

## Algorytmy geometryczne, laboratorium 2 - sprawozdanie

### 1.Opis ćwiczenia

Zadaniem które należy wykonać na laboratorium 2 jest wyznaczenie otoczki wypukłej dla danego zbioru punktów, czyli najmniejszy zbiór wypukły zawierający podzbiór wszystkich punktów na płaszczyźnie. Do wyznaczenia otoczki zostały użyte dwa algorytmy: algorytm Grahama oraz algorytm Jarvisa.

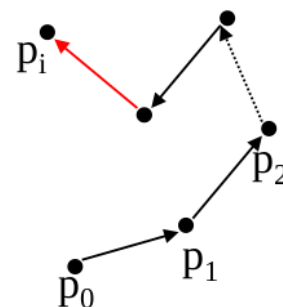
Algorytm Grahama działa w następujący sposób:

- W zbiorze  $S$  wybieramy punkt  $p_0$  o najmniejszej współrzędnej  $y$ . Jeżeli jest kilka takich punktów, to wybieramy ten z nich, który ma najmniejszą współrzędną  $x$ ,
- Sortujemy pozostałe punkty ze względu na kąt, jaki tworzy wektor  $(p_0, p)$  z dodatnim kierunkiem osi  $x$ . Jeśli kilka punktów tworzy ten sam kąt, usuwamy wszystkie z wyjątkiem najbardziej oddalonego od  $p_0$ .  
Niech uzyskanym ciągiem będzie  $p_1, p_2, \dots, p_m$ ,

- Do początkowo pustego stosu  $s$  wkładamy punkty  $p_0, p_1, p_2$ .  
 $t$  – indeks stosu;  $i \leftarrow 3$

- **while**  $i < m$  **do**
  - if**  $p_i$  leży na lewo od prostej  $(p_{t-1}, p_t)$
  - then**  $\text{push}(p_i)$ ,  $i \leftarrow i+1$
  - else**  $\text{pop}(s)$

Każdy punkt, który został usunięty ze stosu, nie należy do otoczki wypukłej. Zbiór punktów na stosie tworzy wielokąt wypukły.



#### Koszt algorytmu:

Operacje dominujące to porównywanie współrzędnych lub badanie położenia punktu względem prostej.

$$O(n) + O(n \log n) + O(1) + O(n-3) = O(n \log n)$$

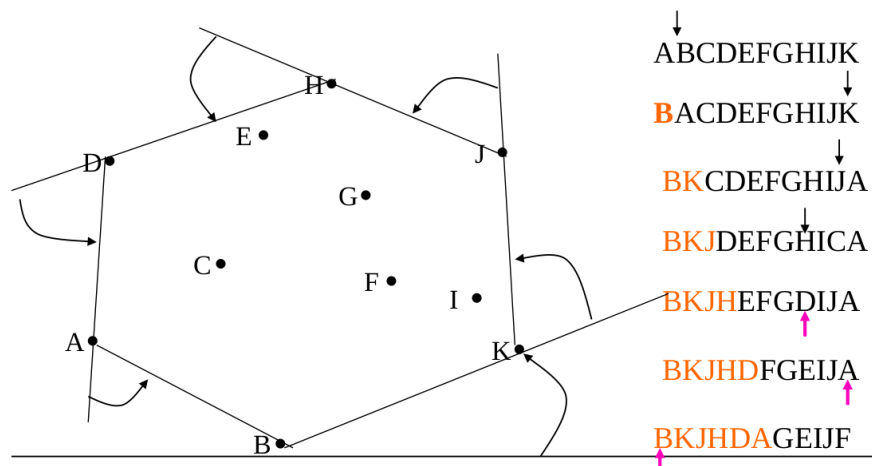
szukanie minimum      sortowanie      inicjalizacja stosu

Algorytm Jarvis (owijanie prezentu) działa w następujący sposób:

- znajdź punkt  $i_0$  z  $S$  o najmniejszej współrzędnej  $y$ ;  $i \leftarrow i_0$ ,
- **repeat**
  - for**  $j \neq i$  **do**
    - znajdź punkt, dla którego kąt liczony przeciwnie do wskazówek zegara w odniesieniu do ostatniej krawędzi otoczki jest najmniejszy
    - niech  $k$  będzie indeksem punktu z najmniejszym kątem zwróć  $(p_i, p_k)$  jako krawędź otoczki  $i \leftarrow k$
- until**  $i = i_0$

**Koszt algorytmu:**

Złożoność rzędu  $O(n^2)$ , gdy liczba wierzchołków otoczki jest ograniczona przez stałą  $k$ , jego złożoność jest rzędu  $O(kn)$ .



## 2. Środowisko, biblioteki oraz użyte narzędzia

Ćwiczenie zostało wykonane w Jupyter Notebook i napisane w języku Python. Dodatkowo zostały użyte biblioteki takie jak pandas oraz numpy aby w przejrzysty sposób w dataframe przedstawiać wyniki z poszczególnych obliczeń. Do rysowania wykresów zostały użyte biblioteki matplotlib oraz seaborn, które w świetny sposób obrazują wykresy z danych które są w dataframe. Do porównania czasów działania algorytmów została użyta funkcja z biblioteki time - perf\_counter. Wszystko było wykonywane na systemie operacyjnym Linux Ubuntu 20.04 oraz na procesorze Intel Core i5-7300HQ 2.50GHz.

### 3. Plan i sposób wykonania ćwiczenia

Na początku należało wygenerować zbiory punktów o współrzędnych rzeczywistych typu double:

- a) zawierający 100 losowo wygenerowanych punktów o współrzędnych z przedziału  $[-100, 100]$ ,
- b) zawierający 100 losowo wygenerowanych punktów leżących na okręgu o środku  $(0,0)$  i promieniu  $R=10$ ,
- c) zawierający 100 losowo wygenerowanych punktów leżących na bokach prostokąta o wierzchołkach  $(-10, 10)$ ,  $(-10,-10)$ ,  $(10,-10)$ ,  $(10,10)$ ,
- d) zawierający wierzchołki kwadratu  $(0, 0)$ ,  $(10, 0)$ ,  $(10, 10)$ ,  $(0, 10)$  oraz punkty wygenerowane losowo w sposób następujący: po 25 punktów na dwóch bokach kwadratu leżących na osiach i po 20 punktów na przekątnych kwadratu.

5 pierwszych wierszy z dataframe kolejno z podpunktu a), b), c), d):

a) Tabela\_1

	X	Y
0	15.387291	5.425735
1	-71.297262	-70.517711
2	95.367173	21.539581
3	-17.685090	92.529971
4	-7.649027	-52.283744

b) Tabela\_2

	X	Y
0	9.802967	1.975305
1	-1.687577	-9.856576
2	4.240441	9.056415
3	-7.411732	6.713138
4	-5.131219	8.583158

c) Tabela\_3

	X	Y
0	-10.000000	7.890974
1	-10.000000	-6.383396
2	-10.000000	7.899138
3	-4.228799	-10.000000
4	-10.000000	-5.090268

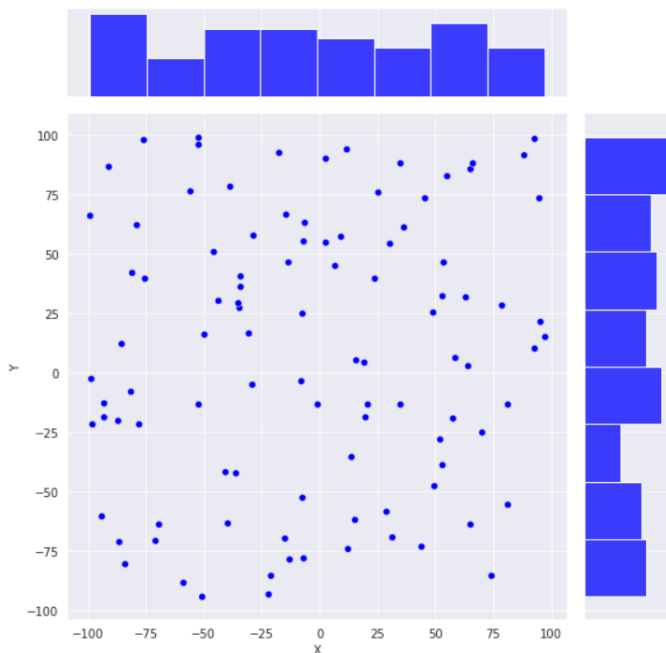
d) Tabela\_4

	X	Y
0	4.613974	0.000000
1	0.562618	0.000000
2	1.757702	0.000000
3	1.737318	0.000000
4	0.000000	3.983858

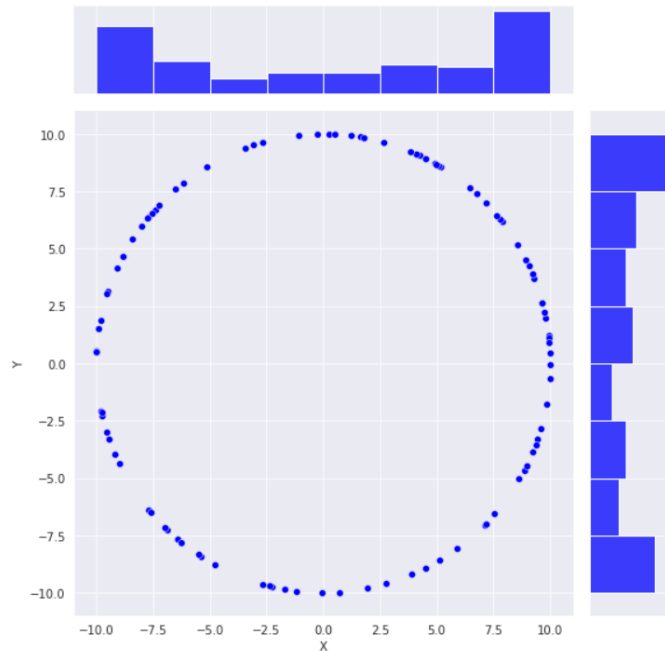
Do wygenerowania punktów z powyższych podpunktów użyto funkcji `uniform` z biblioteki `numpy` która znajduje się w module `random` (`np.random.uniform`). Użycie funkcji `random.uniform` z biblioteki `numpy` niż `uniform` ze standardowej biblioteki Python jest efektywniejsze, ponieważ działa szybciej oraz zapewnia znacznie większą liczbę rozkładów prawdopodobieństwa do wyboru. Wygenerowanie punktów dla podpunktów c) oraz d) zostało wygenerowane w najbardziej losowy możliwy sposób. Każdy bok ma swój przedział, jeżeli bok jest dłuższy to jego przedział jest większy, jeżeli bok jest krótszy to jego przedział jest też krótszy. Dzięki temu otrzymujemy jeden duży przedział w którym losowany jest 1 punkt i jest przydzielany do odpowiedniego boku. Taki podział generowania punktów na bokach prostokąta zapewnia najlepszy rozkład prawdopodobieństwa dla różnych długości boków.

Następnym krokiem była wizualizacja utworzonych zbiorów punktów:

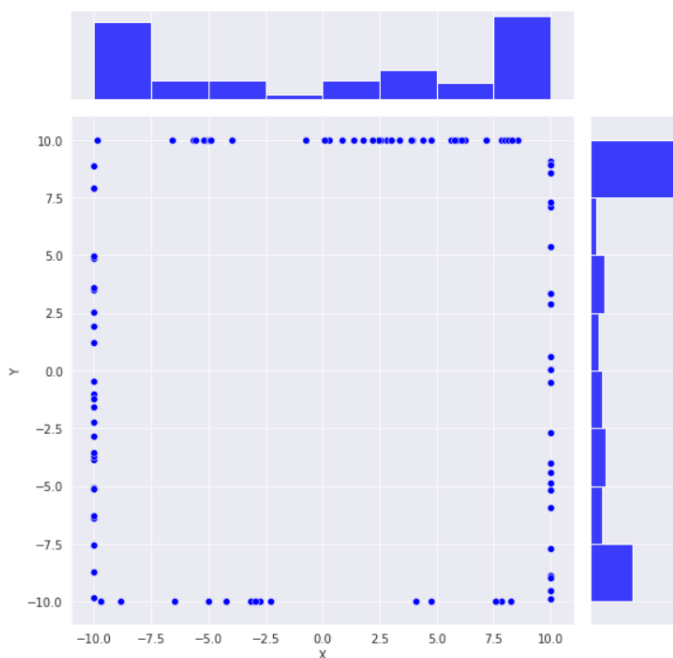
a) Wykres\_1



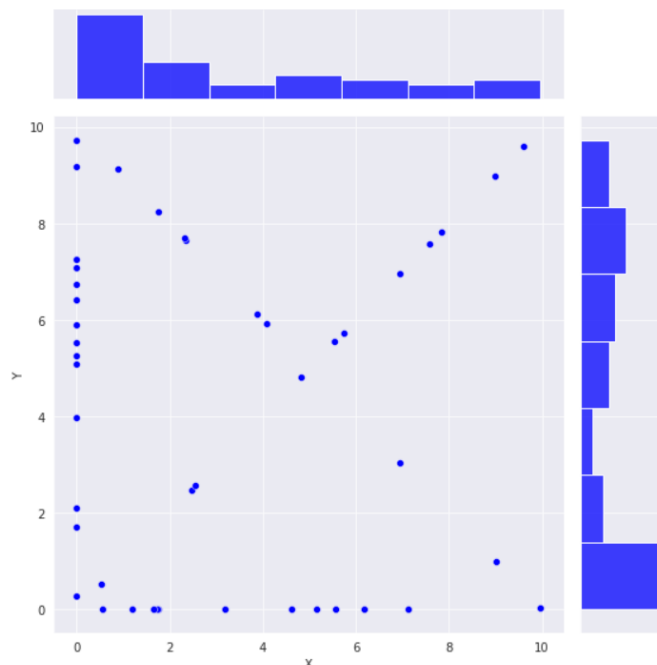
b) Wykres\_2



c) Wykres\_3



d) Wykres\_4



Dla wszystkich wykresów został użyty wykres punktowy (scatter plot). Wykresy słupkowe u góry wykresów oraz z boku pokazują dystrybucję w danych obszarach odpowiednio x-ów u góry oraz y-ów z prawego boku. Również osie są podpisane u dołu 'X' oraz z lewego boku 'Y'.

Następnym krokiem była implementacja programów generujących losowe punkty na płaszczyźnie ale z możliwością dodania określonych parametrów dla poszczególnych schematów losowania punktów:

- a) **random\_points\_on\_the\_range(num\_of\_points, ranges)** - generowanie zbioru punktów przedziału z parametrami liczba punktów i przedziały dla współrzędnych,
- b) **random\_points\_on\_the\_circle(num\_of\_points, center, R)** - generowanie zbioru punktów leżących na okręgu z parametrami liczba punktów, środek i promień okręgu,
- c) **random\_points\_on\_the\_rectangle(num\_of\_points, vertices)** - generowanie zbioru punktów leżących na prostokącie z parametrami liczba punktów i wierzchołki prostokąta,
- d) **random\_points\_on\_square(vertices, side\_num\_of\_points, diag\_num\_of\_points)** - generowanie zbioru punktów które leżą na bokach kwadratu leżących na osiach oraz na jego przekątnych z parametrami wierzchołki kwadratu, liczba punktów na osiach oraz liczba punktów na przekątnych.

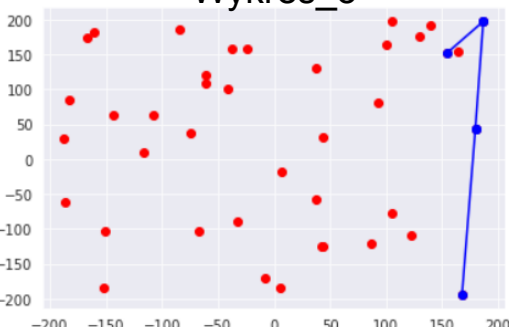
#### 4. Wizualizacja graficzna działania algorytmów Grahama oraz Jarvis dla różnych podpunktów ( $\epsilon = 1e-12$ ), pełna wizualizacja znajduje się w Jupyter Notebooku, tutaj będą zawarte tylko niektóre wykresy

##### 1) Algorytm Grahama

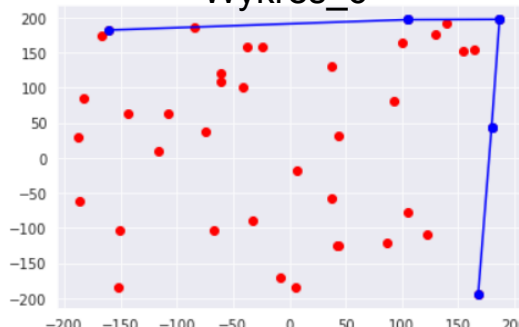
- dla podpunktu a)

z parametrami `num_of_points = 40` i `ranges = [-200, 200]`

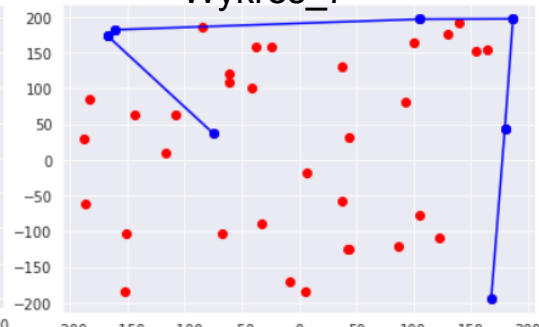
Wykres\_5



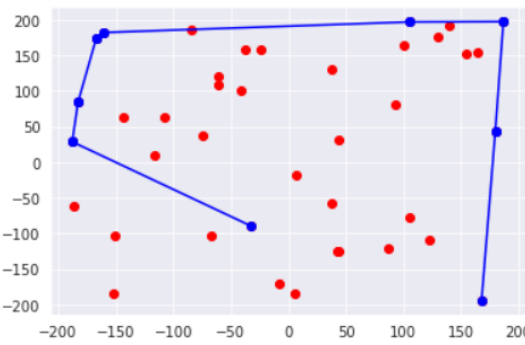
Wykres\_6



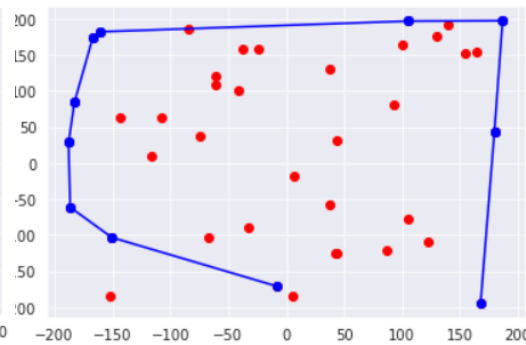
Wykres\_7



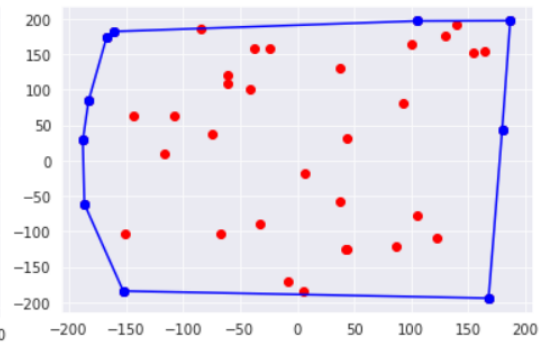
Wykres\_8



Wykres\_9



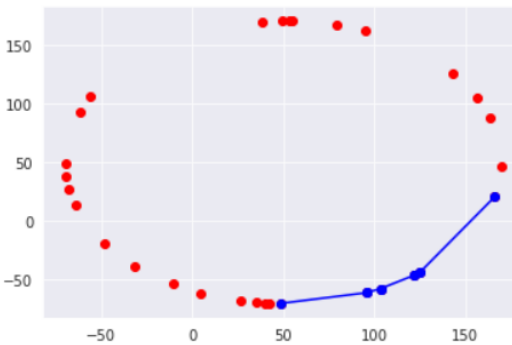
Wykres\_10



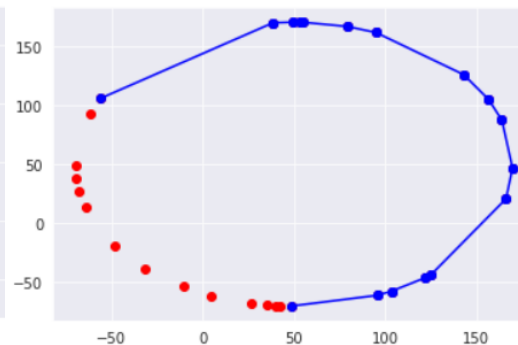
- dla podpunktu b)

z parametrami num\_of\_points = 30, center=[50,50], R = 120

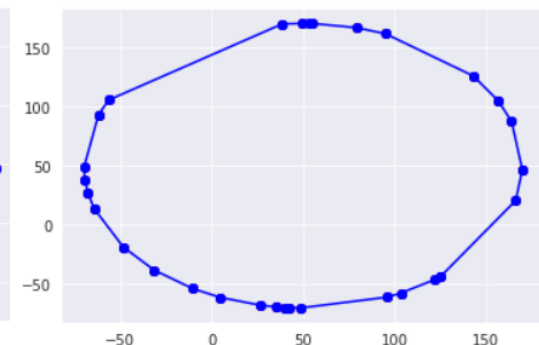
Wykres\_11



Wykres\_12



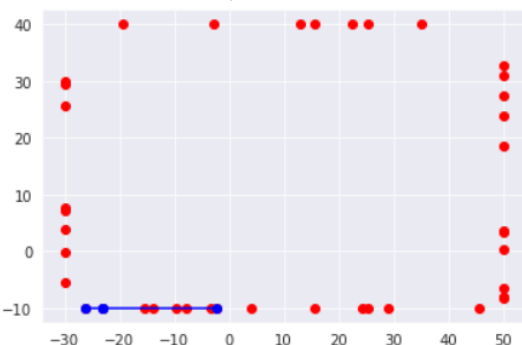
Wykres\_13



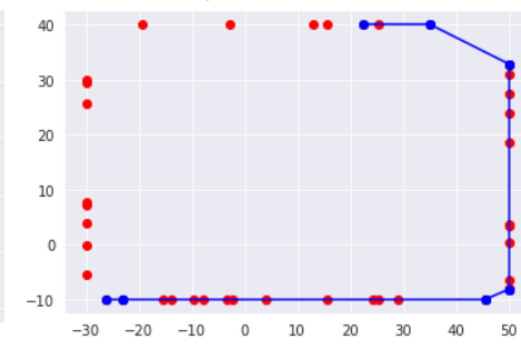
- dla podpunktu c)

z parametrami num\_of\_points = 40, vertices = [(-30, -10), (-30, 40), (50, 40), (50, -10)]

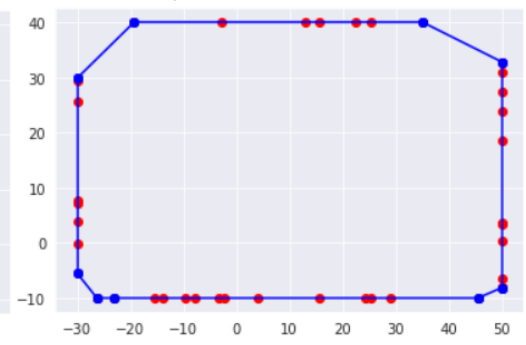
Wykres\_14



Wykres\_15



Wykres\_16

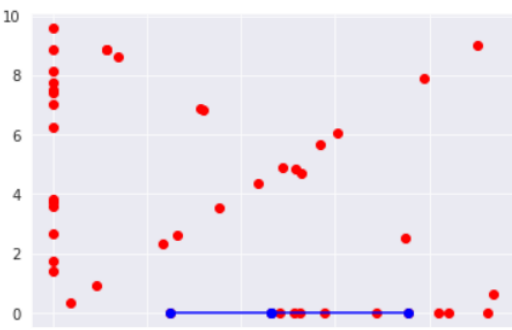


- dla podpunktu d)

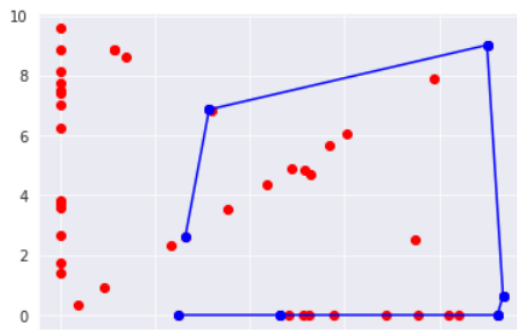
z parametrami vertices =  $[(-30, -10), (-30, 30), (10, 30), (10, -10)]$ ,

side\_num\_of\_points = 30, diag\_num\_of\_points = 20

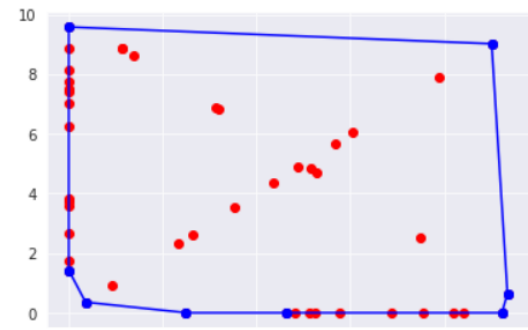
Wykres\_17



Wykres\_18



Wykres\_19

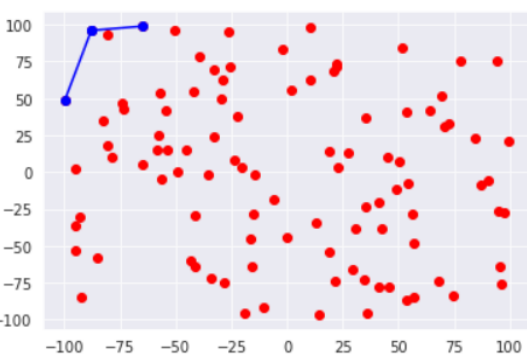


## 2) Algorytm Jarvisa

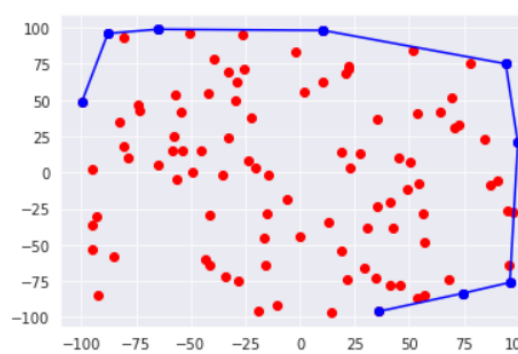
- dla podpunktu a)

z parametrami num\_of\_points = 100 i ranges =  $[-100, 100]$

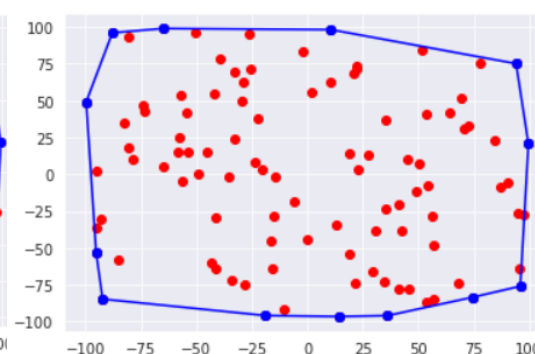
Wykres\_20



Wykres\_21



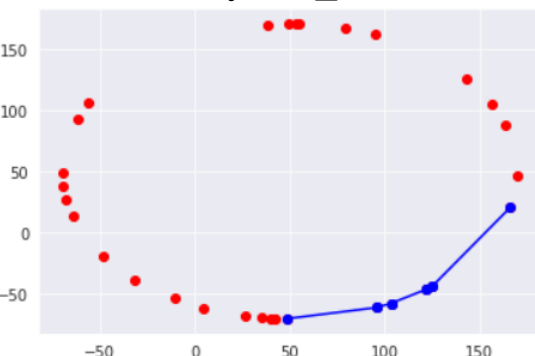
Wykres\_22



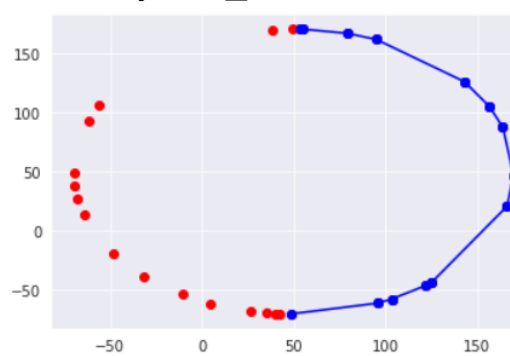
- dla podpunktu b)

z parametrami num\_of\_points = 30, center=[50,50], R = 120

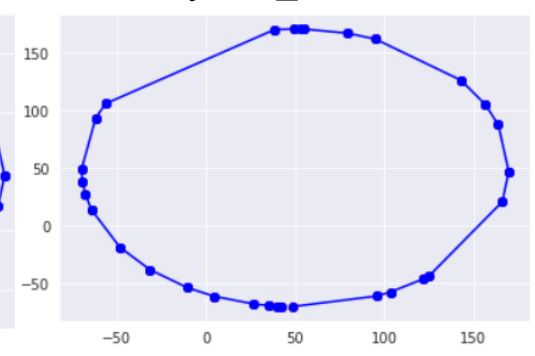
Wykres\_23



Wykres\_24



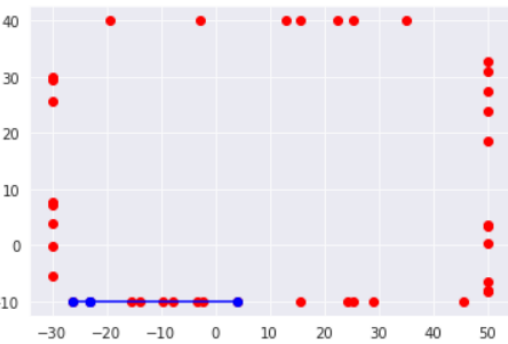
Wykres\_25



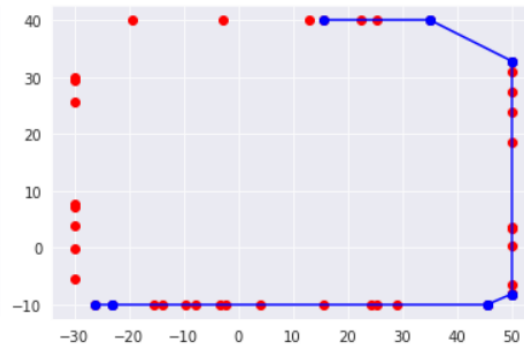
- dla podpunktu c)

z parametrami  $\text{num\_of\_points} = 100$ ,  $\text{vertices} = [(-10, 10), (-10, -10), (10, -10), (10, 10)]$

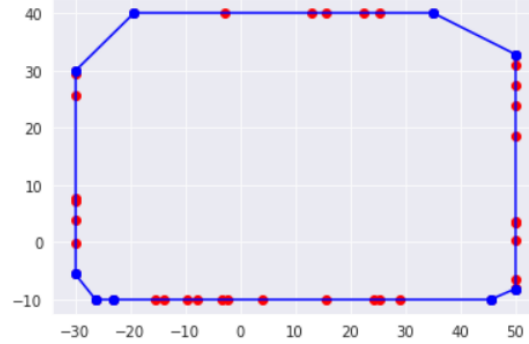
Wykres\_26



Wykres\_27



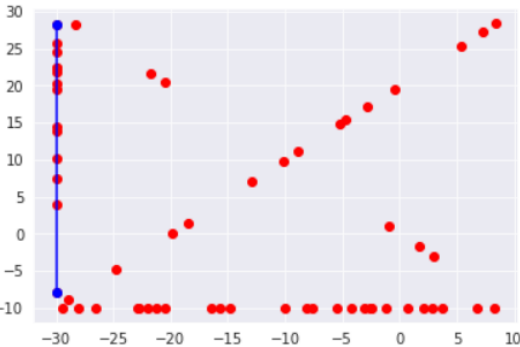
Wykres\_28



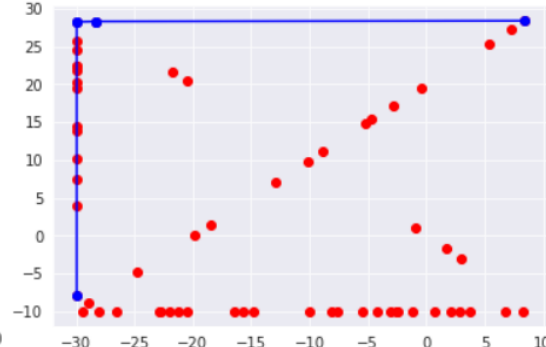
- dla podpunktu d)

z parametrami  $\text{vertices} = [(0, 0), (10, 0), (10, 10), (0, 10)]$ ,  $\text{side\_num\_of\_points} = 25$ ,  $\text{diag\_num\_of\_points} = 20$

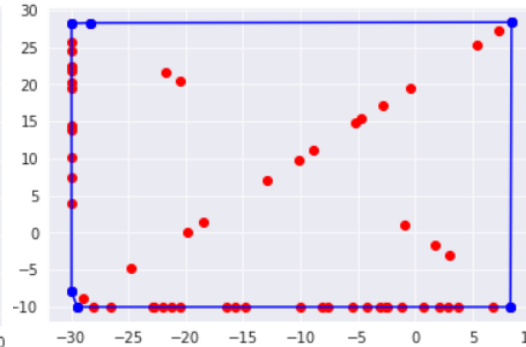
Wykres\_29



Wykres\_30



Wykres\_31





## 5. Porównanie czasu działania algorytmów

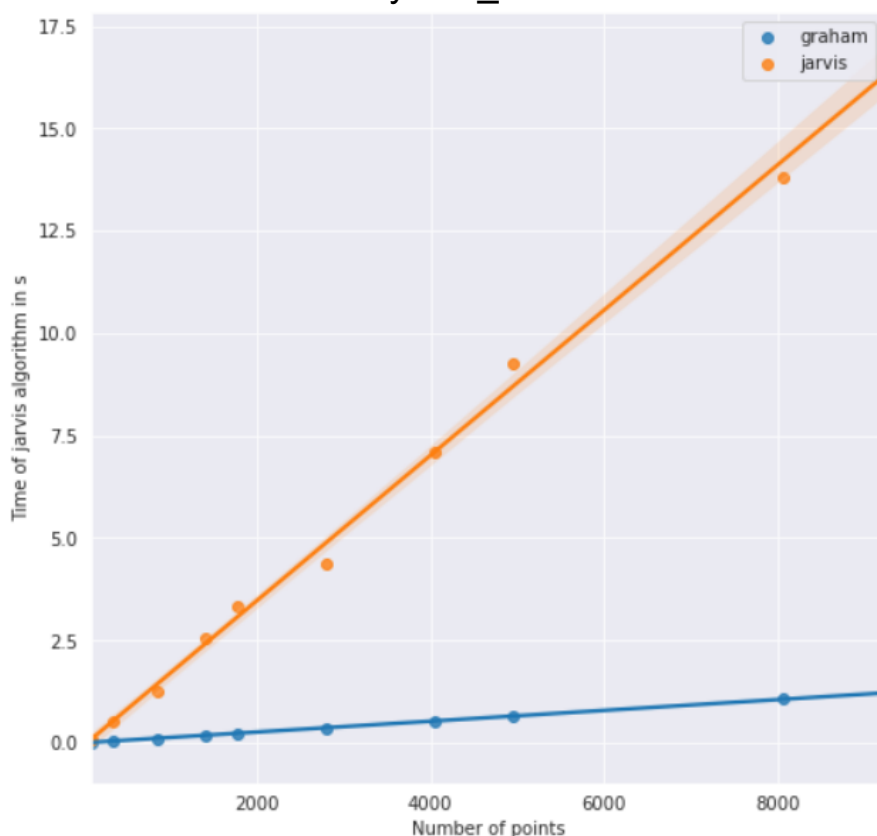
W poniższych tabelach przedstawione zostały czasy działania algorytmów Jarvisa i Grahama dla wszystkich podpunktów oraz dla różnych wartości parametrów. Każda tabela zawiera numerację przypadków, liczbę wygenerowanych punktów, czas działania algorytmu Graham oraz Jarvisa, wyznaczanie który algorytm w danym przypadku był szybszy oraz o ile. Na każdym wykresie jest zamieszczona legenda.

a) losowe punkty z przedziału

Tabela\_5

	Number of points	a	b	Time of graham algorithm in s	Time of jarvis algorithm in s	Faster algorithm	Time comparison in s
0	84	-200	200	0.011956	0.097595	graham_algorithm	0.085639
1	332	-200	200	0.040926	0.540724	graham_algorithm	0.499798
2	843	-200	200	0.107260	1.255969	graham_algorithm	1.148709
3	1408	-200	200	0.180619	2.539920	graham_algorithm	2.359301
4	1775	-200	200	0.232195	3.320647	graham_algorithm	3.088452
5	2802	-200	200	0.366164	4.352432	graham_algorithm	3.986267
6	4053	-200	200	0.533196	7.086105	graham_algorithm	6.552909
7	4952	-200	200	0.653781	9.277649	graham_algorithm	8.623867
8	8055	-200	200	1.065399	13.828760	graham_algorithm	12.763361
9	9230	-200	200	1.211470	16.450920	graham_algorithm	15.239450

Wykres\_32



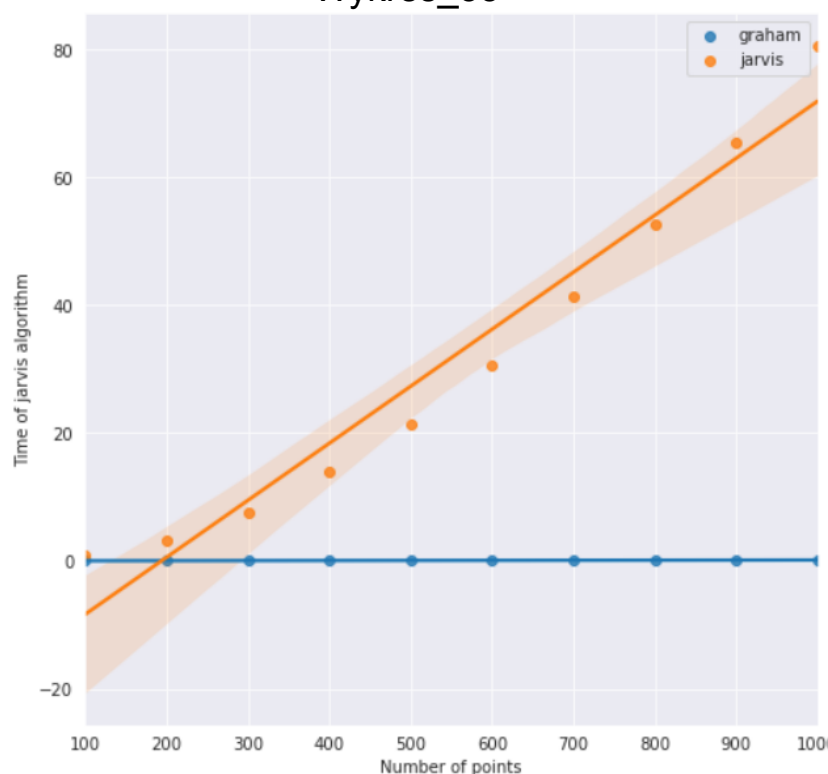
Na tym wykresie z porównania czasów działania obu algorytmów widzimy, że algorytm Grahama (niebieski) jest szybszy od algorytmu Jarvis (czerwony). Oznacza to, że liczba punktów na otoczce rośnie szybciej niż  $\log n$ .

b) losowe punkty leżące na okręgu

Tabela\_6

	Number of points	center	R	Time of graham algorithm	Time of jarvis algorithm	Faster algorithm	Time comparison
0	100	[-0.4961628901437649, -7.770366160383171]	7.863717	0.024287	0.843464	graham_algorithm	0.819177
1	200	[-13.95057208108308, 1.0384295612795285]	19.472292	0.024257	3.401207	graham_algorithm	3.376950
2	300	[1.4755798205675354, -5.795686029884299]	19.067874	0.040040	7.388680	graham_algorithm	7.348640
3	400	[-13.245204111995852, 2.942866064743548]	2.365222	0.051102	13.091011	graham_algorithm	13.039909
4	500	[-14.366870443816499, -2.2411443303571232]	11.042436	0.064771	21.112228	graham_algorithm	21.047457
5	600	[-1.4184727113720825, -6.1203547385979284]	15.973277	0.080665	30.762681	graham_algorithm	30.682016
6	700	[18.142821338089846, 15.909362616097717]	15.069453	0.102261	42.707016	graham_algorithm	42.604756
7	800	[3.9870101296239078, 15.513619998678088]	3.363271	0.102206	51.318779	graham_algorithm	51.216573
8	900	[-7.829066416744531, 11.641067188610528]	10.219645	0.112990	65.558680	graham_algorithm	65.445690
9	1000	[6.891920030203572, -10.876525263928873]	9.168661	0.139199	83.500267	graham_algorithm	83.361069

Wykres\_33

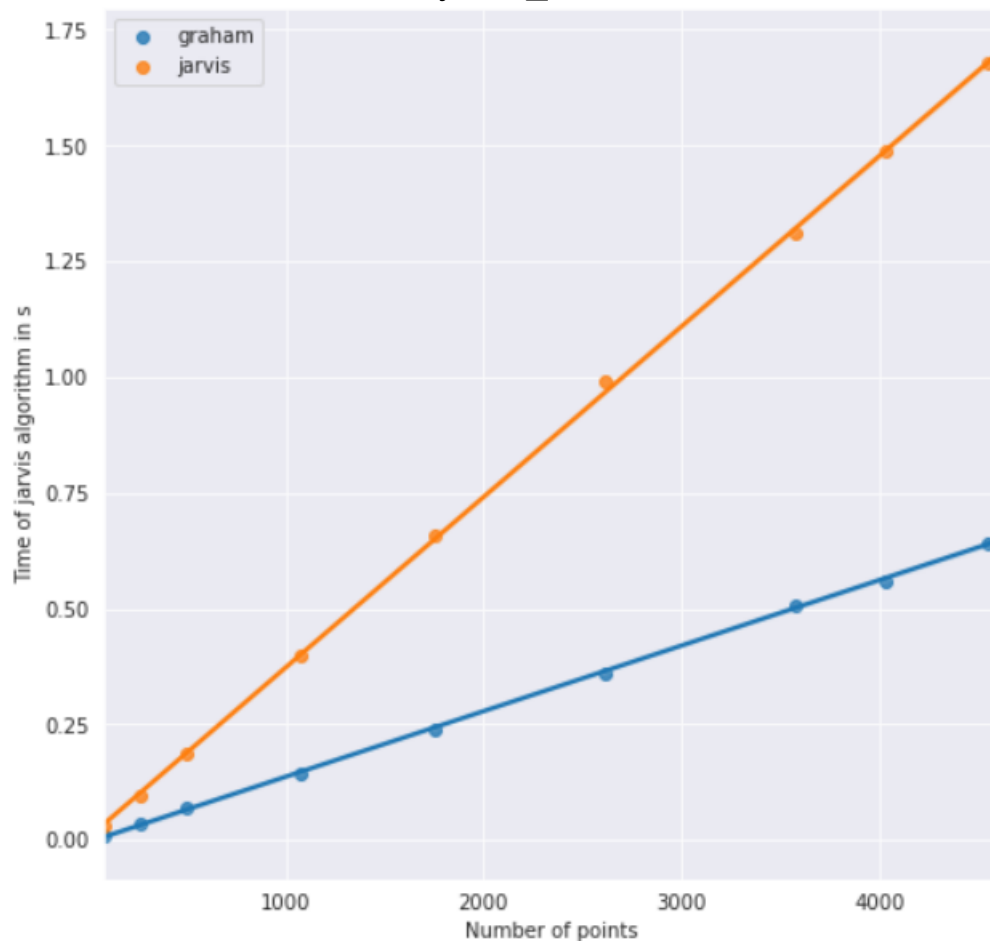


c) losowe punkty leżące na prostokącie

Tabela\_7

	Number of points	vertices	Time of graham algorithm in s	Time of jarvis algorithm in s	Faster algorithm	Time comparison in s
0	79	[(37, 17), (37, -12), (-31, 17), (-31, -12)]	0.010379	0.030005	graham_algorithm	0.019626
1	264	[(28, 24), (28, -30), (-16, 24), (-16, -30)]	0.033585	0.097747	graham_algorithm	0.064162
2	501	[(-48, -18), (-48, -11), (10, -18), (10, -11)]	0.067684	0.184974	graham_algorithm	0.117290
3	1080	[(-10, 39), (-10, -44), (8, 39), (8, -44)]	0.144579	0.399957	graham_algorithm	0.255378
4	1750	[(-4, -14), (-4, 26), (-25, -14), (-25, 26)]	0.238520	0.657129	graham_algorithm	0.418610
5	2616	[(-1, -14), (-1, 34), (-49, -14), (-49, 34)]	0.361496	0.988941	graham_algorithm	0.627446
6	3577	[(-50, 6), (-50, -48), (23, 6), (23, -48)]	0.505499	1.309657	graham_algorithm	0.804157
7	4552	[(-4, -14), (-4, -32), (-3, -14), (-3, -32)]	0.641739	1.680521	graham_algorithm	1.038782
8	4599	[(31, 17), (31, -32), (-7, 17), (-7, -32)]	0.651999	1.694080	graham_algorithm	1.042081
9	4030	[(7, 34), (7, -34), (-39, 34), (-39, -34)]	0.558384	1.487182	graham_algorithm	0.928797

Wykres\_34

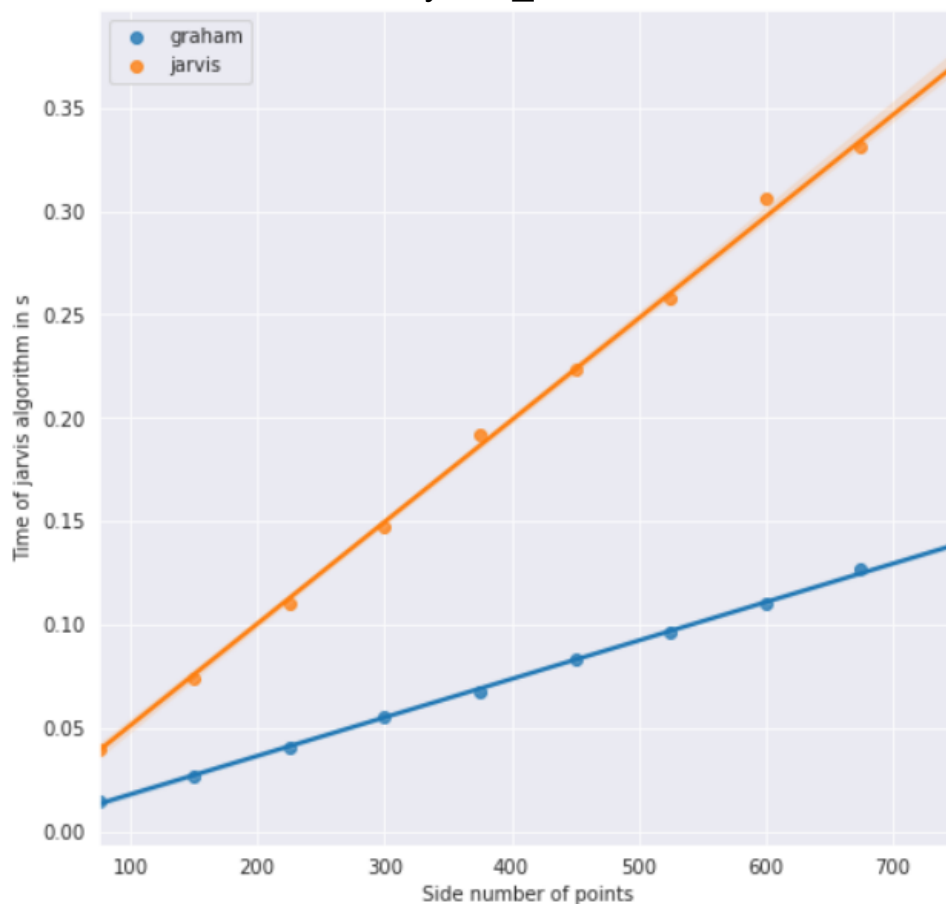


d) losowe punkty leżące na dwóch bokach kwadratu i na przekątnych

Tabela\_8

	Side number of points	Diagonal number of points	vertices	Time of graham algorithm in s	Time of jarvis algorithm in s	Faster algorithm	Time comparison in s
0	75	25	[(27, -45), (-15, -45), (27, -3), (-15, -3)]	0.014599	0.039860	graham_algorithm	0.025260
1	150	50	[(-3, -23), (39, -23), (-3, 19), (39, 19)]	0.026696	0.074037	graham_algorithm	0.047341
2	225	75	[(21, 8), (-1, 8), (21, 30), (-1, 30)]	0.040024	0.110097	graham_algorithm	0.070073
3	300	100	[(-6, -34), (32, -34), (-6, 4), (32, 4)]	0.054994	0.147629	graham_algorithm	0.092635
4	375	125	[(-14, -16), (-12, -16), (-14, -14), (-12, -14)]	0.067830	0.191731	graham_algorithm	0.123901
5	450	150	[(39, 10), (6, 10), (39, 43), (6, 43)]	0.083584	0.223460	graham_algorithm	0.139876
6	525	175	[(-22, 20), (31, 20), (-22, 73), (31, 73)]	0.096341	0.258145	graham_algorithm	0.161805
7	600	200	[(25, 11), (29, 11), (25, 15), (29, 15)]	0.110463	0.305835	graham_algorithm	0.195372

Wykres\_35



## 6. Wnioski

Algorytm Grahama dla wszystkich zbiorów punktów jest szybszy od algorytmu Jarvisa. Najprawdopodobniej jest to kwestia implementacji obydwu algorytmów. W szczególności algorytm Grahama lepiej sprawdza się dla zbiorów punktów, gdzie ich duża część należy do otoczki. Na podstawie otrzymanych wykresów 32-35 można stwierdzić, że czas wykonywania się algorytmów był zgodny z ich przewidywaną złożonością. Dla algorytmu Grahama  $O(n \log n)$  a dla algorytmu Jarvisa  $O(n \cdot k)$ . W poszczególnych przypadkach np. w podpunkcie a) algorytm Grahama okazał się lepszy od algorytmu Jarvisa, ponieważ funkcja  $\log(n)$  od której zależna jest złożoność algorytmu Grahama rośnie wolniej niż wartość  $k$  (Wykres\_32). Jeżeli chodzi o podpunkt b), czyli o punkty leżące na okręgu to algorytm Jarvisa dla większości przypadków miał złożoność  $O(n^2)$ , ponieważ wszystkie punkty wchodziły w skład otoczki wypukłej (Wykres\_33). Spowodowało to, że był on znacznie wolniejszy niż algorytm Grahama. Przechodząc do podpunktów c) i d), gdzie stosunkowo ilość punktów, które należała do otoczki była mała, algorytm Jarvisa miał złożoność bliską  $O(n)$ , jednak nawet w tym przypadku algorytm Grahama okazał się szybszy. Podpunkt d) okazał się podpunktem dla którego algorytm Jarvisa radził sobie najlepiej ze znalezieniem otoczki wypukłej z pozostałych podpunktów. Dzięki wyznaczonej regresji liniowej na każdym wykresie, możemy ocenić, że złożoność algorytmu Jarvisa dla podpunktu b) wynosi  $O(n^2)$ . W pozostałych przypadkach dla obydwu algorytmów obserwujemy złożoność zbliżoną do liniowej.