

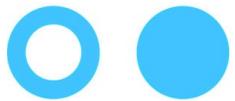
Teil III

Von Datenbanken und ihren Systemen

Robert Hartmann (SoSe 2024)

basierend auf Folien von
Prof. Dr. Harm Knolle

**Fachbereich Informatik
Hochschule Bonn-Rhein-Sieg**



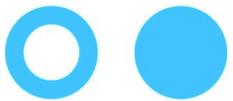
- Kapitel 8 - Speicherstrukturen -

Inhalt

- 0 - Vorbemerkungen
- Teil I** - Von EDV-Anwendungen und Ihren Anforderungen
- 1 - Einführung
- Teil II** - Von Daten und ihren Modellen
- 2 - Prozess des Datenbankentwurfs
- 3 - Semantische Datenmodelle
- 4 - Logische Datenmodelle
- 5 - Datenbankmodelle
- 6 - Datenanfrage und Datenänderung
- Teil III** - Von Datenbanken und ihren Systemen
- 7 - Datenbanksysteme
- 8 - Speicherstrukturen**
- 9 - Ausblick

Inhalt

- ◆ Physische Entwurf der Datenbank
- ◆ Interne Datensätze
- ◆ Zugriffsverfahren für Primärschlüssel



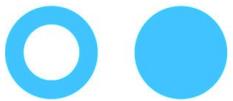
- Index-Sequentielle Organisation -

Inhalt

- ◆ Physische Entwurf der Datenbank
- ◆ Interne Datensätze
- ◆ Zugriffsverfahren für Primärschlüssel
 - Primär- und Sekundärschlüssel
 - Sequentielle Organisation
 - **Index-Sequentielle Organisation**
 - Gestreute Organisation
 - Sortiert-Logisch-Sequentielle Organisation
 - Baumverfahren
 - Diskussion der Verfahren

Überblick

- ◆ Definition Index
- ◆ Eigenschaften von Indexen
- ◆ Vorgehen der Suche mit Indexen
- ◆ Probleme beim Einfügen von Datensätzen
- ◆ Überlauf und Reorganisation



- Definition Index -

Organisation

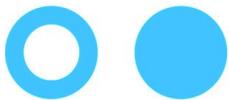
- ◆ die Datensätze werden in Datenblöcken fester Größe abgelegt (z.B. 8 KB)
- ◆ die Datensätze werden wie bei der sequentiellen Organisation nach dem Primärschlüssel aufsteigend abgespeichert
- ◆ reicht ein Datenblock zur Speicherung der Daten nicht mehr auf, dann werden weitere Datenblöcke benötigt und sequentiell verkettet
- ◆ werden sehr viele Datenblöcke benötigt, so muss bei der Suche nach einem Datensatz
 - zuerst der Datenblock gefunden werden
 - und in dem Datenblock dann der Datensatz
- ◆ zur Unterstützung der Suche wird zusätzlich eine Art Inhaltsverzeichnis (ein Index) aufgebaut
- ◆ gesucht wird nun nicht in den Datenblöcken
 - sondern erst im Index
 - und dann in den Datensätzen

Index

- ◆ ein Index ist eine Ansammlung von Datensätzen eines neuen Typs, die ausschließlich für die internen Zwecke der Datenverwaltung verwendet werden
- ◆ der Index wird in einem oder mehreren Blöcken verwaltet

Struktur des Index

- ◆ jeder Satz des Index ist vom Typ
 - (s,b) mit
 - s einem Primärschlüssel und
 - b einem Blockidentifikator
- ◆ jeder Index-Block enthält eine Vielzahl (s,b)-Index-Einträgen
 - Blockgröße z.B. 8 KB
 - s: z.B. 2 Bytes, b: z.B. 8 Bytes
 - Block enthält ca. 800 Index-Einträge



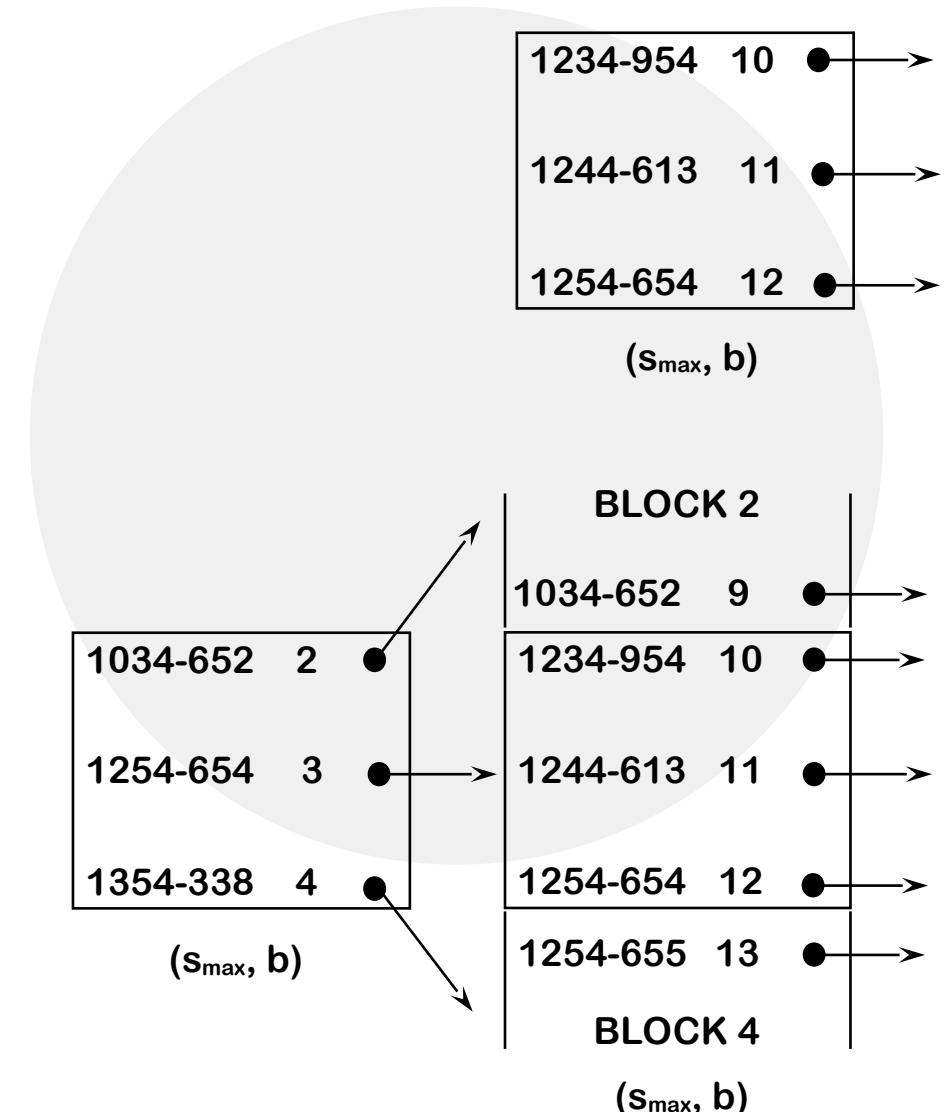
- Eigenschaften von Indexen -

Dichte

- ♦ Indexe sind in der Regel nicht dicht, d.h. sie enthalten nicht alle Schlüsselwerte des Primärschlüssels
- ♦ Mögliche Indexeinträge sind:
 - (s_{\max}, b) oder (s_{\min}, b)
 - mit s_{\max}
= größter Schlüsselwert in Block b oder
 - mit s_{\min}
= kleinster Schlüsselwert in Block b

Mehrstufigkeit

- ♦ Indexe können kaskadiert werden
 - ... d.h. bei großen Indexen, die über mehrere Blöcke gehen, wird ein Index für den Index aufgebaut
- ♦ diese Technik ist beliebig wiederholbar





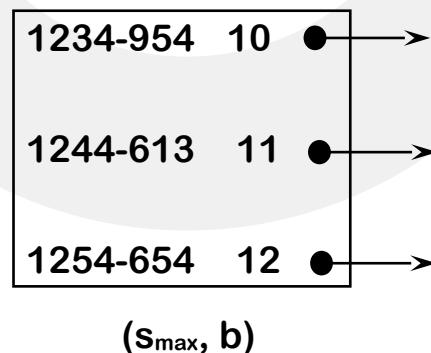
- Vorgehen der Suche mit Indexen (I) -

Aufgabe

- gesucht wird ein Datensatz D mit dem Primärschlüsselwert s aus der Menge der Primärschlüsselwerte S

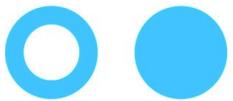
Organisation

- es existiert ein einstufiger Index für die Menge der Primärschlüsselwerte S über den Datensätzen mit den Paaren (s_{max}, b)



Vorgehen einstufiger Index

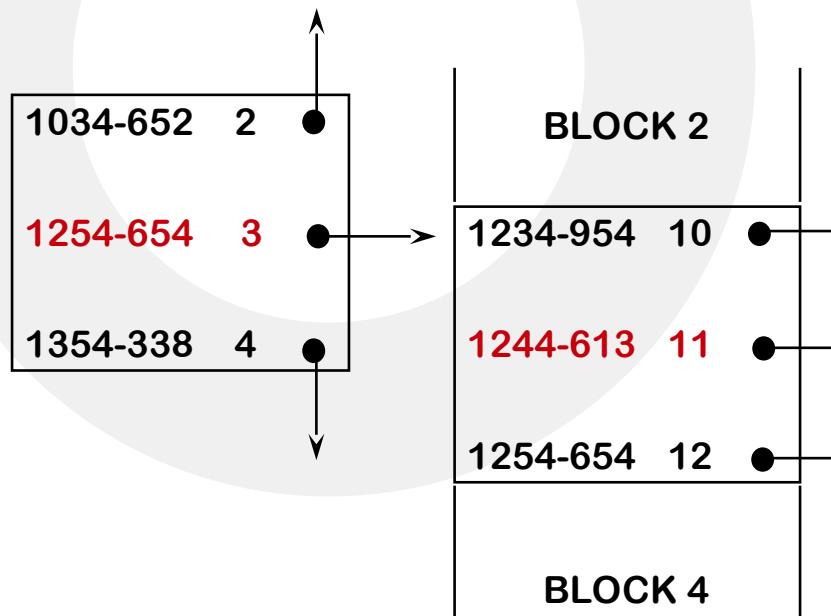
- Schritt 1: suche im Index einen Eintrag für den gilt: $s \leq s_{min}$ s_{max}
 $\leq s_{min}$: es existiert kein weiteres s_{max} , das größer s ist und noch näher zu s liegt oder aber gleich s ist
- Schritt 2: lies den Block, dessen Anfangsadresse durch b gegeben ist
- Schritt 3: suche (sequentiell oder binär) in diesem Block nach dem Datensatz mit dem Primärschlüsselwert s



- Vorgehen der Suche mit Indexen (II) -

Beispiel: Index-sequentielle Ordnung

- zweistufiger Index
- suche Datensatz 1238-963
- Organisation mit (s_{max}, b)



zweistufiger Index (Indexblöcke)

The diagram shows a sequential organization of data across four blocks: BLOCK 10, BLOCK 11, BLOCK 12, and BLOCK 13. Each block is a 10x3 grid of data. Arrows indicate the search path from the index to the data blocks.

1234-713	Dillo	Sankt Augustin
1234-873	Wilke	Bonn
1234-954	Schmidt	Siegburg
...		
1238-963	Grau	Sankt Augustin
...		
1244-613	Wenzel	Bonn
...		
1254-673	Müller	Siegburg
...		
1254-654	Meier	Sankt Augustin
...		

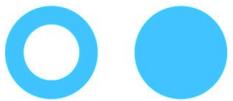
BLOCK 10

BLOCK 11

BLOCK 12

BLOCK 13

Datensätze (Datenblöcke)



- Probleme beim Einfügen von Datensätzen -

Speicherreserve

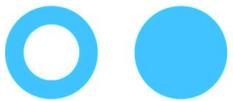
- bei vollständig gefüllten Blöcken der Datensatzdatei führt bereits das Einfügen eines neuen Datensatzes zu umfangreichen Datenverschiebungen
- daher lässt man auf den Blöcken häufig eine Speicherreserve (also z.B.: nur zu 60% gefüllte Blöcke)
- ist die Speicherreserve erschöpft, müssen Überlaufblöcke angelegt werden

Überlaufblöcke

- sind eine Art künstlicher Verlängerung eines Blockes
- werden durch „Verzeigerung“ mit den zu verlängernden Blöcken verbunden

Organisation

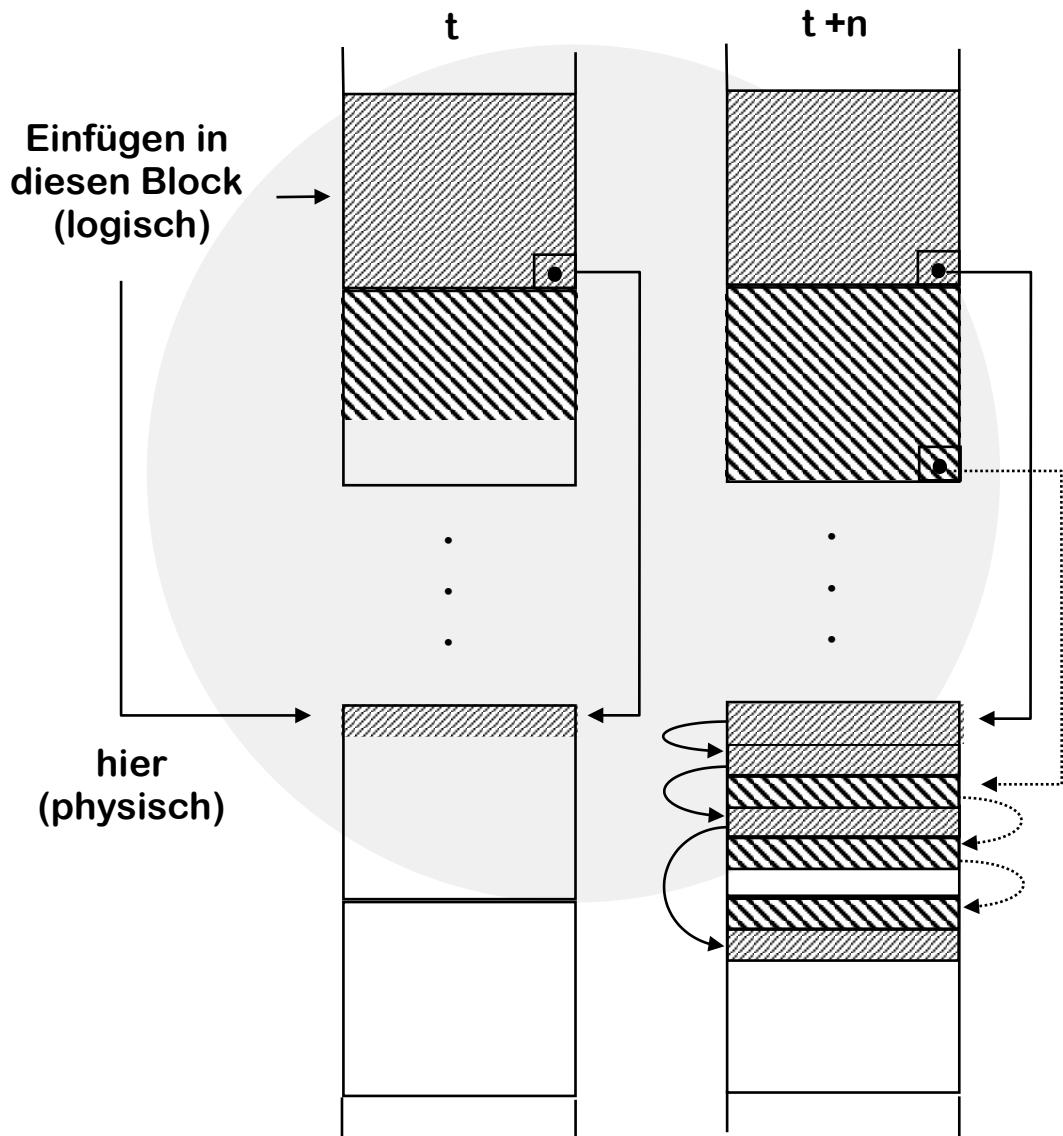
- entweder pro übergelaufenem Block eine eigene Verkettung von Überlaufblöcken
- oder ein Überlaufbereich, in dem sog. Überlaufsätze sequentiell abgelegt werden (hier werden dann einzelne Sätze verkettet)

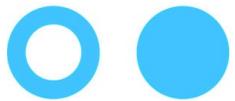


- Überlauf und Reorganisation -

Problem beim Überlauf

- die Verteilung von Datensätzen erfordert von Zeit zu Zeit eine Reorganisation der Datenbank





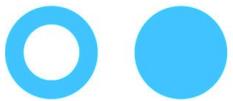
- Gestreute Organisation -

Inhalt

- ◆ Physische Entwurf der Datenbank
- ◆ Interne Datensätze
- ◆ Zugriffsverfahren für Primärschlüssel
 - Primär- und Sekundärschlüssel
 - Sequentielle Organisation
 - Index-Sequentielle Organisation
 - Gestreute Organisation
 - Sortiert-Logisch-Sequentielle Organisation
 - Baumverfahren
 - Diskussion der Verfahren

Überblick

- ◆ Hash-Verfahren
- ◆ Beispiel: Divisions-Rest-Verfahren
- ◆ Kollisionsauflösung bei Hash-Verfahren



- Hash-Verfahren -

Hash-Verfahren

- mit Hilfe einer Funktion, deren Eingabewerte die Primärschlüsselwerte sind, wird eine Speicheradresse errechnet, auf der der betreffende Datensatz dann abgelegt wird
- das Verfahren verstreut die Datensätze im zur Verfügung stehenden Speicherbereich (daher auch Streuspeicherverfahren genannt)
- Speicheradressen können beispielsweise Blocknummern sein

Primärschlüsselwerte

- sei S die Menge der existierenden Primärschlüsselwerte und τ die Menge der grundsätzlich möglichen gültigen Primärschlüsselwerte, dann ist
 - $S \subseteq \tau$

Beziehung Primärschlüssel / Speicherplatz

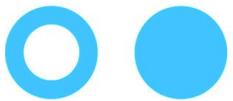
- sei N die Menge der verfügbaren Speicheradressen, dann ordnet
 - $h: \tau \rightarrow N$
- jedem Schlüsselwert $s \in \tau$ eine Speicheradresse $\in N$ zu

Bedingung

- $\text{card}(S) \gg \text{card}(N)$ und damit auch
- $\text{card}(\tau) \gg \text{card}(N)$
 - »: „deutlich“ größer

Folge

- mehreren Sätzen können gleiche Adressen zugewiesen werden (gewollt),
- was allerdings zu Kollisionen führt



- Beispiel: Divisions-Rest-Verfahren -

Voraussetzung

- ♦ der Primärschlüssel S sei numerisch
- ♦ zur Verfügung stehen Z Speicherplätze

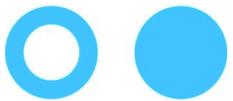
Funktion

- ♦ $h(s) = s \text{ modulo } Z$
- ♦ $h(s)$ ist der Rest, der sich bei der ganzzahligen Division von s durch Z ergibt

Annahme im Beispiel

- ♦ es stehen 100 Speicherblöcke zur Verfügung ($Z = 100$)
- ♦ die Primärschlüsselwerte müssen zuvor in einen numerischen Wert umgewandelt werden (Problem Bindestrich)
- ♦ 10 Kollisionen (K) pro Speicherplatz sind problemlos möglich

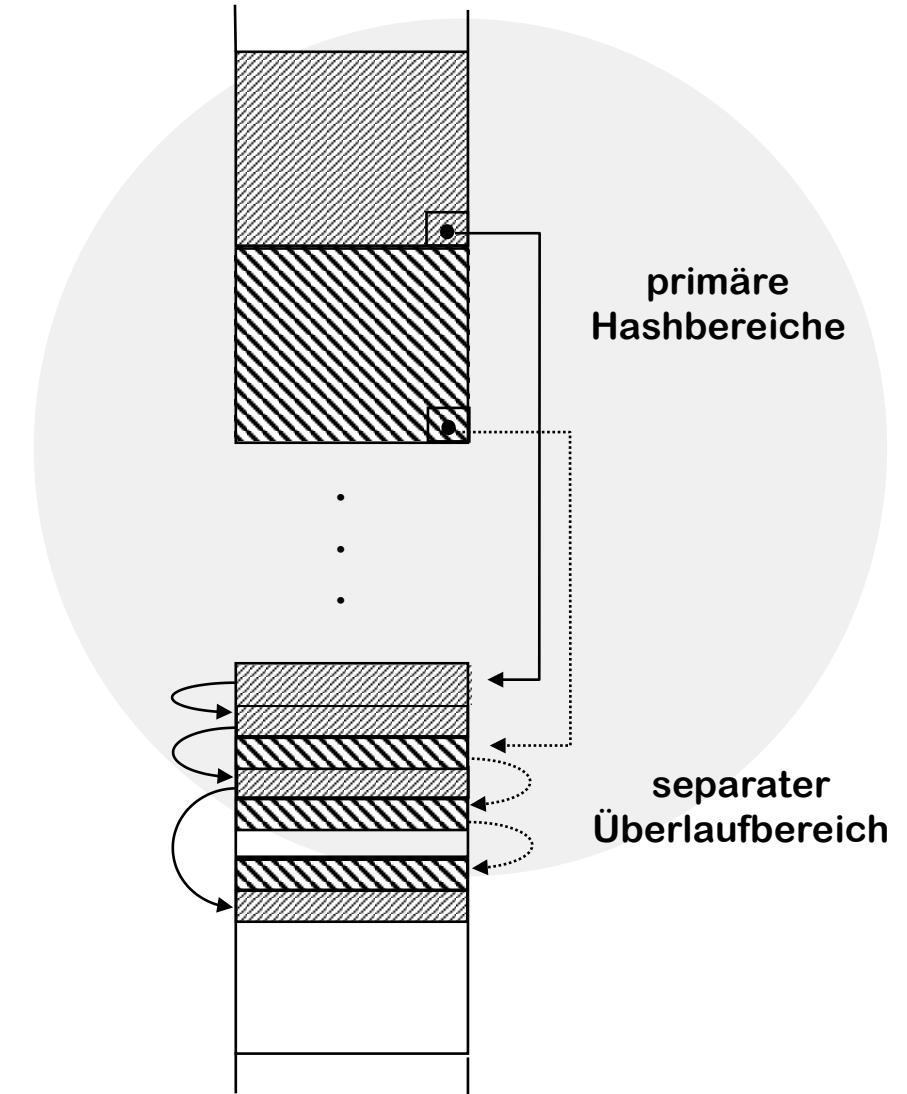
Speicherplatz			
13	...		
13	1234-713	Dillo	Sankt Augustin
73	1234-873	Wilke	Bonn
54	1234-954	Schmidt	Siegburg
63	...		
63	1238-963	Grau	Sankt Augustin
K → 13	...		
K → 73	1244-613	Wenzel	Bonn
K → 54	...		
13	1254-673	Müller	Siegburg
54	1254-654	Meier	Sankt Augustin
...	...		

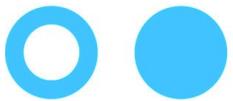


- Kollisionsauflösung bei Hash-Verfahren -

Methoden

- ◆ Kollisionsbehandlung mit Überlaufbereich
 - Reservierung bestimmter Blöcke für den Überlauf (siehe Skizze)
 - Möglichkeiten der Kollisionsbehandlung ohne Überlaufbereich
 - Nutzung des ersten freien Speicherplatzes im Hash-Bereich nach dem durch die Hash-Funktion h bestimmten Platz $h(s)$
 - Abspeicherung im ersten freien Speicherplatz nach einer Folge von Speicherplätzen, deren Adressen über Zufallszahlen berechnet werden (Schlüssel = Eingabe für Zufallszahlengenerator)
 - Einführung einer zweiten Hash-Funktion für die kollidierten Datensätze





- Sortiert-Logisch-Sequentielle Organisation -

Listen

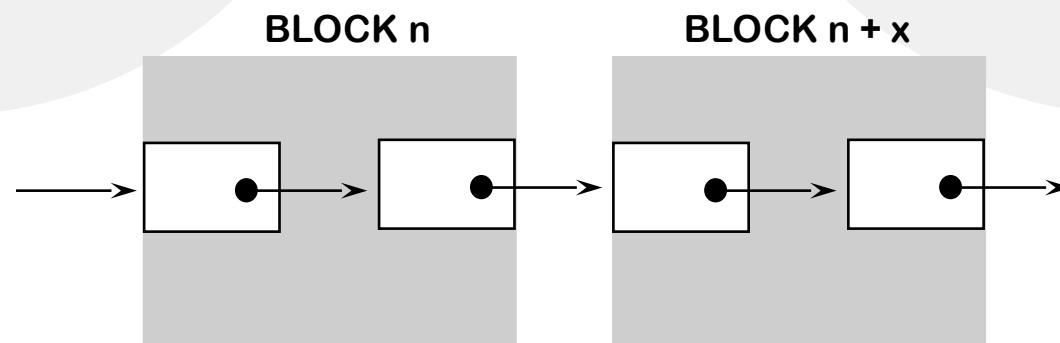
- Verkettung der Datensätze durch Zeiger
- Blöcke sind nicht physisch benachbart

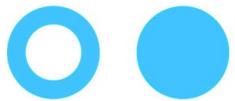
Vorteil

- Vollständige Ordnung der Datensätze
- Ordnung nach dem Sortierkriterium des Schlüssels möglich
- unabhängig von der physischen Speicherung ergibt sich immer eine logische Ordnung

Nachteil

- bei m Datensätzen sind zum Suchen
 - durchschnittlich $m/2$ Datensätze zu lesen, da Ordnung nur logisch
 - die sich auf ($m/2$ /Anzahl Datensätze pro Block) Blockzugriffe verteilen
- Löschen und Einfügen können eine Liste sehr ungünstig über den gesamten Speicherbereich verteilen, so dass es zu einer erheblichen Verlangsamung von Schreibzugriffen kommen kann





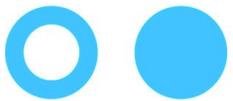
- Baumverfahren -

Inhalt

- ◆ Physische Entwurf der Datenbank
- ◆ Interne Datensätze
- ◆ Zugriffsverfahren für Primärschlüssel
 - Primär- und Sekundärschlüssel
 - Sequentielle Organisation
 - Index-Sequentielle Organisation
 - Gestreute Organisation
 - Sortiert-Logisch-Sequentielle Organisation
 - **Baumverfahren**
 - Diskussion der Verfahren

Überblick

- ◆ Baumorganisation
- ◆ Verzeigerung von B-Bäumen
- ◆ Operationen auf B-Bäumen
- ◆ Einfügen in B-Bäume
- ◆ B^+ -Bäume
- ◆ Ausprägung B^+ -Baum



- Baumorganisation -

Bäume

- ◆ spezielle Form von Bäumen für Daten,
- ◆ ... die wie Tabellen auf Sekundärspeichern gelagert sind und
- ◆ ... die erforderlichen Segmente bei Bedarf in den Arbeitsspeicher geladen werden

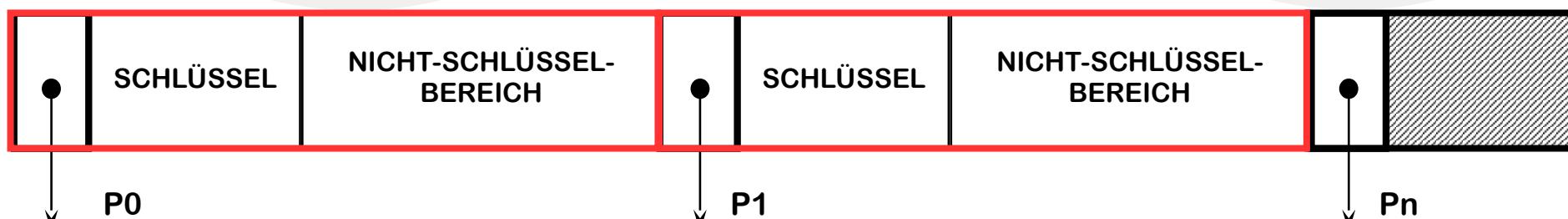
Arten

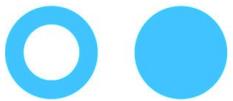
- ◆ B-Baum und B⁺-Baum
(können als baumartig kaskadierter Index angesehen werden)

Definition

- ◆ die Knoten eines B-Baumes sind Speicherblöcke fester Länge
- ◆ jeder Block kann 2^k B-Baumdatensätze gleicher Länge aufnehmen ($k = \text{beliebige Zahl}$)
- ◆ jeder B-Baum Datensatz besteht aus drei Teilen:
 - einen Zeiger auf einen weiteren Knoten
 - einen Schlüssel
 - einen Nichtschlüsselbereich (z.B.: Zeiger auf Sekundärspeicherblock)

Baumdatensatz





- Verzeigerung von B-Bäumen -

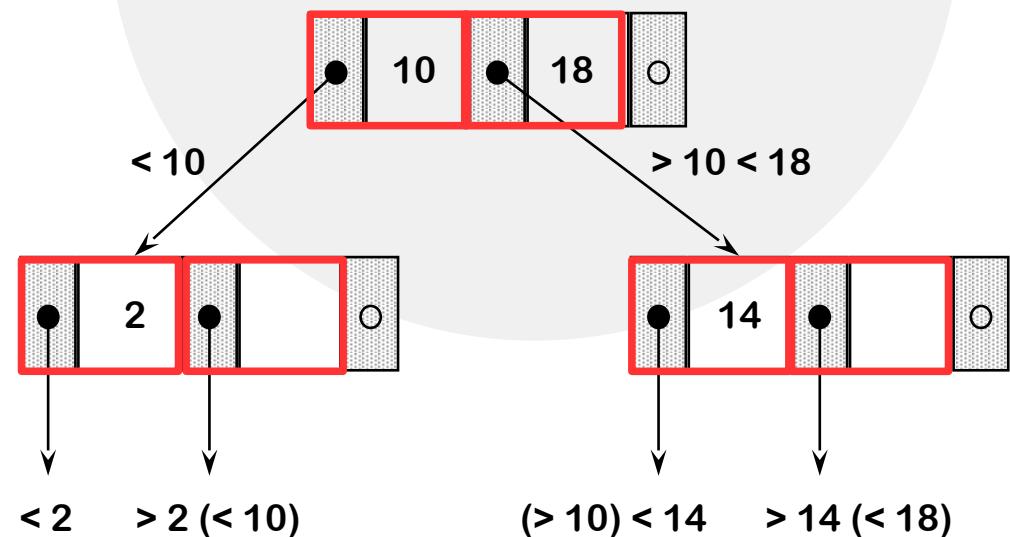
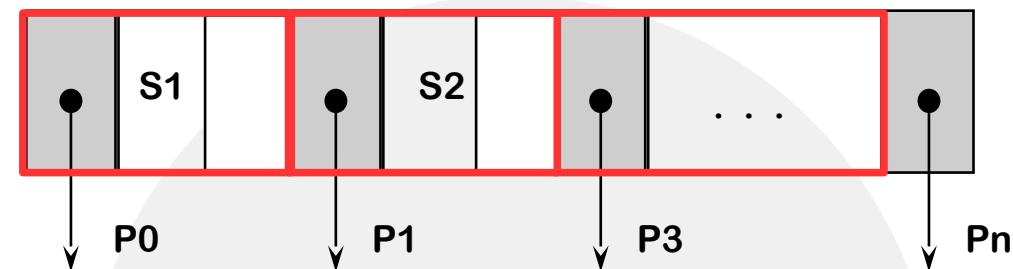
Vorgehensweise

- P0 zeigt auf einen Teilbaum (Block), dessen Schlüssel alle kleiner sind als S1
- P1 zeigt auf einen Teilbaum (Block), dessen Schlüssel alle zwischen S1 und Sn liegen
- Pn zeigt auf einen Teilbaum (Block), dessen Schlüssel alle größer als Sn-1 sind
- in den Blattknoten sind die Zeiger nicht definiert
- nicht alle Zeiger müssen benutzt werden

Unterschied zur Index-Sequentiellen Organisation

- keine Unterscheidung zwischen Index- und Datenblöcken
- B-Baum ist ausgeglichen („balanciert“)

B für „balanciert“ ; nicht für „binär“ !





Tafelbild: Abbildung der Daten auf den Sekundärspeicher - B-Baum-organisiert

<u>123</u>	XYZ	ADC	987
------------	-----	-----	-----

Beispieldatensatz mit 80 Bytes Länge

Pointer mit 8 Bytes Länge (bei 64-Bit-Adressen)



•	<u>124</u>	XYZ	ADC	987	•	<u>225</u>	XYZ	ADC	987	•	<u>326</u>	XYZ	ADC	987
•	<u>427</u>	XYZ	ADC	987	•	<u>528</u>	XYZ	ADC	987	•				

B-Baum-Block des sekundären Speichers mit 8 KB
(Füllgrad ca. 90 Beispieldatensätze zu je 80 Bytes Daten + 8 Bytes-Pointer)

•	<u>2321</u>	XYZ	ADC	987	•	<u>2422</u>	XYZ	ADC	987	•	<u>2220</u>	XYZ	ADC	987
•	<u>2321</u>	XYZ	ADC	987	•	<u>2523</u>	XYZ	ADC	987	•	<u>2523</u>	XYZ	ADC	987

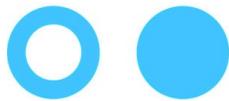
• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987	• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987	• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987	• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987
• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •	• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •	• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •	• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •
• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987
• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987

10.000 Datensätze zu je 88 Bytes (mit Pointer) würden
unter Ausnutzung des Füllgrads als B-Baum
111 Blöcke im sekundären Speicher belegen
Baumhöhe: 3

• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987	• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987	• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987
• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •	• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •	• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •
• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987

Ausschnitt aus dem sekundären Speicher
(1 MB entsprechen ca. 122 Blöcke zu je 8 KB)

• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987	• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987	• 124 XYZ ADC 987 • 225 XYZ ADC 987 • 326 XYZ ADC 987
• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •	• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •	• 427 XYZ ADC 987 • 528 XYZ ADC 987 •
• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987
• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987	• 2321 XYZ ADC 987 • 2422 XYZ ADC 987 • 2523 XYZ ADC 987



Tafelbild: Abbildung der Daten auf den Sekundärspeicher - B-Baum-Höhe

123	XYZ	ADC	987
-----	-----	-----	-----



Beispieldatensatz mit 80 Bytes Länge
Pointer mit 8 Bytes Länge (bei 64-Bit-Adressen)

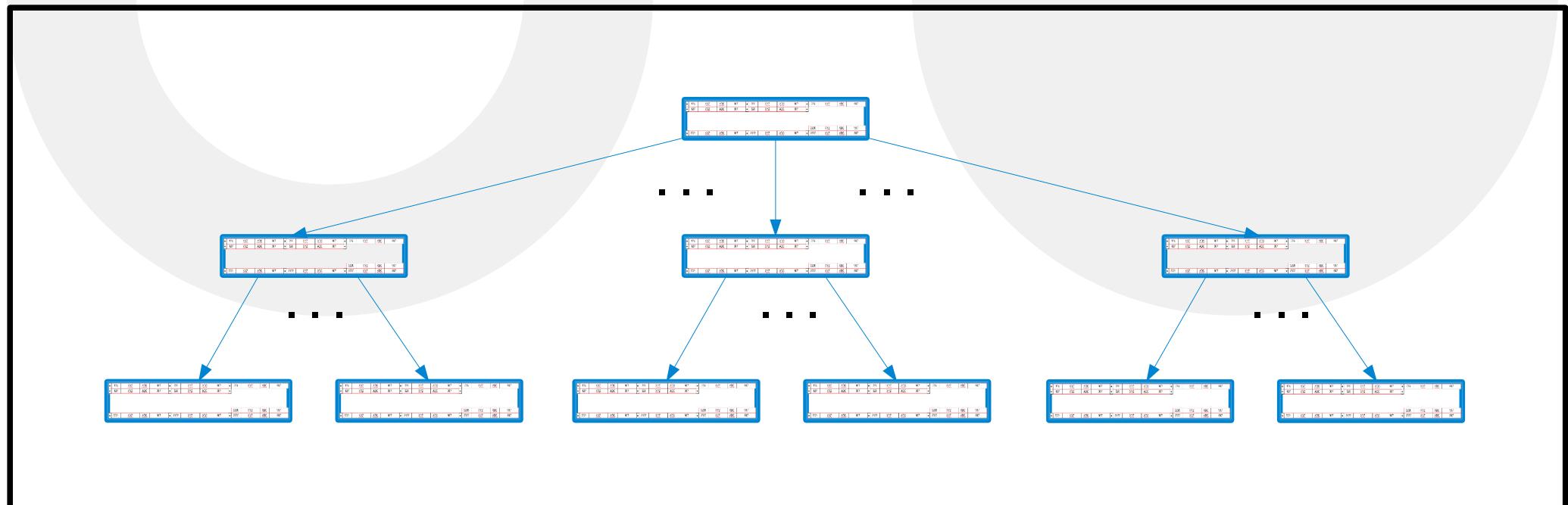
Beispiel 10.000 Datensätze

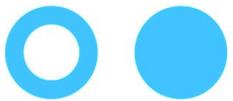
Ebene 1: ca. 90 Datensätze (10.000 werden benötigt)

Ebene 2: plus weitere $90 * 90$ Datensätze = $90 + 8.100 = 8.190$ Datensätze (10.000 werden benötigt)

Ebene 3: plus weitere $90 * 90 * 90$ Datensätze = $8.190 + 729.0000 = 737.190$ Datensätze (10.000 werden nur benötigt)

Jeder Datensatz wird mit maximal 3 Blockzugriffen gefunden





- Operationen auf B-Bäumen -

Einfügen und Löschen (Bedingungen)

- B-Bäume sind immer ausgeglichen (alle Blätter haben dieselbe Höhe h)
- jeder Knoten (außer der Wurzel) enthält mindestens k Schlüssel
- die Wurzel des B-Baumes hat entweder keinen Sohn oder mindestens zwei Söhne
- jeder Knoten (außer der Wurzel und den Blättern) hat $m+1$ Söhne wenn m die Anzahl der im Knoten enthaltenen Schlüssel ist

Suchen in B-Bäumen

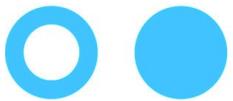
- der Kenntnis der Verzeigerung entsprechend wird der Baum durchlaufen indem der zu suchende Schlüssel mit den Schlüsseln in den Knoten verglichen wird
- Start bei der Wurzel
- Ende wenn Schlüssel gefunden oder kein Blatt den Schlüssel enthält (erfolglose Suche)

Größe eines B-Baumes

- Größe Baumdatensatz
= Größe Zeiger + Datensatz
- Anzahl Datensätze pro Block
= Blockgröße / Größe Baumdatensatz

Beispiel

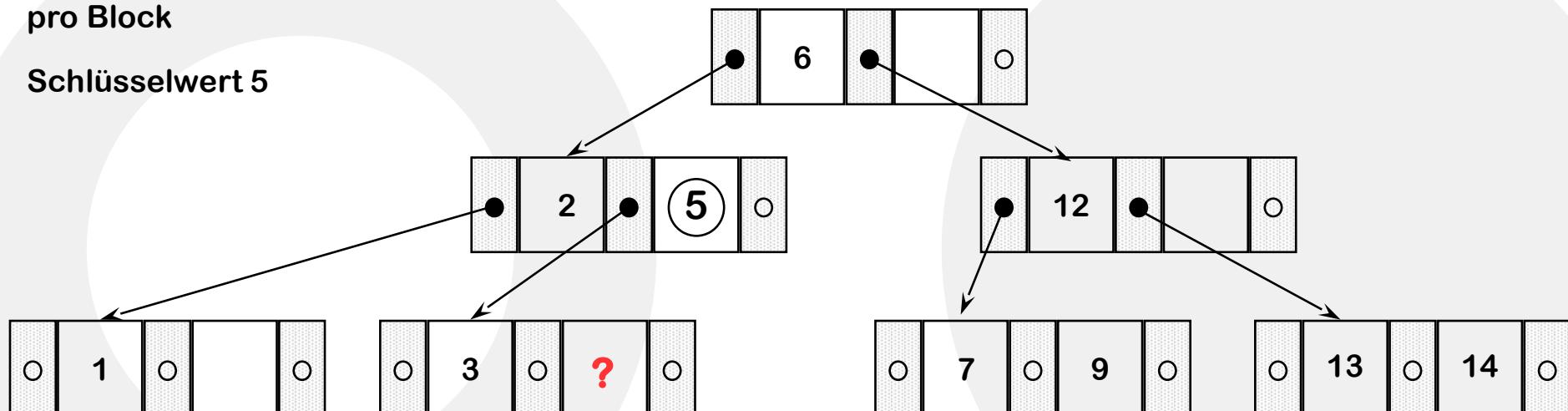
- bei einer
 - Blockgröße von z.B. 8 KB,
 - Zeiger von z.B. 8 Bytes und
 - Datensätzen von z.B. jeweils 72 Bytes
 - kann ein Knoten ca. 100 Baumdatensätze aufnehmen
- ein B-Baum mit zwei Ebenen kann in diesem Beispiel
 - $100 + (100 * 100) = 10.100$ Datensätze verwalten,
 - die sich mit maximal 2 Blockzugriffen finden lassen



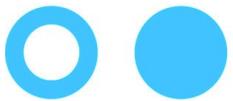
- Einfügen in B-Bäume (I) -

Beispiel:

- ♦ zwei Datensätze pro Block
- ♦ Schlüsselwert 5



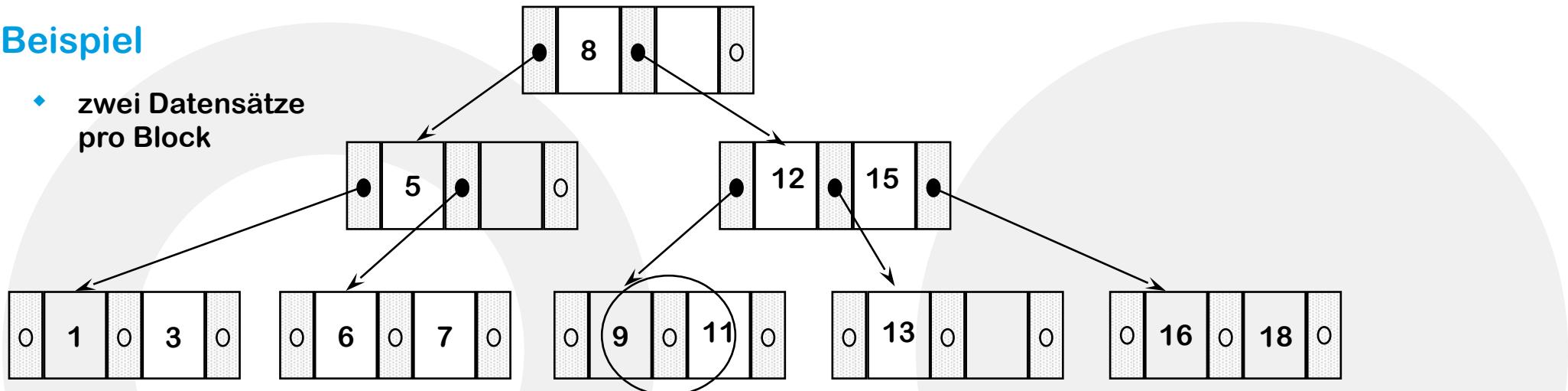
Im Beispiel werden nur die Schlüsselwerte dargestellt



- Einfügen in B-Bäume (II) -

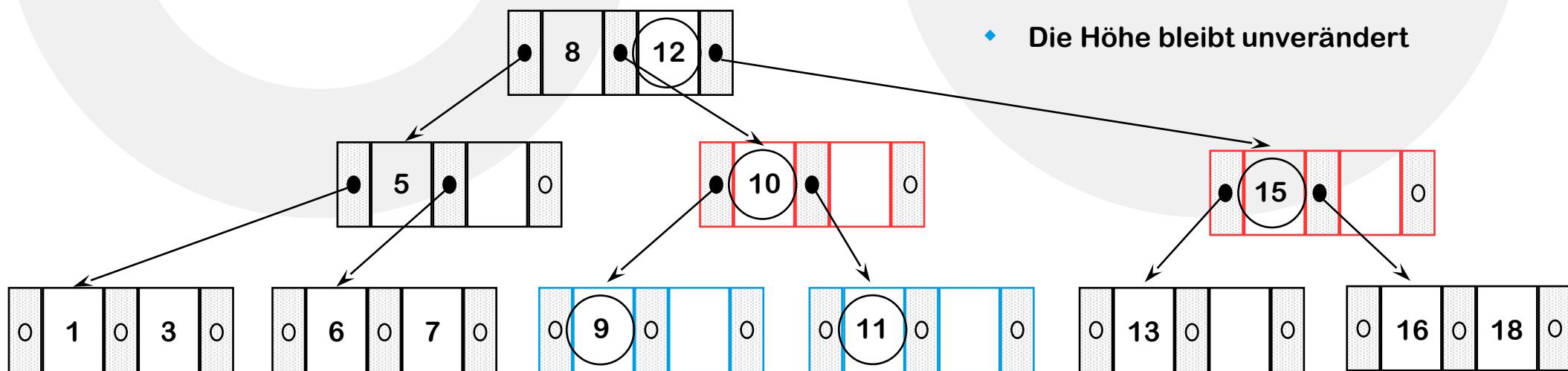
Beispiel

- ♦ zwei Datensätze pro Block



- ♦ Schlüsselwert 10

- ♦ Zwei Blöcke müssen gesplittet werden
- ♦ Die Höhe bleibt unverändert

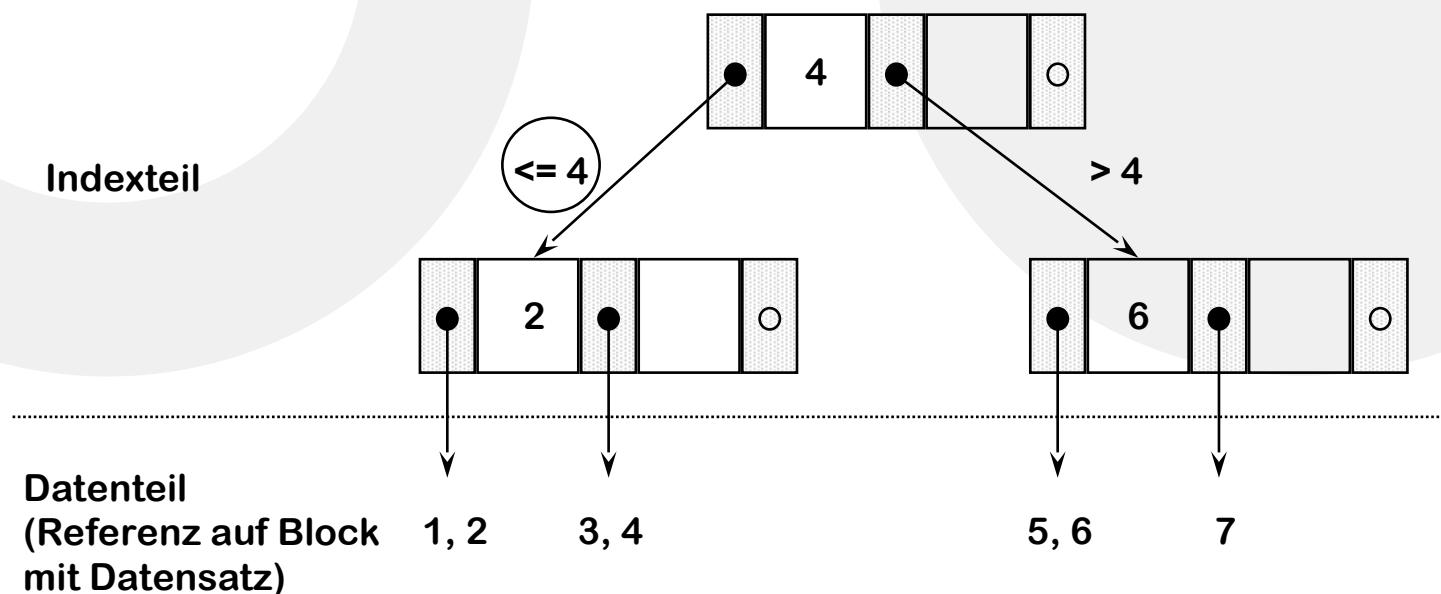


- B⁺-Bäume (I) -

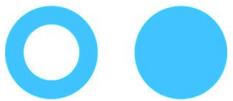
Unterschied zu B-Bäumen

- B+-Bäume enthalten die Satzinformation nur (!) in den Blättern
- nur der Baum der Höhe h-1 ist als Index zu verstehen
- oftmals auch als B*-Baum bezeichnet
 - B*-Baum stellt eine Spezialisierung dar

- die Satzstruktur des B⁺-Baumes (Indexteil) enthält im Unterschied zum B-Baum keinen (!) Nicht-Schlüsselteil
- es sind nicht mehr alle Schlüssel im Indexteil des Baumes enthalten
- die Datensätze in den Blättern befindet sich daher außerhalb des eigentlichen Baums



Beispiel mit maximal 2 Indexdatensätzen pro Block



- B⁺-Bäume (II) -

Größe eines B⁺-Baumes

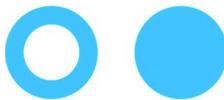
- Größe Indx-Baumdatenatze
ca. Größe Zeiger + Größe Primärschlüssel
- Anzahl Index-Baumdatensätze pro Block
ca. Blockgröße / Größe Index-Baumdatensatz

Beispiel

- bei einer
 - Blockgröße von z.B. 8 KB
 - Zeiger von z.B. 8 Bytes und
 - davon Primärschlüssel mit 2 Bytes
 - kann ein Index-Block
ca. 800 Index-Baumdatensätze aufnehmen
- bei einer
 - Datensatzgröße von z.B. jeweils 100 Bytes
 - Blockgröße von 8 KB
 - kann ein Datenblock ca. 80 Datensätze aufnehmen

Berechnung der Zugriffe

- für 80 Datensätze (1 Block)
 - 1 bis 80 Datensätze verteilen sich über 1 Datenblock
 - wird kein Index benötigt
 - ein Zugriff (direkter Zugriff) möglich
- für 81 bis (800 * 80) Datensätze
 - 81 bis 64.000 Datensätze verteilen sich über (bis zu) 800 Datenblöcke
 - wird eine Index-Ebene benötigt
 - zwei Zugriffe sind erforderlich
- für 64000 bis (800 * 800 * 80) Datensätze
 - 64.001 bis 51.200.000 Datensätze verteilen sich über (bis zu) 640.000 Datenblöcke
 - werden zwei Indexebenen benötigt
 - drei Zugriffe sind erforderlich



Tafelbild: Abbildung der Daten auf den Sekundärspeicher - B⁺-Baum-organisiert

123	XYZ	ADC	987
-----	-----	-----	-----

Beispieldatensatz mit 80 Bytes Länge, davon Schlüssel mit 8 Bytes

•	123
---	-----

Index-Datensatz: Schlüssel mit 8 Bytes plus Pointer mit 8 Bytes Länge (bei 64-Bit-Adressen)

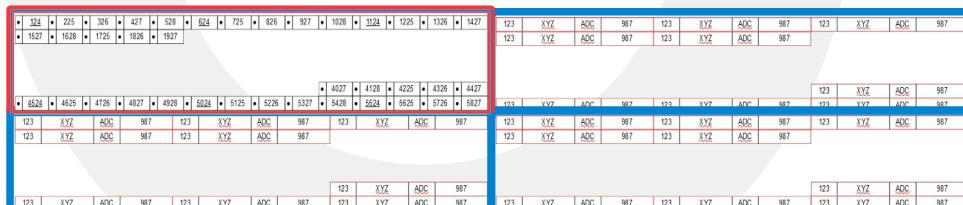
•	124	•	225	•	326	•	427	•	528	•	624	•	725	•	826	•	927	•	1028	•	1124	•	1225	•	1326	•	1427
•	1527	•	1628	•	1725	•	1826	•	1927																		

B⁺-Baum-Block des sekundären Speichers mit 8 KB

Füllgrad: ca. 500 Indexdatensätze zu je 16 Bytes

Damit lassen sich
ca. 500 Daten-Blöcke
oder 500 weitere Index-Datenblöcke adressieren

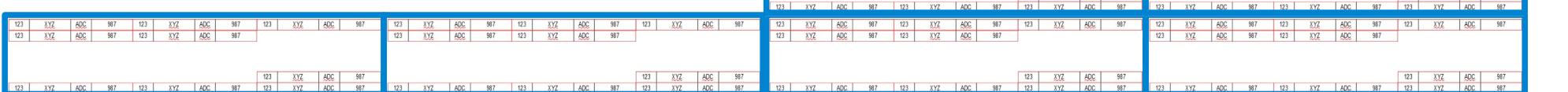
•	4524	•	4625	•	4726	•	4827	•	4928	•	5024	•	5125	•	5226	•	5327	•	5428	•	5524	•	5625	•	5726	•	5827
---	------	---	------	---	------	---	------	---	------	---	------	---	------	---	------	---	------	---	------	---	------	---	------	---	------	---	------

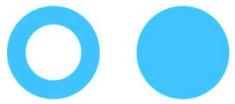


•	4027	•	4128	•	4225	•	4326	•	4427
---	------	---	------	---	------	---	------	---	------

Ausschnitt aus dem sekundären Speicher
(1 MB entsprechen ca. 122 Blöcke zu je 8 KB)

10.000 Datensätze zu je 80 Bytes würden als B⁺-Baum
unter Ausnutzung des Füllgrads 100 Daten-Blöcke plus
1 Index-Block (20 % gefüllt) im sekundären Speicher belegen
Baumhöhe: 2

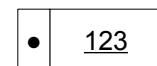




Tafelbild: Abbildung der Daten auf den Sekundärspeicher - B⁺-Baum-Höhe

123	XYZ	ADC	987
-----	-----	-----	-----

Beispieldatensatz mit 80 Bytes Länge, davon Schlüssel mit 8 Bytes

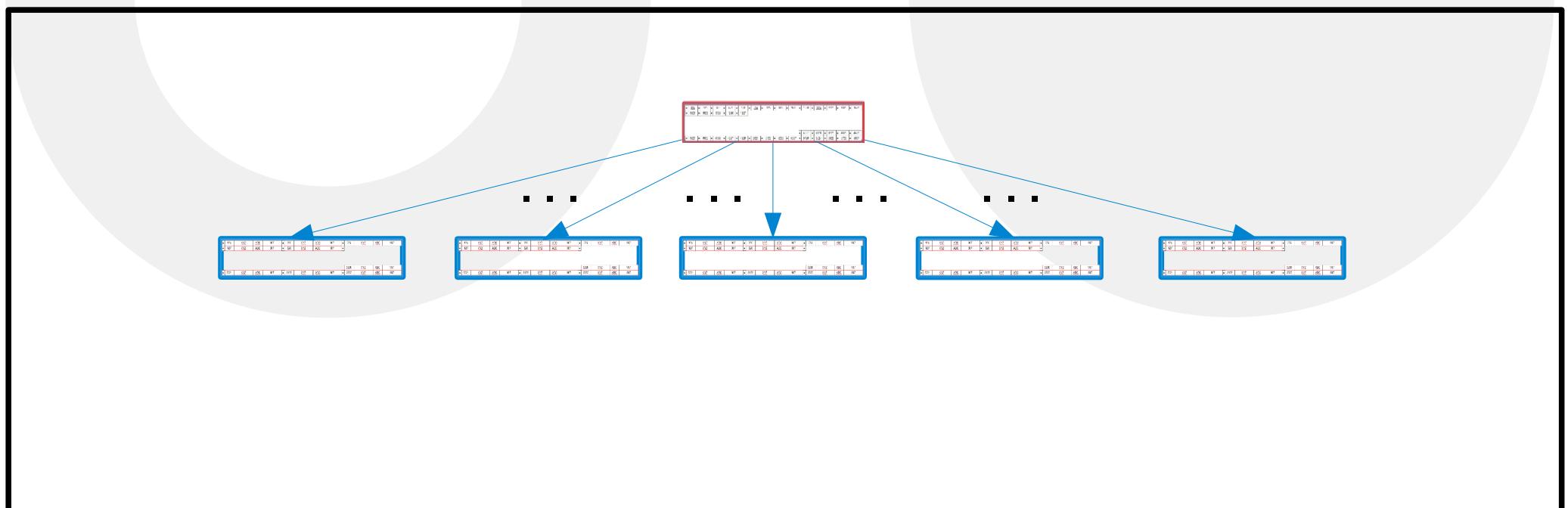


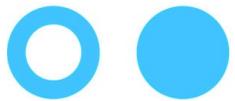
Beispiel 10.000 Datensätze

Ebene 1: maximal 500 Index-Datensätze (100 werden nur benötigt)

Ebene 2: maximal $500 * 100$ Datensätze = 50.000 Datensätze (10.000 werden nur benötigt)

Jeder Datensatz wird mit genau 2 Blockzugriffen gefunden: einem Indexblockzugriff und einem Datenblockzugriff

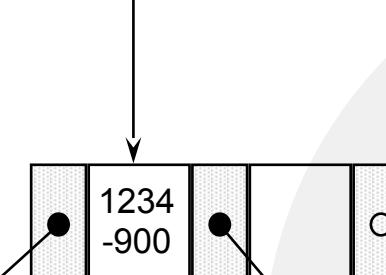




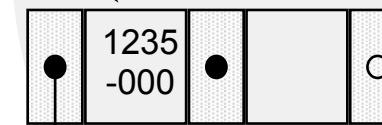
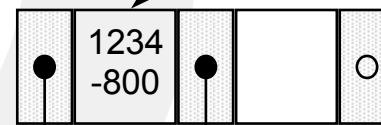
- Ausprägung B⁺-Baum -

...		
1234-713	Dillo	Sankt Augustin
1234-873	Wilke	Bonn
1234-954	Schmidt	Siegburg
...		

Ausschnitt aus der Datei

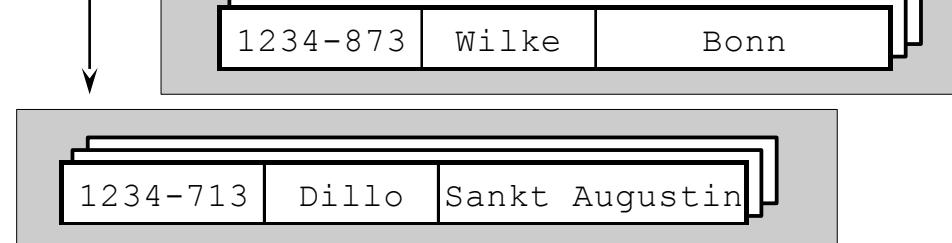
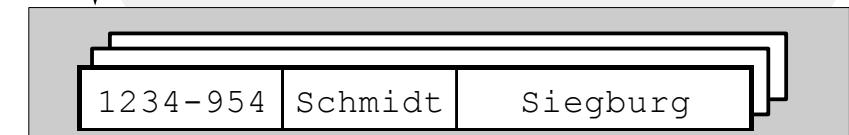


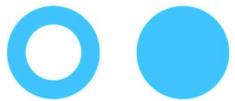
B*-Baumausschnitt



B⁺-Index

Datenteil
(Referenz
auf Block
mit Datensatz)





- Diskussion der Verfahren -

Sequentielle Organisation

- ♦ nur bei sehr kleinen Datenmengen zu empfehlen

Index-Sequentielle Verfahren

- ♦ von Zeit zur Zeit ist Reorganisation erforderlich da die sequentielle Verwaltung statisch ist
- ♦ zusätzliche Zugriffe auf den Überlaufbereich verschlechtern die Performance

Gestreute Verfahren

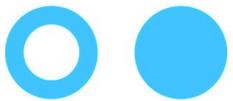
- ♦ nur nach umfangreicher Reorganisation an veränderte Datenmenge anpassbar
- ♦ direkter Zugriff in der Sortierreihenfolge nicht möglich
- ♦ sehr schnell, wenn ohne Kollisionen
- ♦ kein Speicheraufwand für Indexführung
- ♦ Anwendung nur für Sätze fester Länge

Sortiert-Logisch-Sequentielle Verfahren

- ♦ hoher Suchaufwand
- ♦ werden im Allgemeinen nicht für Primärschlüssel verwendet

Baumverfahren

- ♦ einfach anpassbar an die Datenmenge
- ♦ Zugriff in der Sortierreihenfolge der Schlüssel möglich
- ♦ Aufwand exakt vorhersagbar
- ♦ anwendbar für beliebige Datensätze



Ausgangssituation

- ◆ Block: 8 KBytes
- ◆ Datensatz: 80 Bytes (mit Primärschlüssel)
- ◆ Primärschlüssel: 12 Bytes
- ◆ Pointer: 4 Bytes
- ◆ Anzahl Datensätze: 10.000.000

Anzahl Blöcke zum Speichern (ungefähr)

- ◆ erforderlicher Speicherplatz:
 - $10.000.000 * 80 \text{ Bytes} = 800.000.000 \text{ Bytes} = 800.000 \text{ KBytes}$
- ◆ erforderliche Blöcke:
 - $800.000 \text{ KBytes} / 8 \text{ KBytes / Block} = 100.000 \text{ Blöcke}$
 - 100.000 Blöcke müssen sequentiell durchsucht werden, um gezielt einen Datensatz zu finden

Berechnung des B⁺-Index

- ◆ Datensätze pro Datenblock:
 - $8.000 \text{ Bytes} / 80 \text{ Bytes / Satz} = 100 \text{ Sätze}$
- ◆ Indexeintrag (Referenz):
 - $12 \text{ Bytes} + 4 \text{ Bytes} = 16 \text{ Bytes}$
 - $8.000 \text{ KBytes} / 16 \text{ Bytes / Indexeintrag} = 500 \text{ Indexinträge pro Indexblock}$
- ◆ eine Ebene: 1 Indexblock
 - Datensätze: $500 * 100 = 50.000 \text{ Datensätze}$
- ◆ zwei Ebenen: 1 + 500 Indexblöcke
 - Datensätze: $500 * 500 * 100 = 25.000.000 \text{ Datensätze}$
- ◆ jeder der 10.000.000 Datensätze, die sich auf 100.000 Datenblöcke verteilen, lässt sich mit nur drei Blockzugriffen finden
 - zwei Indexblöcke und ein Datenblock