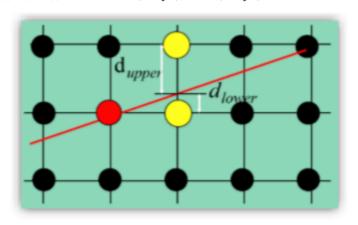
Homework 3

实现原理

Bresenham算法画直线

Bresenham算法的原理如图,对于给定的直线起点(x0,y0),终点(x1,y1):



其中 $d_{upper}=y_i+1-y_{i+1}=y_i+1-mx_{i+1}-B$, $d_{lower}=y_{i+1}-y_i=mx_{i+1}+B-y_i$, m为斜率,B为截距。一下讨论m的绝对值小于1的情况。

当 $d_{upper} > d_{lower}$ 时取右上方的点,否则取右边的点。可以通过做差判断:

$$d_{lower} - d_{upper} = m(x_i + 1) + B - y_i - (y_i + 1 - m(x_i + 1) - B) = 2m(x_i + 1) - 2y_i + 2B - 1$$

将该式乘上 Δx ,符号不变: $p_i = \Delta x (d_{lower} - d_{upper}) = 2\Delta y * x_i - 2\Delta x * y_i + (2B-1)\Delta x + 2\Delta y$

故当 $p_i > 0$ 时取右上方的点,否则取右边的点。

因此
$$p_0 = 2\Delta y * x_0 - 2(\Delta y * x_0 + B * \Delta x) + (2B - 1)\Delta x + 2\Delta y = 2\Delta y - \Delta x$$

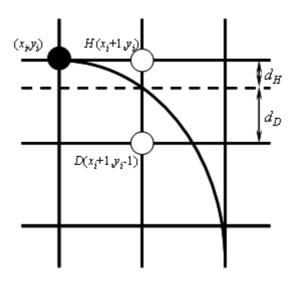
$$p_{i+1} - p_i = (2\Delta y * x_{i+1} - 2\Delta x * y_{i+1} + c) - (2\Delta y * x_i - 2\Delta x * y_i + c) = 2\Delta y - 2\Delta x (y_{i+1} - y_i)$$

当 $pi \leq 0$ 时,取 $p_{i+1} = p_i + 2\Delta y$,当pi < 0时取 $p_{i+1} = p_i + 2\Delta y - 2\Delta x$

如此迭代,x从x0开始递增,直到x1,在第i步画出点(xi,yi),这样就能画出一条近似的直线。

Bresenham算法画圆

如下图所示,在 $0\le x\le y$ 的 1/8 圆周上,像素坐标 x 值单调增加,y 值单调减少。与画直线的方法类似,当 d_H 较小时,选择右侧的点 $H(x_{i+1},y_i)$,当 d_D 较小时,选择右下方的点 $H(x_{i+1},y_{i+1})$ 。



这里需要用到一个近似计算:

•
$$d_H = (x_i + 1)^2 + y_i^2 - R^2$$

$$egin{aligned} ullet & d_H = (x_i+1)^2 + y_i^2 - R^2 \ ullet & d_D = R^2 - (xi+1)^2 - (y_i-1)^2 \end{aligned}$$

接着可以计算判别式: $p_i=d_H-d_D=2(x_i+1)^2+2y_i^2-2y_i-2R^2+1$

$$p_{i+1} = 2(x_{i+1}+1)^2 + 2y_{i+1}^2 - 2R^2 + 1$$

$$p_{i+1} - p_i = 4x_i + 6 + 2(y_{i+1}^2 - y_i^2 - y_{i+1} + y_i)$$

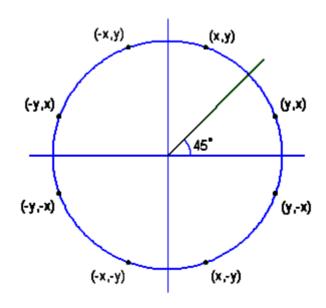
当
$$pi \ge 0$$
时, $yi + 1 = y_i - 1$, $p_{i+1} = p_i + 4(x_i - y_i) + 10$

当
$$pi < 0$$
时, $yi + 1 = y_i$, $p_{i+1} = p_i + 4x_i + 6$

迭代至x = y时就能画出一个八分之一圆弧。

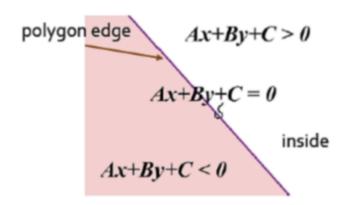
八分法画圆:

由于圆具有八对称性,故只要画出八分之一的圆弧就能通过对称画出整个圆。设要画的点坐标为(x, y),则其余7个与 之对称的点坐标为(x, -y), (-x, y), (-x, -y), (y, x), (y, -x), (-y, x), (-y, -x)。



三角形光栅化的Edge Equations方法

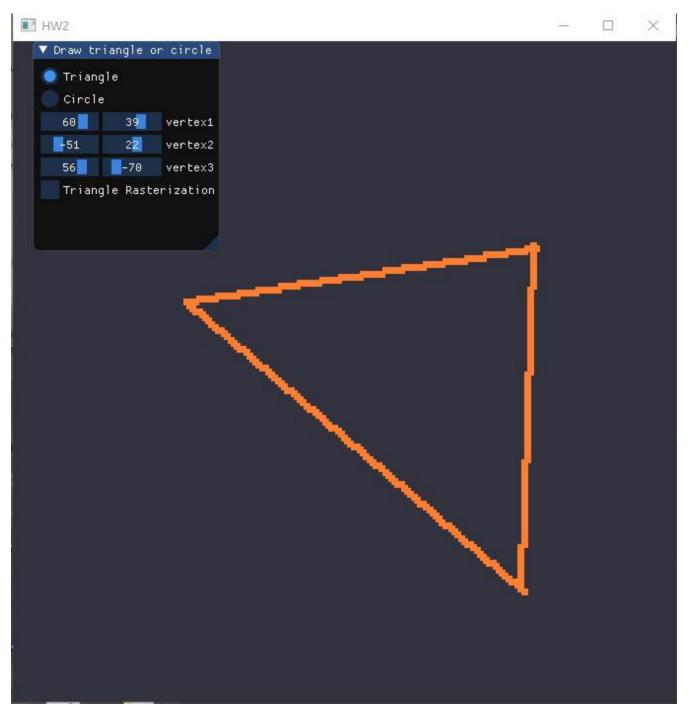
当给定了直线的方程 Ax + By + C = 0 , 可以将任意点的坐标(x0, y0)代入来判断其在直线的那一侧:



因此对于一个三角形,当某个点的坐标代入三条边的方程后都在三角形内侧时,该点则在三角形内。为了保证三条边的内侧朝向一致,需要对它们进行中心化,其方法是对于每条边,取不在该边上的那个顶点,将该顶点的坐标代入该边的方程,如果结果小于0,则将方程中的A, B, C参数都取负。这样就能保证对于三角形内部的点,其坐标代入每条边的方程结果都为正,以此确定哪些点需要进行填充。

实现过程

1.使用Bresenham算法(只使用integer arithmetic)画一个三角形边框: input为三个2D点; output三条直线 (要 求图元只能用 GL_POINTS , 不能使用其他 , 比如 GL_LINES 等)。



首先用Imgui中的滑动条来控制三个顶点的数值输入,选用 SliderInt2 控件,两个整数值分别对应顶点的x和y坐标,并设置其取值范围(与窗口大小对应):

```
//三角形顶点坐标输入
int vertex1[2];
int vertex3[2];
int vertex3[2];
ImGui::SliderInt2("vertex1", vertex1, -WIN_H + 5, WIN_H - 5);
ImGui::SliderInt2("vertex2", vertex2, -WIN_H + 5, WIN_H - 5);
ImGui::SliderInt2("vertex3", vertex3, -WIN_H + 5, WIN_H - 5);
Bresenham_line(vertex1[0], vertex1[1], vertex2[0], vertex2[1], vertices, counter, WIN_W);
Bresenham_line(vertex1[0], vertex1[1], vertex3[0], vertex3[1], vertices, counter, WIN_W);
Bresenham_line(vertex2[0], vertex2[1], vertex3[0], vertex3[1], vertices, counter, WIN_W);
```

然后是使用这三组顶点数据两两组合来绘制三角形边框。首先需要一个float数组 vertices [MAX_POINT] 来存放绘制的顶点信息,用于之后的渲染。对于每组数据(x0, y0), (x1, y1),首先判断其斜率的绝对值大小,若小于等于1,则可以按照上面的分析进行绘制;若大于1,则可以利用x=y这条直线作为对称轴,将x和y坐标进行调换,这样仍可以利用上面的公式进行绘制,在将绘制的结果关于x=y做对称变换就能画出正确的直线:

```
int dx = abs(x1 - x0), dy = abs(y1 - y0);
if (dy > dx) {
    flag = 1;
    swap(x0, y0);
    swap(x1, y1);
}
```

然后需要确定直线是从左往右延伸的,即根据起点和终点的横坐标大小交换它们的位置:

```
if (x0 > x1) {
    swap(x0, x1);
    swap(y0, y1);
}
```

接着就是按照上述的公式进行迭代,计算出每步要画的点坐标。注意这里要判断直线是向上还是向下延伸的,以此决定y坐标的变换是递增还是递减。此外OpenGL的窗口坐标是用浮点数表示的,范围从-1.0f到1.0f,因此需要对我们的整数坐标进行转换,即除以窗口大小。

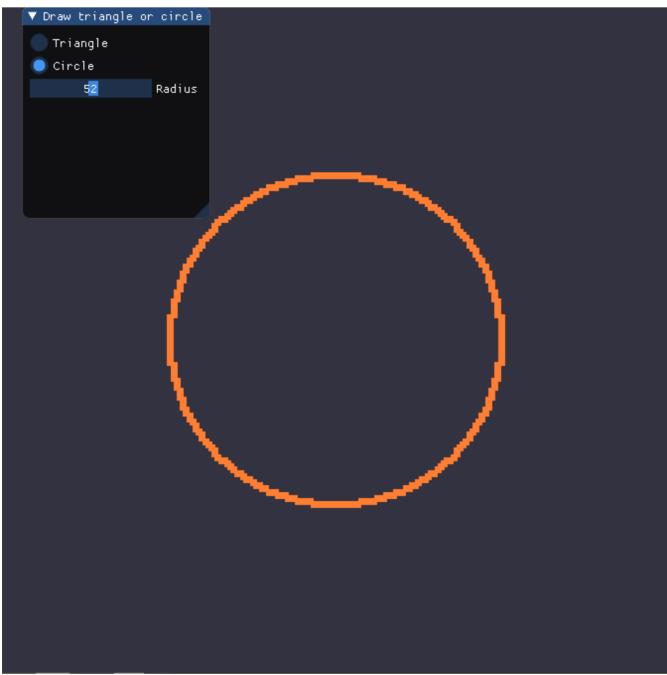
```
dx = abs(x1 - x0);
dy = abs(y1 - y0);
int x = x0, y = y0;
int dy_2 = dy * 2;
int dx_2 = dx * 2;
int p = -dx;
while (x \ll x1) {
   if (p <= 0) {
        p = p + dy_2;
   }
    else {
        if (y1 >= y0) {
           y++;
        }
        else {
           y--;
        p = p + dy_2 - dx_2;
    }
    if (flag == 0) {
        vertices[counter * 2] = (float)(x + 1) / size;
        vertices[counter * 2 + 1] = (float)y / size;
    }
    else {
        vertices[counter * 2] = (float)y / size;
        vertices[counter * 2 + 1] = (float)(x + 1) / size;
    }
```

```
counter++;
    x++;
}
```

将计算出的浮点数坐标加入 vertices 中,即可进行渲染:

```
//绘制图形
glBindVertexArray(VAO);
//重新将顶点数据复制到缓存
glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER, sizeof(vertices), vertices, GL_STATIC_DRAW);
glDrawArrays(GL_POINTS, 0, counter);
glfwSwapBuffers(window);
```

2.使用Bresenham算法(只使用integer arithmetic)画一个圆: input为一个2D点(圆心)、一个integer半径; output为一个圆。



同样使用滑动条来控制圆的半径输入:

```
ImGui::SliderInt("Radius", &radius, 0, WIN_H - 5);
Bresenham_circle(radius, vertices, counter, WIN_H);
```

要绘制的第一个点为(0, r), 然后按上述公式进行迭代, 每一步中都用八分法确定其他7个对称点。

```
int x = 0, y = r;
int p = 3 - 2 * r;

while (x <= y) {
    draw_circle_8(x, y, vertices, counter, size);
    if (p < 0) {</pre>
```

```
p += 4 * x + 6;
}
else {
    p += 4 * (x - y) + 10;
    y--;
}
x++;
}
```

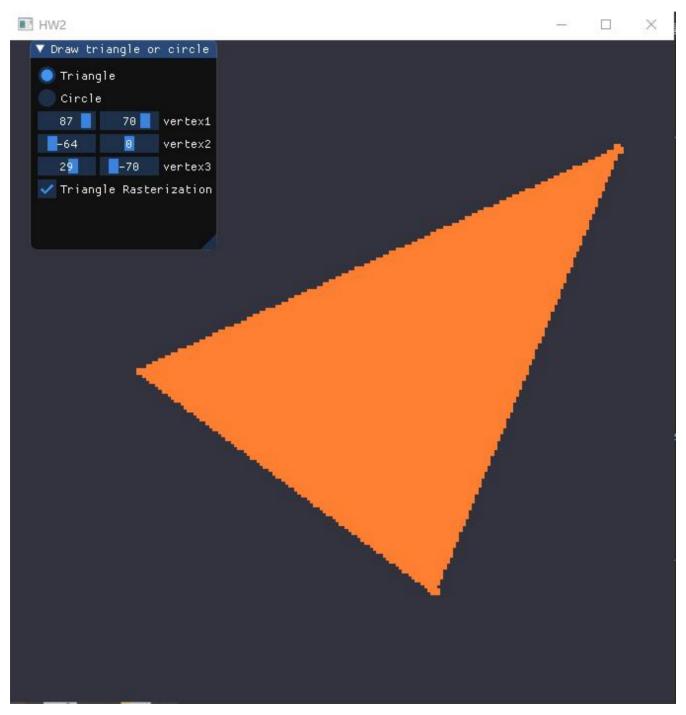
使用八分法确定对称点的坐标后将它们加入到 vertices 中用于渲染:

```
void draw_circle_8(int x, int y, float* vertices, int &counter, int size) {
   int counter_2 = counter * 2;
    vertices[counter_2] = (float)x / size;
    vertices[counter_2 + 1] = (float)y / size;
    vertices[counter_2 + 2] = (float)x / size;
    vertices[counter_2 + 3] = -(float)y / size;
    vertices[counter_2 + 4] = -(float)x / size;
    vertices[counter_2 + 5] = (float)y / size;
    vertices[counter_2 + 6] = -(float)x / size;
    vertices[counter_2 + 7] = -(float)y / size;
    vertices[counter_2 + 8] = (float)y / size;
    vertices[counter_2 + 9] = (float)x / size;
    vertices[counter_2 + 10] = (float)y / size;
    vertices[counter_2 + 11] = -(float)x / size;
    vertices[counter_2 + 12] = -(float)y / size;
    vertices[counter_2 + 13] = (float)x / size;
    vertices[counter_2 + 14] = -(float)y / size;
    vertices[counter_2 + 15] = -(float)x / size;
    counter += 8;
}
```

3.在GUI在添加菜单栏,可以选择是三角形边框还是圆,以及能调整圆的大小(圆心固定即可)。

使用 RadioButton 控件来控制画圆还是画三角,该控件可以绑定一个整数来判断当前选择的是哪个选项:

4.使用三角形光栅转换算法,用和背景不同的颜色,填充你的三角形。



首先定义一个结构体用于表示直线方程,并定义一个构造函数,用于根据输入的两点坐标来计算方程中的参数,其中 $A=y2-y1,\ B=x1-x2,\ C=x2*y1-x1*y2$

```
struct Line {
  int A, B, C;
  Line(int x1, int y1, int x2, int y2) {
        A = y2 - y1;
        B = x1 - x2;
        C = x2 * y1 - x1 * y2;
    }
};
```

为了避免不必要的遍历,根据顶点坐标来确定包含三角形的最小矩形范围,然后对每条边的直线方程进行中心化:

```
vector<Line> Lines;
int max_x = max(x0, max(x1, x2));
int max_y = max(y0, max(y1, y2));
int min_x = min(x0, min(x1, x2));
int min_y = min(y0, min(y1, y2));
Lines.push_back(Line(x0, y0, x1, y1));
Lines.push_back(Line(x1, y1, x2, y2));
Lines.push_back(Line(x0, y0, x2, y2));
centerlize_line(Lines[0], x2, y2);
centerlize_line(Lines[1], x0, y0);
centerlize_line(Lines[2], x1, y1);
```

中心化的操作:将目标点坐标代入直线方程判断结果是否小于0,将小于0的直线方程中的参数全部取负。

```
void centerlize_line(Line &L, int x, int y) {
   if (L.A * x + L.B * y + L.C < 0) {
      L.A = -L.A;
      L.B = -L.B;
      L.C = -L.C;
   }
}</pre>
```

遍历范围内的所有点,将其坐标代入每条边的方程,若全都不小于0,则该点为三角形内部的点,加入 vertices 中,这样就能填充整个三角形。

```
for (int x = min_x; x <= max_x; x++) {
    for (int y = min_y; y <= max_y; y++) {
        bool inside = true;
        for (int i = 0; i < 3; i++) {
            if (Lines[i].A * x + Lines[i].B * y + Lines[i].C < 0) {
                inside = false;
                break;
            }
        }
        if (inside) {
            vertices[counter * 2] = (float)x / size;
            vertices[counter * 2 + 1] = (float)y / size;
            counter++;
        }
}</pre>
```