

Régression linéaire et gradient stochastique

Ce TD-TP a pour objectif de plonger de manière un peu plus individualisée dans le cours d'optimisation stochastique. Il n'est pas noté, mais j'encourage très vivement les étudiants à rédiger consciencieusement leurs réponses et leurs idées. La rédaction force à mieux présenter les choses et surtout à mieux les cerner. Ça me permettra aussi plus facilement de corriger d'éventuelles incompréhensions.

1 Introduction

L'objectif de ce TP est d'illustrer la première partie du cours d'optimisation stochastique sur les erreurs en apprentissage et d'implémenter les premières versions du gradient stochastique. Il a aussi pour objectif de vous entraîner à effectuer des calculs avec des variables aléatoires pour les rendre plus accessibles et mieux comprendre les cours à venir.

Nous allons nous placer dans le cadre de travail le plus simple : la régression linéaire. Ce cadre présente plusieurs avantages :

- C'est probablement le plus simple d'un point de vue théorique et il permet d'appréhender de nombreux phénomènes avec des mathématiques relativement élémentaires.
- C'est probablement encore le plus utilisé dans les applications, et il me semble nécessaire de le comprendre profondément.

2 Le cadre

Soit X un vecteur aléatoire de \mathbb{R}^d , pour $d \in \mathbb{N}$ suivant une certaine distribution de probabilité inconnue P_X . Pour un certain vecteur $\theta \in \mathbb{R}^d$, on construit une variable aléatoire $Y \in \mathbb{R}$ définie par :

$$Y = \langle \theta, X \rangle + B \quad \text{où} \quad B \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2) \text{ est une variable aléatoire gaussienne indépendante de } X.$$

L'objectif de ce TP est d'apprendre le vecteur θ inconnu à partir de $n \in \mathbb{N}$ observations $(x_i, y_i)_{1 \leq i \leq n}$ tirées indépendamment suivant la loi P .

Pour ce faire, on peut simplement résoudre le problème de minimisation du risque empirique suivant :

$$\inf_{\omega \in \mathbb{R}^d} E_n(\omega) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2 \quad (1)$$

On notera ω_n^* n'importe quel minimiseur (sous réserve d'existence) du problème ci-dessus.

3 Questions préliminaires

1. Déterminer les espaces \mathcal{X} et \mathcal{Y} du cours. Quelle est la fonction perte l utilisée ici ? Quelle est la famille \mathcal{H} de prédicteurs utilisés ?

On a : $h : \mathcal{X} \rightarrow \mathcal{Y}$.

Fonction perte : $l : \mathcal{X} \times \mathcal{Y} \rightarrow \mathbb{R}$

$$(x, y) \mapsto \frac{1}{2}(\langle \omega, x \rangle - y)^2$$

La famille des prédicteurs est $\mathcal{H} = \{x \mapsto \langle \omega, x \rangle, \omega \in \mathbb{R}^d\}$.

2. Déterminer la loi conditionnelle $P(Y|X)$.

Loi conditionnelle $P(Y|X)$:

$$\begin{aligned} P(Y = y|X = x) &= P(\langle \theta, X \rangle + B = y|X = x) \\ &= P(\langle \theta, x \rangle + B = y) \\ &= P(B = y - \langle \theta, x \rangle) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow Y|X = x \sim \mathcal{N}(\langle \theta, x \rangle, \sigma^2)$$

3. Quelle est la définition du risque moyen ici ?

Risque moyen :

$$\begin{aligned} E(\omega) &= \mathbb{E}_{(X,Y)} [l(X, Y)] \\ &= \mathbb{E}_{(X,Y)} \left[\frac{1}{2}(\langle \omega, X \rangle - Y)^2 \right] \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E}_{(X,Y)} \left[(\langle \omega, X \rangle - \langle \theta, X \rangle - B)^2 \right] \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E}_{(X,Y)} \left[(\langle \omega - \theta, X \rangle - B)^2 \right] \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E}_{(X,Y)} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle^2 \right] - \mathbb{E}_{(X,Y)} [\langle \omega - \theta, X \rangle B] + \frac{1}{2} \mathbb{E}_{(X,Y)} [B^2] \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E}_{(X,Y)} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle^2 \right] - \mathbb{E}_{(X,Y)} [\langle \omega - \theta, X \rangle] \mathbb{E}_{(X,Y)} [B] + \frac{1}{2} \text{Var}(B) \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E}_{(X,Y)} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle^2 \right] + \frac{\sigma^2}{2} \end{aligned}$$

4. Quel est le prédicteur optimal ω^* ? Est-il unique ? Que vaut $E(\omega^*)$?

Prédicteur optimal : $\omega^* = \theta$.

Il n'est pas unique si $X = 0$ presque partout.

5. Si $X \sim \mathcal{N}(0, I_d)$ que vaut $E(\omega)$?

Si $X \sim \mathcal{N}(0, I_d)$, alors :

$$\begin{aligned}
 E(\omega) &= \frac{1}{2} \mathbb{E} [\langle \omega - \theta, X \rangle^2] + \frac{\sigma^2}{2} \\
 &= \frac{1}{2} \mathbb{E} [\langle \omega - \theta, X \rangle \langle \omega - \theta, X \rangle] + \frac{\sigma^2}{2} \\
 &= \frac{1}{2} \mathbb{E} [(\omega - \theta)^T X X^T (\omega - \theta)] + \frac{\sigma^2}{2} \\
 &= \frac{1}{2} (\omega - \theta)^T \mathbb{E} [X X^T] (\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2} \\
 &= \frac{1}{2} (\omega - \theta)^T \text{Var}(X) (\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2} \\
 &= \frac{1}{2} (\omega - \theta)^T I_d (\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2} \\
 &= \frac{1}{2} (\omega - \theta)^T (\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2} \\
 &= \frac{1}{2} \|\omega - \theta\|^2 + \frac{\sigma^2}{2} \text{ (Norme de Mahalanobis)}
 \end{aligned}$$

6. Déterminer l'erreur d'approximation \mathcal{E}_{app} pour ce problème.

On a : $\mathcal{E}_{app} = E(h^*) - E(h_{\mathcal{H}}^*)$.

avec : $h^* = \underset{h \in \mathbb{R}^d}{\operatorname{argmin}} E(h)$

$h_{\mathcal{H}}^* = \underset{h \in \mathcal{H}}{\operatorname{argmin}} E_n(h)$

$$\begin{aligned}
 E(h) &= \mathbb{E} [l(h(X), Y)] \\
 &= \frac{1}{2} \mathbb{E} [(h(X) - Y)^2] \\
 &= \frac{1}{2} \mathbb{E} [(h(X) - \langle \theta, X \rangle - B)^2] \\
 &= \frac{1}{2} \mathbb{E} [(h(X) - \langle \theta, X \rangle)^2] + \frac{\sigma^2}{2} \geq \frac{\sigma^2}{2}
 \end{aligned}$$

$h^*(x) = \langle \theta, x \rangle \in \mathcal{H}$, donc $E(h^*) - E(h_{\mathcal{H}}^*) = 0$: Pas d'erreur d'approximation.

7. Est-ce que la fonction E_n est convexe ou non convexe ?

On a : $E_n(\omega) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2$.

avec : $\omega \mapsto \langle \omega, x_i \rangle - y_i$ et $t \mapsto t^2$ convexes.

Donc E_n est convexe par somme et composition de fonctions convexes.

8. Calculer $\nabla E_n(\omega)$.

$$\text{On a : } E_n(\omega) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2.$$

$$\text{On pose : } X = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^{d \times n}$$

$$\text{et } Y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$$

$$\text{On a donc : } E_n(\omega) = \frac{1}{2n} \|X^T \omega - Y\|^2.$$

$$\begin{aligned} \text{Donc : } \nabla E_n(\omega) &= \frac{1}{n} (X^T)^T (X^T \omega - Y) \\ &= \frac{1}{n} X (X^T \omega - Y) \end{aligned}$$

9. Est-ce que le problème (1) possède une solution ? Une solution unique ?

La fonction E_n est convexe, différentiable et coercive (car $E_n(\omega) \xrightarrow{\|\omega\| \rightarrow \infty} \infty$).

On a la condition d'optimalité : $\nabla E_n(\omega) = 0 \Leftrightarrow \frac{1}{n} X (X^T \omega - Y) = 0 \Leftrightarrow X X^T \omega = X Y$.

On montre que ce problème admet une solution : on montre $X Y \in \text{Im}(X X^T)$.

- On a : $X Y \in \text{Im}(X)$ (trivial).
- Avec une SVD, on a : $X = U \Sigma V^T$ avec U et V unitaires
 $U = (u_1, \dots, u_r)$ avec $r = \text{rg}(X)$

$$\text{Donc : } \text{Im}(X) = \text{Vect}(u_1, \dots, u_r)$$

- On a aussi : $X X^T = U \Sigma V^T V \Sigma^T U^T = U \Sigma \Sigma^T U^T$

$$\text{Donc : } \text{Im}(X X^T) = \text{Vect}(u_1, \dots, u_r) = \text{Im}(X)$$

On obtient donc : $X Y \in \text{Im}(X X^T)$, donc le problème admet une solution.

4 Erreur d'estimation

Dans cette partie, on se propose de borner l'erreur d'estimation \mathcal{E}

$$\mathcal{E}_{est} = E(\omega_n^*) - E(\omega^*),$$

pour se faire une idée de la vitesse de convergence du risque empirique.

Soient $(Z_i)_{1 \leq i \leq n}$ un ensemble de variables aléatoires i.i.d. de variance σ^2 .

1. Que vaut $Var(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n Z_i)$?

Les variables aléatoires (Z_i) sont indépendantes donc :

$$\begin{aligned} Var(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n Z_i) &= \frac{1}{n^2} Var(\sum_{i=1}^n Z_i) \\ &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n Var(Z_i) \text{ (car les } Z_i \text{ sont indépendantes)} \\ &= \frac{1}{n^2} n Var(Z_1) \\ &= \frac{1}{n} Var(Z_1) \\ &= \frac{\sigma^2}{n} \end{aligned}$$

2. Que peut-on en déduire sur la différence $E_n(\omega) - E(\omega)$?

On cherche la variance de l'estimateur : $E_n(\omega) - E(\omega)$.

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[(E_n(\omega) - E(\omega))^2] &= \mathbb{E}\left[\left[\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left(\frac{1}{2}(\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2 - E(\omega)\right)\right]^2\right] \\ &= 1 \end{aligned}$$

Malheureusement, ce résultat est valable pour un vecteur $\omega \in \mathbb{R}^d$ quelconque, mais ne permet pas de contrôler $E(\omega_n^*) - E(\omega^*)$ directement. On va donc affiner ce résultat. On suppose que les paramètres optimaux ω^* et ω_n^* vivent dans une boule de rayon $R > 0$. On utilise la décomposition suivante :

$$\mathcal{E}_{est} = [E(\omega_n^*) - E_n(\omega_n^*)] + [E_n(\omega_n^*) - E_n(\omega^*)] + [E_n(\omega^*) - E(\omega^*)].$$

1. Que pouvez-vous dire de $E_n(\omega_n^*) - E_n(\omega^*)$?

Erreur d'estimation : $E(\omega_n^*) - E(\omega^*)$.

$$\begin{aligned} \text{avec : } \quad \omega_n^* &= \operatorname{argmin}_{\omega \in \mathbb{R}^d} E_n(\omega) \\ \text{et } \quad \omega^* &= \operatorname{argmin}_{\omega \in \mathbb{R}^d} E(\omega) \end{aligned}$$

On a : $E_n(\omega_n^*) - E_n(\omega^*) \leq 0$ car $\omega_n^* \stackrel{def}{=} \operatorname{argmin}_{\omega \in \mathbb{R}^d} E_n(\omega)$.

2. En déduire que : $\mathcal{E}_{est} \leq 2 \sup_{\|\omega\|_2 \leq R} |E(\omega) - E_n(\omega)|.$

On a :

$$\begin{aligned}
\mathcal{E}_{est} &= [E(\omega_n^*) - E_n(\omega_n^*)] + [E_n(\omega_n^*) - E_n(\omega^*)] + [E_n(\omega^*) - E(\omega^*)] \\
&\leq [E(\omega_n^*) - E_n(\omega_n^*)] + [E_n(\omega^*) - E(\omega^*)] \\
&\leq |E(\omega_n^*) - E_n(\omega_n^*) + E_n(\omega^*) - E(\omega^*)| \\
&\leq |E(\omega_n^*) - E_n(\omega_n^*)| + |E_n(\omega^*) - E(\omega^*)| \\
&\leq \sup_{\|\omega\|_2 \leq R} |E(\omega) - E_n(\omega)| + \sup_{\|\omega\|_2 \leq R} |E(\omega) - E_n(\omega)| \\
&\leq 2 \sup_{\|\omega\|_2 \leq R} |E(\omega) - E_n(\omega)|
\end{aligned}$$

3. Etablir l'identité suivante :

$$\begin{aligned}
E_n(\omega) - E(\omega) &= \frac{1}{2} \langle \omega, (\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i x_i^T - \mathbb{E}(X X^T)) \omega \rangle \\
&\quad - \langle \omega^T, (\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i x_i^T - \mathbb{E}(Y X)) \rangle \\
&\quad + \frac{1}{2} (\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i^2 - \mathbb{E}(Y^2)).
\end{aligned}$$

4. Borner la valeur absolue des erreurs ci-dessus en espérance. Vous pourrez par exemple utiliser des inégalités de Bernstein (scalaires, vectorielles et matricielles). Que conclure sur le taux de convergence de \mathcal{E}_{est} vers 0 ?