Régression linéaire et gradient stochastique

Ce TD-TP a pour objectif de plonger de manière un peu plus individualisée dans le cours d'optimisation stochastique. Il n'est pas noté, mais j'encourage très vivement les étudiants à rédiger consciencieusement leurs réponses et leurs idées. La rédaction force à mieux présenter les choses et surtout à mieux les cerner. Ca me permettra aussi plus facilement de corriger d'éventuelles incompréhensions.

1 Introduction

L'objectif de ce TP est d'illustrer la première partie du cours d'optimisation stochastique sur les erreurs en apprentissage et d'implémenter les premières versions du gradient stochastique. Il a aussi pour objectif de vous entraı̂ner à effectuer des calculs avec des variables aléatoires pour les rendre plus accessibles et mieux comprendre les cours à venir.

Nous allons nous placer dans le cadre de travail le plus simple : la régression linéaire. Ce cadre présente plusieurs avantages :

- C'est probablement le plus simple d'un point de vue théorique et il permet d'appréhender de nombreux phénomènes avec des mathématiques relativement élémentaires.
- C'est probablement encore le plus utilisé dans les applications, et il me semble nécessaire de le comprendre profondément.

2 Le cadre

Soit X un vecteur aléatoire de \mathbb{R}^d , pour $d \in \mathbb{N}$ suivant une certaine distribution de probabilité inconnue P_X . Pour un certain vecteur $\theta \in \mathbb{R}^d$, on construit une variable aléatoire $Y \in \mathbb{R}$ définie par :

 $Y = \langle \theta, X \rangle + B$ où $B \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ est une variable aléatoire gaussienne indépendante de X.

L'objectif de ce TP est d'apprendre le vecteur θ inconnu à partir de $n \in \mathbb{N}$ observations $(x_i, y_i)_{1 \le i \le n}$ tirées indépendamment suivant la loi P.

Pour ce faire, on peut simplement résoudre le problème de minimisation du risque empirique suivant :

$$\inf_{\omega \in \mathbb{R}^d} E_n(\omega) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2$$
 (1)

On notera ω_n^* n'importe quel minimiseur (sous réserve d'existence) du problème ci-dessus.

3 Questions préliminaires

1. Déterminer les espaces \mathcal{X} et \mathcal{Y} du cours. Quelle est la fonction perte l utilisée ici ? Quelle est la famille \mathcal{H} de prédicteurs utilisés ?

On a : $h: \mathcal{X} \to \mathcal{Y}$.

Fonction perte: $l: \mathcal{X} \times \mathcal{Y} \to \mathbb{R}$ $(x,y) \mapsto \frac{1}{2} (\langle \omega, x \rangle - y)^2$

La famille des prédicteurs est $\mathcal{H} = \{x \mapsto \langle \omega, x \rangle, \omega \in \mathbb{R}^d\}.$

2. Déterminer la loi conditionnelle P(Y|X).

Loi conditionnelle P(Y|X):

$$P(Y = y | X = x) = P(\langle \theta, X \rangle + B = y | X = x)$$
$$= P(\langle \theta, x \rangle + B = y)$$
$$= P(B = y - \langle \theta, x \rangle)$$

 $\Rightarrow Y|X = x \sim \mathcal{N}(\langle \theta, x \rangle, \sigma^2)$

3. Quelle est la définition du risque moyen ici ?

Risque moyen:

$$\begin{split} E(\omega) &= \mathbb{E}_{(X,Y)} \left[l(X,Y) \right] \\ &= \mathbb{E}_{(X,Y)} \left[\frac{1}{2} (\langle \omega, X \rangle - Y)^2 \right] \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E} \left[(\langle \omega, X \rangle - \langle \theta, X \rangle - B)^2 \right] \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E} \left[(\langle \omega - \theta, X \rangle - B)^2 \right] \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle^2 \right] - \mathbb{E} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle B \right] + \frac{1}{2} \mathbb{E} \left[B^2 \right] \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle^2 \right] - \mathbb{E} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle \right] \mathbb{E} \left[B \right] + \frac{1}{2} Var(B) \\ &= \frac{1}{2} \mathbb{E} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle^2 \right] + \frac{\sigma^2}{2} \end{split}$$

4. Quel est le prédicteur optimal ω^* ? Est-il unique ? Que vaut $E(\omega^*)$?

Prédicteur optimal : $\omega^* = \theta$.

Il n'est pas unique si X = 0 presque partout.

5. Si $X \sim \mathcal{N}(0, I_d)$ que vaut $E(\omega)$? Si $X \sim \mathcal{N}(0, I_d)$, alors:

$$E(\omega) = \frac{1}{2} \mathbb{E} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle^2 \right] + \frac{\sigma^2}{2}$$

$$= \frac{1}{2} \mathbb{E} \left[\langle \omega - \theta, X \rangle \langle \omega - \theta, X \rangle \right] + \frac{\sigma^2}{2}$$

$$= \frac{1}{2} \mathbb{E} \left[(\omega - \theta)^T X X^T (\omega - \theta) \right] + \frac{\sigma^2}{2}$$

$$= \frac{1}{2} (\omega - \theta)^T \mathbb{E} \left[X X^T \right] (\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2}$$

$$= \frac{1}{2} (\omega - \theta)^T Var(X) (\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2}$$

$$= \frac{1}{2} (\omega - \theta)^T I_d (\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2}$$

$$= \frac{1}{2} (\omega - \theta)^T (\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2}$$

$$= \frac{1}{2} \|\omega - \theta\|^2 + \frac{\sigma^2}{2} \text{ (Norme de Mahalanobis)}$$

6. Déterminer l'erreur d'approximation \mathcal{E}_{app} pour ce problème.

On a :
$$\mathcal{E}_{app} = E(h^*) - E(h_{\mathcal{H}}^*)$$
.

avec:
$$h^* = \underset{h \in \mathbb{R}^d}{\operatorname{argmin}} E(h)$$

 $h^*_{\mathcal{H}} = \underset{h \in \mathcal{H}}{\operatorname{argmin}} E_n(h)$

$$\begin{split} E(h) &= \mathbb{E}\left[l(h(X),Y)\right] \\ &= \frac{1}{2}\mathbb{E}\left[(h(X)-Y)^2\right] \\ &= \frac{1}{2}\mathbb{E}\left[(h(X)-\langle\theta,X\rangle-B)^2\right] \\ &= \frac{1}{2}\mathbb{E}\left[(h(X)-\langle\theta,X\rangle)^2\right] + \frac{\sigma^2}{2} \geq \frac{\sigma^2}{2} \end{split}$$

 $h^*(x) = \langle \theta, x \rangle \in \mathcal{H}$, donc $E(h^*) - E(h^*_{\mathcal{H}}) = 0$: Pas d'erreur d'approximation.

7. Est-ce que la fonction E_n est convexe ou non convexe ?

On a:
$$E_n(\omega) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2$$
.
avec: $\omega \mapsto \langle \omega, x_i \rangle - y_i$ et $t \mapsto t^2$ convexes.

Donc E_n est convexe par somme et composition de fonctions convexes.

8. Calculer $\nabla E_n(\omega)$.

On a :
$$E_n(\omega) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2$$
.

On pose :
$$X = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^{d \times n}$$

et $Y = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$

On a donc :
$$E_n(\omega) = \frac{1}{2n} ||X^T \omega - Y||^2$$
.

Donc:
$$\nabla E_n(\omega) = \frac{1}{n} (X^T)^T (X^T \omega - Y)$$

= $\frac{1}{n} X (X^T \omega - Y)$

9. Est-ce que le problème (1) possède une solution ? Une solution unique ? La fonction E_n est convexe, différentiable et coercive (car $E_n(\omega) \xrightarrow{||\omega|| \to \infty} \infty$). On a la condition d'optimalité : $\nabla E_n(\omega) = 0 \Leftrightarrow \frac{1}{n}X(X^T\omega - Y) = 0 \Leftrightarrow XX^T\omega = XY$.

On montre que ce problème admet une solution : on montre $XY \in Im(XX^T)$.

- On a : $XY \in Im(X)$ (trivial).
- Avec une SVD, on a : $X = U\Sigma V^T$ avec U et V unitaires $U = (u_1, \ldots, u_r)$ avec r = rg(X)

Donc:
$$Im(X) = Vect(u_1, ..., u_r)$$

• On a aussi : $XX^T = U\Sigma V^T V\Sigma^T U^T = U\Sigma \Sigma^T U^T$

Donc:
$$Im(XX^T) = Vect(u_1, ..., u_r) = Im(X)$$

On obtient donc : $XY \in Im(XX^T)$, donc le problème admet une solution.

4 Erreur d'estimation

Dans cette partie, on se propose de borner l'erreur d'estimation ${\mathcal E}$

$$\mathcal{E}_{est} = E(\omega_n^*) - E(\omega^*),$$

pour se faire une idée de la vitesse de convergence du risque empirique.

Soient $(Z_i)_{1 \leq i \leq n}$ un ensemble de variables aléatoires i.i.d. de variance σ^2 .

1. Que vaut $Var(\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}Z_i)$?

Les variables aléatoires (Z_i) sont indépendantes donc :

$$Var(\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n} Z_i) = \frac{1}{n^2} Var(\sum_{i=1}^{n} Z_i)$$

$$= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^{n} Var(Z_i) \text{ (car les } Z_i \text{ sont indépendantes)}$$

$$= \frac{1}{n^2} n Var(Z_1)$$

$$= \frac{1}{n} Var(Z_1)$$

$$= \frac{\sigma^2}{n}$$

2. Que peut-on en déduire sur la différence $E_n(\omega) - E(\omega)$? On cherche la variance de l'estimateur : $E_n(\omega) - E(\omega)$.

$$\mathbb{E}\left[\left(E_n(\omega) - E(\omega)\right)^2\right] = \mathbb{E}\left[\left[\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n\left(\frac{1}{2}(\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2 - E(\omega)\right)^2\right]^2\right]$$

$$= 1$$

Malheureusement, ce résultat est valable pour un vecteur $\omega \in \mathbb{R}^d$ quelconque, mais ne permet pas de contrôler $E(\omega_n^*) - E(\omega^*)$ directement. On va donc affiner ce résultat. On suppose que les paramètres optimaux ω^* et ω_n^* vivent dans une boule de rayon R > 0. On utilise la décomposition suivante :

$$\mathcal{E}_{est} = [E(\omega_n^*) - E_n(\omega_n^*)] + [E_n(\omega_n^*) - E_n(\omega^*)] + [E_n(\omega^*) - E(\omega^*)].$$

1. Que pouvez-vous dire de $E_n(\omega_n^*) - E_n(\omega^*)$?

Erreur d'estimation : $E(\omega_n^*) - E(\omega^*)$.

avec:
$$\omega_n^* = \underset{\omega \in \mathbb{R}^d}{\operatorname{argmin}} E_n(\omega)$$

et $\omega^* = \underset{\omega \in \mathbb{R}^d}{\operatorname{argmin}} E(\omega)$

On a:
$$E_n(\omega_n^*) - E_n(\omega^*) \le 0 \text{ car } \omega_n^* \stackrel{def}{=} \underset{\omega \in \mathbb{R}^d}{\operatorname{argmin}} E_n(\omega).$$

2. En déduire que :
$$\mathcal{E}_{est} \leq 2 \sup_{||\omega||_2 \leq R} |E(\omega) - E_n(\omega)|.$$

On a:

$$\begin{split} \mathcal{E}_{est} &= [E(\omega_{n}^{*}) - E_{n}(\omega_{n}^{*})] + [E_{n}(\omega_{n}^{*}) - E_{n}(\omega^{*})] + [E_{n}(\omega^{*}) - E(\omega^{*})] \\ &\leq [E(\omega_{n}^{*}) - E_{n}(\omega_{n}^{*})] + [E_{n}(\omega^{*}) - E(\omega^{*})] \\ &\leq |E(\omega_{n}^{*}) - E_{n}(\omega_{n}^{*}) + E_{n}(\omega^{*}) - E(\omega^{*})| \\ &\leq |E(\omega_{n}^{*}) - E_{n}(\omega_{n}^{*})| + |E_{n}(\omega^{*}) - E(\omega^{*})| \\ &\leq \sup_{||\omega||_{2} \leq R} |E(\omega) - E_{n}(\omega)| + \sup_{||\omega||_{2} \leq R} |E(\omega) - E_{n}(\omega)| \\ &\leq 2 \sup_{||\omega||_{2} \leq R} |E(\omega) - E_{n}(\omega)| \end{split}$$

3. Etablir l'identité suivante :

$$E_n(\omega) - E(\omega) = \frac{1}{2} \langle \omega, (\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i x_i^T - \mathbb{E}(XX^T)) \omega \rangle$$
$$- \langle \omega^T, (\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i x_i^T - \mathbb{E}(YX)) \rangle$$
$$+ \frac{1}{2} (\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i^2 - \mathbb{E}(Y^2)).$$

On a:
$$E(\omega) = \frac{1}{2}(\omega - \theta)^T \mathbb{E}\left[XX^T\right] (\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2}$$

$$= \frac{1}{2}(\omega^T \mathbb{E}\left[XX^T\right] - \theta^T \mathbb{E}\left[XX^T\right])(\omega - \theta) + \frac{\sigma^2}{2}$$

$$= \frac{1}{2}(\langle \omega, \mathbb{E}\left[XX^T\right] \omega \rangle - \langle \theta, \mathbb{E}\left[XX^T\right] \omega \rangle$$

$$- \langle \omega, \mathbb{E}\left[XX^T\right] \theta \rangle + \langle \theta, \mathbb{E}\left[XX^T\right] \theta \rangle) + \frac{\sigma^2}{2}$$
et
$$E_n(\omega) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2$$

$$= \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i \rangle^2 + y_i^2 - 2\langle \omega, x_i \rangle y_i)$$

$$= \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i x_i^T \omega \rangle + y_i^2 - 2\langle \omega, y_i x_i \rangle)$$

Donc:

$$|E_n(\omega) - E(\omega)| = \frac{1}{2n}$$
 Texte Manquant

4. Borner la valeur absolue des erreurs ci-dessus en espérance. Vous pourrez par exemple utiliser des inégalités de Bernstein (scalaires, vectorielles et matricielles). Que conclure sur le taux de convergence de \mathcal{E}_{est} vers 0 ?

On pose:

$$|\mathbb{E}_{c}| = \sup |\mathbb{E}(\langle \omega, \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_{i} x_{i}^{T} - \mathbb{E}\left[X X^{T}\right]\right) \omega \rangle)|$$

$$= \sup |\mathbb{E}(\langle \omega, \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} Z_{i} \omega\right) \rangle)| \text{ avec } Z_{i} = x_{i} x_{i}^{T} - \mathbb{E}(X X^{T})$$

Texte Manquant

5 Questions d'optimisation stochastique

Dans cette partie, on suppose que i_k est un indice aléatoire tiré uniformément dans l'ensemble $\{1, \ldots, n\}$.

1. Est-ce que E_n est fortement convexe?

On a :
$$E_n(\omega) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (\langle \omega, x_i \rangle - y_i)^2$$
.
Son gradient est : $\nabla E_n(\omega) = \frac{1}{n} X(X^T \omega - Y)$.
Sa hessienne est : $H_{E_n}(\omega) = \frac{1}{n} XX^T$.
Si $\lambda_{min}(XX^T) > 0$, alors E_n est strictement convexe.

2. Soit $f_i(\omega) = \frac{1}{2} ||\langle \omega, x_i \rangle - y_i||_2^2$. Calculer $\nabla f_i(\omega)$.

On a:
$$f_i(\omega) = \frac{1}{2}||\langle \omega, x_i \rangle - y_i||_2^2$$
.
Donc: $\nabla f_i(\omega) = x_i(x_i^T \omega - y_i)$.

3. Calculer $\mathbb{E}_{i_k}(\nabla f_{i_k}(\omega))$.

On a:
$$\mathbb{E}_{i_k} \left[\nabla f_{i_k}(\omega) \right] = \mathbb{E} \left[x_{i_k} (x_{i_k}^T \omega - y_{i_k}) \right] = \mathbb{E} \left[x_{i_k} x_{i_k}^T \right] \omega - \mathbb{E} \left[x_{i_k} y_{i_k} \right].$$

4. Calculer la constante de Lipschitz L de $\nabla E_n(\omega)$.

Soit
$$f$$
 une fonction L-lipschitzienne.
 $\forall x, y \in \mathbb{R}^d$, $||f(x) - f(y)||_2 \le L||x - y||_2$.

On a:
$$||\nabla E_n(\omega) - \nabla E_n(\omega')||_2 = ||\frac{1}{n}XX^T(\omega - \omega')||_2$$

 $\leq ||\frac{1}{n}XX^T||_2||\omega - \omega'||_2$

Donc : $L = ||\frac{1}{n}XX^T||_2$ (c'est la norme spectrale de la matrice $\frac{1}{n}XX^T$, qui est égale à sa plus grande valeur propre).

5. Calculer $\mathbb{E}_{i_k}(||\nabla f_{i_k}(\omega)||_2^2)$ en fonction de $||\nabla E_n(\omega)||_2^2$.

$$\begin{split} \mathbb{E}_{i_k} \left[||\nabla f_{i_k}(\omega)||_2^2 \right] &= \mathbb{E}_{i_k} \left[||x_{i_k}(x_{i_k}^T\omega - y_{i_k})||_2^2 \right] \\ &= \mathbb{E}_{i_k} \left[\langle x_{i_k}(x_{i_k}^T\omega - y_{i_k}), x_{i_k}(x_{i_k}^T\omega - y_{i_k}) \rangle \right] \\ &= \mathbb{E}_{i_k} \left[\langle x_{i_k}x_{i_k}^T\omega, x_{i_k}x_{i_k}^T\omega \rangle - 2 \langle x_{i_k}x_{i_k}^T\omega, x_{i_k}y_{i_k} \rangle + \langle x_{i_k}y_{i_k}, x_{i_k}y_{i_k} \rangle \right] \\ &= \langle \mathbb{E}_{i_k} \left[x_{i_k}x_{i_k}^T \right] \omega, \mathbb{E}_{i_k} \left[x_{i_k}x_{i_k}^T \right] \omega \rangle \\ &- 2 \langle \mathbb{E}_{i_k} \left[x_{i_k}x_{i_k}^T \right] \omega, \mathbb{E}_{i_k} \left[x_{i_k}y_{i_k} \right] \rangle \\ &+ \langle \mathbb{E}_{i_k} \left[x_{i_k}y_{i_k} \right], \mathbb{E}_{i_k} \left[x_{i_k}y_{i_k} \right] \rangle \end{split}$$