

การตรวจจับข้อผิดพลาด การควบคุมการไหลของข้อมูล และการควบคุมข้อผิดพลาด

(*Error Detection, Flow Control and Error Control*)



Error Detection Techniques



- Parity Check
- Checksum
- CRC (Cyclic Redundancy Checksum)

Parity Check



- Simple Parity Check
 - ใน การส่ง-รับ จะมีการตกลงวิธีการตรวจสอบข้อมูล โดยการเพิ่มบิตจำนวน 1 บิต เรียกว่า “Parity bit” อาจเป็น 0 หรือ 1 ขึ้นอยู่กับวิธีที่ตกลงกัน
 - Even Parity เพิ่มบิตตรวจสอบ(0หรือ1)รวมกับบิตข้อมูล แล้วนับจำนวนบิต “1” ทั้งหมดให้ได้จำนวนคู่
 - Odd Parity เพิ่มบิตตรวจสอบ(0หรือ1)รวมกับบิตข้อมูล แล้วนับจำนวนบิต “1” ทั้งหมดให้ได้จำนวนคี่
 - ตัวอย่าง วิธี Even Parity

ส่ง : 100010000 รับ : 10001000 0 คำนวนแล้ว ได้ คู่ = ถูกต้อง
- วิธีนี้ถ้ามีข้อมูลผิดพลาดเพียงบิตเดียว ก็ตรวจสอบได้ ถ้าผิดหลายบิตจะตรวจได้ กรณีที่เกิดการผิดพลาดไปเป็นเลขคี่เท่านั้น

Parity Check



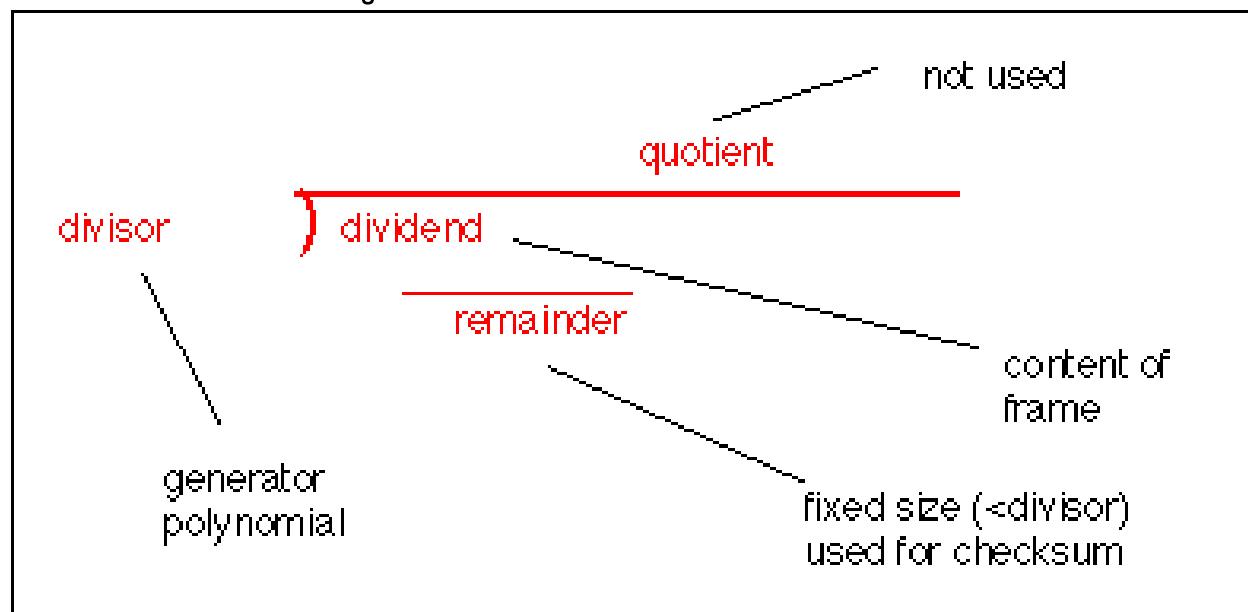
- Simple Parity Check
- ตัวอย่าง ส่งคำว่า “world” ใช้วิธี even parity

	w	o	r	l	d
	1110111	1101111	1110010	1101100	1100100
คำนวนหา พาริตี้บิต	11101110	11011110	11100100	11011000	11001001
ผู้รับ คำนวนได้	6	6	4	4	4
	✓	✓	✓	✓	✓

CRC (Cyclic Redundancy Checksum)



- มีประสิทธิภาพสูงกว่าแบบพาริตี้บิต
- แบบพาริตี้บิตใช้การบวก แต่ CRC ใช้การหาร
- แบบพาริตี้บิตจะแทรกบิตตรวจสอบในข้อมูล แต่แบบ CRC จะต้องนำบิตตรวจสอบไปต่อท้ายข้อมูล

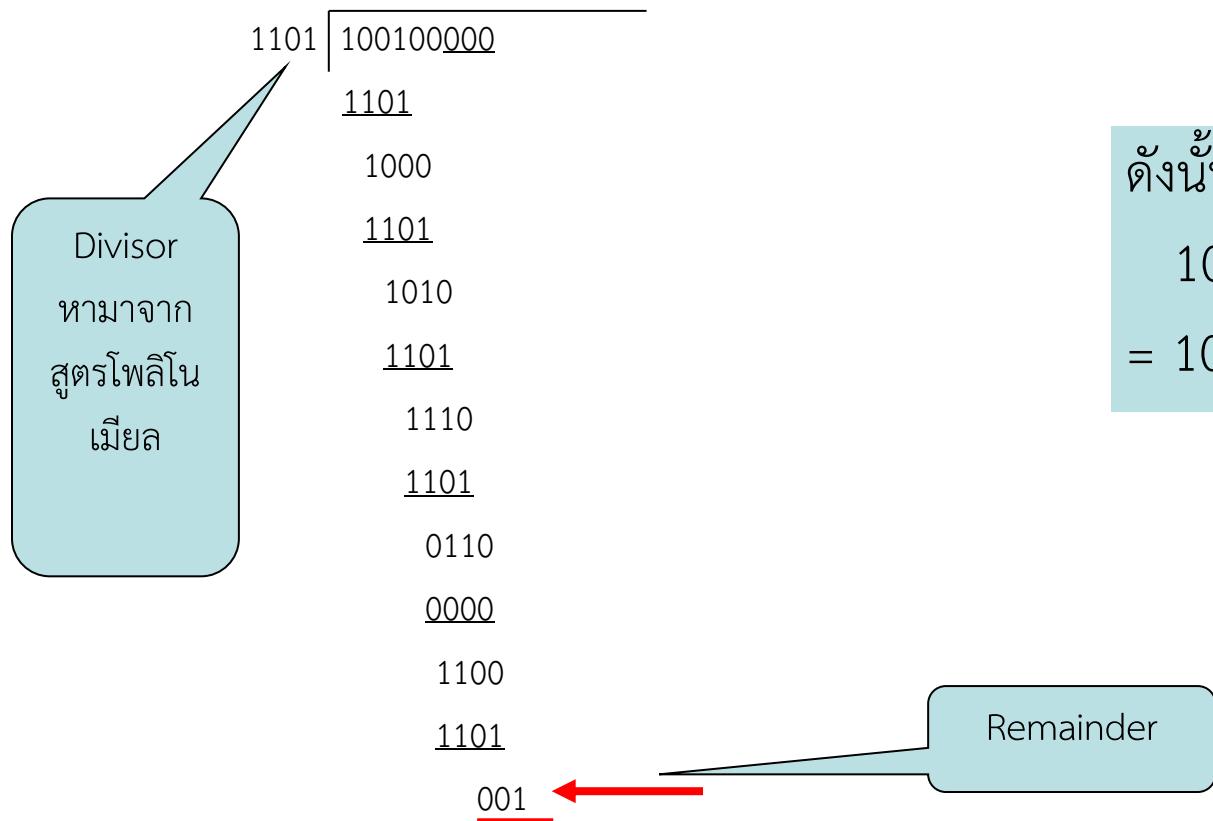


การ habitats ตรวจสอบของเทคนิค CRC



1. ถ้าตัวหารมีจำนวนบิตเท่ากับ $n+1$ บิตแล้วจะต้องเติมบิต 0 จำนวน n ตัวที่ส่วนท้ายของข้อมูล
2. ใช้บิตข้อมูลลบด้วยตัวหาร(ใช้วิธี XOR) เมื่อลบแล้วผลที่ได้จากการลบ ถ้า
 - 2.1 บิตซ้ายสุดของเศษเป็น 1 ให้นำตัวหารมาเป็นตัวลบอีกครั้ง
 - 2.2 บิตซ้ายสุดของเศษเป็น 0 ให้นำ 0000 มาเป็นตัวลบ
3. ทำในข้อ 2 จนกระทั่งไม่สามารถลบกันได้อีกแล้ว (จำนวนบิตของเศษน้อยกว่าจำนวนบิตของตัวหาร) จะถือได้ว่าเศษที่ได้จากการหารนั้นคือ บิตตรวจสอบ
4. นำบิตตรวจสอบที่ได้ไปแทนที่บิต 0 จำนวน n ตัวที่ส่วนท้ายของข้อมูล

การ habitats ตรวจสอบของเทคนิค CRC



ดังนั้นเวลาส่งข้อมูลไปจะได้
 $100100 + 001$
 $= 100100001$

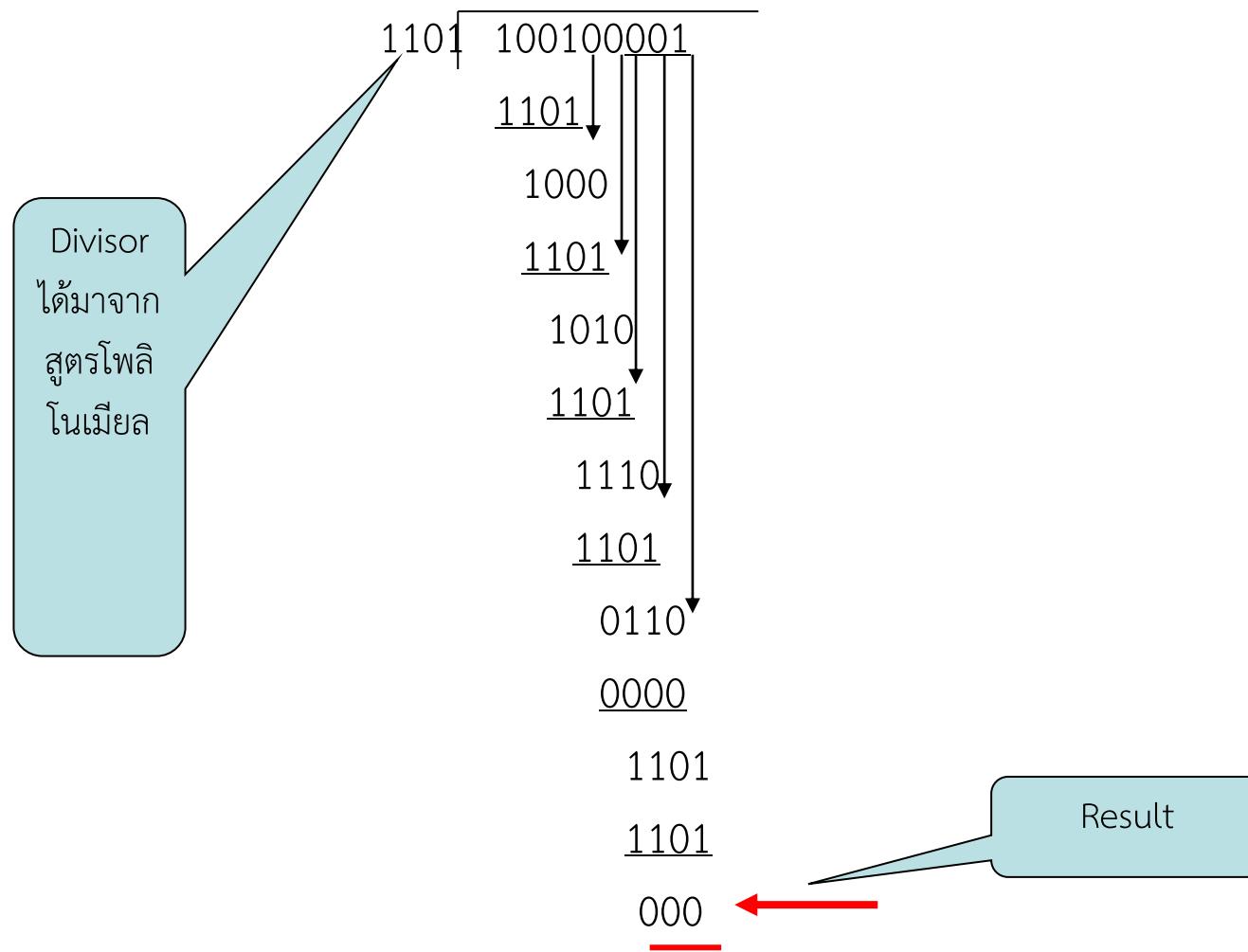
CRC การตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูล



- เมื่อผู้รับได้รับบิตข้อมูลรวมทั้งบิตตรวจสอบที่อยู่ส่วนท้ายของบิตข้อมูลแล้ว จะใช้วิธีการหารในโมดูล 2 เช่นกัน
 - ถ้าเศษของการหารเท่ากับ 0 หรือหารลงตัว แสดงว่าข้อมูลชุดนั้นเป็นข้อมูลที่ถูกต้อง
 - แต่ถ้าหารไม่ลงตัวคือมีเศษ แสดงว่าข้อมูลที่ได้รับมานั้นเป็นข้อมูลผิดพลาด



การตรวจสอบของเทคนิค CRC ฝั่งรับ



CRC (Cyclic Redundancy Checksum)



- โพลีโนเมียล (Polynomial)

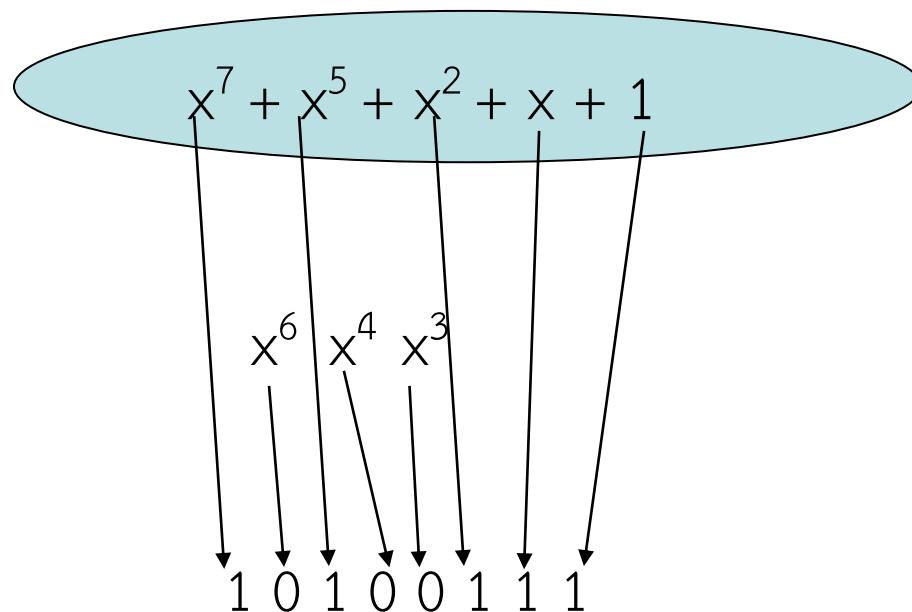
ปกติแล้วในการแทนบิตข้อมูลของตัวหารจะไม่ใช้รูปของเลขฐานสอง
เนื่องจากค่อนข้างยาวและจำได้ยาก แต่จะเขียนให้อยู่ในรูปของโพลีโน
เมียล เช่น ถ้าตัวหารมีค่าเป็น 10100111 จะสามารถเขียนให้อยู่ในรูปของ
โพลีโนเมียลได้

$$x^7 + x^5 + x^2 + x + 1$$

CRC (Cyclic Redundancy Checksum)



- ความสัมพันธ์กันระหว่างโพลิโนเมียลกับเลขฐานสอง



CRC (Cyclic Redundancy Checksum)



- สำหรับตัวหารที่เป็นมาตรฐานทั่วไป ที่มีการนำไปใช้งานในโปรโตคอลต่างๆ มีดังนี้

Name	Polynomial	Application
CRC-8	$x^8 + x^2 + x + 1$	ATM header
CRC-10	$x^{10} + x^9 + x^5 + x^4 + x^2 + 1$	ATM AAL
ITU-16	$x^{16} + x^{12} + x^5 + 1$	HDLC
ITU-32	$x^{32} + x^{26} + x^{23} + x^{22} + x^{16} + x^{12} + x^{11} + x^{10} + x^8 + x^7 + x^5 + x^4 + x^2 + x + 1$	LANs

Checksum



- วิธีการแบบ checksum จะคล้ายคลึงกับวิธีแบบ CRC และ parity ซึ่งวิธีการแบบนี้ยังคงอยู่บนพื้นฐานของการเพิ่มบิตตรวจสอบเข้าไปพร้อมกับบิตข้อมูล

0000	0000	0000	
0101	0101	0101	
1111	1111	1111	00000101
0010	0010	0010	11110010
<hr/>		<hr/>	
0110	00010110	0111	11110111
Single-Precision	Double-Precision	Residue	Honeywell

Checksum



- ก่อนที่จะหาบิตรตรวจสอบได้นั้น จะต้องทำการแบ่งข้อมูลออกเป็นเซ็กเมนต์ก่อน โดยแต่ละเซ็กเมนต์จะมีข้อมูล n บิต (ปกติจะแบ่งเป็นเซ็กเมนต์ละ 16 บิต)
- จากนั้นนำบิตรข้อมูลของทุกเซ็กเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีการแบบ 1's complement ซึ่งจะได้ผลลัพธ์ออกมา n บิต
- เมื่อได้ผลลัพธ์จากการบวกแล้วจะนำมาคำนวณพลีเมนต์หรือทำการกลับบิตให้เป็นตรงกันข้าม (0 เป็น 1 , 1 เป็น 0)
- ผลที่ได้จากการคำนวณพลีเมนต์คือบิตรตรวจสอบ ที่จะต้องนำไปต่อไว้ส่วนท้ายของบิตรข้อมูล ก่อนที่จะส่งออกไป



Checksum

- สรุปการหาบิตรตรวจสอบสำหรับวิธีการตรวจสอบแบบ checksum
 - 1. ข้อมูลจะถูกแบ่งออกเป็นเซ็กเมนต์อยู่ๆ เซ็กเมนต์ละ n บิต
 - 2. นำข้อมูลของทุกเซ็กเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีการแบบ 1's complement
 - 3. นำผลรวมของทุกเซ็กเมนต์มาทำคอมพลีเมนต์
 - 4. ส่งบิตรตรวจสอบไปพร้อมกับข้อมูล
- การตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูล
 - 1. รวบรวมข้อมูลแต่ละเซ็กเมนต์ ๆ ละ n บิต
 - 2. นำข้อมูลของทุกเซ็กเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีการแบบ 1's complement
 - 3. นำผลรวมของทุกเซ็กเมนต์มาทำคอมพลีเมนต์
 - 4. ถ้าผลลัพธ์ที่ได้เท่ากับ 0 แสดงว่าข้อมูลชุดนั้นถูกต้อง
แต่ถ้าผลลัพธ์ที่ได้ไม่เท่ากับ 0 แสดงว่าข้อมูลชุดนั้นมีความผิดพลาด



Checksum

■ ตัวอย่าง ฝึกสัง

สมมติว่าต้องการที่จะส่งบิตข้อมูลจำนวน 16 บิตออกไป และใช้วิธีการตรวจสอบแบบ checksum โดยมีบิตตรวจสอบ 8 บิตซึ่งบิตข้อมูลที่ต้องการส่งมีดังนี้

10101001 00111001

วิธีทำ

นำข้อมูลของทุกเซกเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีแบบ 1's complement ได้ดังนี้

10101001

00111001

sum 11100010

Checksum 00011101

10101001 00111001 00011101

ข้อมูลและบิตตรวจสอบที่จะส่งออกไป



Checksum

■ ตัวอย่าง ฝั่งรับ

จากตัวอย่างการส่งที่ผ่านมาเมื่อฝั่งรับได้รับข้อมูลดังข้างล่างนี้ จงตรวจสอบข้อมูลดังกล่าวว่าถูกต้องหรือไม่

10101001 00111001 00011101

วิธีทำ นำข้อมูลของทุกเซ็กเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีแบบ 1's complement ได้ดังนี้

10101001

00111001

00011101

sum 11111111

complement 00000000 ✓

Flow control



- หน้าที่หลักของ Data link layer
- การควบคุมการให้เลขอข้อมูล หรือ Flow control คือ เป็นขั้นตอนกระบวนการที่ควบคุมจำนวนของข้อมูลที่ถูกส่งออกไปให้อยู่ในปริมาณที่เหมาะสม ก่อนที่จะได้รับการตอบรับยืนยันจากผู้รับข้อมูล นั่นหมายความว่า ข้อมูลที่ถูกส่งไปนั้นจะต้องถูกจำกัดเอาไว้จำนวนหนึ่ง ถ้ายังไม่ได้รับการตอบรับจากผู้รับ ว่าได้รับข้อมูลชุดนั้นๆแล้ว ผู้ส่งจะต้องไม่ส่งข้อมูลชุดถัดไป
 - สาเหตุที่ต้องมีการควบคุมอัตราการให้เล็กเนื่องจากว่า ผู้รับอาจจะมีความเร็วในการรับข้อมูลไม่เท่ากับผู้ส่ง หรือมีหน่วยความจำที่ใช้ในการเก็บข้อมูลอย่างจำกัด หรือ มีความเร็วในการประมวลผลต่ำ ดังนั้นการควบคุมอัตราการให้เลขอข้อมูลจึงมีความจำเป็นอย่างมาก ถ้าผู้รับยังไม่พร้อมที่จะรับข้อมูลในขณะนั้น ผู้ส่งจะต้องทำการหยุดส่งชั่วคราวก่อน หรือถ้าผู้รับมีความเร็วในการประมวลผลต่ำ ผู้ส่งจะต้องส่งข้อมูลด้วยอัตราเร็วที่เหมาะสม เพื่อให้เกิดความสมดุลกันในการรับส่งข้อมูล

Error control



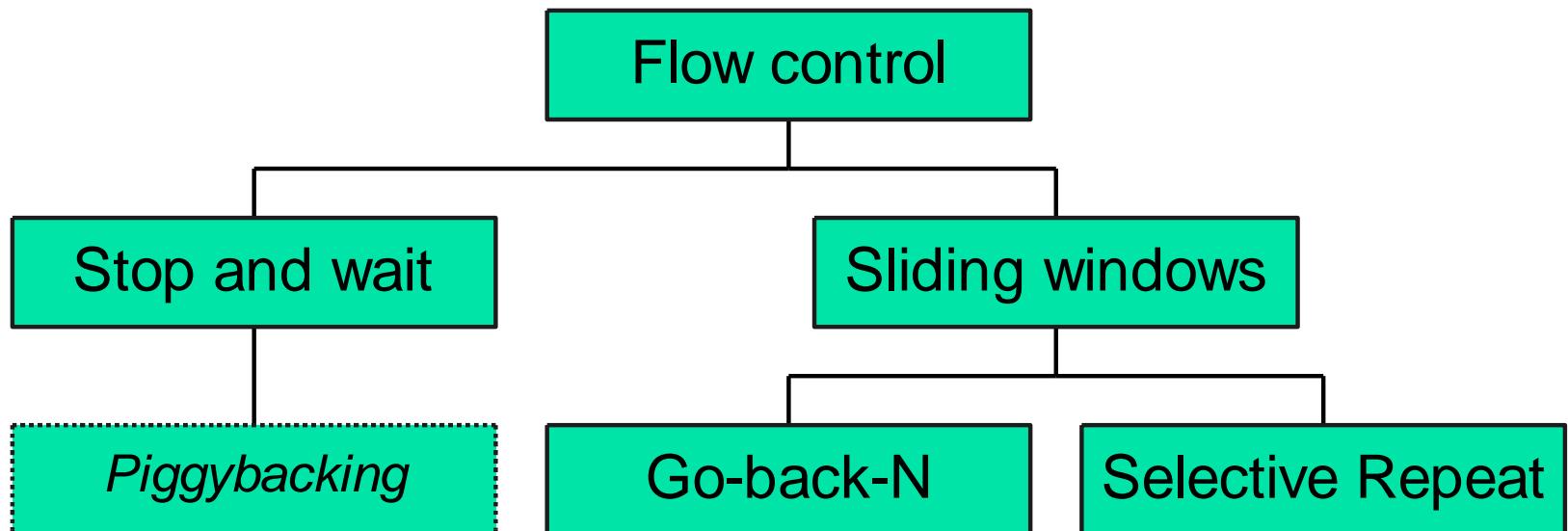
- หน้าที่หลักของ Data link layer
- การควบคุมข้อผิดพลาดของข้อมูล หรือ error control คือ การที่ผู้ส่งต้องส่งข้อมูลไปใหม่อีกรังหนึ่ง ถ้าผู้รับไม่สามารถรับข้อมูลหรือได้รับข้อมูลที่ไม่ถูกต้อง
 - สาเหตุที่ต้องมีการควบคุมก็เนื่องจากว่า ข้อมูลจะต้องเดินทางจากที่หนึ่งไปยังอีกที่หนึ่ง จึงมีความเป็นไปได้ที่ข้อมูลชุดนั้นจะเกิดสูญหายหรือเสียหายในระหว่างการเดินทางได้ดังนั้นผู้รับจะต้องมีกระบวนการในการตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูล นอกจากนั้น จะต้องมีการส่งข้อความไปบอกกับผู้ส่งข้อมูลด้วยว่าข้อมูลชุดไหนที่ได้รับมา มีความผิดพลาดซึ่งนำไปสู่การส่งข้อมูลชุดนั้นๆ ไปใหม่อีกรังหนึ่ง

Flow control

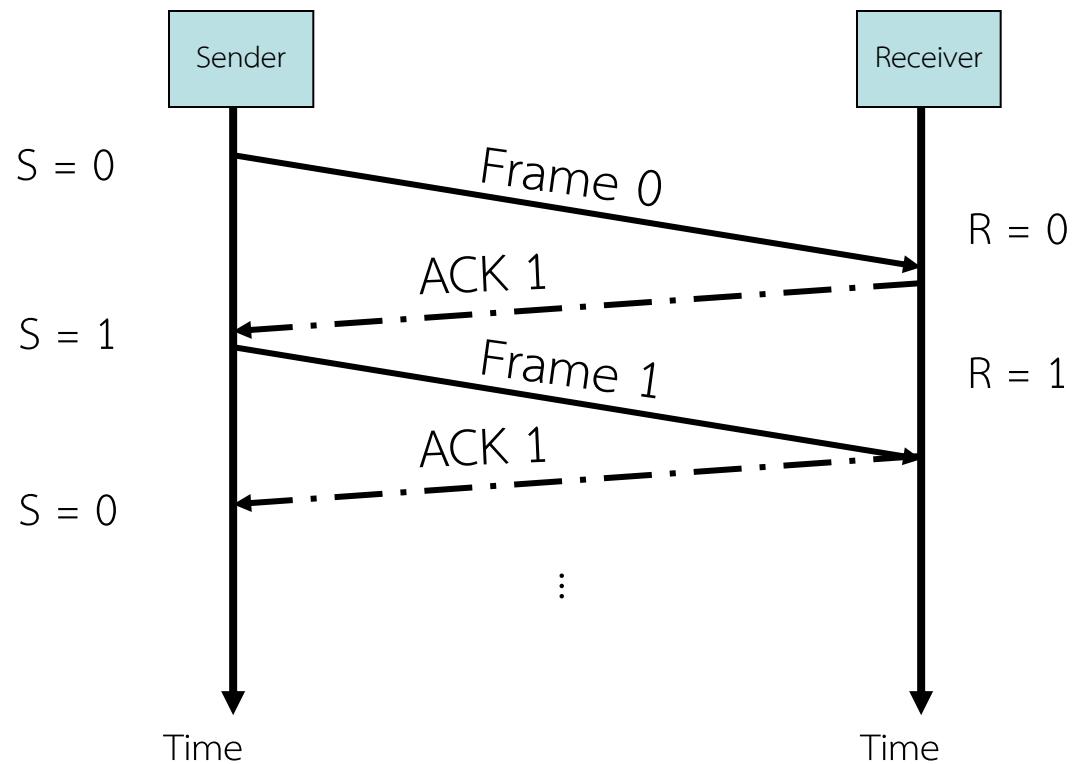


- กลไกในการควบคุมอัตราการให้ผลและควบคุมความผิดพลาดของข้อมูล
 - Stop-and-wait
 - Go-Back-N
 - Selective-Repeat

Flow control

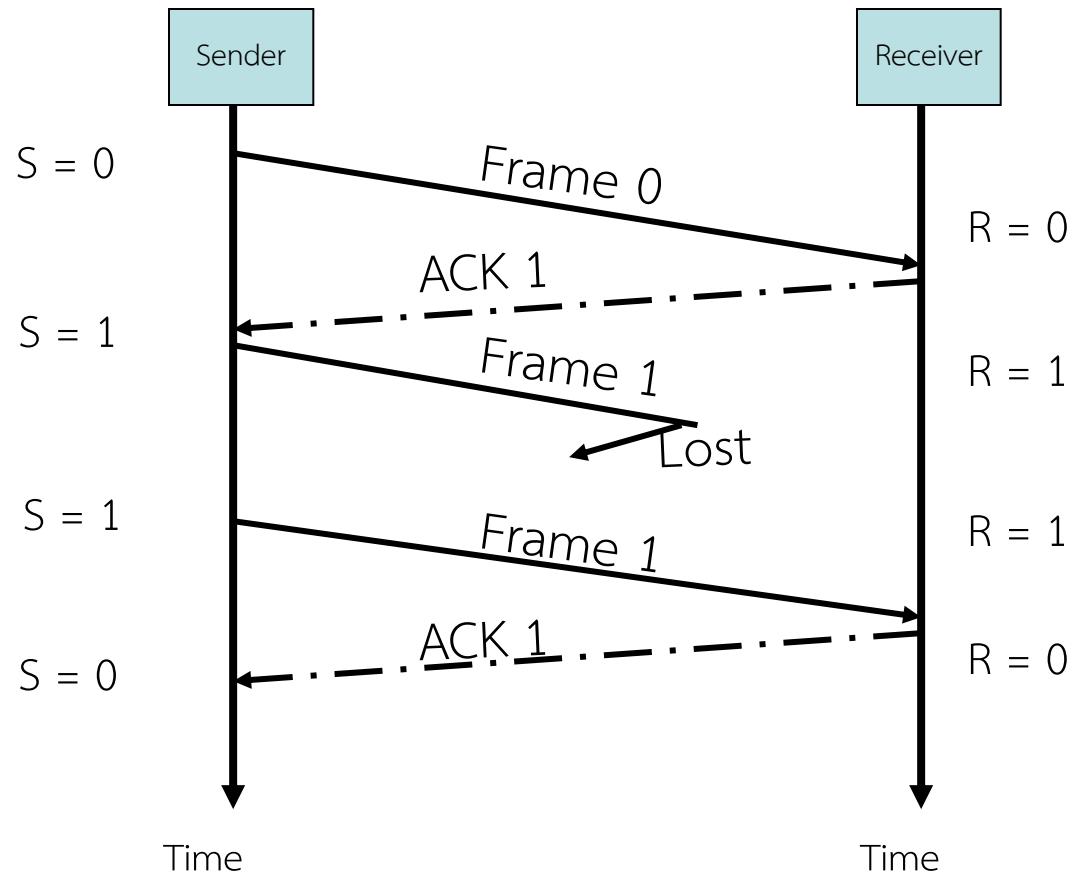


Stop-and-wait 1. กรณีปกติ



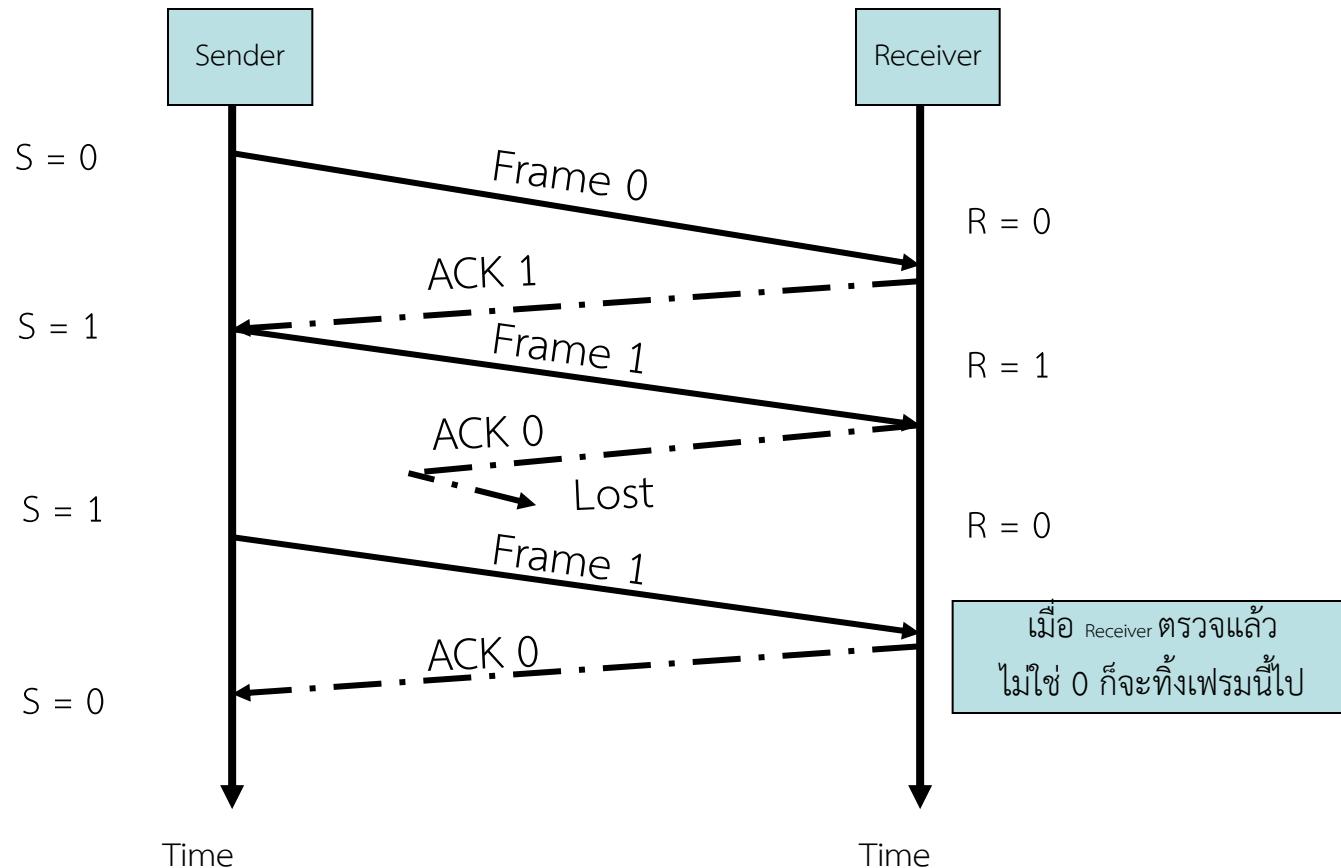
Stop-and-wait

2. กรณีเฟรมข้อมูลสูญหายหรือเสียหาย

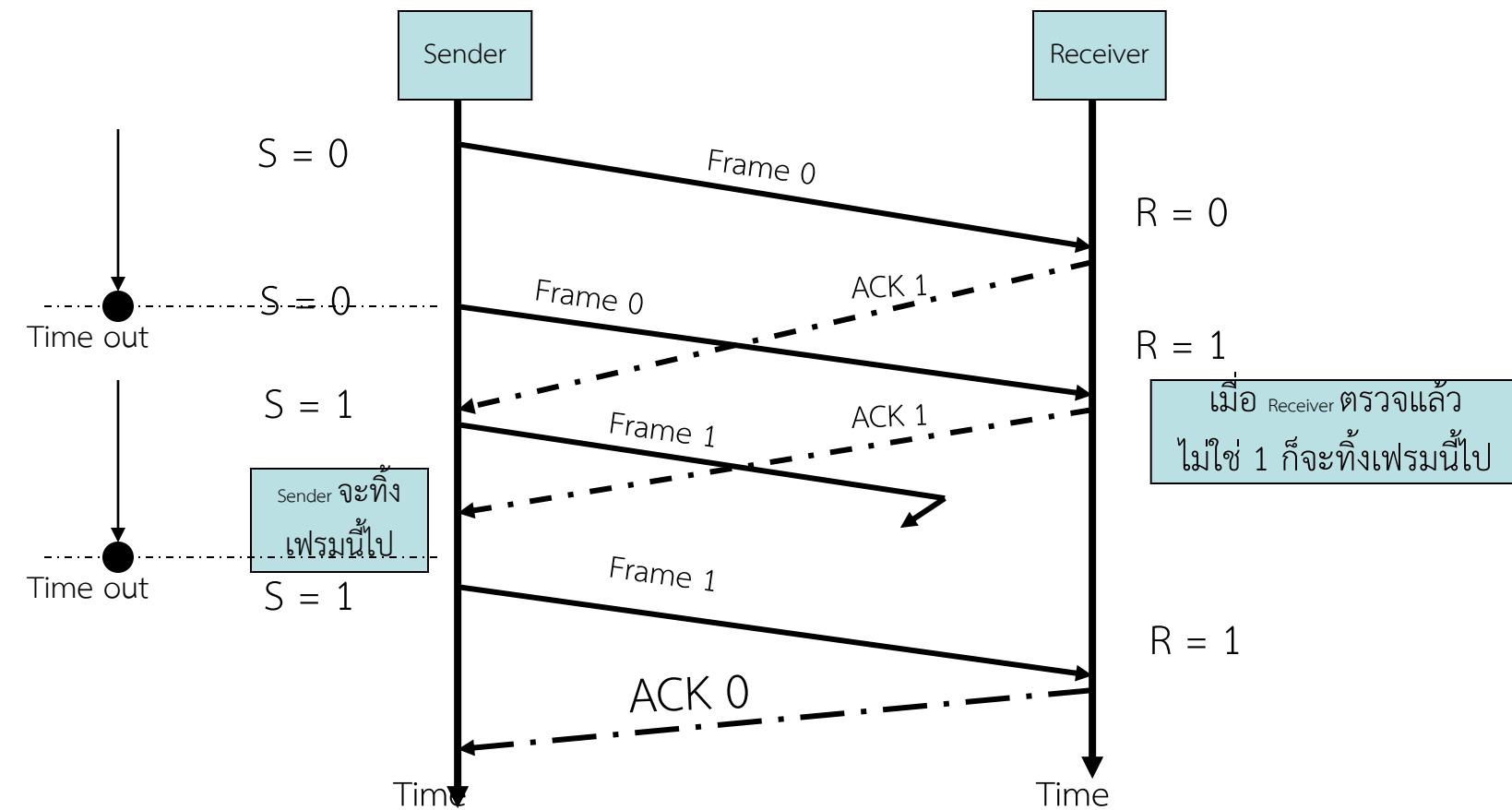


Stop-and-wait

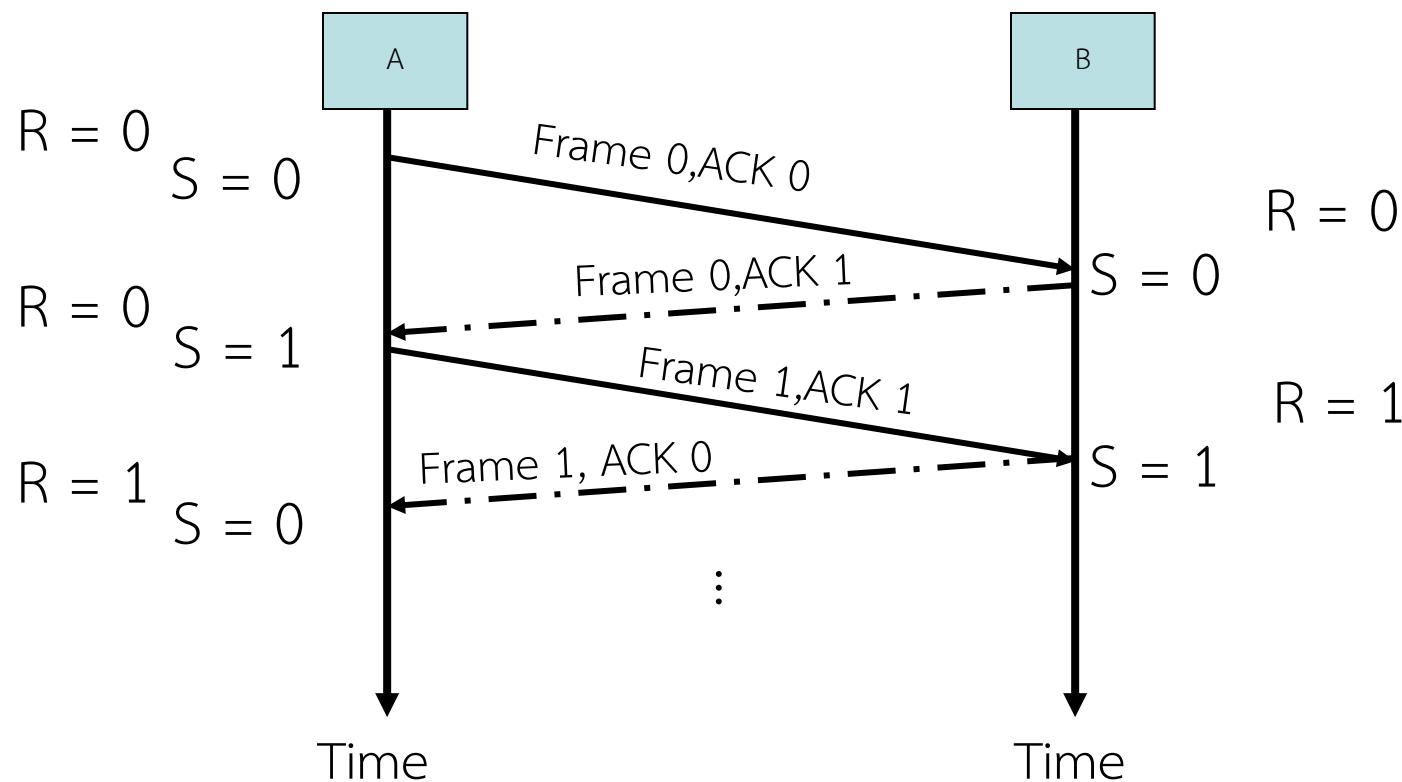
3. กรณีเฟรม ACK สูญหายหรือเสียหาย



Stop-and-wait 4. กรณีเพرم ACK ล่าช้า



Stop-and-wait การส่งข้อมูลแบบสองทาง Piggybacking



Sliding Window Go-back-N



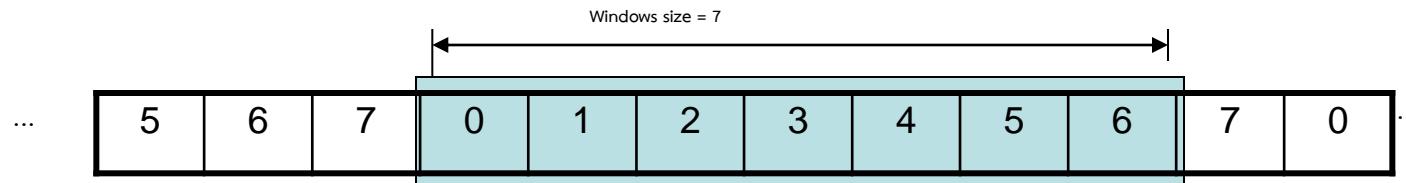
- กลไก Go-back-N จะทำการส่งเฟรมข้อมูลจำนวน w เฟรม ก่อนที่จะได้รับ ack ดังนั้นผู้ส่งจะต้องทำการสำเนาเฟรมข้อมูลทั้ง w เฟรมเอาไว้ด้วย และเข้าเดอร์เติลล์เฟรมจะมีหมายเลขลำดับด้วย โดยที่จะเริ่มจาก 0 เป็นต้นไป และเริ่มจากซ้ายไปขวา
- การเลื่อนหน้าต่างของผู้ส่งข้อมูล : ผู้ส่งข้อมูลจะต้องทำการเก็บเฟรมข้อมูลเอาไว้ในบัฟเฟอร์ก่อน จนกระทั่งได้รับเฟรม ack กลับมา จึงจะทำการลบเฟรมข้อมูลนั้นทิ้งได้ ดังนั้นหลักการของการ เลื่อนหน้าต่าง (sliding window) จะเสมือนกับการมีหน้าต่างมาครอบเฟรมข้อมูลไว้ แล้วใช้การเลื่อนหน้าต่างไปมา เฟรมข้อมูลที่อยู่ด้านซ้ายของหน้าต่างจะหายถึงเฟรมที่ได้รับ ack แล้ว สามารถที่จะลบทิ้งเฟรมนั้นออกจากบัฟเฟอร์ได้ ส่วนเฟรมที่อยู่ด้านขวาของหน้าต่าง เป็นเฟรมที่ยังไม่ได้มีการส่งออกไป จะต้องรอจนกระทั่งหน้าต่างเลื่อนมาถึงจึงจะสามารถส่งเฟรมข้อมูลได้

Sliding Window Go-back-N

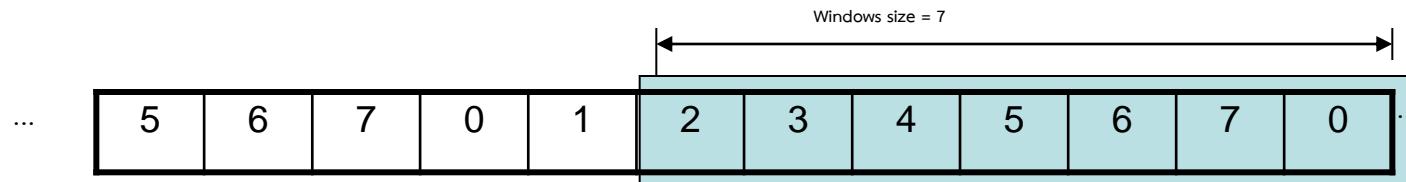
การเลื่อนหน้าต่างของผู้ส่งข้อมูล :



ก่อนเลื่อนหน้าต่าง



หลังเลื่อนหน้าต่าง 2 เฟรม



และเมื่อผู้ส่งได้รับเฟรม ack ตอบกลับมาแล้วว่าผู้รับได้รับเฟรม 0 และเฟรม 1 เรียบร้อยแล้ว ผู้ส่งจะทำการเลื่อนหน้าต่างไปทางด้านขวา 2 เฟรม

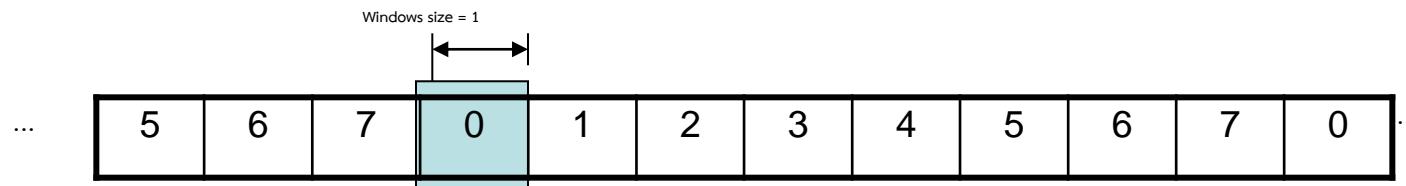
Sliding Window Go-back-N



การเลื่อนหน้าต่างของผู้รับข้อมูล :

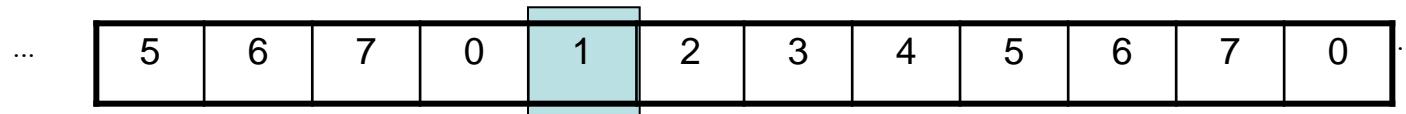
ขนาดหน้าต่างของผู้รับจะมีค่าเท่ากับ 1 เสมอ หมายความว่าหน้าต่างของผู้รับจะสามารถครอบเพرمข้อมูลได้เพียงเพرمเดียว ดังนั้นเพرمที่ถูกหน้าต่างครอบไว้คือเพرمที่ต้องการรับและยังไม่ได้รับ

ก่อนเลื่อนหน้าต่าง



จากตัวอย่าง หมายความว่าผู้รับต้องการจะรับเพرم 0

หลังเลื่อนหน้าต่าง

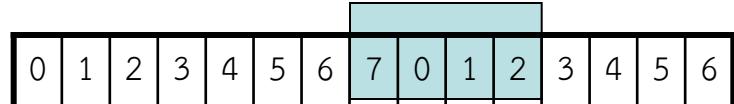
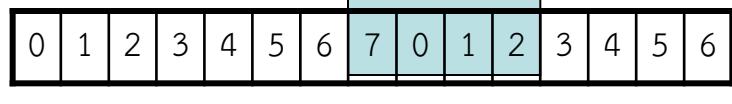
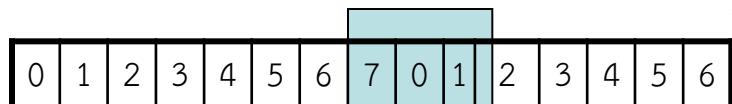
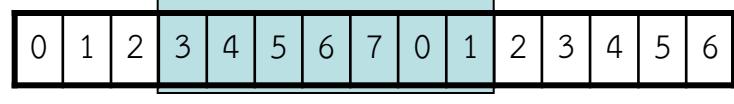
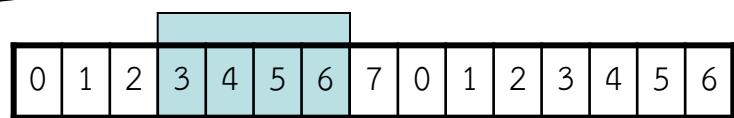
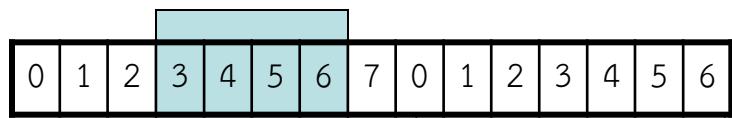
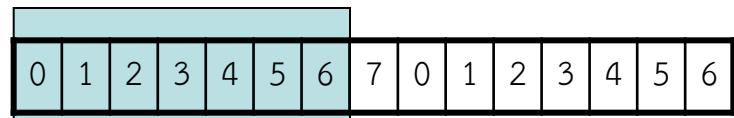
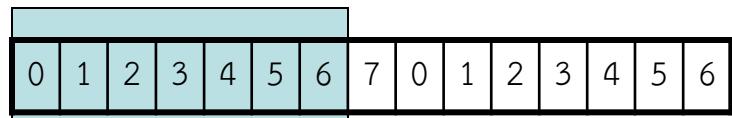


เมื่อได้รับเพرم 0 เรียบร้อยแล้ว จึงจะทำการเลื่อนหน้าต่างไปทางด้านขวา เพื่อบอกว่าเพرمถัดไปที่ต้องการรับคือเพرم 1



Sender A

Receiver B



F_0
 F_1
 F_2

เมื่อได้รับการตอบว่า 3 เฟรมที่ส่งไปแล้ว

เรียบร้อย จึงเลื่อนหน้าต่างไปอีก 3 ข้อ $RR3$

F_3
 F_4
 F_5
 F_6

$RR4$