

การตรวจจับข้อผิดพลาด การควบคุมการไหลของข้อมูล และการควบคุมข้อผิดพลาด

(Error Detection, Flow Control and Error Control)



Error Detection Techniques



- Parity Check
- Checksum
- CRC (Cyclic Redundancy Checksum)

Parity Check



- Simple Parity Check

- ในการส่ง-รับ จะมีการตกลงวิธีการตรวจสอบข้อมูล โดยการเพิ่มบิตจำนวน 1 บิต เรียกว่า “Parity bit” อาจเป็น 0 หรือ 1 ขึ้นอยู่กับวิธีที่ตกลงกัน
- Even Parity เพิ่มบิตตรวจสอบ(0หรือ1)รวมกับบิตข้อมูล แล้วนับจำนวนบิต “1” ทั้งหมดให้ได้จำนวนคู่
- Odd Parity เพิ่มบิตตรวจสอบ(0หรือ1)รวมกับบิตข้อมูล แล้วนับจำนวนบิต “1” ทั้งหมดให้ได้จำนวนคี่
- ตัวอย่าง วิธี Even Parity

ส่ง : 10001000**0** รับ : 10001000 **0** คำนวณแล้ว ได้ คู่ = ถูกต้อง

- วิธีนี้ถ้ามีข้อมูลผิดพลาดเพียงบิตเดียว ก็ตรวจสอบได้ ถ้าผิดพลาดหลายบิตจะตรวจได้ กรณีที่เกิดการผิดพลาดไปเป็นเลขคี่เท่านั้น

Parity Check



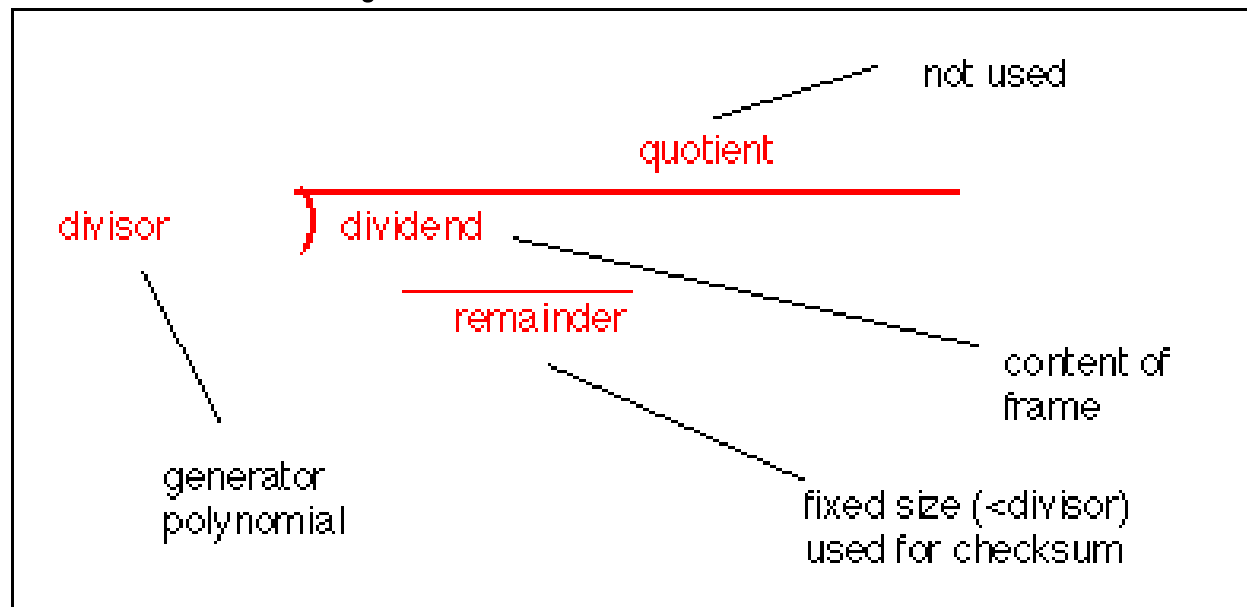
- Simple Parity Check
- ตัวอย่าง ส่งคำว่า “world” ใช้วิธี even parity

| | w | o | r | l | d |
|----------------------|----------|----------|----------|----------|----------|
| | 1110111 | 1101111 | 1110010 | 1101100 | 1100100 |
| คำนวณหา พาริตีบิต | 11101110 | 11011110 | 11100100 | 11011000 | 11001001 |
| ฝั่งรับ คำนวณได้ | 6 | 6 | 4 | 4 | 4 |
| | ✓ | ✓ | ✓ | ✓ | ✓ |

CRC (Cyclic Redundancy Checksum)



- มีประสิทธิภาพสูงกว่าแบบพาริตีบิต
- แบบพาริตีบิตใช้การบวก แต่ CRC ใช้การหาร
- แบบพาริตีบิตจะแทรกบิตตรวจสอบลงในข้อมูล แต่แบบ CRC จะต้องนำบิตตรวจสอบไปต่อท้ายข้อมูล



การหาบิตตรวจสอบของเทคนิค CRC



1. ถ้าตัวหามีจำนวนบิตเท่ากับ $n+1$ บิตแล้วจะต้องเติมบิต 0 จำนวน n ตัวที่ส่วนท้ายของข้อมูล
2. ใช้บิตข้อมูลลบด้วยตัวหาร(ใช้วิธี XOR) เมื่อลบแล้วผลที่ได้จากการลบ ถ้า
 - 2.1 บิตซ้ายสุดของเศษเป็น 1ให้นำตัวหารมาเป็นตัวลบอีกครั้ง
 - 2.2 บิตซ้ายสุดของเศษเป็น 0ให้นำ 0000 มาเป็นตัวลบ
3. ทำในข้อ 2 จนกระทั่งไม่สามารถลบกันได้อีกแล้ว (จำนวนบิตของเศษน้อยกว่าจำนวนบิตของตัวหาร) จะถือว่าเศษที่ได้จากการหารนั้นคือ บิตตรวจสอบ
4. นำบิตตรวจสอบที่ได้ไปแทนที่บิต 0 จำนวน n ตัวที่ส่วนท้ายของข้อมูล

การหาบิตตรวจสอบของเทคนิค CRC



1101 | 100100000

1101

1000

1101

1010

1101

1110

1101

0110

0000

1100

1101

001

Divisor
หามาจาก
สูตรโพลิโน
เมียล

ดังนั้นเวลาส่งข้อมูลไปจะได้

$$100100 + 001$$
$$= 100100001$$

Remainder

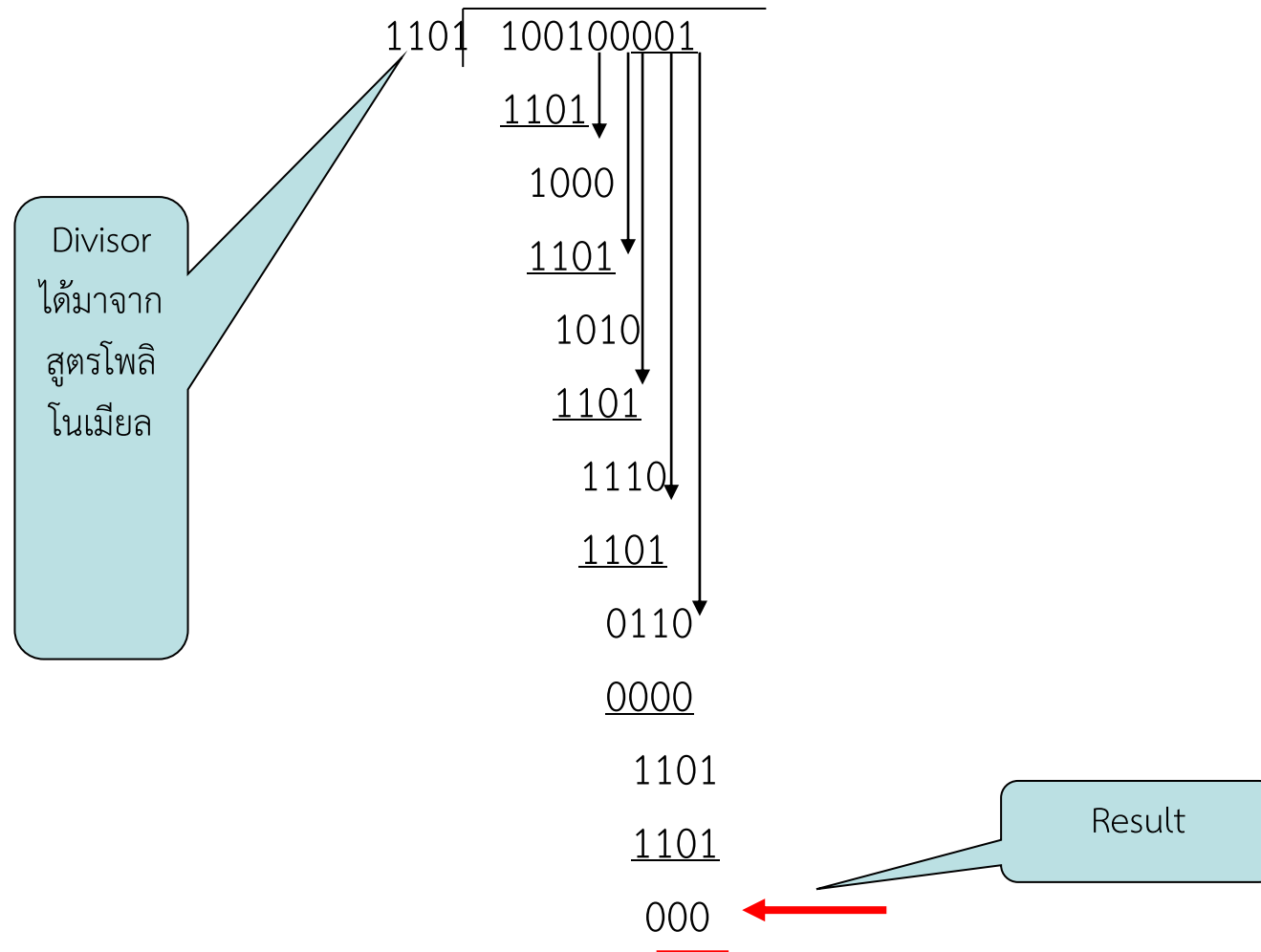
CRC การตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูล



- เมื่อผู้รับได้รับบิตข้อมูลรวมทั้งบิตตรวจสอบที่อยู่ส่วนท้ายของบิตข้อมูลแล้ว จะใช้วิธีการหารในโมดูลุโ2 เช่นกัน
 - ถ้าเศษของการหารเท่ากับ 0 หรือหารลงตัว แสดงว่าข้อมูลชุดนั้นเป็นข้อมูลที่ถูกต้อง
 - แต่ถ้าหารไม่ลงตัวคือมีเศษ แสดงว่าข้อมูลที่ได้รับมานั้นเป็นข้อมูลผิดพลาด



การตรวจสอบของเทคนิค CRC ฟังรับ



CRC (Cyclic Redundancy Checksum)



- โพลีโนเมียล (Polynomial)

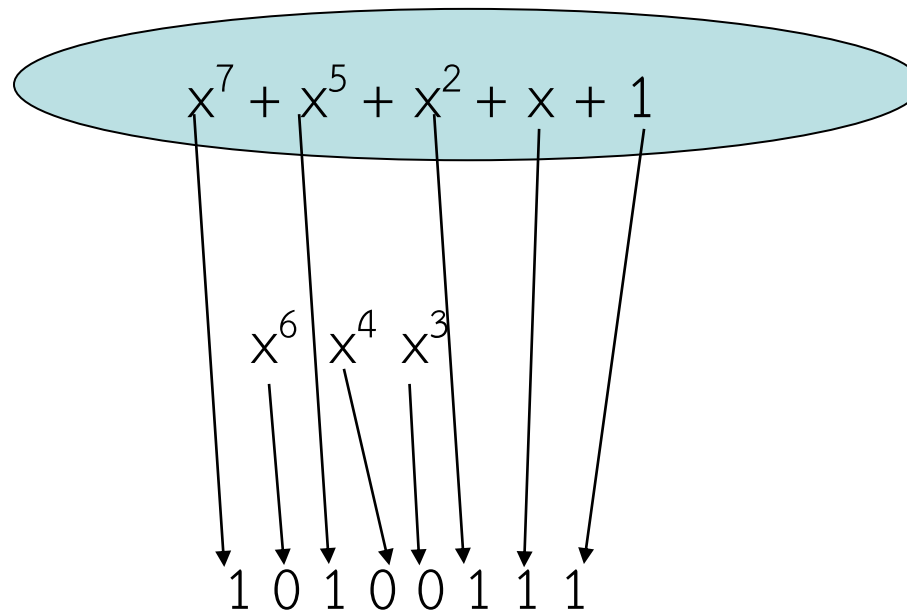
ปกติแล้วในการแทนบิตข้อมูลของตัวหารจะไม่ใช้รูปของเลขฐานสอง เนื่องจากค่อนข้างยาวและจำได้ยาก แต่จะเขียนให้อยู่ในรูปของโพลีโนเมียล เช่น ถ้าตัวหารมีค่าเป็น 10100111 จะสามารถเขียนให้อยู่ในรูปของโพลีโนเมียลได้

$$x^7 + x^5 + x^2 + x + 1$$

CRC (Cyclic Redundancy Checksum)



- ความสัมพันธ์กันระหว่างพหุนามเมื่อยลกับเลขฐานสอง



CRC (Cyclic Redundancy Checksum)



- สำหรับตัวหารที่เป็นมาตรฐานทั่วไป ที่มีการนำไปใช้งานในโปรโตคอลต่างๆ มีดังนี้

| Name | Polynomial | Application |
|--------|---|-------------|
| CRC-8 | x^8+x^2+x+1 | ATM header |
| CRC-10 | $x^{10}+x^9+x^5+x^4+x^2+1$ | ATM AAL |
| ITU-16 | $x^{16}+x^{12}+x^5+1$ | HDLC |
| ITU-32 | $x^{32}+x^{26}+x^{23}+x^{22}+x^{16}+x^{12}+x^{11}+x^{10}+x^8+x^7+x^5+x^4+x^2+x+1$ | LANs |

Checksum



- วิธีการแบบ checksum จะคล้ายคลึงกับวิธีแบบ CRC และพาริตี ซึ่งวิธีการแบบนี้ยังคงอยู่บนพื้นฐานของการเพิ่มบิตตรวจสอบเข้าไปพร้อมกับบิตข้อมูล

| | | | |
|----------------------|----------------------|---------|-----------|
| 0000 | 0000 | 0000 | |
| 0101 | 0101 | 0101 | |
| 1111 | 1111 | 1111 | 00000101 |
| 0010 | 0010 | 0010 | 11110010 |
| <hr/> | | | |
| 0110 | 00010110 | 0111 | 11110111 |
| Single- Precision | Double- Precision | Residue | Honeywell |

Checksum



- ก่อนที่จะหาบิตตรวจสอบได้นั้น จะต้องทำการแบ่งข้อมูลออกเป็นเซ็กเมนต์ก่อน โดยแต่ละเซ็กเมนต์จะมีข้อมูล n บิต (ปกติจะแบ่งเป็นเซ็กเมนต์ละ 16 บิต)
- จากนั้นนำบิตข้อมูลของทุกเซ็กเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีการแบบ 1's complement ซึ่งจะได้ผลลัพธ์ออกมา n บิต
- เมื่อได้ผลลัพธ์จากการบวกแล้วจะนำมาทำคอมพลีเมนต์หรือทำการกลับบิตให้เป็นตรงกันข้าม (0 เป็น 1 , 1 เป็น 0)
- ผลที่ได้จากการทำคอมพลีเมนต์คือบิตตรวจสอบ ที่จะต้องนำไปต่อไว้ส่วนท้ายของบิตข้อมูล ก่อนที่จะส่งออกไป

Checksum



- สรุปการหาบิตตรวจสอบสำหรับวิธีการตรวจสอบแบบ checksum
 1. ข้อมูลจะถูกแบ่งออกเป็นเซ็กเมนต์ย่อยๆ เซ็กเมนต์ละ n บิต
 2. นำข้อมูลของทุกเซ็กเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีการแบบ 1's complement
 3. นำผลรวมของทุกเซ็กเมนต์มาทำคอมพลีเมนต์
 4. ส่งบิตตรวจสอบไปพร้อมกับข้อมูล
- การตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูล
 1. รวบรวมข้อมูลแต่ละเซ็กเมนต์ ๆ ละ n บิต
 2. นำข้อมูลของทุกเซ็กเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีการแบบ 1's complement
 3. นำผลรวมของทุกเซ็กเมนต์มาทำคอมพลีเมนต์
 4. ถ้าผลลัพธ์ที่ได้เท่ากับ 0 แสดงว่าข้อมูลชุดนั้นถูกต้อง
แต่ถ้าผลลัพธ์ที่ได้ไม่เท่ากับ 0 แสดงว่าข้อมูลชุดนั้นมีความผิดพลาด

Checksum



■ ตัวอย่าง ผังส่ง

สมมติว่าต้องการที่จะส่งบิตข้อมูลจำนวน 16 บิตออกไป และใช้วิธีการตรวจสอบแบบ checksum โดยมีบิตตรวจสอบ 8 บิต ซึ่งบิตข้อมูลที่ต้องการส่งมีดังนี้

10101001 00111001

วิธีทำ

นำข้อมูลของทุกเซ็กเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีแบบ 1's complement ได้ดังนี้

| | |
|----------|-----------------|
| | 10101001 |
| | <u>00111001</u> |
| sum | 11100010 |
| Checksum | 00011101 |

10101001 00111001 00011101

ข้อมูลและบิตตรวจสอบที่จะส่งออกไป

Checksum



■ ตัวอย่าง ผีงรับ

จากตัวอย่างการส่งที่ผ่านมาเมื่อผีงรับได้รับข้อมูลดังข้างล่างนี้ จงตรวจสอบข้อมูลดังกล่าวว่าถูกต้องหรือไม่

10101001 00111001 00011101

วิธีทำ นำข้อมูลของทุกเซ็กเมนต์มาบวกกันด้วยวิธีแบบ 1's complement ได้ดังนี้

10101001

00111001

00011101

sum 11111111

complement 00000000 ✓

Flow control



- หน้าที่หลักของ Data link layer
 - การควบคุมการไหลของข้อมูล หรือ Flow control คือ เป็นขั้นตอนกระบวนการที่ควบคุมจำนวนของข้อมูลที่ถูกส่งออกไปให้อยู่ในปริมาณที่เหมาะสม ก่อนที่จะได้รับการตอบรับยืนยันจากผู้รับข้อมูล นั่นหมายความว่าข้อมูลที่ถูกส่งไปนั้นจะต้องถูกจำกัดเอาไว้จำนวนหนึ่ง ถ้ายังไม่ได้มีการตอบรับจากผู้รับ ว่าได้รับข้อมูลชุดนั้นๆแล้ว ผู้ส่งจะต้องไม่ส่งข้อมูลชุดถัดไป
 - สาเหตุที่ต้องมีการควบคุมอัตราการไหลก็เนื่องจากว่า ผู้รับอาจจะมีความเร็วในการรับข้อมูลไม่เท่ากับผู้ส่ง หรือมีหน่วยความจำที่ใช้ในการเก็บข้อมูลอย่างจำกัด หรือมีความเร็วในการประมวลผลต่ำ
- ดังนั้นการควบคุมอัตราการไหลของข้อมูลจึงมีความจำเป็นอย่างมาก ถ้าผู้รับยังไม่พร้อมที่จะรับข้อมูลในขณะนั้น ผู้ส่งจะต้องทำการหยุดส่งชั่วคราวก่อน หรือถ้าผู้รับมีความเร็วในการประมวลผลต่ำ ผู้ส่งจะต้องส่งข้อมูลด้วยอัตราเร็วที่เหมาะสม เพื่อให้เกิดความสมดุลกันในการรับส่งข้อมูล

Error control



- หน้าที่หลักของ Data link layer
 - การควบคุมข้อผิดพลาดของข้อมูล หรือ error control คือ การที่ผู้ส่งต้องส่งข้อมูลไปใหม่อีกครั้งหนึ่ง ถ้าผู้รับไม่สามารถรับข้อมูลหรือได้รับข้อมูลที่ไม่ถูกต้อง
 - สาเหตุที่ต้องมีการควบคุมก็เนื่องจากว่า ข้อมูลจะต้องเดินทางจากที่หนึ่งไปยังอีกที่หนึ่ง จึงมีความเป็นไปได้ที่ข้อมูลชุดนั้นจะเกิดสูญหายหรือเสียหายในระหว่างการเดินทางได้
- ดังนั้นผู้รับจะต้องมีกระบวนการในการตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูล นอกจากนั้นจะต้องมีการส่งข้อความไปบอกกับผู้ส่งข้อมูลด้วยว่าข้อมูลชุดไหนที่ได้รับมามีความผิดพลาดซึ่งฝ่ายส่งจะต้องทำการส่งข้อมูลชุดนั้นๆไปใหม่อีกครั้งหนึ่ง

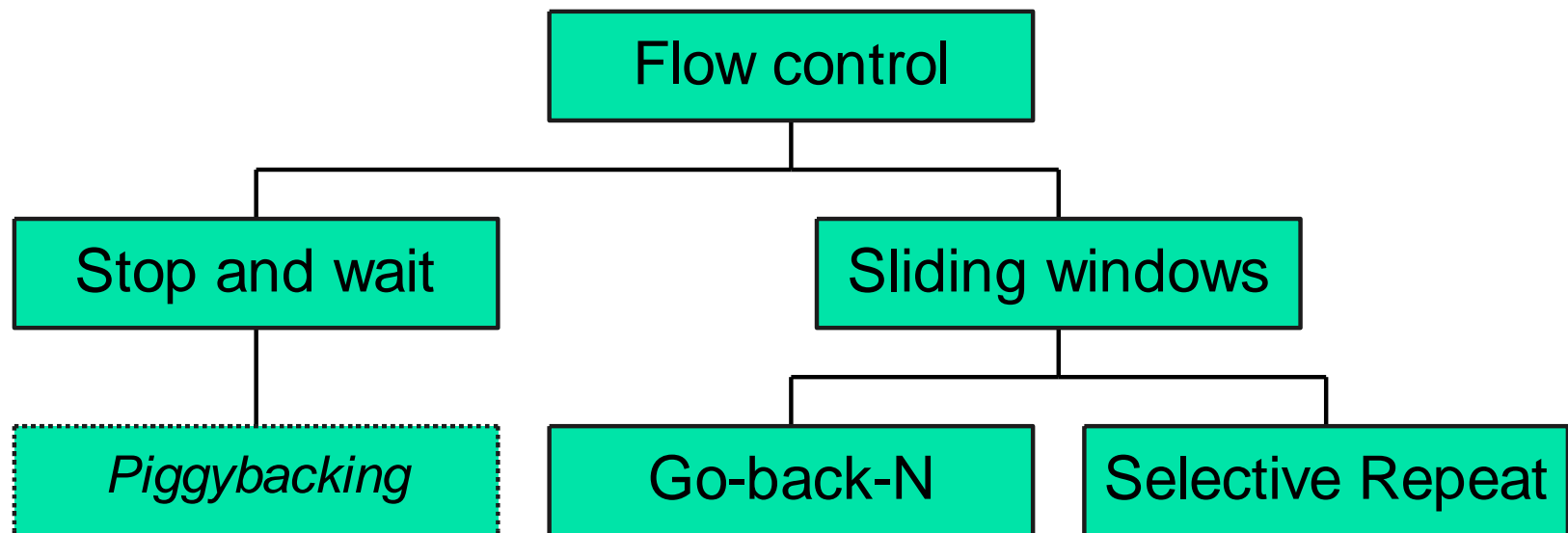
Flow control



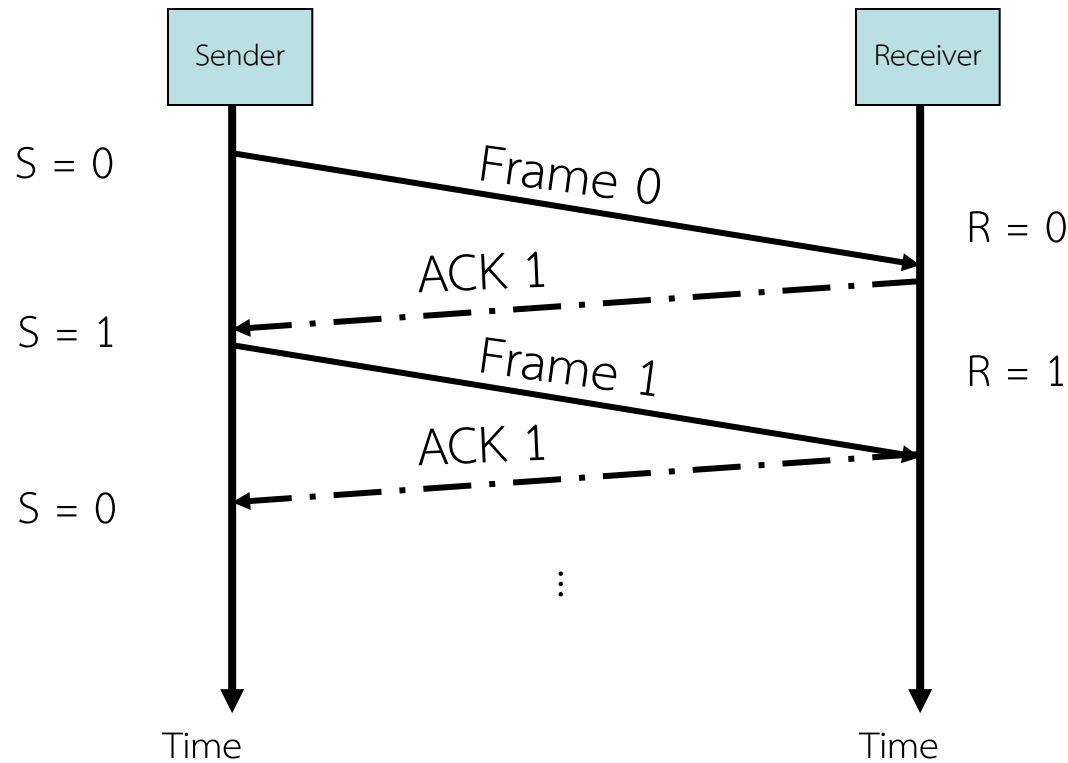
■ กลไกในการควบคุมอัตราการไหลและควบคุมความผิดพลาดของข้อมูล

- Stop-and-wait
- Go-Back-N
- Selective-Repeat

Flow control

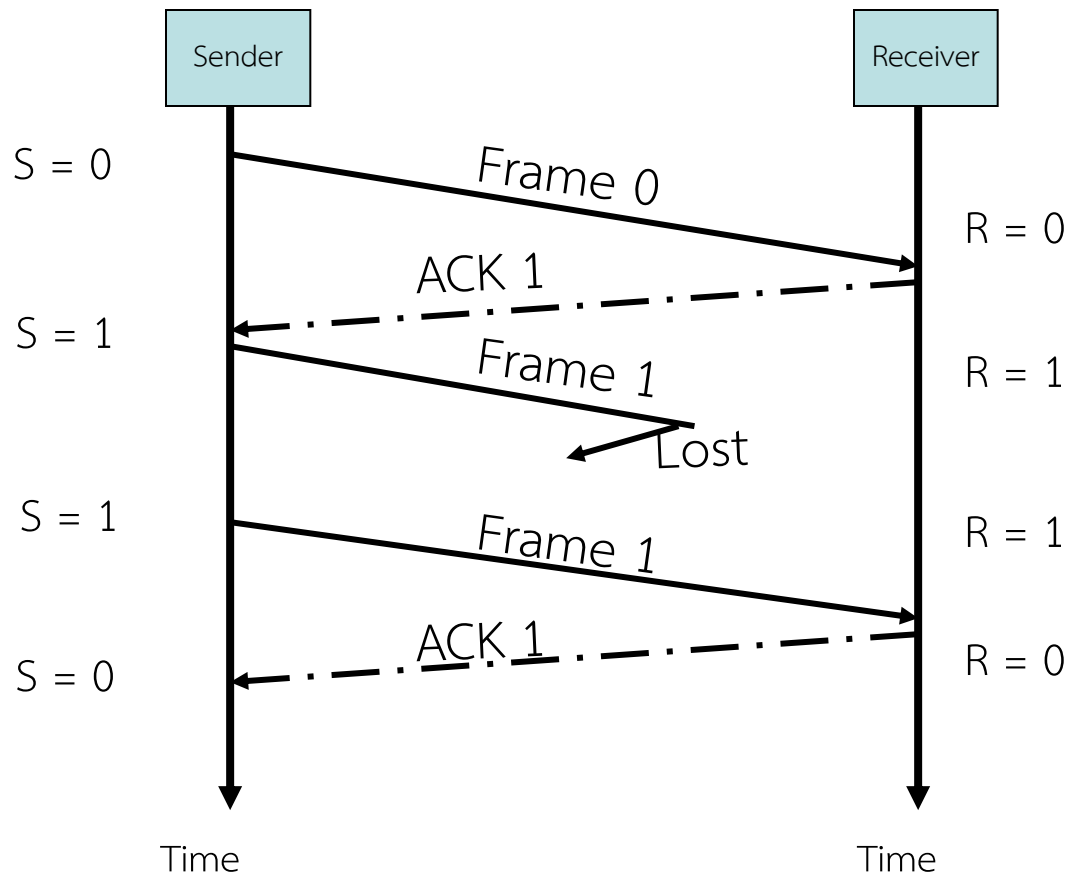


Stop-and-wait 1.กรณีปกติ

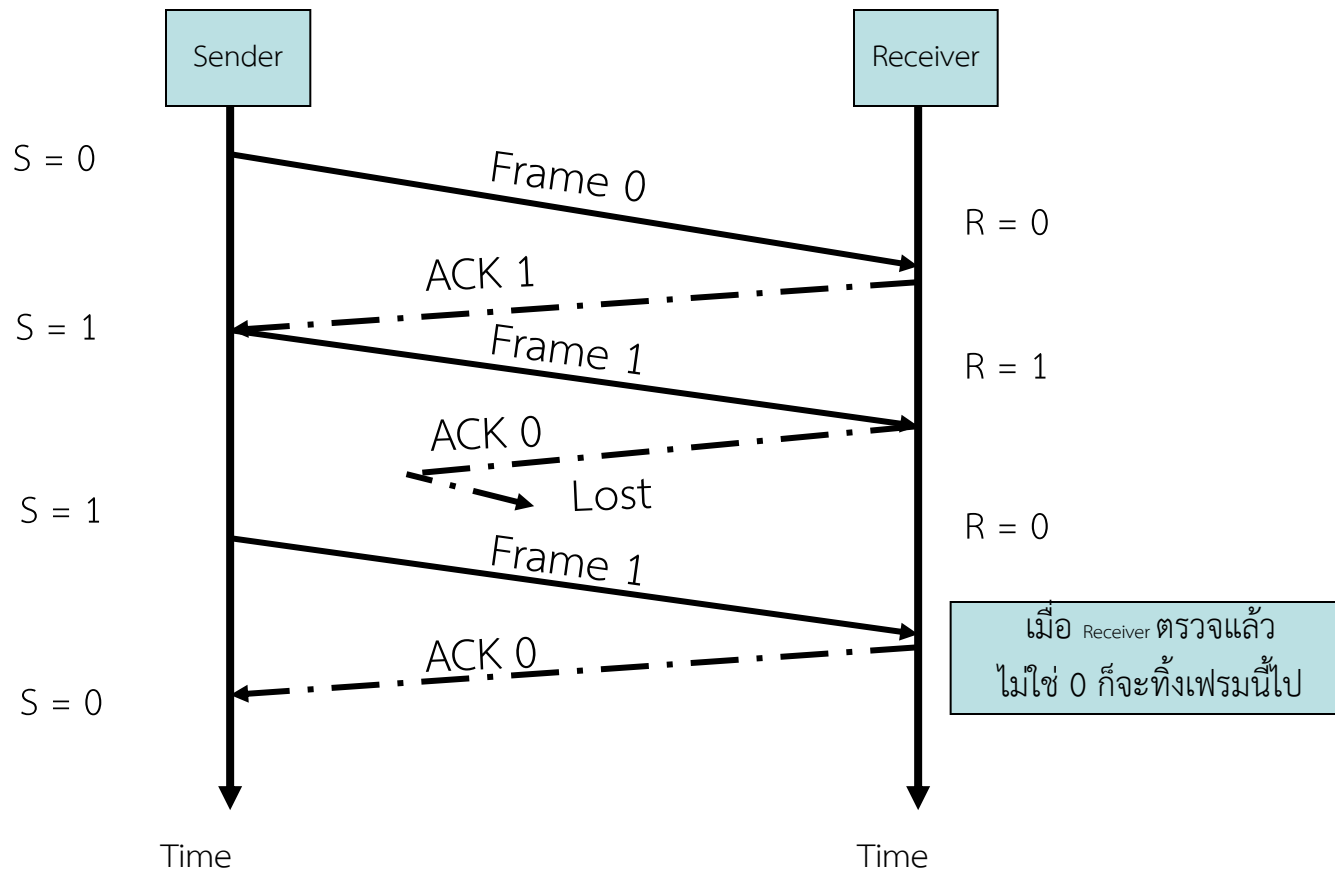


Stop-and-wait

2.กรณีเฟรมข้อมูลสูญหายหรือเสียหาย

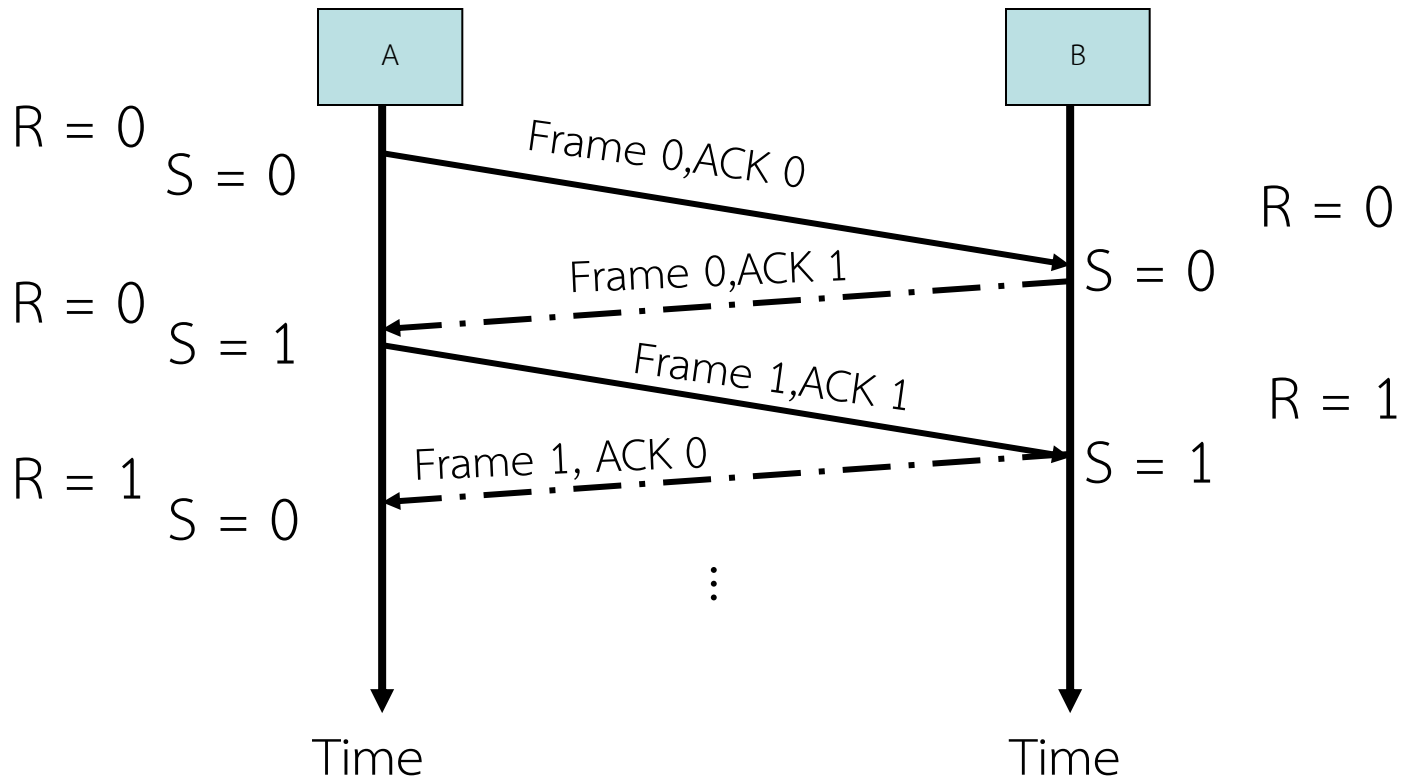


Stop-and-wait 3.กรณีเฟรม ACK สูญหายหรือเสียหาย





Stop-and-wait การส่งข้อมูลแบบสองทาง Piggybacking



Sliding Window Go-back-N



- กลไก Go-back-N จะทำการส่งเฟรมข้อมูลจำนวน w เฟรม ก่อนที่จะได้รับ ack ดังนั้นผู้ส่งจะต้องทำการสำเนาเฟรมข้อมูลทั้ง w เฟรมเอาไว้ด้วย และเฮดเดอร์แต่ละเฟรมจะมีหมายเลขลำดับด้วย โดยที่จะเริ่มจาก 0 เป็นต้นไป และเริ่มจากซ้ายไปขวา

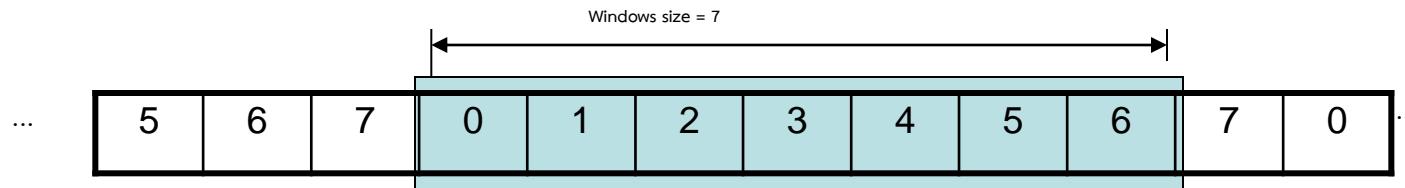
- การเลื่อนหน้าต่างของผู้ส่งข้อมูล** : ผู้ส่งข้อมูลจะต้องทำการเก็บเฟรมข้อมูลเอาไว้ในบัฟเฟอร์ก่อน จนกระทั่งได้รับเฟรม ack กลับมา จึงจะทำการลบเฟรมข้อมูลนั้นทิ้งได้ ดังนั้นหลักการของการ เลื่อนหน้าต่าง (sliding window) จะเสมือนกับการมีหน้าต่างมาครอบเฟรมข้อมูลไว้ แล้วใช้การเลื่อนหน้าต่างไปมา เฟรมข้อมูลที่อยู่ด้านซ้ายของหน้าต่างจะหมายถึงเฟรมที่ได้รับ ack แล้ว สามารถที่จะลบทิ้งเฟรมนั้นออกจากบัฟเฟอร์ได้ ส่วนเฟรมที่อยู่ด้านขวาของหน้าต่าง เป็นเฟรมที่ยังไม่ได้มีการส่งออกไป จะต้องรอจนกระทั่งหน้าต่างเลื่อนมาถึงจึงจะสามารถส่งเฟรมข้อมูลได้

Sliding Window Go-back-N



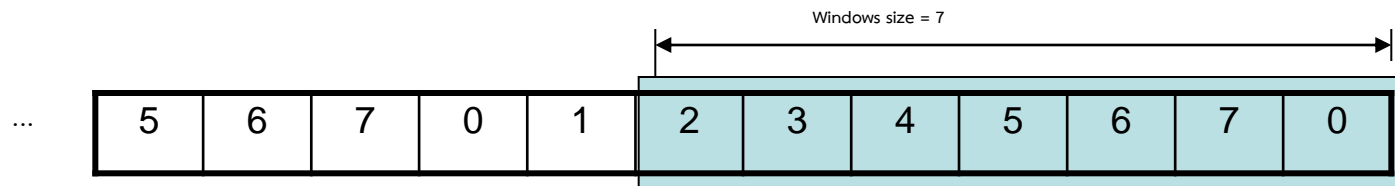
การเลื่อนหน้าต่างของผู้ส่งข้อมูล :

ก่อนเลื่อนหน้าต่าง



จากตัวอย่าง เฟรม 0 ถึง 6 ได้ถูกส่งออกไปและกำลังรอเฟรม ack ตอบกลับมาจากผู้รับ

หลังเลื่อนหน้าต่าง 2 เฟรม



และเมื่อผู้ส่งได้รับเฟรม ack ตอบกลับมาแล้วและผู้รับได้รับเฟรม 0 และเฟรม 1 เรียบร้อยแล้ว ผู้ส่งจะทำการเลื่อนหน้าต่างไปทางด้านขวา 2 เฟรม

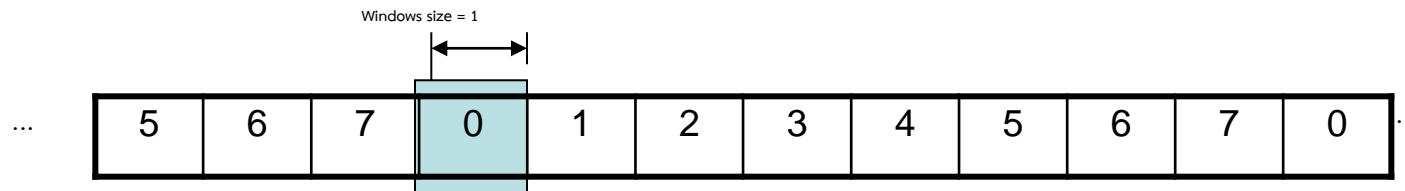
Sliding Window Go-back-N



การเลื่อนหน้าต่างของผู้รับข้อมูล :

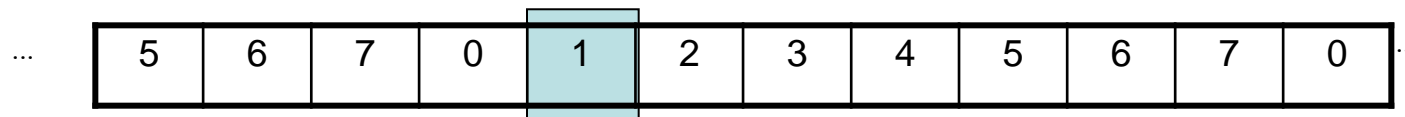
ขนาดหน้าต่างของผู้รับจะมีค่าเท่ากับ 1 เสมอ หมายความว่าหน้าต่างของผู้รับจะสามารถครอบคลุมเฟรมข้อมูลได้เพียงเฟรมเดียว ดังนั้นเฟรมที่ถูกหน้าต่างครอบไว้คือเฟรมที่ต้องการรับและยังไม่ได้รับ

ก่อนเลื่อนหน้าต่าง



จากตัวอย่าง หมายความว่าผู้รับต้องการจะรับเฟรม 0

หลังเลื่อนหน้าต่าง



เมื่อได้รับเฟรม 0 เรียบร้อยแล้ว จึงจะทำการเลื่อนหน้าต่างไปทางด้านขวา เพื่อบ่งบอกว่าเฟรมถัดไปที่ต้องการรับคือเฟรม 1



Sender A

Receiver B

