

第 7 章

Riemann 幾何学

7.1 多脚場

計量 g の表現行列 $[g_{\mu\nu}]$ は多様体 M の各点 $p \in M$ において対称行列なので、直交行列を用いて対角化することができる。さらにスケール変換を施すことで、指数 (i, j) の計量テンソルは

$$\begin{aligned} g_{\mu\nu} &= \dot{g}_{ab} e^a{}_{\mu} e^b{}_{\nu} \\ \dot{g}_{ab} &= \text{diag}(\underbrace{-1, \dots, -1}_i, \underbrace{1, \dots, 1}_j) \end{aligned} \quad (7.1.1)$$

と分解される。 $e^a{}_{\mu}$ は**多脚場** (vierbein) と呼ばれる。この分解は双対基底 $\{(\mathrm{d}x^{\mu})_p\}$ の取り替えに対応する：

$$g_p = g_{\mu\nu}(\mathrm{d}x^{\mu})_p \otimes (\mathrm{d}x^{\nu})_p = \dot{g}_{ab}(e^a{}_{\mu}(\mathrm{d}x^{\mu})_p) \otimes (e^b{}_{\nu}(\mathrm{d}x^{\nu})_p)$$

こうして得られた T_p^*M の新しい基底を $\{\hat{\theta}^a\}$ と書こう。

$\{\hat{\theta}^a\}$ に双対的な T_pM の基底 $\{\hat{e}_b\}$ を $\hat{\theta}^a[\hat{e}_b] = \delta_b^a$ を満たす接ベクトルとして定義する。自然基底からの基底の取り替えを $\hat{e}_a = E_a{}^{\nu} \left(\frac{\partial}{\partial x^{\nu}} \right)_p$ とおくと

$$\boxed{\delta_b^a} = \hat{\theta}^a[\hat{e}_b] = e^a{}_{\mu}(\mathrm{d}x^{\mu})_p \left[E_b{}^{\nu} \left(\frac{\partial}{\partial x^{\nu}} \right)_p \right] = e^a{}_{\mu} E_b{}^{\nu}(\mathrm{d}x^{\mu})_p \left[\left(\frac{\partial}{\partial x^{\nu}} \right)_p \right] = e^a{}_{\mu} E_b{}^{\nu} \delta_{\nu}^{\mu} = \boxed{e^a{}_{\mu} E_b{}^{\mu}}$$

であることがわかる。i.e. $[e^a{}_{\mu}]$ と $[E_b{}^{\nu}]$ は互いに逆行列である^{*1}。この事実と $[g_{\mu\nu}]$ の逆行列 $[g^{\mu\nu}]$ を使えば、式 (7.1.1) から

$$E_a{}^{\mu} = g^{\mu\nu} \dot{g}_{ab} e^b{}_{\nu}$$

であることがわかる。さらに、共役計量に対しては

$$g^{\mu\nu} = \dot{g}^{ab} E_a{}^{\mu} E_b{}^{\nu}$$

が成立する。

^{*1} 逆行列の存在は、 $\det(e^a{}_{\mu}) = \sqrt{(-1)^i \det(g_{\mu\nu})} \neq 0$ であることによって保証されている。

$\{\hat{e}_a\}$ は正規直交系をなす：

$$g_p[\hat{e}_a, \hat{e}_b] = E_a^\mu E_b^\nu g_p \left[\frac{\partial}{\partial x^\mu}, \frac{\partial}{\partial x^\nu} \right] = g_{\mu\nu} E_a^\mu E_b^\nu = \hat{g}_{ab}.$$

この意味で $\{\hat{e}_a\}$ と $\{\hat{\theta}^a\}$ を正規直交標構 (orthonormal frame) と呼ぶ.

7.2 接続形式・曲率形式

7.2.1 束の接続・曲率

ベクトル束 $\pi: E \rightarrow M$ に対して, $\pi \circ \xi = \text{id}_M$ となるような C^∞ 写像 $\xi: M \rightarrow E$ を切断 (section) と呼ぶ. ベクトル束の切断全体の集合を $\Gamma(E)$ と書くと, $\Gamma(E)$ は $C^\infty(M)$ -加群となる.

開集合 $U \subset M$ 上の n 個の切断の組 $\{\xi_i \mid \xi_i: U \rightarrow E\}$ であって, $\forall p \in U$ において $\{\xi_i(p)\}$ が E_p の基底となっているものを U 上のフレーム (frame) と呼ぶ.

定義 7.1: 接続

C^∞ 多様体 M のベクトル束 $\pi: E \rightarrow M$ の接続 (connection) とは, $C^\infty(M)$ -双線型写像

$$\nabla: \mathfrak{X}(M) \times \Gamma(E) \rightarrow \Gamma(E)$$

であって, $\forall f \in C^\infty(M), \forall X \in \mathfrak{X}(M), \forall \xi \in \Gamma(E)$ に対して

- (1) $\nabla_{fX}\xi = f\nabla_X\xi$
- (2) $\nabla_X(f\xi) = f\nabla_X\xi + (Xf)\xi$

を満たすもののことを言う. $\nabla_X\xi$ を ξ の X による共変微分 (covariant differential) と呼ぶ.

定義 7.2: 曲率

∇ をベクトル束 $\pi: E \rightarrow M$ 上の接続とする. このとき, $\forall X, Y \in \mathfrak{X}(M)$ に対して

$$R(X, Y) := \nabla_X \nabla_Y - \nabla_Y \nabla_X - \nabla_{[X, Y]}$$

を対応付ける写像 R を, 接続 ∇ の曲率 (curvature) と呼ぶ.

補題 7.1: 曲率の性質

$\forall X, Y \in \mathfrak{X}(M), \forall f, g, h \in C^\infty(M), \forall \xi \in \Gamma(E)$ に対して以下が成立する：

- (1) $R(Y, X) = -R(X, Y)$
- (2) $R(fX, gY)(h\xi) = fgh R(X, Y)(\xi)$

証明 (1) Lie 括弧積の定義より $[Y, X] = -[X, Y]$ であることと接続の定義 7.1-(2) から明らか.

(2) まず, $f = g \equiv 1$ の場合を示す. 接続の定義 7.1 から

$$\begin{aligned}\nabla_X \nabla_Y (h\xi) &= \nabla_X (h\nabla_Y \xi + (Yh)\xi) \\ &= h\nabla_X \nabla_Y \xi + (Xh)\nabla_Y \xi + (Yh)\nabla_X \xi + (XYh)\xi.\end{aligned}$$

同様にして

$$\nabla_Y \nabla_X (h\xi) = h\nabla_Y \nabla_X \xi + (Yh)\nabla_X \xi + (Xh)\nabla_Y \xi + (YXh)\xi.$$

となる. 一方,

$$\nabla_{[X,Y]}(h\xi) = h\nabla_{[X,Y]}\xi + ([X,Y]h)\xi = h\nabla_{[X,Y]}\xi + (XYh)\xi - (YXh)\xi$$

であるから,

$$\begin{aligned}R(X, Y)(h\xi) &= \nabla_X \nabla_Y (h\xi) - \nabla_Y \nabla_X (h\xi) - \nabla_{[X,Y]}(h\xi) \\ &= h(\nabla_X \nabla_Y \xi - \nabla_Y \nabla_X \xi - \nabla_{[X,Y]}\xi) \\ &= hR(X, Y)(\xi).\end{aligned}\tag{7.2.1}$$

次に, 一般の f, g を考える. 接続の定義 7.1 から

$$\begin{aligned}R(fX, gY) &= \nabla_{fX} \nabla_{gY} - \nabla_{gY} \nabla_{fX} - \nabla_{[fX, gY]} \\ &= f\nabla_X (g\nabla_Y) - g\nabla_Y (f\nabla_X) - \nabla_{[fX, gY]} \\ &= fg\nabla_X \nabla_Y + f(Xg)\nabla_Y - gf\nabla_Y \nabla_X - g(Yf)\nabla_X - \nabla_{[fX, gY]}.\end{aligned}$$

Lie 括弧積の公式 $[fX, gY] = fg[X, Y] + f(Xg)Y - g(Yf)X$ と接続の双線型性を使うと

$$\nabla_{[fX, gY]} = fg\nabla_{[X, Y]} + f(Xg)\nabla_Y - g(Yf)\nabla_X$$

だから,

$$R(fX, gY) = fg(\nabla_X \nabla_Y - \nabla_Y \nabla_X - \nabla_{[X, Y]}) = fgR(X, Y).$$

式 (7.2.1) と併せて $R(fX, gY)(h\xi) = fghR(X, Y)(\xi)$ を得る.



特に $\Gamma(TM) = \mathfrak{X}(M)$ であるから, 接束上の接続 ∇ に対して $R(X, Y)Z$ ($\forall X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M)$) は $(1, 3)$ -型テンソル場を成す. これを接続 ∇ の曲率テンソルと呼ぶ.

定義 7.3: 振率

∇ を接束 $\pi: TM \rightarrow M$ 上の接続とする. このとき $\forall X, Y \in \mathfrak{X}(M)$ に対して

$$T(X, Y) := \nabla_X Y - \nabla_Y X - [X, Y] \in \mathfrak{X}(M)$$

を対応させる写像 T を振率 (torsion) と呼ぶ. T が定義する $(1, 2)$ -型テンソル場を振率テンソルと呼ぶ.

7.2.2 微分形式による ∇, R の局所表示

∇ をベクトル束 $\pi: E \rightarrow M$ の接続, R をその曲率とする.

定義 7.4: 接続 1-形式

開集合 $M \subset U$ 上のフレーム $\{\xi_i\} \subset \Gamma(E|_U)$ が与えられているとする. このとき, $\forall X \in \mathfrak{X}(U)$ に対して

$$\omega_j^i(X)\xi_i := \nabla_X \xi_j$$

によって n^2 個の $\omega_j^i(X) \in C^\infty(U)$ を定義する.

n^2 個の $\omega_j^i: \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathbb{R}$ をまとめて

$$\omega := (\omega_j^i)$$

と書き, **接続形式** (connection form) と呼ぶ.

接続の定義 7.1-(1) より, $\forall f \in C^\infty(U)$ に対して

$$\omega_j^i(fX)\xi_i = \nabla_{fX}\xi_j = f\nabla_X\xi_j = f\omega_j^i(X)\xi_i$$

が成り立つ. i.e. $\omega_j^i(fX) = f\omega_j^i(X)$ である. X に関する加法準同型性も同様に従うので, $\omega_j^i: \mathfrak{X}(U) \rightarrow \mathbb{R}$ は $C^\infty(U)$ -線型写像である. 従って命題??から $\omega_j^i \in \Omega^1(U)$ となる. これが ω が接続 1-形式と呼ばれる所以である.

! ω 自身は $n \times n$ 正則行列全体が作る Lie 代数 $\mathfrak{gl}(n)$ に値をとる 1-形式と見做される.

定義 7.5: 曲率 2-形式

開集合 $M \subset U$ 上のフレーム $\{\xi_i\} \subset \Gamma(E|_U)$ が与えられているとする. このとき, $\forall X, Y \in \mathfrak{X}(U)$ に対して

$$\Omega_j^i(X, Y)\xi_i := R(X, Y)(\xi_j)$$

によって n^2 個の $\Omega_j^i(X, Y) \in C^\infty(U)$ を定義する.

n^2 個の $\Omega_j^i: \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathbb{R}$ をまとめて

$$\Omega := (\Omega_j^i)$$

と書き, **曲率形式** (curvature form) と呼ぶ.

補題??より, $\forall f, g \in C^\infty(U)$ に対して

$$(1) \Omega_j^i(X, Y)\xi_i = R(X, Y)(\xi_j) = -R(Y, X)(\xi_j) = -\Omega_j^i(Y, X)\xi_i$$

$$(2) \Omega_j^i(fX, gY)\xi_i = R(fX, gY)(\xi_j) = fgR(X, Y)(\xi_j) = fg\Omega_j^i(X, Y)\xi_i$$

が成り立つ. i.e. $\Omega_j^i(X, Y) = -\Omega_j^i(Y, X)$, $\Omega_j^i(fX, gY) = fg\Omega_j^i(X, Y)$ である. 従って $\Omega_j^i: \mathfrak{X}(U) \times \mathfrak{X}(U) \rightarrow \mathbb{R}$

\mathbb{R} は $C^\infty(U)$ -双線型線型かつ交代的な写像である。故に命題??から $\Omega_j^i \in \Omega^2(U)$ となる。この意味で $\omega: \mathfrak{X}(U) \times \mathfrak{X}(U) \rightarrow \mathfrak{gl}(n)$ は 2-形式である。

定理 7.1: Cartan の構造方程式

ベクトル束の接続形式 ω と曲率形式 Ω は以下の等式をみたす：

$$d\omega = -\omega \wedge \omega + \Omega$$

成分表示で

$$d\omega_j^i = -\omega_k^i \wedge \omega_j^k + \Omega_j^i.$$

証明 曲率形式の定義 7.4 から

$$R(X, Y)(\xi_j) = \Omega_j^i(X, Y)\xi_i$$

一方、曲率の定義 7.2 から

$$\begin{aligned} R(X, Y)(\xi_j) &= (\nabla_X \nabla_Y - \nabla_Y \nabla_X - \nabla_{[X, Y]})(\xi_j) \\ &= \nabla_X \omega_j^i(Y)\xi_i - \nabla_Y \omega_j^i(X)\xi_i - \omega_j^i([X, Y])\xi_i \\ &= \omega_j^k(Y)\omega_k^i(X)\xi_i + (X\omega_j^i(Y))\xi_i \\ &\quad - \omega_j^k(X)\omega_k^i(Y)\xi_i - (Y\omega_j^i(X))\xi_i \\ &\quad - \omega_j^i([X, Y])\xi_i \end{aligned}$$

外微分の公式??と外積の性質??から

$$\begin{aligned} d\omega_j^i(X, Y) &= (X\omega_j^i)(Y) - (Y\omega_j^i)(X) - \omega_j^i([X, Y]), \\ \omega_k^i \wedge \omega_j^k(X, Y) &= \omega_k^i(X)\omega_j^k(Y) - \omega_k^i(Y)\omega_j^k(X) \end{aligned}$$

なので,

$$\Omega_j^i(X, Y)\xi_i = R(X, Y)(\xi_j) = (d\omega_j^i(X, Y) + \omega_k^i \wedge \omega_j^k(X, Y))\xi_i.$$

■

系 7.2: (第 2) Bianchi の恒等式

接続形式 ω と曲率形式 Ω に対して以下の恒等式が成り立つ：

$$d\Omega + \omega \wedge \Omega - \Omega \wedge \omega = 0$$

成分表示で

$$d\Omega_j^i + \omega_k^i \wedge \Omega_j^k - \Omega_k^i \wedge \omega_j^k = 0$$

証明 構造方程式 7.1 の両辺の外微分をとることで,

$$\begin{aligned} 0 &= -d\omega \wedge \omega - (-1)\omega \wedge d\omega + d\Omega \\ &= \omega \wedge \omega \wedge \omega - \Omega \wedge \omega - \omega \wedge \omega \wedge \omega + \omega \wedge \Omega + d\Omega \\ &= d\Omega + \omega \wedge \Omega - \Omega \wedge \omega. \end{aligned}$$

7.3 Levi-Civita 接続

定義 7.6: 計量接続

(擬) Riemann 多様体 M が計量 $\langle \cdot, \cdot \rangle: \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow C^\infty(M)$ を持つとする. M の接束 $\pi: TM \rightarrow M$ 上の接続 ∇ が計量と両立する (compatible) 接続, あるいは計量接続 (metric connection) であるとは, ∇ が $\forall X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M)$ に対して以下の条件を充たすことを言う:

$$X \langle Y, Z \rangle = \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle Y, \nabla_X Z \rangle$$

命題 7.1:

(擬) Riemann 多様体 M と, その座標近傍 U をとる. $\{\hat{e}_a\}$ を TU の正規直交標構, $\{\hat{\theta}^a\} \subset \Omega^1(U)$ をその双対基底とする. このとき以下の 2 条件を充たすような U 上の 1-形式 $\omega := (\omega^a_b): \mathfrak{X}(U) \rightarrow \mathfrak{gl}(n)$ がただ一つ存在する:

- (1) $\omega^a_b = -\omega^b_a$
- (2) $d\hat{\theta}^a = -\omega^a_b \wedge \hat{\theta}^b$

証明 まず, $d\hat{\theta}^a \in \Omega^2(U)$ を命題??の正規直交基底で展開する:

$$d\hat{\theta}^a = \frac{1}{2} \alpha^a_{bc} \hat{\theta}^b \wedge \hat{\theta}^c, \quad \alpha^a_{bc} = -\alpha^a_{cb}$$

$\hat{\theta}^b \wedge \hat{\theta}^c$ の線型独立性から, 展開係数 α^a_{bc} は一意に定まる.

次に, ω^a_b を

$$\omega^a_b = \beta^a_{bc} \hat{\theta}^c$$

と表示し, 命題の条件を充たすように β^a_{bc} を決めることにする. まず, 条件 (1) から

$$\beta^a_{bc} = -\beta^b_{ac} \tag{7.3.1}$$

が必要である. また,

$$\omega^a_b \wedge \hat{\theta}^b = -\beta^a_{bc} \hat{\theta}^b \wedge \hat{\theta}^c$$

だから, 条件 (2) を充たすには

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \alpha^a_{bc} \hat{\theta}^b \wedge \hat{\theta}^c &= \beta^a_{bc} \hat{\theta}^b \wedge \hat{\theta}^c \\ \iff \alpha^a_{bc} &= \beta^a_{bc} - \beta^a_{cb} \end{aligned} \tag{7.3.2}$$

が必要である.

ここで、式 (7.3.2) の添字を交換することで

$$\begin{aligned}\alpha^a_{bc} &= \beta^a_{bc} - \beta^a_{cb} \\ \alpha^b_{ac} &= \beta^b_{ac} - \beta^b_{ca} \\ \alpha^c_{ba} &= \beta^c_{ba} - \beta^c_{ab}\end{aligned}$$

を得る。式 (7.3.1) を用いて整理すると

$$\begin{aligned}\alpha^a_{bc} &= \beta^a_{bc} - \beta^a_{cb} \\ \alpha^b_{ac} &= -\beta^a_{bc} - \beta^b_{ca} \\ \alpha^c_{ba} &= -\beta^b_{ca} + \beta^a_{cb}\end{aligned}$$

だから、これを β^a_{bc} について解くと

$$\beta^a_{bc} = \frac{1}{2}(\alpha^a_{bc} - \alpha^b_{ac} + \alpha^c_{ba})$$

を得る。右辺は一意に定まるので左辺も一意に定まる、i.e. ω^a_b は一意に定まる。 ■

命題 7.1 で存在が示された 1-形式 $\omega = (\omega^a_b)$ を接続形式とする TU 上の接続 $\nabla: \mathfrak{X}(U) \times \mathfrak{X}(U) \rightarrow \mathfrak{X}(U)$ が

$$\nabla \hat{e}_b := \omega^a_b \otimes \hat{e}_a$$

と定義される。命題 7.1 の条件 (1) より、このとき ∇ は計量と両立する。

接束 TU の接続 ∇ は、余接束 T^*U の接続 ∇^* を誘導する。今回の場合は

$$\nabla^* \hat{\theta}^a := -\omega^a_b \otimes \hat{\theta}^b$$

である。従って、命題 7.1 の条件 (2) は合成写像

$$\Gamma(T^*U) = \Omega^1(U) \xrightarrow{\nabla^*} \Gamma(T^*U \otimes T^*U) \xrightarrow{\wedge} \Gamma(\Omega^2(T^*U)) = \Omega^2(U)$$

が $\hat{\theta}^a$ を $d\hat{\theta}^a$ に移すことを主張している。

定理 7.3: Levi-Civita 接続 (接続形式)

任意の (擬) Riemann 多様体の接束は、その (擬) Riemann 計量と両立し、かつ合成写像 $\wedge \circ \nabla^*$ が外微分 d と一致するようなただ一つの接続 ∇ を持つ。この ∇ を **Levi-Civita 接続** (Levi-Civita connection) と呼ぶ。

7.4 接続係数による定式化

定理 7.4: Levi-Civita 接続 (接続係数)

任意の (擬) Riemann 多様体 M には, その (擬) Riemann 計量 $\langle \cdot, \cdot \rangle: \mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow C^\infty(M)$ と両立する対称接続 ∇ がただ一つ存在する. i.e. ∇ は $\forall X, Y, Z \in \mathfrak{X}(M), \forall f \in C^\infty(M)$ に対して

- (1) $\nabla_X Y - \nabla_Y X - [X, Y] = T(X, Y) = 0$
- (2) $X \langle Y, Z \rangle = \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle Y, \nabla_X Z \rangle$

を充たす. このような ∇ を **Levi-Civita 接続** と呼ぶ.

補題 7.2:

$(0, 1)$ -型テンソル場 $\alpha: \mathfrak{X}(M) \rightarrow C^\infty(M)$ が $\alpha \in \text{Hom}_{C^\infty(M)}(\mathfrak{X}(M), C^\infty(M))$ であるならば, $V \in \mathfrak{X}(M)$ であって $\alpha(X) = \langle V, X \rangle, \forall X \in \mathfrak{X}(M)$ であるものがただ一つ存在する.

証明 M のチャート $(U; x^\mu)$ に対して α を $\alpha = \alpha_\mu dx^\mu$ と局所表示する. このとき, $V := g^{\mu\nu} \alpha_\nu \partial_\mu$ が求めるベクトル場である. ■

証明 題意を充たす接続 ∇ が存在すると仮定する. このとき条件 (2) より

$$\begin{aligned} X \langle Y, Z \rangle &= \langle \nabla_X Y, Z \rangle + \langle Y, \nabla_X Z \rangle \\ Y \langle Z, X \rangle &= \langle \nabla_Y Z, X \rangle + \langle Z, \nabla_Y X \rangle \\ Z \langle X, Y \rangle &= \langle \nabla_Z X, Y \rangle + \langle X, \nabla_Z Y \rangle \end{aligned}$$

が成立する. これを $\langle \nabla_X Y, Z \rangle$ について解いて条件 (1) を用いると

$$\begin{aligned} \langle \nabla_X Y, Z \rangle &= \frac{1}{2} (X \langle Y, Z \rangle + Y \langle Z, X \rangle - Z \langle X, Y \rangle \\ &\quad + \langle [X, Y], Z \rangle - \langle [Y, Z], X \rangle + \langle [Z, X], Y \rangle) \end{aligned} \quad (7.4.1)$$

となるから, 補題 7.2 より $\nabla_X Y$ は一意である.

次に, ∇ が存在することを示す. 実際, $\forall X, Y \in \mathfrak{X}(M)$ に対して $\alpha: \mathfrak{X}(M) \rightarrow C^\infty(M)$ を, $\alpha(Z)$ として式 (7.4.1) の右辺によって定義する. この α は $C^\infty(f)$ -線型なので $\alpha(Z) = \langle \nabla_X Y, Z \rangle$ なる $\nabla_X Y \in \mathfrak{X}(M)$ が存在する. この $\nabla_X Y$ が接続の定義 7.1 および条件 (1), (2) を充たすことは, Lie 括弧積の性質から直接示される. ■

Levi-Civita 接続 ∇ に対して,

$$\mathfrak{X}(M) \times \mathfrak{X}(M) \rightarrow \mathfrak{X}(M), (X, Y) \mapsto \nabla_X Y$$

と定義される写像は Y に関して $C^\infty(M)$ -線型でないため, $C^\infty(M)$ -加群としては $(1, 2)$ -型テンソル場ではない.

定義 7.7: 接続係数

M のチャート $(U; x^\mu)$ に対して, n^3 個の C^∞ 関数 $\Gamma_{\nu\lambda}^\mu: U \rightarrow \mathbb{R}$ が

$$\Gamma_{\nu\lambda}^\mu \partial_\mu := \nabla_{\partial_\nu} \partial_\lambda$$

として定まる. これを**接続係数**, もしくは **Christoffel 記号**と呼ぶ.

Christoffel 記号を使って共変微分 $\nabla_X Y$ を成分表示すると, 接続の定義 7.1-(2) に注意^{*2}して

$$\begin{aligned} \nabla_X Y &= \nabla_{X^\mu \partial_\mu} (Y^\nu \partial_\nu) = X^\mu \nabla_{\partial_\mu} (Y^\nu \partial_\nu) \\ &= X^\mu (\partial_\mu Y^\nu) \partial_\nu + X^\mu Y^\nu \nabla_{\partial_\mu} \partial_\nu \\ &= (X(Y^\nu) + \Gamma_{\mu\lambda}^\nu X^\mu Y^\lambda) \partial_\nu \end{aligned}$$

となる.

7.4.1 テンソル場の共変微分

(擬) Riemann 多様体 M を与える. U を M の開集合とし, $\mathfrak{T}(U) := \bigoplus_{r,s=0}^\infty \mathfrak{T}_s^r(U)$ を U 上のテンソル場 (定義??) 全体が作る $C^\infty(U)$ -多元環とする. $\mathcal{C}: \mathfrak{T}_s^r(U) \rightarrow \mathfrak{T}_{s-1}^{r-1}(U)$ で縮約を表す.

命題 7.2: 共偏微分の一般化

$X \in \mathfrak{X}(U)$ に対して, 写像

$$\nabla_X: \mathfrak{T}(U) \rightarrow \mathfrak{T}(U)$$

であって次の条件を満たすものが一意に存在する:

- (1) ∇_X はテンソル場の型を保つ \mathbb{R} -線型写像であり, $\forall T, T' \in \mathfrak{T}(U)$ に対して

$$\begin{aligned} \nabla_X (T \otimes T') &= \nabla_X T \otimes T' + T \otimes \nabla_X T', \\ \nabla_X \mathcal{C}(T) &= \mathcal{C}(\nabla_X T) \end{aligned}$$

を満たす. i.e. ∇_X は微分である.

- (2) ∇_X は $\mathfrak{T}_0^0(U) = C^\infty(U)$ 上

$$\nabla_X f := Xf, \quad \forall C^\infty(U)$$

であり, $\mathfrak{T}_0^1(U) = \mathfrak{X}(U)$ 上は Levi-Civita 接続による共変微分である.

- (3) $V \subset U$ を開集合とすると, $(\nabla_X T)|_V = \nabla_{X|_V} (T|_V)$

証明 まず, $\mathfrak{T}_1^0(U) = \Omega^1(U)$ への作用を構成する. duality pairing $\langle \cdot, \cdot \rangle: \Omega^1(U) \times \mathfrak{X}(U) \rightarrow C^\infty(U)$ は $(1, 1)$ -

^{*2} X, Y はベクトル場なので, 自然基底ベクトル場 $\partial_\mu \in \mathfrak{X}(U)$ による展開係数は C^∞ 関数である.

型テンソル場を作り、定義から $\forall \omega \in \Omega^1(U)$, $\forall Y \in \mathfrak{X}(U)$ に対して $\langle \omega, Y \rangle = \omega \otimes Y$ であるから、条件 (1) により

$$\nabla_X \langle \omega, Y \rangle = \langle \nabla_X \omega, Y \rangle + \langle \omega, \nabla_X Y \rangle$$

でなくてはならない。一方、条件 (2) から

$$\nabla_X \langle \omega, Y \rangle = X(\langle \omega, Y \rangle)$$

である。従って $\nabla_X \omega \in \Omega^1(U)$ は、与えられた ω に対して $\langle \omega, Y \rangle := \omega(Y)$ であったから

$$(\nabla_X \omega)(Y) := X(\omega(Y)) - \omega(\nabla_X Y), \quad \forall Y \in \mathfrak{X}(U)$$

と定義される。これは一意的であり、(3) を充たす。

次に、 $\omega \in \mathfrak{T}_s^0(U)$ の場合を構成する。 $s = 1$ の場合と同様に $\forall Y_1, \dots, Y_s \in \mathfrak{X}(U)$ に対して

$$\begin{aligned} (\nabla_X \omega)(Y_1, \dots, Y_s) &:= X(\omega(X_1, \dots, X_s)) \\ &\quad - \sum_{i=1}^s \omega(Y_1, \dots, \nabla_X Y_i, \dots, Y_s) \end{aligned}$$

と $\nabla_X \omega \in \mathfrak{T}_s^0(U)$ を定義すればよい。

最後に、 $T \in \mathfrak{T}_s^1(U)$ の場合を構成する。定義??から $\omega_1, \dots, \omega_r \in \Omega^1(U)$ に対して $T(\omega_1, \dots, \omega_r) \in \mathfrak{T}_s^0(U)$ になることを考慮して

$$\begin{aligned} (\nabla_X T)(\omega_1, \dots, \omega_r) &:= \nabla_X T(\omega_1, \dots, \omega_r) \\ &\quad - \sum_{i=1}^r T(\omega_1, \dots, \nabla_X \omega_i, \dots, \omega_r) \end{aligned}$$

と $(\nabla_X T)(\omega_1, \dots, \omega_r) \in \mathfrak{T}_s^0(U)$ を定義すればよい。 ■

7.4.2 曲線に沿った共変微分

C^∞ 曲線 $c: [a, b] \rightarrow M$ を与える。

C^∞ 曲線 c に沿ったベクトル場 $Y(t)$ を考える。 i.e. $\forall t \in [a, b]$ に対して

$$Y(t) \in T_{c(t)}M$$

であり、かつ

$$Y(t) \circ c: [a, b] \rightarrow TM$$

が C^∞ 級写像である状況である。このとき $\dot{c}(t) \in TM$ だから $\nabla_{\dot{c}(t)}$ を考えることができる。各点 $c(t) \in M$ において丁寧に計算すると

$$\begin{aligned} &(\nabla_{\dot{c}(t)} Y)(c(t)) \\ &= \frac{d}{dt}(x^\mu \circ c)(t) \left(\frac{\partial}{\partial x^\mu} \right)_{c(t)} [Y^\nu(t)] \left(\frac{\partial}{\partial x^\nu} \right)_{c(t)} + \Gamma_{\mu\lambda}^\nu(c(t)) \frac{d}{dt}(x^\mu \circ c)(t) Y^\lambda(t) \left(\frac{\partial}{\partial x^\nu} \right)_{c(t)} \\ &= \left(\frac{dY^\nu}{dt}(t) + \Gamma_{\mu\lambda}^\nu(c(t)) \dot{x}^\mu(t) Y^\lambda(t) \right) (\partial_\nu)_{c(t)} \end{aligned}$$

なので、結局

$$\nabla_{\dot{c}(t)} Y = \left(\frac{dY^\nu}{dt} + \Gamma_{\mu\lambda}^\nu \dot{x}^\mu Y^\lambda \right) \partial_\nu$$

とわかった。

定義 7.8: 平行

C^∞ 曲線 $c: [a, b] \rightarrow M$ に沿ったベクトル場 $Y(t)$ が c に沿って平行であるとは、

$$\nabla_{\dot{c}(t)} Y \equiv 0$$

であることを言う。

定義 7.8 をチャート $(U; x^\mu)$ に関して局所表示すると

$$\frac{dY^\nu}{dt} + \Gamma_{\mu\lambda}^\nu \dot{x}^\mu Y^\lambda = 0 \quad (\mu = 1, \dots, n)$$

なる 1 階線形常微分方程式系が得られる。常微分方程式の一般論から、 c に沿って平行な C^∞ 級のベクトル場 $Y(t)$ であって、初期条件 $Y(a) = u \in T_{c(a)}M$ を満たすものがただ一つ存在する。解の線形性も考慮すると、写像

$$T_{c(a)}M \ni u \mapsto Y \in TM$$

は単射な線型写像である。特に、線型写像

$$P(c): T_{c(a)}M \rightarrow T_{c(b)}M, u \mapsto Y(b)$$

を c に沿った**平行移動**と呼ぶ。 $P(c)$ は全単射であり、これによって $T_{c(a)}M \cong T_{c(b)}M$ である。また、Levi-Civita 接続の定義 7.4-(2) から $P(c)$ は内積を保つ。

異なる 2 点 $p, q \in M$ を結ぶ C^∞ 曲線 c が与えられれば、Levi-Civita 接続により接空間 T_pM, T_qM の間に計量同型写像が存在する。

7.4.3 測地線

定義 7.9: 測地線

(擬) Riemann 多様体の上に Levi-Civita 接続 ∇ を与える。 C^∞ 曲線 $c: [a, b] \rightarrow M$ が以下の条件を満たすとき、 c は**測地線** (geodesic) と呼ばれる：

$$\nabla_{\dot{c}(t)} \dot{c}(t) = 0.$$

定義 7.9 は、「接ベクトル場 \dot{c} が c 自身に沿って平行である」ことを定式化したものである。