

Énoncés et représentations

Plan

- ❑ Qu'est-ce qu'un problème ?
- ❑ Différents types d'énoncés
- ❑ Recherche heuristique

- ❑ IA : ordinateur manipulant des informations symboliques (connaissances), raisonnant sur ces connaissances (résoudre, construire la solution)

IA :

énoncé du pb

+ connaissances, raisonnement, stratégies

machine

→ solution

résout

Formalisation

- Un problème est posé en termes informels, en langage naturel
- **formalisation** nécessaire avant la **résolution** par la machine
- Cette formulation doit être « la bonne » car contrairement à l'homme, la machine ne peut pas revenir sur cette étape

Énoncé d'un problème

Les k missionnaires et les k cannibales

- ❑ Faire traverser tout le monde avec la barque ($n = 2$ places)
- ❑ Il ne faut pas qu'il y ait plus de cannibales que de missionnaires sur une rive (sauf s'il y a 0 missionnaires !)
- ❑ Résoudre pour $k = 3$



Exemple en maths

□ Énoncé informel

➤ *trouver les racines de $x^2 - 9$*

Exemple en maths

□ Énoncé informel

- *trouver les racines de $x^2 - 9$*

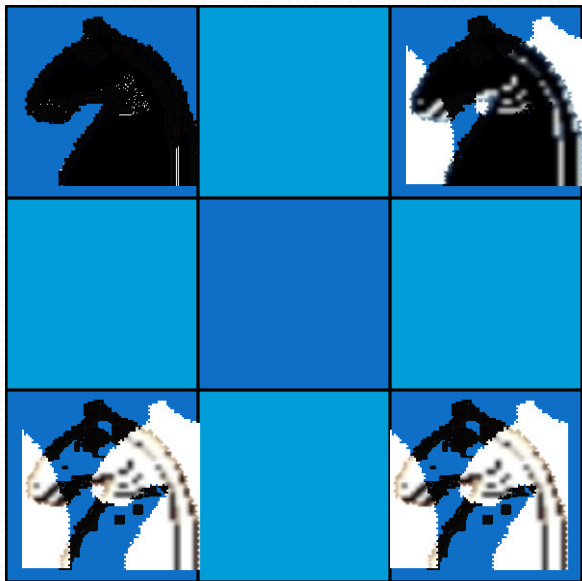
□ Énoncé formalisé

- *trouver $\{x \mid x^2 - 9 = 0\}$*

→ N'est-ce pas déjà la solution ?

→ Et $\{x \mid (x-3)(x+3) = 0\}$ alors ?

Exemple des 4 cavaliers



□ Énoncé informel

- *échanger (si cela est possible) en un nombre minimum de coups les 2 cavaliers blancs avec les noirs*

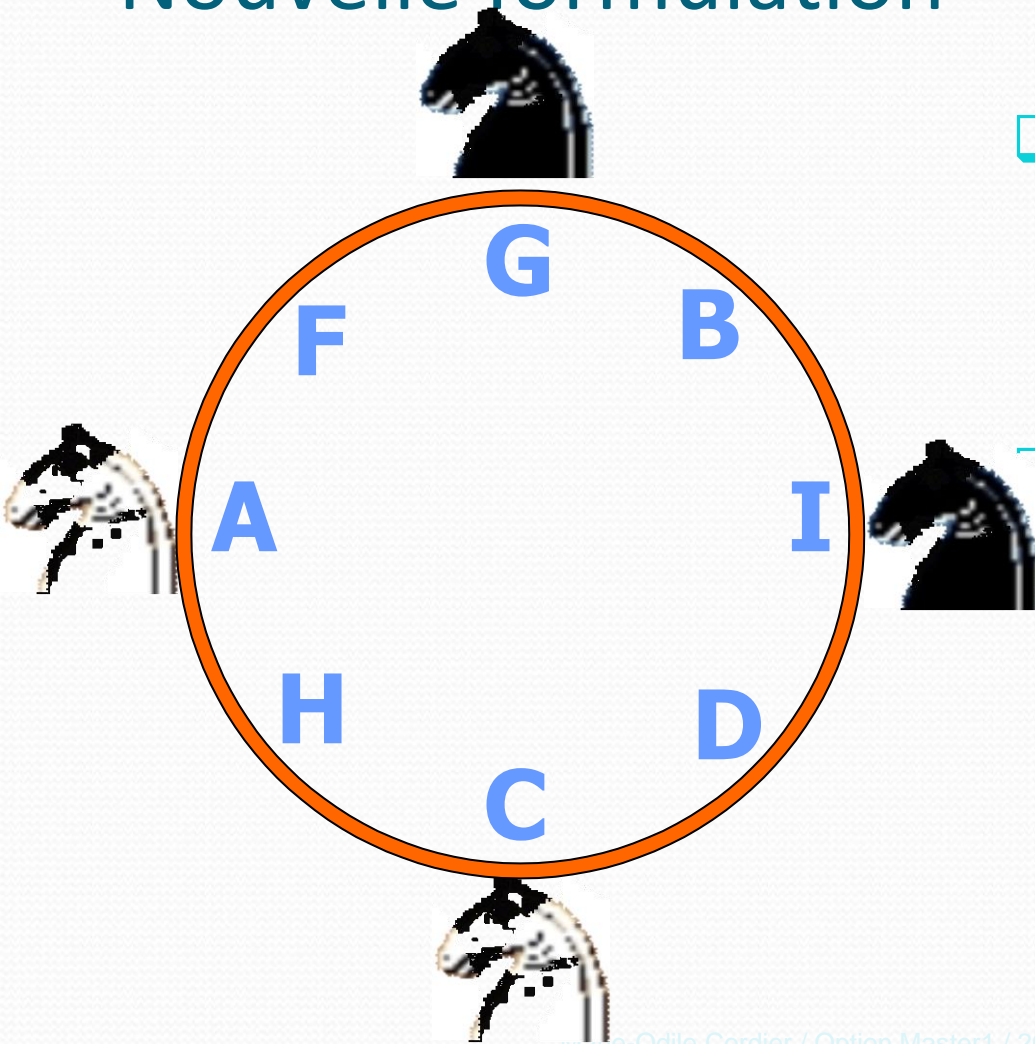
Exemple des 4 cavaliers (formalisation du problème)



- Se démarquer de l'échiquier
 - S'intéresser aux déplacements
- nommer les cases

Exemple des 4 cavaliers

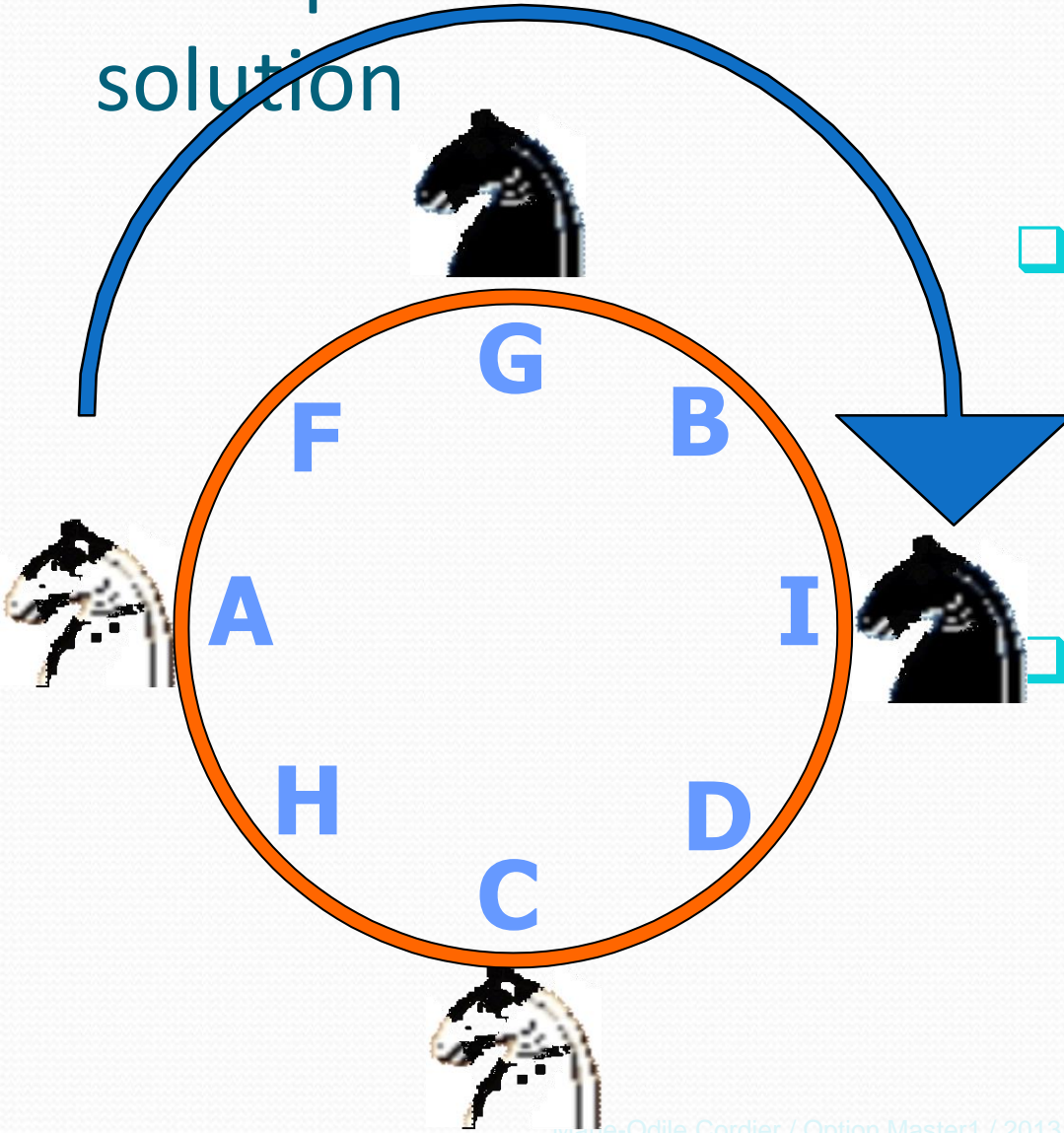
Nouvelle formulation



□ Points adjacents = cases accessibles en 1 coup

□ Échanger les positions sur le cercle

Exemple des 4 cavaliers solution



- Faire effectuer a l'ensemble de la configuration un demi-tour
- 4 coups par cavalier = 16 coups

- Et aussi
 - Faire quatre triangles avec six allumettes
 - Passer par les neuf points d'un carré en quatre segments sans lever le crayon

Énoncés et représentations - Plan

- ❑ **Qu'est-ce qu'un problème ?**
- ❑ **Différents types d'énoncés**
 - ❑ énoncé de type combinatoire
 - ❑ énoncé avec états et opérateurs de changement d'états
 - ❑ énoncé avec buts et décomposition de buts
- ❑ **Recherche heuristique**

Énoncé combinatoire

□ Trouver, dans un ensemble (espace) X donné, les éléments (points) e satisfaisant un ensemble de contraintes K

Ex : placer 8 reines sur un échiquier 8x8 sans qu'elles ne s'attaquent

Formalisation : espace + contrainte

Ex : $X \subset (\{1\dots 8\} \times \{1\dots 8\}) \times \dots \times (\{1\dots 8\} \times \{1\dots 8\})$

$\text{card}(X) = 64 \times \dots \times 64 \approx 1.8 \times 10^{14}$

$K : X \rightarrow \text{bool}$: indique si les reines sont en prise ou non

Énoncé combinatoire – résolution par énumération explicite

- ❑ « *Generate & test* » : génération de tous les e de X et élimination de ceux tq $K(e) = \text{faux}$
- ex. : prendre une configuration des reines sur l'échiquier et tester si aucune ne s'attaquent
 - ❑ Facile à mettre en œuvre
 - ❑ Seulement faisable si X est fini et petit
- ❑ Améliorations possibles :
 - ❑ Intégrer les contraintes dans la représentation, par exemple une reine par ligne, et une par colonne : $\{1...8\} \times \{1...8\} \times \dots \{1...8\}$ soit $8 \times 7 \times \dots \times 1$
 - ❑ Construire les solutions petit à petit : si une solution partielle ne satisfait pas les contraintes, cela élimine toutes les solutions étendant cette solution partielle

Énoncés et représentations - Plan

- ❑ **Qu'est-ce qu'un problème ?**
- ❑ **Différents types d'énoncés**
 - ❑ énoncé de type combinatoire
 - ❑ énoncé avec états et opérateurs de changement d'états
 - ❑ énoncé avec buts et décomposition de buts
- ❑ **Recherche heuristique**

Énoncé états/opérateurs

- ❑ *À partir d'un état initial et final(s) et d'opérateurs de changement d'états, trouver une suite d'opérateurs permettant de passer de l'état initial à un état final*
- ❑ Formalisation : spécifier
 - l'état initial
 - le ou les états finaux
 - les opérateurs sous la forme <préconditions,effets>

Énoncé états/opérateurs

exemple du taquin

État initial

4	3	5
1	6	2
7	8	

État final

1	2	3
8		4
7	6	5

- ❑ Matrice $M_{3 \times 3}$
- ❑ Case vide : (l_v, c_v)
- ❑ Opérateur : déplacement de la case vide (HAUT, BAS, GAUCHE, DROITE)

❑ Opérateur HAUT

- Précondition : $lv \neq 1$
- Effets : $M(l_v, c_v) \leftarrow M(l_v - 1, c_v)$

$$lv \leftarrow lv - 1$$

❑ ...

Énoncé états/opérateurs

Exercices - solution

□ Opérateur DOWN

- Précondition : $l_v \neq 3$
- Effets : $M(l_v, c_v) \leftarrow M(l_v+1, c_v) ; l_v \leftarrow l_v+1$

□ Opérateur LEFT

- Précondition : $c_v \neq 1$
- Effets : $M(l_v, c_v) \leftarrow M(l_v, c_v-1) ; c_v \leftarrow c_v-1$

□ Opérateur RIGHT

- Précondition : $c_v \neq 3$
- Effets : $M(l_v, c_v) \leftarrow M(l_v, c_v+1) ; c_v \leftarrow c_v+1$

Énoncé états/opérateurs

- Développer quelques niveaux du graphe d'états en essayant d'appliquer d'abord BAS puis HAUT puis DROITE puis GAUCHE.

2	8	3
1	6	4
7		5



1	2	3
8		4
7	6	5



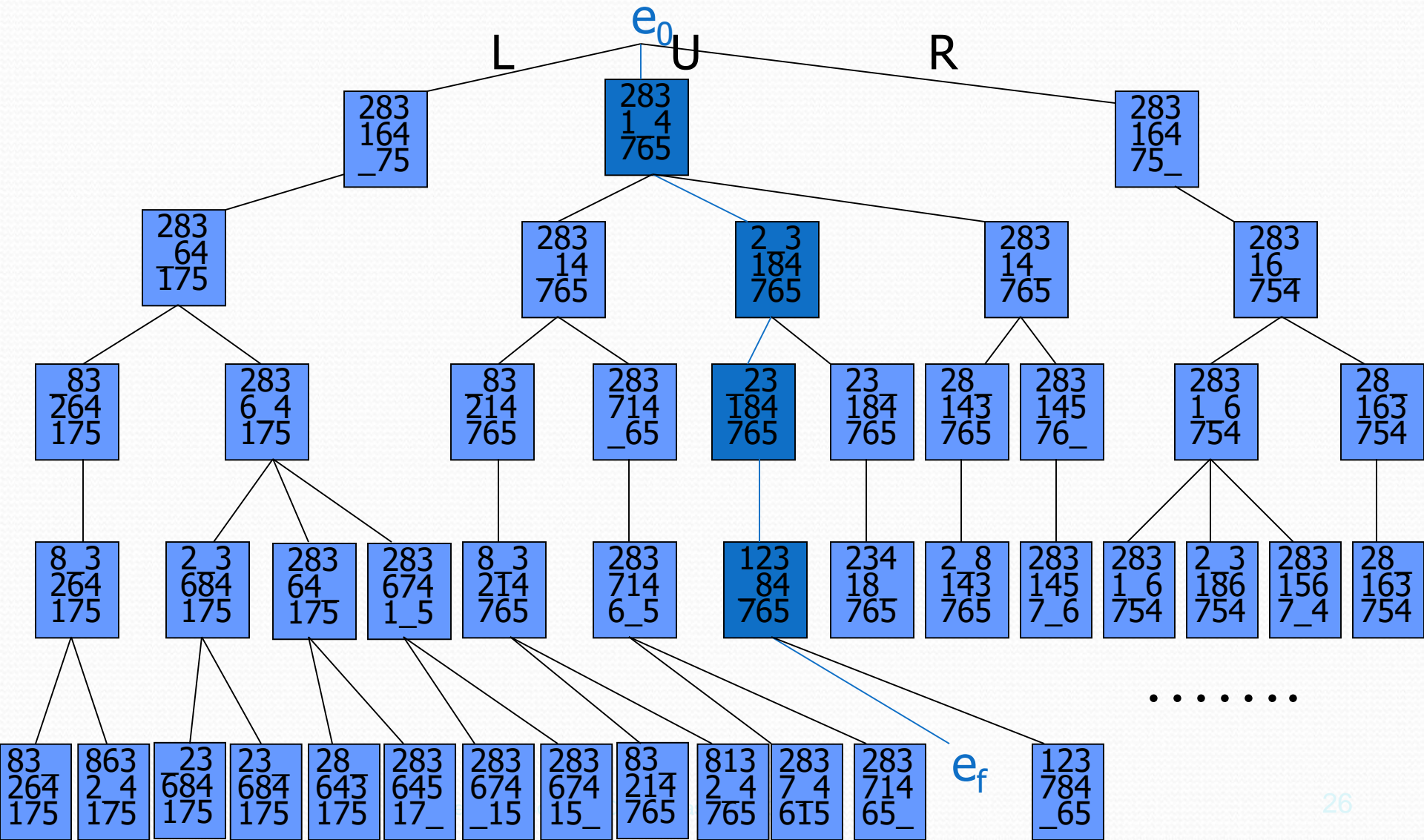
2	8	3
1	6	4
7		5



1	2	3
8		4
7	6	5

Énoncé états/opérateurs

Exercices - solution



Énoncé états/opérateurs

graphe d'états

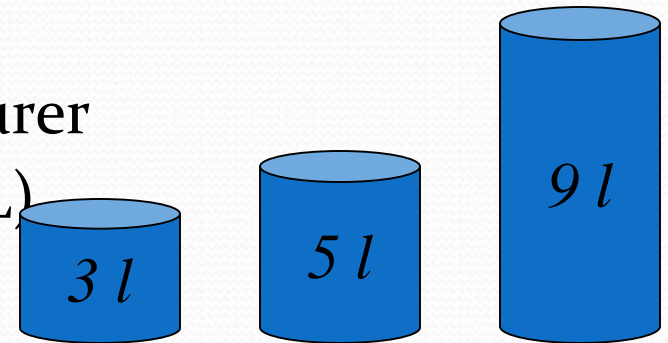
- ❑ Le graphe implicite du pb s'appelle **graphe d'états**
 - Nœuds = états ($9! = 362880$)
 - Feuilles = états terminaux ou nœuds échecs (pas d'opérateur applicable)
 - Arcs = opérateurs (arc valué = coût de l'opérateur)
 - Racine = état initial
- ❑ Une **solution** est un chemin de la racine à une feuille d'état final
- ❑ Le **coût de la solution** est le coût du chemin (souvent la somme des coûts des opérateurs le long du chemin)

Énoncé états/opérateurs

Exercices

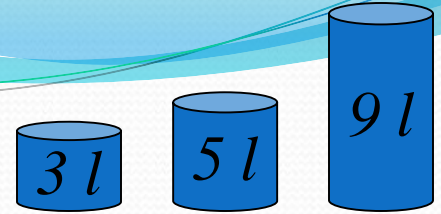
Problème des verres mesureurs

- ❑ À l'aide de ces trois récipients, mesurer 7L (mettre 7L dans le récipient de 9L)
- ❑ On peut remplir (entièrement) un récipient à la source et en vider une partie dans un autre récipient



- ❑ Les récipients sont vides au départ
- ❑ Formaliser le problème (états, opérateurs...)
- ❑ Développer quelques nœuds du graphe d'états

Énoncé états/opérateurs



Problème des verres mesureurs

□ état = triplet (Q_1, Q_2, Q_3)

□ état initial = $(0, 0, 0)$

□ états finaux = $(x, y, 7)$

□ Opérateurs

- remplir_1 : $(q_1 \neq 3, q_2, q_3) \rightarrow (3, q_2, q_3)$
- remplir_2 : $(q_1, q_2 \neq 5, q_3) \rightarrow (q_1, 5, q_3)$
- remplir_3 : $(q_1, q_2, q_3 \neq 9) \rightarrow (q_1, q_2, 9)$
- vider_1_ds_2 : $q_1 \neq 0, q_2 + q_1 < 5, (q_1, q_2, q_3) \rightarrow (0, q_1 + q_2, q_3)$
- remplir_2_avec_1 : $q_1 + q_2 \geq 5, q_2 \neq 5, (q_1, q_2, q_3) \rightarrow (q_1 - (5 - q_2), 5, q_3)$
- ...

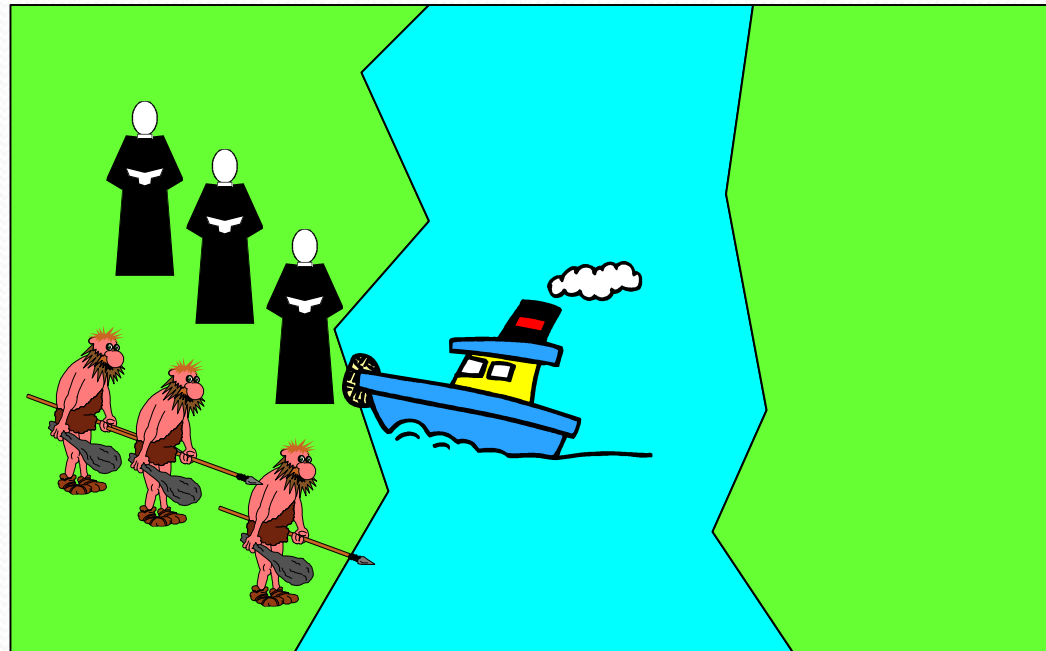
Une solution meilleure qu'une autre ?

- Dépend de la fonction de coût :
 - eau consommée -> solution qui gaspille le moins d'eau
 - force nécessaire pour soulever les seaux -> solution qui demande le moins de force (le seau 2 rempli est moins lourd que le 3, etc.)
 - coût fixe pour chaque action -> solution qui demande le moins d'actions
 - ...

Énoncé états/opérateurs exercices (fait en TD)

Les n missionnaires et les n cannibales

- ❑ Faire traverser tout le monde avec la barque ($k=2$)
- ❑ Il ne faut pas qu'il y ait plus de cannibales que de missionnaires sur une rive (sauf s'il y a 0 missionnaires !)
- ❑ Formaliser et résoudre pour $n = 3$



Énoncé états/opérateurs



Les n missionnaires et les n cannibales

- Triplet (M, C, P) avec nbre de M et de C sur la rive de départ + position de la barque : 1 pour départ, 0 pour arrivée
- État initial $(n, n, 1)$ État final $(0, 0, 0)$

Contraintes :

$0 \leq M \leq n$ et $0 \leq C \leq n$ et $(M \geq C \text{ ou } M = 0)$ et $(n - M \geq n - C \text{ ou } n - M = 0)$ SOIT **$M = 0$ ou $M = n$ ou $M = C$**
Et $p = 0 \Rightarrow M + C \neq 2n$ ET $p = 1 \Rightarrow M + C \neq 0$

Nombre d'états possibles :

$(n + 1 (M = 0) + n + 1 (M = n) + n - 1 (M = C)) * 2 - 2$ (la barque ne peut pas être laissée seule $(0, 0, 1)$ et $(n, n, 0)$ imp) $\Rightarrow 6n$

Si $n = 3$: 18 états et si $n = 5$ 30 états

Remarque : ne dépend pas de k (capacité de la barque) / contraintes sur les états pas sur les opérateurs de changement

Énoncé états/opérateurs

exercices - solution



Formaliser les opérateurs :

Deux opérateurs (1 gauche-droite et 1 droite-gauche)

Opeg>d (Mt,Ct) (Mt: nbre de missionnaires transportés, Ct : ..)

préconditions :

- position de la barque : $P = 1$
- capacité de la barque : $0 < Mt + Ct \leq k$

+ l'état que l'on laisse avant débarquement est ok

+ l'état après débarquement est ok

qu'on exprime par POSSIBLE(<Mg-Mt,Cg-Ct,o>

(on pourrait distinguer les deux cas, mais laisser partir le bateau sans qu'il puisse débarquer ne sert à rien)

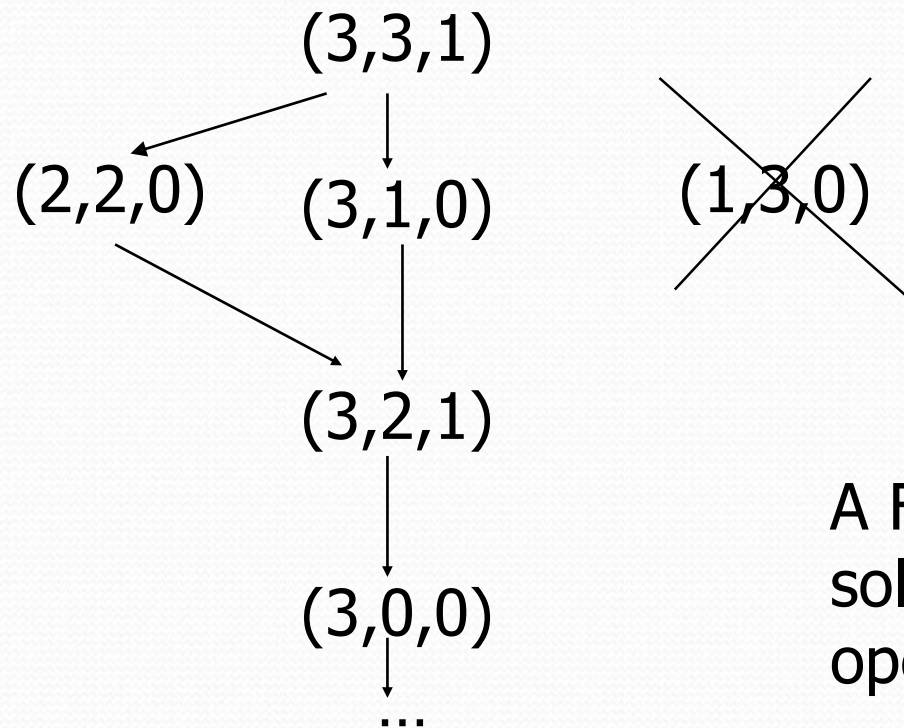
effets : $P \leftarrow 0$ et $Mg \leftarrow Mg - Mt$ et $Cg \leftarrow Cg - Ct$

Énoncé états/opérateurs

exercices 3 - solution



- Les missionnaires et les cannibales : le graphe implicite (pour $n = 3$ et $k = 2$)



A FAIRE... la
solution a 11
opérateurs

Énoncés et représentations - Plan

- ❑ **Qu'est-ce qu'un problème ?**
- ❑ **Différents types d'énoncés**
 - ❑ énoncé de type combinatoire
 - ❑ énoncé avec états et opérateurs de changement d'états
 - ❑ énoncé avec buts et décomposition de buts
- ❑ **Recherche heuristique**

Énoncé avec décomposition du problème

- *Étant donné un but, des opérateurs de décomposition du but en sous-buts, des buts primitifs (triviaux), trouver les opérateurs à appliquer pour décomposer le but initial en un ensemble de sous-buts primitifs*
- Il s'agit donc de décomposer le problème en sous-problèmes plus simples jusqu'à n'avoir que des problèmes élémentaires

Énoncé avec décomposition du problème

- ❑ Formalisation : il faut spécifier
 - les opérateurs de décomposition d'un pb en sous-pb
 - les pb primitifs : pb dont la solution est connue, (résolue ou triviale)
- ❑ Exemples : problème de planification, tours de Hanoï, décomposition d'une intégrale, vérification syntaxique...

Énoncé avec décomposition du problème - Exemple

□ Pb terminaux : B, C, E, J, L

□ Règles de décomposition

➤ R1 : $A \rightarrow B, C$

➤ R2 : $D \rightarrow A, E, F$

➤ R3 : $D \rightarrow A, K$

➤ R4 : $F \rightarrow I$

➤ R5 : $F \rightarrow C, J$

➤ R6 : $D \rightarrow G, H$

➤ R7 : $K \rightarrow E, L$

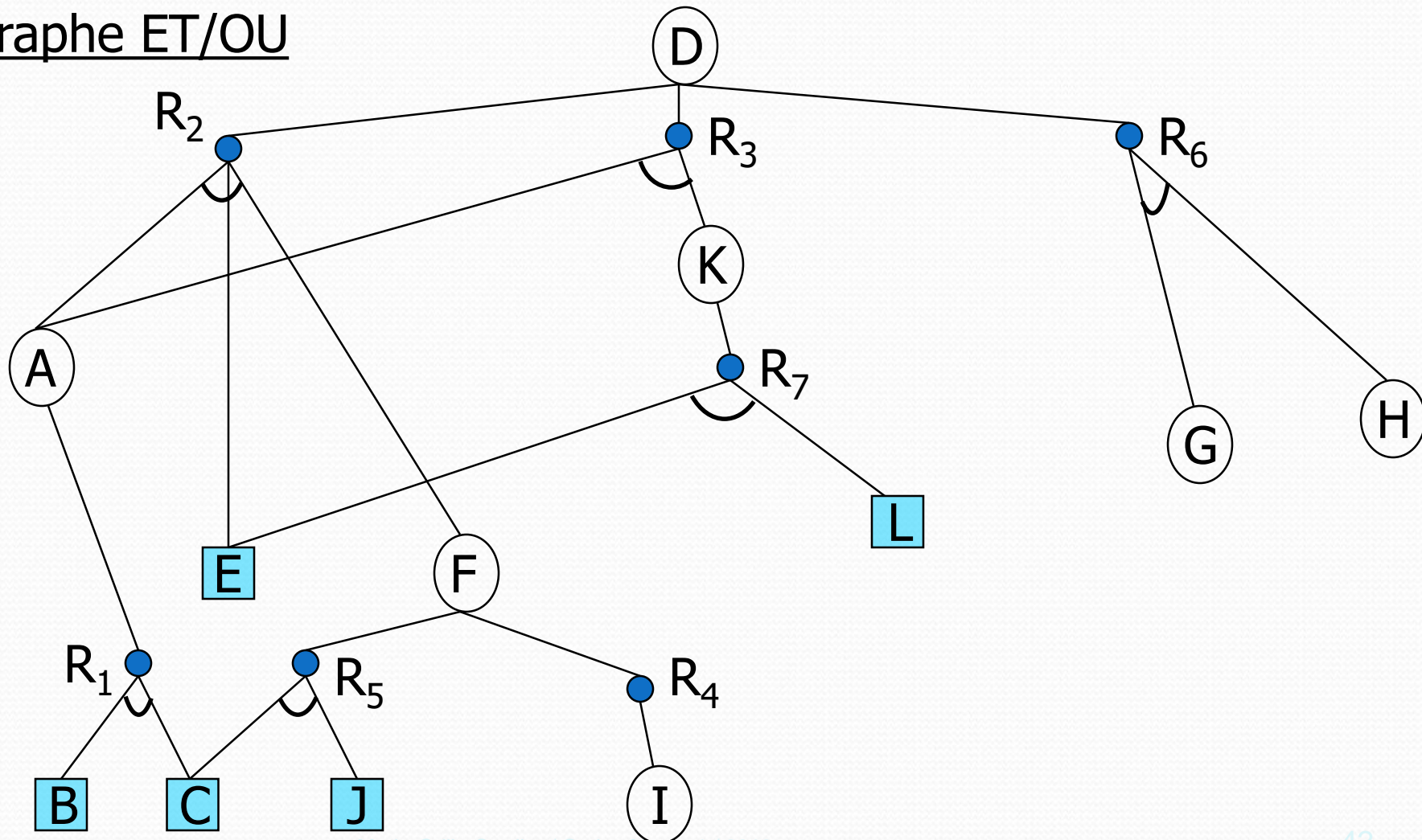
□ Pb à résoudre : D

□ Dessiner le graphe ET/OU de ce pb

□ Donner le(s) sous-graphe(s) solution(s)

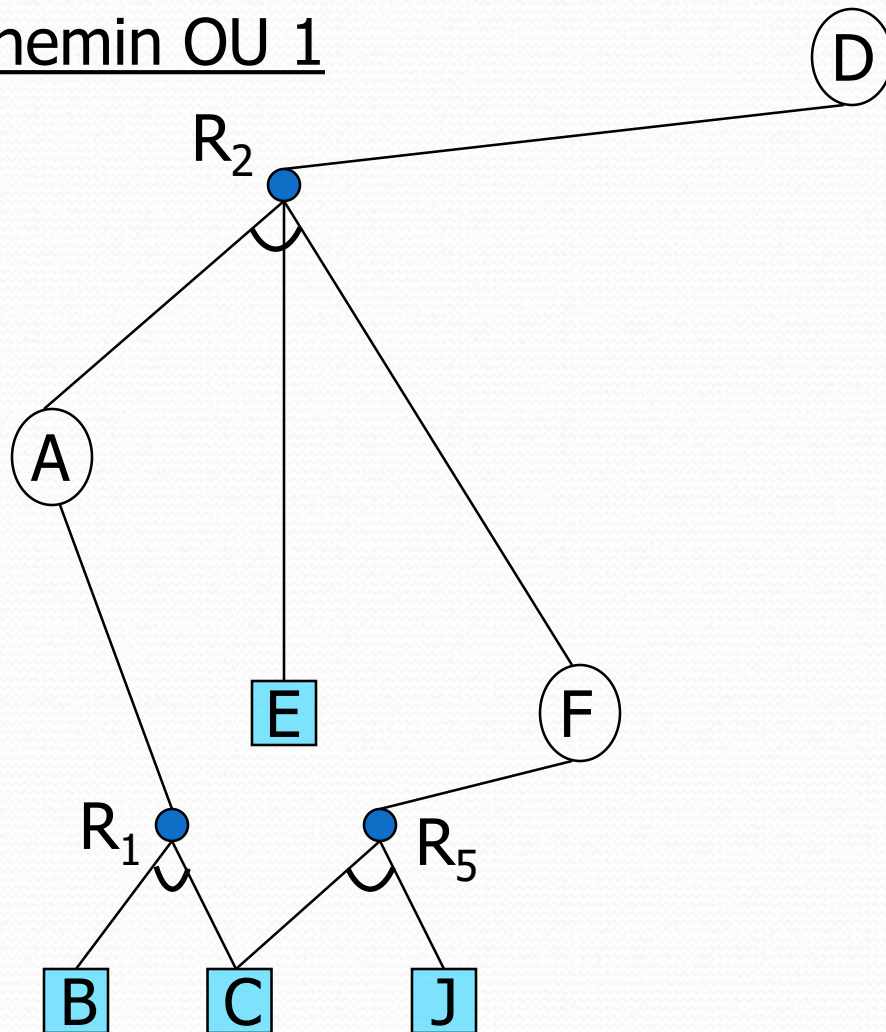
Énoncé avec décomposition du problème - Exemple - solution

Graphe ET/OU



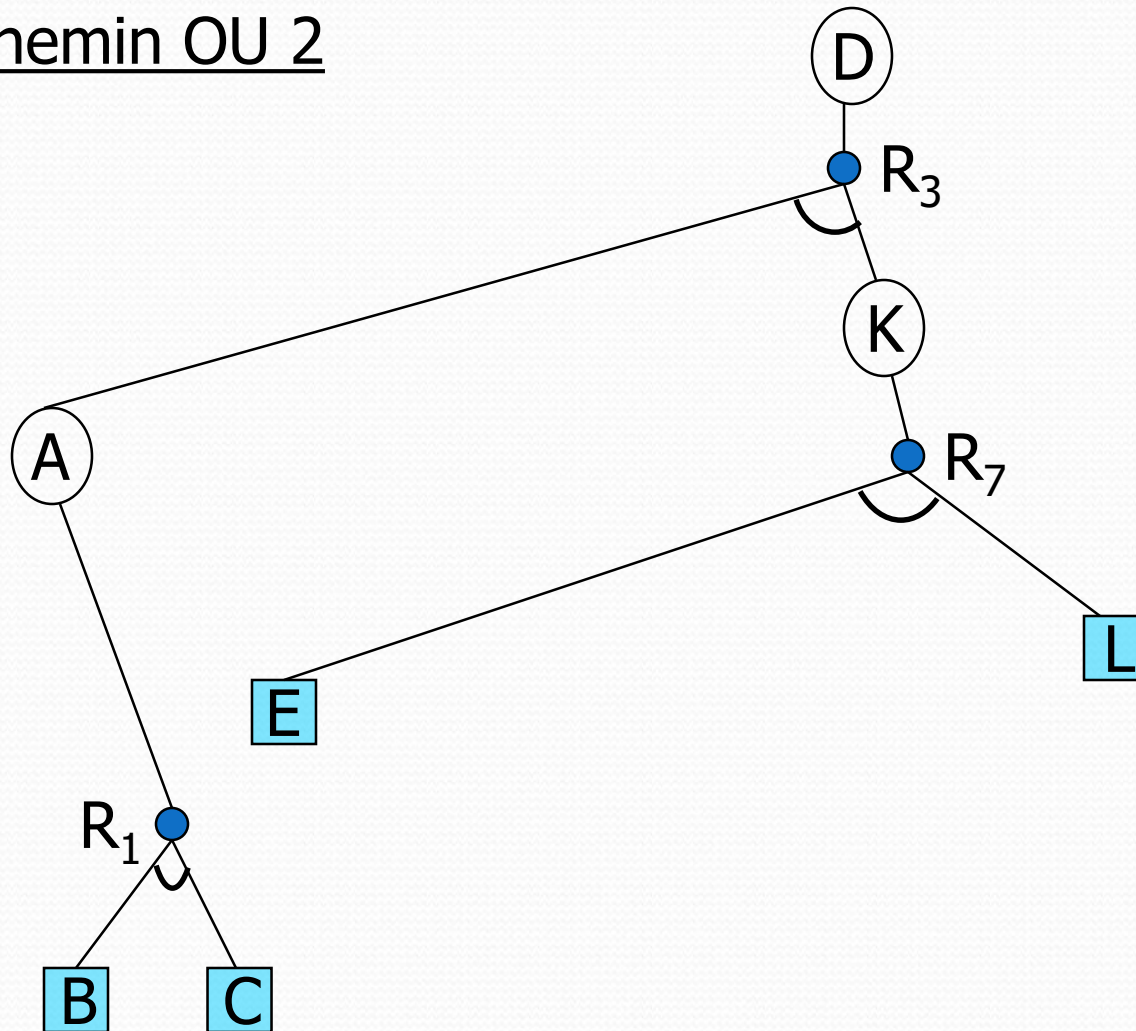
Énoncé avec décomposition du problème - Exemple - exo - sol

Chemin OU 1



Énoncé avec décomposition du problème - Exemple - exo - sol

Chemin OU 2



Énoncé avec décomposition du problème - Graphe ET/OU

- Le graphe de résolution s'appelle **graphe ET/OU**
 - racine = le problème à résoudre
 - nœuds OU = sous-problèmes
 - arcs issus de OU = opérateurs de décomposition applicables au nœud
 - nœuds ET = règle de décomposition
 - arcs issus de ET = mènent aux différents sous-pb
 - feuilles = nœuds échecs ou pb primitifs

Énoncé avec décomposition du problème - Graphe ET/OU

- ❑ Le graphe est dit **résolu** si
 - c'est une feuille correspondant à un pb primitif
 - sa racine est un OU et qu'un de ses sous-graphes est résolu
 - sa racine est un ET et que tous ses sous-graphes sont résolus
- ❑ La solution est un graphe résolu dont on ne retient pour les nœuds OU qu'un successeur ; on parle aussi de **chemin-OU**

Énoncés et représentations - Plan

- ❑ **Qu'est-ce qu'un problème ?**
- ❑ **Différents types d'énoncés**
- ❑ **Recherche heuristique**

Résolution - recherche

Résolution de problème \approx parcourir un graphe

❑ Extrêmement coûteux (181 440 états pour le taquin)

⇒ **Construire le graphe au fur et à mesure**

⇒ **Explorer le graphe**

❑ Recherche **aveugle**

recherche en largeur ou en profondeur d'abord

❑ Recherche **informée** (ou heuristique) :

stratégie permettant de choisir le nœud à développer sur des critères propres au problème

Propriétés d'une recherche

- ❑ **Terminaison** : si le pb admet des solutions, un algo **complet** doit terminer en en fournissant une (s'il n'y a pas de solution, un algo de **décision** s'arrête et l'indique, un algo de **semi-décision** ne s'arrête pas)
- ❑ **Complexité** : taille du graphe de recherche exploré
- ❑ **Admissibilité** ou **optimalité** : une recherche est admissible si elle fournit la solution optimale (de coût minimal)
- ❑ Quid d'une recherche en profondeur? En largeur?
- ❑ A^* pour la recherche heuristique

Énoncés et représentations - Plan

- ❑ **Qu'est-ce qu'un problème ?**
- ❑ **Différents types d'énoncés**
- ❑ **Recherche heuristique**
 - ❑ Faire les choix les plus contraints
 - ❑ Réduire les différences pr au but
 - Utiliser une fonction d'évaluation
 - ❑ Stratégie ordonnante vs élaguante

Fonction d'évaluation

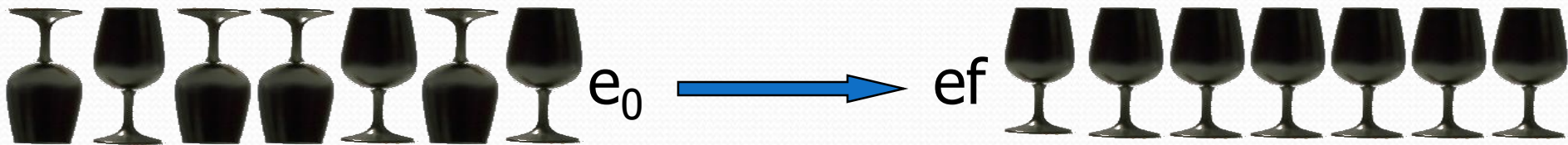
Utiliser une fonction numérique d'évaluation des nœuds qui évalue la chance qu'ils ont d'appartenir à la solution

- ❑ Nécessite souvent une bonne connaissance du domaine et une longue expérimentation
- ❑ Vérifier que le temps de calcul nécessaire à l'heuristique ne soit pas plus long que d'appliquer la stratégie « bête » !

Fonction d'évaluation

Exercice

Exemple des verres retournés

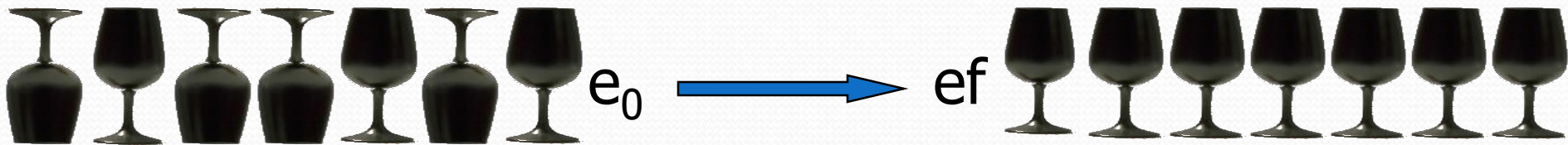


- Seule possibilité : retourner simultanément 2 verres adjacents

Fonction d'évaluation

Exercice

Exemple des verres retournés



- ❑ Seule possibilité : retourner simultanément 2 verres adjacents
- ❑ Dérouler le processus avec la fonction f_1 définie par le nombre de verres mal placés
- ❑ Idem avec f_2 = distance entre les deux verres mal placés les plus éloignés

$$(f_1(e_0) = 5, f_1(e_f) = 0 ; f_2(e_0) = 5, f_2(e_f) = 0)$$

Fonction d'évaluation

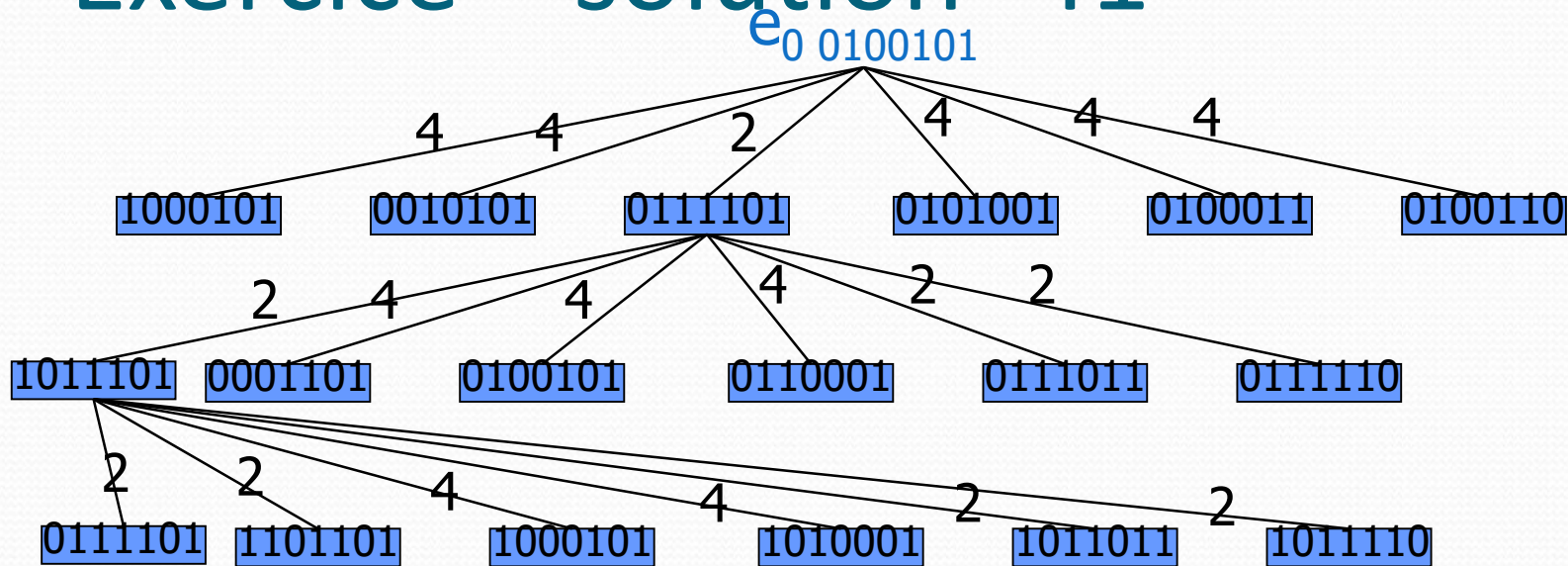
Exercice - solution

Exemple des verres retournés

- état = $(v_1 v_2 v_3 v_4 v_5 v_6 v_7)$ avec $v_i = 1$ si le verre i est bien placé, 0 sinon
- $e_o = (0\ 1\ 0\ 0\ 1\ 0\ 1)$, $e_f = (1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1\ 1)$
- 6 opérateurs O_i , i dans $[1..6]$, retourne les verres i et $i+1$
- Cf. graphe (f1 peu informative)

Fonction d'évaluation

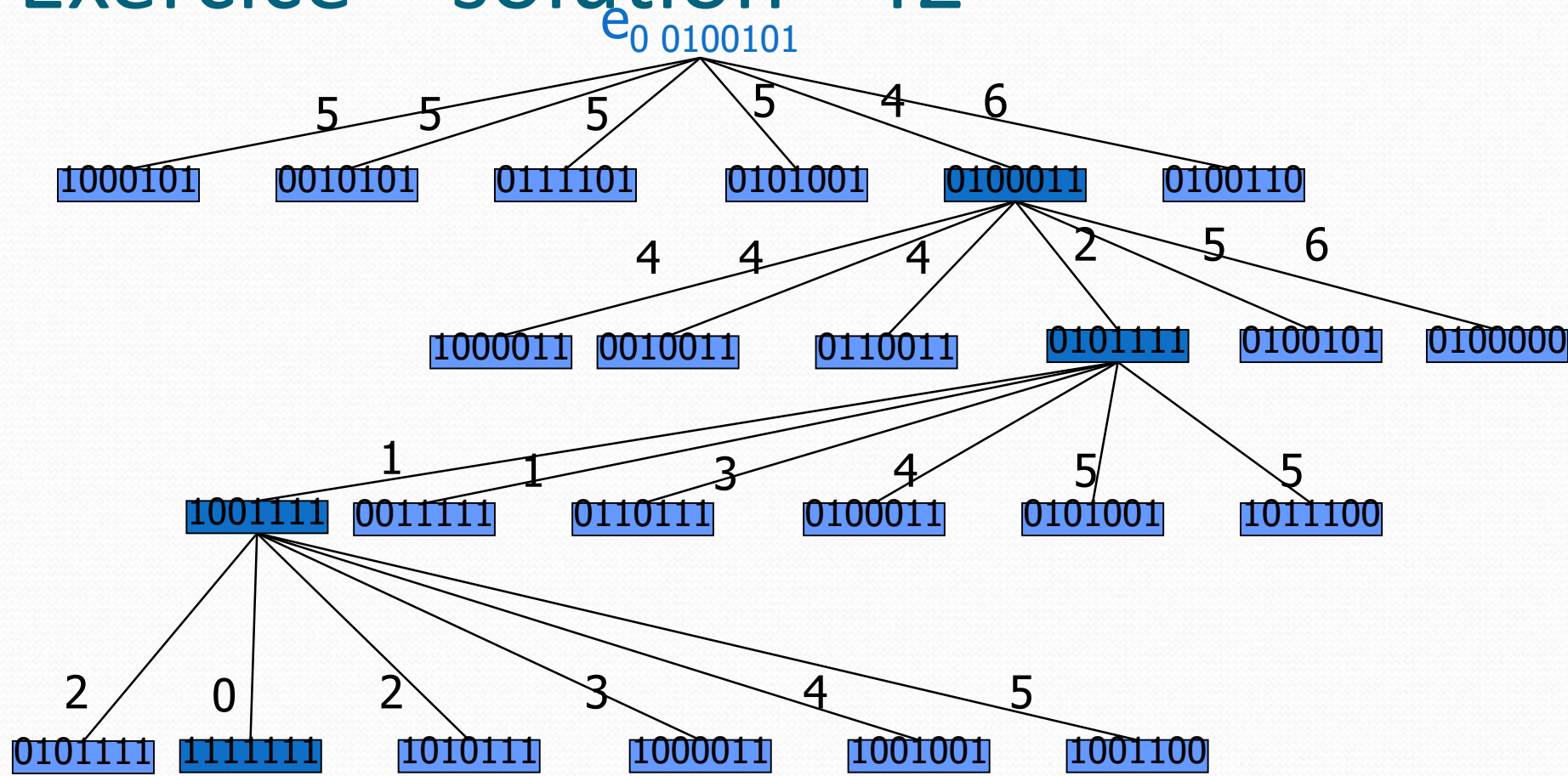
Exercice – solution - f1



f1 peu informative !

Fonction d'évaluation

Exercice – solution – f2



Fonction d'évaluation

Remarque sur l'exemple des verres retournés

- ❑ Ce type de fonction est un **gradient**
 - ❑ La fonction évalue la distance d'un état par rapport au but
 - ❑ À partir de l'état courant, on choisit l'état qui fait le plus varier la fonction (plus grande pente)

- ❑ On risque de tomber dans un optimum local si on ne considère que les états successeurs de l'état courant : on parle alors d'*hill-climbing*
 - ❑ sinon « meilleur d'abord »

Énoncés et représentations - Plan

- ❑ **Qu'est-ce qu'un problème ?**
- ❑ **Différents types d'énoncés**
- ❑ **Recherche heuristique**
 - ❑ Faire les choix les plus contraints
 - ❑ Réduire les différences pr au but
 - ❑ Utiliser une fonction d'évaluation
 - Ordonnancement vs élagage

Ordonnancement versus élagage

- ❑ Les stratégies précédentes ne contrôlent que l'ordre des nœuds explorés
- ❑ D'autres stratégies permettent d'élaguer (*i.e.* écartent définitivement) certaines alternatives
 - ❑ Risque de non-terminaison ou de perte de la solution optimale