

# Exercices du Chapitre 4

**Exercice 1** (Modèle binomial). Soient  $\alpha, \beta > 0$ . La loi Beta de paramètres  $(\alpha, \beta)$ , notée  $\text{Beta}(\alpha, \beta)$  est la loi sur  $[0; 1]$  de densité

$$\theta \mapsto \frac{1}{B(\alpha, \beta)} \theta^{\alpha-1} (1-\theta)^{\beta-1}.$$

Sa constante de normalisation vaut  $B(\alpha, \beta) = \Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)/\Gamma(\alpha + \beta)$ . Son espérance vaut  $\alpha/(\alpha + \beta)$ , et sa variance vaut

$$\frac{\alpha\beta}{(\alpha + \beta)^2(\alpha + \beta + 1)}.$$

En particulier, la loi  $\text{Beta}(1, 1)$  est la loi uniforme sur  $[0; 1]$ .

On considère un échantillon  $X_{1:n} \sim \mathcal{B}(\theta)^{\otimes n}$ , et on s'intéresse au paramètre  $\theta \in [0; 1]$ . On pose  $S_n = X_1 + \dots + X_n$ .

1. En utilisant une approximation gaussienne de la loi de  $\hat{\theta}_n = S_n/n$ , les livres de statistique proposent un intervalle de confiance approché de niveau  $(1 - \alpha)$  pour  $\theta$  avec les formules

$$\left[ \hat{\theta}_n - q_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{\hat{\theta}_n(1-\hat{\theta}_n)}{n}} ; \hat{\theta}_n + q_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{\hat{\theta}_n(1-\hat{\theta}_n)}{n}} \right]$$

où  $q_{1-\alpha/2}$  est le quantile d'ordre  $1 - \alpha/2$  de la loi normale centrée réduite.

Que pensez-vous de cet intervalle de confiance approché si  $x_{\text{obs}} = (1, 1, \dots, 1)$  de taille  $n$ ? Et si  $x_{\text{obs}} = (0, 0, \dots, 0, 1)$ ?

2. Quelle est la loi a posteriori de  $\Theta$  lorsque la loi a priori est la loi  $\text{Beta}(\alpha, \beta)$ ?
3. Quelle est l'espérance et la variance de cette loi a posteriori?
4. L'espérance a posteriori, vue comme une fonction de  $X$ , est-elle un estimateur consistant de  $\theta$ ?
5. Des intervalles de crédibilité pour  $\theta$  lorsque  $x_{\text{obs}}$  est le même que dans la question 1 ont-ils les mêmes défauts que les intervalles de confiance asymptotiques fournis par la réponse à cette question?

**Exercice 2** (Loi géométrique). On s'intéresse à  $X$ , un échantillon  $X_{1:n} | \Theta = \theta \sim \mathcal{G}(\theta)^{\otimes n}$ , et au paramètre  $\theta$  de cette loi.

On considère la loi a priori  $\Theta \sim \text{Beta}(\alpha, \beta)$ .

1. Calculer la loi a posteriori de  $\Theta$ , et l'espérance a posteriori.
2. Cette espérance a posteriori, vue comme une fonction de  $X$ , est-elle un estimateur consistant du paramètre d'intérêt?

**Exercice 3** (Modèle gaussien à variance fixé). On s'intéresse au modèle gaussien d'un échantillon  $X = X_{1:n} \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)^{\otimes n}$ , où l'on suppose la variance  $\sigma^2$  connue. Le paramètre est donc  $\theta = \mu$ . On notera  $x_{1:n} = (x_1, \dots, x_n)$  l'observation.

1. Calculer le biais et l'erreur quadratique moyenne des deux estimateurs  $X_1$  et  $\bar{X}_n = n^{-1}(X_1 + \dots + X_n)$  de  $\mu$ . Lequel a l'erreur la plus faible?
2. On suppose que l'on dispose de l'information a priori que  $\mu \sim \mathcal{N}(m, \tau^2)$ . Calculer la loi a posteriori.
3. Calculer l'estimateur de Bayes pour l'erreur quadratique. Quel est son risque?

**Exercice 4.** On s'intéresse au paramètre  $\theta$  d'un échantillon  $X_{1:n} \sim \mathcal{B}(\theta)^{\otimes n}$ . En utilisant différentes lois a priori, proposer toute une famille d'estimateurs admissibles pour  $\theta$ . Quels sont leurs risques quadratiques moyens?

**Exercice 5.** On partitionne l'espace des paramètres en deux :  $\mathcal{T} = \mathcal{T}_0 \cup \mathcal{T}_1$ ,  $\mathcal{T}_0 \cap \mathcal{T}_1 = \emptyset$ . On s'intéresse à  $\Psi(\Theta) \in \{0, 1\}$  défini par  $\Psi(\theta) = \mathbf{1}\{\theta \in \mathcal{T}_1\}$ . Et on utilise la fonction de perte  $d(\hat{\psi}, \psi) = \mathbf{1}\{\hat{\psi} = \psi\}$  (on remarquera que l'on cherche alors à maximiser  $\mathbb{E}_{\theta}(d(\hat{\psi}, \psi))$ ).

1. Calculer le risque d'un estimateur  $s(X)$  à valeurs dans  $\{0, 1\}$ .
2. Si on se donne une loi a priori sur  $\mathcal{T}$ , quel est l'estimateur bayésien associé à ce coût?

**Exercice 6.** On s'intéresse au cas où  $\mathcal{T}$  est un ensemble fini, et où on veut estimer  $\theta \in \mathcal{T}$  à partir d'une observation  $x$  à valeur dans un ensemble fini  $\mathcal{X}$ . On fixe une loi a priori, et on introduit le coût  $d(\hat{\theta}, \theta) = \mathbf{1}\{\hat{\theta} = \theta\}$ . Montrer que l'estimateur de Bayes est l'estimateur du maximum a posteriori  $s(X) = \operatorname{argmax}_{\theta} \pi(\theta|X)$ , où  $\pi(\theta|x)$  est la fonction de masse a posteriori ( $= \mathbb{P}(\Theta = \theta|X = x)$ ).