

Exercices du Chapitre 4

Exercice 1 (Modèle binomial). Soient $\alpha, \beta > 0$. La loi Beta de paramètres (α, β) , notée $\text{Beta}(\alpha, \beta)$ est la loi sur $[0; 1]$ de densité

$$\theta \mapsto \frac{1}{B(\alpha, \beta)} \theta^{\alpha-1} (1-\theta)^{\beta-1}.$$

Sa constante de normalisation vaut $B(\alpha, \beta) = \Gamma(\alpha)\Gamma(\beta) / \Gamma(\alpha + \beta)$. Son espérance vaut $\alpha / (\alpha + \beta)$, et sa variance vaut

$$\frac{\alpha\beta}{(\alpha + \beta)^2(\alpha + \beta + 1)}.$$

En particulier, la loi $\text{Beta}(1, 1)$ est la loi uniforme sur $[0; 1]$.

On considère un échantillon $X_{1:n} \sim \mathcal{B}(\theta)^{\otimes n}$, et on s'intéresse au paramètre $\theta \in [0; 1]$. On pose $S_n = X_1 + \dots + X_n$.

1. En utilisant une approximation gaussienne de la loi de $\hat{\theta}_n = S_n/n$, les livres de statistique propose un intervalle de confiance approché de niveau $(1 - \alpha)$ pour θ avec les formules

$$\left[\hat{\theta}_n - q_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{\hat{\theta}_n(1-\hat{\theta}_n)}{n}} ; \hat{\theta}_n + q_{1-\alpha/2} \sqrt{\frac{\hat{\theta}_n(1-\hat{\theta}_n)}{n}} \right]$$

où $q_{1-\alpha/2}$ est le quantile d'ordre $1 - \alpha/2$ de la loi normale centrée réduite.

Que pensez-vous de cet intervalle de confiance approché si $x_{\text{obs}} = (1, 1, \dots, 1)$ de taille n ? Et si $x_{\text{obs}} = (0, 0, \dots, 0, 1)$?

2. Quelle est la loi a posteriori de Θ lorsque la loi a priori est la loi $\text{Beta}(\alpha, \beta)$?
3. Quelle est l'espérance et la variance de cette loi a posteriori?
4. L'espérance a posteriori, vue comme une fonction de X , est-elle un estimateur consistant de θ ?
5. Des intervalles de crédibilité pour θ lorsque x_{obs} est le même que dans la question 1 ont-ils les mêmes défauts que les intervalles de confiance asymptotiques fournis par la réponse à cette question?

Exercice 2 (Loi géométrique). On s'intéresse à X , un échantillon $X_{1:n} | \Theta = \theta \sim \mathcal{G}(\theta)^{\otimes n}$, et au paramètre θ de cette loi.

On considère la loi a priori $\Theta \sim \text{Beta}(\alpha, \beta)$.

1. Calculer la loi a posteriori de Θ , et l'espérance a posteriori.
2. Cette espérance a posteriori, vue comme une fonction de X , est-elle un estimateur consistant du paramètre d'intérêt?

Exercice 3 (Modèle gaussien à variance fixé). On s'intéresse au modèle gaussien d'un échantillon $X = X_{1:n} \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)^{\otimes n}$, où l'on suppose la variance σ^2 connue. Le paramètre est donc $\theta = \mu$. On notera $x_{1:n} = (x_1, \dots, x_n)$ l'observation.

1. Calculer le biais et l'erreur quadratique moyenne des deux estimateurs X_1 et $\bar{X}_n = n^{-1}(X_1 + \dots + X_n)$ de μ . Lequel a l'erreur la plus faible?
2. On suppose que l'on dispose de l'information a priori que $\mu \sim \mathcal{N}(m, \tau^2)$. Calculer la loi a posteriori.
3. Calculer l'estimateur de Bayes pour l'erreur quadratique. Quel est son risque?

Exercice 4. On s'intéresse au paramètre θ d'un échantillon $X_{1:n} \sim \mathcal{B}(\theta)^{\otimes n}$. En utilisant différentes lois a priori, proposer toute une famille d'estimateurs admissibles pour θ . Quels sont leurs risques quadratiques moyens?

Exercice 5. On partitionne l'espace des paramètres en deux : $\mathcal{T} = \mathcal{T}_0 \cup \mathcal{T}_1$, $\mathcal{T}_0 \cap \mathcal{T}_1 = \emptyset$. On s'intéresse à $\Psi(\Theta) \in \{0, 1\}$ défini par $\Psi(\theta) = \mathbf{1}\{\theta \in \mathcal{T}_1\}$. Et on utilise la fonction de perte $d(\hat{\psi}, \psi) = \mathbf{1}\{\hat{\psi} \neq \psi\}$ (on remarquera que l'on cherche alors à maximiser $\mathbb{E}_\theta(d(\hat{\psi}, \psi))$.)

1. Calculer le risque d'un estimateur $s(X)$ à valeurs dans $\{0, 1\}$.
2. Si on se donne une loi a priori sur \mathcal{T} , quel est l'estimateur bayésien associé à ce coût?

Exercice 6. On s'intéresse au cas où \mathcal{T} est un ensemble fini, et où on veut estimer $\theta \in \mathcal{T}$ à partir d'une observation x à valeur dans un ensemble fini \mathcal{X} . On fixe une loi a priori, et on introduit le coût $d(\hat{\theta}, \theta) = \mathbf{1}\{\hat{\theta} \neq \theta\}$. Montrer que l'estimateur de Bayes est l'estimateur du maximum a posteriori $s(X) = \arg\max_\theta \pi(\theta|X)$, où $\pi(\theta|x)$ est la fonction de masse a posteriori ($= \mathbb{P}(\Theta = \theta|X = x)$).