UNIVERSIDAD COMPLUTENSE DE MADRID FACULTAD DE INGENIERÍA INFORMÁTICA

DEPARTAMENTO ???



TRABAJO DE FIN DE GRADO

Código de TFG: ???

ANÁLISIS DE PROPIEDADES DINÁMICAS DE LÍNEAS DE PRODUCTO DE SISTEMAS CONCURRENTES

DYNAMIC PROPERTIES ANALYSIS OF PRODUCT LINES FOR CONCURRENT SYSTEMS

Director/as: MARIA ELENA GOMEZ MARTINEZ JOSE IGNACIO REQUENO JARABO

JAVIER PASTOR RAMIREZ

Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas

Curso académico 2023-2024

Convocatoria Ordinaria

Resumen:

Con el desarrollo de sistemas cada vez más complejos, nos vemos en la necesidad de utilizar herramientas como *líneas de producto* para para poder estudiar y analizar su comportamiento. Las líneas de productos nos permiten estudiar de forma aislada cada una de las partes de un proceso y después estudiar la interacción de estos subprocesos entre ellos.

Estos procesos suelen ser implementados mediante grafos llamados *Redes de Petri*. Estos grafos tienen la característica de poder representar un sistema a eventos, más concretamente sistemas concurrentes.

El objetivo de este Trabajo de Fin de Grado se centra en procedimientos para calcular propiedades dinámicas de estas redes de Petri aplicadas a lineas de producto, implementando en este caso grafos de alcanzabilidad y un motor CTC, valorando posteriormente los resultados obtenidos y la utilidad de los mismos.

Abstract:

With the development of increasingly complex systems, we find ourselves in need of using tools such as product lines to study and analyze their behavior. Product lines allow us to study each part of a process in isolation and then examine the interaction of these subprocesses with each other.

These processes are often implemented using graphs called Petri Nets. These graphs have the characteristic of being able to represent a system of events, more specifically concurrent systems.

The objective of this Bachelor's Thesis focuses on procedures for calculating dynamic properties of these Petri nets applied to product lines, implementing in this case reachability graphs and a CTC engine, subsequently evaluating the results obtained and their usefulness.

Índice

1.	Introducción	3
2.	Grafo de alcanzabilidad	8
3.	Conclusiones	9

1. Introducción

Comenzamos viendo los conceptos básicos para abordar este Trabajo de Fin de Grado, empezando por los grafos por su semejanda con las redes de Petri:

Definición 1.1 (Grafo). Decimos que un grafo es un conjunto de nodos (o vértices) unidos por aristas (o arcos) que nos permiten representar relaciones binarias entre elementos de un conjunto.

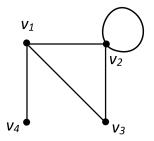


Figura 1: Grafo.

En interés que tienen los grafos en nuestro caso es que nos permiten estudiar los relacciones que existen entre los elementos que los representan, por ejemplo, en caso de una red de ordenadores podríamos representar los ordenadores como nodos y las conexiones entre ellos como aristas. Continuando con este mismo ejemplo, no siempre deseamos que las conexiones entre ordenadores vayan en ambos sentidos, por lo que introducimos un tipo concreto de grafo para representar estas situaciones:

Definición 1.2 (Grafo dirigido). Decimos que un grafo es un grafo dirigido si las aristas que lo componen tienen un sentido definido, es decir, las relaciones entre los elementos del conjunto no tienen porque ser simétricas.

Continuando aún con el anterior ejemplo, no siempre queremos que una máquina este conectada consigo misma o que tenga varias conexiones distintas a otra máquina en la red, en este caso decimos que nuestro grafo es simple:

Definición 1.3 (Grafo simple). Decimos que un grafo es simple si acepta una sola arista uniendo dos vértices cualesquiera, es decir, existe una única arista que une dos vértices entre ellos.

De ahora en adelante nos centraremos en los grafos dirigidos simples, ya que son los que utili-

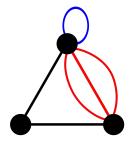


Figura 2: Grafo dirigido.

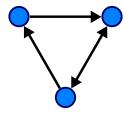


Figura 3: Grafo dirigido simple.

zamos para implementar redes de Petri.

Definición 1.4 (Red de Petri). Una red de Petri es una representación de un sistema a eventos que permite describir un sistema concurrente, compuesta por lugares, transiciones, arcos dirigidos y marcas o fichas.

- Lugares: Contienen las marcas o fichas del sistema, el conjunto de los mismos representa el estado del sistema en un determinado momento.
- Transiciones: Representan eventos del sistema que alteran la red de Petri. Pueden ser disparadas para mover marcas o fichas entre los lugares que relaccionan.
- Arcos dirigidos: Relaccionan transiciones con lugares o lugares con transiciones, nunca transiciones con transiciones o lugares con lugares. En el caso de arcos dirigidos entre lugares y transiciones, tienen un peso que es la cantidad de marcas necesarias en el lugar de inicio para poder ser disparada la transición a la que apuntan. En el caso de arcos dirigidos entre transiciones y lugares, tienen un peso que es la cantidad de marcas que se depositan en el lugar de llegada cuando es disparada la transición de la que provienen.
- Marcas o fichas: Pueden representar multidud de conceptos en el sistema, el ejemplo más común es recursos.

Restricciones:

- Los arcos deben conectar un lugar con una transición, o conectar una transición con un lugar.
 No podemos tener arcos entre transiciones o entre lugares.
- Los lugares pueden contener una cantidad finita o contable de marcas.
- Las transiciones para dispararse deben consumir marcas en las posiciones de entrada (la que apuntan a la transición) y producen marcas en las posiciones de llegada (las que salen de la transición).
- Una transición puede ser disparada si tiene las marcas suficientes en sus posiciones de entrada.

Veamos un ejemplo extenso de red de Petri para comprender bien su funcionamiendo, utilidad y restricciones:

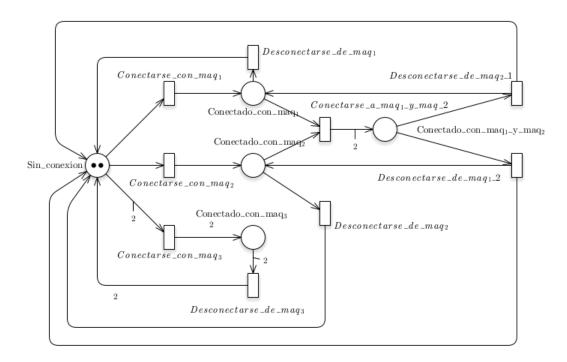


Figura 4: Red de Petri.

Esta red de Petri modela un ordenador que puede conectarse a otras máquinas en la misma red. Los lugares, los círculos, son los estados en los que se encuentra este ordenador, sin conexion o conectada a una o más máquinas. Las marcas o tokens representan los recursos disponibles por el ordenador para realizar las conexiones. Las transiciones, los rectángulos, representan las acciones que toma el ordenador para cambiar su estado. Los arcos dirigidos, las aristas, son las relaciones entre los estados y las transiciones e indican con un número (el 1 se omite) los recursos necesarios, el peso, para poder recorrer ese camino en caso de arcos de lugares a transiciones, en caso de arcos de transiciones o lugares, la cantidad de recursos que generan en el lugar de llegada.

(EN LA PRESENTACIÓN MOSTRAR EL EJEMPLO CON LA ANIMACIÓN DE GREAT SPN EDITOR)

Definición 1.5 (Lineas de producto). Definimos la línea de productos como una representación de un modelo que permite definir características, dependencias y restricciones de sus elementos. Este suele representarse con lo que denominamos diagrama de características, que nos informa de las configuraciones posibles finales. Explicamos la definición sobre un ejemplo:

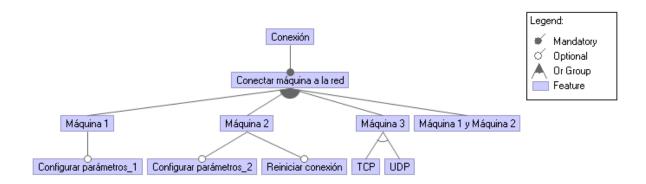


Figura 5: PNPL arbol.

Esta representación en árbol nos muestra las diferentes configuraciones que podemos obtener:

• De los nodos.

- Obligatorios. Cualquier linea de producto debe contener los elementos marcados como obligatorios, es nuestro caso, debe contener Conectar máquina a la red.
- Opcionales. Una línea de producto final puede contener o no contener este elemento y seguir siendo válida. En nuestro caso, tenemos Configurar parámetros_1, Configurar parámetros_2 y Reiniciar conexión.

• De las relaciones.

- Alternativa. Debe incluirse una y solo una de las características descendientes de está, es nuestro caso, es la relación entre $M\ddot{a}quina\ 3\cdot$ y sus descedientes TCP y UDP.
- Or. Debe incluirse al menos una de las caracterísicas descendientes, pudiendo incluirse más. En nuestro caso, es la relación Conectar máquina a a red con sus descendientes Máquina 1, Máquina 2, Máquina 3, y Máquina 1 y Máquina 2.

Un ejemplo de configuración válida sería Conectar máquina a la red con Máquina 1 y Máquina 2 y Configurar parámetros 2 y una ea configurción inválida seria Conectar máquina a la red con Máquina 3 (Ya que no tiene ni TCP ni UDP).

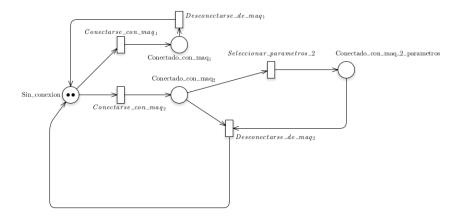


Figura 6: Ejemplo configuración.

(MOSTRAR EJEMPLOS DE ALGUNAS CONFIGURACIONES VÁLIDAS????)

Definición 1.6 (Redes de Petri de lineas de producto). Aplicamos las redes de Petri a cada elemento de nuestra linea de producto. Obteniendo así un modelo concurrente de una linea de producto en concreto. Lo vemos mejor con el siguiente ejemplo:

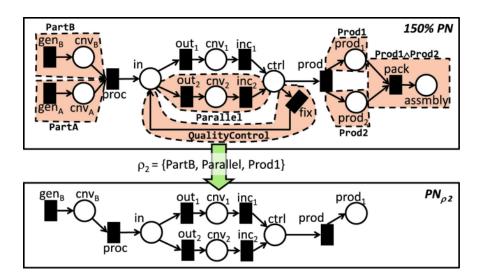


Figura 7: Usar el ejemplo de las conexiones con el ejemplo de la configuración?????

(EXPLICAR BIEN EL EJEMPLO)

2. Grafo de alcanzabilidad

Grafo de alcanzabilidad. Es un grafo que nos permite representar los posibles estados de una red de Petri a partir de una configuración inicial de marcas.

En este grafo los nodos son los estados alcanzables por la red de Petri y los vértices crresponden a las relacciones entre los estados por las transiciones de la red.

Estudiamos el siguiente ejemplo:

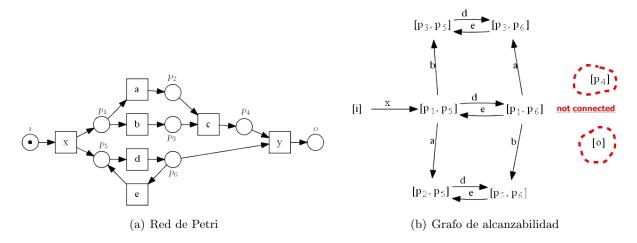


Figura 8: Grafo de alcanzabilidad de la red de Petri

(EXPLICAR EL EJEMPLO, QUE SIGNIFICAN LOS NODOS Y LOS VÉRTICES...)

(QUE CARÁCTERÍSTICAS TIENE)

(IMPLEMENTACIÓN EN DETALLE)

(HABLAR DE REPRESENTAR GRÁFICOS USANDO GRAPHVI o JGRAPHT????)

3. Conclusiones

Referencias

- [1] Referenciar los pdfs que me han pasado.
- [2] Great SPN Editor.