

# S.O. Clase 2

## Virtualización de la CPU

Dar la impresión de que cada proceso tiene un CPU independiente para realizar este.

## Que es un Proceso

Un programa en ejecución, es decir residente en memoria.

## Espacio de direcciones de un proceso

- Conjunto de direcciones en memoria accesibles por el proceso
- El tamaño del espacio depende de la arquitectura de la CPU

## Estados de un proceso

Un proceso puede tener varios estados



- New : cuando es recién cargado.
- Ready : cuando es incorporado, es decir está esperando ser ejecutado por la CPU en un thread.
- Running : Las instrucciones del proceso están siendo ejecutadas, es decir el S.O. hace un scheduler dispatch, es decir deja de estar ready y pasa a estar running.
- Interrupt : cualquier I/O puede causar una interrupción, por ejemplo al abrir un archivo en el proceso main es interrumpido.
- Waiting : El proceso está esperando que algún evento ocurra, por ejemplo recepción de una señal.
- Terminated : El proceso termina su ejecución

Un procesador solo puede tener un proceso en ejecución a la vez, varios procesos pueden estar en estado "listo" o "en espera"

## Process Control Block (PCB)

El PCB contiene varios datos que describen el estado del proceso. - Estado del proceso. - Program counter : indica la dirección de la siguiente instrucción que será ejecutada por el proceso - Registros de la CPU : Dependen de la arquitectura de la CPU. Cuando ocurre una interrupción, los registros y el program counter son respaldados por el S.O. para reanudar el proceso cuando la interrupción es atendida. - Información de planificación de CPU : Prioridad del proceso. - Contabilidad: Cantidad de la CPU utilizada.

## Multiplexación de la CPU

- Con multiprogramación el S.O. mantiene varios procesos ejecutando en memoria principal.

- Solo un proceso esta en estado running a la vez.
- Generalmente el tiempo de CPU asignado a un proceso (quantum de tiempo) puede ser corto en la percepcion.
- Alternación entre varios procesos es lo que nos da la nocion de estar ejecutando mas de un programa a la vez.

## Cambio de CPU entre procesos (Context Switch)



- Cambio de CPU entre procesos se conoce como "cambio de contexto"
- Los PCB guardan la informacion de estado de los procesos. Esta info es para los cambios de contextos.
- Los cambios de contexto se pueden gatillar como resultado de una interrupción, por ejemplo, un timer.

## Planificación de Procesos

- Uno de los objetivos de la multiprogramación es "mantener la CPU ocupada" de la forma mas eficiente posible.
- El tiemp de la CPU es compartido por muchos procesos, que pueden ser origidados por uno o más usuarios.
- Los componentes del S.O. que toman las decisiones de asignación de CPU a los procesos son los planificadores de procesos.
- Un proceso migra entre las distintas colas del S.O. durante su ciclo de vida.
- El S.O. debe elegir los procesos a ejecutar en la CPU bajo ciertos criterios.
- El proceso de selección es realizado por un planificador específico.

La naturaleza de los planificadores esta en función de tiempo. - Planificador de corto plazo. - El despachador de corto plazo toma decisiones muy frecuentemente. - Planificador de medio plazo. - Encargado de decidir cual es el siguiente proceso que sera cargado a memoria fisica, administra el SWAP (Cambio). - Planificador de largo plazo : tiene sentido en un sistema de procesamiento de lotes (batch) - Procesos listos se mantiene en un pool en almacenamiento masivo. - Hablamos de minutos.

## Colas de Planificación

- A medida que los procesos son creados en el sistema, entran en una cola de procesos, la cual contiene todos los procesos en el sistema.
- Los procesos que residen en la memoria principal y que están listos y esperando ejecución so mantenidos en la "cola de procesos listos"
- Un proceso nuevo entra inicialmente en la cola de los listos. Espera ahí hasta que es elegido para ejecutar(despachar).
- El S.O. mantiene también una cola de dispositivos.

¿ Que pasa cuando un proceso es despachado ?

- El proceso podría requerir I/O.
- El proceso podría crear un nuevo subproceso y esperar la terminación del subproceso.
- El proceso podría ser sacado de la CPU forzosamente por el S.O. como resultado de una interrupción y ser puesto por el S.O. en cola de los listos.
- En los dos primeros casos, el proceso eventualmente terminara su espera y volvera a los listos.
- Un proceso se mantiene en esta rotación de estados hasta que es terminado por el S.O.

Procesos pueden ser acotados por CPU o por I/O - Acotado por CPU: El mayor tiempo es utilizado en operaciones de computo. - Acotado por I/O: El mayor tiempo es utilizado en operaciones de I/O

## Operaciones de Procesos

- Un proceso puede crear varios procesos nuevos, mediante una llamada al S.O. durante la ejecución.
- El proceso *creador* es llamado "proceso madre". Cada proceso nuevo es un "proceso hijo". Cada proceso hijo puede también iniciar procesos hijos, con lo cual se conforma un "árbol de procesos".
- La mayoría de los S.S.O.O. identifican cada proceso con un identificador de proceso (process identifier, PID), el cual es por lo general, un valor entero.

### Creación de procesos.

- Cuando un proceso crea un nuevo proceso, existen dos posibilidades de ejecución:
  - El proceso padre continúa ejecutando con sus hijos.
  - El proceso padre espera a que los hijos terminen.
- Hay también dos posibilidades con respecto al espacio de direccionamiento de un nuevo proceso:

## Fork()

Es una función de Unix que se usa para generar duplicados de un proceso particular. - Return 0, es proceso hijo. - Return < 0, no se creó el proceso. - Return 0 >, es proceso padre con PID del hijo.

## Terminación de Procesos

- Un proceso padre puede terminar un proceso hijo por varias razones:
  - El hijo ha excedido el consumo de recursos. En este caso, el proceso padre debe contar como un mecanismo para inspeccionar el status del proceso hijo.
  - La tarea asignada al hijo ya no se requiere.
  - El proceso padre está terminando y el S.O. no permite a los procesos hijos continuar si el proceso padre termina.
- Terminación en cascada: Si el proceso padre termina (en forma normal o anormal), los procesos hijos son terminados por el S.O.

# Procesos Livianos (Threads)

- Proceso: Es una abstracción del SO utilizada para respaldar todo lo que se requiere para ejecutar un programa.
  - Tiene dos componentes:
    - Al menos un flujo de ejecución secuencial principal.
    - Recursos protegidos: estado de memoria principal y estado de IO.
- Flujos de ejecución de un proceso: puede ser uno solo o varios concurrentes.
- Nos vamos a referir como proceso liviano o thread a un flujo de ejecución que vive dentro de un proceso.
- Un proceso puede contener uno o más threads.
- Threads encapsulan concurrencia.
  - Son el componente "activo" de un proceso.
- Los espacios de direcciones encapsulan protección de memoria.
  - Previenen que procesos defectuosos "boten" el sistema.
  - Son el componente "pasivo" de un proceso.
- Los threads tienen stacks independientes pero comparten el heap del proceso padre.

## Ventajas de utilizar Threads

- Mejorar la respuesta del sistema al usuario: Especialmente en las aplicaciones interactivas con interfaz de usuario.
- Facilidad de recursos compartidos: Los procesos solo pueden compartir recursos a través de tecnologías de IPC como la memoria compartida y el paso de mensajes, estos mecanismos deben ser configurados por el programador.
- Economía: La creación de procesos es más costosa que la creación de un thread, además los threads son más rápidos para alternar que un proceso.
- Escalabilidad; se pueden aprovechar más las potencialidades de una arquitectura de CPU.

## Modelos de Threads

- El soporte para threads puede implementarse en espacio de usuario o en espacio de kernel del SO
- Threads en espacio de usuario: user threads, y en espacio de kernel: kernel threads.
- Los user threads no son manejados por el kernel del SO, sino por bibliotecas que ejecutan en espacio de usuario.
- Prácticamente todos los sistemas operativos modernos proveen soporte para kernel threads.
- Sea la implementación de threads a nivel de usuario, siempre los user threads tendrán una relación con los kernel threads:
  - Modelos N a 1
    - Implementa múltiples user threads asociados a un kernel thread
    - La administración es realizada por una biblioteca de threads en espacio de usuario.
    - El proceso completo se bloquea si un thread realiza una llamada bloqueante al sistema.
  - Modelos 1 a 1
    - A cada user thread le corresponde un kernel thread.

- Permite mayor concurrencia que el modelo muchos a uno.
- Modelos N a N
  - El programador puede crear tantos user threads como se requiera.

## **Estado de Threads**

- Todos los threads en un proceso comparten:
  - El contenido de la memoria (variables globales, heap).
  - El estado de IO.
- Existe informacion de estado privada para cada thread.
  - Se mantiene en un Thread Control Block (TCB)
    - Registros de CPU
    - Stack de ejecucion
    - Informacion de planificacion, prioridad, tiempo de CPU.

## **Ciclo de vida**

Es el mismo ciclo que el ciclo de procesos.

## **Creacion y terminacion de threads**

- Semantica de creacion y terminacion de threads es analoga a la creacion y terminacion de procesos.
- Un thread puede crear threads hijos y esperar su terminacion.
  - La operacion join se utiliza tanto en el contexto de procesos como el de thread.
- Los thread hijos pueden ser cancelados por el padre.

## **Bibliotecas de Threads**

- Puede ser implementada a nivel user threads.
- Puede ser implementada a nivel de kernel threads.
- Pthreads es una biblioteca para C/C++ que maneja threads.