Команда	Описание
GetLeftButton	Определяет, нажата или нет левая кнопка контроллера,
	возвращаемое значение: 1 - если нажата, 0 - если не нажата.
GetAHRS	Считывание значения угла многоосевого датчика ориентации
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Значение параметра: угол крена, угол тангажа, угол рысканья, аХ, аY, аZ, gX, gY, gZ
	Возвращаемое значение: значение соответствующего угла / скорости
	а - линейное ускорение, g - угловая скорость
GetAlCamData	Установка количества битов данных модуля камеры,
	значение параметра: 1-14, можно выбрать 14 видов битов данных
	возвращаемое значение:0-255
GetAlCamVoice	-
GetAirPressure	Считывание значения давления воздуха, определяемого датчиком давления воздуха
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Возвращаемое значение: 300-1100, в Па
GetBluetoothControl	Считывание кода клавиши Bluetooth мобильного телефона,
	возвращаемое значение: 0-256, где 0 означает, что клавиша не нажата.
GetBluetoothControlData	Считать код клавиши Bluetooth мобильного телефона, возвращаемое значение: 0-12, где 0 означает, что клавиша не нажата.
GetBluetoothData	Контроллер получает данные, отправленные с другого контроллера по Bluetooth,
	Возвращаемое значение: 0-255.
GetBTModuleRemoteButton	Считывание кода клавиши Bluetooth-ручки,
	возвращаемое значение: 0-39 при наличии данных, 999 при отсутствии данных.
GetBTModuleRemoteCode	Считывание кода клавиши Bluetooth-джойстика,
	возвращаемое значение: 32-битные данные при наличии данных, 0 при отсутствии данных.
GetBTModuleRemoteRocker	Считывание значения левого и правого джойстика Bluetooth-джойстика,
	значение параметра: 0 для считывания значения левого джойстика, 1 для считывания значения правого джойстика,
	значение параметра: 0 для считывания значения оси Х джойстика, 1 для считывания значения оси Ү джойстика,
	возвращаемое значение: -100-100, возврат 999 при отсутствии данных.
GetCamRecog	Установка данных распознавания WIFI-камеры
	значение параметров: 5-12, соответствующие 8 режимам,
	возвращаемое значение: 5-9 режим, 0-255; 10-12 режим, -100~100.
GetColorSensor	Считывает значение цвета объекта, обнаруженного датчиком цвета,
	Значение параметра:1-8,Порт датчика,
	Возвращаемое значение:1-6,Соответствует красному,зеленому,синему,желтому,черному,белому.
GetComStrCompare	-

Команда	Описание
GetComVoice	Получение голосовых данных от программы APP через модуль WIFI, сравнение с ключевыми словами для возврата результата
	распознавания,
	Значение параметра: ключевые слова для распознавания голоса могут быть китайскими, английскими буквами и цифрами, ключевых слов
	не может быть более 28, китайских, английских и цифр не может быть более 56,
	Возвращаемое значение: 0/1, 0 - голосовые данные не соответствуют ключевым словам, 1 - голосовые данные соответствуют ключевым словам.
GetData	Считывание значения встроенных данных контроллера
GCtButu	значение параметра: 1-156, соответствующее имени встроенного адреса,
	Возвращаемое значение: значение данных встроенного адреса контроллера.
GetFaceRegisterData	-
GetGesture	Считывание жеста, распознанного датчиком жеста
GetGestare	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Возвращаемое значение: 0-8, конкретное значение: 0 - жест не обнаружен, 1 - волна влево, 2 - взмах вправо, 3 - волна вниз, 4 - волна
	вверх, 5 - взмах вперед, 6 - волна по часовой стрелке, 7 - волна против часовой стрелки
GetInMic	Считывает уровень звука, зафиксированный встроенным микрофоном контроллера.
GetInVotage	Считывает значение напряжения питания контроллера в данный момент времени,
- Commonage	возвращаемое значение: 0-100, при данных 84 напряжение равно 8,4 В.
GetLaserDist	Считывание значения расстояния между лазерным дальномером и находящимся перед ним объектом
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Значание параметра 0: "стандарт" (20-1200 мм), 1: "дальнее расстояние" (20-2000 мм), установка режима лазерного датчика
	Возвращаемое значение: 202000 мм
GetLightSensor	Определить, меньше ли порогового значения глубина цвета объекта, обнаруженного фотоэлектрическим датчиком
	значение параметра: 1-8, порт датчика,
	возвращаемое значение: 0/1, ниже порогового значения возвращается 1, в противном случае возвращается 0.
GetMagnetic	Считывание напряженности или направления магнитного поля, обнаруженного магнитным датчиком
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Значание параметра: "напряженность магнитного поля", "направление магнитного поля", выбор обнаружения содержимого
	Возвращаемое значение (напряженность магнитного поля): 0-2000, показывает напряженность магнитного поля
	Возвращаемое значение (направление магнитного поля): 0-2, 1 означает приближение к полюсу S, 2 означает приближение к полюсу N, 0
	означает отсутствие
GetMotorCode	Считывает значение энкодера двигателя, играет роль записи угла поворота двигателя,
	значение параметра: 1-4, порт подключения двигателя,
	возвращаемое значение: угол поворота двигателя, значение 1 означает поворот на 1 градус, есть положительные и отрицательные
	различия.

Команда	Описание
GetRandom	Выдать случайное число в указанном интервале,
	возвращаемое значение: случайное число в указанном интервале.
GetRightButton	Определяет, нажата или нет правая кнопка контроллера,
	возвращаемое значение: 1 - если нажата, 0 - если не нажата.
GetScanCamera	Считывание ID-значения QR-кода, распознанного сканирующей камерой.
	Возвращаемое значение: 0-255, соответствующее ID-значению QR-кода, 0 - не распознан.
GetShortIRDist	Считывание значения расстояния между ИК-дальномером и находящимся перед ним препятствием.
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
GetSht30	Считывание температуры или влажности, зафиксированных датчиком температуры и влажности
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Значание параметра: 0: "температура" 1: "влажность", выбор содержания обнаружения
	Возвращаемое значение (температура): -40-125, единица измерения °C
	Возвращаемое значение (влажность): 0-100, единицы %RH
GetSmartEyeDist	Считывание значения ИК-обнаружения Умного глаза
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Возвращаемое значение: 0-15, единица измерения - см
GetSmartEyelRcode	Считывание ИК-данных, полученных от "умного глаза", для передачи ИК-информации требуется другое устройство
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
GetSysTime	Считывает время выполнения программы на данный момент,
	возвращаемое значение: значение в миллисекундах, если значение равно 1000, то это 1 секунда.
GetTouch	Определяет, нажат датчик касания или нет,
	значение параметра: 1-8, порт датчика,
	возвращаемое значение: 0/1, нажатие возвращает 1, в противном случае возвращает 0.
GetTouchScreen	Определяет, коснулись экрана или нет
	возвращаемое значение: 1/0, при касании возвращается значение 1, при отсутствии касания - 0.
GetTouchScreenX	Считывает значение координат по оси X точки касания экрана
	возвращаемое значение: 1-240, экран слева направо, значение от малого до большого, при значении 0 касание отсутствует.
GetTouchScreenY	Считывает координаты по оси Y точки касания экрана
	возвращаемое значение: 1-320, экран снизу вверх, значение от малого до большого, при отсутствии касания значение равно 0.
GetTraceV2I2C	Считывание значение с модуля линии через протокол I2С
GetUltrasound	Считывает значение расстояния между ультразвуковым датчиком и препятствием.
	Значение параметра:1-8, порт датчика,
	возвращаемое значение:7-180.

Команда	Описание
GetWifiCamPictureResult	Считывание обнаруженного изображения с WIFI-камеры, выбор соответствующего режима с помощью выпадающей опции значение параметра: 0/1; 0 - лицо, 1 - QR-код.
GetWifiCamPictureSite	Определите положение изображения с WIFI-камеры, выберите соответствующий режим с помощью выпадающего меню, параметры: 0-4; 0 - вверх, 1 - вниз, 2 - влево, 3 - вправо, 4 - в центр, возвращаемое значение: 0/1.
GetWifiCamPictureSize	Определить размер изображения с WIFI-камеры, выбрать соответствующий режим по выпадающему параметру, значение параметра: 0-2; 0 - большой, 1 - средний, 2 - маленький, возвращаемое значение: 0/1.
GetWifiCamRockCtrlNew	Считайте значение джойстика WIFI-камеры по левой и правой осям X и Y, через выпадающую опцию выберите соответствующий режим значение параметра: 0-3; 0 - для левой оси X, 1 - для левой оси Y, 2 - для правой оси X, 3 - для правой оси Y, значение диапазона: -100 ~ 100.
GetWifiPictureData	Считывание результата обнаружения WIFI-камеры и выбор соответствующего режима с помощью выпадающей опции, значение параметра: 0-3; 0 - идентификатор QR-кода, 1 - область изображения, 2 - координата X изображения, 3 - координата Y изображения диапазон значений: -100~100.
Set3CLed	Установить цвет дисплея модуля цветной подсветки Значение параметра: 1-8, Порт датчика, Значение параметра: 0-7, Соответствует - Выкл, Red, Green, Blue, Yellow, Purple, Cyan, White.
SetAHRS	Корректировка начального значения фиксированной ориентации датчика ориентации или восстановление заводских настроек датчика ориентации. Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика Значание параметра: 1: "Calibrate", 2: "Reset", калибровка или сброс датчика ориентации.
SetAlCamData	Установка режима распознавания модуля искусственного зрения, выбрав соответствующий режим с помощью выпадающего меню, значение параметров: 1-12; 1 - выключено, 2 - распознавание цвета, 3 - распознавание QR-кода, 4 - распознавание маленького шарика, 5 - распознавание дороги, 6 - распознавание лица, 7 - распознавание знака, 8 - распознавание метки, 9 - обучение распознаванию цвета, 10 - обучение распознаванию лица, 11 - обучение распознаванию жеста, 12 - обучение распознаванию классификации изображений, 13 - распознавание дорожного знака.
SetAlCamData	-
SetAlCamLED	Включение или выключение заполняющего света модуля ИИ Значение параметра: 0 - выключить, 1 - включить
SetBluetoothData	Контроллер отправляет данные на другой контроллер по Bluetooth, Значение параметра: 0-255.

Команда	Описание
SetCarTurn	Синхронное вращение двух моторов в обратном направлении
	Значение параметра: 1-4, Порт подключения двигателя
	Значение параметра: 1-4, Порт подключения двигателя
	Значение параметра: -100-100, Скорость вращения двигателя
	Значение параметра: 0-2147483647, Импульс вращения двигателя.
SetData	Установить значение встроенных данных контроллера в указанное значение,
	Значение параметра: 1-156, соответствующее имени встроенного адреса,
	Значение параметра: 1-4095, задает значение данных встроенного адреса.
SetDisplayInt	-
SetDisplayLattice	-
SetDisplayLatticeClear	Выключение всех индикаторов матричного дисплея
SetDisplayLatticePic	Отображение заданного рисунка на матричном дисплее
	Значение параметра: 1-8, порт подключения
	Значение параметра: 4*16 бит данных "0000", каждые 4 бита данных представляют собой строку матричных данных, использующих
	шестнадцатеричное исчисление.
	Значение параметрв: 0-15, 16 уровней регулируемой яркости.
SetDisplayLatticeString	Отображение строк символов на матричном дисплее
	Значение параметра: строка, поддержка китайских и английских символов, не поддерживает специальные символы
	Значение параметра: "сдвиг влево" "сдвиг вправо" "сдвиг вверх" "сдвиг вниз", направление перемещения символов
	Значение параметра: 0-100, управление скоростью вращения шрифта дисплея
	Значение параметра: 0-15, 16 уровней регулируемой яркости
SetDisplayLatticeXY	Включение или выключение подсветки матричного дисплея с заданными координатами
	Значение параметра: 1-8, порт подключения
	Значение параметра: 1-16, соответствующие координате Х
	Значение параметра: 1-16, соответствующий координате Ү
	Значение параметра: 0/1, соответствует вкл/выкл
	Значение параметра: 0-15, 16 уровней регулируемой яркости
SetDisplayPicture	Отображение изображений в координатной позиции, задаваемой дисплеем, начальная позиция - левый верхний угол изображения
	значение параметра: 1-240, координата X
	значение параметра: 1-320, координата Ү
	значение параметра: имя файла
	значение параметра: 0-3; 0 - нет масштабирования, 1 - масштабирование 1/2, 2 - масштабирование 1/4, 3 - масштабирование 1/8.
Set Display Str	-

Команда	Описание
SetDisplayString	Отображение символов в позиции строки, заданной на дисплее, режим отображения - выравнивание по левому краю
	значение параметра: 1-20
	значение параметра: можно ввести до 30 цифр, английских букв, символов и пробелов для отображения.
SetDisplayStringXY	Отображение чисел в координатной точке, заданной дисплеем, можно задать цифры и цвет фона, установить прозрачность фона или нет
	значение параметра: 1-240, координата Х
	значение параметра: 1-320, координата Ү
	значение параметра: можно ввести до 30 чисел, букв, символов, пробелов для отображения
	значение параметра: цвет шрифта,
	значение параметра: цвет фона, значение параметра: 0 - непрозрачный, 1 - прозрачный.
SetDisplayVar	Отображение цифр в позиции строки, заданной на дисплее, режим отображения - выравнивание по поаврму краю
	значение параметра: 1-20,
	значение параметра: можно ввести до 30 цифр для отображения.
SetDisplayVarXY	Отображение чисел в координатной позиции, заданной дисплеем, можно установить цвет чисел и фона, значение параметра: 1-240,
	координата Х, значение параметра: 1-320, координата Ү, значение параметра: можно ввести до 30 чисел для отображения, значение
	параметра: цвет шрифта, значение параметра: цвет фона.
SetFaceRegister	-
SetFontSize	Установить размер шрифта экранного дисплея, значение параметра: 0-4.
SetInBeep	Turn on or off the buzzer,
	значение параметра: зуммер включается, если параметр равен 1, и выключается, если параметр равен 0.
SetInSound	Set тон зуммера и время воспроизведения
	значение параметра: 1-1976, значение тона, значение параметра: 0-2, время воспроизведения тона.
SetLCDClear	Очистить все данные экрана, установить желтый цвет фона,
	значение параметра: 0xF800, 0x07E0, 0x001F, 0xFFE0, 0xF81F, 0x07FF, 0xFFFF, 0x0000, соответствует красному, зеленому, синему, желтому,
	пурпурному, голубому, белому и черному.
SetLCDDot	Отображение координатной точки в координатной позиции, заданной дисплеем,
	Значение параметра: 1-240 для координаты Х,
	Значение параметра: 1-320 для координаты Ү,
	Значение параметра: цвет точки.

Команда	Описание
SetLCDFilledRectangle2	Рисует сплошной прямоугольник с координатами, заданными дисплеем в левом верхнем углу,
	Значение параметра: 1-240, Координата Х,
	Значение параметра: 1-320, Координата Ү,
	Значение параметра: 1-240, Ширина,
	Значение параметра: 1-320, Высота,
	Значение параметра: Цвет прямоугольника.
SetLCDLine	Начиная с координатной позиции, заданной дисплеем, провести отрезок прямой в направлении заданного угла,
	значение параметра: 1-240, координата Х,
	значение параметра: 1-320, координата Ү,
	значение параметра: 0-360,
	значение параметра: единица длины равна одной точке,
	значение параметра: цвет отрезка прямой
SetLCDRectangle2	Рисует полый прямоугольник с координатами, заданными дисплеем в левом верхнем углу
	значение параметра: 1-240, координата Х,
	значение параметра: 1-320, координата Ү,
	значение параметра: 1-240, ширина,
	значение параметра: 1-320, высота,
	значение параметра: единичная ширина линии равна ширине точки
	значение параметра: цвет линии.
SetLCDSolidCircle	Рисует сплошной круг с координатной позицией, заданной дисплеем в качестве центра,
	Значение параметра: 1-240, координата Х,
	Значение параметра: 1-320, координата Ү,
	Значение параметра: Длина единичного радиуса равна одной точке,
	Значение параметра: Цвет круга.
SetMotor	Включает работу двигателя с заданной скоростью,
	Значение параметра: 1-4, порт подключения двигателя,
	Значение параметра: -100-100, скорость вращения двигателя.
	Чем больше значение, тем выше скорость, 0 остановка, меньше 0 реверс, больше 0 вперед.
SetMotorCode	Clear значение, записанное энкодером
	значение параметра: 1-4, порт подключения двигателя.
SetMotorPower	Установить работу нескольких двигателей на заданной мощности
	значение параметра: -100-100, скорость вращения каждого двигателя.

Команда	Описание
SetMotorServo	Установить поворот двигателя на заданный угол
	значение параметра: 1-4, порт подключения двигателя
	значение параметра: -100-100, скорость вращения двигателя,
	значение параметра: 0-3600, угол поворота двигателя.
SetMotorStraight	Движение прямо двумя моторами (левый и правый)
	Значение параметра: 1-4, порт подключения левого двигателя
	Значение параметра: 1-4, порт подключения правого двигателя
	Значение параметра: -100-100, скорость вращения двигателей
SetMotorStraightAngle	Синхронное вращение двух моторов
	Значение параметра: -100-100, Скорость вращения двигателя,
	Значение параметра: 0-2147483647, Импульс вращения двигателя.
SetMp3Play	Воспроизводит МРЗ с именем 01 в папке 01 на МРЗ-диске,
	Параметр: 01-99 имя папки,
	Параметр: 01-99 имя аудиофайла.
SetMp3Suspend	Прерывает воспроизведение MP3.
SetRFPassWord	-
SetSmartEyeAllLed	Установка различных цветов освещения для "умного глаза"
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Параметры 2-9 - цвета диодов, пример: 0xFF0000, 0xFF7F00, 0xFFFF00, 0xFFF00, 0xFFFF, 0xFF, 0x8A00FF, 0xFFFFFF
SetSmartEyeIRcode	Передача заданных инфракрасных данных
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Значение параметра: 0-255, данные для передачи
SetSmartEyeMode	Установка режима освещения "умного глаза" и цвета освещения
	Значение параметра: 1-8, порт подключения датчика
	Значение параметра: 1-9, тип освещения: 1- Радужная водяная лампа, 2-Спиральная лампа, 3-Монохромная водяная лампа, 4-Двойная
	вспышка, 5-Вкл. выкл. свет, 6-Сканирующие огни, 7-Красный дыхательный свет, 8-Зеленый дыхательный свет, 9-Синий дыхательный свет
SetSysTime	После выполнения контроллером программы встроенные часы обнуляются.
SetWaitForAlCamData	Ожидание переключения модуля ИИ в заданный режим распознавания (модуль ИИ должен быть подключен к UART-порту контроллера, E6 - P8, M6 - P5, E3 - P8)
	Значение параметра: выбираемые режимы следующие: 1-Нет, 2-Обнаружение цвета, 3-Распознавание QR-кода, 4-Распознавание шариков,
	5-Распознавание дорог, 6-Распознавание лиц, 7-Классификация изображений, 8-Распознавание кодов этикеток, 9-Обучение
	распознаванию цвета, 10-Обучение распознаванию лиц, 11-Распознавание жестов, 12-Обучение классификации изображений, 13-
	Распознавание дорожных знаков

Команда	Описание
SetWaitForAngle	Ожидание поворота двигателя на заданный угол перед выполнением следующей процедуры,
	Значение параметра: 1-4 -> Порт подключения двигателя
	Значение параметра: -100-100 -> скорость вращения двигателя
	Значение параметра: 0-3600 -> угол поворота двигателя.
SetWaitForTime	Подождать указанное время перед выполнением последующей программы,
	Значение параметра: Время ожидания в секундах.