

# 介绍

## 介绍

- 二能级系统
- 基塔夫定理 - 通用完备集
- 表面码
- 量子比特和错误模型
- 表面码和纠错
- 表面码和错误探测
  - 宇称鉴别
  - 镇定子
- 注释: 量子测量

📅 2022-11-11

## 二能级系统

### 二能级系统操作

表面码约定下	传统泡利算子
$\hat{I}, \hat{X}, \hat{Y}, \hat{Z}$	$\hat{\sigma}_0, \hat{\sigma}_x, -i\hat{\sigma}_y, \hat{\sigma}_z$

### 操作关系

$$\hat{X}^2 = -\hat{Y}^2 = \hat{Z}^2 = \hat{I}^2$$

$$\hat{X}\hat{Z} = -\hat{Z}\hat{X}$$

$$[\hat{X}, \hat{Y}] \equiv \hat{X}\hat{Y} - \hat{Y}\hat{X} = -2\hat{Z}$$

能够应用上述关系的系统都可以作为一个量子比特。

## 基塔夫定理 - 通用完备集

Solovay-Kitaev 定理 [2, 12] 表明由  $\hat{X}, \hat{Z}, \hat{H}, \hat{S}, \hat{S}^\dagger, \hat{T}, \hat{T}^\dagger$  和 CNOT 门可以执行任何量子算法。

最小的通用完备集可以为:  $\hat{T}, \hat{H}$  和 CNOT, 因为:

$$\hat{T}^2 = \hat{S}, \hat{T}^4 = \hat{Z}, \hat{H}\hat{Z}\hat{H} = \hat{X}, \hat{Z}\hat{S} = \hat{S}^\dagger, \hat{T}^7 = \hat{T}^\dagger$$

## 表面码

表面码中物理比特通过物理 CNOT 纠缠起来, 随后的测量用来探测和纠正错误。纠缠起来的物理比特来定义逻辑比特。

表面码包括,

- 逻辑比特的构造
- 完备集的构造 (逻辑单比特门和逻辑 CNOT 门)

# 量子比特和错误模型

量子比特的基态  $|g\rangle$  和激发态  $|e\rangle$  对应  $\hat{Z}$  的两个本征态

$$\hat{Z}|g\rangle = +|g\rangle, \hat{Z}|e\rangle = -|e\rangle$$

注：哈密顿量通常正比于  $-\hat{Z}$

对比特的测量直接反映的是系统的能量水平，即本征值  $+1$  或  $-1$

错误来自于不想要的外界相互作用，例如从  $|e\rangle$  到  $|g\rangle$  的衰变，或比特跃迁频率的波动。

借助在演化中引入随机  $\hat{X}$  翻转和  $\hat{Z}$  相位翻转，可以模拟大部分单比特错误 [42]，更稀有的错误则对应更小的算符振幅。

## 表面码和纠错

错误模型表明错误可以通过补偿来消除。

表面码仅在错误会影响最终测量时才予以纠正，即纠正测量结果： $\hat{X}$  错误影响紧随的  $\hat{Z}$  基底测量  $M_Z$ ， $\hat{Z}$  错误影响紧随的  $\hat{X}$  基底测量  $M_X$ 。

表面码的纠错在经典控制软件中完成。

表面码本身更着眼于错误探测，而非纠错。

## 表面码和错误探测

试图用  $M_Z$  探测  $\hat{X}$  错误与用  $M_X$  探测  $\hat{Z}$  错误是冲突的，因为  $[\hat{X}, \hat{Z}] \neq 0$ 。测量本身会破坏量子态，不存在  $\hat{X}$  和  $\hat{Z}$  的共同本征态。

注：在量子线路上， $M_Z$  测量对于比特的后果等价于随机作用一个和  $\hat{Z}$  有共同本征态的投影算符， $P_g$  或  $P_e$ ， $M_X$  类似。

## 宇称鉴别

由于  $[\hat{X}_a, \hat{X}_b] = 0$ ，所以  $[\hat{X}_a \hat{X}_b, \hat{Z}_a \hat{Z}_b] = 0$ 。 $\hat{X}_a \hat{X}_b$  和  $\hat{Z}_a \hat{Z}_b$  具有共同本征态，即贝尔态，可以同时被观测，但本征值不同。通过测量他们的本征值可以在一定程度上鉴别比特  $a$  和  $b$  所处的状态。

$\hat{Z}_a \hat{Z}_b$	$\hat{X}_a \hat{X}_b$	$ \psi\rangle$
+	+	$ \beta_{gg}\rangle = ( gg\rangle +  ee\rangle)/\sqrt{2}$
+	-	$ \beta_{eg}\rangle = ( gg\rangle -  ee\rangle)/\sqrt{2}$
-	+	$ \beta_{ge}\rangle = ( ge\rangle +  eg\rangle)/\sqrt{2}$
-	-	$ \beta_{ee}\rangle = ( ge\rangle -  eg\rangle)/\sqrt{2}$

注1： $\hat{X}_a$  是比特  $a$  上的  $\hat{X}$  算符， $\hat{X}_a \hat{X}_b$  即  $\hat{X}_a \otimes \hat{X}_b$ ，而  $XZ$  是同一个比特上两个算符的积。

注2： $\hat{X}_a \hat{X}_b$  的本征值是比特  $a$  和  $b$  的  $\hat{X}$  宇称， $\hat{Z}_a \hat{Z}_b$  类似。

$a$  和  $b$  上的  $\hat{X}$  或  $\hat{Z}$  错误会将  $|\psi\rangle$  的状态改变

$ \psi_0\rangle$	after $X_a$ error	after $X_b$ error	after $Z_a$ error	after $Z_b$ error
$ \beta_{gg}\rangle; ++$	$ \beta_{ge}\rangle; -+$	$ \beta_{ge}\rangle; -+$	$ \beta_{eg}\rangle; +-$	$ \beta_{eg}\rangle; +-$
$ \beta_{eg}\rangle; +-$	$- \beta_{ee}\rangle; --$	$ \beta_{ee}\rangle; --$	$ \beta_{gg}\rangle; ++$	$ \beta_{gg}\rangle; ++$
$ \beta_{ge}\rangle; -+$	$ \beta_{gg}\rangle; ++$	$ \beta_{gg}\rangle; ++$	$ \beta_{ee}\rangle; --$	$- \beta_{ee}\rangle; --$
$ \beta_{ee}\rangle; --$	$- \beta_{eg}\rangle; +-$	$ \beta_{eg}\rangle; +-$	$ \beta_{ge}\rangle; -+$	$- \beta_{ge}\rangle; -+$

所以只要观测到状态的宇称值发生变化，就表明发生了错误，只是不能鉴别出来。

表面码加强了这种探测和鉴别的能力。

### 镇定子

像  $\hat{X}_a \hat{X}_b$  和  $\hat{Z}_a \hat{Z}_b$  是镇定子 (stabilizers)。用一组完备的镇定子反复测量量子系统，系统会塌缩到一个唯一的共同本征态。这个态可以不被测量影响。一旦测量结果变化，就表明有错误发生，测量后的态落入了另一个镇定子本征态。

## 注释: 量子测量

所谓测量一个算符  $A$ ，即意味着将系统置于  $A$  的一个本征态，并取得对应的本征值。

假设  $A$  的对角化表示为：

$$\text{diag}(A_1, A_2, A_3, \cdots, A_N)$$

测量  $A$  意味着存在一组投影算符  $\{P_i\}$ ,

$$\begin{aligned} P_1 &= \text{diag}(A_1, 0, \cdots, 0) \\ P_2 &= \text{diag}(0, A_2, \cdots, 0) \\ &\vdots \\ P_N &= \text{diag}(0, 0, \cdots, A_N) \end{aligned}$$

在测量时根据系统的状态  $|\psi\rangle$  随机应用一个  $P_i$ ，将系统置为  $A$  的第  $i$  个本征态  $|A_i\rangle = P_i|\psi\rangle$  上，系统的本征值即为  $\langle\psi|P_i|\psi\rangle$ 。

类似的，测量算符  $B$ ，意味着找到另一组投影算符  $\{Q_i\}$ 。如果  $[A, B] = 0$ ，意味着施加  $Q_j$  不会影响施加  $P_i$  所得到的结果。