

REPORT CONTROL DRONE

- Đã thử bay theo 2 cách:
 - + Bay theo tọa độ (x,y,z) và không quay drone
 - + Bay nhập khoảng cách và góc để xoay drone theo hướng cần bay
- Trong quá trình bay sai số tại mỗi point khoảng từ 30-50cm
- Mỗi con drone bay sai số khác nhau và giữa các drone cũng bay khác nhau (team chạy drone trước đã confirm)
- Cách để Drone bay theo khoảng cách:
 - + Theo như tìm hiểu thì nó sẽ nhận khoảng cách và dựa trên tốc độ sẽ tính ra thời gian bay, do đó dẫn đến sai số tại mỗi point do ảnh hưởng của môi trường.
- Nguyên nhân dẫn đến sai số:
 - + Drone không có cảm biến để kiểm tra vị trí hiện tại có đúng với điểm đặt không.
 - + Khi cất cánh drone có xu hướng lệch khỏi vị trí đặt ban đầu.
 - + Trong quá trình bay drone chịu ảnh hưởng của môi trường như là gió dẫn đến sai số vị trí và sai số góc quay.