

一、拉普拉斯变换

二、线性系统拉普拉斯变换  
分析法

# 课程目标



天津中德应用技术大学  
Tianjin Sino-German University of Applied Sciences

- 掌握拉普拉斯逆变换的求解，特别是单阶实数根和二重实数根的求解（重点）
- 掌握拉普拉斯变换（S域）系统分析法（重点）
- 了解电路S域模型

## § 5.5 拉普拉斯逆变换



天津中德应用技术大学  
Tianjin Sino-German University of Applied Sciences

直接利用定义式求反变换---复变函数积分，比较困难。

通常的方法：

(1) 查表 (2) 利用性质 (3) 部分分式展开 ----- 结合

若象函数 $F(s)$ 是 $s$ 的有理分式，可写为

$$F(s) = \frac{b_m s^m + b_{m-1} s^{m-1} + \dots + b_1 s + b_0}{s^n + a_{n-1} s^{n-1} + \dots + a_1 s + a_0}$$

若 $m \geq n$ （假分式），可用多项式除法将象函数 $F(s)$ 分解为有理多项式 $P(s)$ 与有理真分式之和。

$$F(s) = P(s) + \frac{B_0(s)}{A(s)}$$

# 一、零、极点的概念



若 $F(s)$ 是 $s$ 的实系数有理真分式 ( $m < n$ ), 则可写为

$$F(s) = \frac{B(s)}{A(s)} = \frac{a_m s^m + a_{m-1} s^{m-1} + \dots + a_1 s + a_0}{s^n + b_{n-1} s^{n-1} + \dots + b_1 s + b_0}$$

分解

$$F(s) = \frac{B(s)}{A(s)} = \frac{b_m (s - z_1)(s - z_2) \dots (s - z_m)}{a_n (s - p_1)(s - p_2) \dots (s - p_n)}$$

零点  $z_1, z_2, z_3 \dots z_m$  是  $B(s) = 0$  的根, 称为  $F(s)$  的零点 (因为  $B(s) = 0 \Rightarrow F(s) = 0$ )

极点  $p_1, p_2, p_3 \dots p_n$  是  $A(s) = 0$  的根, 称为  $F(s)$  的极点 (因为  $A(s) = 0 \Rightarrow F(s) = \infty$ )

## 二、拉氏逆变换的过程



天津中德应用技术大学  
Tianjin Sino-German University of Applied Sciences

求 $F(s)$ 的极点

将 $F(s)$ 展开为部分分式

查变换表求出原函数 $f(t)$

## 1. 第一种情况：单阶实数极点

$$F(s) = \frac{B(s)}{(s - p_1)(s - p_2) \cdots (s - p_n)}$$

$p_1, p_2, p_3 \cdots p_n$  为不同的实数根

$$F(s) = \frac{K_1}{s - p_1} + \frac{K_2}{s - p_2} + \cdots + \frac{K_n}{s - p_n}$$

$$K_i = (s - p_i)F(s) \Big|_{s=p_i} \quad L^{-1}\left[\frac{1}{s - p_i}\right] = e^{p_i t} \varepsilon(t)$$



## 假分式情况:



$$F(s) = \frac{s^3 + 5s^2 + 9s + 7}{s^2 + 3s + 2}$$

作长除法

$$F(s) = s + 2 + \frac{s + 3}{(s + 1)(s + 2)} = s + 2 + F_1(s)$$

$$F_1(s) = \frac{2}{s + 1} - \frac{1}{s + 2}$$

$$f(t) = \delta'(t) + 2\delta(t) + 2e^{-t}\varepsilon(t) - e^{-2t}\varepsilon(t)$$

$$\begin{array}{r} s + 2 \\ s^2 + 3s + 2 \overline{) s^3 + 5s^2 + 9s + 7} \\ \underline{s^3 + 3s^2 + 2s} \phantom{+ 7} \\ 2s^2 + 7s + 7 \\ \underline{2s^2 + 6s + 4} \\ + \end{array}$$



## 2. 第二种情况：有重根存在

$$F(s) = \frac{s^2}{(s+2)(s+1)^2} = \frac{K_1}{s+2} + \frac{K_2}{s+1} + \frac{K_3}{(s+1)^2}$$

$K_1$  为单根系数,  $K_3$  为重根最高次系数

$$K_1 = (s+2) \frac{s^2}{(s+2)(s+1)^2} \Big|_{s=-2} = 4$$

$$K_3 = (s+1)^2 \frac{s^2}{(s+2)(s+1)^2} \Big|_{s=-1} = 1$$





## $K_2$ 的求法

对原式两边乘以  $(s+1)^2$   $\frac{s^2}{s+2} = (s+1)^2 \frac{K_1}{s+2} + K_2(s+1) + K_3$

令  $s = -1$  时, 只能求出  $K_3 = 1$ , 若求  $K_2$ , 两边再求导

$$\begin{aligned} \text{右边} &= \frac{d}{ds} \left[ (s+1)^2 \frac{K_1}{s+2} + (s+1)K_2 + K_3 \right] \\ &= \frac{2(s+1)(s+2)K_1 - K_1(s+1)^2}{(s+2)^2} + K_2 + 0 \end{aligned}$$

$$\text{左边} = \frac{d}{ds} \left[ (s+1)^2 F(s) \right] = \frac{d}{ds} \left[ \frac{s^2}{s+2} \right] = \frac{2s(s+2) - s^2}{(s+2)^2} = \frac{s^2 + 4s}{(s+2)^2}$$

$$\text{此时令 } s = -1, \text{ 右} = K_2 \quad \text{左边} = \frac{s^2 + 4s}{(s+2)^2} \Big|_{s=-1} = -3 \quad \text{所以 } K_2 = -3$$

$$F(s) = \frac{4}{s+2} + \frac{-3}{s+1} + \frac{1}{(s+1)^2}$$

所以  $f(t) = L^{-1}[F(s)] = (4e^{-2t} - 3e^{-t} + te^{-t})\varepsilon(t)$

举例  $F(s) = \frac{s-2}{s(s+1)^3}$



$$F(s) = \frac{K_{11}}{(s+1)^3} + \frac{K_{12}}{(s+1)^2} + \frac{K_{13}}{(s+1)} + \frac{K_2}{s}$$

$$K_{11} = (s+1)^3 F(s) \big|_{s=-1} = \frac{s-2}{s} \big|_{s=-1} = 3$$

$$K_{12} = \frac{d}{ds} [(s+1)^3 F(s)] \big|_{s=-1} = \frac{s-(s-2)}{s^2} \big|_{s=-1} = 2$$

$$K_{13} = \frac{1}{2} \frac{d^2}{ds^2} [(s+1)^3 F(s)] \big|_{s=-1} = \frac{1-4s}{2s^4} \big|_{s=-1} = 2$$



$$K_2 = sF(s) \big|_{s=0} = \frac{s-2}{(s+1)^3} \big|_{s=0} = -2$$

$$F(s) = \frac{3}{(s+1)^3} + \frac{2}{(s+1)^2} + \frac{2}{(s+1)} + \frac{-2}{s}$$

$$\therefore f(t) = \left( \frac{3}{2} t^2 e^{-t} + 2t e^{-t} + 2e^{-t} - 2 \right) \varepsilon(t)$$



### 3. 第三种情况：极点为共轭复数

$$F(s) = \frac{B(s)}{A_1(s)[(s + \alpha)^2 + \beta^2]} = \frac{F_1(s)}{(s + \alpha - j\beta)(s + \alpha + j\beta)}$$

共轭极点出现在  $-\alpha \pm j\beta$

$$F(s) = \frac{K_1}{s + \alpha - j\beta} + \frac{K_2}{s + \alpha + j\beta} + \dots$$

$$F(s) = \frac{s + \gamma}{(s + \alpha)^2 + \beta^2}$$



$F(s)$  具有共轭极点，不必用部分分式展开法

利用  $L[e^{-\alpha t} \sin(\beta t)] = \frac{\beta}{\beta^2 + (s + \alpha)^2}$

$$L[e^{-\alpha t} \cos(\beta t)] = \frac{s + \alpha}{\beta^2 + (s + \alpha)^2}$$

$$F(s) = \frac{s + \alpha}{(s + \alpha)^2 + \beta^2} - \frac{-\frac{\alpha - \gamma}{\beta} \beta}{(s + \alpha)^2 + \beta^2}$$

求得  $f(t) = e^{-\alpha t} \cos(\beta t) - \frac{\alpha - \gamma}{\beta} e^{-\alpha t} \sin(\beta t) \quad (t \geq 0)$

## § 5.7 线性系统拉普拉斯变换分析



天津中德应用技术大学  
Tianjin Sino-German University of Applied Sciences

### 一、微分方程的变换解

描述 $n$ 阶系统的微分方程的一般形式为

$$\sum_{i=0}^n a_i y^{(i)}(t) = \sum_{j=0}^m b_j f^{(j)}(t)$$

系统的初始状态为 $y(0_-)$ ,  $y^{(1)}(0_-)$ , ...,  $y^{(n-1)}(0_-)$ 。

思路：用拉普拉斯变换微分特性

$$y^{(i)}(t) \longleftrightarrow s^i Y(s) - \sum_{p=0}^{i-1} s^{i-1-p} y^{(p)}(0_-)$$

若 $f(t)$ 在 $t=0$ 时接入系统，则 $f^{(j)}(t) \longleftrightarrow s^j F(s)$



$$\left[ \sum_{i=0}^n a_i s^i \right] Y(s) - \sum_{i=0}^n a_i \left[ \sum_{p=0}^{i-1} s^{i-1-p} y^{(p)}(0_-) \right] = \left[ \sum_{j=0}^m b_j s^j \right] F(s)$$

s域的代数  
方程

$$Y(s) = \frac{M(s)}{A(s)} + \frac{B(s)}{A(s)} F(s) = Y_{zi}(s) + Y_{zs}(s)$$

➡  $y(t), \quad y_{zi}(t), \quad y_{zs}(t)$



例1 描述某LTI系统的微分方程为  $y''(t) + 5y'(t) + 6y(t) = 2f'(t) + 6f(t)$   
已知初始状态  $y(0_-) = 1$ ,  $y'(0_-) = -1$ , 激励  $f(t) = 5\cos t\varepsilon(t)$ , 求系统的全响应  $y(t)$

解： 方程取拉氏变换，并整理得

$$Y(s) = \underbrace{\frac{sy(0_-) + y'(0_-) + 5y(0_-)}{s^2 + 5s + 6}}_{Y_{zi}(s)} + \underbrace{\frac{2(s+3)}{s^2 + 5s + 6} F(s)}_{Y_{zs}(s)}$$

$$F(s) = \frac{5s}{s^2 + 1}$$

$$Y(s) = Y_{zi}(s) + Y_{zs}(s) = \frac{s+4}{(s+2)(s+3)} + \frac{2}{s+2} \frac{5s}{s^2+1}$$

## 二、系统函数



系统函数 $H(s)$ 定义为 
$$H(s) \stackrel{\text{def}}{=} \frac{Y_{zs}(s)}{F(s)} = \frac{B(s)}{A(s)}$$

它只与系统的结构、元件参数有关，而与激励、初始状态无关。

$$y_{zs}(t) = h(t) * f(t) \quad \longrightarrow \quad Y_{zs}(s) = L[h(t)]F(s)$$

$$H(s) = L[h(t)]$$



已知当输入 $f(t)=e^{-t}\varepsilon(t)$ 时，某LTI因果系统的零状态响应 $y_{zs}(t)=(3e^{-t}-4e^{-2t}+e^{-3t})\varepsilon(t)$ ，求该系统的冲激响应和描述该系统的微分方程。

解 
$$H(s) = \frac{Y_{zs}(s)}{F(s)} = \frac{2(s+4)}{(s+2)(s+3)} = \frac{4}{s+2} + \frac{-2}{s+3} = \frac{2s+8}{s^2+5s+6}$$

$$h(t) = (4e^{-2t} - 2e^{-3t}) \varepsilon(t)$$

$$s^2 Y_{zs}(s) + 5s Y_{zs}(s) + 6 Y_{zs}(s) = 2s F(s) + 8 F(s)$$

取逆变换  $y_{zs}''(t) + 5y_{zs}'(t) + 6y_{zs}(t) = 2f'(t) + 8f(t)$

微分方程为  $y''(t) + 5y'(t) + 6y(t) = 2f'(t) + 8f(t)$

### 三、电路的s域模型 (略)

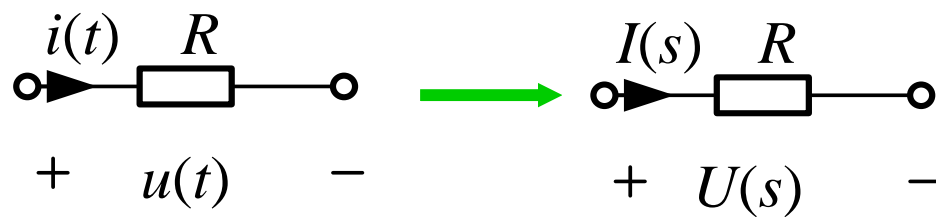


天津中德应用技术大学  
Tianjin Sino-German University of Applied Sciences

对时域电路取拉氏变换

#### 1、电阻元件的s域模型

$$u(t) = R i(t) \longrightarrow U(s) = R I(s)$$



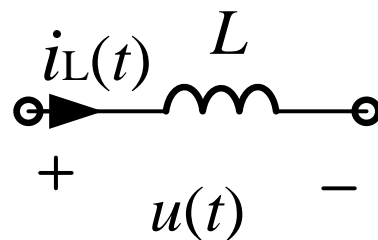
电阻元件的s域模型

## 2、电感元件的s域模型

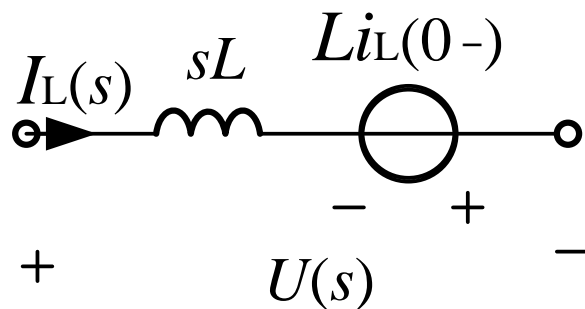
$$u(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$$



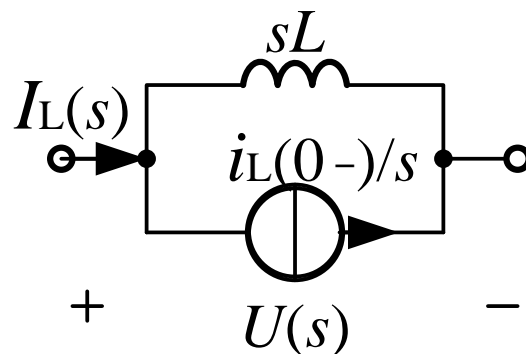
$$U(s) = sLI_L(s) - Li_L(0_-)$$



$$I_L(s) = \frac{1}{sL} U(s) + \frac{i_L(0_-)}{s}$$



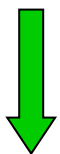
或



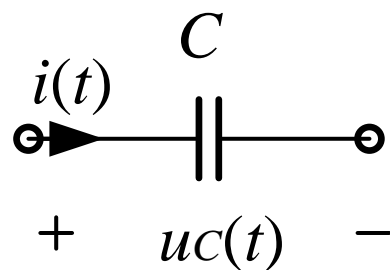
电感元件的s域模型

### 3、电容元件的s域模型

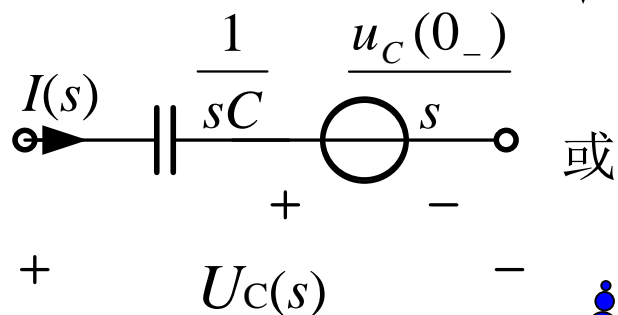
$$i(t) = C \frac{du_C(t)}{dt}$$



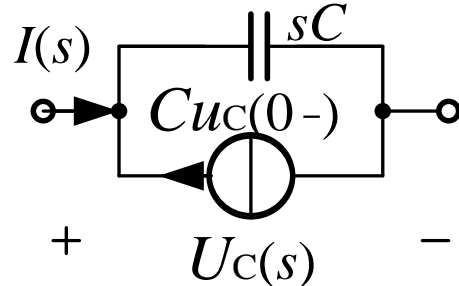
$$I(s) = sCU_C(s) - Cu_C(0_-)$$



$$U_C(s) = \frac{1}{sC} I(s) + \frac{u_C(0_-)}{s}$$



或



电容元件的s域模型

## 4、KCL、KVL方程

$$\begin{array}{ccc} \sum i(t) = 0 & \xrightarrow{\text{ }} & \sum I(s) = 0 \\ \sum u(t) = 0 & & \sum U(s) = 0 \end{array}$$

求响应的步骤

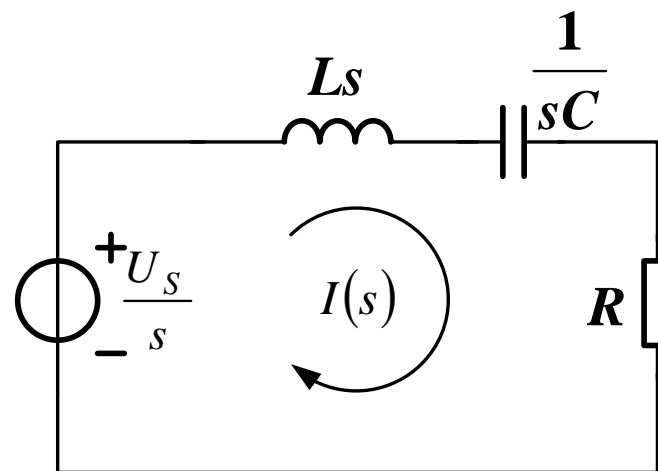
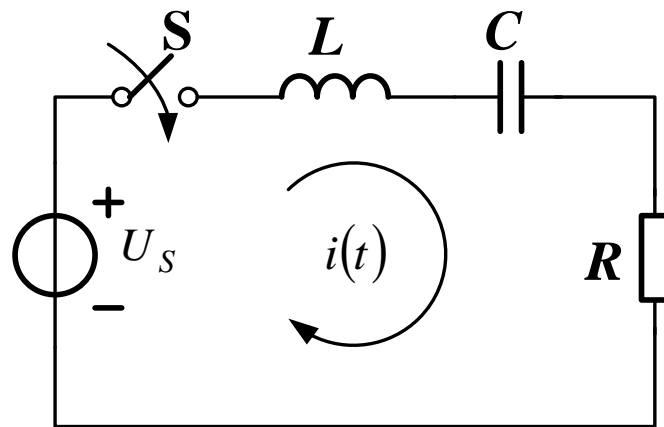
- 画0\_等效电路，求初始状态；
- 画s域等效模型；
- 列s域方程（代数方程）；
- 解s域方程，求出响应的拉氏变换 $U(s)$ 或 $I(s)$ ；
- 拉氏反变换求 $u(t)$ 或 $i(t)$ 。

# 例1



如图电路，初始状态为0， $t=0$ 时开关S闭合，求电流 $i(t)$ 。

解：



(1) 初始状态为0  $\Rightarrow i_L(0_-) = 0\text{ A}, u_C(0_-) = 0\text{ V}$

(2)  $t > 0$ 的 $s$ 域等效模型

(3) 列方程  $LsI(s) + RI(s) + \frac{1}{Cs}I(s) = \frac{U_s}{s}$



本节课我们主要讨论了

- (1) 拉普拉斯逆变换的求解方法。
- (2) S域系统分析法。
- (3) 电路S域模型。

课后习题：5.4， 5.13， 5.15， 5.16

下节课我们将要讨论S域的系统函数

(1) 对比傅里叶分析法，思考S域下的系统函数与傅里叶变换下的系统频率响应有哪些相似点？哪些不同点？