



线性代数第8讲

3/24/2022 10:59:56 PM

内容：矩阵的对称转置等

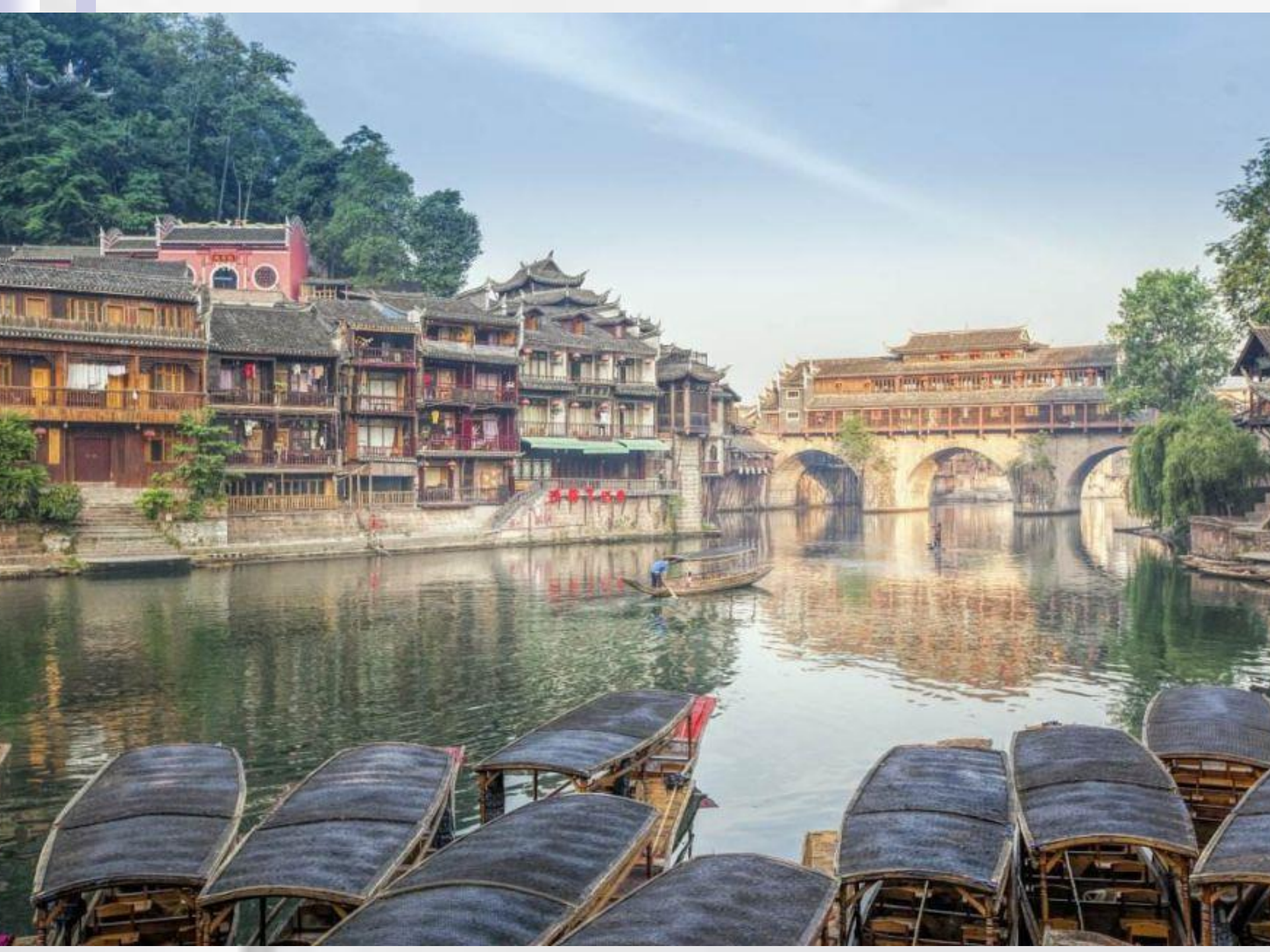
秀丽风光















栖凤湖 ——张时红 摄





第8讲 内容大概 Outline

1. 上次内容回顾；
2. 矩阵的转置；
3. 对称矩阵；
4. 方阵的行列式；
5. 逆矩阵（1）；

主讲：邱玉文



一、前次课程结论回顾





矩阵的乘积满足的算律：

(1) 结合律 $(AB)C = A(BC)$ ；

(2) 分配律 $A(B + C) = AB + AC$

(3) 数的位置： $k(AB) = (kA)B = A(kB)$



矩阵的乘积不满足的算律：

- (1) $AB = BA$ 一般不成立；
- (2) $A \neq O, AB = AC$ 不能得出 $B = C$ 一定成立；
- (3) $A \neq O, AB = O$ 不能得出 $B = O$ 一定成立；



矩阵乘法不满足交换律的例子

思考：如果 A 和 B 是同阶方阵，那么

$$(A+B)^2 = A^2 + 2AB + B^2 \text{ 成立吗?}$$

$$(A-B)(A+B) = A^2 - B^2 \text{ 成立吗?}$$

$$(A-B)(A+B) = A^2 - B^2$$

$$(A+B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$$

成立的充分必要条件是
 $AB=BA$



【矩阵结合律的例子】

已知 $B = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$, $C = (-1 \quad -1 \quad 1)$, 设 $A = BC$,

(1) 求 A ;

(2) 求 A^{500} ;



矩阵乘法结合律的例子

Examples of Matrix Multiplication Combination Law

例：已知 $A = \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$, $B = (1, 2, 1)$, 求 AB , BA , $(AB)^{50}$

解： $AB = \begin{pmatrix} -2 & -4 & -2 \\ -1 & -2 & -1 \\ 3 & 6 & 3 \end{pmatrix}$, $BA = -1$,

$$\begin{aligned} (AB)^{50} &= (AB)(AB)\cdots(AB) = A(BA)(BA)\cdots(BA)B \\ &= A(BA)^{49}B = A(-1)B = -AB = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ -3 & -6 & -3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$



$$(2) \begin{pmatrix} b_1 & b_2 & b_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

$$\text{解} \quad \begin{pmatrix} b_1 & b_2 & b_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a_{11}b_1 + a_{21}b_2 + a_{31}b_3 & a_{12}b_1 + a_{22}b_2 + a_{32}b_3 & a_{13}b_1 + a_{23}b_2 + a_{33}b_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

$$= a_{11}b_1^2 + a_{22}b_2^2 + a_{33}b_3^2 + 2a_{12}b_1b_2 + 2a_{13}b_1b_3 + 2a_{23}b_2b_3$$



1. 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$, $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$,

则 $PAQ = (\quad)$.

(A) $\begin{pmatrix} a_{21} + a_{23} & a_{22} & a_{23} \\ a_{11} + a_{13} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} + a_{33} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$; (B) $\begin{pmatrix} a_{12} & a_{11} & a_{13} \\ a_{22} & a_{21} & a_{23} \\ a_{32} + a_{12} & a_{31} + a_{11} & a_{33} + a_{13} \end{pmatrix}$;

(C) $\begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} + a_{21} & a_{32} + a_{22} & a_{33} + a_{23} \end{pmatrix}$; (D) $\begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{21} + a_{23} \\ a_{11} & a_{12} & a_{11} + a_{13} \\ a_{31} & a_{32} & a_{31} + a_{33} \end{pmatrix}$.



二、线性方程组的矩阵表示





矩阵乘法应用的例子

Examples of Matrix Multiplication Applications 1) 用矩阵描述方程组.

对于线性方程组

$$\begin{cases} 3x_1 - 2x_2 - 3x_3 - x_4 = 1 \\ x_1 + x_2 + x_3 + 2x_4 = 2 \\ 2x_1 - x_2 + x_4 = -1 \end{cases}$$

设 $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -3 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$, $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$, 则方程组(1)可表示为

$$Ax = b$$

的形式.



矩阵乘法应用的例子

Examples of Matrix Multiplication Applications 2) 用向量描述方程组.

的形式.

$$\text{若记 } \alpha_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_4 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix},$$

则方程组(1)可表示为

$$x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + x_3 \alpha_3 + x_4 \alpha_4 = b \quad (3)$$

的形式.

学习有点吃力的同学可以把这部分跳过去

到了后面还会专门从向量的角度再学习



矩阵乘法应用的例子

Examples of Matrix Multiplication Applications

3) 用矩阵和向量描述方程组.

$$\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 = 1 \\ -3x_1 + 2x_2 = 4 \end{cases}$$

可以写成 $\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$ **$Ax=b$ 形式**

也可以写成 $x_1 \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$ **向量组合形式**



三、矩阵的幂运算





方阵的幂 The power of a square matrix

定义 n 阶方阵 A 的幂 A^k (k, l 是非负整数) 如下:

$$A^0 = E, \quad A^1 = A, \quad A^k = A^{k-1}A \quad (k > 1)$$

容易验证

$$A^k A^l = A^{k+l}, \quad (A^k)^l = A^{kl}$$

设有 m 次多项式 $f(x) = a_m x^m + a_{m-1} x^{m-1} + \cdots + a_1 x + a_0$ ($a_m \neq 0$), 则矩阵多项式

$$f(A) = a_m A^m + a_{m-1} A^{m-1} + \cdots + a_1 A + a_0 E$$

仍是 n 阶方阵, 称为方阵 A 的 m 次多项式. 注意上式最后一项是 $a_0 E (= a_0 A^0)$, 不能写成 a_0 .

A 的 n 次方也就是 n 个 A 的乘积



方阵多项式的例子

An example of the polynomials of a square matrix

例7 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$, $f(x) = x^2 + x + 3$ 求 $f(A)$

解

$$f(A) = A^2 + A + 3E$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} + 3E$$

$$= \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} + 3E$$

$$= 3E$$



需要注意的细节： Details that need attention

如果 A 是三阶方阵， $f(x)$ 是一元多项式，比如：

$$f(x) = 2x^3 - 5x^2 + 7x - 4$$

$$\text{则 } f(A) = 2A^3 - 5A^2 + 7A - 4E$$

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ 是三阶单位矩阵，相当于 } A^0$$

$$f(x) = 2x^3 - 5x^2 + 7x - 4 \text{ 可以看成是 } 2x^3 - 5x^2 + 7x - 4x^0$$



方阵多项式的例子

An example of the polynomials of a square matrix

例 12 设 $f(x) = 2x^2 - 3x + 1$, $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$, 求 $f(A)$.

解 方法 1

$$A^2 = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

$$f(A) = 2A^2 - 3A + E = 2 \begin{pmatrix} 7 & 1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} - 3 \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 & -1 \\ -3 & 12 \end{pmatrix}$$

方法 2 因为 $f(x) = (x-1)(2x-1)$, 所以

$$f(A) = (A - E)(2A - E) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 6 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 & -1 \\ -3 & 12 \end{pmatrix}$$



方阵多项式的意义 The Meaning of Square Matrix Polynomials

如果 A 是 n 阶方阵，专业课里要用到 $e^{2A}, \sin A$ 等

在高等数学里，

$$e^x = 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \cdots, -\infty < x < \infty$$

可以认为： $e^A \approx E + A + \frac{A^2}{2!} + \cdots + \frac{A^n}{n!}$

类似可以想象： $\cos A, \ln A, \sin 2A$



四、矩阵的转置





矩阵的转置 Transposition of matrices

定义：把矩阵 A 的行换成同序数的列得到的新矩阵，叫做矩阵 A 的**转置矩阵**，记作 A^T 。

运算性质：

$$(1) (A^T)^T = A;$$

$$(2) (A + B)^T = A^T + B^T;$$

$$(3) (\lambda A)^T = \lambda A^T;$$

$$(4) (AB)^T = B^T A^T. \quad \text{一般地: } (AB)^T \neq A^T B^T$$



矩阵转置的例子 Examples of Matrix Transposition

$$A_{3 \times 4} = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 0 & 7 \\ 5 & -8 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & -5 & 9 \end{pmatrix}, \quad A^T_{4 \times 3} = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 0 \\ 4 & -8 & 3 \\ 0 & 2 & -5 \\ 7 & -1 & 9 \end{pmatrix}$$

体会： $(A^T)^T = A$ 和 $(kA)^T = kA^T$



对称矩阵 Symmetric matrix

设 A 为 n 阶方阵，如果满足 $A = A^T$

$$a_{ij} = a_{ji} \quad (i, j = 1, 2, \dots, n)$$

如果满足 $A = A^T$ ，那么 A 称为对称矩阵。

如果满足 $A = -A^T$ ，那么 A 称为反对称矩阵。

$$A = \begin{pmatrix} 12 & 6 & 1 \\ 6 & 8 & 0 \\ 1 & 0 & 6 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -6 & 1 \\ 6 & 0 & 7 \\ -1 & -7 & 0 \end{pmatrix}$$



性质： 设 A, B 为 n 阶对称矩阵， k 为常数，则

(1) $A + B, kA, A^T$ 仍为对称矩阵；

(2) AB 为对称矩阵 $\Leftrightarrow AB = BA$

$$\begin{pmatrix} 2 & 4 & -5 \\ -4 & 3 & 2 \\ 5 & -2 & 1 \end{pmatrix} \text{ 不是反对称矩阵}$$

反对称矩阵主对角元素都等于0，即 $a_{ii} = 0$

对称矩阵满足 $a_{ij} = a_{ji}$, $A = A^T$ 反对称矩阵满足 $a_{ij} = -a_{ji}$, $A = -A^T$



课本上的例子 Examples from textbooks

例 16 设 A, B 为 n 阶矩阵, A 为反称矩阵, B 为对称矩阵. 证明 $AB - BA$ 为对称矩阵.

证 由对称矩阵和反称矩阵的定义知, 此时 $A^T = -A, B^T = B$. 运用转置运算律, 有

$$\begin{aligned}(AB - BA)^T &= (AB)^T - (BA)^T = B^T A^T - A^T B^T \\ &= B(-A) - (-A)B = AB - BA\end{aligned}$$

即 $AB - BA$ 为对称矩阵.

例16的意义在于证明习惯的训练, 一道题目看似抽象, 没一点思路。养成转换的习惯, 即把概念, 结论, 条件都转换成等式。由等式推等式。



六、方阵的行列式





二、方阵的行列式

定义：由 n 阶方阵的元素所构成的行列式，叫做**方阵 A 的行列式**，记作 $|A|$ 或 $\det A$ 。

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & 6 \\ 0 & 4 & 7 \end{pmatrix}, \quad \det(A) = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & 6 \\ 0 & 4 & 7 \end{vmatrix}$$

$$\text{或者 } |A| = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & 6 \\ 0 & 4 & 7 \end{vmatrix}, \quad \det(A^T) = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 5 & 6 & 7 \end{vmatrix}$$



方阵的行列式 Determinant of Square Matrix

运算性质

$$(1) |A^T| = |A|; \quad (2) |\lambda A| = \lambda^n |A|;$$
$$(3) |AB| = |A||B|; \Rightarrow |AB| = |BA|.$$



课本上的例子 Examples from textbooks

例 17 设 A, B 均为 3 阶方阵且 $|A| = \frac{1}{3}$, $|B| = 4$, 求 $|-A|$ 及 $|2B^T A^2|$.

解
$$|-A| = (-1)^3 |A| = (-1) \times \frac{1}{3} = -\frac{1}{3}$$

$$|2B^T A^2| = 2^3 |B^T| |A|^2 = 8 \times 4 \times \frac{1}{9} = \frac{32}{9}$$



八、逆矩阵（备用）





§ 2.4 逆矩阵

1) 定义 对于 n 阶矩阵 A ，如果有一个 n 阶矩阵，使得 B 满足：

$$AB = BA = E,$$

则说矩阵 A 是可逆的，并把矩阵 B 称为 A 的逆矩阵。

① 若 A 是可逆矩阵，则 A 的逆矩阵是唯一的。

A 的逆矩阵记作 A^{-1} 。



2 伴随矩阵的结论

$$A^* = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix} \quad \text{为 } A \text{ 的伴随矩阵.}$$

1) $A \cdot A^* = |A| \cdot E$

2) $A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot A^*$

3) $A^* = |A| \cdot A^{-1}$

4) if $|A|=2, n=3$, then $|A^*| = ?$

5) if $|A|=2, n=3$, then $\left| \left(\frac{1}{5} A \right)^{-1} - 3A^* \right| = ?$



定理1 矩阵 A 可逆的充要条件是 $|A| \neq 0$, 且

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} A^*,$$

其中 A^* 为矩阵 A 的伴随矩阵.