

线性代数第16讲

内容: 向量组的线性组合等



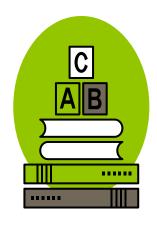






第16讲:内容大概 Outline of lectures

- 1 作业释疑与§3.1复习;
- 2 向量组的线性组合;
- 3 向量组的等价;
- 4 向量组的线性相关性;
- 5 小结.





第1部分:作业释疑与§3.1复习





2. 线性方程组有解的条件

结论: 非齐次线性方程组Ax=b有解的

充分必要条件是 r(A)=r(A|b)

或者: 非齐次线性方程组Ax=b无解

的充分必要条件是 $r(A)\neq r(A|b)$

或者是 r(A) < r(A|b)

或者是 r(A)+1=r(A|b)

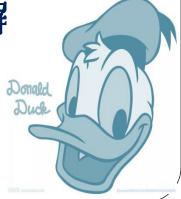


2. 线性方程组有解的条件

定理: n 元线性方程组 Ax = b有解 $\Leftrightarrow r(A) = r(A/b)$

结论: n 元线性方程组 Ax = b

- $r(A) \neq r(A/b) \Rightarrow$ 方程组无解;
- $r(A) = r(A/b) = n \Rightarrow$ 方程组有唯一解;
- $r(A) = r(A/b) < n \Rightarrow$ 方程组有无穷多解





3.线性方程组Ax=b求解的步骤

- 第一步: 把增广矩阵(A|b)用初等行变换化成行阶梯 形矩阵(B|c);
- 第二步: 判断r(B)=r(B|c)是否成立 (即r(A)=r(A|b)是否成立); 如果不成立,方程组无解计算中止; 如果r(B)=r(B|c)成立,转入第三步;
- 第三步: 将矩阵(B|c)继续用行换化简成行最简形;
- 第四步:根据行最简形写出Ax=b的同解方程组, 进一步写出方程组的解。

解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 + 3x_3 + x_4 = 4, \\ 2x_1 - 3x_2 + 4x_3 + 3x_4 = 7, \\ 3x_1 - 2x_2 + x_3 + 7x_4 = 8, \\ 2x_1 + x_2 - 4x_3 + 7x_4 = 3. \end{cases}$$

所以
$$\begin{cases} x_1 = x_3 - 3x_4 + 2 \\ x_2 = 2x_3 - x_4 - 1 \\ x_3 = x_3 \\ x_4 = x_4 \end{cases}$$
 其中 x_3, x_4 是自由未知量, $x = k_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $k_1, k_2 \in R$

练习
$$\begin{cases} x_1 + & x_4 = 1 \\ x_1 + x_2 + & 2x_4 = 3 \\ x_1 + & x_3 + 2x_4 = 4 \\ 3x_1 + x_2 + x_3 + 5x_4 = 8 \end{cases} (A|b) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 2 & 4 \\ 3 & 1 & 1 & 5 & 8 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_4 - r_1 - r_2 - r_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

可得同解方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_4 = 1 \\ x_2 + x_4 = 2 \\ x_3 + x_4 = 3 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = -x_4 + 1 \\ x_2 = -x_4 + 2 \\ x_3 = -x_4 + 3 \\ x_4 = x_4 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = -x_4 + 1 \\ x_2 = -x_4 + 2 \\ x_3 = -x_4 + 3 \\ x_4 = x_4 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, k \in \mathbb{R} \end{cases}$$



第2部分: 齐次线性方程组求解





4. 齐次线性方程组 Homogeneous linear equations

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0, \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = 0, \end{cases}$$

一定有零解

结论: n 元线性方程组 Ax = b

r(A) ≠ r(A|v) → 方程组工解;

- $r(A) = r(A|b) = n \Rightarrow$ 方程组有唯一解;
- $r(A) = r(A|b) < n \Rightarrow$ 方程组有无穷多解.

定理: n 元齐次线性方程组 Ax = 0

- ① 只有零解的充分必要条件是r(A) = n;
- ② 有非零解的充分必要条件是 r(A) < n.



4. 齐次线性方程组解(特殊情况)

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = 0, \\ \vdots \end{cases}$$

 $a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = 0,$

定理: n 元齐次线性方程组 Ax = 0

- ① 只有零解的充分必要条件是r(A) = n;
- ② 有非零解的充分必要条件是 r(A) < n.

结论: n 元齐次线性方程组 Ax = 0

- ① 若方程个数m<未知数个数n,则必有非零解;
- ② 若方程个数m=未知数个数n,则 有非零解 $\Leftrightarrow |A|=0$ 仅有零解 $\Leftrightarrow |A|\neq 0$

思考题:

- 1. A是4行3列的矩阵,那么齐次线性方程组Ax=0 只有零解的条件是()
- 2. *A*是一个3行4列矩阵,能不能说齐次线性方程组*Ax*=0必定有非零解?
- 3. A是一个m行n列矩阵,如果齐次线性方程组 Ax=0只有零解,那么Ax=b解可能是 ()





4. 齐次线性方程组解(求解步骤)

把齐次线性方程组的系数矩阵A用初等行变 换化成行最简形矩阵;

- 1) 如果r(A)=n,则齐次线性方程组Ax=0只有零解;
- 2) 如果r(A)<n,则根据行最简形写出Ax=0的最简同解方程组,进一步写出方程组的解。



例5 求解齐次线性方程组

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 + 3x_3 + x_4 = 0, \\ 2x_1 - 3x_2 + 4x_3 + 3x_4 = 0, \\ 3x_1 - 2x_2 + x_3 + 7x_4 = 0, \\ 2x_1 + x_2 - 4x_3 + 7x_4 = 0. \end{cases}$$

解:对方程组的系数矩阵A进行初等行变换

$$r(A) = 2 < n = 4$$



例6 设有齐次线性方程组

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 + x_3 = 0, \\ 2x_1 - 5x_2 + \lambda x_3 = 0, \\ x_1 - x_2 + x_3 = 0, \\ 4x_1 - 7x_2 + 4x_3 = 0. \end{cases}$$

问: λ为何值时,该方程组只有零解,非零解?有非零解时求出其通解.

思考:能不能用系数行列式是否等于0来判断得出结论?





第3部分:向量组的线性组合





向量及其线性运算

定义 1 n 个有次序的数 $a_1, a_2, \cdots a_n$ 组成的数组,把它们排

成一行。

$$(a_1,a_2,\cdots,a_n)$$

称为n维行向量,把它们排成一列

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$$

称为n维列向量,两者统称为n维向量。 \bullet

n维向量的实际意义

确定飞机的状态,需要以下6个参数:

机身的仰角
$$\varphi \qquad (-\frac{\pi}{2} \le \varphi \le \frac{\pi}{2})$$

机翼的转角 ψ $(-\pi < \psi \leq \pi)$

机身的水平转角 θ $(0 \le \theta < 2\pi)$ 飞机重心在空间的位置参数P(x,y,z)

所以,确定飞机的状态,需用6维向量

$$a = (x, y, z, \varphi, \psi, \theta)$$



描述飞机状态的6个参数可以反映飞机所处在位置,高度,下一时刻所处位置的预估。









向量组和矩阵的关系

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 8 \\ 0 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & -8 \\ 5 & 4 & 3 \end{pmatrix}; \quad A = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \\ \alpha_4 \end{pmatrix}; \quad A = (\beta_1 \beta_2 \beta_3); \quad$$

可以拆成行向量组,也可以拆成列向量组;

向量组也可以合成矩阵。。



向量的相等和运算

零向量: $0 = (0, 0, \dots, 0)$

向量相等:
$$\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T$$
, $\beta = (b_1, b_2, \dots, b_n)^T$,
满足 $a_i = b_i$ ($i = 1, 2, \dots, n$),称向量 $\alpha = \beta$ 相等, $\alpha = \beta$.

向量加减法:

$$\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T, \beta = (b_1, b_2, \dots, b_n)^T,$$

$$\alpha \pm \beta = (a_1 \pm b_1, a_2 \pm b_2, \dots, a_n \pm b_n)^T$$

向量数乘运算:

$$\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T, \quad k\alpha = (ka_1, ka_2, \dots, ka_n)^T.$$

向量线性运算的算律

1.
$$\alpha + \beta = \beta + \alpha$$

2.
$$(\alpha + \beta) + \gamma = \alpha + (\beta + \gamma)$$

3.
$$\alpha + 0 = \alpha$$

$$4. \ \alpha + (-\alpha) = 0$$

5.
$$1\alpha = \alpha$$

6.
$$k(l\alpha) = (kl)\alpha$$

7.
$$(k+l)\alpha = k\alpha + l\alpha$$

8.
$$k(\alpha + \beta) = k\alpha + k\beta$$

【定义】 设有n维向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\dots,\alpha_m$, β ,若存在一组数

$$k_1, k_2, \dots, k_m$$
, $\mathfrak{g} = k_1 \alpha_1 + k_2 \alpha_2 + \dots + k_m \alpha_m$,

则称 β 能由向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_m$ 线性表示,也称 β 是向量组

 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_m$ 的线性组合, $\kappa_1,\kappa_2,\cdots,\kappa_m$ 为组合系数.

【例 1】 设β =
$$(3,2,5)^T$$
, $\alpha_1 = (1,3,5)^T$, $\alpha_2 = (2,-1,0)^T$,

经验证, $\beta = \alpha_1 + \alpha_2$, 所以 β 能由向量组 α_1 , α_2 线性表示.

【例 3】 零向量是任何向量组 α_1 , α_2 , …, α_s 的线性组

合,显然。

$$0=0\alpha_1+0\alpha_2+\cdots+0\alpha_s$$

【例 4】 向量组 α_1 , α_2 , …, α_s 中任一成员 α_i $(1 \le i \le s)$

都能由 α_1 , α_2 , …, α_s 线性表示,因为

$$\alpha_i = 0 \alpha_1 + 0 \alpha_2 + \cdots + 1 \alpha_i + \cdots + 0 \alpha_s$$

3. 向量组中任一向量都能由向量组自身线性表示:

$$\alpha_i = 0\alpha_1 + \cdots + 1\alpha_i + \cdots + 0\alpha_s.$$

定理:向量b能由向量组 $a_1, a_2, ..., a_s$ 线性表示;

线性方程组 $x_1a_1 + x_2a_2 + ... + x_sa_s = b$ (即Ax = b) 有解;

 $\Leftrightarrow r(A) = r(A/b);$ 其中 $A = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$



例2下列向量β是否能由向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3$ 线性表示? 若能表示,则写出其线性表示式.

$$(1) \beta = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 7 \end{pmatrix}, \ \alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -5 \end{pmatrix}, \ \alpha_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix}, \ \alpha_3 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}$$

(2)
$$\beta = (0,0,1), \alpha_1 = (1,1,0), \alpha_2 = (2,1,3), \alpha_3 = (1,0,1)$$



第4部分:向量组的等价关系



向量组之间的线性表示

定义: 设有向量组 $S:\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_s$ 及 $T:\beta_1, \beta_2, ..., \beta_t$

- 若向量组 S 中的每个向量 α_i 都能由向量组 T 线性表示,则称向量组 S 能由向量组 T 线性表示.
- 若向量组 S 与向量组 T 能互相线性表示,则称这两个向量组等价.

(自身性、对称性、传递性)



向量组等价的意义

向量组
$$A: \alpha_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 与向量组 $B: \beta_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix}, \beta_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}, \beta_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 11 \\ 8 \end{pmatrix}$ 等价;则。

(1) 向量
$$\gamma = \begin{pmatrix} 0 \\ 13 \\ 4 \end{pmatrix}$$
 可以由 α_1, α_2 线性表示,也可以由 $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ 线性表示; \downarrow

(2) 向量
$$\varphi = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}$$
 不能由向量组 α_1, α_2 线性表示,也不能由 $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ 线性表示; φ

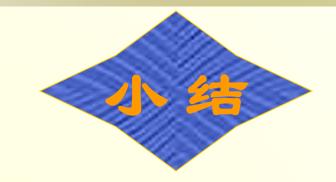
- (3) 凡是能向量组 α_1,α_2 线性表示的向量,也能由向量组 β_1,β_2,β_3 线性表示; \bullet
- (4) 凡是不能向量组 α_1, α_2 线性表示的向量,也不能由向量组 $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ 线性表示; β_1

定理:向量组 $A:\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_s$ 及 $B:\beta_1, \beta_2, ..., \beta_t$,且向量组 B能由向量组 A 线性表示,

- 若A, B为行向量组,则存在 $t \times s$ 阶矩阵K,使得B = KA.

定理:矩阵A与B

 $A \xrightarrow{\eta \oplus f \circ e \not b} B$ 则B 的行向量组与A 的行向量组等价; $A \xrightarrow{\eta \oplus g \circ e \not b} B$ 则B 的列向量组与A 的列向量组等价;



- 1.向量的线性运算 $k\alpha+l\beta$
- 2.向量的线性表示 $\beta = k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \dots + k_s\alpha_s$

定理:向量 β 能由向量组 $\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_s$ 线性表示;

 $\Leftrightarrow r(A) = r(A|b);$ $\sharp P(A) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$

3.向量组的等价 向量组S与向量组T能互相线性表示



第5部分: 向量组的线性相关性



五、两个向量组的区别(引例)

- o 对于向量组 $\alpha_1 = (2,0,1), \alpha_2 = (1,2,3), \alpha_3 = (3,2,4)$
- 零 向量可被任何向量组表示:
- $0 = 0 \times \alpha_1 + 0 \times \alpha_2 + 0 \times \alpha_3$
- \circ 除此之外, $0 = 1 \times \alpha_1 + 1 \times \alpha_2 + (-1) \times \alpha_3$;
- o 对于向量组 $\beta_1 = (1,2,1), \beta_2 = (3,5,7)$ $0 = 0 \times \beta_1 + 0 \times \beta_2$
- 只有这一种表示方式, 当组合系数不都等于0时, 等式不可能成立。



线性相关性的概念

定义 6 设有 n 维向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s$, 若存在不全为零的数 k_1,k_2,\cdots,k_s , 使得

$$k_1 \alpha_1 + k_2 \alpha_2 + \dots + k_s \alpha_s = 0 \tag{8}$$

则称向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$ 线性相关(linearly dependent);如果只有当

$$k_1 = k_2 = \cdots = k_s = 0$$

时才能使(8)成立,则称向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性无关(linearly independent).

由定义 6 得出证明向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$ 线性无关的方法:

设 $k_1\alpha_1+k_2\alpha_2+\cdots+k_i\alpha_i=0$ $(k_i\in\mathbb{R})$.由此推出 $k_1=k_2=\cdots=k_i=0$,即可证明 向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_i$ 线性无关.

七、如何证明向量组线性相关(无关)

定义 6 设有 n 维向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$, 若存在不全为零的数 k_1,k_2,\cdots,k_r , 使得

$$k_1 \alpha_1 + k_2 \alpha_2 + \dots + k_s \alpha_s = 0 \tag{8}$$

则称向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$ 线性相关(linearly dependent);如果只有当

$$k_1 = k_2 = \dots = k_s = 0$$

时才能使(8)成立,则称向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性无关(linearly independent).

由定义 6 得出证明向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性无关的方法:

设 $k_1\alpha_1+k_2\alpha_2+\cdots+k_i\alpha_i=0$ $(k_i\in \mathbf{R})$.由此推出 $k_1=k_2=\cdots=k_i=0$,即可证明向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_i$ 线性无关.

例 12 已知 α_1 , α_2 , α_3 , 线性无关, β_1 = α_1 + α_2 , β_2 = α_2 + α_3 , β_3 = α_3 + α_1 , 试证向量组 β_1 , β_2 , β_3 也线性无关.

证 设有 x1, x2, x3, 使得

$$x_1\beta_1 + x_2\beta_2 + x_3\beta_3 = 0$$

即

$$x_1(\alpha_1 + \alpha_2) + x_2(\alpha_2 + \alpha_3) + x_3(\alpha_3 + \alpha_1) = 0$$

亦即

$$(x_1+x_3)\alpha_1+(x_2+x_1)\alpha_2+(x_3+x_2)\alpha_3=0$$

因 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性无关,故有

$$\begin{cases} x_1 + x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 = 0 \\ x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$$

解这个方程组得 $x_1=x_2=x_3=0$, 所以向量组 β_1 , β_2 , β_3 , 线性无关.



八、线性相关性的简单情况

- 若向量组只包含一个向量: 当a 是零向量时, 线性相关; 当 a 不是零向量时, 线性无关.
- 若向量组包含两个向量: a,b 线性相关当且仅当 a=kb或
 b=la.(几何意义是两向量共线)
- 若向量组包含三个向量: a₁,a₂,a₃线性相关的几何意义是三个向量共面.



- n维基本单位向量组 $\mathcal{E}_1,\mathcal{E}_2,\cdots,\mathcal{E}_n$ 线性无关.
- 若向量组 $A: \alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_s$ 中含有零向量,则A 线性相关.



九、 如何判断一个向量组是否线性相关?

定理 6 向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性相关的充分必要条件是齐次线性方程组

$$x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_s\alpha_s = 0$$

有非零解.

判断线性相关性的方法

推论 1 s 个 n 维向量 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性相关(无关)的充分必要条件是矩阵 $A = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$ 的秩 r(A) < s(r(A) = s).

推论 2 $s \wedge n$ 维向量 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$, 若 s > n, 即向量组中向量个数大于维数,则向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 必线性相关.

例如:向量组
$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ x \end{pmatrix}; 无论 x 取何值, \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 线性相$$

关,这里 s=3,n=2,s>n.

推论 3 $n \wedge n$ 维向量 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 组成的向量组线性相关的充分必要条件是 |A| = 0, 这里 $A = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$ 是 n 阶方阵.

以下向量组线性相关的有

$$\alpha = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

二、向量组线性相关性的有关定理

定理 7 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ ($s \ge 2$) 线性相关的充分必要条件是该向量组中至少存在一个向量能由其余 s-1 个向量线性表示.

证 必要性.设向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 线性相关,则存在 s 个不全为 0 的数 k_1 , k_2,\cdots,k_s ,使得

$$k_1 \alpha_1 + k_2 \alpha_2 + \dots + k_s \alpha_s = 0$$

不妨设 $k_1 \neq 0$,于是

$$\alpha_1 = -\frac{1}{k_1} (k_2 \alpha_2 + \dots + k_s \alpha_s)$$

推论2 : 个n维向量 a, a, ... , a, . 普 s>n, 即

即 α_1 能由其余 s-1 个向量 $\alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性表示.

充分性.设 α_1 , α_2 , \cdots , α_s , 中至少存在一个向量能由其余 s-1 个向量线性表示.不妨设 α_s , 能由其余 s-1 个向量线性表示, 即 $\alpha_s=\lambda_1\alpha_1+\lambda_2\alpha_2+\cdots+\lambda_{s-1}\alpha_{s-1}$, 于是

$$\lambda_1 \alpha_1 + \lambda_2 \alpha_2 + \dots + \lambda_{s-1} \alpha_{s-1} - \alpha_s = 0$$

由 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_{s-1}, -1$ 不全为 0, 可知 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 线性相关.

线性相关性的判定

向量组

 $A: \alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_s$ 线性相关



齐次线性方程组

$$x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_s\alpha_s = 0$$
 $(Ax = 0)$ 有非零解



r(A) < s

向量组

 $A: \alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_s$ 线性无关



齐次线性方程组

$$x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_s\alpha_s = 0$$
 ($Ax = 0$) 只有零解



r(A) = s

推论:

- n维向量组 $A: \alpha_1, ..., \alpha_s$,若s>n,则向量组A必线性相关。
- n维向量组 $A: \alpha_1, ..., \alpha_n$ 线性相关充分必要条件是|A|=0.

例1 设
$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

判定 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 是否线性相关.

例2 判定向量组
$$\alpha_1 = (1,2,0,1), \alpha_2 = (1,3,0,-1),$$

 $\alpha_3 = (-1,-1,1,0)$ 是否线性相关.

例3 已知向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 线性无关, $b_1 = \alpha_1 + \alpha_2$, $b_2 = \alpha_2 + \alpha_3, b_3 = \alpha_3 + \alpha_1$, 试证 b_1, b_2, b_3 线性无关.

三、线性相关性的有关定理

(1) 如果向量组 $\alpha_{1},\alpha_{2},...,\alpha_{m}$ 的部分组 $\alpha_{i_{1}},\alpha_{i_{2}},...,\alpha_{i_{s}}(s \leq m)$ 线性相关,则向量组 $\alpha_{1},\alpha_{2},...,\alpha_{m}$ 整体也线性相关,反之,若向量 组 $\alpha_{1},\alpha_{2},...,\alpha_{m}$ 线性无关,则它的每一个部分组 $\alpha_{i_{1}},\alpha_{i_{2}},...,\alpha_{i_{s}}(s \leq m)$ 也线性无关.

向量组部分相关,则整体相关.

向量组整体无关,则部分也无关.

三、线性相关性的有关定理

(2)
$$i\exists$$

$$\alpha_{j} = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{rj} \end{pmatrix}, \beta_{j} = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{rj} \\ a_{r+1,j} \end{pmatrix}, (j = 1, 2, \dots, m),$$

向量 β_j 是由向量 α_j 添加一个分量组成的. 若 $\alpha_1,\alpha_2,\dots,\alpha_m$ 线性无关,则 $\beta_1,\beta_2,\dots,\beta_m$ 也线性无关.

向量组线性无关,则延长组也线性无关.

向量组线性相关,则缩短组也线性相关.

三、线性相关性的有关定理

(3) 设向量组 $A: \alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_m$ 线性无关,而向量组 $B: \alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_m, \beta$ 线性相关,则向量 β 必能由向量组 A 线性表示,且表示式是唯一的.

以下向量组线性无关的是



$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$



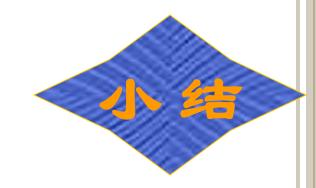
$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \end{pmatrix}$$

C

$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$



$$\alpha_{1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \alpha_{2} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 8 \end{pmatrix}, \alpha_{3} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$



向量组线性相关性的判定(重点、难点)

向量组 $A: a_1, a_2, ..., a_m$ 线性相关



存在不全为零的实数 $k_1, k_2, ..., k_m$,使得

$$k_1 a_1 + k_2 a_2 + \dots + k_m a_m = 0$$
 (零向量) .



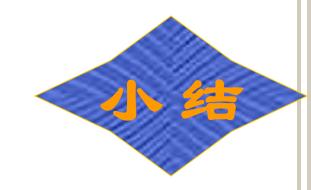
m 元齐次线性方程组 Ax = 0 有非零解.



 $r(A) = r(a_1, a_2, ..., a_m) < m$.



A 中至少有一个向量能由其余 m-1个向量线性表示.



向量组线性无关性的判定(重点、难点)

向量组 $A: a_1, a_2, ..., a_m$ 线性无关



如果 $k_1a_1 + k_2a_2 + ... + k_ma_m = 0$ (零向量),则必有

$$k_1 = k_2 = \dots = k_m = 0$$
.



m 元齐次线性方程组 Ax = 0 只有零解.



$$r(A) = r(a_1, a_2, ..., a_m) = m$$
.



A中任何一个向量都不能由其余m-1个向量线性表示.

- 向量组部分相关,则整体相关.
- 向量组线性无关,则延长组也线性无关.
- 设向量组 A : α_1 , α_2 , ..., α_m 线性无关,而向量组 B : α_1 , α_2 , ..., α_m , β 线性相关,则向量 β 必能 由向量组 A 线性表示,且表示式是唯一的.
- n维向量组 $A: \alpha_1, ..., \alpha_s$,若s>n,则向量组A必线性相关.
- 若向量组 $A: \alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_s$ 中含有零向量,则A线性相关.