Page 2/17

9:56	Users\	Desktop\p3print_win\1.as	Page 1/17		C:\Users	\tiago\D	C:\Users\tiago\Desktop\p3print_win\1.as
de 1AC - Rodrigo J Tiago Mig	. LEIC-A - 1ST 2015/2016 Joao Fraga Lima quel Calhanas Goncalves	) 1		10_LCD_CAR ;Velocidade Vel Final	0경 전 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대 대		H H H S D O O O S D O O O S D O O O S D O O O S D O O O S D O O O S D O O O O
	! 22			;Contantes de Obstaculos Gap RANDOMASK	culos	лõа	0010h 8016h
; /				N	/ Variaveis /		
L es de L	٠.	FFFCh FDFFh		;Strings: Bird	STR	ORIG	
LINHA_FIM MUD_LINHA	no a	0018h 000Ah		Line2 Line1 Str1 Str1	S S S S S S S S S S S S S S S S S S S		Prima o Interruptor Il0' Prepare-se0' Distancia:0' colunas0'
;Caracteres: Limit Obsta Clear Fim_Linha	, x, noa	, <sub>0</sub>		EndLinei ;Coordenadas Passaro: BirdX BirdY Bird_Y2		0014h 000Ch 000Ch	
denadas do X X2	campo de jogo: <b>EQU</b> EQU	0024h 001Eh		;Coordenadas Auxiliares CoordX CoordY		do Escreve WORD 0000h WORD 0000h	
iicu_i Comp_Lin Col_Ini Lin_Ini		000Cn 004Eh 0014h 000Ch		;Flags: Verifica Start_S	WORD WORD	0001h 0001h	
;Mascaras de interri InterruptMask <b>EQU</b> INT_MaskOl INT_MaskOO	interrupcoes: EQU FFFAh EQU EQU EQU	0002h		Estadescendo WORD DEC_Nivel INC_Nivel FlagGameOver WORD	WORD WORD WORD	0000h 0001h 0001h	
; Valores do Temporii TimerValue EQU TimerControl EQU TimeLong EQU EnableTimer EQU	Temporizador: EQU FFF6h EQU FFF7h EQU 0001h				WORD	8000h 8000h <b>WORD</b>	0001h
;Constantes Auxiliares C_TEMP_GRAV	ares de Temporizador <b>EQU</b>	0002h		; Auxiliares temporais: TEMP_OBSTA TEMP_GRAVIDADE WORD	is: WORD 0000h	00000	
;Limite inferior do Lim_Inf	lo jogo <b>EQU</b>	0017h		; Pontuacoes: COLUNAS PONTOS	WORD	0000h	
;Enderecos de 7 seç IO_DISPLAY	segmentos: <b>EQU</b>	FFFOh		; Variacao de velocidade		dos obstaculos	
; Endereco dos LEDs IO_LED	DÕЭ	FFF8h		Velocidade	WORD	00000	
:Enderecos do LCD IO_LCD_CTRL	EQU	FFF4h		; Variaveis dos Obstaculos: XClear WORD EspacoAtual WORD	aculos: WORD	0000h 0000h	
Gliarta_feira dezembro 02	02 2015		C:\   sers\tiado\  Deskton\n3nrint	tophogorint win/1 as			

Page 4/17

 $\mathbb{R}^{7}$ 

:Impede o mesmo

R0

	٠
_	-
_	_
2	=
-=	=
•	5
-	
+	_
Ċ	-
	=
>	₹
2	2
ç	ว
~	ź
٠	=
~	7
Ì	₹
٠.	3
ż	7
7	≂
•	
(	Ď
۶	Ď
2	במסיבור
	ב ב
(0,0)	2
00/000	מל כבמ
- COV.	במלט לעם:
\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	במבול במבול
O \0.001+\0.001	במבול במבול
00/0001+101	במבול במבול
orc\+i	במבול במבול
orc\+i	במבול במבול
Indiana Indiana	במבול במבול
orc\+i	0.000000000000000000000000000000000000

dez 02, 15 19:56	C:\Users\	\tiago\D	C:\Users\tiago\Desktop\p3print_win\1.as Pa	Page 5/17	dez 02, 15 19:56
a constante de grav	gravidade, que	MOV MOV Controla	M[TEMP_OBSTA], R7 R7, C_TEMP_GRAV a forca da mesma	;Carrega	
	CMP	BR.NZ CALL	M[Verifica], RO Dificuldadel Subir		//
Dificuldadel: CMP Dificuldade2: CMP		M[DEC_D BR.NZ CALL INC M[INC_D BR.NZ	M[DEC_Nivel], R0 BR.NZ Dificuldade2 CALL Diminui_Dif INC INC_Nivel], R0 BR.NZ Temp_Obsta		МОV
; FLAGS DE CONTROLO QUE Temp_Obsta:	QUE ACCIONAM CMP		Aument_Dif INAS M[INC_Nivel] M[TEMP_OBSTA], RO Temp Grav		
Temp_Grav:	CMP	CALL BR.NZ	Move_Obst M[TEMP_GRAVIDADE], R0 Descendo		ΛΟW
Descendo:	CMP	CALL BR.Z	Gravidade M[Estadescendo], RO Esc_gap		.00
Esc_gap:	CMP	CALL BR.NZ	Descer M[EspacoAtual], RO UP		
UP:		CALL	Cria_Obst Sobe		MOM
;As rotinas aumenta ;dos obstaculos (est ;interruptor premid ;nivel de dificuldad	ta controla a velocidade mudam ta controla a velocidade dos to e faz tambem a atualizacao de atual nos LEDs da placa.	dificulda a veloc. oem a atı s LEDS da	As rotinas aumenta e diminui dificuldade mudam a contante de velocidade; dos obstaculos (esta controla a velocidade dos obstasculos), conforme o ; interruptor premido e faz tambem a atualizacao da variavel IVI que indica ; nivel de dificuldade atual nos LEDs da placa.	O O	
;/ Aumenta dificuldade ;/	1				; o passaro inicial; ; /
Aument_Dif:	PUSH	P.1 PUSH PUSH MOV MOV MOV XOR INC MOV MOV	RZ RI, M[XORLED] R1, 1 M[XORLED], R1 R2, M[LED_LEVEL] R2, R1 M[LVL] R7, 0008h M[LVL], R7		; / inicial:
		BR.NZ MOV	AD R7, Faz_nada		
AD:		MOV MOV MOV	M[LED_LEVEL], R7 M[LED_LEVEL], R2 M[IO_LED], R2 R7, Dec_dif		
MOV	M[INT01]	L], R7 DEC POP POP POP	M[C_TEMP_OBSTA] R7 R2 R1		; Kotina responsavei;
quarta-feira dezembro 02, 2015	2015		O:User	s\tiago\Deskt	G:\Users\tiago\Desktop\p3print_win\1 as

dez 02 15 19·56	G:\Isa	rs\tiado\[	C:\Users\tiago\Deskton\n3print_win\1.as Page 6/17	7
2		RET		
;/Diminui	 dificuldade		,	
;/ Diminui_Dif:	PUSH R1	_		
		PUSH PUSH MOV	R2 R7, <b>int</b> _Mask01	
	MOV M[In	M[InterruptMask], MOV MOV XOR DEC MOV CMP BR.NZ D MOV	sk], R7 R1, M[XORLED] R2, M[LED_LEVEL] R2, R1 M[LVL] R7, 0001h R7, M[LVL] R7, M[LVL] R7, R1	
QQ	MOV M[IN	M(INTOl], R7 MOV M(LED_LEVEL], MOV SHL MOV M(XOR MOV M(XOR MOV R7, I	LEVEL], R2 M[IO_LED], R2 R1, 1 M[XORLED], R1 R7, Inc_dif	
	MOV M[IN	M[INTO2], R7 POP POP POP POP RET	M[C_TEMP_OBSTA] R7 R2 R1	
;Rotina responsavel	por	escrever todo	o ecra inicial, com limtes	
;o passaro inicial,	0	primeiro obsta	obstaculo	
 	 Preenchimento inicial do Ecra	-0 -	,	
;/	PUSH	RI MOV MOV CALL MOV MOV MOV CALL CALL CALL CALL CALL CALL CALL CAL	M[CoordX], R0  Pos_Curs  Escr_Linha M[CoordX], R0  M[CoordX], R1  Pos_Curs  Escr_Linha  Bird_Ini  Cria_Obst  R1	
;Rotina responsavel	por	escrever os l	os limites superior e inferior do jogo.	
		- 0 -	,	
Escr_Linha:	PUSH	, R1		

CALL POS_CURS	C:\Users\tiago\Desktop\p3print_win\1.as Page 8/17
<pre>;Esta rotina comeca por apagar o passaro seguida a incrementacao ; ;do mesmo e depois desenha o passaro com as novas coordenadas ;a rotina tambem verifica se existe uma colisao com algum objecto ;o movimento do passaro. ;/</pre>	o do Y co durante
:   Factore :   Passaro :	
Bird_Pos: PUSH R1 PUSH R5 PUSH R5 PUSH R6 PUSH R1, M[Bird_Y2] MOV MICCOCRDI, R1 MOV MICCOCRDI, R1 MOV MICCOCRDI, R1 CALL ESC_CAR CALL ESC_CAR CALL ESC_CAR CALL ESC_CAR CALL ESC_CAR CALL ESC_CAR MOV R5, Bird MOV MOV R5, Bird MOV MOV MICCOCRDI, R1 MOV MICCOCRDI, R1 MOV MICCOCRDI, R1 MOV MICCOCRDI, R1 MOV MICCOCRDI MICCOCRD M	
gravidade 'e feita atraves do temporizador e de um contador( nui	aumenta
; a velocidade da gravidade), que a cada tick do temporizador o mentado ;e quando este chega a O a velocidade de gravidade (caso nao te rdem de subir)	o contador 'e decre tenha sido dada a o

Public   P	dez 02, 15 19:56 C:\ e' aumentada	:\Users	\tiago\	C:\Users\tiago\Desktop\p3print_win\1.as		Page 9/17	dez 02, 15 19:56 ; criacao de um :E'tambem feito	novo a	C:\Users\t	rs\tiago\Dee	C:\Users\tiago\Desktop\p3print_win\1.as P  obstaculo.  este de colisao com o passaro a cada movimento das	Page 10/17
NOT   NOT	aVIDADE	PUS	RI MOV CMP BR.Z INC MOV MOV MOV	orno M[Ve	oidade] hal ae] X1 GRAV		ve_Obst:	OBSTACUL	0     0   0   0   0   0   0   0   0   0	R1 MOV OSta CALL CALL MOV MOV	/ M[Ja M[Ja Esc_Obs Bird_Pos R1, M[TE	
Note	МОV	PUSH	MOV POP RET R1 MOV CMP BR.NZ JMP M[Bir. INC CALL	R1 NotGameO EndScree _Y2], R1 Bird_Pos			Clear_Obsta:	PUSH	R1	INC MOV MOV BR.NZ DEC INC CALL POP RET RET MOV	M[J; R1, R1, R1, R1; M[E: M[C: DEsc M[C: R2,	
POSP		o valor houve a. /	MOV DEC DEC POP RET Y do p	2 — 8 2 — 8 3 — 8	ondo], Ki sndo] la posicao imite superior		Clear_Again:	PUSH	Clear	ADD MOV MOV MOV MOV MOV CALL INC		
AND MAY R1, MER4] MAY MER4] MAY MER4] MAY MER4] MAY MER4] MAY METAGAMEOVET], R0 MAY METAGAMEOVET], R0 MAY METAGAMEOVET]	17.	PUSH	RI MOV CMP BR.NZ CALL INC	R1, M[BirdY R1, F0 Fin_jogo EndScreen M[Bird_Y2], R1 Bird_Pos M[Verifica] M[Verifica]	[ ]		Esc_obs:		PUSH	CAL BR.NZ POP POP RET RI PUSH PUSH PUSH PUSH	ear_Again R1 R1 R4,	
colunas usando uma amente o valor random a tiunas. Quando a permitir  a 0 de modo a permitir  colunas usando uma  NotZero:  DEC  MOV  RI  M[FlagGameOver], R0  MCoordX], R1  CMP  R1, M[BirdX]  BR.NZ  Nao_verifique  INC  M[FlagGameOver]	vel pelo	o movim∈	MOV MOV MOV POP RET	M LESGAGESCE M VC_locidad R1, C_TEMP_ M[TEMP_GRAV M[Gravi], R R1 s colunas ao longo do	Z 21	୍ଦ ଓ ଓ	NoPoint:		CMP	ADD MOV CMP BR.NZ INC CALL BR.NZ	R1, R1, Int M[PO DNT R0 ero M[Di	
	a que a trolo po ovimento o valoi	t funcao aara que o para c r na tak	anteri seja c a esque bela ob	or as posicoes das col orrespondido corretame da de todas as coluna staculos e colocado a	usando o valor nando a modo a	dom una miti	Notzero:		DEC	JMP MOV CMP BR.NZ INC	M[FlagGameOver], M[CoordX], R1 R1, M[BirdX] /erifique M[FlagGameOver]	0;

2/9

Page 12/17

C:\Users\tiago\Desktop\p3print_win\1.as Pa	MOV R2, TABRNG ADD R2, M[Indice] CMP R3, M[R2] BR.NZ ADD M[CoordY], R3 BR.NZ CMP BR.NZ CMP BR.NZ NOINC M[Obts_Atuais] NOV MCSP R1, Gap M[DiminuiObj], R0 MOV MOV M[EspacoAtuais] R1, Gap M[DiminuiObj], R1 POP R1, Gap M[DiminuiObj], R0 MCD MOV MCSP BR.NZ R1, Gap M[DiminuiObj], R0 MCSP BR.NZ R1, Gap M[DiminuiObj], R0 MCSP BR.NZ R1, Gap M[DiminuiObj], R0 MCSP BR.NZ R1, R1 BR.NZ BR	do Ap	MOV CMP BR.Z Segunda, PUSH R4 BR M[CoordY] INC MOV MOV MOV WOV CALL ESC_CAR INC INC CMP PUSH R4 BR.NZ Continue POP POP POP POP POP POP POP POP POP PO
C:\Use	CMP	0 5 5	CALL
:56		preenche o cursor de ra que sej: Splash push	INC a:
dez 02, 15 19:56	n_esc: NoINC:	; Rotina que preenche ; faz uso do cursor de ; fica a espera que se ; /	Segunda_Linha: Continua2:
ğ	u N		
Page 11/17	0	erador pseuvalor alec	
C:\Users\tiago\Desktop\p3print_win\1.as	RI, M[BirdX]  RI, M[BirdX]  0000h  M[CoordY], R1  R1, 0016h  R2, Car  R3, M[CoordY]  M[FlagGameOver], R0  R3, M[CoordY]  R1, NFimJogo  R3, M[BirdX]  R2, NFimJogo  R3, M[BirdX]  R2, TABRNG	R2, M[Jamovido R3, M[R2] R3, 0005h M[CoordY], R3 dain M[R4] R3 R2 R2 R1 Esta faz uso de coluna. s numa tabela e c	salta:  Push of the control mass as values estands and the since at abela)  A rotina coloca as posicoes das colunas no primeiro endereco da tareco 0.  A rotina coloca as posicoes das colunas no primeiro endereco da tareco 0.  A rotina coloca as posicoes das colunas no primeiro endereco da tareco 0.  A rotina coloca as posicoes das colunas no primeiro endereco da tareco 0.  Busca 0.
tiago\D	R1 CMP BR.NZ INC R1, 00 MOV MOV Obsta INC CALL MOV CMP BR.Z CMP	ADD CMP BR.NZ ADD MOV BR.NZ DEC R4 POP POP POP POP RET  de obst 5 posic sas sao 9	RI PUSH PUSH CALL MOV ADD MOV MOV MOV MOV MOV MOV CALL OBSTA INC CALL CALL
C:\Users\	PUSH	CMP  CMP  POP  F  POP  F  Cria uma nova fila de  criar um buraco de 5  de todas as colunas	ora as posicoes das cora as posicoes das cora as bosicoes das cora construction position procession
dez 02, 15 19:56	Nao_verifique: <b>DEC</b> Nao_verifique2: <b>MOV</b> Esc_Again: NFimJogo:	ESC_M:  ESC_M:  ESC_M:  CMP  ADD  MOV  MICCON  MICCON  BR.NZ  ESC_AC  POP  R4  POP  POP  POP  POP  POP  POP	salta:

dez 02, 15 19:56	C:\Users\ti	C:\Users\tiago\Desktop\p3print_win\1.as	<b>S</b> Page 14/17
Refaz:	МОУ	MOV R4, 0004h MOV R1, M[PONTOS] MOV R3, 000Ah DIV R1, R3 MOV R1, R3 MOV R2 LNC DEC R4 BR.NZ Refaz POP R3 POP R4 POP R3 POP R4 POP R4 POP R4 POP R4 POP R4 POP R5 PO	
Rotina que coloca a distaro), co LCD 'e praticamente da no bit mais significativo co valor 1 para que seja	istancia da mesma ivo ja tivada	(que e' contada a cada mudance de posicao maneira que a janela de texto, colocando essa possicao.	e posicao do pass colocando apenas
; / ESCREVE	eve LCD INI		
<pre>LCDINI: Cicle: FimEscreveCol: POP</pre>	РОЅН МОО	R1 PUSH	
; Rotina que coloca a distancaro), ; o LCD 'e praticamente da me no bit mais significativo ; o valor I para que seja tiv de colunas em 4 carcateres ; para isso faz-se a divisao converte qualquer alagarismo ; num caracter ASCII e fazemo rimos do numero de colunas. ;	i s a a a a a a a a a a a a a a a a a a	KET  (que e' contada a cada mudance de posicao la maneira que a janela de texto, colocando la essa possicao. Depois tem-se de dividir car 10, e guaradamos o resto, adicionamos 00 inject para o LCD, faz-se isto para todos cara la colos cara la colos cara la cara colos cara colos cara colos cara colos cara cara colos caracteristica colos caracteristica caracteris	nce de posicao do pass xto, colocando apenas se de dividir o numero adicionamos 0003h que to para todos os alaga
LCDEsc:	PUSH	R1	

Page 16/17

PUSH

Ciclo:

PUSH

ClrScr:

Ecra

Apaga

arismo para codificacao ASCII

MOV

LCDCicl:

dez 02, 15 19:56

PUSH

;/------EndScreen:

END SCREEN

Se

_				
Page 17/17				
Pag				
S	ndiceColisao], R4 ndiceColisao], R4 ndiceColisao], R4 Obstaculos 0016h ameOver ] M[IndiceColisao] TABRNG R4 M[R2]			
\1.as	Lisao Lisao Lisao Co Co Lisao			
wir	ndiceColodiceC	R3, R4 Verificanext	Over	
orint	M[IndiceCo M[IndiceCo M[IndiceCo M[IndiceCo R3, 0016h F1.caX NtGameOver NtGameOver M[Birdy] R4, M[Indi R2, R4 R4, M[R2]	ext ov	: Game	w
\p3r	icaXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	4 icane	ž X č	Reverifica Endscreen R4 R3 R2 R2
ğ	rrif W	H. H.	Ş	S O U
×	R V e	R3, Ve	Ç	Rev End R4
\Desk	M[IndiceColisao]  M[IndiceColisao], R M[IndiceColisao], R M[IndiceColisao], R R2, Obstaculos R3, R3, 0016h R4, NtGameOver R3, M[BirdY] R4, M[R2] R5, R4 R4, M[R2] R6, R7			
tiago\Desk	INC CMP MOV MOV INC CMP BR.NZ Ve BR.NZ Ve BR.NZ Ve BR.NZ Ve BR.NZ Ve BR.NZ Ve BR.NZ Ve BR.NZ Ve BR.NZ Ve	Z		BR.NZ Rev CALL End POP POP POP RET
sers\tiago\Desk	INC CMP BR.NZ WOV MOV INC CMP BR.NZ OV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV	BR.NZ	BR DEC	BR.NZ CALL POP POP POP RET
C:\Users\tiago\Desk	INC CMP BR.NZ WOV MOV INC CMP BR.NZ WOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV M			
C:\Users\tiago\I	INC CMP BR.NZ WOV MOV INC CMP BR.NZ WOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV M	BR.NZ	BR DEC	BR.NZ CALL POP POP POP RET
C:\Users\tiago\I	INC CMP BR.NZ WOV MOV INC CMP CMP BR.NZ WOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV M	CMP BR.NZ	INC R4 DEC	BR. NZ POP POP POP POP POP RET
15 19:56 C:\Users\tiago\L	INC CMP CMP BR.NZ MOV MOV CMP BR.NZ BR.NZ BR.NZ BR.NZ BR.NZ MOV	CMP BR.NZ	INC R4 DEC	BR. NZ POP POP POP POP POP RET
19:56 C:\Users\tiago\[	INC CMP CMP BR.NZ WOV MOV MOV INC CMP BR.NZ WOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV MOV M	BR.NZ	BR R4 DEC	BR.NZ CALL POP POP POP RET