Institude of Fleld RobOtics (FIBO) สถาบันวิทยาการหุ่นยนต์ภาคสนาม





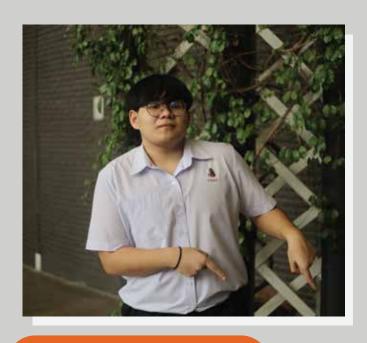
PORTFOLIO





นาย ธนภัทร อัศวนภานนท์ TANAPAT ASAVANAPANON

PROFILE



ความสามารถพิเศษ

- -เขียนโปรแกรมภาษา C , PYTHON , JS
- -ออกแบบและพัฒนาโปรแกรมด้วย 3DUnity
- -n'n MQTT PROTOCAL
- -มีความคิดสร้างสรรค์ในการออกแบบ
- -เข้ากับคนอื่นได้ง่าย
- -ถ่ายรูปได้สวย จัดองค์ประกอบภาพได้ดี

ที่อยู่

-บ้านเลขที่ 1 ซอยเพชรเกษม77 ถนน สวัสดิการ2 เขต หนองแขม จังหวัด กรุงเทพ 10160

นาย ธนภัทร อัศวนภานนท์ ้ชื่อเล่น อู๋

เชื้อซาติ : ไทย สัญชาติ : ไทย ศาสนา : พทธ

วันเกิด : 11 พฤษภาคม 2547

งานอดิเรก : ดูหนัง เล่นเกม เล่นบาสเกตบอล

ถ่ายภาพ

CONTACT

: Au Au

🌀 : all.au.ii

: 0911169045

"งานบางอย่างอาจจะยาก แต่คำว่ายากไม่ได้ หมายความว่าเป็นไปไม่ได้"

EDUCATION



ปีการศึกษา 2550-2552 ชั้น อนุบาล 1-3 โรงเรียนอนุบาลเด้นหล้า เพชรเกษม

ปีการศึกษา 2553-2558

ชั้น ประถมศึกษาปีที่ 1-6 โรงเรียนกรุงเทพคริสเตียนวิทยาลัย





์ ปีการศึกษา 2559-2564 ชั้น มัธยมศึกษาปีที่ 1-6 โรงเรียนกรุงเทพคริสเตียนวิทยาลัย Track วิศวกรรม หุ่นยนต์ และ คอมพิวเตอร์



PROJECT

ในปัจจุบันผมได้ทำโปรเจคที่พัฒนาร่วมกับ รศ. ดร. สยาม เจริญเสียง และ อ.พูนสิริ ใจลังการ์ในชื่อ Basic Telerobotic หรือ พื้นฐานTeleroboticaงในเว็บไซต์:http://telerobotics.hcilab.net/โดยโปรเจคนี้มีจุดประสงค์เพื่อให้บุคคลที่สนใจทางด้านนี้ได้เข้ามารับชม และเรียนรู้ผ่านทางเว็บไซด์ของพวกเราและได้เรียนรู้ว่า Telerobot คืออะไร สามารถทำได้อย่างไรบ้าง รวมถึงได้ทดลองใช้ Telerobot จริงๆผ่านทางเว็บไซด์ของพวกเราอีกด้วย โดยคนที่เข้ามาทดลองใช้ โปรเจคของพวกเรานั้นจะได้ทดลองควบคุมหุ่นยนต์ M5 Rover C ที่ถูกควบคุมโดย M5 Stick C โดยที่ข้อมูลทุกอย่างจะถูกส่งผ่าน Mqtt Protocol (Hive mq) โดยผู้ที่ได้เข้ามาศึกษาโปรเจคของพวกเรา ได้ทดลองบังคับหุ่นยนต์ตัวนี้เข้าไปในเขาวงกตเพื่อหยิบสิ่งของออกมา และเมื่อนำสิ่งของมาวางในที่ๆทำหนดแล้วแล้วจะมีแบบสอบถามหรือแบบ ทดสอบไว้ให้ทดสอบความรู้เกี่ยวกับโปรเจคของพวกเราอีกด้วย (ในปัจจุบันโปรเจคนี้อยู่ในขั้นตอนการพัฒนา)





M5 Stick C

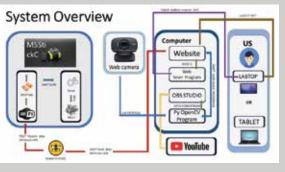


คลิปวิดีโอแนะนำโปรเจค



ເວົ້ປໄຮຕົ

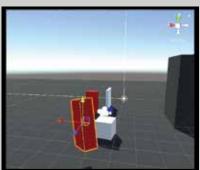




เข้าร่วมโครงการพัฒนานักเรียนทางด้านวิทยาการหุ่น ยนต์และ ระบบอัตโนมัติของ FIBO (2564) โดยในโครง ได้ทำและนำเสนอโปรเจค "Virtual Telerobotic" โดยใช้ โปรแกรม Unity ในการสร้างโปรแกรมจำลองโครงสร้าง โครงอาคาร ,บ้านเรือน และ อื่นๆ ในโปรแกรม Unity ได้ โปรแกรมหุ่นยนต์ให้ หยิบ , จับ หรือ ยกสิ่งของต่างๆ เพื่อ มาวางหรือประกอบเป็นโครงสร้างต่างๆได้ และได้มีการ โปรแกรมสร้างแผ่นดินไหวจำลองที่สามารถกำหนดความ แรงและความสั่นสะเทือนของแผ่นดินไหวได้โดยอ้างอิงจาก ความแรงและความสั่นสะเทือนจากแผ่นดินไหวของจริงมา ใช้ในการทดสอบความแข็งแรงของโครงสร้างที่สร้างเอาไว้ เพื่อใช้ในการศึกษาความแข็งแรงของโครงสร้างต่างๆเมื่อ ต้องเจอกับเหตุการณ์แผ่นดินไหวของจริง

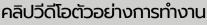
BLOG การทำงาน













PROJECT

Project เครื่องทำความสะอาดแป้นพิมพ์อัตโนมัติ เป็น Project Final ชั้นมัธยมศึกษาปีที่5 ของ Track ที่ผมศึกษาอยู่ โปรเจคหุ่นยนต์ทำความสะอาดแป้นพิมพ์นี้มีที่มาจากระยะเวลาที่ใช้มากในการ ทำความสะอาดแป้นพิมพ์จึงมีความคิดริเริ่มวิธีทำความสะอาดโดยนำหลักการ และแนวคิดของ Mobile robot มาศึกษาและใช้งานกับโปรเจคนี้ การทำโปรเจคนี้ทำให้ผมได้เรียนรู้เกี่ยวกับการออกแบบทางกลไกลอิเล็กทรอนิกส์

CAD PROTOTYPE:



รายละเอียด ของโปรเจค :



FINAL PROJECT:



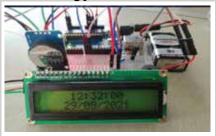


จากกาสำรวจปัญหาในการเรียนออนไลน์หรือการWork from Home ปัญหาของคนส่วนใหญ่คือการนอนตื่นสาย มาจากการ นอนไม่เป็นเวลานอนดึกตื่นเช้าทำให้มีอาการง่วงตอนเรียนหรือ ตอนทำงาน ผมจึงนำ Design Thinking มาช่วยในการแก้ไขปัญหาและได้ทำนาฬิกาที่สามารถแจ้งเตือน ให้นอนหลับและปลุกเราให้ตื่นได้ด้วยเวลานอนที่เพียงพอ โปรเจคนี้ทำให้ผมได้เข้าใจเกี่ยวกับ Design Thinkingมากขึ้น

ส่วนประกอบ :

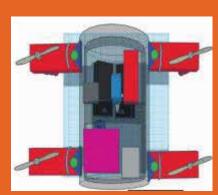


Prototype:



เข้ารวมการแข่งขัน CANSAT-ROCKET Competition 2020 และ 2021 โดย ผมรับหน้าที่เป็นคนออกแบบ Design จรวด และ ช่วยคิด วิธีการลงจอดด้วยการให้ cansat เมื่อยิงcansat ออกไป cansat นั้นจะสามารถกางใบพัดออกมาและกลายเป็นโดรน บินไปยังจุดที่กำหนดไว้ได้









ได้รับมอบหมายเป็นรองประธานฝ่ายประชาสัมพันธ์ของ BCC รุ่น169 , งานกีฬาสี "BCC Sports Day2020" และ งานวันเกิดของโรงเรียน 169 ปี "BCC169th Anniversary" ผมมีหน้าดูแลการโปรโมทงาน และ ออกแบบโปสเตอร์โปรโมททั้งหมด





เข้าร่วมโครงการ Depa 3R AR VR MR และ 3D รุ่น ที่ 4 วันที่ 22-24 ต.ค. 64 โดยโครงการนี้เป็นการฝึก อบรมเทคโนโลยี AR VR MR เพื่อนำไปต่อยอดในโปร เจคต่างๆในอนาคต เช่นการใช้ โปรแกรม Unity เพื่อ สร้างชิ้นงานที่เกี่ยวข้องกับเทคโนโลยี VR หรือการ ใช้ แอปพลิเคชั่น Spark AR และ Wonder Land Engine เพื่อใช้ในโปรเจค AR และ MR เป็นต้น





ใน Track การเรียนของผมจะมีวิชา Internet of Think (IOT) ในคาบ เรียนผมได้เรียนรู้เกี่ยวกับ IOT มากมายและได้ทำผลงานรถบังคับ IOT ขึ้นมา ทำให้ผมได้รู้ว่าการนำ IOT มาใช้ร่วมกับซอร์ฟแวร์และ ฮาร์ดแวร์นั้นทำให้เราสามารถยกระดับของชิ้นงานได้อีกขั้นโดยการ ที่เราสามารภบังคับมันจากระยะไกลได้โดยบังคับจากแอพพลิคชั่น Blynk ในโทรศัพท์มือถือ เป็นจุดเริ่มต้นที่ทำให้ผมสนใจในIOT





จัดซุ้มในงานกิจกรรมในงานสัปดาห์วิทยาศาสตร์ ณ โรงเรียนกรุงเทพคริสเตียนวิทยาลัย พศ.2562





จัดซุ้มในงานกิจกรรม " Chemistry Fun Fair" ณ โรงเรียนกรุงเทพคริสเตียนวิทยาลัย พ.ศ 2562





จัดซุ้มในงาน "ดนตรีในสวน" ณ กรุงเทพคริสเตียนวิทยาลัย พ.ศ2562





จัดซุ้มในงาน "ตกผลึกความคิดด้วยวิทยาศาสตร์" ณ กรุงเทพคริสเตียนวิทยาลัย พ.ศ2562





เข้าร่วมโครงการบีซีซีรักสิ่งแวดล้อม BCC Eco "เก็บขวดแลกของ" โครงการนี้ได้จัดขึ้นเพื่อรณรงค์ให้เด็กและคนในชุมชมระแวกโรงเรียน ได้มีจิตสำนึกในการแยกและจำแนกประเภทของขวด จะจัดซุ้มขึ้นในทุกวันจันทร์ และพฤหัสบดีน้องและคนในชุมชมจะนำขวดที่แยกฝาแยกฉลากมาแล้วนำมาแลก เป็นแต้มสะสมแต้มสะสมจะสามารถนำไปแลกของรางวัลตามที่ตั้งจำนวนแต้มไว้ ได้ ขวดที่เรานำมาจะนำไปขายแล้วเอาเงินที่ได้ไปบริจาคให้เด็กยากไร้และเงินบาง ส่วนจะนำไปซื้อของรางวัล





เข้าร่วมงานแปรอักษรจตุรมิตรครั้งที่ 28-29 งานนี้เป็นงานที่ผมรู้สึกภาคภูมิใจในฐานะนักเรียนของโรงเรียน กรุงเทพคริสเตียนวิทยาลัย เพราะ เราได้เป็นส่วนหนึ่งในการ แปรอักษรเพื่อให้กำลังใจนักกีฬาที่กำลังแข่งขันอยู่แต่เราก็ยัง ต้องแข่งขันกับอีก 3 โรงเรียนในการแปรอักษรในครั้งนี้



