1. Introdução

O mundo aquático está em pânico hoje: o pequeno Nemo foi sequestrado! Marlin, seu pai, deve partir a sua procura. Mas atenção! O oceano é um verdadeiro labirinto, povoado de tubarões famintos! Você conseguirá ajudar Marlin a encontrar Nemo o mais rapidamente possível, evitando os tubarões tanto quanto possível?



O oceano se apresenta sob a forma de um labirinto quadrado, como na imagem abaixo. Marlin está inicialmente na célula vermelha, Nemo na célula laranja, e os tubarões nas células pretas. As células de cor cinza escuro são paredes intransponíveis.



Na sua implementação, o oceano é modelado por uma matriz completa para cada célula do labirinto. As relações de adjacência são implícitas. Cada célula tem por convenção 4 vizinhos: um à esquerda (oeste), um embaixo (sul), um à direita (leste) e um acima (norte). A classe Cell.java (disponível no SIGAA) implementa este modelo. Note que esta classe fornece os métodos west, south, east, north que permitem acessar facilmente às células adjacentes a uma célula dada. Ela também fornece um método neighbors que retorna a lista de células adjacentes na mesma ordem (oeste, sul, leste e norte). Enfim, a construção de uma nova

célula se faz por meio do construtor Cell(int x, int y) que recebe as coordenadas x e y da célula.

A estrutura e a exibição do oceano estão codificados na classe Ocean, fornecida no arquivo Ocean.java. Você pode executar esta classe se quiser: ela exibirá simplesmente a imagem acima em uma janela. Esta classe contem as constantes final Cell nemo, marlin que codificam as posições de Nemo e de Marlin, respectivamente no começo do programa. A classe Ocean fornece além disso os métodos a seguir:

- Ocean(int n): um construtor. O índice n designa aqui o índice do labirinto escolhido a partir da base de dados de labirintos disponíveis (veja a classe Data no fim do arquivo Ocean. java
- boolean isWall(Cell c) : retorna true se uma parede se encontra na célula c
- boolean isNemo(Cell c): retorna true se Nemo se encontra na célula c
- boolean isMarlin(Cell c): retorna true se Marlin se encontra na célula c
- boolean isShark(Cell c) : retorna true se um tubarão se encontra na célula c
- void setMark(Cell c): marca a célula c atribuindo-lhe valor 0
- void setMark(Cell c, int val): marca a célula c atribuindo-lhe valor val
- void unMark(Cell c): retira a marca da célula c atribuindo-lhe valor -1
- boolean is Marked(Cell c): retorna true se a célula c está marcada, i.e., se o seu valor é ≥ 0
- int getMark(Cell c): retorna a marca da célula c

As marcas das células são geradas da seguinte maneira. Inicialmente, elas valem todas -1, e dizemos neste caso que as células estão desmarcadas. Durante a execução do programa certas células serão marcadas, o que significa que suas marcas terão valores ≥ 0 . Lembrem-se da função α dos slides dados em sala de aula.

A fim de ajudar Marlin a encontrar Nemo, nós vamos implementar nesta e na próxima prática vários algoritmos para percurso de grafos. Mais uma vez, os nós do grafo são as células do labirinto, e as arestas são representadas implicitamente pelas relações de adjacência oeste, sul, leste e norte. Todo o código desta prática será implementado na classe Traversal cujo esqueleto encontra-se no SIGAA.

2. Busca em Largura

Boa notícia! Graça à intervenção de Doris, Marlin vai receber a ajuda de um bando de peixes prateados. Ele vai portanto poder lançar a busca em todas as direções de uma vez, e a primeira dentre elas que encontrar Nemo fará um sinal imediato. Este processo será modelado por um percurso em largura.

2.1. Percurso simples

Complete o método q21 da classe Traversal. Este método implementa um percurso em largura e para assim que Nemo é encontrado. Por enquanto, você não vai precisar reconstituir o caminho de Marlin até Nemo. Para a implementação da fila, utilize a classe LinkedList do Java (http://www.tutorialspoint.com/java/util/java_util_linkedlist.htm).

A fim de melhor visualizar o caminho percorrido, faça uma chamada ao método slow da classe Traversal em cada iteração da sua busca em largura.

2.2. Distância ao ponto de partida

Complete o método q22 da classe Traversal. Este método implementa o mesmo percurso em largura do item anterior, mas aumenta o valor das marcas à medida que o percurso é realizado. Mais precisamente, a marca de uma célula dada deve corresponder a menor distância da célula até a célula inicial de Marlin no labirinto.

2.3. Caminho mais curto

Complete o método q23 da classe Traversal. Este método implementa o mesmo percurso em largura dos itens anteriores, mas atribui uma marca a cada célula em função da célula que a precede no percurso. Mais precisamente, se alcançamos uma célula pela esquerda, atribuimos o valor 1. Por baixo, o valor 2. Pela direita, o valor 3 e pelo alto, o valor 4. A fim de facilitar a leitura do código, estes valores estão armazenados respectivamente nas constantes WEST, SOUTH, EAST e NORTH da classe Traversal.

Complete agora o método backTrack, que parte da célula de Nemo e segue as marcas no sentido inverso até encontrar a célula inicial de Marlin. Cada célula atravessada durante o backtracking será colorida de azul, o que significa que sua marca mudará para o valor armazenado no campo pathColor da classe Traversal. A condição de parada do método backTrack deve utilizar o método isMarlin da classe Ocean.

Na próxima prática nos preocuparemos com os tubarões...



^{*}Este trabalho prático é de autoria de Jean-Christophe Filliâtre (Poly, France)