### Lua 源码分析 -- 对象表示

Lua 是动态类型的语言,即是说类型附着于值而不变量[1]. Lua 的八种基本类型空,布尔,数值,字符串,表,函数和用户数据。所有类似的值都是虚拟机的第一类值。 Lua 解释器将其表示成为标签联合(tagged union). 如下面代码示例所示:

```
lobject.h: 56
/*
** Union of all Lua values
typedef union {
   GCObject *gc;
   void *p;
   lua_Number n;
   int b;
} Value;
** Tagged Values
*/
#define TValuefields Value value; int tt
typedef struct lua_TValue {
   TVal uefi el ds;
} TValue;
Istate.h: 132
** Union of all collectable objects
*/
union GCObject {
   GCheader gch;
   union TString ts;
   uni on Udata u;
    union Closure cl;
   struct Table h;
    struct Proto p;
    struct UpVal uv;
    struct Iua_State th; /* thread */
```

```
};
lobject.h: 39
/*
*** Common Header for all collectable objects (in macro form, to be
** included in other objects)
*/
#define CommonHeader GCObject *next; lu_byte tt; lu_byte marked

/*

** Common header in struct form
*/
typedef struct GCheader {
    CommonHeader;
} GCheader;
```

首先看到的一个 TVal ue 结构, 它是由一个 Val ue 类型的字段 val ue 和 i nt 类型字段 tt组成, 它由于一个宏定义出来. 很显然, 这里的 tt 就是用于表示这个值的类型, 这也是之前所说的, Lua 的类型是附着于值上的原因.

接下来,再打量打量 Value 的定义,它被定义为 union. 这样做的目的是让这一个类型可以表示多个类型. 从这个定义中可以看出这样一点: Lua 的值可以 分成两类,第一类是可以被垃圾回收机制回收的对象,它们统一使用 GCObject 的指针来表示;另一类是原始类型,直接使用 C语言的类型来表示相应类型,如:用 void \*来表示 lightuesrdata,用 lua\_Number 来表示数值,用 int 来表示 boolean. 这里需要注意的是 lua\_Number 是在如下两个文件定义出来的. 由于 Lua 是易于 嵌入的语言,在某些特定的环境下,所有数值都用双精度浮点来表示并不合适,因此,在 Lua 的配置文件上使用宏来定义数值类型. 这使得要改变 Lua 的数值类型变得非常简单.

```
lua.h:98
/* type of numbers in Lua */
typedef LUA_NUMBER lua_Number;
```

end

#define LUA\_NUMBER double

接 下来继续看 GCObject 的定义,这个类型中的字段在这里并不做详细展开,只是说明是 用于表示什么类型的. TString, UData, Table, Iua\_State 分别用于表示字符串, 用户 数据,表和协程.而Closure, Proto, UpVal 都是用于表示第一类的函数的. 基于栈的,词 法定界的第一类函数在实现上是有一些难度的, 看看如下代码:

function foo() Local a return function() return a end

由于Lua是词法定界的,局部变量a只在函数foo中有效,所以它可以保存在foo的栈中, 因此当 foo 执行完毕 a 而就随着栈的销毁而成为垃圾;但问题是 foo 返回的函数还在引用 着它,这个函数会在栈销毁后继续存在,当它返回 a 的时候又拿什么返回呢?这个问题将 在函数的实现中介绍。这也是为什么实现函数用了三个类型的原因。

另外,这些类型的开头都是 GCHeader,它的所有字段由宏 CommonHeader 给出来了. 字段 next 说明可回收对象是可以放到链表中去的,而 marked 是在 GC 中用于标记的。具 体的 GC 算法在这一章就不做介绍了.

值得注意是在 CommonHeader 中还有一个 tt 用于表示值的类型,在 TVal ue 中不是有一 个吗? 这样数据不是冗余了? 我是这样看这个问题的:

第一: TValue 是所有值的集合,而 GC 中如果每个对象都要判断是否是可回收的, 必然会 非常影响效率,因此将 GCObject 独立出来。可以省去这一层判断。

第二: 对于基本类型来说,所需要的空间相对较小,如果将复杂的对象也做为一uni on 放在一起,就会使得空间效率低,因此在 TVal ue 中只使用了一个指针来表示 GCObj ect. 这样在 GC 对看到的对象就不再是 TVal ue 了,所以对应的类型标识也不在了,所以在 CommonHeader 中加了一个字段来表示类型.

最后,给出一副图来表于 Lua 的内存表示:

TValue		GCObject
Value value	int tt	GCHeader gch
GCObjec t*gc		TString ts
void* p	1	UData u
lua_Number n GCHeader		Closure cl
int b	CommonH eader	Table h
		Proto p
		UpVal uv
		lua State th

# Lua 源码分析 -- 虚拟机

Lua 首先将源程序编译成为字节码, 然后交由虚拟机解释执行. 对于每一个函数, Lua 的编译器将创建一个原型(prototype), 它由一组指令及其使用到的常量组成[1]. 最初的 Lua 虚拟机是基于栈的. 到 1993 年, Lua5. 0 版本, 采用了基于寄存器的虚拟机, 使得 Lua 的解释效率得到提升,

#### 体系结构与指令系统

与虚拟机和指令相关的文件主要有两个: lopcodes.c 和 lvm.c. 从名称可以看出来,这两个文件分别用于描述操作码(指令)和虚拟机.

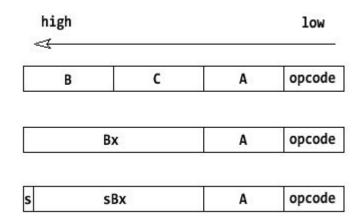
#### 首先来看指令:

### Lua 共有 38 条指令,在下面两处地方分别描述了这些指令的名称和模式,如下:

```
I opcodes. c: 16
const char *const luaP_opnames[NUM_OPCODES+1] = {
  "MOVE",
  "LOADK",
  "LOADBOOL",
  "LOADNIL",
  "GETUPVAL",
  "GETGLOBAL",
  "GETTABLE",
  "SETGLOBAL",
  "SETUPVAL",
  "SETTABLE",
  "NEWTABLE",
  "SELF",
  "ADD",
  "SUB",
  "MUL",
  "DIV",
  "MOD",
  "POW",
  "UNM",
  "NOT",
  "LEN",
  "CONCAT",
  "JMP",
  "EQ",
  "LT",
  "LE",
  "TEST",
  "TESTSET",
  "CALL",
  "TAI LCALL",
  "RETURN",
  "FORLOOP",
  "FORPREP",
  "TFORLOOP",
  "SETLI ST",
  "CLOSE",
  "CLOSURE",
 "VARARG",
 NULL
};
```

```
#define opmode(t, a, b, c, m) (((t) <<7) | ((a) <<6) | ((b) <<4) | ((c) <<2)
| (m) \rangle
const lu_byte luaP_opmodes[NUM_OPCODES] = {
                         С
         Τ
           Α
                 В
                               mode
                                              opcode
                                                         */
 opmode(0, 1, OpArgR, OpArgN, iABC)
                                              /* OP_MOVE */
                                             /* OP_LOADK */
 ,opmode(0, 1, OpArgK, OpArgN, iABx)
 , opmode(0, 1, OpArgU, OpArgU, iABC)
                                             /* OP_LOADBOOL */
 ,opmode(0, 1, OpArgR, OpArgN, iABC)
                                             /* OP_LOADNIL */
 ,opmode(0, 1, OpArgU, OpArgN, iABC)
                                             /* OP GETUPVAL */
 ,opmode(0, 1, OpArgK, OpArgN, iABx)
                                             /* OP_GETGLOBAL */
                                             /* OP_GETTABLE */
 , opmode(0, 1, OpArgR, OpArgK, iABC)
                                             /* OP_SETGLOBAL */
 ,opmode(0, 0, OpArgK, OpArgN, iABx)
                                             /* OP_SETUPVAL */
 ,opmode(0, 0, OpArgU, OpArgN, iABC)
 ,opmode(0, 0, 0pArgK, 0pArgK,
                                i ABC)
                                             /* OP SETTABLE */
 , opmode(0, 1, OpArgU, OpArgU, iABC)
                                             /* OP_NEWTABLE */
                                             /* OP_SELF */
 , opmode(0, 1, OpArgR, OpArgK, iABC)
                                             /* OP_ADD */
 ,opmode(0, 1, OpArgK, OpArgK, iABC)
                                             /* OP_SUB */
 , opmode(0, 1, OpArgK, OpArgK, iABC)
 , opmode(0, 1, OpArgK, OpArgK, iABC)
                                             /* OP_MUL */
 ,opmode(0, 1, OpArgK, OpArgK, iABC)
                                             /* OP_DIV */
 ,opmode(0, 1, OpArgK, OpArgK, iABC)
                                             /* OP_MOD */
                                             /* OP_POW */
 , opmode(0, 1, OpArgK, OpArgK, iABC)
                                             /* OP_UNM */
 ,opmode(0, 1, OpArgR, OpArgN, iABC)
                                             /* OP_NOT */
 ,opmode(0, 1, OpArgR, OpArgN, iABC)
                                             /* OP_LEN */
 , opmode(0, 1, OpArgR, OpArgN, iABC)
                                             /* OP_CONCAT */
 ,opmode(0, 1, OpArgR, OpArgR, iABC)
 ,opmode(0, 0, OpArgR, OpArgN, iAsBx)
                                              /* OP_JMP */
 ,opmode(1, 0, OpArgK, OpArgK, iABC)
                                             /* OP_EQ */
                                             /* OP_LT */
 ,opmode(1, 0, OpArgK, OpArgK, iABC)
 ,opmode(1, 0, OpArgK, OpArgK, iABC)
                                             /* OP LE */
                                             /* OP_TEST */
 , opmode(1, 1, OpArgR, OpArgU, iABC)
                                             /* OP_TESTSET */
 , opmode(1, 1, OpArgR, OpArgU, iABC)
 ,opmode(0, 1, OpArgU, OpArgU, iABC)
                                             /* OP_CALL */
                                             /* OP_TAILCALL */
 ,opmode(0, 1, OpArgU, OpArgU, iABC)
                                             /* OP RETURN */
 ,opmode(0, 0, OpArgU, OpArgN, iABC)
 ,opmode(0, 1, OpArgR, OpArgN, iAsBx)
                                              /* OP_FORLOOP */
                                              /* OP_FORPREP */
 ,opmode(0, 1, OpArqR, OpArqN, iAsBx)
                                             /* OP_TFORLOOP */
 ,opmode(1, 0, OpArgN, OpArgU, iABC)
 ,opmode(0, 0, OpArgU, OpArgU, iABC)
                                             /* OP_SETLIST */
                                             /* OP CLOSE */
 ,opmode(0, 0, OpArgN,
                       OpArgN,
                                i ABC)
 ,opmode(0, 1, OpArgU,
                                             /* OP_CLOSURE */
                       OpArgN,
                                i ABx)
                                             /* OP_VARARG */
 ,opmode(0, 1, OpArgU, OpArgN, iABC)
```

前面一个数组容易理解,表示了每条指令的名称。后面一个数组表示的是指令的模式。奇怪的符号让人有些费解。在看模式之前,首先来看 Lua 指令的格式:



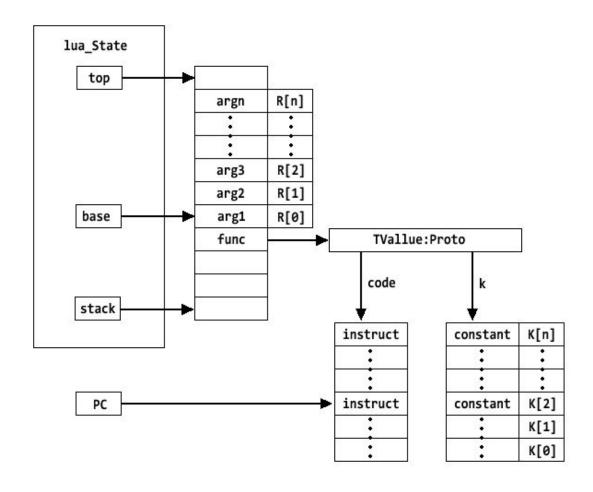
如上图, Lua 的指令可以分成三种形式. 即在上面的模式数组中也可以看到的 i ABC, i ABx 和 i AsBx. 对于三种形式的指令来说, 前两部分都是一样的, 分别是6位的操作码和8位 A 操作数; 区别在于, 后面部是分割成为两个长度为9位的操作符(B, C), 一个无符号的 18 位操作符 Bx 还是有符号的 18 位操作符 sBx. 这些定义的代码如下:

```
lopcodes.c: 34
** size and position of opcode arguments.
*/
#define SIZE C
                     9
#define SIZE_B
                     9
#define SIZE Bx
                     (SIZE_C + SIZE_B)
#define SIZE_A
#define SIZE_OP
                     6
#define POS OP
                     0
#define POS_A
                     (POS_OP + SIZE_OP)
                     (POS_A + SIZE_A)
#define POS_C
                     (POS_C + SIZE_C)
#define POS_B
#define POS_Bx
                     POS_C
```

再来看指令的操作模式,Lua 使用一个字节来表示指令的操作模式。具体的含义如下:

- 1. 使用最高位来表示是否是一条测试指令. 之所以将这一类型的指令特别地标识出来,是因为 Lua 的指令长度是 32 位,对于分支指令来说,要想在这 32 位中既表示两个操作数来做比较,同时还要表示一个跳转的地址,是很困难的. 因此将这种指令分成两条,第一条是测试指令,紧接着一条无条件跳转. 如果判断条件成立则将 PC(Program Counter,指示下一条要执行的指令)加一,跳过下一条无条件跳转指令,继续执行;否则跳转.
- 2. 第二位用于表示 A 操作数是否被设置
- 3. 接下来的二位用于表示操作数 B 的格式, OpArgN 表示操作数未被使用, OpArgU 表示操作数被使用(立即数?), OpArgR 表示表示操作数是寄存器或者跳转的偏移量, OpArgK 表示操作数是寄存器或者常量.

最后, 给出 Lua 虚拟机的体系结构图(根据源代码分析得出):



首先,我们注意到,Lua 的解释器还是一个以栈为中心的结构。在 Lua\_State 这个结构中,有许多个字段用于描述这个结构。 stack 用于指向绝对栈底,而 base 指向了当前正在执行的函数的第一个参数,而 top 指向栈顶的第一个空元素。

我们可以看到,这个体系结构中并没有独立出来的寄存器. 从以下代码来看:

```
I vm. c: 343
#define RA(i)
               (base+GETARG_A(i))
/* to be used after possible stack reallocation */
#define RB(i)
                    check_exp(getBMode(GET_OPCODE(i)) == OpArgR,
base+GETARG_B(i))
#define RC(i)
                    check_exp(getCMode(GET_OPCODE(i)) == OpArgR,
base+GETARG C(i))
#define RKB(i)
               check_exp(getBMode(GET_OPCODE(i)) == OpArgK, /
   ISK(GETARG_B(i)) ? k+INDEXK(GETARG_B(i)) : base+GETARG_B(i))
                check_exp(getCMode(GET_OPCODE(i)) == OpArgK, /
#define RKC(i)
   ISK(GETARG_C(i)) ? k+INDEXK(GETARG_C(i)) : base+GETARG_C(i))
                    check_exp(getBMode(GET_OPCODE(i)) == OpArgK,
#define KBx(i)
k+GETARG_Bx(i))
```

当指令操作数的类型是寄存器时,它的内容是以 base 为基址在栈上的索引值.如图所示.寄存器实际是 base 之上栈元素的别名; 当指令操作数的类型的常数时,它首先判断 B 操作数的最位是否为零.如果是零,则按照和寄存器的处理方法一样做,如果不是零,则在常数表中找相应的值.

我们知道 Lua 中函数的执行过程是这样的. 首先将函数压栈, 然后依次将参数压栈, 形成图中所示的栈的内容. 因此R[0]到R[n]也分别表示了Arg[1]到Arg[N+1]. 在第一个参数之下, 就是当前正在执行的函数, 对于 Lua 的函数(相对 C 函数)来说, 它是指向类型为Prototype 的 TVal ue, 在 Prototype 中字段 code 指向了一个数组用来表示组成这个函数的所有指令, 字段 k 指向一个数组来表示这个函数使用到的所有常量. 最后, Lua 在解释执行过程中有专门的变量 pc 来指向下一条要执行的指令.

#### 指令解释器

有了前面对指令格式和体系结构的介绍,现在我们可以进入正题,来看看 Lua 的指令是如何执行的了,主函数如下:

```
Ivm. c: 373
void luaV_execute (lua_State *L, int nexeccalls) {
   LClosure *cl;
   Stkld base;
   TValue *k;
   const Instruction *pc;
   reentry: /* entry point */
   lua_assert(isLua(L->ci));
   pc = L->savedpc;
   cl = &clvalue(L->ci->func)->l;
   base = L->base;
   k = cl->p->k;
```

这是最开始的初始化过程.其中,pc 被初始化成为了 L->savedpc, base 被初始化成为了 L->base,即程序从 L->savedpc 开始执行 (在下一篇专题中,将会介绍到 L->savedpc 在函数调用的预处理过程中指向了当前函数的 code),而 L->base 指向栈中 当前函数的下一个位置. cl 表示当前正在执行闭包(当前可以理解成为函数), k 指向当前闭包的常量表.

接下来(注意, 为了专注主要逻辑, 我将其中用于 Debugger 支持, 断言等代码省略了):

```
/* main loop of interpreter */
for (;;) {
   const Instruction i = *pc++;
   Stkld ra;
   /* 省略 Debugger 支持和 Coroutine 支持*/
   /* warning!! several calls may realloc the stack and invalidate
   ra' */
   ra = RA(i);
   /* 省略断言 */
   switch (GET_OPCODE(i)) {
```

进入到解释器的主循环,处理很简单,取得当前指令,pc 递增,初始化 ra,然后根据指令的

操作码进行选择. 接下来的代码是什么样的, 估计大家都能想到, 一大串的 case 来指示每条指令的执行. 具体的实现可以参考源码, 在这里不对每一条指令展开, 只是对其中有主要的几类指令进行说明:

## 传值类的指令,与 MOVE 为代表:

```
I vm. c: 403
      case OP_MOVE: {
        setobj s2s(L, ra, RB(i));
        continue;
      }
lopcodes: 154
OP\_MOVE, /* A B R(A) := R(B)
I object. h: 161
#define setobj (L, obj 1, obj 2) /
  { const TValue *o2=(obj 2); TValue *o1=(obj 1); /
    o1->value = o2->value; o1->tt=o2->tt; /
    checkliveness(G(L), o1); }
/*
** different types of sets, according to destination
*/
/* from stack to (same) stack */
#define setobj s2s setobj
```

从注释来看,这条指令是将操作数 A, B 都做为寄存器,然后将 B 的值给 A. 而实现也是简单明了,只使用了一句. 宏展开以后,可以看到, R[A], R[B]的类型是 TVal ue,只是将这两域的值传过来即可. 对于可回收对象来说,真实值不会保存在栈上,所以只是改了指针,而对于非可回收对象来说,则是直接将值从 R[B]赋到 R[A].

## 数值运算类指令, 与 ADD 为代表:

```
I vm. c: 470
      case OP_ADD: {
          ari th_op(I uai _numadd, TM_ADD);
      conti nue;
```

```
}
Lvm. c: 360
#define arith_op(op, tm) { /
       TValue *rb = RKB(i); /
       TValue *rc = RKC(i); /
       if (ttisnumber(rb) && ttisnumber(rc)) { /
         lua_Number nb = nvalue(rb), nc = nvalue(rc); /
         setnvalue(ra, op(nb, nc)); /
       } /
       else /
         Protect(Arith(L, ra, rb, rc, tm)); /
I opcodes. c: 171
                                                        */
OP\_ADD, /* A B C R(A) := RK(B) + RK(C)
如果两个操作数都是数值的话, 关键的一行是:
setnval ue(ra, op(nb, nc));
即两个操作数相加以后, 把值赋给 R[A]. 值得注意的是, 操作数 B, C 都是 RK, 即可能是寄
存器也可能是常量, 这最决于最 B 和 C 的最高位是否为 1, 如果是 1, 则是常量, 反之则是寄
存器. 具体可以参考宏 I SK 的实现.
如果两个操作数不是数值,即调用了 Ari th 函数,它尝试将两个操作转换成数值进行计算,
如果无法转换,则使用元表机制,该函数的实现如下:
I vm. c: 313
static void Arith (lua_State *L, Stkld ra, const TValue *rb,
                  const TValue *rc, TMS op) {
 TValue tempb, tempc;
 const TValue *b, *c;
 if ((b = luaV_tonumber(rb, &tempb)) != NULL &&
     (c = IuaV_tonumber(rc, &tempc)) != NULL) {
   lua_Number nb = nvalue(b), nc = nvalue(c);
   switch (op) {
     case TM ADD: setnvalue(ra, luai numadd(nb, nc)); break;
     case TM_SUB: setnvalue(ra, luai_numsub(nb, nc)); break;
     case TM_MUL: setnvalue(ra, luai_nummul(nb, nc)); break;
     case TM_DIV: setnvalue(ra, luai_numdiv(nb, nc)); break;
     case TM_MOD: setnvalue(ra, luai_nummod(nb, nc)); break;
     case TM_POW: setnvalue(ra, luai_numpow(nb, nc)); break;
     case TM_UNM: setnvalue(ra, luai_numunm(nb)); break;
     default: lua_assert(0); break;
```

```
else if (!call_binTM(L, rb, rc, ra, op))
   luaG_ari therror(L, rb, rc);
}
在上面 call_bi nTM 用于调用到元表中的元方法, 因为在 Lua 以前的版本中元方法也被叫
做 tag method, 所以函数最后是以 TM 结尾的.
I vm: 163
static int call_binTM (lua_State *L, const TValue *p1, const TValue
*p2,
                     StkId res, TMS event) {
 const TValue *tm = luaT_gettmbyobj (L, p1, event); /* try first
operand */
 if (ttisnil(tm))
   tm = IuaT_gettmbyobj (L, p2, event); /* try second operand */
 if (!ttisfunction(tm)) return 0;
 call TMres(L, res, tm, p1, p2);
 return 1;
}
在 这个函数中, 试着从二个操作数中找到其中一个操作数的元方法(第一个操作数优先),
这里 event 表示具体哪一个元方法,找到了之后,再使用函数 call TMres() 去调用相应的
元方法. call TMres()的实现很简单,只是将元方法,第一,第二操作数先后压栈,再调用
并取因返回值. 具体如下:
I vm. c: 82
static void callTMres (lua_State *L, Stkld res, const TValue *f,
                      const TValue *p1, const TValue *p2) {
 ptrdiff_t result = savestack(L, res);
 setobj 2s(L, L->top, f); /* push function */
 setobj 2s(L, L->top+1, p1); /* 1st argument */
 setobj 2s(L, L->top+2, p2); /* 2nd argument */
 luaD checkstack(L, 3);
 L - > top += 3;
 IuaD_call(L, L->top - 3, 1);
 res = restorestack(L, result);
 L->top--;
 setobjs2s(L, res, L->top);
}
```

}

#### 逻辑运算类指令, 与 EQ 为代表:

```
I vm. c: 541
     case OP_EQ: {
       TValue *rb = RKB(i);
       TValue *rc = RKC(i);
       Protect(
         if (equal obj (L, rb, rc) == GETARG_A(i))
           doj ump(L, pc, GETARG_sBx(*pc));
       )
       pc++;
       continue;
     }
I opcodes. c: 185
OP_EQ_{,}/^* A B C if ((RK(B) == RK(C)) \sim= A) then pc++
在 这条指令实现的过程中, equal obj 与之前的算术运算类似, 读者可以自行分析. 关键看
它是如果实现中跳转的, 如果 RK[B] == RK[C] 并且 A 为 1 的情况下(即条件为真), 则会使
用 pc 取出下一条指令, 调用 doj ump 进行跳转, 否则 pc++, 挂空紧接着的无条件跳转指令.
doj ump 的实现如下:
I vm. c: 354
#define doj ump(L, pc, i) {(pc) += (i); luai_threadyield(L);}
I uai_threadyi el d 只是顺序地调用 I ua_unl ock 和 I ua_l ock, 这里为释放一次锁, 使
得别的线程可以得到调度.
函数调用类指令,与CALL为代表:
I vm. c: 582
     case OP_CALL: {
       int b = GETARG_B(i);
       int nresults = GETARG_C(i) - 1;
       if (b != 0) L->top = ra+b; /* else previous instruction set
top */
       L->savedpc = pc;
       switch (luaD_precall(L, ra, nresults)) {
         case PCRLUA: {
           nexeccal I s++;
             goto reentry; /* restart luaV_execute over new Lua
function */
```

```
}
        case PCRC: {
          /* it was a C function (`precall' called it); adjust
results */
          if (nresults >= 0) L->top = L->ci->top;
          base = L->base;
          continue;
        }
        default: {
          return; /* yield */
        }
       }
     }
I opcodes. c: 192
OP_CALL,
           R(A), \ldots, R(A+C-2) := R(A)(R(A+1), \ldots, R(A+B-1)) */
这一条指令将在下一个介绍 Lua 函数调用规范的专题中详细介绍。在这里只是简单地说明
CALL 指令的 R[A]表示的是即将要调用的函数, 而 B 和 C 则分别表示参数个数加 1, 和返回
值个数加 1. 之所以这里需要加 1, 其原因是: B和 C使用零来表示变长的参数和变长的返回
值, 而实际参数个数就向后推了一个.
```

指令的介绍就先到此为止了,其它的指令的实现也比较类似. 仔细阅读源码就可很容易地分析出它的意义来. 下一篇将是一个专题,详细地介绍 Lua 中函数的调用是如何实现的.