Se: 
$$F(t) = \begin{bmatrix} \mathbf{I} : m_c \\ e_2 \end{bmatrix} \mathbf{f}_2$$

$$\mathbf{Se:} \quad F(t) = \begin{bmatrix} \mathbf{f}_1 \\ \mathbf{f}_1 \end{bmatrix} \mathbf{1}_x^c + \begin{bmatrix} \mathbf{e}_3 \\ \mathbf{f}_3 \end{bmatrix} \mathbf{0}_x + \begin{bmatrix} \mathbf{e}_4 \\ \mathbf{f}_4 \end{bmatrix} \mathbf{1}_x^p + \begin{bmatrix} \mathbf{e}_5 \\ \mathbf{f}_5 \end{bmatrix} \mathbf{I} : m_p$$

$$\mathbf{R:} b_1 \quad \mathbf{MTF:} \quad l \cos \theta \qquad \qquad \mathbf{Se:} \quad m_p g$$

$$\mathbf{e}_7 \quad \mathbf{f}_7 \qquad \qquad \mathbf{e}_{12} \quad \mathbf{f}_{12}$$

$$\mathbf{I:} J \leftarrow \begin{bmatrix} \mathbf{e}_8 \\ \mathbf{f}_8 \end{bmatrix} \mathbf{1}_\omega^p + \begin{bmatrix} \mathbf{e}_9 \\ \mathbf{f}_9 \end{bmatrix} \mathbf{MTF:} l \sin \theta + \begin{bmatrix} \mathbf{e}_{10} \\ \mathbf{f}_{10} \end{bmatrix} \mathbf{0}_y + \begin{bmatrix} \mathbf{e}_{11} \\ \mathbf{f}_{11} \end{bmatrix} \mathbf{1}_y^p + \begin{bmatrix} \mathbf{e}_{13} \\ \mathbf{f}_{13} \end{bmatrix} \mathbf{I:} m_p$$