

Do Not Disturb

2017180002 고선우

2020184015 박가현

2020184025 이승희

교수 서명란

목차

01 시장 환경

02 게임 소개

03 타 게임과의 차이

04 개발 환경

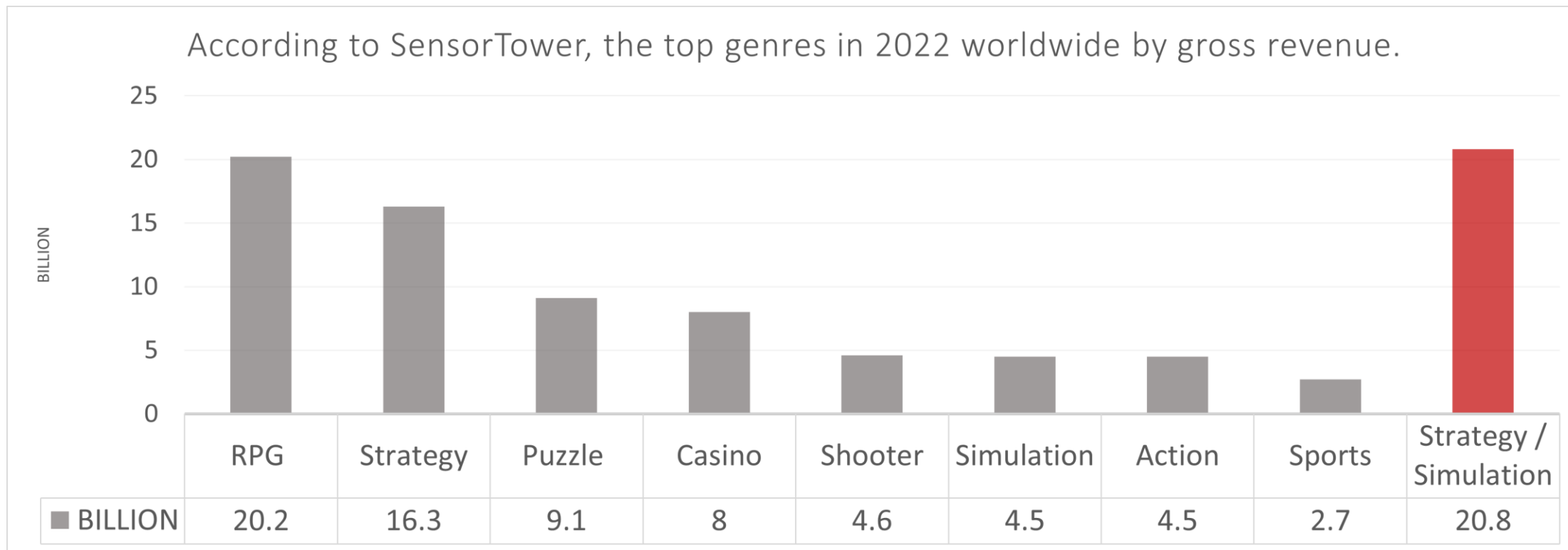
05 구현할 기술

06 역할 분담 및 개인 별 준비 현황

07 일정

08 참고 문헌

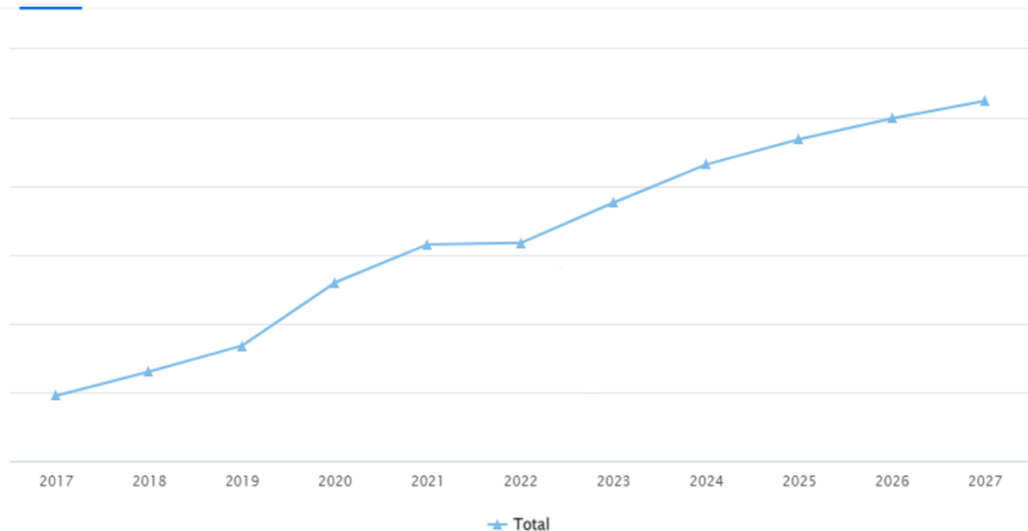
시장 환경



최근의 통계에서 보듯이 시뮬레이션 장르는 다른 장르에 비해 **높은 수익률**을 보인다.
장기적으로는 시뮬레이션 게임이 **높은 관심을 받고 지속적으로 성장할 것**으로 판단된다.

시장 환경

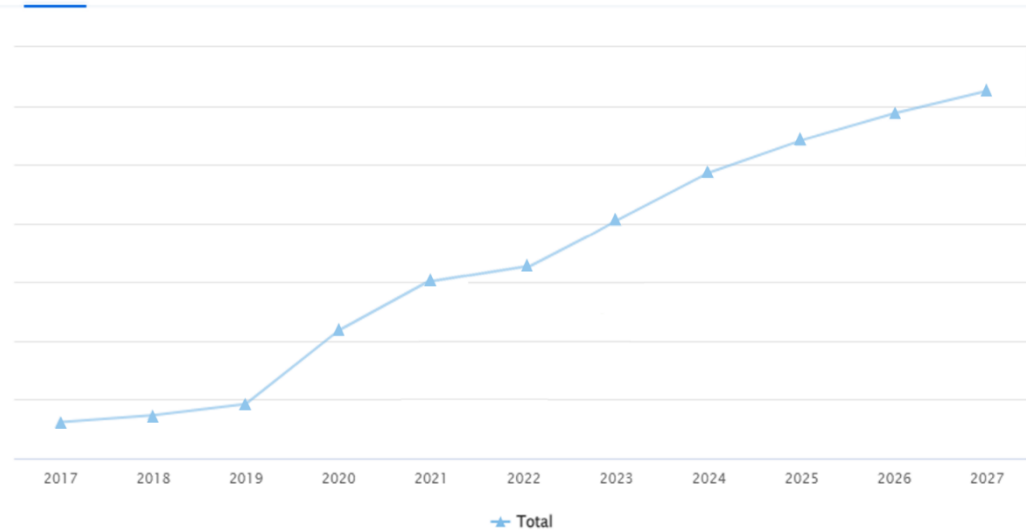
DOWNLOADS



Most recent update: Oct 2023

시뮬레이션 장르

DOWNLOADS



Most recent update: Oct 2023

전략 장르

최근의 통계에서 보듯이 시뮬레이션 장르는 다른 장르에 비해 **높은 수익률**을 보인다.
장기적으로는 시뮬레이션 게임이 **높은 관심을 받고 지속적으로 성장할 것**으로 판단된다.

게임 소개



장르 : 전략 시뮬레이션

각 지역마다 존재하는 **자원을 채취**하며 **포탑을 건설**한다.

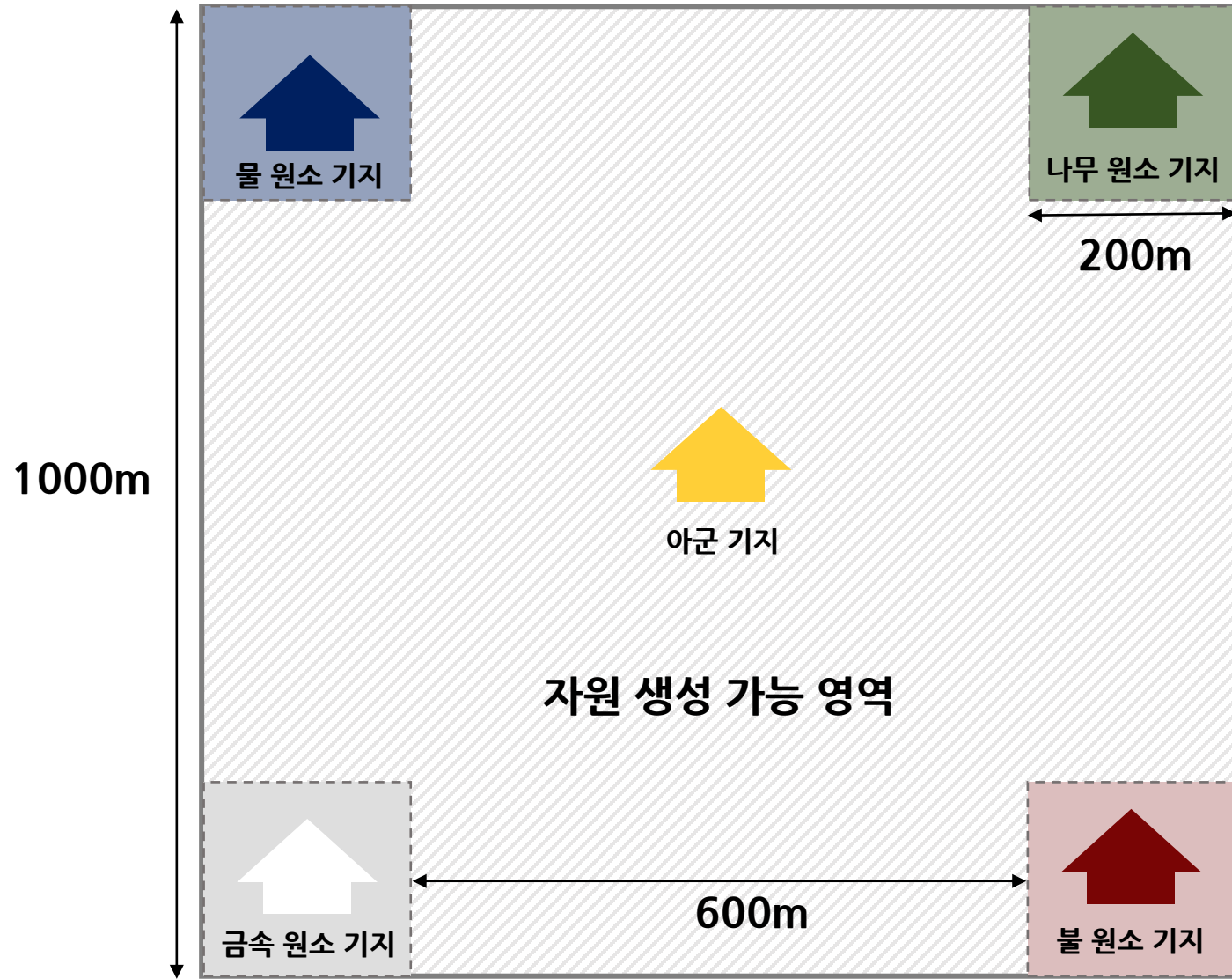
플레이어는 자원을 활용하여 포탑을 업그레이드하는 **연구를 진행**한다.

정해진 시간마다 **웨이브**가 진행되며 설치된 포탑으로 **공격 및 방어**를 한다.

게임 소개

예상 플레이 시간	1판당 약 25 ~ 30분
시점	3인칭
플레이 인원	1~2명
포탑 종류	5개 (공격 포탑 2개, 방어 포탑 3개)
적 유형	4개 (근거리, 원거리, 중간 보스, 최종보스)
자원 종류	물, 불, 금속, 나무
건물 종류	연구소, 기지, 적 기지, 포탑

게임 소개



게임 소개

[플레이어]

자원 채취, 건물 건설
웨이브 중 포탑 수리 가능

[포탑]

공격 포탑
4가지 속성의 공격 포탑(근거리, 원거리) 존재
방어 포탑
단일, 광역, 감속 포탑 존재

[원소]

속성 간의 약점 존재
지속적으로 생성된다.
연구 진행도에 따라 강해진다.

플레이어 (0.5m * 0.5m * 1.5m)	중간 보스 (0.6m * 0.6m * 2m)	최종 보스 (1.2m * 1.2m * 3m)
		
포탑 (1m * 1m * 3m)		원소 (0.25m * 0.25m * 0.5m)
		

타 게임과의 차이



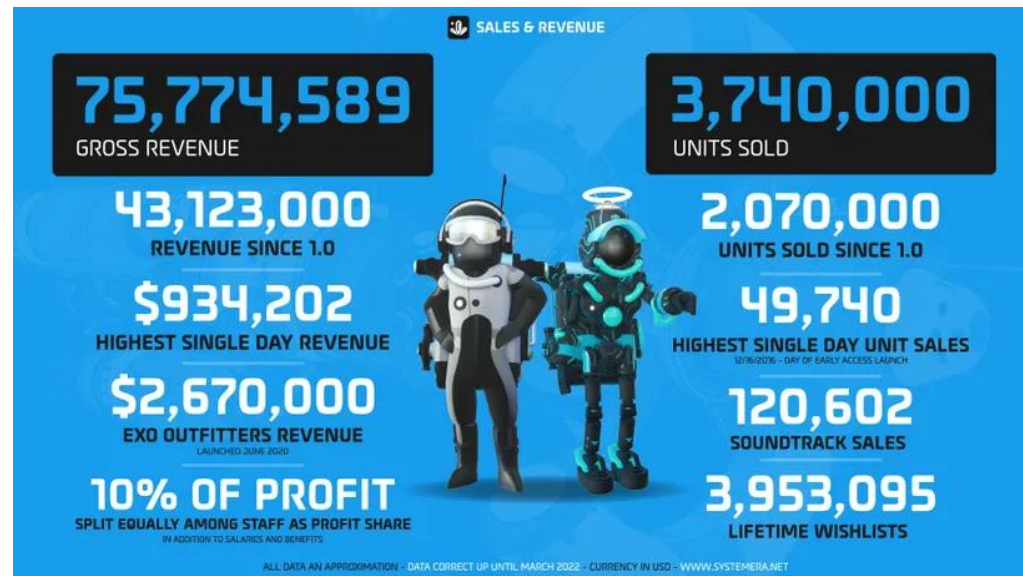
아스트로니어

- 지표면/지하의 자원을 채취하여 발전하는 것이 주 목적
- 도구 제작 및 생물 연구를 통해 상위 도구, 건물을 해금하는 등 생존과 탐색

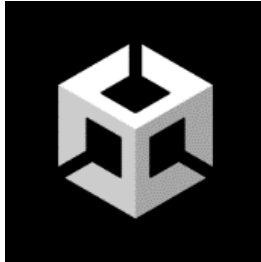
-> 반복된 게임 플레이
-> 생존 게임인데 위기감이 없다.
= 지루한 게임 플레이

GAMER'S VOICE AWARD	 2019
BEST ADVENTURE GAME	 2019
BEST USER EXPERIENCE	 2019

BEST ART DIRECTION	 2019
BEST GAME DESIGN	 2019
BEST VISUAL DESIGN	 2019



개발 환경



Unity



3Ds Max



Swit



GitHub



ZBrush



Visual
Studio

구현할 기술

- - A* 알고리즘을 이용한 길찾기
- - 툰 셰이더 제작
- - 메쉬 슬라이스
- - TCP/IP 서버

역할 분담 및 개인 별 준비 현황

고선우	박가현	이승희
그래픽 리소스 제작 맵 제작 이펙트 사운드	A* 알고리즘을 이용한 길 찾기 툰 셰이더 제작 메쉬 슬라이스 TCP/IP 서버 구현	
게임엔진1 3D 모델링 3D 애니메이션	C++, STL, 3D 게임 프로그래밍, 자료구조, 알고리즘, 윈도우 프로그래밍, 컴퓨터 그래픽스, 셰이더 프로그래밍, 네트워크 게임 프로그래밍	

일정

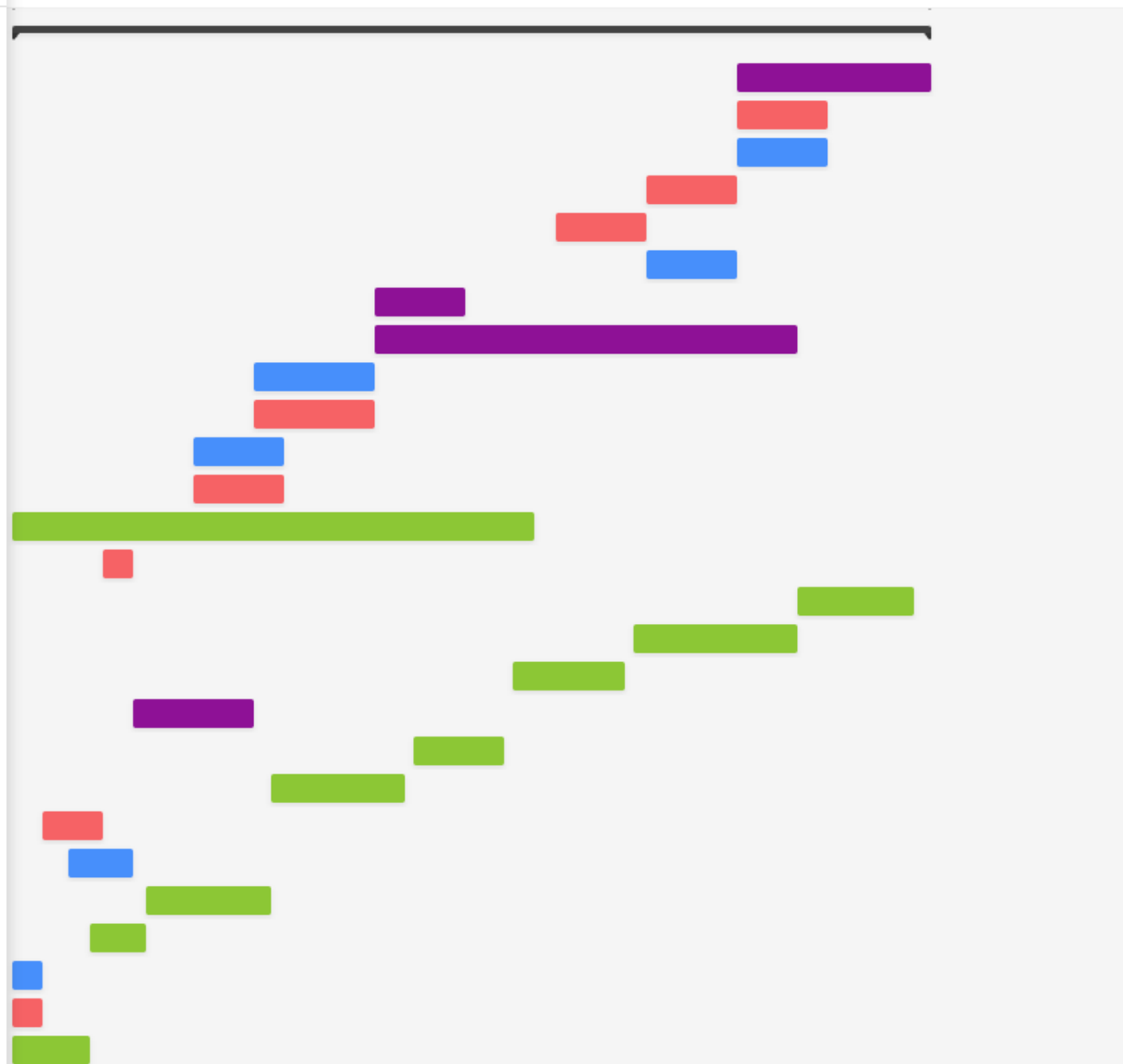
- 박가현
- 이승희
- 고선우
- 박가현 + 이승희

타임라인 워크로드

▼ 진행

- 버그 수정
- UI
- 사운드
- 메쉬 슬라이스
- 버그 수정
- 블룸
- 연구소 구현
- 서버 구현
- 최종 보스
- 중간 보스 구현
- 웨이브 설정
- 적군 동작 제어
- 애니메이션 제작
- 맵 단순 설정
- 이펙트 제작
- UI/ 사운드 제작
- 최종 보스 모델링
- A* 구현
- 중간 보스 모델링
- 지형 모델링
- 포탑 조작
- 플레이어 동작(채집, 건설)
- 건물 모델링
- 소형 유닛 (원소) 모델링
- 플레이어 기본이동 조작
- 카메라 조작
- 플레이어 모델

1월 2월 3월 4월 5월 6월 7월 8월



참고 문헌

문서

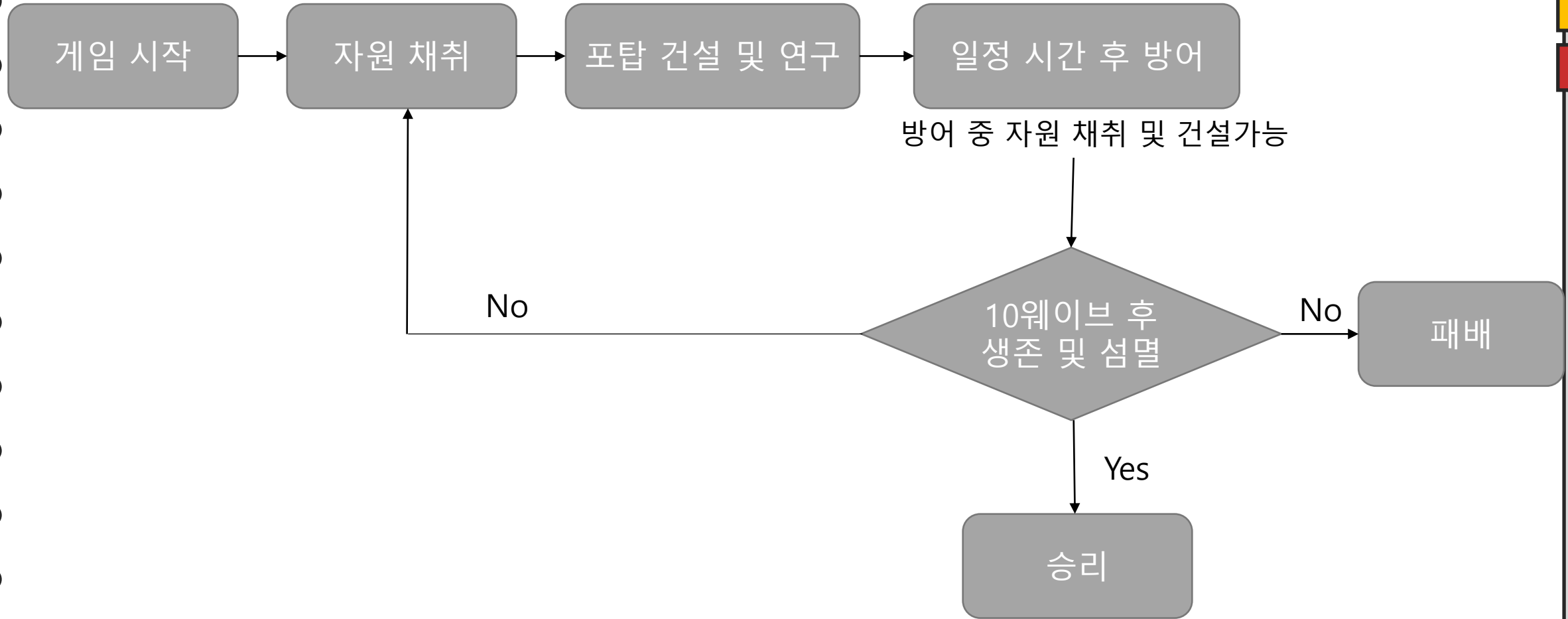
1. <https://www.vintageisthenewold.com/game-pedia/what-genre-of-game-are-the-most-profitable>
2. <https://www.dooit.co.kr/survey/report/index/193996/2>
3. <https://web.archive.org/web/20220804165535/>
4. <https://www.gamedeveloper.com/blogs/3-years-of-astroneer-live-a-marketing-comms-post-mortem>
5. <https://learn.64bitdragon.com/articles/computer-science/procedural-generation/the-diamond-square-algorithm>
6. <https://movingai.com/jps.html>
7. <https://darkcatgame.tistory.com/27>
8. <https://pin.it/1G6hTxh>
9. <https://pin.it/2XJRdaa>
10. <https://blog.naver.com/shol9570/222224199117>

사진

1. 아스트로니어
2. 리그 오브 레전드
3. 유니티
4. 스웧
5. 깃허브
6. 3d max
7. zbrush

감사합니다

부록 - 플로우차트



부록 - 포탑 종류

근거리 유닛	원거리 유닛	단일	감속	광역
3마리씩 생산	2마리씩 생산	단일 적을 향해 강한 공격	사거리가 길다 맞은 적은 느려 짐 광역 공격	많은 적을 향해 약한 공격

부록 - 웨이브에 따른 적 수

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
근거리 8	근거리 8 원거리 4	근거리 12 원거리 8	중간 보스 (바람) 근거리 20 원거리 16	근거리 24 원거리 20	근거리 28 원거리 24	중간보스 (땅) 근거리 36 원거리 28	근거리 40 원거리 32	근거리 44 원거리 36	보스 2 (불, 물) 근거리 52 원거리 44

부록 - A* 알고리즘

$$[f(n) = g(n) + h(n)]$$

속도를 위해 C++로 구현하며, 네이티브 플러그인 기능을 사용해 유니티에 연결한다.

[A* 알고리즘을 이용해 경로 탐색 시, 시간을 소요하는 부분]

1. 휴리스틱 함수

>> 현재 노드에서 목표 노드까지의 예상 비용 계산.

2. 우선 순위 관리 자료구조

>> 탐색 중인 노드의 우선 순위 관리.

3. 그래프 탐색

>> 노드의 이웃 노드를 탐색하고 새로운 경로를 계산하는 작업.

부록 - A* 알고리즘

[휴리스틱 함수 - 맨하탄 거리(Manhattan distance)]

>> 장애물과 관계 없이 해당 노드에서 목표 노드까지의 거리 값을 계산해 판단한다.

이때, 휴리스틱 함수는 허용 가능하고 일관적이어야 한다.

조건

1. 유한 공간인 경우
2. 모든 노드에 대한 휴리스틱 함수 값은 양수 값 혹은 0.
3. 노드 n 과 n 의 이웃 노드 m 에 대해 노드 n 에서 목표 노드까지의 추정 비용이 n 에서 m 으로 가는 실제 비용 값과 노드 m 에서 목표 노드까지의 추정 비용의 합보다 작거나 같아 일관성이 보장될 때.
- $h(n) \leq g(n \rightarrow m) + h(m)$

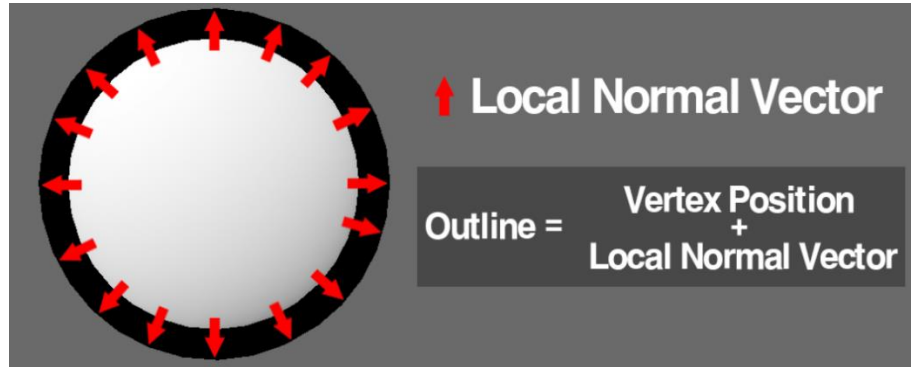
부록 - A* 알고리즘

[우선 순위 관리 - 자료구조]

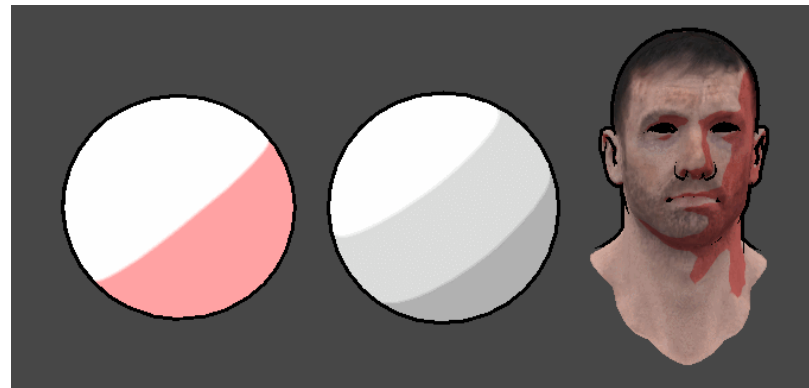
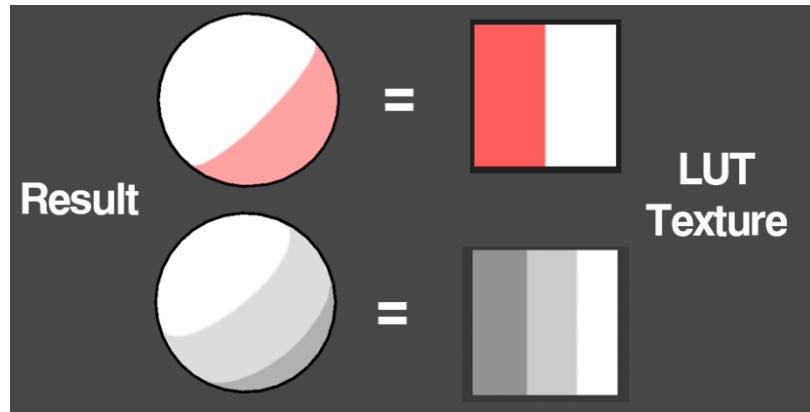
>> 열린 목록, 닫힌 목록

- 열린 목록: vector
- 닫힌 목록: multiset

부록 - 툰 셰이딩



1. 외각선 (2번 그려서 외각선 처럼 보이도록)

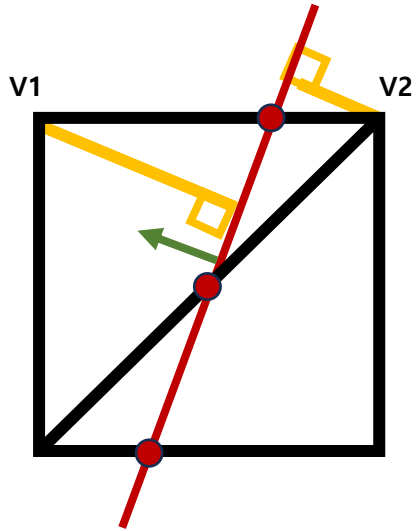


2. 단계별 음영 (LUT, Look Up Table 사용한다. 미리 텍스처를 통해 무슨색인지, 몇 단계인지 설정한다.)

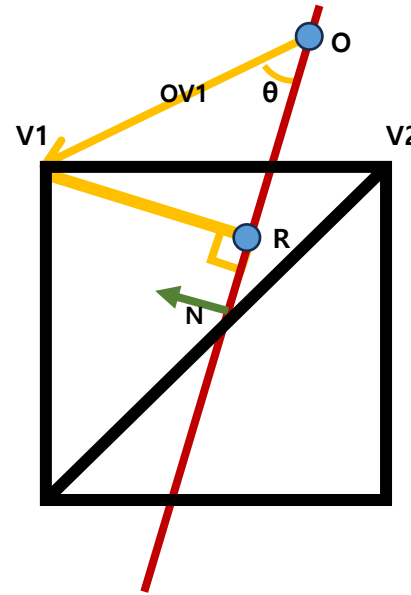
부록 - 메쉬 슬라이스

< 프로세스 >

1. object의 mesh를 자를 단면 기준으로 둘로 나눈다.
2. 나뉜 두 mesh로 새로운 mesh를 생성한다.
3. 잘려진 단면을 sub mesh로 만들어 채운다.



절단면과 메쉬의 교차점 찾기
(내적)



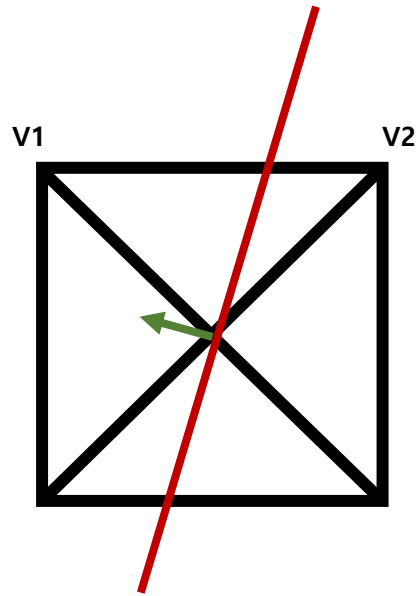
$$\vec{ov_1} \cdot \vec{N} = |\vec{ov_1}| \times |\vec{N}| \times \cos \theta \quad (\vec{N} \text{ 은 단면이 바라보는 방향})$$

위의 공식을 바탕으로 선분 R, V1 의 길이 구하기 -> v1, v2의 단면과의 거리 구할 수 있음.
v1v2 벡터에 v1:v2 비율 만큼을 곱해주어 교차점 위치 찾기

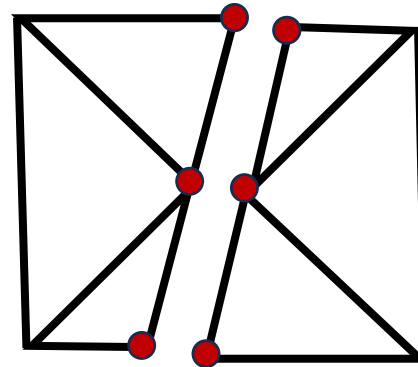
부록 - 메쉬 슬라이스

< 프로세스 >

1. object의 mesh를 자를 단면 기준으로 둘로 나눈다.
2. 나뉜 두 mesh로 새로운 mesh를 생성한다.
3. 잘려진 단면을 sub mesh로 만들어 채운다.



구한 정점 모두 이어주기

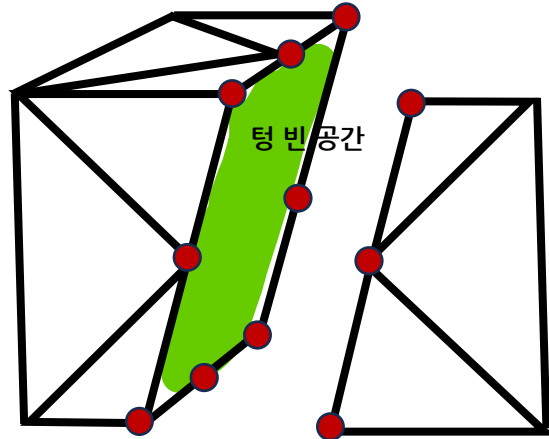


자르기

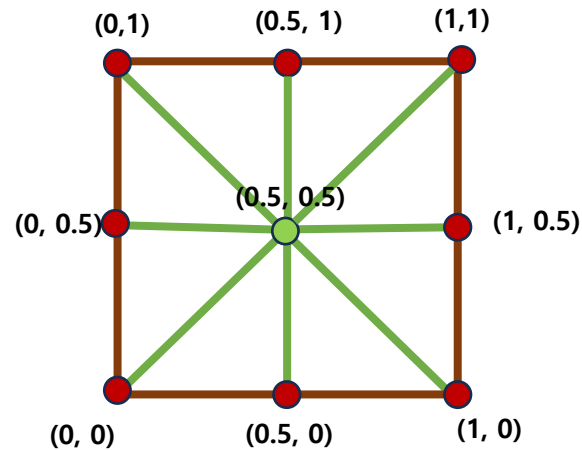
부록 - 메쉬 슬라이스

< 프로세스 >

1. object의 mesh를 자를 단면 기준으로 둘로 나눈다.
2. 나뉜 두 mesh로 새로운 mesh를 생성한다.
3. 잘려진 단면을 sub mesh로 만들어 채운다.



자른 모양



중앙의 점을 texture의 중앙으로 설정
각 정점이 떨어져 있는 값에 따라서 uv를 지정하기
(단면 방향 기준으로 2차원 좌표계 만들어 사용)

모든 정점의 위치를 더하고 정점들의 개수 만큼
나눠주어 중앙 정점의 위치 구하기