Návrh analogových integrovaných obvodů Ústav mikroelektroniky FEKT VUT v Brně	Jméno Tomáš Vavrinec		ID 240893
	Ročník	Obor MET	Skupina
Název zadání 2. Zdroje referenčních proudů a napětí			

ZADÁNÍ ÚLOHY

(používejte: UTH0 = 0,4 V, KPn = 200 μ A/V2, KPp = 50 μ A/V2)

- 1. Navrhněte jednoduchý zesilovač s tranzistorem PMOS s odporovou zátěží s těmito parametry: zesílení na nízkých kmitočtech $AU0 \ge 20[dB]$, šířka pásma jednotkového zisku $GBW \ge 6[MHz]$, rychlost přeběhu $SR \ge 5[V/\mu s]$. Předpokládaná zátěž na výstupu obvodu je CL = 2[pF]. Postupně:
 - (a) vypočítejte parametry všech součástek v obvodu (P výpočty ve formátu obecná rovnice, dosazení, výsledek).
 - (b) proveď te analýzu .AC- zobrazte si proud zesilovačem, napětí na hradle PMOS a ve výstupním uzlu (P2 schéma se zvýrazněnými U/I). Ve výstupním grafu označte popisem AU0, GBW a fp0 P3 popsaný graf . Pozn. najeď te kurzorem na požadované místo a stisknete "l" ("el") pro označení.
 - (c) Vytvořte nové schéma pro simulaci SR. Nastavte vhodně vstupní pulzní zdroj a spusťte časovou analýzu (.tran 5u). Zobrazte graf, kde bude zobrazena jedna perioda vstupního a výstupního signálu a označeny body pro odečet SR. (P4 schéma + graf). Z odsimulovaných hodnot vypočítejte SR (P5 rovnice s výpočtem SR)
- 2. Nahraďte odporovou zátěž v obvodu z bodu 1) aktivní zátěží včetně nastavení jejího pracovního bodu (tj. celkem dva NMOS + R). Zjistěte, jak se změnily sledované parametry z bodu 1) (**AU0**, **GBW**, **CL**). (P6 výpočty aktivní zátěže ve formátu obecná rovnice, dosazení, výsledek, P7 popsaný graf s *AU0*, *GBW* a fp0, P8 popsaný graf SR)
- 3. Porovnejte v tabulce sledované parametry obvodu obou variant bod 1) a 2) (P9 tabulka)

1 Vypracování

1.1 Zesilovač s odporovou zátěží

Jako první určíme proud I_d , to uděláme dvěma způsoby, podle požadovaného SR a podle požadovaného GBW a vybereme ten větší.

Podle SR

$$I_d = SR \cdot C_L = 5 \cdot 10^6 \cdot 2 \cdot 10^{-12} = 10[\mu A]$$

Podle GBW

$$I_d = GBW \cdot U_{OV} \cdot \pi C_L = 6M \cdot 0.2 \cdot \pi \cdot 2p = 7.54[\mu A]$$

Proud ted' bude $I_d = 10[\mu A]$

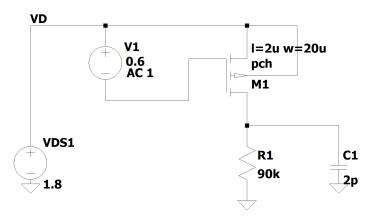
Dále můžeme určit rozměry tranzistoru, k čemuž budeme muset zvolit napětí U_{OV} , která volím s ohledem na pracovní rozsah $U_{OV} = 0.2[V]$. Délku tranzistoru L zvolím s ohledem na parametr $\lambda L = 2[\mu m]$.

$$W = L \cdot \frac{2 \cdot I_d}{KP \cdot U_{OV}^2} = 2\mu \cdot \frac{2 \cdot 10\mu}{50\mu \cdot 0.2^2} = 20[\mu m]$$

Dále můžeme z Ohmova zákona určit zatěžovací rezistor R_D jako:

$$R_D = \frac{U_{out}}{I_D} = \frac{0.9}{10\mu} = 90[k\Omega]$$

.lib modely/cmos018.txt .ac dec 100 10 10Meg

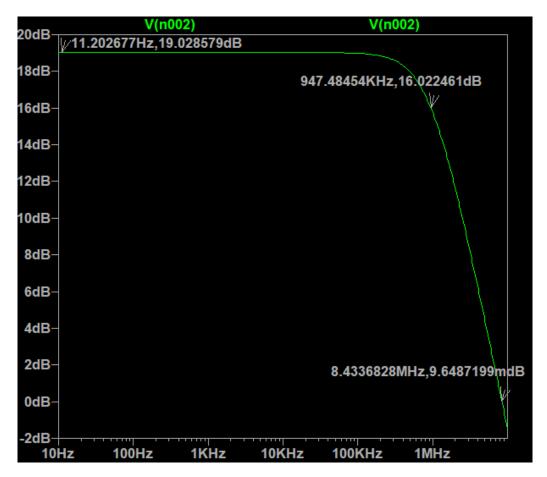


Obr. 1: Schéma zesilovače

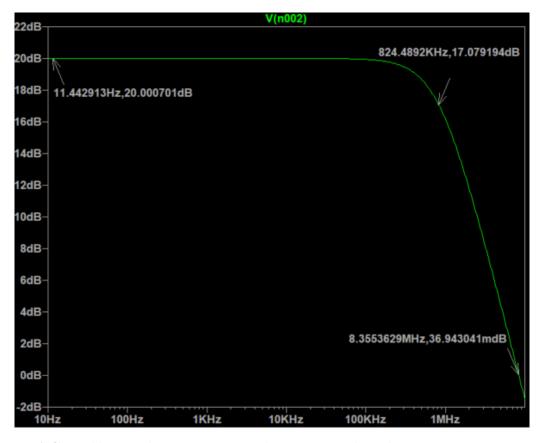
Zesílení mi vychází o necelý decibel menší než dle zadání, zkusil jsem tedy lehce zvětšit zatěžovací odpor na hodnotu $R_1=102.48[k\Omega]$ a obdržel jsem průběh 3

Z průběhu 7 určíme SR jako:

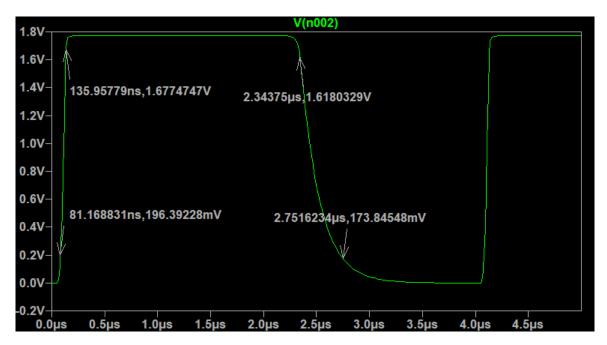
$$SR_{rise} = \frac{\Delta U}{\Delta t} = \frac{U_2 - U_1}{t_2 - t_1} = \frac{1.677 - 0.196}{126n - 81n} = 32.9[V/\mu s]$$



Obr. 2: .AC analýza zesilovače



Obr. 3: .AC analýza zesilovače se zvětšeným zatěžovacím odporem na $R_1=102.48[k\Omega]$



Obr. 4: .trans analýza s vyznačenými body pro určení SR

$$SR_{fell} = \frac{\Delta U}{\Delta t} = \frac{U_1 - U_2}{t_2 - t_1} = \frac{1.618 - 0.174}{2752n - 2344n} = 3.5[V/\mu s]$$

Sestupná hrana je pomalejší, než by dle zadání měla být, což je způsobeno předpokladem lineárního vybíjení kondenzátoru C_1 , zatím co je exponenciální, jak je vidět na průběhu 7

GBW je větší, než bylo požadováno, protože proud tranzistorem jsme stanovili vyšší, abychom splnili SR.

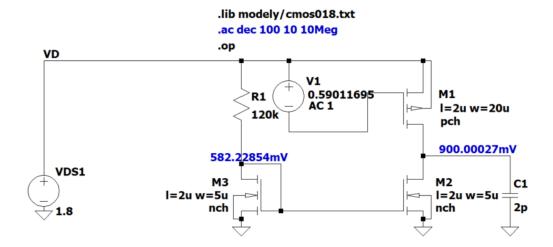
1.2 Zesilovač s aktivní zátěží

Při návrhu aktivní zátěže, začneme návrhem rozměrů tranzistorů. Délku kanálu L zvolíme opět $L=2[\mu m]$ a napětí $U_{TH}=0.2[V]$, šířku kanálu W pak určíme jako:

$$W_{M2} = W_{M3} = L \cdot \frac{2 \cdot I_d}{KP \cdot U_{OV}^2} = 2\mu \cdot \frac{2 \cdot 10\mu}{200\mu 0.2^2} = 5[\mu m]$$

Následně určíme odpor nastavující proud tranzistorem M_3 jako:

$$R_1 = \frac{U_{CC} - (U_{TH} + U_{OV})}{I_D} = \frac{1.8 - (0.4 + 0.2)}{10\mu} = 120[k\Omega]$$



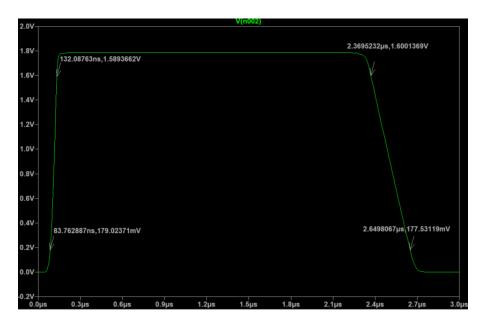
Obr. 5: Schéma zesilovače s aktivní zátěží



Obr. 6: .AC analýza zesilovače s aktivní zátěží

Zesílení s aktivní zátěží vychází o 19[dB] vyšší než v případě s odporovou zátěží. Pokles o 3[dB] nastává mnohem dříve místo 824[kHz] už při 104[kHz]. Naproti tomu i při frekvenci 824[kHz]

má zesilovač vyšší zesílení než případ z odporovou zátěží a ke stejnému zesílení, tedy 17[dB] dochází až u frekvence 1.12[MHz]. Zesilovač s aktivní zátěží má ale strmější pokles, protože přestává zesilovat na frekvenci GBW = 8.12[MHz], zatím co odporová varianta zesiluje až do GBW = 8.43[MHz].



Obr. 7: .trans analýza s vyznačenými body pro určení SR

Z průběhu 7 určíme SR jako:

$$SR_{rise} = \frac{\Delta U}{\Delta t} = \frac{U_2 - U_1}{t_2 - t_1} = \frac{1.589 - 0.179}{132n - 87n} = 31.3[V/\mu s]$$

 $SR_{fell} = \frac{\Delta U}{\Delta t} = \frac{U_1 - U_2}{t_2 - t_1} = \frac{1.6 - 0.178}{2650n - 2367n} = 5[V/\mu s]$

Zde je vidět že sestupná hrana už zadání přesně splňuje.

2 Závěr

Porovnání obou verzí zesilovače.

Typ zátěže	Zesílení $A_{U0}[-]$	Rychlost přeběhu $SR_{fell}[V/\mu s]$	šířka pásma $GBW[MHz]$
Odporová	19	3.5	8.43
Aktivní	38	5.0	8.12

Tabulka 1: Porovnání obou typů zátěže