Přednáška 8: Bilineární model a bayesovský přístup k maticové dekompozici, odhad počtu komponent, ukázka aplikací

Ondřej Tichý

Bayesovské metody v machine learningu (BML)

April 16, 2018

Obsah přednášky

- opakování
- bayesovská formulace maticové dekompozice
 - odhad počtu komponent
- další předpoklady a přístupy
- praktické aplikace
 - vyhodnocení dat ze scintigrafie ledvin
 - pozitronová emisní tomografie (PET)
 - hyperspektrální zobrazování

Formulace modelu

Maticová formulace

každý obrázek (sloupec matic D) d_t je lineární kombinace jednotlivých zdrojových obrázků:

$$\mathbf{d}_{t} = \mathbf{a}_{1} x_{1,t} + \mathbf{a}_{2} x_{2,t} + \dots + \mathbf{a}_{r} x_{r,t}$$
 (1)

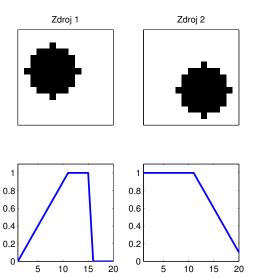
- měřená data: $D = [\mathbf{d}_1, \dots, \mathbf{d}_t, \dots, \mathbf{d}_n]$
- ightharpoonup zdrojové obrázky: $A = [\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_r]$
- váhy zdrojových obrázků: $X = [\underline{\mathbf{x}}_1^T, \dots, \underline{\mathbf{x}}_t^T, \dots, \underline{\mathbf{x}}_n^T]^T$
- maticový zápis:

$$D = AX^{T}. (2)$$

pozn.:
$$D_{i,j} = \sum_{k=1}^r A_{i,k} X_{k,j}$$

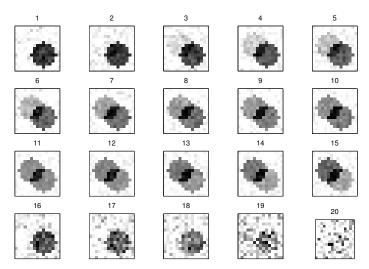
Cvičná data

Simulované hodnoty



Cvičná data _{Data}

vynásobíme AX^T a přidáme šum:



Opakování

- ► PCA a SVD
- ► NMF
- Variační PCA
- Variační PCA s pozitivitou

Opakování Variační PCA

Variační PCA

$$f(D|A, X, \omega) = \mathcal{N}\left(AX^T, \omega^{-1}I_p \otimes I_n\right),$$
 (3)

$$f(\omega) = \mathcal{G}(\vartheta_0, \rho_0), \tag{4}$$

$$f(A) = \mathcal{N}(\mathbf{0}, I_p \otimes I_r), \qquad (5)$$

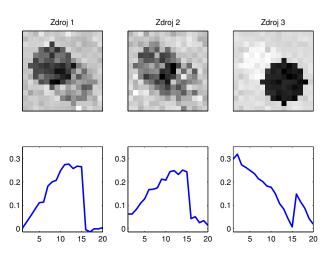
$$f(X) = \mathcal{N}(\mathbf{0}, I_n \otimes I_r). \tag{6}$$

• odhad matice A: $\tilde{f}(A|D,r) = \mathcal{N}_A(\mu_A, I_p \otimes \Sigma_A)$, kde

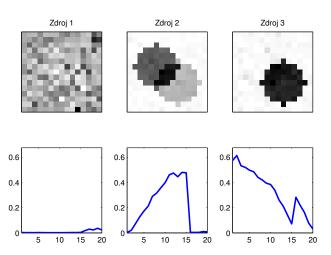
$$\Sigma_A = \left(\widehat{\omega}\widehat{X^TX} + I_r\right)^{-1}, \ \mu_A = \widehat{\omega}D\widehat{X}\Sigma_A.$$
 (7)



Opakování Variační PCA



Opakování Variační PCA s pozitivitou



Variační PCA s odhadem počtu komponent

model pozorování

$$D = AX^T + E, (8)$$

kde $E_{i,j} = \mathcal{N}(0, \omega^{-1}), \ \forall i, \forall j.$

model dat

$$f(D|A, X, \omega) = \mathcal{N}\left(AX^{T}, \omega^{-1}I_{p} \otimes I_{n}\right), \tag{9}$$

kde ω je (neznámá) variance šumu s apriorním modelem

$$f(\omega) = \mathcal{G}(\vartheta_0, \rho_0). \tag{10}$$

pozn.:

$$\mathcal{N}_{A}(\mu_{A}, \Sigma_{p} \otimes \Phi_{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{pr}{2}} |\Sigma_{p}|^{\frac{r}{2}} |\Phi_{r}|^{\frac{p}{2}}} \times \exp\left(-\frac{1}{2} \operatorname{tr}\left[\Sigma_{p}^{-1} (A - \mu_{A}) (\Phi_{r}^{-1})^{T} (A - \mu_{A})^{T}\right]\right), \quad (11)$$

Variační PCA s odhadem počtu komponent Formulace

- předpokládejme známé (zvolené, nadsazené) r
- apriorní modely pro A jsou voleny jako

$$f(A) = \mathcal{N}\left(\mathbf{0}, I_p \otimes V^{-1}\right), \ V = \operatorname{diag}(\mathbf{v}), \ \mathbf{v} = [v_1, \dots, v_r],$$

$$\tag{12}$$

a apriorní model pro prvky vektoru **v** volíme jako

$$f(v_k) = \mathcal{G}(\alpha_0, \beta_0), \ \forall k \tag{13}$$

model pro X necháme

$$f(X) = \mathcal{N}\left(\mathbf{0}, I_n \otimes I_r\right). \tag{14}$$



Opakování

Variační Bayesova proximace

- máme model dat $f(\mathbf{y}|\theta)$,
- máme q podmíněně nezávislých proměnných, tzn. pro jejich arpiorna platí

$$f(\theta_1, \theta_2, \dots, \theta_q) = \prod_{i=1}^q f(\theta_i), \tag{15}$$

pak aposteriorní rozdělení $\tilde{f}(\theta_i|\mathbf{y})$ pro itý parametr získáme VB aproximací jako

$$\tilde{f}\left(\theta_{i}|\mathbf{y}\right) \propto \exp\left[\mathbb{E}_{\tilde{f}\left(\theta_{\backslash i}|\mathbf{y}\right)}\left(\ln f(\theta_{1},\theta_{2},\ldots,\theta_{q},\mathbf{y})\right)\right], \ \forall i.$$
 (16)

Variační PCA s odhadem počtu komponent Řešení

lacktriangle odhad variance šumu: $ilde{f}(\omega|D,r)=\mathcal{G}_{\omega}(\vartheta,
ho)$, kde

$$\vartheta = \vartheta_0 + \frac{np}{2}, \tag{17}$$

$$\rho = \rho_0 + \frac{1}{2} \operatorname{tr} \left(DD^T - \widehat{A} \widehat{X}^T D^T - D \widehat{X} \widehat{A}^T \right) + \frac{1}{2} \operatorname{tr} \left(\widehat{A^T A} \widehat{X^T X} \right) \tag{18}$$

s momentem $\widehat{\omega} = \frac{\vartheta}{\rho}$.

▶ ohad matice X: $\tilde{f}(X|D,r) = \mathcal{N}_X(\mu_X, I_n \otimes \Sigma_X)$, kde

$$\Sigma_X = \left(\widehat{\omega}\widehat{A^TA} + I_r\right)^{-1}, \ \mu_X = \widehat{\omega}D^T\widehat{A}\Sigma_X.$$
 (19)

Variační PCA s odhadem počtu komponent Řešení

lacktriangle ohad matice A: $ilde{f}(A|D,r)=\mathcal{N}_A(\mu_A,I_{
ho}\otimes\Sigma_A)$, kde

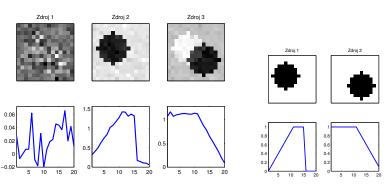
$$\Sigma_A = \left(\widehat{\omega}\widehat{X^TX} + \widehat{V}\right)^{-1}, \ \mu_A = \widehat{\omega}D\widehat{X}\Sigma_A.$$
 (20)

• odhad vektoru **v**: $\tilde{f}(v_k|D,r) = \mathcal{G}_{v_k}(\alpha_k,\beta_k)$,kde

$$\alpha_k = \alpha_0 + \frac{p}{2}, \ \beta_k = \beta_0 + \frac{1}{2} \left(\widehat{A^T A} \right)_{k,k},$$
 (21)

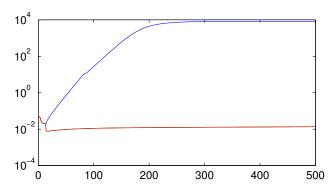
Variační PCA s odhadem počtu komponent Cvičný příklad

• ukážeme si případ pro r = 3 a r = 6:



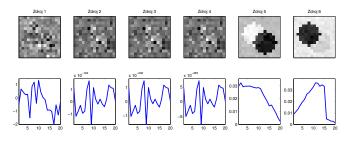
Variační PCA s odhadem počtu komponent Cvičný příklad

vektor v v průběhu iterací



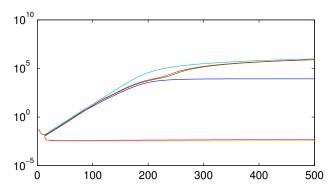
Variační PCA s odhadem počtu komponent

Cvičný příklad



Variační PCA s odhadem počtu komponent Cvičný příklad

vektor v v průběhu iterací



Další možnosti

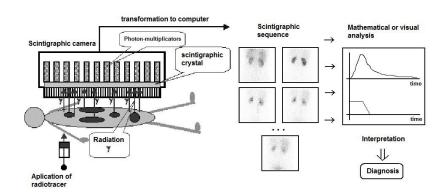
Jen zmínka...

- ▶ řídkost na A
- ▶ řídkost na X
- ▶ modely šumu
- fyzikální modely křivek

Praktické ukázky

- vyhodnocení dat ze scintigrafie ledvin
- pozitronová emisní tomografie (PET)
- hyperspektrální obrázky

Scintigrafie ledvin

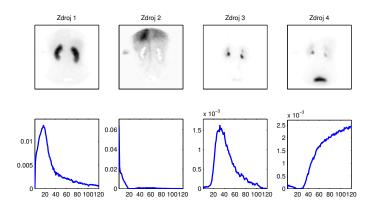


Scintigrafie ledvin

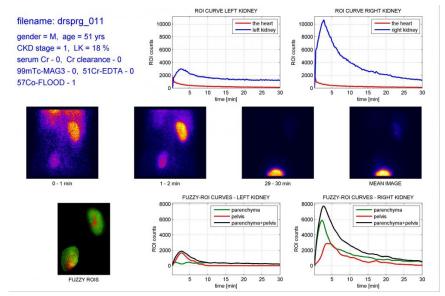
Obrazová sekvence



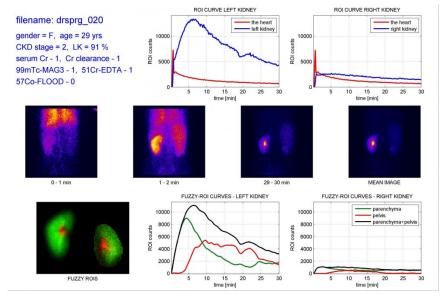
Scintigrafie ledvin Separace



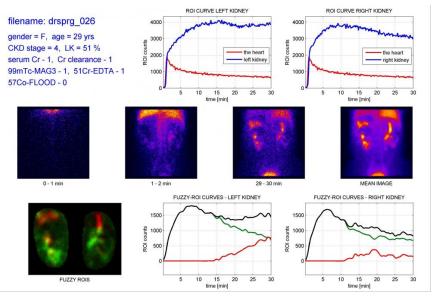
Scintigrafie ledvin Případy



Scintigrafie ledvin Případy

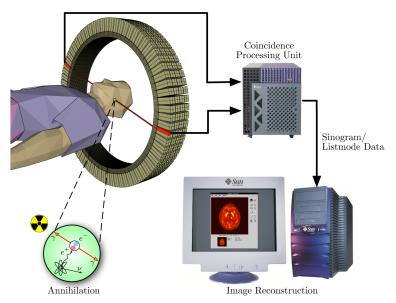


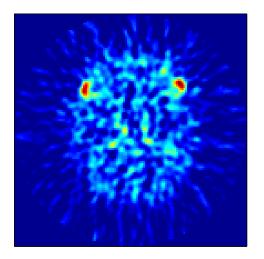
Scintigrafie ledvin Případy



Pozitronová emisní tomografie

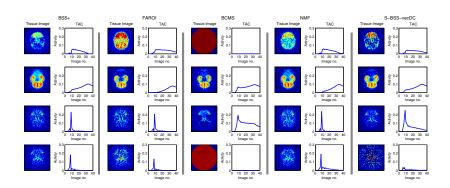
Vznik obrazu





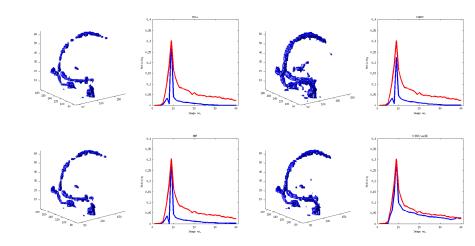
Pozitronová emisní tomografie

Separace 1 řezu

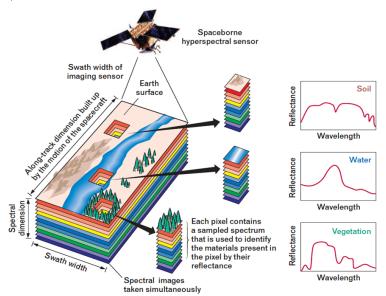


Pozitronová emisní tomografie

Separace objemu



Hyper-spektrální snímkování Princip



Hyper-spektrální snímkování Separace

