# 基于热电效应的热机设计与热力学第二定律验证实验。 验证实验 设计性实验"热力学第二定律"开题报告

戴鹏辉 & 杨舒云

May 16, 2024

#### Outline

1. 回顾实验要求

2. 实验原理概述

3. 实验方案

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

#### Outline

1. 回顾实验要求

2. 实验原理概述

3. 实验方案

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

## 回顾实验要求I

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

实验方案

## 目的

设计并实现输出功率在1瓦以上的"热机",以探究和验证热力学第二定律。

## 回顾实验要II

## 要求

#### 1 学习和理解热电效应:

- ▶ 包括 Seebeck 效应、Peltier 效应和 Thomson 效应。
- 设计实验方案、包含原理和物理模型。

#### 2. 制作热机:

- ▶ 展示热力学第二定律的"热机"。
- 电或机械输出功率不低于1瓦。

#### 3. 测量与分析:

- 测量装置的最大输出功率和输出效率。
- ▶ 讨论实际结果与 Carnot 循环的差异。
- ▶ 探讨进一步提高效率的方法。
- 分析测量精度和不确定度。

#### 4. 确保安全性:

▶ 确保装置表面(可触摸到的部分)温度不高于 50°C。

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

## 回顾实验要求 III

## 熟悉基本实验装置, 搭建与操作

- 开路输出电压与温差的关系:
  - Seebeck 效应,器件的等效热电系数  $\alpha$  和等效热导  $\lambda$  (热阻  $\rho$ )。
- 特定负载下输出功率与温差的关系:
  - ▶ 验证热力学第二定律。
- 热源功率和单片热电堆输出效率的优化:
  - 在给定热源功率下,优化室温条件下单片热电堆的输出效率。
- 固定冷、热源温度下的测量:
  - ▶ 测量在不同负载下的热电机输出功率与输出效率的关系。
  - ▶ 分析器件内阻 r。

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

#### Outline

1. 回顾实验要求

2. 实验原理概述

3. 实验方案

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

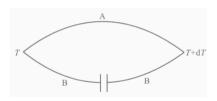
回顾实验要求

实验原理概述

# 实验原理概述: 三种热电效应 I

## Seebeck 效应

当两种不同的导体或半导体连接成回路,并且两个接头的温度不同,就会在回路中产生电动势。



基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

实验方案

Key Point 2.1:

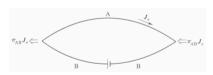
$$\mathrm{d}V = \epsilon_{AB}\mathrm{d}T$$

其中, $\epsilon_{AB}$  是温差电动势系数(又称Seebeck 系数,记为  $\alpha$ )。符号约定为如果在高温段电动势驱使电流由金属 A 流向金属 B 为正。

## 实验原理概述:三种热电效应 ||

#### Peltier 效应

当电流通过两种不同材料组成的电路时,一个接头会吸热,另一个接头会放热。这个效应对于调控热机的温度非常重要,尤其是在确保装置表面温度不超过 50°C 的安全要求下。



#### **Key Point 2.2:**

$$\mathbf{J}_{q\pi}=\pi_{AB}\mathbf{J}_{e}$$

其中,  $J_{q\pi}$  是 Peltier 热流密度,  $J_e$  是从 A 到 B 的电流密度,  $\pi_{AB}$  是两种金属的 Peltier 系数(与温度有关)。

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

# 实验原理概述: 三种热电效应 Ⅲ

#### Thomson 效应

在均质导体中,如果存在温度梯度,当电流通过时,会伴随着吸热或放热的现象。这对于完整的热电模型和效率分析很关键。 $Q=\mu I\cdot \nabla T$ , $\mu$  为 Thomson 系数。

## 热电模型参数

- 等效热导表示材料传导热量的能力,单位通常为瓦每米每开尔文(W/m·K)。等效热导越大,材料的热传导能力越强。 $\lambda = \frac{Q}{h \wedge \Delta T + t}$ 。其中, $\lambda$  是等效热导(W/m·K),Q 是通过材料的热量(J),A 是材料的横截面积( $m^2$ ), $\Delta T$  是材料两端的温差(K),t 是热量传导所需的时间(s)。通过 Fourier 热传导定律,也可以表示为(其中 L 是材料的长度(m)): $Q = \lambda \cdot A \cdot \frac{\Delta T}{t} \cdot t$ 。
- 热阻表示材料对热流阻碍的能力,单位通常为开尔文每瓦(K/W)。热阻越大,材料的热流阻碍能力越强。 $R_{\rm th} = \frac{\Delta T}{Q}$ 。其中, $R_{\rm th}$  是热阻(K/W), $\Delta T$  是材料两端的温差(K),Q 是通过材料的热量(W)。
- 等效热导和热阻是互为倒数的关系:  $R_{th} = \frac{L}{\lambda \cdot A}$ ,  $\lambda = \frac{L}{R_{th} \cdot A}$ .

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

## 实验原理概述: 输出电路部分

## Seebeck 效应电源的外输出特性

- 开路电压是指没有外部负载连接时,热电发电装置两端的电压。根据 Seebeck 效应,开路电压与温差成正比, $V_{\rm oc} = \alpha \Delta T$ 。
- 当热电发电装置连接到负载时,输出电压会由于内阻的存在而下降。负载电压  $V_{\rm L} = \frac{\alpha \Delta T \cdot R_{\rm L}}{R_{\rm L} + R_{\rm in}}$ ,而输出功率是负载上消耗的功率  $P_{\rm out} = \frac{(\alpha \Delta T)^2 \cdot R_{\rm L}}{(R_{\rm L} + R_{\rm in})^2}$ 。
- 当负载电阻等于内阻时,热电发电装置输出的功率达到最大  $P_{\text{max}} = \frac{(\alpha \Delta T)^2}{4R}$ 。

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

# 实验原理概述: 电加热器 (电热贴)

## 电加热器 (电热贴) 的工作原理

电加热器(电热贴)通过电能转化为热能来实现加热,其工作原理基于焦耳定律  $Q = I^2 Rt$ 。

## 加热功率的测量

使用电压表并联连接在电加热器两端,读取电压值;使用电流表串联连接在电路中,读取电流值;根据测得的电压和电流,使用公式 P = VI 计算加热功率。

或者采用使用欧姆表测量电加热器的电阻,使用测得的电阻和电流计算  $P = I^2 R$ 。

对于电流电压随时间变化的情况,计算一段时间的总热功可以利用积分来实现。

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

空验原理概述

大型原生现处

## 实验原理概述: PID 控温 I

## 控温算法

控温算法 优点 缺点 难以处理复杂系统 PID 控制 简单、易实现 性能有限, 模糊控制 不需要精确模型,适应性强 规则设计复杂、性能依赖于规则质量 模型预测控制 最优性能, 多变量处理 计算量大, 依赖系统模型 自适应控制 参数自调整,适应性强 实现复杂,收敛性问题 神经网络控制 非线性处理能力强 训练复杂,数据需求大 最优控制 理论性能优 实现复杂、计算量大

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

实验原理概述

## 实验原理概述: PID 控温Ⅱ

## 先考虑采用最经典的 PID 控温

- PID (Proportional-Integral-Derivative) 控制是一种用于温度控制的经典算法,通过对误差的比例、积分和微分进行计算和调整,精确控制加热器的输出,从而实现温度的稳定控制。PID控制器通常由三个部分组成:比例(P),积分(I),和微分(D)。
- PID 控温的控制量 u(t) 可以表示为:

$$u(t) = K_p e(t) + K_i \int_0^t e(\tau) d\tau + K_d \frac{de(t)}{dt}$$

• 比例控制  $P_{\text{out}} = K_p e(t)$  直接与当前误差成比例,调整系统响应速度;积分控制  $I_{\text{out}} = K_i \int_0^t e(\tau) d\tau$  对误差进行积分,消除稳态误差,增强系统的长期精度;微分控制  $D_{\text{out}} = K_d \frac{de(t)}{dt}$  对误差进行微分,预测误差变化趋势,减小超调和振荡。

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

实验原理概述: PID 控温 Ⅲ

## 离散形式的 PID 控制算法

在实际应用中,PID 控制通常以<mark>离散形式</mark>实现。离散 PID 控制算法如下:

**Key Point 2.3:** 

$$u[k] = u[k-1] + K_p(e[k] - e[k-1]) + K_i e[k] + K_d \left(\frac{e[k] - e[k-1]}{T}\right)$$

#### 其中:

- u[k] 是第 k 次采样时的控制输出;
- e[k] 是第 k 次采样时的误差;
- T 是采样周期。

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

#### Outline

1. 回顾实验要求

2. 实验原理概述

3. 实验方案

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

# 实验方案: 总体规划

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

# 实验方案: 搭建热机

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

# 实验方案: 温度控制

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

# 实验方案:测量热机效率

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

# 实验方案: 优化

基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述

Thanks!



基于热电效应 的热机设计与 热力学第二定 律验证实验

戴鹏辉 & 杨舒云

回顾实验要求

实验原理概述