



Mémoire de master en Informatique

Résolution du Pigment Sequencing Problem avec les algorithmes génétiques

Présenté par:

Tafsir GNA

Supervisé par:

Dr Ing. Vinasétan Ratheil HOUNDJI

Professeur Mahouton Norbert HOUNKONNOU

Institut de Formation et de Recherche en Informatique (IFRI)

2 octobre 2017



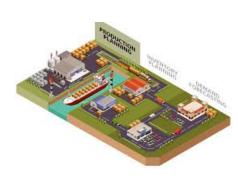
Sommaire

- Introduction
- 2 Etat de l'art et formulation du problème
- Méthodes et Solutions
- A Résultats et discussion
- 5 Conclusion et perspectives

Introduction

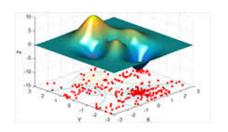
Le dimensionnement de lots

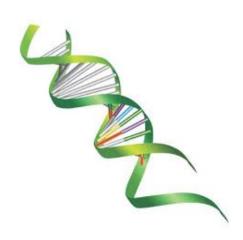




Introduction

Les algorithmes génétiques





Pigment Sequencing Problem (PSP)



Objectif:

Objectif:

 trouver un plan de production de plusieurs articles à partir d'une machine dont la capacité de production est limité à un article par période;

Objectif:

- trouver un plan de production de plusieurs articles à partir d'une machine dont la capacité de production est limité à un article par période;
- minimisant les coûts de stockage et de transition;

Objectif:

- trouver un plan de production de plusieurs articles à partir d'une machine dont la capacité de production est limité à un article par période;
- minimisant les coûts de stockage et de transition;
- les demandes sont normalisées et donc binaires.

Le "Pigment Sequencing Problem" (PSP)

Modèle mathématique du PSP

$$\min \sum_{i,j,t} q^{i,j} \chi_t^{i,j} + \sum_{i,t} h^i s_t^i \tag{1}$$

$$s_0^i = 0, \forall i \tag{2}$$

$$x_t^i + s_{t-1}^i = d_t^i + s_t^i, \forall i, t$$
 (3)

$$x_t^i \le y_t^i, \forall i, t \tag{4}$$

$$\sum_{i} y_t^i = 1, \forall t \tag{5}$$

$$\chi_t^{i,j} = y_{t-1}^i + y_t^j - 1, \forall i, j, t$$
 (6)

$$x, y, \chi \in \{0, 1\}, s \in \mathbb{N}, i \in \{0..NI\}, t \in \{1..NT\}$$
 (7)

Travaux:

Pochet et Wolsey et formulations MIP du DLSP;

- Pochet et Wolsey et formulations MIP du DLSP;
- Houndji et al et programmation par contraintes;

- Pochet et Wolsey et formulations MIP du DLSP;
- Houndji et al et programmation par contraintes;
- Ceschia et al. et le recuit simulé;

- Pochet et Wolsey et formulations MIP du DLSP;
- Houndji et al et programmation par contraintes;
- Ceschia et al. et le recuit simulé;
- ...

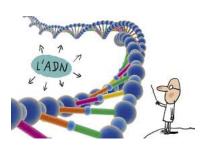
- Pochet et Wolsey et formulations MIP du DLSP;
- Houndji et al et programmation par contraintes;
- Ceschia et al. et le recuit simulé;
- ...
- ..

- Pochet et Wolsey et formulations MIP du DLSP;
- Houndji et al et programmation par contraintes;
- Ceschia et al. et le recuit simulé;
- ...
- ...
- Tafsir Gna et Algorithmes génétiques.

Les algorithmes génétiques (AGs)







Fonctionnement

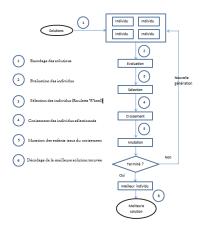
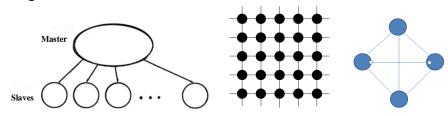


Figure - Diagramme d'un algorithme génétique standard

Les algorithmes génétiques parallèles

De la gauche vers la droite dans l'ordre : master-slave, coarsed-grained, fine-grained



Hiérarchisation entre les algorithmes génétiques parallèles



Figure – HCM-PGA



Figure – HCM-PGA

Méthodes et solutions

Méthodes et solutions

• Comment représenter t-on nos chromosomes?

- Comment représenter t-on nos chromosomes?
- Comment initialise t-on notre population?

- Comment représenter t-on nos chromosomes?
- Comment initialise t-on notre population?
- Comment sélectionne t-on nos chromosomes parents?

- Comment représenter t-on nos chromosomes?
- Comment initialise t-on notre population?
- Comment sélectionne t-on nos chromosomes parents?
- Comment croise t-on nos chromosomes parents?

- Comment représenter t-on nos chromosomes?
- Comment initialise t-on notre population?
- Comment sélectionne t-on nos chromosomes parents?
- Comment croise t-on nos chromosomes parents?
- ...

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées Représentation génétique

$$ch_{Tn} = \{(I_{T1}), ..., (I_{T2}), ..., (I_{T3}), (I_{T4}), ..., (I_{T(n-1)}), ..., (I_{Tn})\}$$

où ch_{Tn} est un chromosome dont l'horizon de planification est de Tn périodes et I_{Ti} est la variable entière qui indique l'article produit à la période Ti.

Illustration avec les demandes $D_{I1} = (0, 1, 0, 0, 1)$ et $D_{I2} = (1, 0, 0, 0, 1)$

T1, T2, T3, T4, T5: Période 1, 2, 3, 4, 5

Figure – Représentation génétique adoptée

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées

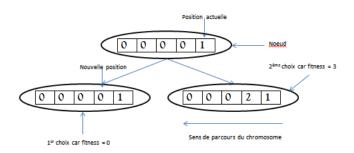


Figure – Schéma illustratif de l'application de l'algorithme du Hill climbing à une instance de PSP

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées Evaluation

Evaluation

$$g(1,2) = 5$$
 $g(2,1) = 2$

$$h(2) = h(1) = 5$$

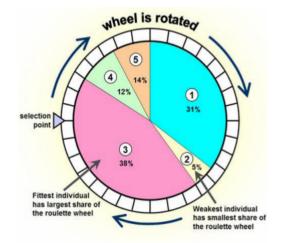
$$(0) (3) (0) (2) (5) = 10$$

$$2 1 0 1 2$$

Figure – Schéma illustratif de la méthode d'évaluation utilisée

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées Sélection

Sélection



Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées Croisement

Croisement

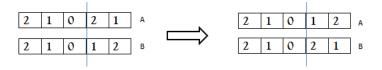


Figure – Schéma illustratif de la méthode de croisement utilisée

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées Fonction de faisabilité

Principe:

Réduction du surplus de production;

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées Fonction de faisabilité

Principe:

- Réduction du surplus de production;
- Production d'articles à des périodes données afin de combler une sous-production.

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées Mutation

Mutation

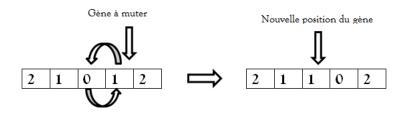


Figure - Schéma illustratif de la méthode de mutation utilisée

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées Terminaison

Deux critères de terminaison

Convergence de la population sur une solution;

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées

Deux critères de terminaison

- Convergence de la population sur une solution;
- Absence de meilleures solutions à partir de celle trouvée.

Aspects généraux aux deux méthodes de recherche proposées Terminaison

Deux critères de terminaison

- Convergence de la population sur une solution;
- Absence de meilleures solutions à partir de celle trouvée.
- Hybridation

Méthodes de recherche proposées

Algorithmes génétiques parallèles et hiérarchiques coarse-grained et master-slave / Algorithmes génétiques parallèles et hiérarchiques coarse-grained et fine-grained

Problématiques :

- Fréquence de migration;
- Choix et nombre de migrants;
- Topologie de connexions;
- Méthode d'intégration des migrants;

Matériel et Méthodes

Résultats et discussion

Résultats et discussion

Données et paramètres de test

- Taille de la population : 25 individus par processus ;
- Probabilité de mutation : 5%;
- Probabilité de croisement : 80%;
- Nombre de migrants : 1 individu;
- Nombre de processus esclaves : 2 processus (cas du HCM-PGA);
- Nombre de processus principaux : 2 processus (cas du HFC-PGA);
- Nombre de générations avant migration : 0 génération (la migration intervient après une convergence).

Résultats expérimentaux des algorithmes génétiques parallèles hiérarchiques fine-grained et coarse-grained HFC-PGA et CP

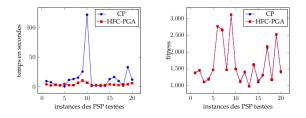


Figure - Résultats expérimentaux HFC-PGA et CP

Résultats expérimentaux des algorithmes génétiques parallèles hiérarchiques master-slave et coarse-grained HCM-PGA et SA

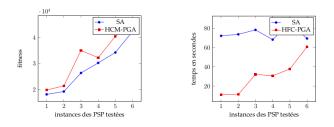


Figure - Résultats expérimentaux HCM-PGA et SA

Test

Test

Conclusion et Perspectives

Conclusion et perspectives

