# Repetorium der Gewöhlichen Differenzialgleichung

#### April 19, 2014

**Definition 1.** Als gewöhnliche Differenzialgleichung bezeichent man eine Gleichung, in der eine (unbekannte) Funktion  $u: I \subset \mathbb{R} \to \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^m, t \mapsto w(t) = (u_1(t), \dots, u_m(t))$  und ihre Abbildung bis zu einer gewissen Ordnung  $k \in \mathbb{N}$  auftauchen.

$$f(t, u(t), u'(t), \dots, u^{(k)}(t)) = 0$$

mit

$$f: I \times \mathbb{R}^{(k+1)m} \to \mathbb{R}^m$$

gegeben sind.

Bemerkung 2. "Lösung" bedeutet:  $u \in C^k(I, \mathbb{R}^m)$ 

- $f\ddot{u}r \ n > 1$  spricht man von einem System
- Gewöhnliche Differenzialgleichung der Form

$$u^{(k)}(t) = \tilde{f}(t, u(t), \dots, u^{(k-1)}(t))$$

nennt man explizite Differenzialgleichung.

Wir betrachten ein System gewöhnlicher Differenzialgleichung erster Ordnung, d.h.

$$\begin{cases} u(t) = f(t, u(t0)), & t \in I \\ u(t_0) = u_0 \end{cases}$$

ein Anfangswertproblem zum Anfangswert  $u_0$ .

Eine Allgemeine Differenzialgleichung mit  $y(t) = \mathbb{R}$ 

$$y^{(k)}(t) = F(t, y(t), \dots, y^{(k-1)}(t))$$

lässt sicht immer auf eine Differenzialgleichung erster Ordnung zurückführen, denn für

$$u_1(t) := y(t), u_2(t) := y'(t), \dots, u_{k-1}(t) = y^{(k-1)}(t)$$

folgt

$$u'(t) = \begin{pmatrix} u_2(t) \\ \vdots \\ u_k(t) \\ F(t, u(t)) \end{pmatrix} =: f(t, u(t)))$$

Beispiel 3.

$$z''(t) + z'(t) + (z(t)t^{2})^{2} = z'''(t)$$
(1)

Definieren u(t) = z(t), z'(t), z''(t)

$$\Rightarrow u'(t) = \begin{pmatrix} z' \\ z'' \\ z''' \end{pmatrix} \stackrel{(1)}{=} \begin{pmatrix} z'(t) \\ z''(t) \\ z'' + z' + (z + t^2)^2 \end{pmatrix} = f(t, u(t))$$

#### 1 Existenz und Eindeutigkeit von Lösungen

**Picard-Lindelöf** Betrachten  $e'(t) = f(t, u(t)), u(0) = u_0, f$  stetig und erfülle die glaobale Lipschizbedingung

$$\exists_{L>0} \forall_{(t,u),(t,v)} : f(t,u) - f(t,v) \le |u-v|$$

dann gibt es eine Lösung  $u \in C^1$ .

**Picard Interationsverfahren** Im Beweis des Satzes von Picard-Lindelöf wird der Banachsche Fixpunktsatz benutzt

$$(Tu)(t) = u_0 + \int_0^t f(s, u(s)) ds.$$

Der Banachsche Fixpunktsatz ist Konstuktiv, d.h. für  $u_0$  <u>beliebig</u> und  $u_{l+1} = Tu_l$  konvergiert die Folge  $(u_l)_{l \in \mathbb{N}}$  gegen die Lösung u(t).

Beispiel 1.

$$\begin{cases} u(t) = t + u(t) \\ u(0) = 0 \end{cases} oder f(v_1, v_2) = v_1 + v_2$$

Frage existiert eine eindeutige Lösung? Falls ja, geben Sie die Lösung explizit an.

Es gilt:  $f(t,u)-f(t,v)=1(u-v) \rightarrow Vorraussetzunen von Picard-Lindeöf erfüllt d.h. es gibt eindeutige Betrachte Iterationsfolge$ 

$$u_{l+1} - u_0 + \int_0^t f(s, u_l) ds$$

 $W\ddot{a}hle\ u_0=0$ ,  $dann\ folgt$ 

$$u_1(t) = 0 + \int_0^t s + 0 ds = \frac{t^2}{2}$$

$$u_2(t) = 0 + \int_0^t s + \frac{s^2}{2} ds = \frac{t^2}{2} + \frac{t^3}{3!}$$

$$\vdots$$

$$u_m(t) = \frac{t^2}{2} + \operatorname{fract}^3 3! + \dots + \frac{t^{m+1}}{(m-1)!}$$

Somit

$$u(t) = e^t - t - 1$$
 e-Reihe!

**Probe** 
$$u(t0) = 0$$
  $u'(t) = e^t - 1 = e^t - t - 1 + t = t + u(t)$ 

### 2 Lineare autonome Systeme von Differenzialgleichungn

**Definition 1.** Eine autonome (lineare) Differenzialgleichung ist eine explizite Differenzialgleichung, deren rechte Seite nicht explizit von der unabhänigen Variable abhängt.

$$u'(t) = Au(t)$$

wobe  $A \in \mathbb{R}^{m \times m}$  und  $u(t) \in \mathbb{R}^m$ 

Fundamentalmatrix  $Y_0(t) = e^{tA}$  gegeben nach Vorlesung.

Beispiel 2.

$$\begin{cases} u_1'(t) = 2u_2(t) + u_1(t) \\ u_2'(t) = 3u_2(t) = 4u_1(t) \end{cases} \begin{pmatrix} v_1(0) = 3 \\ v_2(0) = 4 \end{pmatrix}$$
$$u = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}, u'(t) = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}}_{=} = Au(t) \Rightarrow e^{tA}$$

EW:

$$\lambda = 5, \quad v_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\lambda = -1 \quad v_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow Y(t) = \begin{pmatrix} e^{5t} & -e^{-t} \\ -e^{5t} & e^{-t} \end{pmatrix}$$

 $v_i e^{\lambda_i t}$  bildet ein Fundamentalsystem<sup>1</sup> .  $Av_i = \lambda v_i$ 

 $<sup>^{1}\</sup>mathrm{Das}$ Fundamentalsystem ist die gesamtheit aller Lösungen.

Somit Lösung a(t) gegeben durch

$$\begin{split} u(t) &= Y(t) \begin{pmatrix} cgc_1 \\ c_2 \end{pmatrix} \quad, c_1, c_1 = const \; (\ddot{u}ber \; Anfangswerte \; bestimmt) \\ &= \begin{pmatrix} c_1e^{5t} - c_2e^{-t} \\ 2c_1e^{5t} + c_2e^{-t} \end{pmatrix} \\ u(0) &= \begin{pmatrix} c - 1 - c_2 \\ 2c_1 + c_2 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} \\ \Rightarrow c_1 &= \frac{7}{3}, c_2 = -\frac{2}{3} \\ \Rightarrow u(t) &= \begin{pmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{7}{3}e^{5t} + \frac{2}{3}e^{-t} \\ \frac{14}{3}e^{5t} - \frac{2}{3}e^{-t} \end{pmatrix} \end{split}$$

Probe

$$u(0) = \begin{pmatrix} 3\\4 \end{pmatrix}$$

$$u'(t) = \begin{pmatrix} 3\frac{5}{3}e^{5t} - \frac{2}{3}e^{-t}\\ \frac{70}{3}e^{5t} + \frac{2}{3}e^{-t} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{28}{3}e^{5t} - \frac{4}{3}e^{-t} + \frac{7}{3}e^{5t} + \frac{2}{3}e^{-t}\\ \frac{42}{3}e^{5t} - \frac{6}{3}e^{-t} + \frac{28}{3}e^{5t} + \frac{8}{3}e^{-t} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2u_2(t) + u_1(t)\\ 3u_2(t) + 4u_1(t) \end{pmatrix}$$

## 3 Differenzialgleichung spezieller Form

Eie Differenzialgleichung der Folrm

$$u(t) = f(t)g(u(t))$$

nennt man eine Differenzialgleichung mit getrenten Variablen

**Beispiel 1.** Lösen Sie folgendes Anfangswertproblem f(t) = t, g(u) = 1 + 2u

$$\begin{cases} u'(t) = t - (1 + (u(t))^2) \\ u(\sqrt{\frac{\pi}{2}}) = -1 \end{cases}$$

Schreibe

$$\begin{split} u' &= \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} = t(1+u^2) \\ \overset{T.d.}{\Rightarrow} ^2 \int \frac{1}{1+u^2} \mathrm{d}u = \int t \mathrm{d}t \\ &\Rightarrow \arctan u = \frac{t^2}{2} + c, \ c \ Integrations konstante \\ &\Rightarrow u(t) = \tan(\frac{t^2}{2} + c) \\ &\Rightarrow u(\sqrt{\frac{\pi}{2}}) = \tan(\frac{\pi}{4} + c) = -1, \quad c = -\frac{\pi}{2} \end{split}$$

Somit

$$u(t) = \tan(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2})$$

Probe

$$u'(t) = t\left(\frac{1}{\cos^2(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2})}\right) = t\left(\frac{\sin^2 + \cos^2}{\cos^2}\right) = t(\tan^2(\frac{t^2}{2} - \frac{\pi}{2}) + 1) = t(1 + (u(t)^2))$$

### 4 Exacte Differenzialgleichungn

Definition 1. Man nennt eine Differenzialgleichung der Form

$$a(t, u(t) + h(t, u(t))u(T) = 0$$

exakt, falls eine Funktion F(t,u) existiert, sodass  $F_t=g, F_u=h$ .