Mittelwert

Sind $x_1, ..., x_N$ N Einzelmeßwerte (Stichprobe) einer physikalischen Größe, dann ist der Mittelwert und die Standardabweichung gegeben durch:

$$\bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} x_k$$

$$\Delta \bar{x} = \sqrt{\frac{1}{N(N-1)} \sum_{k=1}^{N} (x_k - \bar{x})^2} = \sqrt{\bar{x}^2 - \bar{x}^2}$$

Fehlerfortpflanzung nach Gauß

Sind x, y, ..., z unabhängige Meßgrößen mit den Meßunsicherheiten $\Delta x, \Delta y,, \Delta z$, dann läßt sich die Meßunsicherheit der abgeleiteten Größe f(x, y, ..., z) berechnen durch:

$$\Delta f = \sqrt{\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 (\Delta x)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2 (\Delta y)^2 + \dots + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)^2 (\Delta z)^2}$$

Für die häufig auftretenen Summen und Produkte zweier Meßgrößen gelten folgende Regeln:

$$F(x,y) = x \pm y \longrightarrow \Delta F = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}$$

$$F(x,y) = x \cdot y \longrightarrow \frac{\Delta F}{F} = \sqrt{\left(\frac{\Delta x}{x}\right)^2 + \left(\frac{\Delta y}{y}\right)^2}$$

$$F(x,y) = \frac{x}{y} \longrightarrow \frac{\Delta F}{F} = \sqrt{\left(\frac{\Delta x}{x}\right)^2 + \left(\frac{\Delta y}{y}\right)^2}$$

$$F(x,n) = x^n \longrightarrow \frac{\Delta F}{F} = n \cdot \frac{\Delta x}{x}$$

Lineare Regression

 $\hat{b} = \overline{y} - \hat{m}\,\overline{x}$

Sind $(x_1, y_1 \pm \sigma), (x_2, y_2 \pm \sigma), ..., (x_N, y_N \pm \sigma)$ linear abhängige Meßgrößen, dann lassen sich die Steigung m
 und der Achsenabschnitt b
 der Geradengleichung $y=m\cdot x+b$ berechnen durch:

$$\hat{m} = \frac{\overline{x}\,\overline{y} - \overline{x}\cdot\overline{y}}{\overline{x^2} - \overline{x}^2}$$
 $\sigma_m^2 = \frac{\sigma^2}{N(\overline{x^2} - \overline{x}^2)}$
 $\sigma_m^2 = \frac{\sigma^2}{N(\overline{x^2} - \overline{x}^2)}$
 $\sigma_m^2 = \frac{\sigma^2\overline{x^2}}{N(\overline{x^2} - \overline{x}^2)}$