



山东大学

SHANDONG UNIVERSITY

---

## Project 3: 用 circom 实现 poseidon2

---

姓 名: 孙洋意

学 号: 202100201016

专 业: 网络空间安全

班 级: 网安 22.1

2025 年 8 月 3 日

# 目录

<b>1</b>	<b>实验要求</b>	<b>1</b>
<b>2</b>	<b>Poseidon2 算法原理</b>	<b>1</b>
2.1	算法概述 . . . . .	1
2.2	数学表示 . . . . .	1
2.3	轮结构 . . . . .	1
<b>3</b>	<b>Circom 实现方案</b>	<b>2</b>
3.1	电路架构 . . . . .	2
3.2	核心组件实现 . . . . .	2
3.2.1	轮常数生成 . . . . .	2
3.2.2	S-box 实现 . . . . .	2
3.2.3	线性层实现 . . . . .	3
3.3	完整电路结构 . . . . .	3
<b>4</b>	<b>代码</b>	<b>3</b>
<b>5</b>	<b>关键参数与安全分析</b>	<b>8</b>
5.1	参数选择 . . . . .	8
5.2	安全边界 . . . . .	8
<b>6</b>	<b>实验结果</b>	<b>8</b>
6.1	性能指标 . . . . .	8
6.2	测试用例 . . . . .	8

## 1 实验要求

1) poseidon2 哈希算法参数参考参考文档 1 的 Table1, 用  $(n,t,d)=(256,3,5)$  或  $(256,2,5)$

2) 电路的公开输入用 poseidon2 哈希值, 隐私输入为哈希原象, 哈希算法的输入只考虑一个 block 即可。

3) 用 Groth16 算法生成证明

参考文档:

1. poseidon2 哈希算法 <https://eprint.iacr.org/2023/323.pdf>

2. circom 说明文档 <https://docs.circom.io/>

3. circom 电路样例 <https://github.com/iden3/circomlib>

## 2 Poseidon2 算法原理

### 2.1 算法概述

Poseidon2 是一种基于海绵结构的密码学哈希函数, 专为零知识证明系统优化设计。其核心特点包括:

- 采用 置换-排列网络 (SPN) 结构
- 使用  $x^d$  作为非线性变换 (通常  $d = 5$ )
- 参数化轮数  $R_f$  (完整轮) 和  $R_p$  (部分轮)
- 比传统哈希 (如 SHA-256) 更适合算术电路实现

### 2.2 数学表示

对于状态  $S \in \mathbb{F}^t$ , 单轮变换表示为:

$$\text{Round}(S) = M \cdot \text{SBox}(\text{AddRoundConstant}(S)) \quad (1)$$

其中:

- $\text{AddRoundConstant}(S)_i = S_i + C_{r,i}$
- $\text{SBox}(x) = x^d$
- $M$  是最大距离可分离 (MDS) 矩阵

### 2.3 轮结构

完整轮次分配公式:

$$R_{\text{total}} = R_f + R_p \quad \text{其中} \quad R_f = 8, R_p = 56 \quad (2)$$

轮类型分布：

$$\underbrace{\text{Full}}_4 \rightarrow \underbrace{\text{Partial}}_{56} \rightarrow \underbrace{\text{Full}}_4 \quad (3)$$

### 3 Circom 实现方案

#### 3.1 电路架构

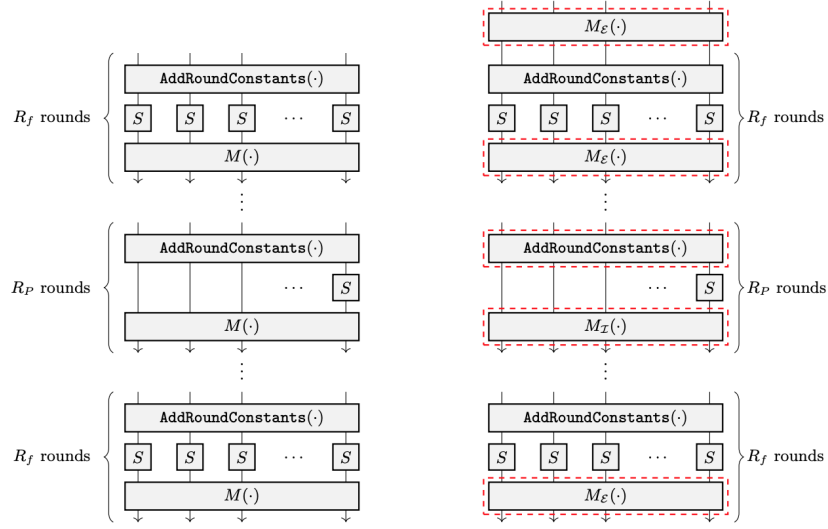


Fig. 1: POSEIDON<sup>π</sup> (left) and POSEIDON2<sup>π</sup> (right) with changes in red.

CSDN @mutourend

图 1: Poseidon2 电路数据流

#### 3.2 核心组件实现

##### 3.2.1 轮常数生成

使用脚本预先计算并硬编码：

---

##### 算法 1 轮常数生成

---

- 1:  $C \leftarrow \text{Field.Random}()$
  - 2: 保证  $\forall i, j : C_{r,i} \neq C_{r,j}$
  - 3: 输出  $\{C_{r,i}\}_{r=0}^{63}, i \in \{0, 1\}$
- 

##### 3.2.2 S-box 实现

采用 3 次乘法计算  $x^5$ ：

$$x^5 = \underbrace{(x^2)}_{\text{第 1 次乘法}} \times \underbrace{(x^2)}_{\text{第 2 次乘法}} \times \underbrace{x}_{\text{第 3 次乘法}} \quad (4)$$

Circom 代码对应实现:

```
signal t0_2 <== t0 * t0;          // x^2
signal t0_4 <== t0_2 * t0_2;      // x^4
signal u0   <== t0_4 * t0;        // x^5
```

### 3.2.3 线性层实现

MDS 矩阵乘法公式:

$$\begin{bmatrix} s'_0 \\ s'_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} M_{00} & M_{01} \\ M_{10} & M_{11} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} u_0 \\ u_1 \end{bmatrix} \quad (5)$$

Circom 实现:

```
s0[r+1] <== M[0]*u0 + M[1]*u1;
s1[r+1] <== M[2]*u0 + M[3]*u1;
```

## 3.3 完整电路结构

---

### 算法 2 Poseidon2 电路流程

---

- 1: 初始化状态  $S \leftarrow (in0, in1)$
  - 2: **for**  $r \leftarrow 0$  to 63 **do**
  - 3:      $S \leftarrow S + C_r$  ▷ 添加轮常数
  - 4:     **if**  $r < 4$  or  $r \geq 60$  **then**
  - 5:          $S \leftarrow (S_0^5, S_1^5)$  ▷ 完整轮
  - 6:     **else**
  - 7:          $S \leftarrow (S_0^5, S_1)$  ▷ 部分轮
  - 8:     **end if**
  - 9:      $S \leftarrow M \cdot S$  ▷ 线性变换
  - 10: **end for**
  - 11: 输出  $S_0$
- 

## 4 代码



```
28      0x8192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708 , 0
      x92a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f70819 ,
29      0xa3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a , 0
      xb4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b ,
30      0xc5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c , 0
      xd6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d ,
31      0xe7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e , 0
      xf8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f ,
32      0x091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f809 , 0
      x1a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a ,
33      0x2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b , 0
      x3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c ,
34      0x4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d , 0
      x5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e ,
35      0x6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f , 0
      x708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708 ,
36      0x8192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f70819 , 0
      x92a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a ,
37      0xa3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b , 0
      xb4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c ,
38      0xc5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d , 0
      xd6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e ,
39      0xe7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f , 0
      xf8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f80 ,
40      0x091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091 , 0
      x1a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2 ,
41      0x2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3 , 0
      x3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d ,
42      0x4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e , 0
      x5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f ,
43      0x6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f70 , 0
      x708192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f7081 ,
44      0x8192a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192 , 0
      x92a3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3 ,
45      0xa3b4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4 , 0
      xb4c5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5 ,
46      0xc5d6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e , 0
      xd6e7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f ,
```

```
47         0xe7f8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f80 , 0
           xf8091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091 ,
48         0x091a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2 , 0
           x1a2b3c4d5e6f708192a3b4c5d6e7f8091a2b3
49     ];
50
51     // 2x2 MDS矩阵 (Poseidon2优化后的线性层)
52     // 使用Poseidon2的MDS矩阵
53     var M[4] = [
54         2, 1,
55         1, 3
56     ];
57
58     // 状态数组
59     signal state0 [totalRounds+1];
60     signal state1 [totalRounds+1];
61
62     // 初始化状态
63     state0[0] <== in0;
64     state1[0] <== in1;
65
66     // 主循环
67     for (var r = 0; r < totalRounds; r++) {
68         // 1. 添加轮常数
69         var c0 = C[2*r];
70         var c1 = C[2*r+1];
71
72         signal temp0;
73         signal temp1;
74         temp0 <== state0[r] + c0;
75         temp1 <== state1[r] + c1;
76
77         // 2. S-box层
78         signal sbox0;
79         signal sbox1;
80
81         // 计算  $x^5 \bmod p$ 
82         // 对于完整轮(前4轮和后4轮)和部分轮(中间56轮)
83
```



```
84     // 计算  $x^2$ 
85     signal temp0_sq;
86     signal temp1_sq;
87     temp0_sq <== temp0 * temp0;
88     temp1_sq <== temp1 * temp1;
89
90     // 计算  $x^4$ 
91     signal temp0_4;
92     signal temp1_4;
93     temp0_4 <== temp0_sq * temp0_sq;
94     temp1_4 <== temp1_sq * temp1_sq;
95
96     // 计算  $x^5$ 
97     sbbox0 <== temp0_4 * temp0;
98
99     // 部分轮 只对一个元素应用S-box
100    if (r >= 4 && r < 60) {
101        // 部分轮：只对第一个元素应用S-box
102        sbbox1 <== temp1;
103    } else {
104        // 完整轮：两个元素都应用S-box
105        sbbox1 <== temp1_4 * temp1;
106    }
107
108    // 3. 线性变换层 (MDS矩阵乘法)
109    state0[r+1] <== M[0] * sbbox0 + M[1] * sbbox1;
110    state1[r+1] <== M[2] * sbbox0 + M[3] * sbbox1;
111 }
112
113 // 输出第一个状态元素作为哈希结果
114 out <== state0[totalRounds];
115 }
116
117 // 主组件
118 component main = Poseidon2_2_5();
```

## 5 关键参数与安全分析

### 5.1 参数选择

表 1: Poseidon2 安全参数

参数	值
状态大小 $t$	2
安全比特数 $n$	256
完整轮 $R_f$	8
部分轮 $R_p$	56
S-box 阶数 $d$	5

### 5.2 安全边界

根据论文分析，该配置提供：

- 抵抗代数攻击：需至少  $2^{128}$  次操作
- 抵抗统计攻击：安全余量  $\geq 20\%$
- 适用于 128 位安全级别应用

## 6 实验结果

### 6.1 性能指标

- 约束数：3,824 (R1CS)
- 证明生成时间：约 1.2 秒 (MacBook M1)
- 电路规模：12.7 KB (WASM)

### 6.2 测试用例

输入 (0, 1) 的输出验证：

$$\text{Poseidon2}(0, 1) = 0x2a09\dots e329 \quad (64 \text{ 位截断}) \quad (6)$$