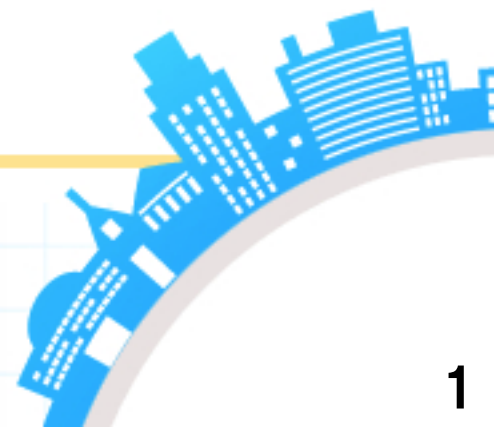


# 画像処理

## 第6回

## 2値画像処理・複数画像の利用



## 2値化処理

濃淡(グレースケール)画像やカラー画像から、  
適当な条件を元に2値画像を生成する処理。

||

白または黒のみの画素を持つ画像

グレースケールとは違い灰色は存在しない



カラー画像



グレースケール画像

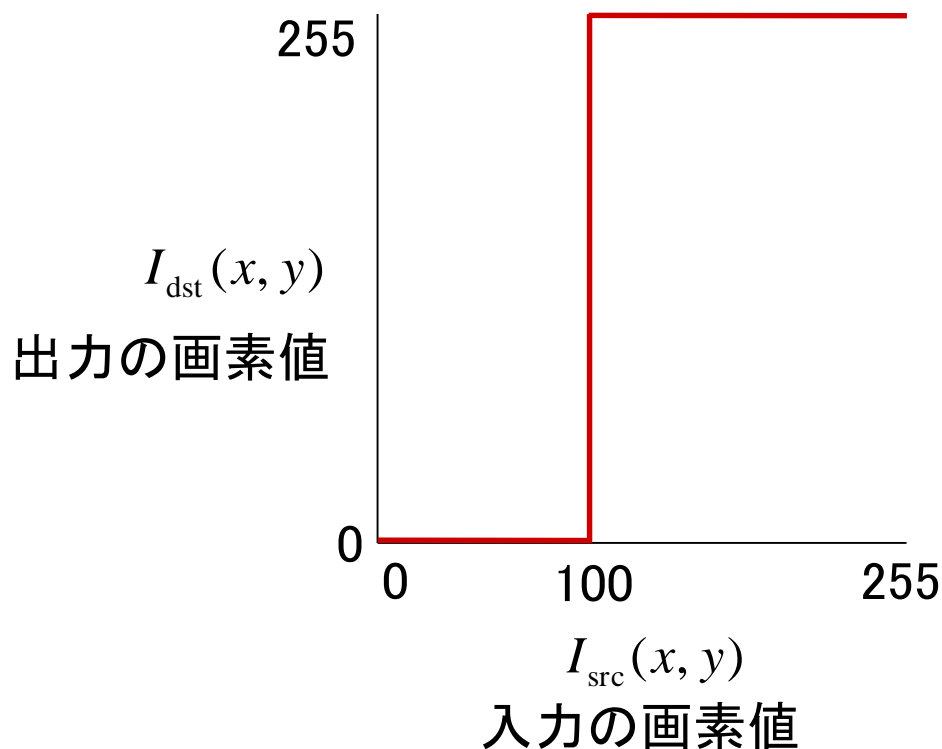


2値画像



二値化処理の単純な方法として、閾値処理がある。  
(thresholding)

$$I_{\text{dst}}(x, y) = \begin{cases} 1 & (I_{\text{src}}(x, y) > \text{閾値}) \\ 0 & (I_{\text{src}}(x, y) \leq \text{閾値}) \end{cases}$$



# 演習：閾値処理による二値化

06-01\_threshold.py



入力画像



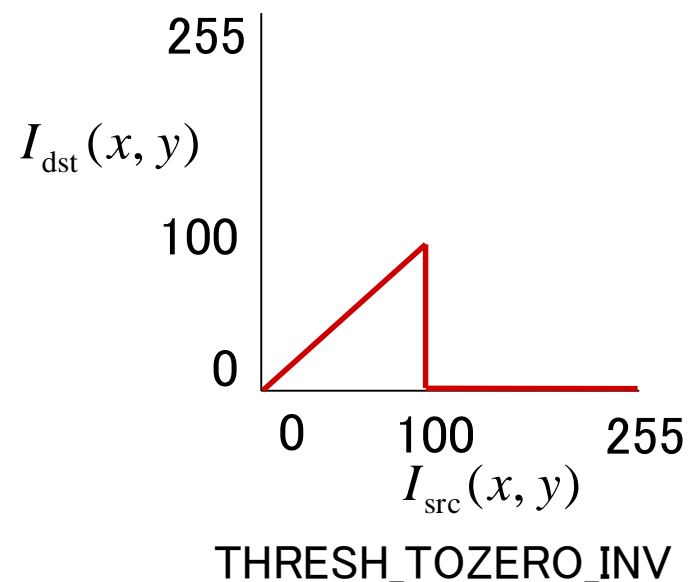
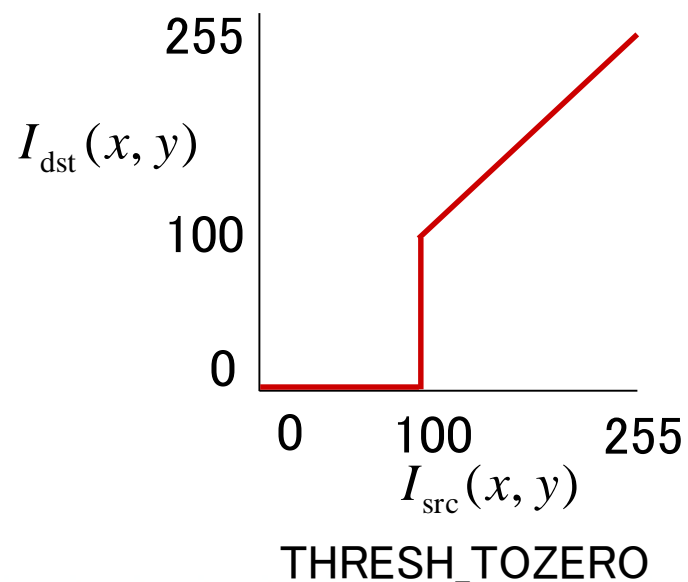
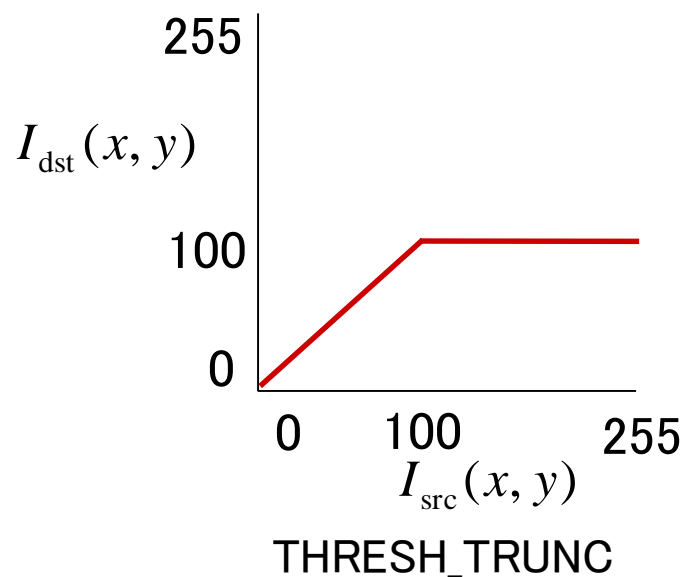
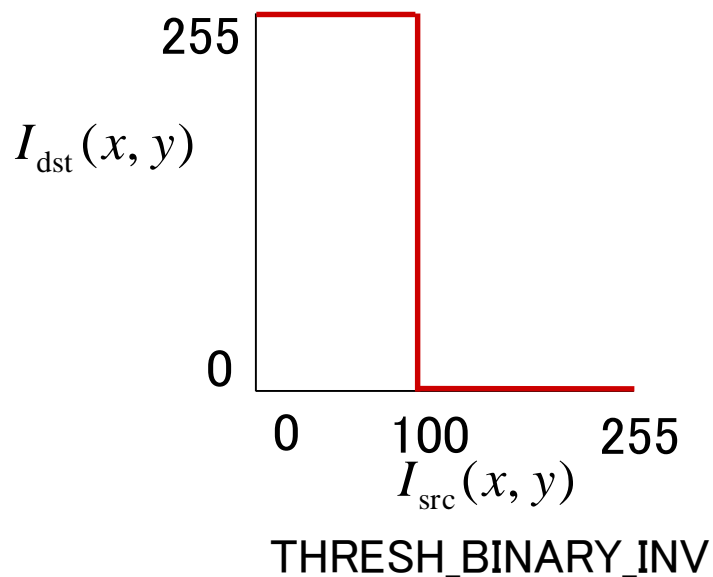
出力された  
二値画像 (閾値=100)



(閾値=200)

プログラムの閾値を変化させ、  
その振舞いを確認してみよう。

# 様々なトーンカーブ



# 演習：様々なトーンカーブ

06-01\_threshold.py



入力画像



出力された二値画像  
(THRESH\_TOZERO)  
(閾値=100)

## [課題6-1]

06-01\_threshold.py のトーンカーブや閾値を変化させ、それぞれのトーンカーブの特性について報告せよ。

※wordファイルに画像を貼り、そのときの閾値を示し、考察を含めること。

## マスク処理 (masking)

不必要とする部分を完全に消去し、必要な領域のみを抽出する処理で、クロマキー合成 (chroma keying) などに用いられる。

||

ある色を透過色に設定し、画像の必要な部分のみ抽出し、複数の画像を合成する。

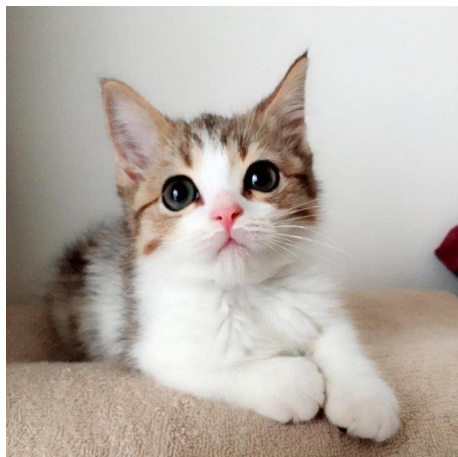




# 演習：マスク処理

06-02\_mask.py

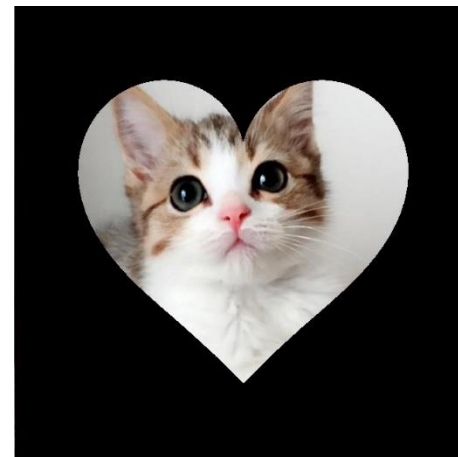
マスク画像の白部分のみを入力  
画像から抜き出した結果になる



元画像



マスク画像



出力画像

入力画像

(THRESH\_TOZERO)  
(閾値=100)

## [練習]

マスク画像を自分で作成し、入力画像にマスクをかけてみよう。  
(注意) 入力画像サイズは同じにすること





自然な風景などを撮影した画像は濃淡値が一様でなく、ムラがあるため、閾値処理による2値化処理を行った場合、得られる2値画像には多くのノイズが入ってしまう。

(例)

- 多くの微小な穴が空く
- 複数に分断されて連続性が失われる
- 不必要な部分が微小な独立点として残る



このような二値画像に対しては、**膨張・収縮処理**を施すことで、ノイズ除去することが多い。

## 膨張処理 (dilation)

図形を外側に1画素分広げる処理.

→ 微小な孔を塞ぐことが可能.

## 収縮処理 (erosion)

図形を内側に1画素分狭める処理.

→ 独立点や突起を除去できる.



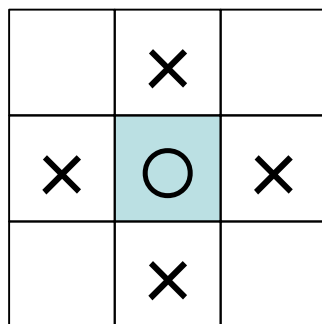
入力画像



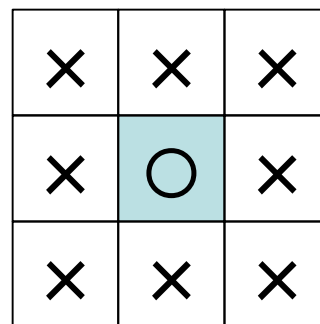
膨張処理後の結果



収縮処理後の結果



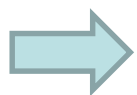
4近傍



8近傍

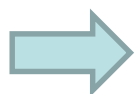
注目画素(中央の○)と近傍(×)

## 膨張処理



注目画素またはその近傍に白画素があれば、  
注目画素を白にする。

## 収縮処理

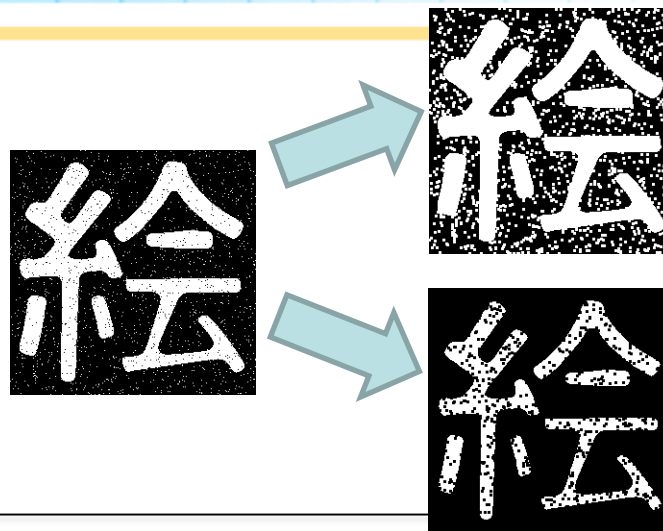


注目画素またはその近傍に黒画素があれば、  
注目画素を黒にする。

# 演習：膨張・収縮処理

06-03\_dilation.py  
(膨張処理)

06-04\_erosion.py  
(収縮処理)



# 8近傍

```
neighborhood8 = np.array([[1, 1, 1],  
                           [1, 1, 1],  
                           [1, 1, 1]], np.uint8)
```

# 膨張

```
img_dilation = cv2.dilate(img_src, neighborhood8, iterations=1)
```

# 収縮

```
img_erosion = cv2.erode(img_src, neighborhood8, iterations=1)
```



膨張・縮小処理だけでは、一方のノイズが除去できるものの、もう一方のノイズが増大してしまうこともある。



(解決策)

- ・ **クロージング** (closing)

膨張を $n$ 回実施した後、収縮を $n$ 回実施する。

小さな穴をふさぎ、分断された連結要素を接続することができる

- ・ **オープニング** (opening)

収縮を $n$ 回実施した後、膨張を $n$ 回実施する。

小さなノイズを取り除くことができる

(注意点)

処理回数 $n$ を大きくすることで、より大きな穴をふさいだり、よりおおきなノイズを取り除いたりできるが、次第に元の形状が失われてしまう欠点もある。

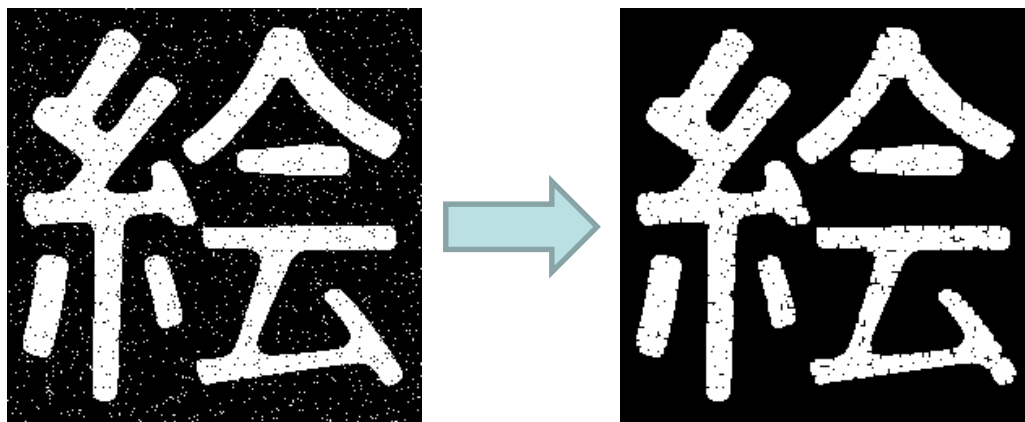
# 課題：オープニング・クロージング



## [課題6-2]

膨張・収縮のプログラムを参考にしながら、  
オープニングまたはクロージングのプログラムを作成し、  
e-noise.png のノイズを除去せよ。

(ソースコードと画像ファイルをwordに貼って提出すること)



できる限りノイズを  
取り除く！

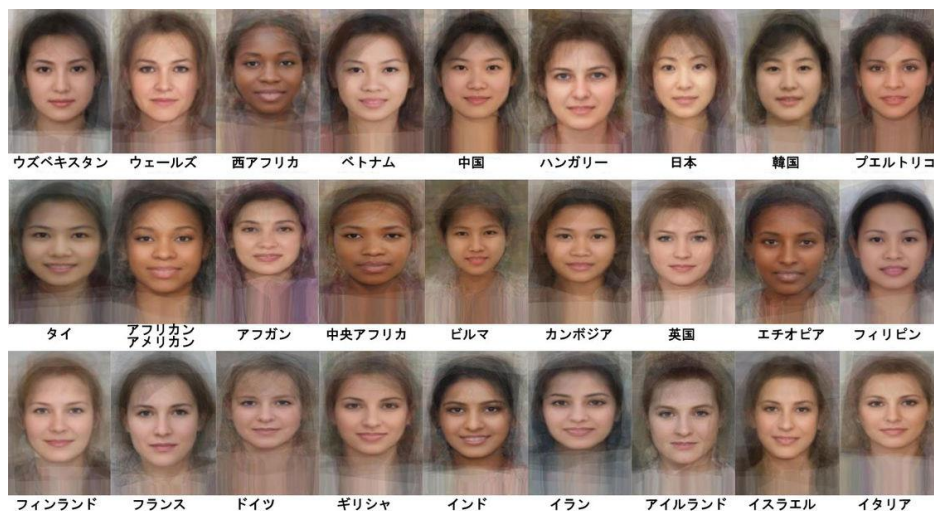


## 画像間演算

2枚またはそれ以上の画像を入力して、それぞれの画像の同じ位置にある画素ごとに、ある決められた演算を行い、出力値を決定する処理.

- 四則演算などの算術演算
- 論理積, 論理和などの論理演算

が用いられる



世界各国別平均的な女性の顔





## アルファブレンディング

2つの入力画像の平均値を計算して出力する.

2枚の入力の画素値を  $I_1(x, y)$ ,  $I_2(x, y)$  とすると,

2枚の入力画像の平均画像の画素値  $I_G(x, y)$  は

$$I_G(x, y) = \frac{I_1(x, y) + I_2(x, y)}{2}$$

単に平均値を計算するのではなく, 重み付き平均値を取り,

$$I_G(x, y) = \alpha \cdot I_1(x, y) + (1 - \alpha) \cdot I_2(x, y)$$

としたものを, **アルファブレンディング**と呼ぶ.

# 演習：アルファブレンディング



06-05\_blending.py



```
img_dst = img_apple * 0.5 + img_orange * 0.5
```

または

```
img_dst = cv2.addWeighted(img_apple, 0.5, img_orange, 0.5, 0.0)
```

# 課題：アルファブレンディング



## [課題6-3]

$\alpha$  の値を徐々に変化させることにより、  
下記のような図を作成せよ.



(ヒント)

- 処理しやすいように、入力画像の横サイズは256ピクセルにしてある.
- for文の中で、まず  $\alpha$  (0~1) を求めてみよう.

## 背景差分

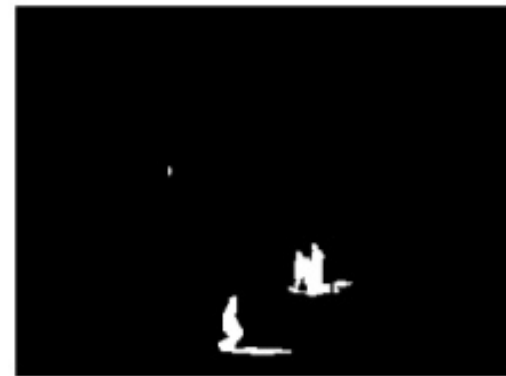
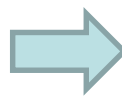
異なる2つの時刻で撮影された2枚の画像の差を観察すれば、画像内で発生している変化情報を得ることができる。



背景画像



観測画像



差分画像

# 演習：背景差分

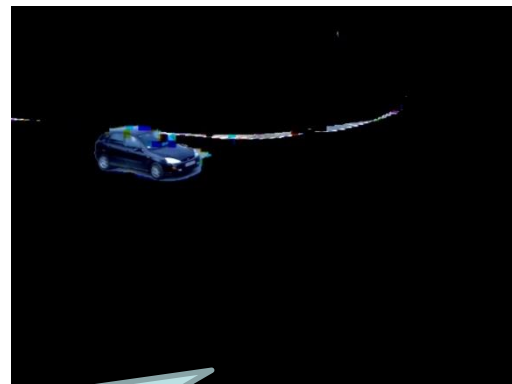
06-06\_bg\_subtraction.py



背景画像  
(00000050.jpg)



観測画像  
(00000065.jpg)



背景差分処理により  
車が抽出されることを確認

[練習]

背景画像(00000050.jpg)と観測画像(00000150.jpg)との  
差分も調べてみよう.

# 演習：背景差分

06-07\_video.py

## 動画の読み込み

```
cap = cv2.VideoCapture('vtest.avi')
```

```
while(cap.isOpened()):
```

```
    # フレームを取得
```

```
    ret, frame = cap.read()
```

```
    cv2.imshow('Frame', frame)
```

```
    # 100ミリ待つ, 'q'で終了
```

```
    if cv2.waitKey(100) & 0xFF == ord('q'):
```

```
        break
```



動画＝連続した静止画  
(フレーム)





06-08\_bg\_subtraction.py

統計的な背景の推定法と画素単位でのベース推定に基づく  
領域分割を組み合わせたアルゴリズムによる背景差分



背景のモデル構築に最初の数フレーム(デフォルトで120)を使う  
※ 表示されるまでに多少時間がかかる

(参考) [http://lang.sist.chukyo-u.ac.jp/classes/OpenCV/py\\_tutorials/py\\_video/py\\_bg\\_subtraction/py\\_bg\\_subtraction.html](http://lang.sist.chukyo-u.ac.jp/classes/OpenCV/py_tutorials/py_video/py_bg_subtraction/py_bg_subtraction.html)

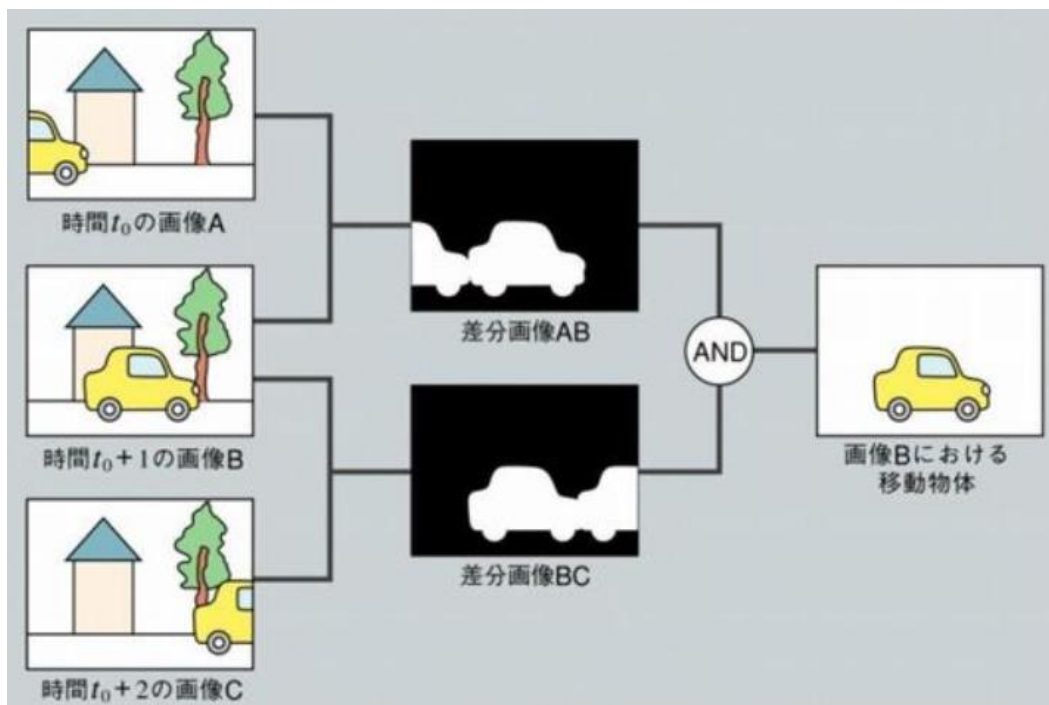


## フレーム間差分

移動物体がないという理想的な背景画像が得られないことがある。



連続する3枚の画像間の差分を利用し、  
移動物体領域を抽出できる。



- ・ 第7回 画像認識の概要
- ・ 第8回 顔検出
- ・ 第9回 画像のマッチング
- ・ 第10回 一般画像認識
- ・ 第11回 演習
- ・ 第12回 ディープラーニング(1)
- ・ 第13回 ディープラーニング(2)
- ・ 第14回 発表(1)
- ・ 第15回 発表(2)

