

IML
ex 4

$$\forall \epsilon, \delta > 0 \quad \exists m(\epsilon, \delta) \text{ s.t. } \forall n > m(\epsilon, \delta) \quad P_n$$

$$P_{S \sim D^m} [L_D(A(S)) \leq \varepsilon] \geq 1 - \delta \quad \boxed{13}$$

$$\lim_{m \rightarrow \infty} E_{S \rightarrow D^M} [L_D(A(S))] = 0$$

$$m(\epsilon, \delta) = \frac{1}{\delta + \epsilon} \quad \text{für } \epsilon, \delta > 0$$

$$P_{S \sim D^m}(L_0(A(S)) \leq \varepsilon) \geq 1 - \delta \xrightarrow{\infty} P_{S \sim D^m}(L_0(A(S)) > \varepsilon) \leq \delta$$

$$E_{S \sim D^m}(L_0(A(S))) = \cancel{\int} \int L_0(A(S)) > t \) dt =$$

$$= \int_0^\infty P(L_D(A(s)) > t) dt \leq \delta + \int_0^\epsilon P(L_D(A(s)) > t) dt \stackrel{\text{由定理 10.1}}{\leq} [\delta + \epsilon]$$

$$O \leftarrow O \leq E_{S \sim D^m}(L_O(A_S)) \leq \cancel{O} + \cancel{\epsilon} \leq \frac{1}{m} \stackrel{m \rightarrow \infty}{\rightarrow} 0 \quad \text{P.S.}$$

$$L_D > 0 \quad E_{S \sim D^m}(L_D(A_S)) \xrightarrow{m \rightarrow \infty} 0 \quad \text{Following Jensen's Inequality}$$

$$\lim_{m \rightarrow \infty} E_{s \rightarrow D^m} [L_D(A(s))] = 0$$

$$\underline{E_{S \rightarrow B^n}[L_D(A(S))]} \geq p^{(L_D(A(S)))} \cdot q \geq (1 - \delta)^n \cdot p^n$$

$\omega_{SL_0} \cdot E, \delta > 0$ 10) ~~Bd~~

$$P(L_D(A(S)) \geq \epsilon) \leq \frac{E_{S \rightarrow D^m}[L_D(A(S))]}{\epsilon} \xrightarrow[m \rightarrow \infty]{} 0$$

$\left[0, \bar{\delta}\right]$ γερν $l_{(3N)}$ C_0 $\int_C r^2 \rho(r) dr$ $\int_C r^2 \rho(r) dr$ $\int_C r^2 \rho(r) dr$

$M(E, \delta)$ -> "p" \vdash $\delta = \delta$ (ג) ומי רצוי (ג)

$$P(L_D(A(S)) \geq \epsilon) \leq \delta \Rightarrow P(L_D(A(S)) \leq \epsilon) \geq 1 - \delta$$

$$X = \mathbb{R}^2 \quad Y = \{0, 1\} \quad \mathcal{H} = \{h_r : r \in \mathbb{R}_+\}^2$$

$$h_r(\bar{x}) = \mathbb{1}_{[\|\bar{x}\|_2 \leq r]} \cdot e^{1/c}$$

$$m_{\mathcal{H}}(\varepsilon, \delta) \leq \frac{\log(\frac{1}{\delta})}{\varepsilon} \quad \underline{f''_3}$$

ר'ג' נ'ס' PAC μ^* א'ג'נ'ג'ג'ג'

~~ר'ג' נ'ס' PAC μ^*~~ ~~ר'ג' נ'ס' PAC μ^*~~ ~~ר'ג' נ'ס' PAC μ^*~~

$$A : D^m \rightarrow (PX \rightarrow Y)$$

$$A(S) = h_{r_s}(\bar{x}), r_s = \max \left\{ \|\bar{x}_i\| \mid x_i \in S \right\} : \text{rule}$$

\bar{x} function μ^* δ ε , $\delta > 0$, $\varepsilon > 0$

~~$P_{S \sim D^m} \left[L_0(A(S)) > \varepsilon \right] \leq \varepsilon \cdot \Pr_{\bar{x} \sim D^m} [\|\bar{x}\|_2 \geq r_s]$~~

~~$P_{S \sim D^m} \left[L_0(A(S)) > \varepsilon \right] \leq \varepsilon \cdot \Pr_{\bar{x} \sim D^m} [\|\bar{x}\|_2 \geq r_s]$~~

$$r_\varepsilon = \max \left\{ r \in \mathbb{R}_+ \mid P[\bar{x}]_{r \geq \bar{x} \geq r_\varepsilon} \geq \varepsilon \right\}$$

$r_\varepsilon \leq \|\bar{x}\| \leq r_{\text{real}}$ ו $\bar{x} \in S$ rule μ^*

~~$P_{S \sim D^m} \left[L_0(A(S)) > \varepsilon \right] \leq \varepsilon - \Pr_{\bar{x} \sim D^m} [\|\bar{x}\|_2 \geq r_\varepsilon]$~~

$$\begin{aligned} P_{S \sim D^m} \left[L_0(A(S)) > \varepsilon \right] &= P_{S \sim D^m} \left[\bigwedge_{i=1}^m \{\bar{x}_i \notin [r_\varepsilon, r_{\text{real}}]\} \right] = \\ &= \left[1 - P(\bar{x}_i \in [r_\varepsilon, r_{\text{real}}]) \right]^m \leq \exp(-mP(\bar{x}_i \in [r_\varepsilon, r_{\text{real}}])) \\ &\stackrel{\text{rule } f''_1}{=} \prod_{i=1}^m \Pr_{\bar{x} \sim D^m} [\|\bar{x}\|_2 \geq r_\varepsilon] \geq \varepsilon \end{aligned}$$

$$P_{S \sim D^m} [L_0(A(s)) > \epsilon] \leq e^{-\epsilon m} : \text{by } P_{\mathcal{D}}.2$$

$$P_{S \sim D^m} [L_0(A(s)) \leq \epsilon] \geq 1 - e^{-\epsilon m}$$

$$m_\delta(\epsilon, \delta) = \frac{\log(\frac{1}{\delta})}{\epsilon} \quad \text{by def}$$

$$P_{S \sim D^m} [L_0(A(s)) \leq \epsilon] \geq 1 - \delta$$

~~Now we want to find m_\delta such that~~

$$\underbrace{m_\delta(\epsilon, \delta)}_{\text{def of PAC}} \geq N \quad \text{is enough}$$

Eq. N

$$\begin{aligned} e^{-\epsilon m} &\geq \delta \\ -\epsilon m &\geq \ln \delta \\ -m &\geq \frac{\ln \delta}{\epsilon} \\ m &\leq \frac{\ln(\frac{1}{\delta})}{\epsilon} \end{aligned}$$

$$X = \{0, 1\}^n \quad Y = \{0, 1\}$$

$$\cdot h_I(\bar{x}) = (\sum_{i \in I} x_i) \bmod 2 \quad I \subseteq [n] \cap S$$

$$\bar{e}_i = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}_{i \in [n]} \quad C = \{\bar{e}_i\}_{i=1}^n \quad \text{VC-dim}(H_n) = n \quad \text{as } \bar{e}_i \in C$$

$$\cdot \bar{y} \in \{0, 1\}^n \text{ explain } \delta \text{ for } \bar{y}$$

$$\Gamma \models \exists I \quad I = \{i \mid y_i = 1\} \quad \text{such that } \bar{y}_i = 1 \quad \forall i \in I$$

$$h_I(x_i) = y_i \quad : i \in [n] \cap S$$

H_n shatters C \Rightarrow

H_n shatters C $\Rightarrow |C| > n$ \Rightarrow C can be shattered by H_n

$$H_n = \{h_I \mid I \subseteq [n]\} \Rightarrow |H_n| = 2^n \text{ and } |P| = 2^n$$

H_n is a hypothesis space for C . H_n shatters C $\Rightarrow |C| \leq n$

$$\cdot 2^{|C|} \geq |C| \quad \text{for } C \subseteq \{0, 1\}^n$$

$$\cdot |H_n| = 2^n < 2^{|C|} \quad \text{and } n \leq n$$

done

Ex. N

ו. קגן 1) . 4

$$H_{k\text{-intervals}} = \left\{ h_A(x) = \prod_{x \in A} \left| A = \bigcup_{i=1}^k [a_i, b_i], a_i \in \mathbb{R} \right| \right\}$$

$$VC\text{-dim}(H_{k\text{-intervals}}) = 2^k$$

(2) ~~בנוסף לא הוכחה של $H_{k\text{-intervals}}$ מוגדרת כפונקציית מילוי~~

$$C = (1, 2, \dots, 2^k)$$

$$y \in \{0, 1\}^{2^k} \text{ (פונקציית מילוי)}$$

$$\begin{aligned} [a_i, b_i] = & \begin{cases} \left[i - \frac{1}{2}, i + \frac{1}{2}\right] & y_i = 1 \\ [-1, 0] & \text{אחריה} \end{cases} \end{aligned}$$

$$\forall x_i \in C \quad \exists y_i \quad h_A(x_i) = y_i \quad \text{ו. פונקציית מילוי}$$

$|C| = 2^k$ ו- C מוגדרת כפונקציית מילוי

$\forall x_1, \dots, x_{2^k+1} \in C \quad \exists y_1, \dots, y_{2^k+1} \in \{0, 1\}^{2^k}$

לפונקציית מילוי x_1, \dots, x_{2^k+1} מוגדרת

$$y_i = \begin{cases} 1 & \text{если } i \\ 0 & \text{если } i \end{cases}$$

אנו אומרים ש- A מוגדרת כפונקציית מילוי ב- k מילויים

$$\forall i \quad h_A(x_i) = y_i$$

ולפונקציית מילוי $x_i \in [a_i, b_i]$ אם $i \geq 1$ (ולפונקציית מילוי $x_0 \in [-1, 0]$)

ולפונקציית מילוי $x_i \in [a_i, b_i]$ אם $i \geq 1$ (ולפונקציית מילוי $x_0 \in [-1, 0]$)

ולפונקציית מילוי $x_i < x_{i+1} < x_{i+2}$ אם $i \geq 0$ (ולפונקציית מילוי $x_0 \in [-1, 0]$)

$$VC\text{-dim}(H_{k\text{-intervals}}) = 2^{k+1}$$

PAC הינו מונטג', ואנו נזכירו H . 5

מתקיימת $0 < \epsilon_1 \leq \epsilon_2 < 1$ ו $\delta \in (0, 1)$ כך $m_H(\epsilon_1, \delta) \geq m_H(\epsilon_2, \delta)$ (ז"ה)

$m \geq m_H(\epsilon_2, \delta)$ גורר $p'(\theta) \leq \epsilon_2$ PAC-NESS

$$P_{S \sim D^m} [L_D(h_S) \leq \epsilon_2] \geq 1 - \delta \quad p''(\theta)$$

$m_H(\epsilon_1, \delta) \leq m_H(\epsilon_2, \delta)$ כ $\delta \geq \epsilon_1$ (ז"ה)

$$P_{S \sim D^m} [L_D(h_S) \leq \epsilon_1] \geq 1 - \delta \quad p''(\theta)$$

$$P_{S \sim D^m} [L_D(h_S) \leq \epsilon_1] \geq 1 - \delta$$

כ $p'(\theta)$ sample-complexity $\rightarrow N/N$

~~מתקיימת~~

$$m_H(\epsilon_1, \delta) \leq m_H(\epsilon_2, \delta) \wedge m_H(\epsilon_2, \delta) \leq m_H(\epsilon_1, \delta)$$

(*) ס�גור, מילוי י"ל

$$0 < \delta_1 \leq \delta_2 < 1 \quad \text{ו} \quad \delta \in (0, 1) \quad \text{כך}$$

$$m_H(\epsilon, \delta_1) \geq m_H(\epsilon, \delta_2) \quad \text{ז"ה}$$

$$m_H(\epsilon, \delta_1) < m_H(\epsilon, \delta_2) \quad \text{כ} \quad \delta_1 > \delta_2 \quad \text{ז"ה}$$

~~מתקיימת~~ $m \geq m_H(\epsilon, \delta)$ גורר $p'(\theta) \leq \epsilon$ PAC-NESS

$$P_{S \sim D^m} [L_D(h_S) \leq \epsilon] \geq 1 - \delta_1 \geq 1 - \delta_2$$

$m = m_H(\epsilon, \delta_2)$ (ז"ה)

$$P_{S \sim D^m} [L_D(h_S) \leq \epsilon] \geq 1 - \delta_2$$

$m \geq m_H(\epsilon, \delta_2)$ גורר $p'(\theta) \leq \epsilon$

$p'(\theta)$ sample-comp. $\rightarrow N/N$

$$m_H(\epsilon, \delta_1) = m_H(\epsilon, \delta_2) \quad \text{פ"ג}$$

סבירות כ $\epsilon_1 = \epsilon_2$

ל. ל. נ.

$h: X \rightarrow \{0, 1\}$ such that $h_1 \neq h_2$! $h_1 \sim \text{highly random}$
 $\text{VC-dim}(H) \leq \text{VC-dim}(H_1) + \text{VC-dim}(H_2)$. $H \subseteq H_1 \cup H_2$. 6

$$d_{1,2} = \text{VC-dim}(H_{1,2}) \quad \text{now}$$

$N^{\text{VC-dim}} \geq 2^{d_{1,2} N}$
 H_1 shatters C

$$2^{|C|} \geq |H_1| \geq |H_1| \geq 2^{|C| - k'' s}$$

$$|\{h_c \mid h \in H_1\}| = 2^{|C| - k'' s}$$

H shatters C $\Rightarrow h_c \in H$

$C - \mathcal{F}$

$H_1 \subseteq H_2 \sim n^{|C| N}$

$$\left\{ h_c \mid h \in H_1 \right\} \subseteq \left\{ h_c \mid h \in H_2 \supseteq H_1 \right\} \subseteq 2^C$$

$$|\{h_c \mid h \in H_2\}| = 2^{|C| - k'' s}$$

H_2 shatters C $\Rightarrow d_2 \geq |C|$

$\text{VC-dim} \sim n^{|C| N} \Rightarrow d_2 \geq |C|$

$$\boxed{d_2 > d_1}$$

$m_H^{VC}(0, \gamma) \geq N \wedge \forall \delta' \exists m \in H$.7

$M_H(\epsilon, \delta) \leq m_H^{VC}(\frac{\epsilon}{2}, \delta)$ PAC- ϵ, δ' H : 3

$m > m_H^{VC}(\frac{\epsilon}{2}, \delta) \wedge 0 < \epsilon, \delta < 1$ so for 1/s

$$D^m(\{s \in (X \times Y)^m \mid \forall h \in H \mid |L_s(h) - L_D(h)| < \frac{\epsilon}{2}\}) \geq 1 - \delta$$

so for $m \geq m_H^{VC}(\frac{\epsilon}{2}, \delta)$ 1/s

$$D^m(\{s \in (X \times Y)^m \mid \forall h \in H \mid |L_s(h) - L_D(h)| < \frac{\epsilon}{2}\}) \geq 1 - \delta$$

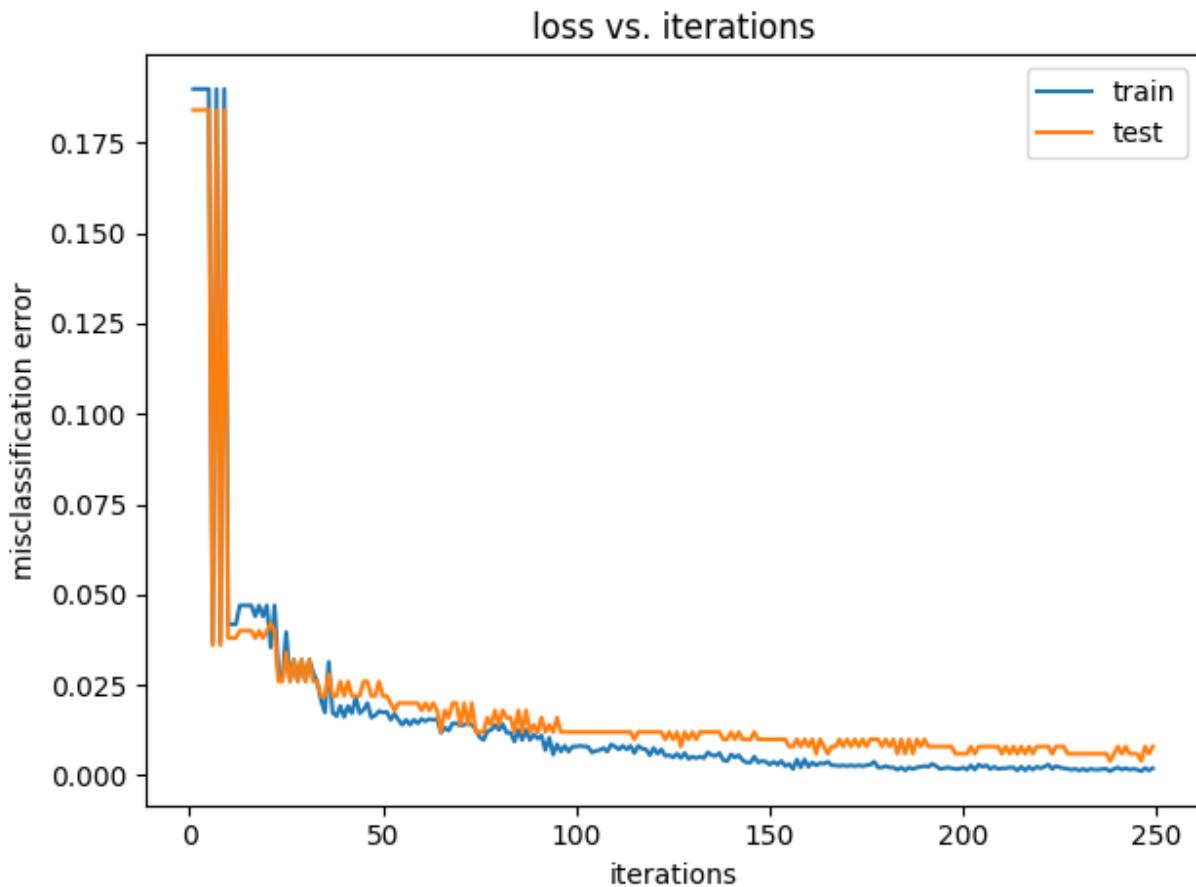
(so for $\frac{\epsilon}{2}, \delta$ 1/s) : so for $m \geq M_H^{VC}(\frac{\epsilon}{2}, \delta)$ 1/s

$$D^m(\{s \in (X \times Y)^m \mid \forall h \in H \mid L_s(h) < L_D(h) + \frac{\epsilon}{2}\}) \geq 1 - \delta$$

. $M_H^{VC}(\frac{\epsilon}{2}, \delta) \leq m_H^{VC}(\frac{\epsilon}{2}, \delta)$ PAC- ϵ, δ' H 1/s

מערכות למדות תרגיל 4 חלק מעשי:

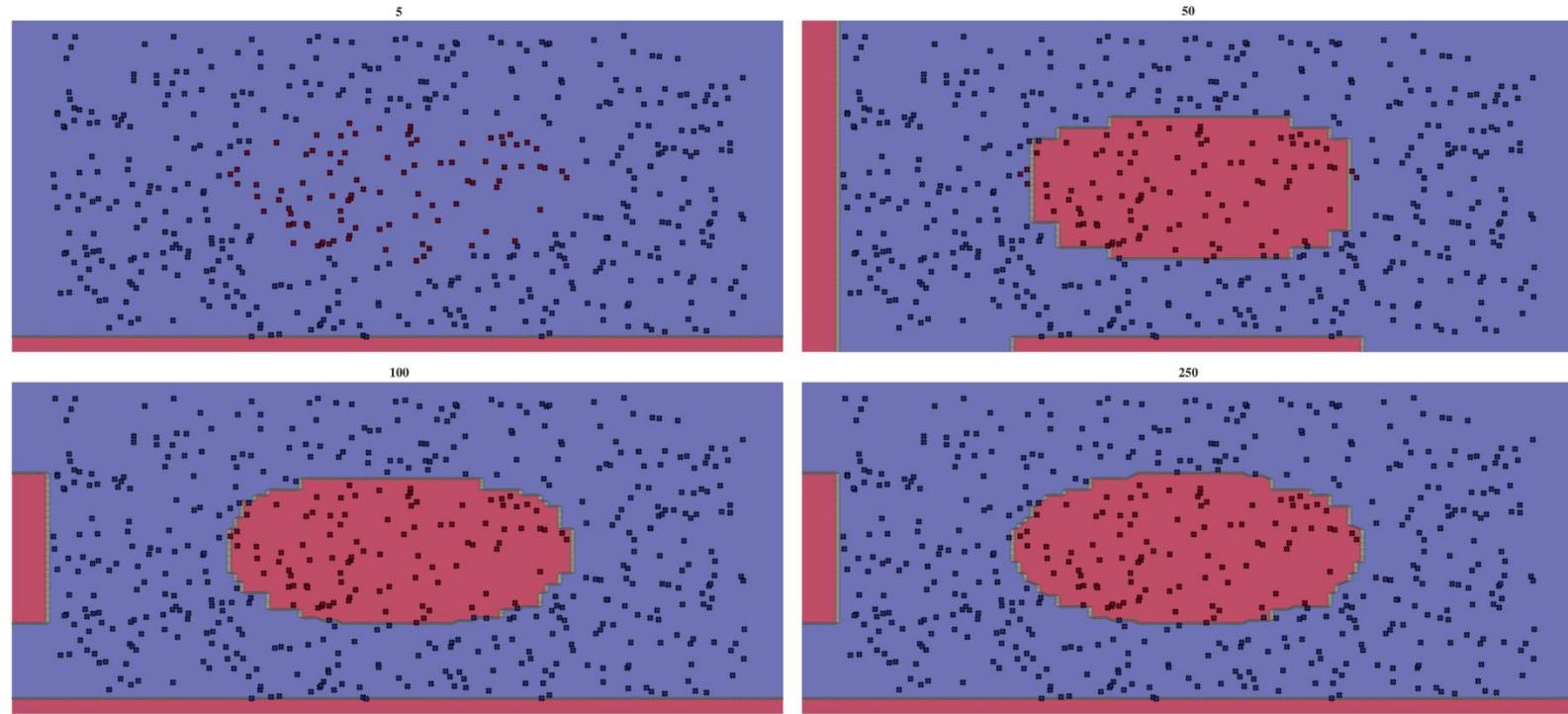
שאלה 1



קיבלו שבעור רעש מועט הtest וההנאים דומה והשגיאה שלהם נהיה אפסית. אסיק שהמודל חזק ומשתperf עם עליית כמות האיטרציות. בנוסף המודל לא עושה overfit כי הtrain והtest משתperfים ביחד.

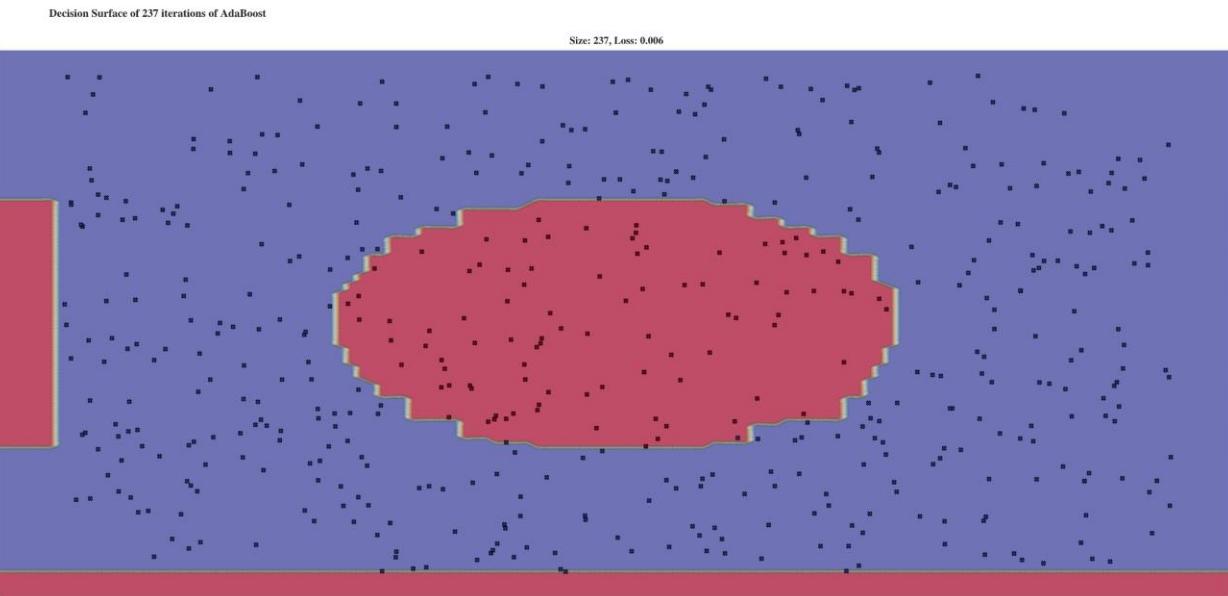
שאלה 2

Decision Surface of 5,50,100,250 iterations of AdaBoost



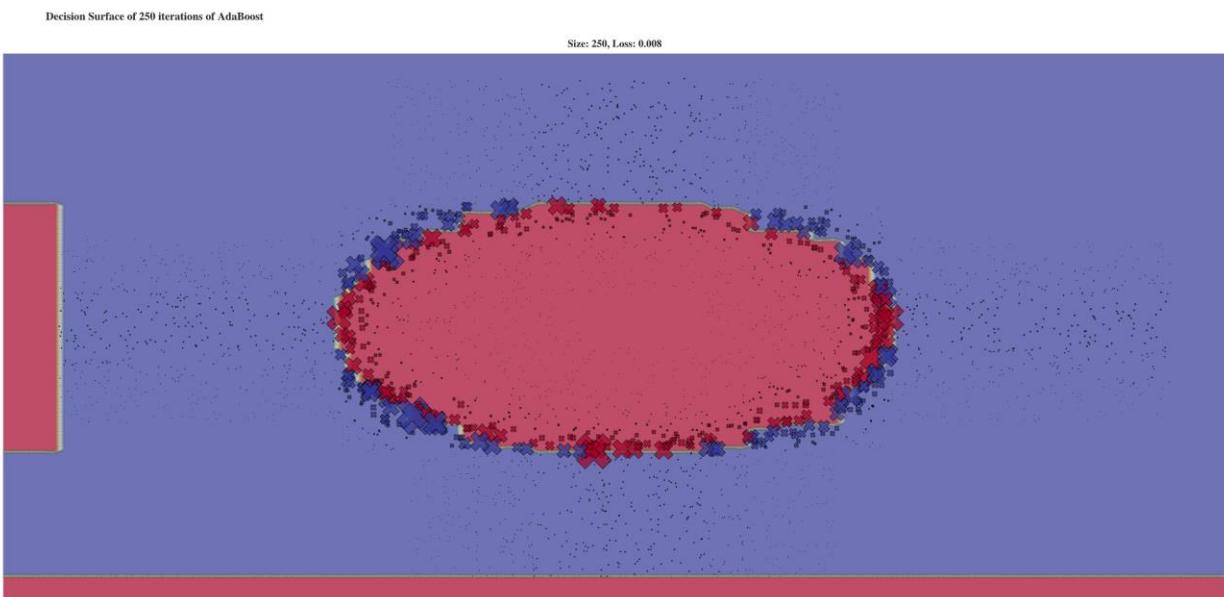
מגרפים אלו ניתן לראות שהביצועים הולכים ומשתפרים עם עליית מספר האיטרציות. המודל מצליח לחזות את הfonקצייה המקורית של המידע.

שאלה 3

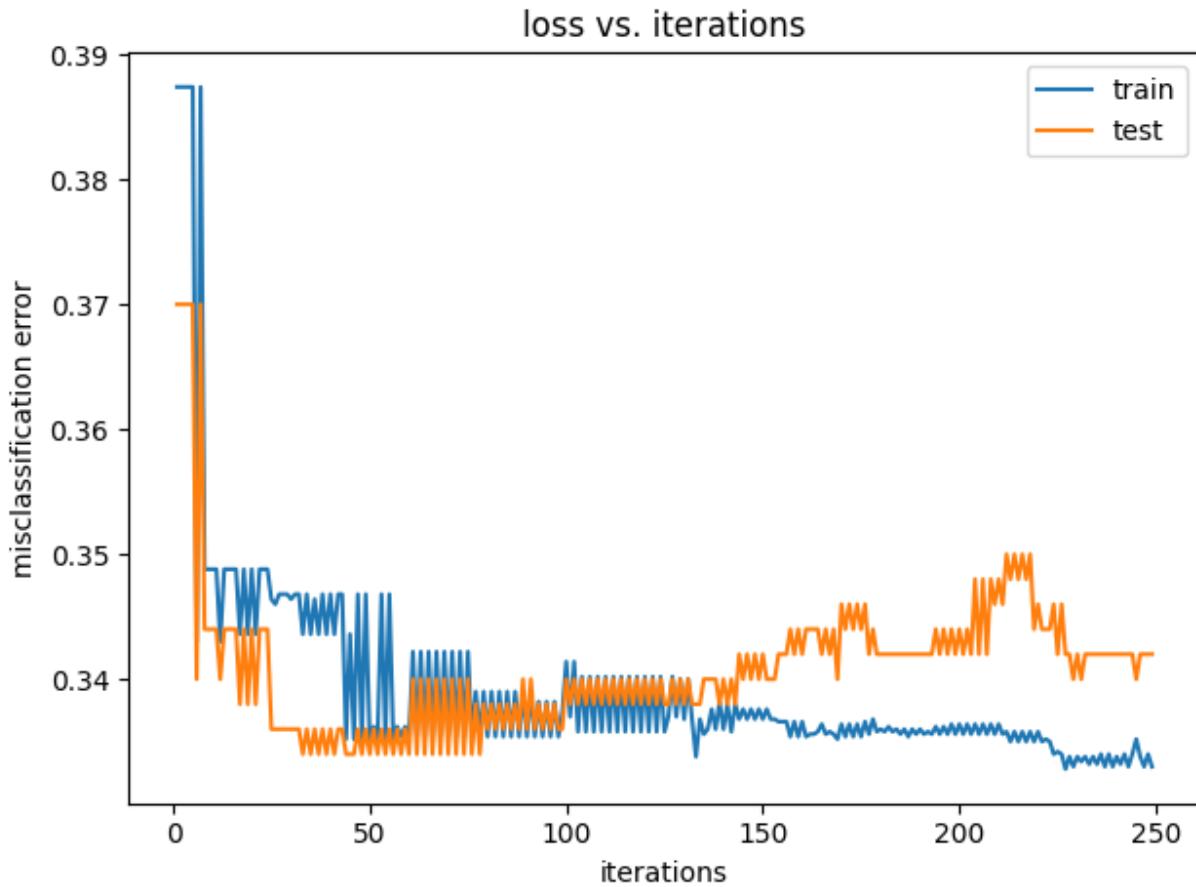


בגרף זה ניתן לראות שעבור 237 איטרציות השגיאה היא 0.006! מאד קטנה.

שאלה 4



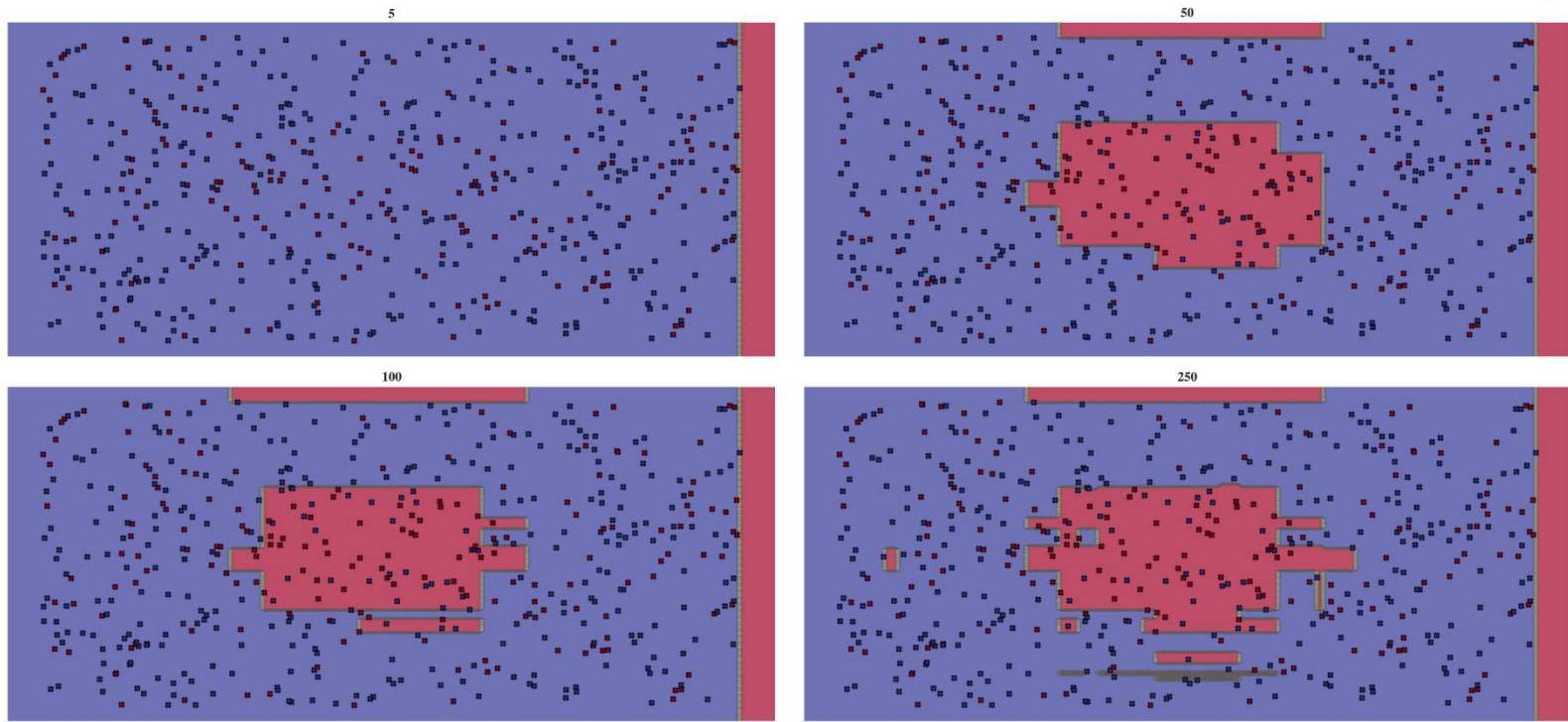
ניתן לראות לפי גודל הנקודות שהנקודות הבועתיות הן אלו שקרובות לקצה התחום האדום והכחול, ז"א נקודות שבאמת קשה להגיד לאיזה תחום הן משבטיות.



במקרה זה ניתן לראות שהרעש גורם לכך שההעלאה נוספת נוספת של מספר האיטרציות גורמת ל`overfit` במסגרתו הtrain משתפר והטסט נעשה גרוע יותר. הביאו יורד אבל הואריאנס עולה עבור ערכים גדולים מ~.37.

.2

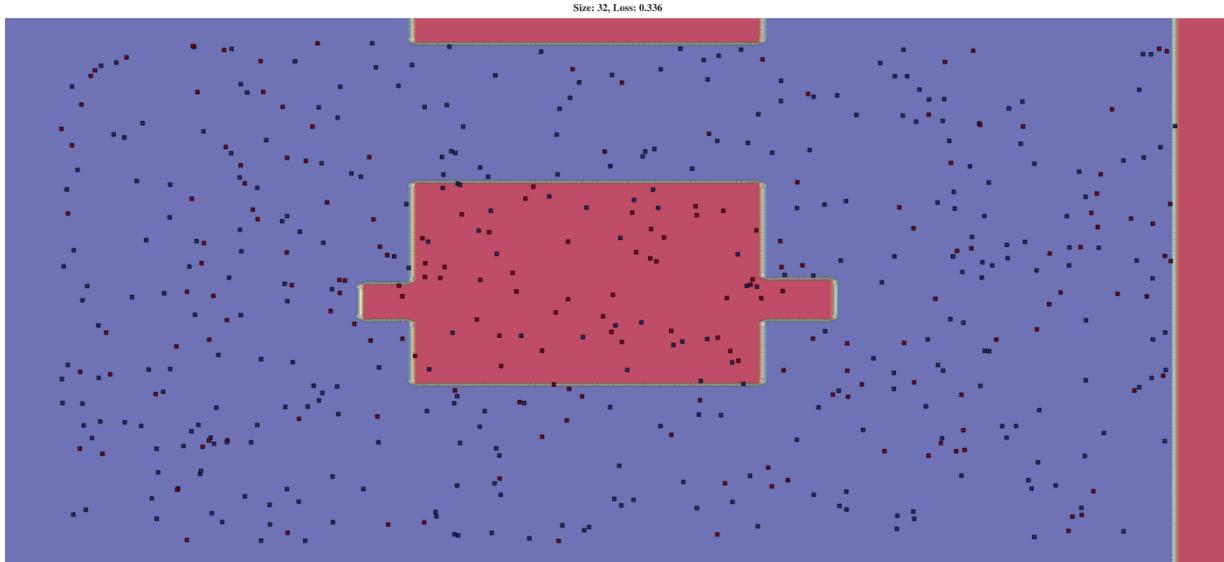
Decision Surface of 5,50,100,250 iterations of AdaBoost



גם במקרה זה הגרפים מתארים יחסית טוב את התפלגות המקורית על אף שיש הרבה רעש. עברו מספר איטרציות גביה מדי (250) יש מקטעים שמרמזים שהתבצע overfit.

.3

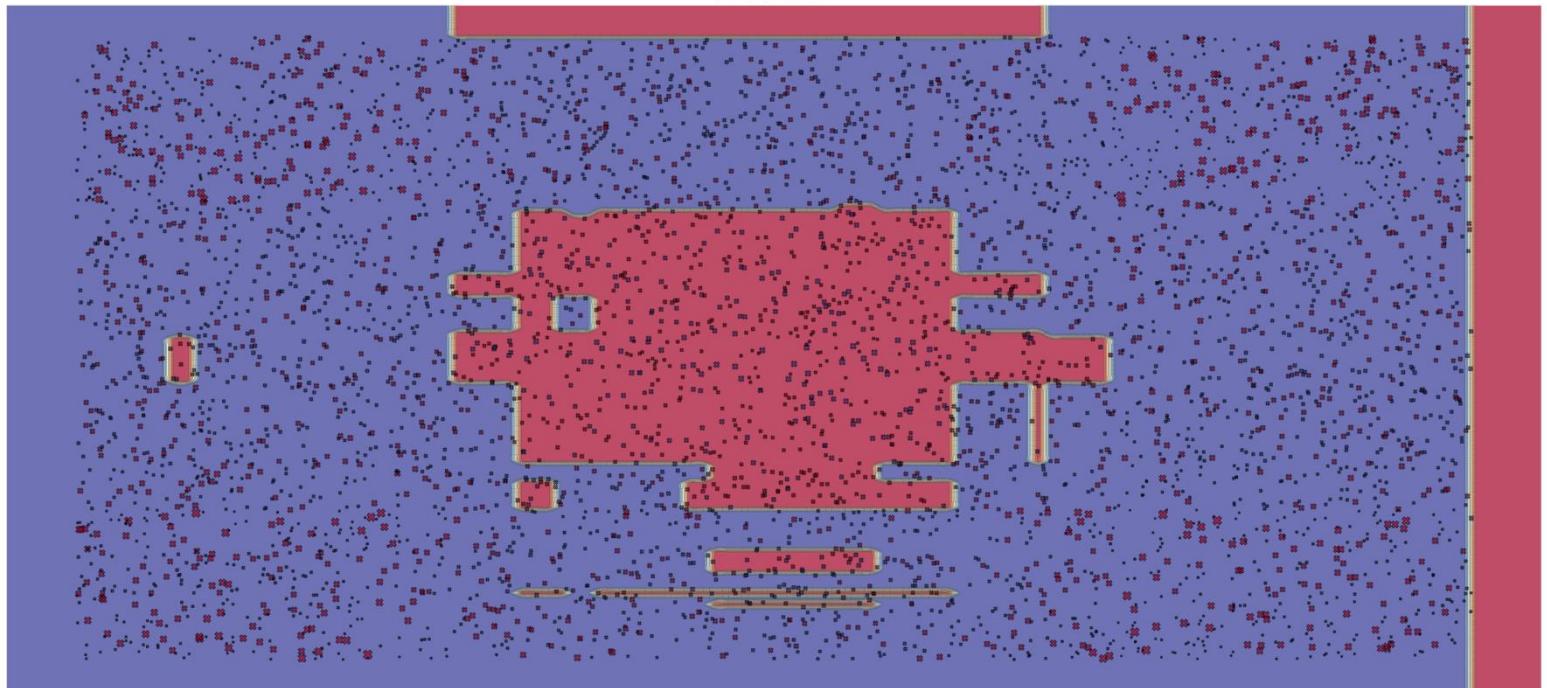
Decision Surface of 32 iterations of AdaBoost



הפעם הפיט המיטבי הוא עבר 32 איטרציות והשגיאה היא 0.336. מכך שהאיטרציות נמוכות הפעם אסיק שמודל זה התאים יותר טוב מאשר אריאנס שלו נמוך יותר והוא פחות עושה על המידע.

Decision Surface of 250 iterations of AdaBoost

Size: 250, Loss: 0.342



בגרף זה ניתן לראות שהנקודות הביעתיות הן אלו שנמצאות מחוץ לתחום הגיאוגרפיה עבורן, ד"א נקודות שנובעות מרעיש.