

WYDZIAŁ NAUK ŚCISŁYCH I TECHNICZNYCH

Symulacje Komputerowe

Sprawozdanie “Symulacja Wieloagentowa”

Adam Talarczyk, Mateusz Wrzoł

Uniwersytet Śląski, Sosnowiec, 2021

Spis treści

1	Zadanie 1	2
2	Symulacja środowiska ptaszników	3
2.1	Opis modelu	3
2.2	Kod źródłowy symulatora	3
2.3	Interfejs użytkownika	3
2.4	Wyniki symulacji	10
	Spis rysunków	11
	Tabele	12
	Bibliografia	13

1 Zadanie 1

Należy opracować symulator dowolnego zjawiska lub procesu, wykorzystując model wieloagentowy.

Symulator powinien być wyposażony następujące funkcje:

- wizualizacja stanu środowiska i agentów,
- wykres(y) z wynikami symulacji,
- interfejs użytkownika umożliwiający modyfikowanie parametrów modelu.

Sprawozdanie powinno zawierać:

- opis zaimplementowanego modelu wieloagentowego,
- kod źródłowy symulatora z komentarzami,
- prezentację interfejsu użytkownika z zrzutami ekranu,
- przykładowe wyniki symulacji,
- spis bibliografii (jeżeli była wykorzystana).

Dodatkowo poza sprawozdaniem proszę przesłać pik(i) z projektem symulatora (np. plik Netlogo).

Ocena rozwiązania będzie uwzględniała:

- stopień skomplikowania zaproponowanego modelu i opracowanego symulatora,
- oryginalność rozwiązania (symulator nie może być prostą modyfikacją modeli symulacyjnych dostępnych w Netlogo lub innego gotowego oprogramowania),
- jakość przygotowanego sprawozdania.

Do rozwiązania zadania można wykorzystać środowisko Netlogo lub dowolne inne środowisko programistyczne.

2 Symulacja środowiska ptaszników

Wykonana w sprawozdaniu symulacja jest odwzorowaniem naturalnego środowiska ptaszników z uwzględnieniem ich charakterystycznych zachowań. Ponadto, symulacja pozwala na zmianę wielu czynników wpływając na zachowania symulowanych obiektów.

Rozdział zawiera opis zaimplementowanego modelu wieloagentowego, kod źródłowy z komentarzami oraz prezentację interfejsu użytkownika.

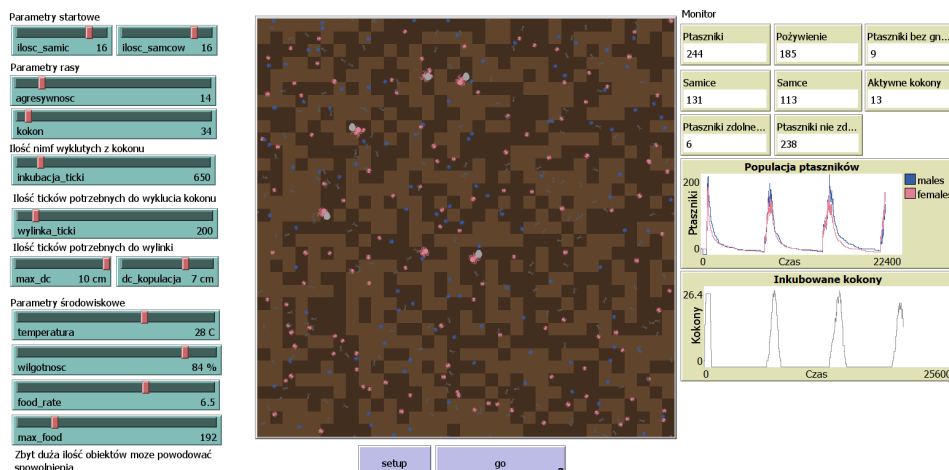
2.1 Opis modelu

2.2 Kod źródłowy symulatora

2.3 Interfejs użytkownika

Interfejs użytkownika został przedstawiony na rysunku 1, wyszczególnić można 3 kategorie:

- Konfiguracja symulacji i środowiska
- Pole na którym wyświetlana jest symulacja
- Panel raportowania, zawierający dane i wykresy



Rysunek 1: Obszar symulacji

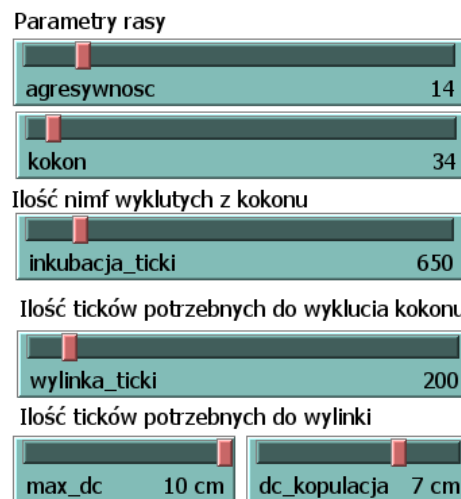
Obszar konfiguracji środowiska również podzielony jest na kategorie. Parametry startowe zaprezentowane na rysunku 2 (tj. *ilosc_samic*, *ilosc_samcow*) określają ile dorosłych samic i samców podczas inicjalizacji ma zostać wygenerowanych.



Rysunek 2: Kontrolki odpowiedzialne za parametry startowe

Parametry rasy (rysunek 3 określają ogólne zachowanie ptaszników:

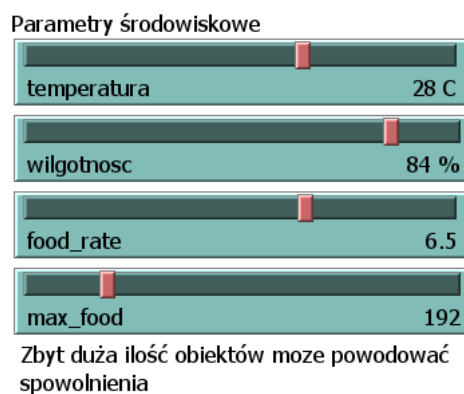
- *agresywnosc* - zachowanie w stosunku do innych ptaszników. Wartość 0 oznacza, że nie będą ze sobą w ogóle walczyć,
- wartość 100 – walka przy każdym spotkaniu.
- *kokon* - ilość młodych nimf wyklutych z pojedynczego kokonu
- *inkubacja_ticki* - ilość czasu potrzebne do wyinkubowania kokonu
- *wylinka_ticki* - ilość czasu, potrzebna do odbycia kolejnej wylinki. Wylinka wiąże się ze wzrostem DC pająka.
- *max_dc* – maksymalny rozmiar, który może osiągnąć ptasznik.
- *dc_kopulacja* – wymagany rozmiar ptasznika aby osiągnąć zdolności kopulacyjne



Rysunek 3: Kontrolki odpowiedzialne za parametry rasy

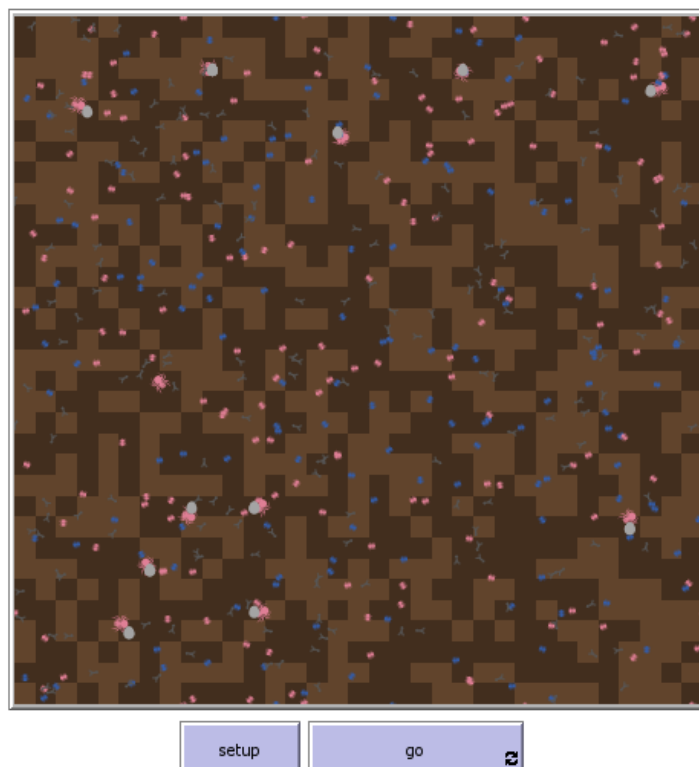
Parametry środowiskowe - ogólne parametry odpowiedzialne za środowisko, temperaturę, wilgotność oraz ilość pożywienia na ekranie (rysunek 4):

- *temperatura*, *wilgotnosc* - parametry, które mogą być zmieniane podczas symulacji. Stosując wartości skrajne można spowodować zachowania uboczne, np. Umieranie ptaszników, niszczenie kokonów.
- *food_rate* - mnożnik jedzenia, im większy, tym więcej pożywienia pojawia się na ekranie.
- *max_food* - maksymalna ilość pożywienia na ekranie jednocześnie. Zbyt duża ilość może powodować problemy optymalizacyjne.

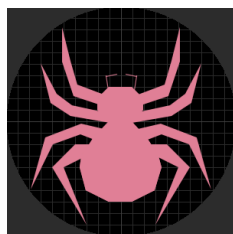


Rysunek 4: Kontrolki odpowiedzialne za parametry środowiskowe

Obszar symulacji zaprezentowano na rysunku 5. Po obszarze poruszają się ptaszniki, których płeć można rozróżnić przez charakterystyczne kolory. Kolor różowy oznacza samicę, a niebieski samca (rysunek 6). Dodatkowo, na obszarze symulacji wyszczególnić można ikony kokonu i pożywienia (rysunek 7).



Rysunek 5: Obszar wizualizacji symulacji

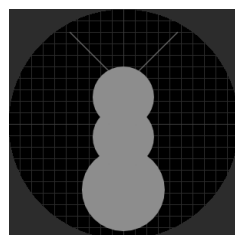


(a) Ikona samicy

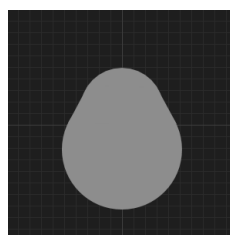


(b) Ikona samca

Rysunek 6: Ikony samców i samic w symulacji



(a) Ikona pokarmu



(b) Ikona kokonu

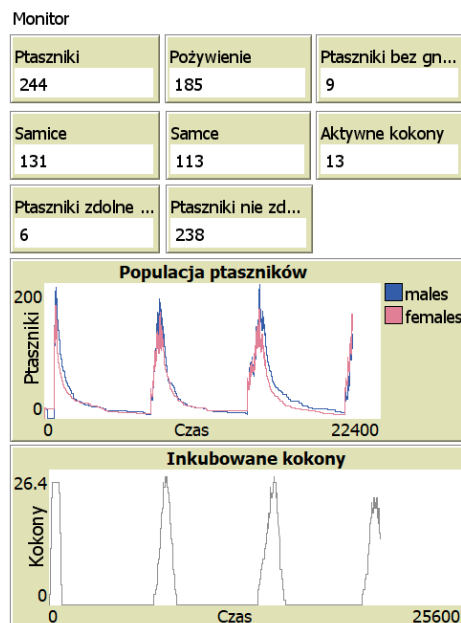
Rysunek 7: Pozostałe ikony użyte w symulacji

Dodatkowo, środowisko NetLogo pozwala na śledzenie obiektów w czasie rzeczywistym, zaprezentowane zostało to na rysunku 8



Rysunek 8: Parametry ptasznika w trakcie trwania symulacji.

Ostatnim elementem jest prezentacja danych i wyników. Odpowiedzialne jest za to monitor (rysunek 9).



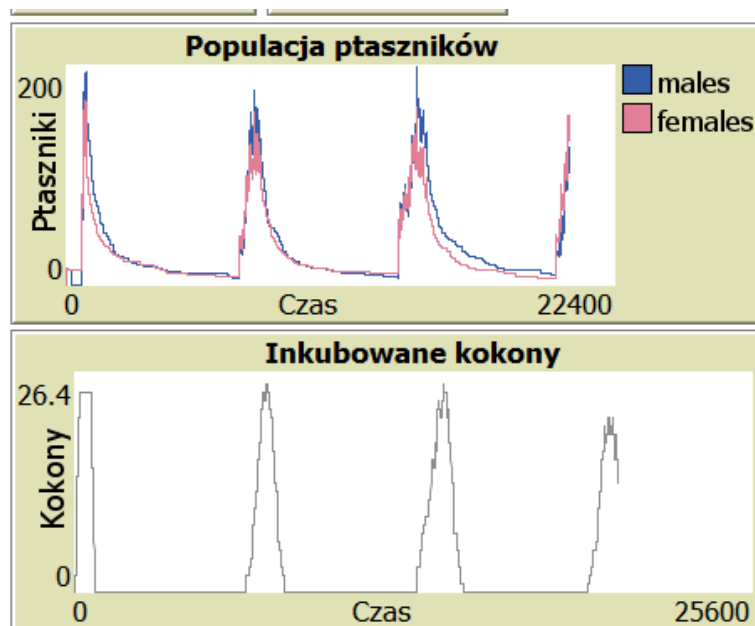
Rysunek 9: Monitor - reprezentacja danych symulacji

Monitor podzielony został on na dane i wykresy. Dane przedstawiają sumaryczną ilość ptaszników z podziałem na samce, samice, ptaszniki zdolne i niezdolne do kopulacji. Dodatkowo, wyświetlana jest ilość pożywienia, ilość ptaszników bez gniazda oraz aktywne, inkubowane kokony (rysunek 10).



Rysunek 10: Poszczególne dane

Wykresy przedstawiają w czasie rzeczywistym populację ptaszników z podziałem na samce i samice. Ostatni wykres przedstawia ilość kokonów (rysunek 11).



Rysunek 11: Wykresy

2.4 Wyniki symulacji

Wyniki symulacji przedstawiane są w czasie rzeczywistym na monitorze danych. Wizualna reprezentacja przedstawiona jest na wykresach (rysunek 11). Zauważyć można zależność, że populacja ptaszników rośnie i maleje co jakiś interwał. Wynika to z charakterystyki ich zachowania, samce żyją znacznie krócej od samic i umierają niedługo po wylince umożliwiającej im kopulację. Ilość ptaszników, które przeżywa zależna jest od ilości pożywienia, agresywności rasy i innych przypadkowych czynników. Podsumowując, tylko niewielka ilość ptaszników dożywa momentu, w którym jest zdolna do kopulacji. Mimo to, w symulacji występuje ciągłość- gatunek nie wymiera przy optymalnych parametrach.

Spis rysunków

1	Obszar symulacji	3
2	Kontrolki odpowiedzialne za parametry startowe	4
3	Kontrolki odpowiedzialne za parametry rasy	4
4	Kontrolki odpowiedzialne za parametry środowiskowe	5
5	Obszar wizualizacji symulacji	6
6	Ikony samców i samic w symulacji	6
7	Pozostałe ikony użyte w symulacji	7
8	Parametry ptasznika w trakcie trwania symulacji.	8
9	Monitor - reprezentacja danych symulacji	9
10	Poszczególne dane	9
11	Wykresy	10

Spis tablic

Literatura

- [1] <https://ccl.northwestern.edu/netlogo/docs/programming.html>
- [2] <https://ccl.northwestern.edu/netlogo/docs/dictionary.html>