# Aula 7 Gerenciamento de memória

Sistemas Operacionais Ciência da Computação IFB - Campus Taguatinga



## Hoje

### Gerenciamento de memória (Capítulo 3)

- Introdução
  - Sem abstração de memória
  - Com Abstração de memória
- Espaços de endereçamentos
- Troca de processos
- Gerenciando a memória livre
  - Mapas de bits
  - Listas encadeadas

## Introdução



- Memória RAM Recurso importante que deve ser cuidadosamente gerenciado
  - Computador pessoal médio tem 10.000 vezes mais memória que o maior computador do mundo da década de 1960!
    - Entretanto, os programas estão ficando maiores e mais rápidos do que as memórias!
  - Estudaremos como o SO consegue criar uma abstração a partir da memória e como eles a gerenciam





## Introdução

- O que todo programador quer?
  - Memória privada, infinitamente grande e rápida, que fosse não volátil e fosse barata
    - Infelizmente ainda n\u00e3o conseguimos construir esse tipo de mem\u00f3ria
- O que temos?
  - Hierarquia de memória
    - Registradores < cache multinível < memória RAM < Discos ou armazenamentos removíveis
  - É função do SO abstrair essa hierarquia em um modelo útil e gerenciar essa abstração

## Introdução

#### Gerenciador de memória

- Parte do SO que gerencia (parte da) hierarquia da memória
- Deve gerenciar eficientemente a memória:
  - Controlar quais partes estão sendo usadas
  - Alocar memória para processos quando eles precisam
  - Liberar memória quando algum processo tiver terminado

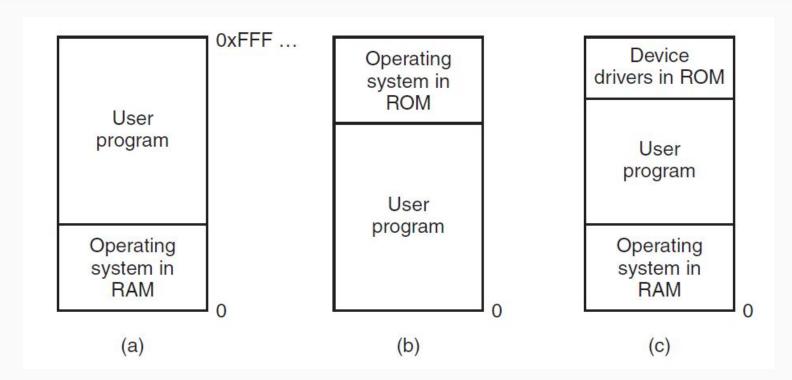
#### Foco do nosso estudo

Investigar modelos de memória principal do programador e como ela pode ser gerenciada
 (e simplificada - abstração)

### Modelo sem abstração de memória

- Abstração de memória mais simples: não ter abstração nenhuma
  - Primeiros computadores de grande porte (1960), minicomputadores (1970) e computadores pessoais (1980) não tinham abstração de memória
    - Cada programa enxergava a memória física!
  - A instrução LW \$s0, 1024(\$zero)
    - Carrega o conteúdo da memória física da posição 1024 para \$s0
  - Modelo de memória apresentado ao programador era apenas a memória física
    - Conjunto de endereços de 0 a algum máximo, onde cada endereço correspondia a uma célula contendo algum número de bits

## Modelo sem abstração de memória



**Três maneiras de organizar a memória:** (a) SO na parte inferior da RAM; (b) SO no topo em memória não volátil ROM; (c) Drivers de dispositivos no topo da memória em uma ROM e o SO na parte inferior

## Modelo sem abstração de memória

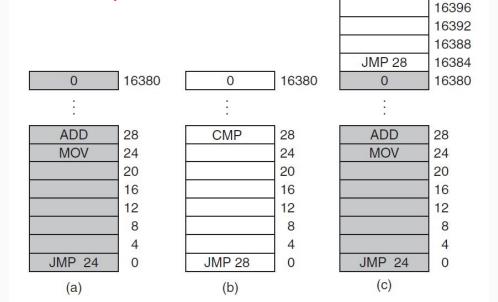
- Note que n\u00e3o \u00e9 poss\u00edvel executar dois programas ao mesmo tempo
  - Tão logo o usuário digita um comando, o SO copia o programa solicitado do disco para a memória e o executa
  - Quando o processo termina, o SO exibe o prompt de comando e espera um novo comando do usuário
- Caso o SO esteja em RAM, é possível que um processo apague por completo um sistema operacional em execução, possivelmente com resultados desastrosos
- Paralelismo é possível
  - Multithread, mas possivelmente nenhum "sistema tão primitivo" a ponto de não proporcionar abstração de memória irá proporcionar abstração de threads...

### Múltiplos programas sem uma abstração de memória

- Múltiplos programas sem uma abstração de memória é possível?
  - Swapping (troca de processos)
    - O SO salva o conteúdo inteiro da memória em um arquivo de disco e, então, introduz e executa o programa seguinte
    - Se houver apenas um processo em memória, não há conflitos
  - Usando um Hardware adicional para executar múltiplos processos sem swapping
    - Solução para os modelos da IBM 360 (1964)
      - Memória dividida em blocos de 2KB
      - Para cada bloco é designada uma chave de proteção de 4 bits
      - Hardware impedia qualquer tentativa de um processo em execução de acessar a memória com um código de proteção diferente da chave armazenada em um registrador especial, o PSW (Palavra de estado do programa)

### Múltiplos programas sem uma abstração de memória

- Seja 2 programas com 16KB de tamanho (a) e (b), cada um com uma chave de proteção diferente
  - 1. (a) inicializa, executando a instrução **JMP 24** que salta para a instrução **MOV**
  - 2. Após algum tempo, o SO decide executar (b), carregado no endereço 16384
    - A primeira instrução é JMP 28, que salta para ADD de (a)
    - Programa entra em colapso bem antes de 1s de execução
- Alguma solução?



32764

16412 16408

16404

16400

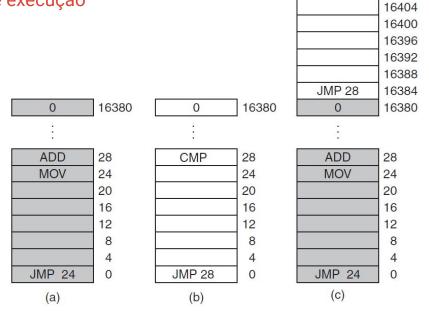
CMP

### Múltiplos programas sem uma abstração de memória

- Seja 2 programas com 16KB de tamanho (a) e (b), cada um com uma chave de proteção diferente
  - 1. (a) inicializa, executando a instrução **JMP 24** que salta para a instrução **MOV**
  - 2. Após algum tempo, o SO decide executar (b), carregado no endereço 16384
    - A primeira instrução é JMP 28, que salta para ADD de (a)
    - Programa entra em colapso bem antes de 1s de execução

#### Solução temporária

- Modificar o segundo programa dinamicamente
- Realocação estática
  - A constante 16384 é acrescentada a cada endereço de programa durante seu carregamento (lento)
- Outro problema: ambiguidade entre endereços e constantes (imediatos) na linguagem de máquina



32764

16412

16408

CMP

## Espaços de Endereçamento

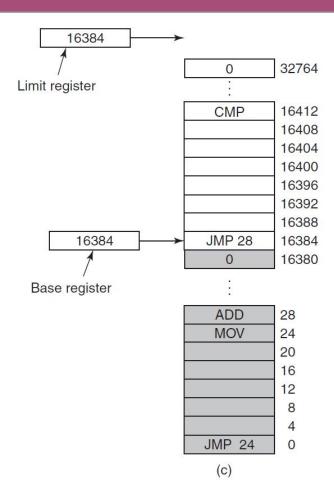
- 2 Problemas a serem solucionados no gerenciamento de memória
  - Proteção e Realocação
    - IBM 360 soluciona apenas a primeira, rotulando blocos de memória com as chaves de proteção
    - Uma solução melhor é inventar uma nova abstração de memória: o espaço de endereçamento
      - Conjunto de endereços que um processo pode usar para endereçar a memória
      - Cada processo tem o seu próprio espaço de endereçamento, independente daqueles que pertencem a outros processos

### Registradores base e limite

- Como dar a cada programa seu próprio espaço de endereçamento?
  - Endereço 28 de um programa é uma localização física diferente do endereço 28 de outro programa
  - Possível solução: registradores base e registradores limite
    - Realocação dinâmica
      - Mapeia o espaço de endereçamento de cada processo em uma parte diferente da memória física
    - É equipada em cada CPU dois registradores especiais, chamados registradores base e registradores limite
      - Programas são carregados em posições de memórias consecutivas sempre que haja espaço e sem realocação durante o carregamento

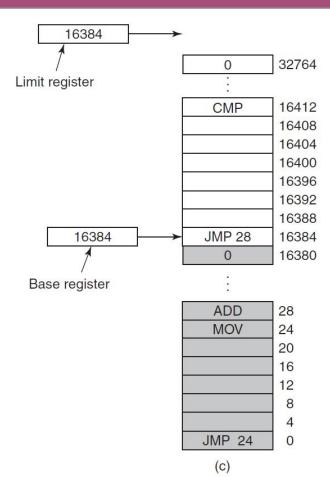
### Registradores base e limite

- Em toda referência de memória, o hardware da CPU adiciona o valor base ao endereço gerado pelo processo antes de enviá-lo para o barramento de memória
- Ao mesmo tempo, confere se o endereço fornecido é igual ou maior do que o registrador limite
  - Caso o endereço n\u00e3o esteja na faixa [base, limite], o acesso \u00e9
    abortado
- Existe uma forma de acessar indevidamente outro espaço de endereçamento?
- Qual a desvantagem deste método?



### Registradores base e limite

- Em toda referência de memória, o hardware da CPU adiciona o valor base ao endereço gerado pelo processo antes de enviá-lo para o barramento de memória
- Ao mesmo tempo, confere se o endereço fornecido é igual ou maior do que o registrador limite
  - Caso o endereço n\u00e3o esteja na faixa [base, limite], o acesso \u00e9
    abortado
- Existe uma forma de acessar indevidamente outro espaço de endereçamento?
- Qual a desvantagem deste método?
  - Necessidade de realizar uma adição e uma comparação em cada referência de memória.



## Troca de Processos (Swapping)

- O Total de RAM demandado por todos processos geralmente é muitas vezes maior do que pode ser colocado em memória
  - Manter todos os processos na memória o tempo inteiro exige uma quantidade de memória que muitas vezes não é disponível!
  - Duas abordagens para lidar com sobrecarga de memória:
    - Swapping
    - Memória virtual



## Troca de Processos (Swapping)

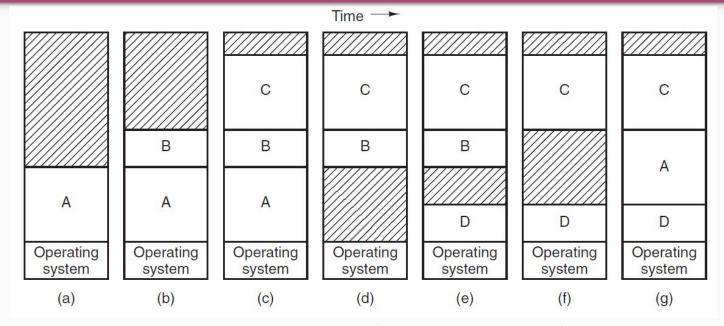
### Swapping (Troca de processos)

 Consiste em trazer cada processo em sua totalidade, executá-lo por um tempo, e então colocá-lo de volta no disco

#### Memória virtual

 Permite que os programas possam ser executados mesmo quando estão apenas parcialmente na memória principal

### Mudanças na alocação de memória à medida que processos entram e saem dela

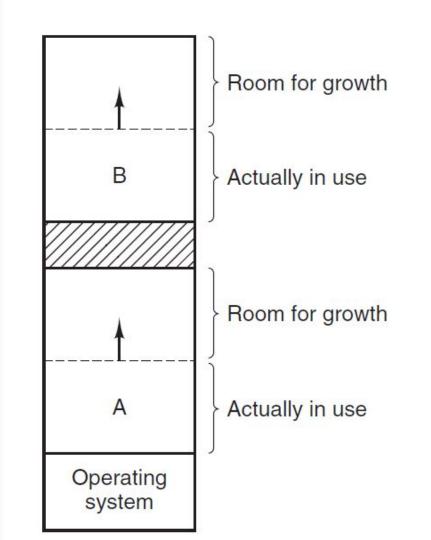


Trocas de processos criam múltiplos espaços na memória (fragmentação externa), sendo possível combiná-los em um grande espaço, movendo todos os processos "para baixo" o máximo possível. Essa técnica é conhecida como compactação de memória (muito lenta)

### Troca de Processos (Swapping)

- Quanta memória deve ser alocada para um processo quando ele é criado ou trocado?
  - Alocação simples (Tamanho fixo)
  - Alocação dinâmica
    - Segmento de dados dos processos podem crescer, sendo necessário a alocação dinâmica de uma área de memória temporária
    - Se o processo for adjacente a outro
      - o que cresce deve ser movido para um espaço de memória grande o suficiente
    - Caso o processo não puder crescer em memória e a área de troca no disco estiver cheia
      - ele terá de ser suspenso, até que algum espaço seja liberado (ou ele pode ser morto...)
    - Ideia: alocar um pouco de memória extra sempre que o processo for trocado ou movido

Alocação de espaço para um segmento de dados em expansão



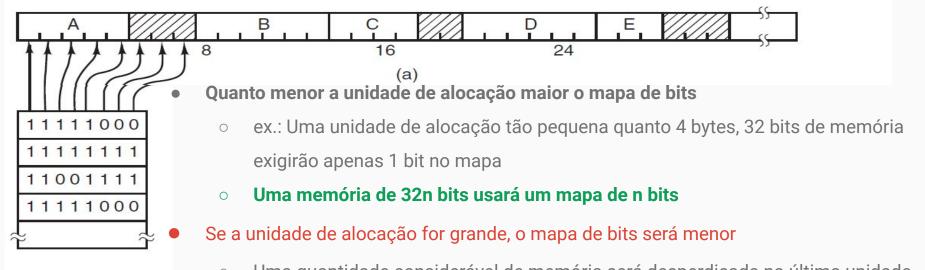
## Gerenciando a memória livre

- Dois modos de rastrear o uso de memória
  - Mapa de Bits
  - Listas livres

### Gerenciamento de memória com mapa de bits

#### Mapa de bits

- A memória é dividida em unidades de alocação de tamanho fixo
- Cada unidade de alocação corresponde a 1 bit no mapa de bits:

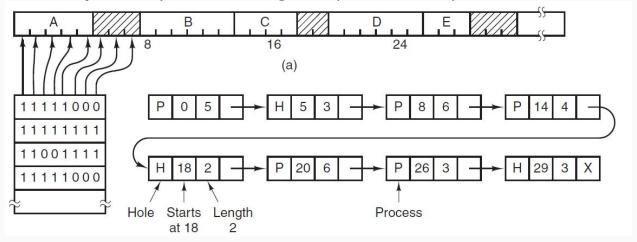


 Uma quantidade considerável de memória será desperdiçada na última unidade do processo se ele não for múltiplo exato da unidade de alocação (Fragmentação interna)

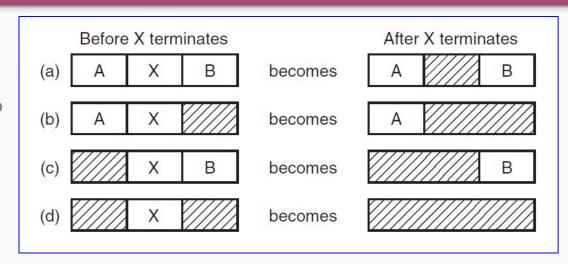
## Gerenciamento de memória com mapa de bits

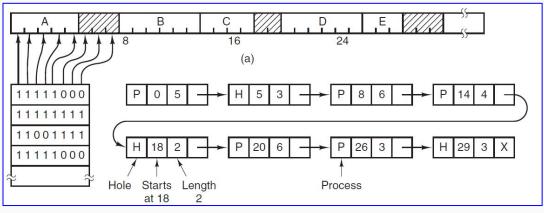
- Principal problema nos mapas de bits
  - Quando fica decidido carregar um processo com tamanho de k unidades, o gerenciador de memória deve procurar o mapa de bits para encontrar uma sequência de zeros k bits consecutivos
    - Operação lenta!

- Lista encadeada de espaços livres e de segmentos de memória alocados a processos
  - Cada entrada na lista especifica se é um espaço livre (H ou L) ou um espaço alocado a um processo (P) (1º termo)
  - Endereço no qual se inicia esse segmento (2° termo)
  - Comprimento e um ponteiro para o item seguinte (3º e 4º termo)



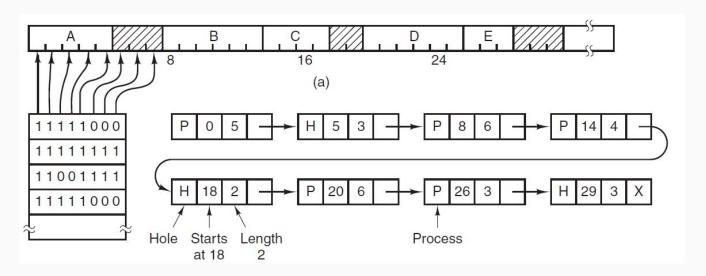
- Nesse exemplo a lista é mantida ordenada pelos endereços
  - Vantagem: quando um processo é terminado ou transferido atualizar a lista é algo simples de se fazer
    - Quatro possíveis
       combinações de espaços
       livres após o término de
       um processo
- Pode-se usar listas duplamente encadeadas para facilitar a manipulação da Estrutura de dados





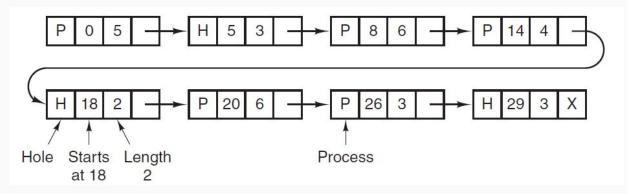
 Vários algoritmos podem ser usados para alocar memória a um processo criado

- First Fit
- Next Fit
- Best Fit
- Worst Fit
- Quick Fit



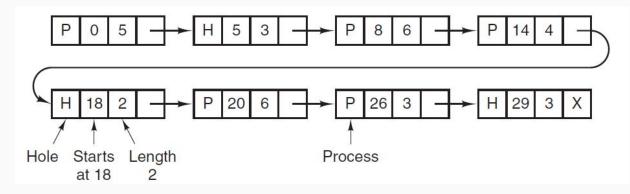
## First Fit

- Algoritmo mais simples (primeiro encaixe)
  - O gerenciador de memória examina a lista de segmentos até encontrar um espaço livre que seja grande o suficiente
  - O espaço livre é então dividido em duas partes:
    - uma para o processo
    - outra para a memória não utilizada
  - First fit é um algoritmo rápido, pois procura fazer a menor busca possível!



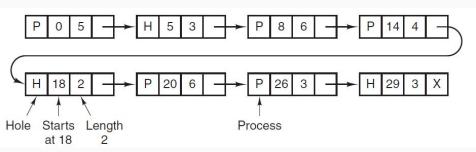
## Next Fit

- Variação do First Fit
  - Funciona da mesma maneira que o first fit, exceto que memoriza a posição que se encontra um espaço livre adequado sempre que o encontra.
    - Da vez seguinte que for chamado para encontrar um espaço livre, ele começa procurando na lista do ponto de onde havia parado, em vez de sempre do princípio (como é o caso do first fit)
  - Simulações mostram que o **next fit** tem um desempenho ligeiramente pior que o *first fit*



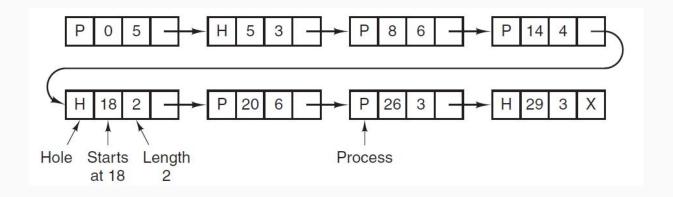
## Best Fit

- Faz uma busca em toda a lista, do início ao fim
  - Escolhe o menor espaço livre que seja adequado
  - Tenta encontrar um espaço que seja de um tamanho próximo do tamanho real necessário,
     para casar da melhor maneira possível a solicitação com os segmentos disponíveis
  - É mais lento que o first fit
  - Gera um Desperdício maior de memória que o first fit ou next first, pois tende a preencher
     a memória com segmentos minúsculos e inúteis (fragmentação externa)
  - o first fit gera espaços livres maiores em média



## Worst Fit

- Sempre escolhe o maior espaço livre, de modo que o novo segmento livre seja grande o bastante para ser útil
  - Simulações demonstraram que o worst fit não é uma boa ideia



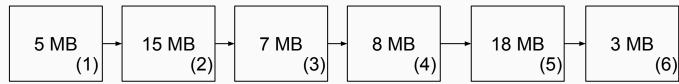
- De modo geral, todos os 4 algoritmos podem ser acelerados
  - Mantendo-se listas separadas para processos e espaços livres
  - Dessa forma os algoritmos devotam toda sua energia para inspecionar espaços livres,
     não processos
    - Preço a se pagar: complexidade e lentidão ao remover a memória, pois é necessário remover da lista de processos e incluir na de espaços livres
  - Listas de espaço livres podem ser mantidas ordenadas por tamanho
    - Best fit e first fit ficam igualmente rápidos (next fit fica irrelevante)

## Quick Fit

- Mantém listas em separado para alguns dos tamanhos mais comuns solicitados
  - Ex.: pode ter uma tabela com n entradas, na qual a primeira é um ponteiro para início de uma lista de espaços livres de 4 KB, a segunda apontando para uma lista de espaços livres de 8KB, e assim por diante.
  - Encontrar um espaço livre do tamanho exigido é algo extremamente rápido
  - Problema: Preço a se pagar ao desalocar áreas de memória...

#### Exercício

Considere um sistema de troca no qual a memória consiste nos seguintes tamanhos de lacunas na ordem da memória:



Qual lacuna é pega para sucessivas solicitações de segmentos 7 MB, 8 MB, 1 MB, 17 MB, 4 MB e 2 MB de para os seguintes métodos:

- Primeiro encaixe (First Fit);
- Melhor encaixe (Best Fit);
- Pior encaixe (Worst Fit);
- Próximo encaixe (next Fit).

Obs.: Caso não seja possível alocar alguma solicitação de segmentos, explique por que isso aconteceu.

## Próxima aula

- Na próxima aula:
  - Memória Virtual
  - Algoritmos de substituição de páginas

## Referências

Tanenbaum, A. S. e Bos, H.. Sistemas Operacionais Modernos. 4.ed. Pearson/Prentice-Hall. 2016.