Векторные пространства и системы линейных уравнений.

Линейная комбинация векторов

Определение. Выражения вида $\alpha_1 \overrightarrow{v_1} + \alpha_2 \overrightarrow{v_2} + \ldots + \alpha_n \overrightarrow{v_n}$ называются линейными комбинациями векторов $\overrightarrow{v_1}, \ldots, \overrightarrow{v_n}$. Числа $\alpha_1, \ldots, \alpha_n$ называют коэффициентами линейной комбинации.

Определение. Линейной оболочкой векторов $\overrightarrow{v_1}, \dots, \overrightarrow{v_n}$ называется множество, состоящее из всех линейных комбинаций этих векторов с произвольными коэффициентами:

$$\mathcal{M} = \langle \overrightarrow{v_1}, \dots, \overrightarrow{v_n} \rangle = \{ \alpha_1 \overrightarrow{v_1} + \dots + \alpha_n \overrightarrow{v_n} \mid \alpha_i \in \mathbb{R} \}$$

Линейная независимость векторов

Определение. Вектор \overrightarrow{u} раскладывается по векторам $\overrightarrow{v_1}, \dots, \overrightarrow{v_n}$, если он представим, как их линейная комбинация: найдутся такие коэффициенты $\alpha_1, \dots, \alpha_n$, что $\overrightarrow{u} = \alpha_1 \overrightarrow{v_1} + \dots + \alpha_n \overrightarrow{v_n}$.

 $\it Haблюдение.$ Нулевой вектор раскладывается по любой системе векторов. Достаточно взять все коэффициенты, равными $\it 0.$

Определение. Система векторов $\overrightarrow{v_1}, \dots, \overrightarrow{v_n}$ называется линейно независимой, если нулевой вектор раскладывается по ней единственным образом, то есть $\alpha_1 \overrightarrow{v_1} + \dots + \alpha_n \overrightarrow{v_n} = \overrightarrow{0} \Leftrightarrow 0 = \alpha_1 = \dots = \alpha_n$.

Утверждение 1. *1.* Если среди векторов есть нулевой, то система линейно зависима.

- **2.** Если к линейно зависимой системе добавить какие-то векторы, то полученная система будет линейно зависимой.
- 3. Любая часть линейно независимой системы является линейно независимой.
- **4.** Если система из одного вектора линейно зависима тогда и только тогда, когда этот вектор нулевой.

- **5.** Если система из двух векторов линейно зависима тогда и только тогда, когда эти векторы коллинеарны.
- **Утверждение 2.** 1. Если некоторый вектор раскладывается по системе векторов, то это разложение единственно тогда и только тогда, когда система векторов линейно независима.
- **2.** Система из более, чем одного вектора, является линейно зависимой тогда и только тогда, когда один из её векторов раскладывается по остальным векторам системы.

Задача 1

Докажите, что система векторов, содержащая два равных вектора, является линейно зависимой.

Базис

Определение. *Базисом* векторного пространства называется упорядоченная линейно независимая система векторов такая, что любой вектор пространства можно разложить по векторам этой системы.

Определение. Коэффициенты разложения вектора по векторам базиса называются его *компонентами* или *координатами*.

Задача 2

Проверьте, что векторы $\overrightarrow{d}(-5,-1)$ и $\overrightarrow{b}(-1,3)$ образуют базис на плоскости. Найдите координаты векторов $\overrightarrow{c}(-1,2)$ и $\overrightarrow{d}(2,-6)$ в этом базисе.

Изменение системы координат

Утверждение 3. Пусть $\overrightarrow{e_1}$, $\overrightarrow{e_2}$, $\overrightarrow{e_3}$ — векторы старого базиса, а $\overrightarrow{u_1}$, $\overrightarrow{u_2}$, $\overrightarrow{u_3}$ — векторы нового базиса и они имеют следующие разложения по векторам старого базиса:

$$\overrightarrow{u_1} = a_1^1 \overrightarrow{e_1} + a_1^2 \overrightarrow{e_2} + a_1^3 \overrightarrow{e_3},$$

$$\overrightarrow{u_2} = a_2^1 \overrightarrow{e_1} + a_2^2 \overrightarrow{e_2} + a_2^3 \overrightarrow{e_3},$$

$$\overrightarrow{u_3} = a_3^1 \overrightarrow{e_1} + a_3^2 \overrightarrow{e_2} + a_3^3 \overrightarrow{e_3}.$$

Если вектор \overrightarrow{v} имеет в старом базисе координаты $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$, а в новом базисе $\beta_1, \beta_2, \beta_3$, то они будут связаны следующими соотношениями:

$$\alpha_1 = a_1^1 \beta_1 + a_2^1 \beta_2 + a_3^1 \beta_3,$$

$$\alpha_2 = a_1^2 \beta_1 + a_2^2 \beta_2 + a_3^2 \beta_3,$$

$$\alpha_3 = a_1^3 \beta_1 + a_2^3 \beta_2 + a_3^3 \beta_3.$$

Утверждение 4. При изменении точки начала координат, необходимо в предыдущем утверждении в правую часть внести также слагаемые соответствующие координатам новой точки начала координат в старом базисе.

Задача 3

На плоскости даны два базиса. Векторы второго базиса имеют в первом базисе координаты (-1,3) и (2,-7) соответственно.

- (a) Найдите координаты вектора в первом базисе, если он имеет координаты (3,-1) во втором базисе.
- (б) Найдите координаты вектора во втором базисе, если он имеет координаты (2, -8) в первом базисе.
 - (в) Найдите координаты векторов первого базиса во втором базисе.

Задача 4

На плоскости даны две системы координат. Начало второй системы координат имеет в первой координаты (-1,3), а базисные векторы второй системы координат в первой системе координаты (2,3) и (1,1).

- (a) Найдите координаты точки в первой системе координат, если она имеет координаты (-2,3) во второй системе.
- (б) Найдите координаты точки во второй системе координат, если она имеет координаты (-2,10) во первой системе.
- (в) Найдите координаты начала первой системы координат и векторов первого базиса во второй системе координат.

Векторные и линейные пространства и подпространства

Определение. Множество называется *замкнутым* относительно некоторой операции, если для любых элементов множества результат применения этой операции принадлежит данному множеству.

Определение. Множество векторов, замкнутое относительно линейных операций, называется *векторным пространством*. Если одно векторное пространство является подмножеством другого, то оно называется его *подпространством*.

Определение. Множество объектов называется *линейным пространством*, если для любых его элементов x, y, z и чисел α, β выполнены следующие аксиомы:

- 1. x + y = y + x;
- 2. (x + y) + z = x + (y + z);
- 3. существует 0 такой, что для любого x выполнено x + 0 = x;
- 4. для любого x существует -x такой, что x + (-x) = 0;
- 5. $\alpha(x+y) = \alpha x + \alpha y$;
- 6. $(\alpha + \beta)x = \alpha x + \beta x$;
- 7. $\alpha(\beta x) = (\alpha \beta)x$;
- 8. 1x = x.

Замечание. Векторное пространство является частным случаем линейного пространства.

Утверждение 5. 1. Если в линейном пространстве имеется базис из n векторов, то система из m > n является линейно зависимой.

2. Все базисы линейного пространства состоят из одинакового количества векторов.

Задача 5

Является ли линейным пространством множество векторов, все координаты которых равны между собой?

Размерность пространства

Определение. Векторное пространство, в котором есть базис из n векторов, называется n-мерным. Число n называется pазмерностью пространства. Размерность пространства V обозначается $\dim V$.

Утверждение 6. Размерность линейной оболочки из n векторов не $npesocxodum\ n$.

Утверждение 7. Размерность подпространства не превосходит размерность пространства.

Задача 6

Какова размерность линейного пространства, состоящего из множества векторов, все координаты которых равны между собой?

Системы линейных уравнений

Определение. Система уравнений вида

$$a_1^{1}x_1 + \dots + a_n^{1}x_n = b_1$$

$$a_1^{2}x_1 + \dots + a_n^{2}x_n = b_2$$

$$\dots$$

$$a_1^{m}x_1 + \dots + a_n^{m}x_n = b_m$$

называется системой т линейных уравнений с п неизвестными.

Определение. Совокупность n чисел $\alpha_1, \ldots, \alpha_n$ называется peшением cucmemu, если каждое уравнение системы обращается в числовое равенство после подстановки в него чисел $\alpha_1, \ldots, \alpha_n$ вместо соответствующих неизвестных x_1, \ldots, x_n .

Определение. Система, имеющая решение, называется *совместной*. Система, не имеющая решения, называется *несовместной*.

Метод Гаусса

Суть метода Гаусса заключается в том, чтобы привести систему линейных уравнений к виду.

$$a_{j_1}^1 x_{j_1} + a_{j_2}^1 x_{j_2} + \dots + a_{j_r}^1 x_{j_r} + \dots + a_{j_n}^1 x_{j_n} = b'_1$$

$$a_{j_2}^2 x_{j_2} + \dots + a_{j_r}^2 x_{j_r} + \dots + a_{j_n}^2 x_{j_n} = b'_2$$

$$\dots$$

$$a_{j_r}^r x_{j_r} + \dots + a_{j_n}^r x_{j_n} = b'_r$$

$$0 = b'_{r+1}$$

$$\dots$$

$$0 = b'_m$$

Задача 7

При помощи метода Гаусса решите следующую систему линейных уравнений:

$$\begin{cases} 2x + y - z &= 8 \\ -3x - y + 2z &= -11 \\ -2x + y + 2z &= -3 \end{cases}$$

Недоопределённые и переопределённые системы

Определение. Система линейных уравнений называется *недоопределённой*, если число уравнений меньше числа неизвестных.

Утверждение 8. *Недоопределённая система имеет либо бесконечное* число решений, либо не имеет решений вовсе.

Определение. Система линейных уравнений называется *переопределённой*, если число уравнений больше числа неизвестных.

Утверждение 9. Количество решений переопределённой системы зависит от количества линейно независимых уравнений.

Задача 8

Сколько решений имеют системы

(a)
$$\begin{cases} x + y + z &= 1 \\ x + y + 2z &= 3 \end{cases}$$
(6)
$$\begin{cases} y - x &= 1 \\ y + 2x &= -1 \\ y - 3x &= -2 \end{cases}$$

Системы с нулевой и ненулевой правыми частями

Утверждение 10. Для решения системы с ненулевой правой частью необходимо отыскать решение системы с такой же левой частью и с нулевой правой, а также найти некоторое частное решение изначальной системы.

Задача 9

Решите систему уравнений

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 &= 2\\ 2x_1 + 3x_2 + x_4 &= 1 \end{cases}$$