Міністерство освіти і науки України Національний технічний університет України «Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського" Факультет інформатики та обчислювальної техніки

Кафедра інформатики та програмної інженерії

| | • | |
|---|---|----|
| 3 | В | IT |

з лабораторної роботи № 3 з дисципліни «Проектування алгоритмів»

"Проектування структур даних"

Виконав: Григоренко Родіон Ярославович

3MICT

Варіант 5

МЕТА ЛАБОРАТОРНОЇ РОБОТИ

Мета роботи – вивчити основні підходи проектування та обробки складних структур даних.

ЗАВДАННЯ

Відповідно до варіанту (таблиця 2.1), записати алгоритми пошуку, додавання, видалення і редагування запису в структурі даних за допомогою псевдокоду (чи іншого способу по вибору).

Записати часову складність пошуку в структурі в асимптотичних оцінках.

Виконати програмну реалізацію невеликої СУБД з графічним (не консольним) інтерфейсом користувача (дані БД мають зберігатися на ПЗП), з функціями пошуку (алгоритм пошуку у вузлі структури згідно варіанту таблиця 2.1, за необхідності), додавання, видалення та редагування записів (запис складається із ключа і даних, ключі унікальні і цілочисельні, даних може бути декілька полів для одного ключа, але достатньо одного рядка фіксованої довжини). Для зберігання даних використовувати структуру даних згідно варіанту (таблиця 2.1).

Заповнити базу випадковими значеннями до 10000 і зафіксувати середнє (із 10-15 пошуків) число порівнянь для знаходження запису по ключу.

Зробити висновок з лабораторної роботи.

Таблиця 2.1 – Варіанти алгоритмів

| № | Структура даних | |
|---|--|--|
| 1 | Файли з щільним індексом з перебудовою індексної області, | |
| | бінарний пошук | |
| 2 | Файли з щільним індексом з областю переповнення, бінарний | |
| | пошук | |
| 3 | Файли з не щільним індексом з перебудовою індексної області, | |
| | бінарний пошук | |
| 4 | Файли з не щільним індексом з областю переповнення, бінарний | |
| | пошук | |
| 5 | АВЛ-дерево | |

| 6 | Червоно-чорне дерево |
|----|--|
| 7 | В-дерево t=10, бінарний пошук |
| 8 | В-дерево t=25, бінарний пошук |
| 9 | В-дерево t=50, бінарний пошук |
| 10 | В-дерево t=100, бінарний пошук |
| 11 | Файли з щільним індексом з перебудовою індексної області, |
| | однорідний бінарний пошук |
| 12 | Файли з щільним індексом з областю переповнення, однорідний |
| | бінарний пошук |
| 13 | Файли з не щільним індексом з перебудовою індексної області, |
| | однорідний бінарний пошук |
| 14 | Файли з не щільним індексом з областю переповнення, |
| | однорідний бінарний пошук |
| 15 | АВЛ-дерево |
| 16 | Червоно-чорне дерево |
| 17 | В-дерево t=10, однорідний бінарний пошук |
| 18 | В-дерево t=25, однорідний бінарний пошук |
| 19 | В-дерево t=50, однорідний бінарний пошук |
| 20 | В-дерево t=100, однорідний бінарний пошук |
| 21 | Файли з щільним індексом з перебудовою індексної області, |
| | метод Шарра |
| 22 | Файли з щільним індексом з областю переповнення, метод |
| | Шарра |
| 23 | Файли з не щільним індексом з перебудовою індексної області, |
| | метод Шарра |
| 24 | Файли з не щільним індексом з областю переповнення, метод |
| | Шарра |
| 25 | АВЛ-дерево |
| 26 | Червоно-чорне дерево |

| 27 | В-дерево t=10, метод Шарра |
|----|---|
| 28 | В-дерево t=25, метод Шарра |
| 29 | В-дерево t=50, метод Шарра |
| 30 | В-дерево t=100, метод Шарра |
| 31 | АВЛ-дерево |
| 32 | Червоно-чорне дерево |
| 33 | В-дерево t=250, бінарний пошук |
| 34 | В-дерево t=250, однорідний бінарний пошук |
| 35 | В-дерево t=250, метод Шарра |

ВИКОНАННЯ

Псевдокод алгоритмів

-Додавання запису

```
private Node InsertNode(Node current, Node node)
ПОЧАТОК

ЯКЩО node._key < current._key
ЯКЩО current._leftChild == -1
current._leftChild = node._position;
node._parent = current._position;
node._height = -1;
current = IncrementParentsHeight(current);
SetNode(current._position, current);
SetNode(node._position, node);
return GetNode(current._position);
current._leftChild =
InsertNode(GetNode(current._leftChild), node)._position;
```

```
current = GetNode(current._position);
          current = BalanceTree(current);
     ІНАКШЕ ЯКЩО (node. key > current. key)
     ЯКЩО current. rightChild == -1
         current._rightChild = node._position;
               node._parent = current._position;
               node._height = -1;
               current = IncrementParentsHeight(current);
               SetNode(current._position, current);
               SetNode(node._position, node);
               return GetNode(current._position);
     current._rightChild = InsertNode(GetNode(current._rightChild),
     node)._position;
            current = GetNode(current._position);
            current = BalanceTree(current);
SetNode(current._position, current);
    return GetNode(current._position);
КІНЕЦЬ
```

-Пошук запису

```
private Node Find(int target, Node current)
ПОЧАТОК
ЯКЩО target < current. key
```

```
ЯКЩО target == current. key
return current;
IHAКШЕ ЯКЩО current._leftChild == -1
return null;
ІНАКШЕ
return Find(target, GetNode(current._leftChild));
ІНАКШЕ
ЯКЩО target == current. key
return current;
IHAКШЕ ЯКЩО current. rightChild == -1
return null;
ІНАКШЕ
return Find(target, GetNode(current._rightChild));
КІНЕЦЬ
-Видалення запису
private Node Delete(Node current, int target)
ПОЧАТОК
    Node parent;
    ЯКЩО current == null
    return null;
     ІНАКШЕ
    ЯКЩО target < current. key
```

```
long oldChild = current._leftChild;
              current. leftChild =
Delete(GetNode(current._leftChild), target)._position;
     ЯКЩО oldChild == current. leftChild
     current = GetNode(current._position);
          ІНАКШЕ
          SetNode(current. position, current);
          ЯКЩО current. leftChild == -1
          DecrementParentsHeight(current, 0);
          ЯКЩО BalanceFactor(current) == -2
          ЯКЩО BalanceFactor(GetNode(current. rightChild)) <=
     0
          current = RotateRR(current, true);
                          SetNode(current. position, current);
          ІНАКШЕ
          current = RotateRL(current);
                          SetNode(current. position, current);
          ІНАКШЕ ЯКЩО target > current. key
     long oldChild = current. rightChild;
               current._rightChild =
Delete(GetNode(current._rightChild), target)._position;
     ЯКЩО oldChild == current. rightChild
     current = GetNode(current. position);
     ІНАКШЕ
```

```
SetNode(current._position, current);
ЯКЩО current. rightChild == -1
DecrementParentsHeight(current, 0);
     ЯКЩО BalanceFactor(current) == 2
     ЯКЩО BalanceFactor(GetNode(current. leftChild)) >= 0
     current = RotateLL(current, true);
                     SetNode(current._position, current);
     ІНАКШЕ
     current = RotateLR(current);
               SetNode(current._position, current);
ІНАКШЕ
ЯКЩО current. rightChild != -1
parent = GetNode(current._rightChild);
ПОКИ parent. leftChild != -1
parent = GetNode(parent. leftChild);
current._key = parent._key;
                SetNode(current._position, current);
                long oldChild = current._rightChild;
                current. rightChild =
Delete(GetNode(current._rightChild), parent._key)._position;
     ЯКЩО oldChild == current. rightChild
     current = GetNode(current._position);
     ІНАКШЕ
     SetNode(current._position, current);
```

```
ЯКЩО current. rightChild == -1
          DecrementParentsHeight(current, 0);
          ЯКЩО BalanceFactor(current) == 2
          ЯКЩО BalanceFactor(GetNode(current._leftChild)) >= 0
          current = RotateLL(current, true);
                               SetNode(current._position, current);
          ІНАКШЕ
          current = RotateLR(current);
                               SetNode(current._position, current);
          ІНАКШЕ
          ЯКЩО current. leftChild != -1
          _nodeToDelete = current;
                         return GetNode(current._leftChild);
          ІНАКШЕ
          _nodeToDelete = current;
                         Node n = new Node();
                         n._position = -1;
                         return n;
return GetNode(current._position);
```

Часова складність пошуку

Часова складність для даної задачі визначається у кількость звертань до диксу. Таким чином використовуючи метод бінарного пошуку в АВЛ дереві можемо дійти висновку, що алгоритм пошуку запису має швидкість O(log2(N)), де N - це кількість вузлів у дереві, або O(h), де h - висота дерева.

За рахунок того що дерево збалансоване, його висота менше ніж у звичаного бінарного дерева з такою ж кількістю вузлів, що забезпечує швидший пошук.

У звичайному ж незбалансованому бінарному дереві може бути випадок коли всі елементи розташовані в ряд і тоді швидкість пошуку буде оцінювати як O(n), де n - кількість елементів в дереві.

Програмна реалізація

Node.cs

```
using System.Collections;
using System.Collections.Generic;
using UnityEngine;
using System;

[Serializable]
public class Node
{
   public long _position = -1;
   public long _parent = -1;
```

```
public long _leftChild = -1;
public long _rightChild = -1;
public int key = -1;
public string _content;
public int _{height} = -1;
public int _contentSize = 50;
public Node()
}
public Node(int key, string content)
{
  _{\text{key}} = \text{key};
  _content = content;
}
public byte[] Serialize()
{
  byte[] positionBytes = BitConverter.GetBytes(_position);
  byte[] parentBytes = BitConverter.GetBytes(_parent);
  byte[] leftChildBytes = BitConverter.GetBytes(_leftChild);
  byte[] rightChildBytes = BitConverter.GetBytes(_rightChild);
  byte[] keyBytes = BitConverter.GetBytes(_key);
```

```
byte[] contentBytes = new byte[_contentSize];
    byte[] stringBytes =
System.Text.Encoding.ASCII.GetBytes(_content);
    for (int i = 0; i < contentBytes.Length; <math>i++)
     {
       if(i < stringBytes.Length)
         contentBytes[i] = stringBytes[i];
       else
         contentBytes[i] = System.Text.Encoding.ASCII.GetBytes("
")[0];
     }
    byte[] heightBytes = BitConverter.GetBytes(_height);
    int bufferSize = positionBytes.Length + parentBytes.Length +
leftChildBytes.Length + rightChildBytes.Length + keyBytes.Length +
contentBytes.Length + heightBytes.Length;
    byte[] buffer = new byte[bufferSize];
    int index = 0;
    positionBytes.CopyTo(buffer, index);
    index += positionBytes.Length;
    parentBytes.CopyTo(buffer, index);
```

```
index += parentBytes.Length;
  leftChildBytes.CopyTo(buffer, index);
  index += leftChildBytes.Length;
  rightChildBytes.CopyTo(buffer, index);
  index += rightChildBytes.Length;
  keyBytes.CopyTo(buffer, index);
  index += keyBytes.Length;
  contentBytes.CopyTo(buffer, index);
  index += contentBytes.Length;
  heightBytes.CopyTo(buffer, index);
  index += heightBytes.Length;
  return buffer;
public void Deserialize(byte[] buffer)
  int index = 0;
```

}

{

```
_position = BitConverter.ToInt64(buffer[index..(index +
sizeof(long))]);
     index += sizeof(long);
     _parent = BitConverter.ToInt64(buffer[index..(index +
sizeof(long))]);
     index += sizeof(long);
     _leftChild = BitConverter.ToInt64(buffer[index..(index +
sizeof(long))]);
     index += sizeof(long);
     _rightChild = BitConverter.ToInt64(buffer[index..(index +
sizeof(long))]);
     index += sizeof(long);
     _key = BitConverter.ToInt32(buffer[index..(index +
sizeof(int))]);
     index += sizeof(int);
     content =
System.Text.Encoding.ASCII.GetString(buffer[index..(index +
_contentSize)]);
     index += _contentSize;
     _height = BitConverter.ToInt32(buffer[index..(index +
sizeof(int))]);
     index += sizeof(int);
```

```
}
```

AVLTree.cs

```
using System.Collections;
using System.Collections.Generic;
using System.IO;
using UnityEngine;
public class AVLTree
  public long _rootPosition = -1;
  public int _contentSize = 50;
  public int _nodeByteSize = sizeof(long) * 4 + sizeof(int) * 2 + 50;
  private Node _nodeToDelete;
  public string Add(Node node)
    string message;
    using (BinaryWriter binaryWriter = new
BinaryWriter(File.Open("C:\\Users\\STRIX\\UnityProjects\\PA_LAB
_3\\Assets\\Files\\Tree.dat", FileMode.Open)))
```

```
{
       node._position = binaryWriter.BaseStream.Length;
    SetNode(node._position, node);
    if (_rootPosition == -1)
     {
       _rootPosition = node._position;
       RootChanged();
       message = "Node added as root";
     }
    else
     {
       _rootPosition = InsertNode(GetNode(_rootPosition),
node)._position;
       message = "NodeAdded";
    return message;
  }
  private Node InsertNode(Node current, Node node)
    if(node._key < current._key)</pre>
     {
       if(current._leftChild == -1)
```

```
current._leftChild = node._position;
         node._parent = current._position;
         node. height = -1;
         current = IncrementParentsHeight(current);
          SetNode(current._position, current);
          SetNode(node._position, node);
         return GetNode(current._position);
       }
       current._leftChild = InsertNode(GetNode(current._leftChild),
node)._position;
       current = GetNode(current._position);
       current = BalanceTree(current);
     else if(node._key > current._key)
     {
       if (current._rightChild == -1)
       {
         current._rightChild = node._position;
         node._parent = current._position;
         node._height = -1;
         current = IncrementParentsHeight(current);
          SetNode(current._position, current);
          SetNode(node._position, node);
         return GetNode(current._position);
       }
```

```
current._rightChild =
InsertNode(GetNode(current._rightChild), node)._position;
       current = GetNode(current._position);
       current = BalanceTree(current);
       //Debug.Log(debug._key.ToString() + " " +
debug._height.ToString());
     }
     SetNode(current._position, current);
     return GetNode(current._position);
  public void Delete(int target)
  {
     _rootPosition = Delete(GetNode(_rootPosition),
target)._position;
     DeleteFromMemory(_nodeToDelete);
  private Node Delete(Node current, int target)
  {
     Node parent;
     if (current == null)
     { return null; }
     else
       //left subtree
       if (target < current._key)</pre>
       {
```

```
long oldChild = current._leftChild;
          current._leftChild = Delete(GetNode(current._leftChild),
target)._position;
          if (oldChild == current._leftChild)
            current = GetNode(current._position);
          else
            SetNode(current._position, current);
          if (current._leftChild == -1)
          {
            DecrementParentsHeight(current, 0);
          }
          if (BalanceFactor(current) == -2)//here
            if (BalanceFactor(GetNode(current._rightChild)) <= 0)</pre>
             {
               current = RotateRR(current, true);
               SetNode(current._position, current);
             }
            else
               current = RotateRL(current);
               SetNode(current._position, current);
             }
       //right subtree
```

```
else if (target > current._key)
          long oldChild = current._rightChild;
          current._rightChild = Delete(GetNode(current._rightChild),
target)._position;
          if (oldChild == current._rightChild)
            current = GetNode(current._position);
          else
            SetNode(current._position, current);
          if (current._rightChild == -1)
          {
            DecrementParentsHeight(current, 0);
          if (BalanceFactor(current) == 2)
          {
            if (BalanceFactor(GetNode(current._leftChild)) >= 0)
             {
               current = RotateLL(current, true);
               SetNode(current._position, current);
             }
            else
               current = RotateLR(current);
               SetNode(current._position, current);
             }
```

```
}
       //if target is found
       else
       {
          if (current._rightChild != -1)
          {
            parent = GetNode(current._rightChild);
            while (parent._leftChild != -1)
             {
               parent = GetNode(parent._leftChild);
            current._key = parent._key;
            SetNode(current._position, current);
            long oldChild = current._rightChild;
            current._rightChild =
Delete(GetNode(current._rightChild), parent._key)._position;
            if (oldChild == current._rightChild)
               current = GetNode(current._position);
            else
               SetNode(current._position, current);
            if (current._rightChild == -1)
               DecrementParentsHeight(current, 0);
             }
            if (BalanceFactor(current) == 2)//rebalancing
```

```
if (BalanceFactor(GetNode(current._leftChild)) >= 0)
     {
       current = RotateLL(current, true);
       SetNode(current._position, current);
     }
     else
       current = RotateLR(current);
       SetNode(current._position, current);
     }
else
  if (current._leftChild != -1)
  {
    _nodeToDelete = current;
    return GetNode(current._leftChild);
  }
  else
     _nodeToDelete = current;
    Node n = new Node();
    n.\_position = -1;
    return n;
  }
```

```
}
  return GetNode(current._position);
public string Find(int key)
{
  Node node = Find(key, GetNode(_rootPosition));
  if (node == null)
  {
     return "Key is not found";
  }
  else
     return node._content;
  }
}
private Node Find(int target, Node current)
  if(target < current._key)</pre>
  {
     if(target == current._key)
       return current;
```

```
}
  else if(current._leftChild == -1)
   {
     return null;
  else
     return Find(target, GetNode(current._leftChild));
   }
}
else
  if (target == current._key)
   {
     return current;
  else if (current._rightChild == -1)
   {
     return null;
  else
     return Find(target, GetNode(current._rightChild));
```

```
private Node BalanceTree(Node current)
     current = GetNode(current._position);
     int bFactor = BalanceFactor(current);
     if (bFactor > 1)
     {
       if (BalanceFactor(GetNode(current._leftChild)) > 0)
       {
         current = RotateLL(current, true);
       }
       else
         current = RotateLR(current);
       }
     else if(bFactor < -1)
     {
       if(BalanceFactor(GetNode(current._rightChild)) > 0)
       {
         current = RotateRL(current);
       else
         current = RotateRR(current, true);
         //Debug.Log(current._key.ToString() + " " +
current._height.ToString());
```

```
}
  SetNode(current._position, current);
  return GetNode(current._position);
}
private Node RotateLL(Node parent, bool changeHeight)
{
  Node pivot = GetNode(parent._leftChild);
  parent._leftChild = pivot._rightChild;
  pivot._rightChild = parent._position;
  pivot._parent = parent._parent;
  parent._parent = pivot._position;
  if (pivot._parent == -1)
  {
     _rootPosition = pivot._position;
    RootChanged();
  }
  else
  {
      Node grandparent = GetNode(pivot._parent);
    if (pivot._key > grandparent._key)
       grandparent._rightChild = pivot._position;
     else
```

```
grandparent._leftChild = pivot._position;
    SetNode(grandparent._position, grandparent);
  }
  pivot._height++;
  if (!changeHeight)
    parent._height--;
  SetNode(parent._position, parent);
  SetNode(pivot._position, pivot);
  if (changeHeight)
  {
    parent._height--;
    SetNode(parent._position, parent);
    DecrementParentsHeight(parent, 0);
  }
  return GetNode(pivot._position);
}
private Node RotateLR(Node parent)
  Node pivot = GetNode(parent._leftChild);
  parent._leftChild = RotateRR(pivot,false)._position;
  return RotateLL(parent, true);
}
private Node RotateRL(Node parent)
```

```
{
  Node pivot = GetNode(parent._rightChild);
  parent._rightChild = RotateLL(pivot, false)._position;
  return RotateRR(parent, true);
}
private Node RotateRR(Node parent, bool changeHeight)
{
  Node pivot = GetNode(parent._rightChild);
  parent._rightChild = pivot._leftChild;
  pivot._leftChild = parent._position;
  pivot._parent = parent._parent;
  parent._parent = pivot._position;
  if(pivot._parent == -1)
  {
     _rootPosition = pivot._position;
    RootChanged();
  }
  else
    Node grandparent = GetNode(pivot._parent);
    if(pivot._key > grandparent._key)
       grandparent._rightChild = pivot._position;
     else
     {
       grandparent._leftChild = pivot._position;
```

```
}
       SetNode(grandparent._position, grandparent);
    pivot._height++;
    SetNode(pivot._position, pivot);
    if (!changeHeight)
       parent._height--;
    SetNode(parent._position, parent);
    SetNode(pivot._position, pivot);
    if (changeHeight)
     {
       parent._height--;
       SetNode(parent._position, parent);
       DecrementParentsHeight(parent, 0);
     }
    //Debug.Log(pivot._key.ToString() + " " +
pivot._height.ToString());
    return GetNode(pivot._position);
  }
  private Node DecrementParentsHeight(Node current, int
lastBalanceFactor)
    Node node = new Node();
    int newLastBalanceFactor = 0;
    if (current._parent != -1)
```

```
{
       node = GetNode(current._parent);
       newLastBalanceFactor = Mathf.Abs(BalanceFactor(node));
     }
    current._height--;
    SetNode(current._position, current);
    //if(current._key == 2)
       //Debug.Log(current. key.ToString() + " " +
current._height.ToString());
    if (current._parent == -1)
     {
       if (Mathf.Abs(BalanceFactor(GetNode(current._position))) ==
1 && lastBalanceFactor != 2)
         current._height++;
       SetNode(current._position, current);
       Debug.Log(current._key.ToString() + " " +
current._height.ToString());
       return GetNode(current._position);
     }
    else if (Mathf.Abs(BalanceFactor(GetNode(current. position)))
== 1 && lastBalanceFactor != 2)
       current._height++;
       SetNode(current._position, current);
       Debug.Log(current._key.ToString() + " " +
current._height.ToString());
       return GetNode(current._position);
```

```
}
    lastBalanceFactor = newLastBalanceFactor;
    //Debug.Log(node. key.ToString() + " " +
node._height.ToString());
    DecrementParentsHeight(node, lastBalanceFactor);
    SetNode(current._position, current);
    Debug.Log(current. key.ToString() + " " +
current._height.ToString());
    return GetNode(current._position);
  }
  private Node IncrementParentsHeight(Node current)
    current._height++;
    SetNode(current._position, current);
    if (current._parent == -1)
     {
       if (BalanceFactor(GetNode(current._position)) == 0)
         current._height--;
       SetNode(current._position, current);
       //Debug.Log(current._key.ToString() + " " +
current._height.ToString());
       return GetNode(current._position);
     }
```

```
else if(BalanceFactor(GetNode(current._parent)) == 0)
       SetNode(current. position, current);
       Debug.Log(current._key.ToString() + " " +
current._height.ToString());
       return GetNode(current._position);
     }
     Node node = new Node();
     if (current._parent != -1)
     {
       node = GetNode(current._parent);
     IncrementParentsHeight(node);
     SetNode(current._position, current);
     //Debug.Log(current._key.ToString() + " " +
current._height.ToString());
     return GetNode(current._position);
  }
  private int BalanceFactor(Node current)
  {
     int 1;
     int r;
     if (current._leftChild != -1)
       1 = GetNode(current._leftChild)._height;
     else
```

```
1 = -2;
    if (current._rightChild != -1)
       r = GetNode(current._rightChild)._height;
    else
       r = -2;
    return 1 - r;
  }
  public Node GetNode(long position)
  {
    Node node = new Node();
    using (BinaryReader binaryReader = new
BinaryReader(File.Open("C:\\Users\\STRIX\\UnityProjects\\PA LA
B_3\\Assets\\Files\\Tree.dat", FileMode.Open)))
       binaryReader.BaseStream.Seek(position, SeekOrigin.Begin);
       byte[] buffer = binaryReader.ReadBytes(_nodeByteSize);
       node.Deserialize(buffer);
    return node;
  }
  public void SetNode(long position, Node node)
    using (BinaryWriter binaryWriter = new
BinaryWriter(File.Open("C:\\Users\\STRIX\\UnityProjects\\PA_LAB
_3\\Assets\\Files\\Tree.dat", FileMode.Open)))
```

```
{
       binaryWriter.BaseStream.Seek(position, SeekOrigin.Begin);
       node._position = position;
       byte[] buffer = node.Serialize();
       binaryWriter.Write(buffer);
  }
  private void RootChanged()
  {
    using(BinaryWriter binaryWriter = new
BinaryWriter(File.Open("C:\\Users\\STRIX\\UnityProjects\\PA_LAB
_3\\Assets\\Files\\Root.dat", FileMode.Open)))
       binaryWriter.Write(_rootPosition);
     }
  }
  public void DeleteFromMemory(Node node)
  {
    long fileLength;
    using (BinaryWriter binaryWriter = new
BinaryWriter(File.Open("C:\\Users\\STRIX\\UnityProjects\\PA_LAB
_3\\Assets\\Files\\Tree.dat", FileMode.Open)))
     {
       fileLength = binaryWriter.BaseStream.Length;
```

```
Node lastNode = GetNode(fileLength - _nodeByteSize);
    if(lastNode._position == _rootPosition)
     {
       _rootPosition = node._position;
     }
    lastNode._position = node._position;
    if (lastNode._parent != -1)
     {
       Node parent = GetNode(lastNode._parent);
       if (lastNode._key > parent._key)
       {
         parent._rightChild = lastNode._position;
       }
       else
       {
         parent._leftChild = lastNode._position;
       SetNode(parent._position, parent);
     }
    SetNode(lastNode._position, lastNode);
    using (BinaryWriter binaryWriter = new
BinaryWriter(File.Open("C:\\Users\\STRIX\\UnityProjects\\PA_LAB
_3\\Assets\\Files\\Tree.dat", FileMode.Open)))
       binaryWriter.BaseStream.SetLength(fileLength -
_nodeByteSize);
```

```
}
}
}
```

InterfaceManager.cs

```
using System.Collections;
using System.Collections.Generic;
using UnityEngine;
using System.IO;
using System;
using System.Runtime.Serialization.Formatters.Binary;
using TMPro;
public class InterfaceManager: MonoBehaviour
  private AVLTree AVLTree = new AVLTree();
  [SerializeField] Transform[] UINodes;
  [SerializeField] private TMP_InputField _inputFindKey;
  [SerializeField] private TextMeshProUGUI _foundContent;
  [SerializeField] private TMP_InputField _inputAddKey;
  [SerializeField] private TMP_InputField _inputAddContent;
```

```
[SerializeField] private TMP_InputField _inputDeleteKey;
  [SerializeField] private TextMeshProUGUI _addingMessage;
  // Start is called before the first frame update
  void Start()
  {
    using (Stream stream =
File.Open("C:\\Users\\STRIX\\UnityProjects\\PA LAB 3\\Assets\\Fil
es\\Tree.dat", FileMode.OpenOrCreate))
     {
     }
    using(BinaryReader binaryReader = new
BinaryReader(File.Open("C:\\Users\\STRIX\\UnityProjects\\PA LA
B_3\\Assets\\Files\\Root.dat", FileMode.OpenOrCreate)))
       if(binaryReader.BaseStream.Length != 0)
       {
         AVLTree._rootPosition = binaryReader.ReadInt64();
       }
    ShowTree();
  }
  // Update is called once per frame
  void Update()
```

```
}
  public void Add()
  {
    int key;
    if(int.TryParse(_inputAddKey.text, out key))
     {
     }
    else
       throw new Exception("Key didn't parse");
     }
    string content = _inputAddContent.text;
    Node node = new Node(key, content);
    string message = AVLTree.Add(node);
    _addingMessage.text = message;
    Node debug = AVLTree.GetNode(AVLTree._rootPosition);
    //Debug.Log(debug._key.ToString() + " " +
debug._height.ToString());
    ShowTree();
  }
  public void Delete()
```

```
Int32.TryParse(_inputDeleteKey.text, out int deleteKey);
    AVLTree.Delete(deleteKey);
    ShowTree();
  }
  public void Find()
    Int32.TryParse(_inputFindKey.text, out int targetKey);
    string content = AVLTree.Find(targetKey);
    _foundContent.text = content;
  }
  public void ShowTree()
  {
    Node root = null;
    if (AVLTree._rootPosition != -1)
    {
      root = AVLTree.GetNode(AVLTree._rootPosition);
UINodes[0].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= root._key.ToString();
UINodes[0].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= root._height.ToString();
    }
    else
    {
```

```
UINodes[0].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
UINodes[0].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
    }
    Node first = null, second = null, third = null, fourth = null, fifth =
null, sixth = null;
    if (root != null)
    {
       if (root._leftChild != -1)
       {
         first = AVLTree.GetNode(root._leftChild);
       else
       {
UINodes[1].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
UINodes[1].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
       }
       if (root._rightChild != -1)
       {
         second = AVLTree.GetNode(root._rightChild);
       }
```

```
else
       {
UINodes[2].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
UINodes[2].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
       }
    }
    if(first != null)
    {
UINodes[1].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= first._key.ToString();
UINodes[1].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= first._height.ToString();
      if (first._leftChild != -1)
       {
         third = AVLTree.GetNode(first._leftChild);
UINodes[3].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= third._key.ToString();
UINodes[3].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= third._height.ToString();
       }
       else
```

```
UINodes[3].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
UINodes[3].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
       }
      if(first._rightChild != -1)
       {
         fourth = AVLTree.GetNode(first._rightChild);
UINodes[4].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= fourth._key.ToString();
UINodes[4].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= fourth._height.ToString();
       }
      else
      {
UINodes[4].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
UINodes[4].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
       }
    }
    if(second != null)
```

{

```
UINodes[2].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= second._key.ToString();
UINodes[2].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= second._height.ToString();
      if (second._leftChild != -1)
       {
         fifth = AVLTree.GetNode(second._leftChild);
UINodes[5].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= fifth._key.ToString();
UINodes[5].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= fifth._height.ToString();
       }
      else
       {
UINodes[5].GetChild(0).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
UINodes[5].GetChild(1).GetComponent<TextMeshProUGUI>().text
= "NULL";
      if (second._rightChild != -1)
       {
         sixth = AVLTree.GetNode(second._rightChild);
```

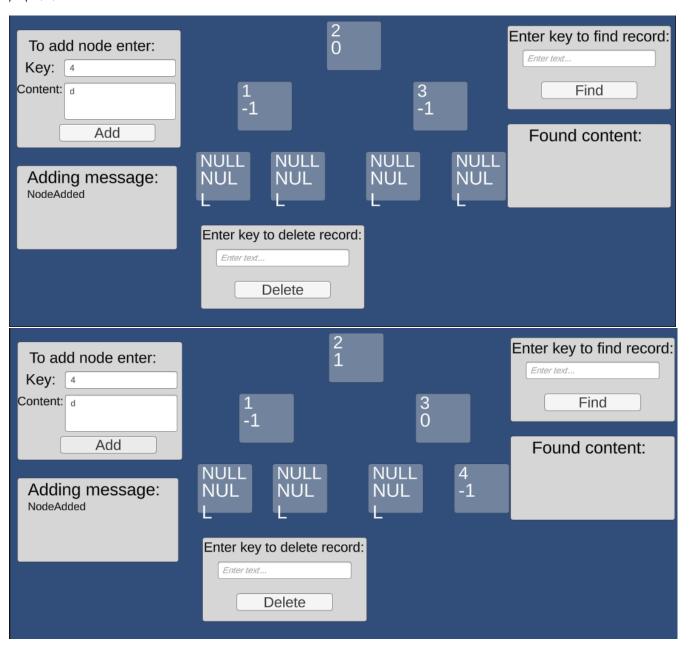
{

Приклад роботи

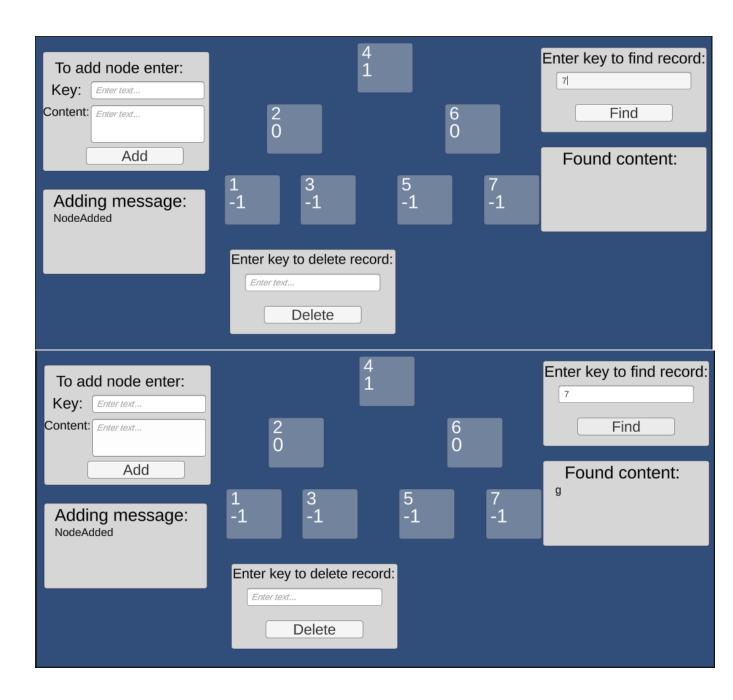
На рисунках зображено приклади роботи програми при додаванні, пошуку та видаленні елементів дерева.

В графічному зображенні нод записані: зверху ключ, знизу висота.

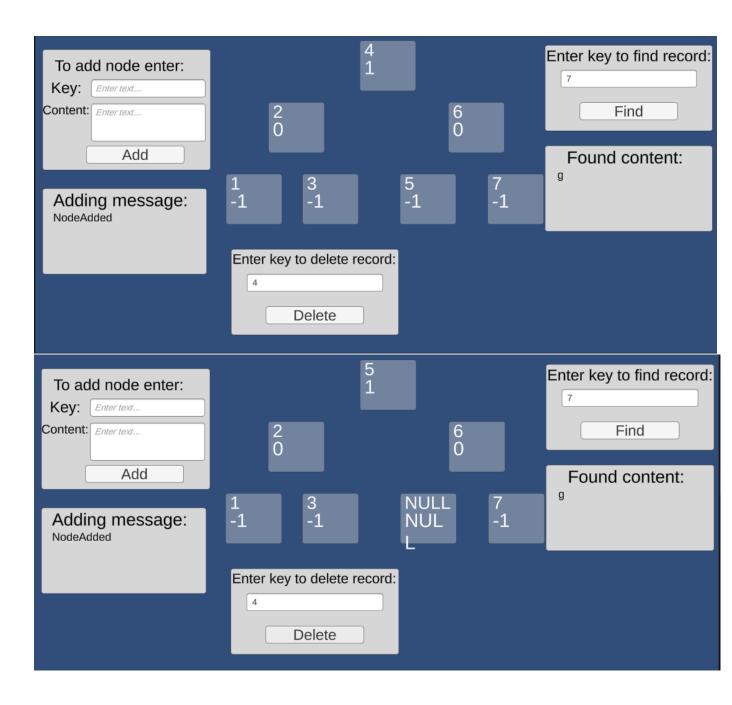
Додавання елемента:



Пошук елемента:



Видалення елемента:



Тестування алгоритму

В таблиці наведено кількість пройдених вузлів для 15 спроб пошуку запису по ключу.

| Номер спроби пошуку | Кількість пройдених вузлів |
|---------------------|----------------------------|
| | |
| 1 | 3 |
| 2 | 3 |
| 3 | 1 |
| 4 | 2 |
| 5 | 3 |
| 6 | 2 |
| 7 | 3 |
| 8 | 4 |
| 9 | 5 |
| 10 | 4 |
| 11 | 4 |
| 12 | 3 |
| 13 | 5 |
| 14 | 4 |
| 15 | 5 |

ВИСНОВОК

На лабораторній роботі було вивчено основні підходи проектування та обробки складних структур даних, було реалізовано програмне забезпечення, що дає змогу здійснювати пошук, додавання, редагування і видалення даних, в основі якого лежить бінарне АВЛ дерево. У ході роботи було досліджено алгоритм пошуку і ми дійшли

висновку, що швидкість знаходження вузла залежить як O(log2(N)) від кількості вузлів або як O(h) від висоти дерева. Середня кількість пройдених вузлів при пошуку запису: 3.4.