



# MATERI 11



## TUJUAN INSTRUKSIONAL KHUSUS

Setelah menyelesaikan pertemuan ini mahasiswa diharapkan :

- ☐ Dapat menghitung matriks transisi dari suatu basis
- ☐ Dapat menghitung solusi least square suatu SPL



# Penggantian Basis

### Contoh 4:

Dua basis dari ruang vektor  $\mathbb{R}^2$

masing-masing  $B = \{ u_1, u_2 \}$  dan  $B' = \{ u_1', u_2' \}$

$$u_1 = (1, 0)$$

$$u_1' = (1, 1)$$

$$u_2 = (0, 1)$$

$$u_2' = (2, 1)$$

vektor  $[v]_{B'} = (-3, 5)$  jika dinyatakan dalam basis  $B'$

akan menjadi  $[v]_B = (7, 2)$  jika dinyatakan dalam basis  $B$

$$B' \xrightarrow{P} B \quad \text{dan} \quad [v]_B = P [v]_{B'}$$

## Secara umum:

Dua basis dari ruang vektor  $R^2$

masing-masing  $B = \{ u_1, u_2 \}$  dan  $B' = \{ u_1', u_2' \}$

Vektor  $u_1'$  dinyatakan dalam Basis  $B = [u_1']_B = (a, b) = au_1 + bu_2$  ..... (1)

Vektor  $u_2'$  dinyatakan dalam Basis  $B = [u_2']_B = (c, d) = cu_1 + du_2$  ..... (2)

Vektor  $v$  dinyatakan dalam Basis  $B' = [v]_{B'} = (k_1, k_2) = k_1u_1' + k_2u_2'$  ..... (3)

Untuk menyatakan  $v$  dalam Basis  $B$ , disubstitusikan (1) dan (2) ke dalam (3)

$$\begin{aligned}[v]_{B'} = (k_1, k_2) &= k_1u_1' + k_2u_2' = k_1(au_1 + bu_2) + k_2(cu_1 + du_2) \\ &= (k_1au_1 + k_2cu_1) + (k_1bu_2 + k_2du_2) \\ &= (k_1a + k_2c)u_1 + (k_1b + k_2d)u_2\end{aligned}$$

Dari ruang vektor  $\mathbb{R}^2$

**basis**  $B = \{ u_1, u_2 \}$       **dan**      **basis**  $B' = \{ u_1', u_2' \}$

$$\begin{aligned} [v]_{B'} &= (k_1, k_2) = k_1 u_1' + k_2 u_2' = k_1 (a u_1 + b u_2) + k_2 (c u_1 + d u_2) \\ &= (k_1 a u_1 + k_2 c u_1) + (k_1 b u_2 + k_2 d u_2) \\ &= (k_1 a + k_2 c) u_1 + (k_1 b + k_2 d) u_2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} [v]_B &= (k_1 a + k_2 c) u_1 + (k_1 b + k_2 d) u_2 \\ &= (a k_1 + c k_2) u_1 + (b k_1 + d k_2) u_2 \end{aligned}$$

$$[v]_B = \begin{bmatrix} a k_1 + c k_2 \\ b k_1 + d k_2 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix}}_P \underbrace{\begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \end{bmatrix}}_{[v]_{B'}}$$

basis  $B = \{ u_1, u_2 \}$  dan basis  $B' = \{ u_1', u_2' \}$

$$[v]_B = \begin{pmatrix} ak_1 + ck_2 \\ bk_1 + dk_2 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}}_P \underbrace{\begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \end{pmatrix}}_{[v]_{B'}}$$

Vektor  $u_1'$  dinyatakan dalam Basis  $B = [u_1']_B = (a, b) = au_1 + bu_2$  ..... (1)

Vektor  $u_2'$  dinyatakan dalam Basis  $B = [u_2']_B = (c, d) = cu_1 + du_2$  ..... (2)

$$B' \xrightarrow{P} B$$

$$P = \left( [u_1']_B \mid [u_2']_B \right)$$



**P** = matriks transisi dari Basis B' ke Basis B

**P**<sup>-1</sup> = matriks transisi dari Basis B ke Basis B'

**B** → B'

$$\mathbf{P}^{-1} = \left( \begin{array}{c|c} [\mathbf{u}_1]_{\mathbf{B}'} & [\mathbf{u}_2]_{\mathbf{B}} \end{array} \right)$$





## Contoh:

- Misalkan  $B = (u_1, u_2)$  dan  $B' = (u_1', u_2')$  dimana  
 $u_1 = (1, 0)$ ,  $u_2 = (0, 1)$ ,  $u_1' = (1, 1)$ ,  $u_2' = (2, 1)$
- a. Temukan matriks transisi dari  $B'$  ke  $B$
- b. Temukan  $[V]_B$  jika  $[V]_{B'} = (-3, 5)$

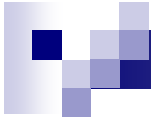
## PENYELESAIAN :

a.  $u_1' = u_1 + u_2$   
 $u_2' = 2u_1 + u_2$

sehingga

$$[u_1']_B = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ dan } [u_2']_B = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{maka\_transisi} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$



b.

$$[V]_B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -3 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 2 \end{bmatrix}$$



## LEAST SQUARE

Diketahui SPL sebagai berikut :

$$X_1 + X_2 = 4$$

$$3X_1 + X_2 = 10$$

$$X_1 + 3X_2 = 5$$

Dua persamaan pertama didapatkan penyelesaian  $x_1 = 3$ ,  $x_2 = 1$  yang tidak memenuhi persamaan ketiga.

SPL tidak mempunyai jawab atau vektor  $\bar{b} = (4 \ 10 \ 5)$  tidak terletak pada ruang kolom dari matriks koefisien.

## LEAST SQUARE (Cont'd)

Misalkan  $SPL \equiv A\bar{x} = \bar{b}$

Jawab terbaik suatu SPL tak punya jawab adalah vektor  $\bar{x}$  di  $R^n$  sehingga nilai,  $|A\bar{x} - \bar{b}|$

sekecil mungkin

Jawab ini juga disebut sebagai “**jawab kuadrat terkecil**”


Contoh(1) :

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \quad \bar{b} = \begin{bmatrix} 4 \\ 10 \\ 5 \end{bmatrix} \quad A^t A \bar{x} = A^t \bar{b}$$

$$\bar{p} = A^t \bar{x} = \frac{1}{26} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} = \left( \frac{34}{9} \quad \frac{181}{18} \quad \frac{91}{18} \right)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \bar{x}_1 \\ \bar{x}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 \\ 10 \\ 5 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 11 & 7 \\ 7 & 11 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \bar{x}_1 \\ \bar{x}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 39 \\ 29 \end{bmatrix}$$



$$(A^t A)^{-1} = \frac{1}{72} \begin{bmatrix} 11 & -7 \\ -7 & 11 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \bar{x}_1 \\ \bar{x}_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{72} \cdot \begin{bmatrix} 11 & -7 \\ -7 & 11 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 39 \\ 29 \end{bmatrix} = \frac{1}{36} \begin{bmatrix} 113 \\ 23 \end{bmatrix}$$

$$\bar{x} = \left( 113/26 \quad 23/26 \right) \longrightarrow \boxed{\text{JAWAB TERBAIK}}$$



Vektor proyeksi dari terhadap ruang kolom ialah:

$$\bar{p} = A\bar{x} = \frac{1}{26} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 113 \\ 23 \end{bmatrix} = \left( \frac{34}{9} \quad \frac{181}{18} \quad \frac{91}{18} \right)$$

Dengan demikian  $\bar{p} = \left( \frac{34}{9}, \frac{181}{18}, \frac{91}{18} \right)$

merupakan titik terdekat di ruang kolom, dengan

$$\bar{b} = (4, 10, 5)$$





Jarak keduanya:  $|\bar{p} - \bar{b}|^2 = \left(-\frac{2}{9}\right)^2 + \left(\frac{1}{18}\right)^2 + \left(\frac{1}{18}\right)^2 = \frac{1}{18}$

→ Merupakan jumlah kuadrat kesalahan jika diganti.



Contoh(2) :

Diketahui SPL sebagai berikut :

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 - 2x_3 = 6 \\ x_1 \quad \quad - x_3 = 3 \\ x_1 + x_2 \quad \quad = 9 \\ x_1 + x_2 - x_3 = 6 \end{cases}$$

Penyelesaian:

$$A^t A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 & 4 & -6 \\ 4 & 3 & -3 \\ -6 & -3 & 6 \end{bmatrix}$$

$$A^t \bar{b} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \\ 9 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 30 \\ 21 \\ -21 \end{bmatrix}$$

$$A^t \bar{A} \bar{x} = A^t \bar{b} \rightarrow \begin{bmatrix} 7 & 4 & -6 \\ 4 & 3 & -3 \\ -6 & -3 & 6 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \bar{x}_1 \\ \bar{x}_2 \\ \bar{x}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 30 \\ 21 \\ -21 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} \bar{x}_1 \\ \bar{x}_2 \\ \bar{x}_3 \end{bmatrix} = (6 \quad 3 \quad 4)$$

$$\bar{p} = \bar{A} \bar{x} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 2 \\ 9 \\ 5 \end{bmatrix}$$