Nous avons l'équation de la chaleur :

$$\partial_t u - D \Delta u = f \tag{1}$$

Discrétisée en 3D comme :

$$\begin{split} \frac{u_{i,j,k}^{n+1} - u_{i,j,k}^n}{\Delta t} - D \left(\frac{u_{i-1,j,k}^{n+1} - 2 \, u_{i,j,k}^{n+1} + u_{i+1,j,k}^{n+1}}{\Delta x^2} \right) \\ - D \left(\frac{u_{i,j-1,k}^{n+1} - 2 \, u_{i,j,k}^{n+1} + u_{i,j+1,k}^{n+1}}{\Delta y^2} \right) \\ - D \left(\frac{u_{i,j,k-1}^{n+1} - 2 \, u_{i,j,k}^{n+1} + u_{i,j,k+1}^{n+1}}{\Delta z^2} \right) = f_{i,j,k}^n \end{split}$$

Soient $a,b,c,d\in\mathbb{R}$ les coefficients d'interaction entre les points définis par

$$a:=rac{1}{\Delta t}-2b-2c-2d \qquad b:=rac{-D}{\Delta x^2} \qquad c:=rac{-D}{\Delta y^2} \qquad d:=rac{-D}{\Delta z^2}$$

L'équation discrétisée devient donc

$$a u_{i,j,k}^{n+1} + b \left(u_{i+1,j,k}^{n+1} + u_{i-1,j,k}^{n+1} \right) + c \left(u_{i,j+1,k}^{n+1} + u_{i,j-1,k}^{n+1} \right) + d \left(u_{i,j,k+1}^{n+1} + u_{i,j,k-1}^{n+1} \right) = \frac{1}{\Delta t} u_{i,j,k}^{n} + f_{i,j,k}^{n} + f_{i,j,k}^{n}$$

Étudions dans un premier temps (1) avec conditions aux limites périodiques en 1D

$$M_{1D} \begin{pmatrix} u_{0,\cdot,\cdot}^{n+1} \\ \vdots \\ u_{N_x-1,\cdot,\cdot}^{n+1} \end{pmatrix} = \frac{1}{\Delta t} \begin{pmatrix} u_{0,\cdot,\cdot}^n \\ \vdots \\ u_{N_x-1,\cdot,\cdot}^n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f_{0,\cdot,\cdot} \\ \vdots \\ f_{N_x-1,\cdot,\cdot} \end{pmatrix}$$

Avec

Étudions dans un second temps (1) avec conditions aux limites périodiques en 2D, extension vectoriel du cas 1D,

$$M_{2D} \begin{pmatrix} u_{0:N_x-1,0,\cdot}^{n+1} \\ \vdots \\ u_{0:N_x-1,N_y-1,\cdot}^{n+1} \end{pmatrix} = \frac{1}{\Delta t} \begin{pmatrix} u_{0:N_x-1,0,\cdot}^n \\ \vdots \\ u_{0:N_x-1,N_y-1,\cdot}^n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f_{0:N_x-1,0,\cdot}^n \\ \vdots \\ f_{0:N_x-1,N_y-1,\cdot}^n \end{pmatrix}$$

Avec

Ainsi (1) avec conditions aux limites périodiques en 3D, extension vectoriel du cas 2D,

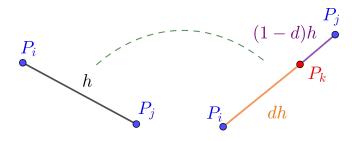
$$M_{3D} \begin{pmatrix} u_{0:N_x-1,0:N_y-1,0}^{n+1} \\ \vdots \\ u_{0:N_x-1,0:N_y-1,N_z-1}^{n+1} \end{pmatrix} = \frac{1}{\Delta t} \begin{pmatrix} u_{0:N_x-1,0:N_y-1,0}^n \\ \vdots \\ u_{0:N_x-1,0:N_y-1,N_z-1}^n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f_{0:N_x-1,0:N_y-1,0}^n \\ \vdots \\ f_{0:N_x-1,0:N_y-1,N_z-1}^n \end{pmatrix}$$

Avec

Notre problème, regroupé sous forme matricielle sans conditions aux bords (sur la frontière définie par ϕ) et en ajoutant les nouveaux points à la fin de ceux du maillage, devient :

$$\underbrace{\left(\begin{array}{c|c} M_{3D} & 0 \\ \hline 0 & \mathrm{Id} \end{array}\right)}_{\mathbf{I} = \mathbf{I}} U^{n+1} = \frac{1}{\Delta t} U^n + F$$

Il reste un problème à régler : les nouveaux points sont situés sur des arêtes du maillage. Il nous faut donc supprimer des anciennes interactions et en rajouter de nouvelles :



Soient P_i et P_j deux points du maillage séparés par un pas h. Notons que sur un maillage cartésien h peut uniquement être Δx , Δy ou Δz .

Si nous insérons un point P_k sur l'arête $[P_i, P_j]$ séparé de P_i par une distance hd et par une distance (1-d)h de P_j , nous notons que $d \in [0,1]$ le facteur de changement de distance.

Si nous voulons découper l'ancienne interaction en deux nouvelles, il nous faut donc appliquer l'algorithme simpliste :

- 1) Supprimer l'interaction entre P_i et P_j . A[i,j] = A[j,i] = 0
- 2) Créer une interaction entre P_i et P_k . Le coefficient est donné par $A[i,k] = A[k,i] = \frac{-D}{dh^2}$
- 3) Créer une interaction entre P_j et P_k . Le coefficient est donné par $A[j,k] = A[k,j] = \frac{-D}{(1-d)h^2}$
- 4) Mettre à jour le coefficient diagonal pour le point P_i . $A[i,i] = a + \frac{-D}{h^2} \frac{-D}{dh^2} = \frac{1}{\Delta t} 2b 2c 2d + \frac{-D}{h^2} \frac{-D}{dh^2}$
- **5)** Mettre à jour le coefficient diagonal pour le point P_j . $A[j,j] = a + \frac{-D}{h^2} \frac{-D}{(1-d)h^2} = \frac{1}{\Delta t} 2b 2c 2d + \frac{-D}{h^2} \frac{-D}{(1-d)h^2}$
- 6) Mettre à jour le coefficient diagonal pour le point P_k . $A[k,k] = \frac{1}{\Delta t} \frac{-D}{dh^2} \frac{-D}{(1-d)h^2}$

Il en résulte une matrice à diagonale strictement dominante. Mais cela reste à prouver.

Algorithme 1 : Idée

```
Définitions;
b = \frac{-D}{\Delta x^2}, c = \frac{-D}{\Delta y^2}, d = \frac{-D}{\Delta z^2}, a = \frac{1}{\Delta t} - 2b - 2c - 2d;
pour chaque p_k: point du bord faire
    k = \text{indice global du point};
    n_k = \text{nombre de voisins de } p_k;
    si n_k = 2 alors
        Le point p_k est un point sur une arête;
        p_i = \text{premier voisin de } p_k;
        i = \text{indice global du point } p_i
        p_i = \text{deuxième voisin de } p_k
        j = \text{indice global du point } p_i
        A[i,j] = A[j,i] = 0 (supprime l'interaction entre p_i et p_j)
        Si l'arête est sur l'axe x Faire Move (\Delta x, b)
        Si l'arête est sur l'axe y Faire Move (\Delta y, c)
        Si l'arête est sur l'axe z Faire Move (\Delta z, d)
    si n_k = 4 alors
     Le point est un point du maillage donc il n'y a rien de plus à faire
    fin
fin
```

Algorithme 2 : Move (h, coeff)

$$d = \frac{1}{h} \| p_k - p_i \|$$

$$v = \frac{1}{d} \times coeff$$

$$w = \frac{1}{(1-d)} \times coeff$$

$$M\grave{a}j \ de \ l'interaction \ entre \ p_i \ et \ p_k$$

$$A[i,k] = A[k,i] = v$$

$$A[i,i] = A[i,i] + coeff - v$$

$$M\grave{a}j \ de \ l'interaction \ entre \ p_j \ et \ p_k$$

$$A[j,k] = A[k,j] = w$$

$$A[j,j] = A[j,j] + coeff - w$$

$$M\grave{a}j \ de \ la \ ligne \ k$$

$$A[k,k] = \frac{1}{\Delta t} - v - w$$