Équation de la chaleur et conditions aux bords

Valentin Pannetier

10 décembre 2020

Équation de la chaleur

$$\partial_t u - D\Delta u = f \tag{1}$$

D coefficient de diffusité thermique. Une fois discrétisée, on obtient des matrices représentant les opérateurs. On note $[\Delta]$ la matrice du Laplacien et T la matrice de la dérivée temporelle.

Rappel développement de Taylor

Soit u une fonction différentiable en z_0 et $z_0 + \alpha$, on a pour tout n dans \mathbb{N}

$$u(z_0 + \alpha) = \sum_{k=0}^{n} \frac{\alpha^k}{k!} \partial_z^k u(z_0) + \mathcal{O}(\alpha^n)$$
 (2)

qui est utilisé pour approcher la valeur de $u(z_0 + \alpha)$ avec une combinaison des valeurs des dérivées $\partial_z^k u(z_0)$. Cette relation est utilisé dans la méthode des différences finies pour obtenir plusieurs relations. On peut par exemple voir le fameux taux d'accroissement

$$\frac{u(z_0 + \alpha) - u(z_0)}{\alpha} = \frac{\left[\sum_{k=0}^n \frac{\alpha^k}{k!} \partial_z^k u(z_0) + \mathcal{O}(\alpha^n)\right] - u(z_0)}{\alpha} \tag{3}$$

En scindant la somme on obtient

$$= \frac{\left[\frac{\alpha^0}{0!}\partial_z^0 u(z_0) + \sum_{k=1}^n \frac{\alpha^k}{k!}\partial_z^k u(z_0) + \mathcal{O}(\alpha^n)\right] - u(z_0)}{\alpha}$$

$$= \frac{\left[\frac{\alpha^0}{0!}\partial_z^0 u(z_0) + \sum_{k=1}^n \frac{\alpha^k}{k!}\partial_z^k u(z_0) + \mathcal{O}(\alpha^n)\right] - u(z_0)}{\alpha}$$
(4)

C'est-à-dire

$$=\sum_{k=1}^{n} \frac{\alpha^{k-1}}{k!} \partial_z^k u(z_0) + \mathcal{O}(\alpha^{n-1})$$
 (5)

En scindant de nouveau

$$= \underbrace{\frac{\alpha^0}{1!} \partial_z^1 u(z_0)}_{\partial_z u(z_0)} + \underbrace{\sum_{k=2}^n \frac{\alpha^{k-1}}{k!} \partial_z^k u(z_0) + \mathcal{O}(\alpha^{n-1})}_{\mathcal{O}(\alpha^1)}$$
(6)

$$= \partial_z u(z_0) + \mathcal{O}(\alpha^1) \tag{7}$$

$$\approx \partial_z u(z_0)$$
 (8)

On dit alors que l'on peut approcher $\partial_z u(z_0)$ grâce à $\frac{u(z_0 + \alpha) - u(z_0)}{\alpha}$ à l'ordre 1 (c'est la dernière ligne avec le $\mathcal{O}(\alpha^1)$) sur le stencil $z_0 + \alpha, z_0$.

Une liste non exhaustive des approximations des dérivées avec des stencils (liste des points que l'on prend pour approximer une valeur en z_0 , par exemple $z_0 - \alpha$, z_0 , $z_0 + \alpha$) est donnée ici https:

//en.wikipedia.org/wiki/Finite_difference_coefficient.

La dérivée temporelle

La dérivée temporelle est particulière dans le sens où le stencil que l'on prend est temporel et que pour approcher la valeur de $\partial_t u(t)$ on ne peut pas prendre de valeurs qui n'ont pas été calculée encore. On a une boucle sur le temps pour avoir les valeurs successives de $u:u^0,u^1,u^2,\cdots$. Mais si on veut approcher u^3 (ie la solution u qui est solution d'un équation faisant intervenir une dérivée temporelle) on ne peut que se servir des valeurs u^k déjà calculées! On parle alors de stencils décentrés. Par exemple on peut pour calculer en t_0 (en prenant $z_0=t_0$ et $\alpha=\Delta t$):

$$\partial_t u(x, t_0) = \frac{u(x, t_0) - u(x, t_0 - \Delta t)}{\Delta t} + \mathcal{O}(\Delta t^1)$$
(9)

$$\partial_t u(x, t_0) = \frac{\frac{3}{2}u(x, t_0) - 2u(x, t_0 - \Delta t) + \frac{1}{2}u(x, t_0 - 2\Delta t)}{\Delta t} + \mathcal{O}(\Delta t^2)$$
(10)

$$\partial_t u(x, t_0) = \frac{\frac{11}{6}u(x, t_0) - 3u(x, t_0 - \Delta t) + \frac{3}{2}u(x, t_0 - 2\Delta t) - \frac{1}{3}u(x, t_0 - 3\Delta t)}{\Delta t} + \mathcal{O}(\Delta t^3)$$
(11)

Ce sont les trois premières lignes du tableau https://en.wikipedia.org/wiki/Finite_difference_coefficient#Backward_finite_difference!

Le Laplacien

On rappelle que le Laplacien de u s'écrit comme $\Delta u := \partial_x^2 u + \partial_y^2 u$. Il nous faut donc approcher les des deux dérivées secondes.

Travaillons donc uniquement sur $\partial_x^2 u$ (la dérivée seconde selon y fonctionne exactement pareil, et il suffit de faire une somme des deux approximations obtenues pour approcher le Lalplacien de u). Habituellement, $\partial_x^2 u$ est approchée comme :

$$\partial_x^2 u(x_0, y_0) = \frac{u(x_0 - h, y_0) - 2u(x_0, y_0) + u(x_0 + h, y_0)}{h^2} + \mathcal{O}(h^2)$$
(12)

C'est la 5ieme ligne du tableau https://en.wikipedia.org/wiki/Finite_difference_coefficient#Central_finite_difference.

Finalité

Discrétiser l'équation de la chaleur avec la formule pour le temps (9) et l'espace (12). Pour un point (x_i, y_j, t_n) , on note

- $u_{ij}^n \approx u(x_i, y_j, t_n)$
- $u_{i-1,j}^n \approx u(x_i \Delta x, y_j, t_n)$
- $u_{i+1,j}^n \approx u(x_i + \Delta x, y_j, t_n)$
- $u_{i,j-1}^n \approx u(x_i, y_j \Delta y, t_n)$
- $u_{i,j+1}^n \approx u(x_i, y_j + \Delta y, t_n)$
- $u_{i,j}^{n-1} \approx u(x_i, y_j, t_n \Delta t)$

On obtient ainsi la discrétisation de l'équation de la chaleur :

$$\frac{u_{i,j}^{n} - u_{i,j}^{n-1}}{\Delta t} - D \left[\frac{u_{i-1,j}^{n} - 2u_{ij}^{n} + u_{i+1,j}^{n}}{\Delta x^{2}} + \frac{u_{i,j-1}^{n} - 2u_{ij}^{n} + u_{i,j+1}^{n}}{\Delta u^{2}} \right] = f_{ij}^{n}$$
(13)

ou encore

$$\frac{u_{i,j}^n}{\Delta t} - D\left[\frac{u_{i-1,j}^n - 2u_{ij}^n + u_{i+1,j}^n}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j-1}^n - 2u_{ij}^n + u_{i,j+1}^n}{\Delta y^2}\right] = \frac{u_{i,j}^{n-1}}{\Delta t} + f_{ij}^n$$
(14)

On parle ici d'un schéma implicite (d'autres choix sont possibles, comme prendre la discrétisation du laplacien au temps $t_n - \Delta t$ et on obtient donc un schéma explicite!).

On note $b=-\frac{D}{\Delta x^2}$, $c=-\frac{D}{\Delta y^2}$, $e=\frac{1}{\Delta t}$ et a=e-b-c pour obtenir le schéma plus clair

$$au_{ij}^{n} + b\left(u_{i-1,j}^{n} + u_{i+1,j}^{n}\right) + c\left(u_{i,j-1}^{n} + u_{i,j+1}^{n}\right) = eu_{i,j}^{n-1} + f_{ij}^{n}$$
(15)

Cette formule n'est valable que **si** les 4 points autour du point (x_i, y_j) existent. Or les points qui sont sur le bord du domaine n'ont pas tous ces voisins.

Les conditions de Dirichlet

Les conditions de Dirichlet sont de la forme u=g sur le bord du domaine avec g une fonction. Il est assez simple d'imposer une condition de Dirichlet, en effet si le point (par exemple mais c'est valable pour tous les points) (x_{i-1}, y_i) est un point de bord alors il suffit de prendre le schéma

$$au_{ij}^{n} + b\left(\mathbf{g}_{i-1,j}^{n} + u_{i+1,j}^{n}\right) + c\left(u_{i,j-1}^{n} + u_{i,j+1}^{n}\right) = eu_{i,j}^{n-1} + f_{ij}^{n}$$
(16)

et comme q n'est pas une inconnue on obtient le schéma

$$au_{ij}^{n} + bu_{i+1,j}^{n} + c\left(u_{i,j-1}^{n} + u_{i,j+1}^{n}\right) = eu_{i,j}^{n-1} + f_{ij}^{n} - \underbrace{bg_{i-1,j}^{n}}_{\text{condition de bord}}$$
(17)

On peut faire ça pour n'importe quel point dont un point voisin est un point de bord!!

Les conditions de Neumann

Voir https://www.math.uci.edu/~chenlong/226/FDM.pdf pour une explication plus claire peut-être. Les conditions de Neumann sont de la forme $\partial_n u = g$ sur le bord du domaine avec g une fonction. Le terme $\partial_n u$ désigne la dérivée normale de u: si on a un vecteur normal au bord de la forme $\vec{n} = (n_x, n_y)$ alors $\partial_n u = \vec{n} \cdot \nabla u = n_x \partial_x u + n_u \partial_u u$.

Il faut maintenant discrétiser les opérateurs de dérivée première en espace (le $\partial_x u$ et le $\partial_y u$). Il est habituel de prendre un schéma du même ordre que l'ordre qu'on a pris pour le Laplacien (c'est-à-dire 2). Or on a (voir le tableau dérivée centrée)

$$\partial_{x} u(x_{i}, y_{j}, t_{n}) = \frac{u_{i+1, j}^{n} - u_{i-1, j}^{n}}{2\Delta x} + \mathcal{O}(\Delta x^{2})$$
(18)

et

$$\partial_{y} u(x_{i}, y_{j}, t_{n}) = \frac{u_{i,j+1}^{n} - u_{i,j-1}^{n}}{2\Delta y} + \mathcal{O}(\Delta y^{2})$$
(19)

Donc

$$\partial_n u(x_i, y_j, t_n) \approx n_x \frac{u_{i+1,j}^n - u_{i-1,j}^n}{2\Delta x} + n_y \frac{u_{i,j+1}^n - u_{i,j-1}^n}{2\Delta u} = g_{ij}^n$$
 (20)

En général les normales \vec{n} sont dans la direction de la grille (ie soit $n_x=0$ soit $n_y=0$). Admettons ici que $n_y=0$ et $n_x=1$ et que le point $x_i-\Delta x$ est le point de bord. On obtient donc

$$u_{i+1,j}^n - u_{i-1,j}^n = 2\Delta x g_{ij}^n \tag{21}$$

ou encore

$$u_{i-1,j}^n = u_{i+1,j}^n - 2\Delta x g_{ij}^n$$
 (22)

Donc le schéma devient

$$au_{ij}^{n} + b\left(u_{i+1,j}^{n} - 2\Delta x g_{ij}^{n} + u_{i+1,j}^{n}\right) + c\left(u_{i,j-1}^{n} + u_{i,j+1}^{n}\right) = eu_{i,j}^{n-1} + f_{ij}^{n}$$
(23)

C'est-à-dire

$$au_{ij}^{n} + 2u_{i+1,j}^{n} + c\left(u_{i,j-1}^{n} + u_{i,j+1}^{n}\right) = eu_{i,j}^{n-1} + f_{ij}^{n} - 2b\Delta x g_{ij}^{n}$$
(24)