实验一:基于 DCT/DFT 变换的图像水印算法

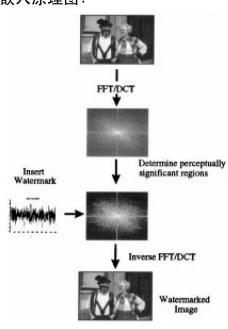
目标:将伪随机序列作为水印序列,嵌入到图像的 DCT 或 DFT 域系数中。通过相关检测判别水印是否存在。

实验原理: 图像进行 DCT 或 DFT 变换(不分块),选择 K 个最大的系数(也可以尝试取值居中的 K 个,随机 K 个等方式)。产生包含 K 个元素的伪随机数序列,比如符合正态分布。按照以下公式嵌入水印信息:

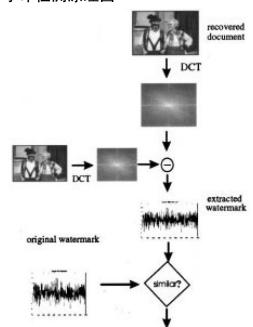
$$v_i' = v_i(1 + \alpha x_i)$$

其中, $x_i$ 表示水印信息, $v_i$ 表示载体图像系数。

#### 嵌入原理图:



## 水印检测原理图:

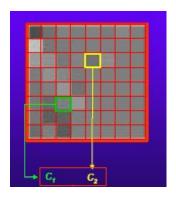


实验二: 利用 DCT 域图像块系数关系的水印算法

目标: 将二值图像作为水印, 嵌入到灰度载体图像中。

实验原理: 图像分为 8\*8 的图像块,每个图像块嵌入 1 比特水印。在每个图像块中,选出 2 个位置的系数,比较他们的大小。具体的,选出 B(u1, v1)和 B(u2, v2)两个系数,如果嵌入 1,使得 B(u1, v1)>B(u2, v2);如果嵌入 0,使得 B(u1, v1)<B(u2, v2)。最后,调整两个系数间的差距,保证鲁棒性。

#### 原理的图示说明如下:



# 嵌入部分:

```
for i = 1, ..., l(M) do
   choose one cover-block b,
   B_i = D\{b_i\}
   if m_i = 0 then
       if B_i(u_1, v_1) > B_i(u_2, v_2) then
          swap B_i(u_1, v_1) and B_i(u_2, v_2)
       end if
   else
        if B_i(u_1, v_1) < B_i(u_2, v_2) then
            swap B_i(u_1, v_1) and B_i(u_2, v_2)
        end if
   end if
   adjust both values so that |B_i(u_1, v_1) - B_i(u_2, v_2)| > x
   b'_{i} = D^{-1}\{B_{i}\}
 end for
 create stego-image out of all b'_i
提取部分:
  for i = 1, ..., l(M) do
    get cover-block b_i associated with bit i
    B_i = D\{b_i\}
    if B_{i}(u_{1}, v_{1}) \leq B_{i}(u_{2}, v_{2}) then
        m_i = 0
```

# 附录:

else

 $m_i = 1$  end if end for

1、两个实验都需计算如下数据:

计算嵌入水印后图像的 PSNR 值,以及提取水印与原始水印的相关值,或直接显示提取水印。

### PSNR 计算公式:

$$PSNR = 10 \times \log \left(\frac{255^2}{MSE}\right)$$

$$MSE = \frac{\sum_{n=1}^{Framesize} (I^n - P^n)^2}{Framesize}$$

### 相关运算计算公式:

$$\gamma = \frac{\sum_{i=1}^{K} (\hat{\omega}_i - \overline{\hat{\omega}})(\omega_i - \overline{\omega})}{\sqrt{\sum_{i=1}^{K} (\hat{\omega}_i - \overline{\hat{\omega}})^2 \cdot \sum_{i=1}^{K} (\omega_i - \overline{\omega})^2}} \quad 1 \le i \le K$$

```
例子: %计算 PSNR
[PSNR,MSE] = Psnr(I,Xdenoise);
%下面是PSNR函数
function [PSNR,MSE] = Psnr(im1,im2)
%------计算峰值信噪比程序-
% ininput ----- im1: the original image matrix
        im2: the modified image matrix
if (size(im1)) \sim = (size(im2))
 error('错误:两个输入图象的大小不一致');
end
 [m,n] = size(im1);
 A = double(im1);
 B = double(im2);
 D = sum(sum((A-B).^2));
 MSE = D / (m * n);
if D == 0
 error('两幅图像完全一样');
```

#### 2、图像处理常用函数:

PSNR = 200;

imread; imwrite; imshow

 $PSNR = 10*log10((255^2)/MSE);$ 

dct2

else

end

dctmtx 返回 N×N 的 DCT 变换矩阵,则 A 的 DCT 变换可用 D×A×D<sup>1</sup> 来计算。blkproc(I,[8 8],'P1\*x\*P2',T,T');分块进行某种操作。

figure(i),显示结果图的窗口标号

double 转换数据格式

# 3、产生随机数:

matlab 中生成随机数主要有三个函数: rand, randn, randi

- 1.rand 生成均匀分布的伪随机数。分布在(0~1)之间
- 2. randn 生成标准正态分布的伪随机数 (均值为 0, 方差为 1)
- 3. randi 生成均匀分布的伪随机整数

# 4、思考:

实验一中,可以考虑小波等其他变换域的处理方式。还可以考虑图像分块,平均嵌入 到每块中。

实验二中,调整两个系数间的差距,这个差距如何影响鲁棒性。