# Zombie Extraction Simulator

La documentacion completa se encuentra en 'docs/'. Tienes que leerla toda.

## **Empezar**

- O. Lee la guia para debugging y use de IA docs/a\_guia\_debugging.md
- 1. Tener las cosas necesarias instaladas, lee detalladamente 'docs/00 requerimientos tecnicos.md'
- Asegurate de poder ejecutar el codigo base para saber que todo esta en order 'docs/01\_ejecutar\_prueba.md'
- 3. Asegurate de entender las partes del codigo 'docs/02\_guia\_codigo.md'
- 4. Entiende los inputs y los outputs lee docs/03\_guia\_de\_datos
  4.1 Lee la guia para el tipo de dato nx. Graph que se menciona en la guia docs/03\_guia\_de\_datos. Esta guia se llama docs/b\_tutorial\_nx.md
- 5. Lee la de docs/04\_outputs\_metricas.md que contiene los outputs y metricas de las simulaciones, te explica lo que vez en la carpeta de data/experiments. \*\* En construccion\*\*
- 6. Lee la docs/descripcion\_problema.md para obtener inspiracion.
- 7. Lee la guia docs/04\_outputs.md para entender los outputs de las simulaciones.
- 8. Lee la guia para el proxy docs/05\_guia\_proxy . md para entender como se recopilan los datos para la simulacion.
- 9. Entiende corectamente como funcionan el algoritmo, a detalle y analiza los resultados, a aprtir de ahi puedes empezar a mejorarlo.

## Ejercicios de Examen

Lee todos la documentación y asegúrate de entender bien los conceptos y cómo funciona el código. Después, implementa 4 estrategias que representen diferentes escenarios de la crisis:

## **Entregables**

PROF

- Implementación:
  - Código principal en public/student\_code/solution.py
  - Código auxiliar en public/student\_code/ (funciones de ayuda, utilidades, etc.)
  - o Todo el código debe estar documentado y ser replicable
- Documentación y Análisis: Notebook en public/student\_code/examen\_1.ipynb que incluya:

#### 1. Descripción de Políticas:

- Explicación detallada de cada estrategia
- Justificación de decisiones de diseño
- Pseudocódigo o diagramas de flujo (pueden usar mermaid y subir imagenes, o hacerlo a mano y subir las imagenes o fotos)
- Analisis de la politica desde la perspectiva de probabilidad de Jaynes y su robot.
   Cuales son los supuestos de cada modelo, que estan asumiendo.

Analisis de su politica pensando en que es buena y en que es mala.

#### 2. Análisis de Resultados:

- Simulaciones con 100 ciudades (20-50 nodos)
- Análisis del archivo core\_metrics.csv para cada política
- Comparación detallada entre políticas
- Gráficas y visualizaciones relevantes
- Análisis de casos de éxito y fracaso

#### 3. Justificación de Métricas:

- Métricas seleccionadas como relevantes
- Por qué son importantes para el problema
- Cómo se relacionan con el éxito de la misión
- Ejemplos concretos de su uso

### 4. Propuestas de Mejora:

- Basadas en el análisis de resultados
- Específicas para cada política
- Consideraciones para implementación futura

## Replicabilidad

- Todo el código debe ser ejecutable con solo copiar los archivos en public/student\_code/
- Cualquier dependencia adicional debe estar documentada
- Los resultados deben ser reproducibles con los mismos parámetros
- El notebook debe ejecutarse de principio a fin sin errores

#### Entrega

Puede ser en su repositorio de github, o el notebook donde analizan las politicas en colab (asegurense de que se pueda ejecutar el notebook, esto incluye subir los core\_metrics.csv para cada experimento). Si no corre en colab no sera aceptado bajo ninguna circunstancia, para subir los csv a colab pueden copiar y pegar los resultados directamente en codigo, subirlo a github y leerlo o alguna otra estrategia. Sin embargo, tiene que ejecutarse sin problema. Ademas en caso de subir un colab y no a github deben subir en un drive que es publico todo el codigo de public/student\_code para que lo visualize. Asegurense que sea publico y lo pueda ver.

Cualquier falta a esto resultara en una nota de 0 sin excepciones.

## Las Cuatro Etapas de la Crisis

#### Política 1: Los Primeros Días

En las primeras horas después del incidente, operamos completamente a ciegas. No tenemos sensores, no hay datos de la situación, solo el mapa básico de la ciudad y nuestra experiencia. Esta política representa cómo los primeros equipos de rescate tuvieron que operar basándose únicamente en la estructura de la ciudad.

PROF

**Contexto**: Primera respuesta al desastre

Datos Disponibles: Solo información estructural de la ciudad

Objetivo: Establecer protocolos básicos de evacuación

#### Restricciones:

NO usar datos de proxies

Solo información básica del grafo (nodos, aristas, pesos)

Inputs permitidos: city.graph, city.starting\_node, city.extraction\_nodes,

max resources

#### Política 2: Estableciendo la Red de Monitoreo

Después de las primeras semanas, logramos establecer una red básica de sensores y recopilar información de supervivientes. No tenemos datos históricos, pero nuestros expertos han aprendido a interpretar las lecturas de los sensores. Esta política representa cómo los equipos operan usando esta nueva información.

Contexto: Establecimiento de sistemas de monitoreo

Datos Disponibles: Lecturas de sensores y conocimiento experto

Objetivo: Incorporar información ambiental en decisiones

#### Restricciones:

Usar SOLO información de docs/05\_guia\_proxy.md

• NO usar datos de simulaciones previas

Inputs permitidos: Los de Política 1 más proxy\_data.node\_data y proxy\_data.edge\_data

#### Política 3: Aprendiendo de la Experiencia

Han pasado meses. Tenemos datos de cientos de misiones, exitosas y fallidas. No tenemos modelos sofisticados, pero hemos identificado patrones y aprendido de nuestros errores. Esta política representa cómo los equipos utilizan este conocimiento acumulado.

Contexto: Análisis de datos históricos

Datos Disponibles: Registros de misiones previas

Objetivo: Mejorar decisiones basadas en experiencia previa

### Restricciones:

• Usar datos de simulaciones previas

- Solo estadísticas básicas
- NO usar machine learning
- Inputs permitidos: Todos los anteriores más datos históricos

#### Política 4: Simulación de Entrenamiento

Esta es una política de prueba para entrenar nuevos equipos. No representa una situación real, sino un ambiente de aprendizaje donde podemos experimentar con diferentes estrategias sin restricciones.

PROF

Contexto: Ambiente de entrenamiento y experimentación

Datos Disponibles: Todos los recursos

Objetivo: Explorar estrategias óptimas sin restricciones

**Restricciones**: Ninguna

Objetivo: Implementar la mejor estrategia posible para entender el problema completo

#### Criterios de Evaluación

#### 1. Implementación:

- · Código correcto y eficiente
- Manejo de errores
- Cumplimiento de restricciones
- Replicabilidad del código

#### 2. Análisis:

- Justificación clara de decisiones
- Análisis comparativo de resultados
- Selección y justificación de métricas relevantes
- Propuestas de mejora basadas en evidencia
- Calidad de visualizaciones y comparaciones

#### **Notas**

- El archivo run\_bulk\_simulations.py ejecuta 100 simulaciones para la politica especificada en el archivo solution.py.
- Puedes cambiar la política que se está probando en el archivo solution.py. Cambia el valor de la variable self.policy\_type en el archivo solution.py para probar una política diferente.

```
self.policy_type = "policy_1" # TODO: Cambiar a "policy_2" para probar la política 2, y asi sucesivamente

if self.policy_type == "policy_1":
    return self._policy_1(city, max_resources)
elif self.policy_type == "policy_2":
    return self._policy_2(city, proxy_data, max_resources)
elif self.policy_type == "policy_3":
    return self._policy_3(city, proxy_data, max_resources)
else: # policy_4
    return self._policy_4(city, proxy_data, max_resources)
```

• El archivo core\_metrics.csv contiene las métricas principales de las simulaciones. (lee la documentación para entender que significan)

PROF