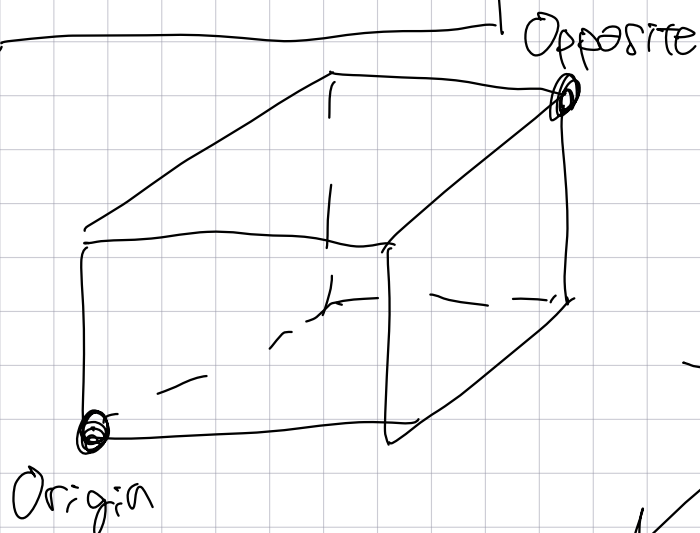
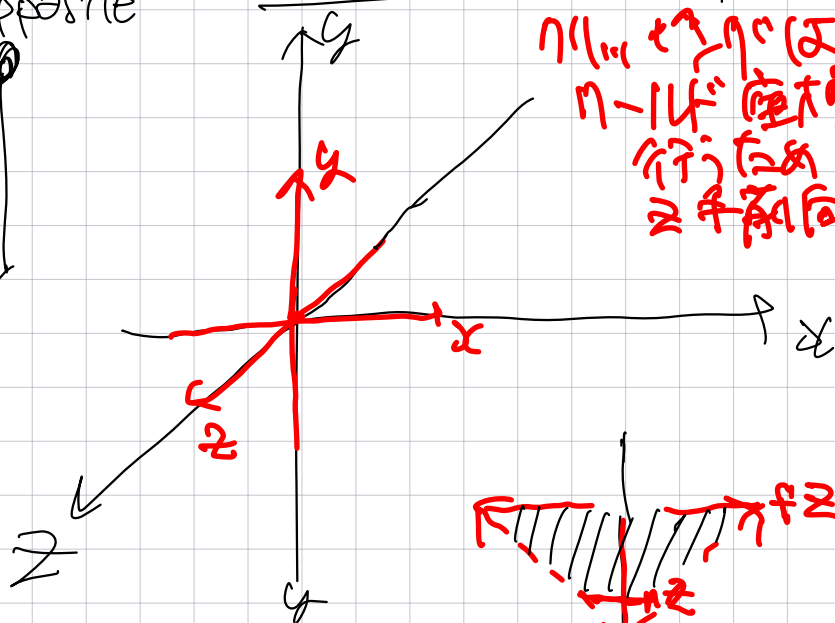


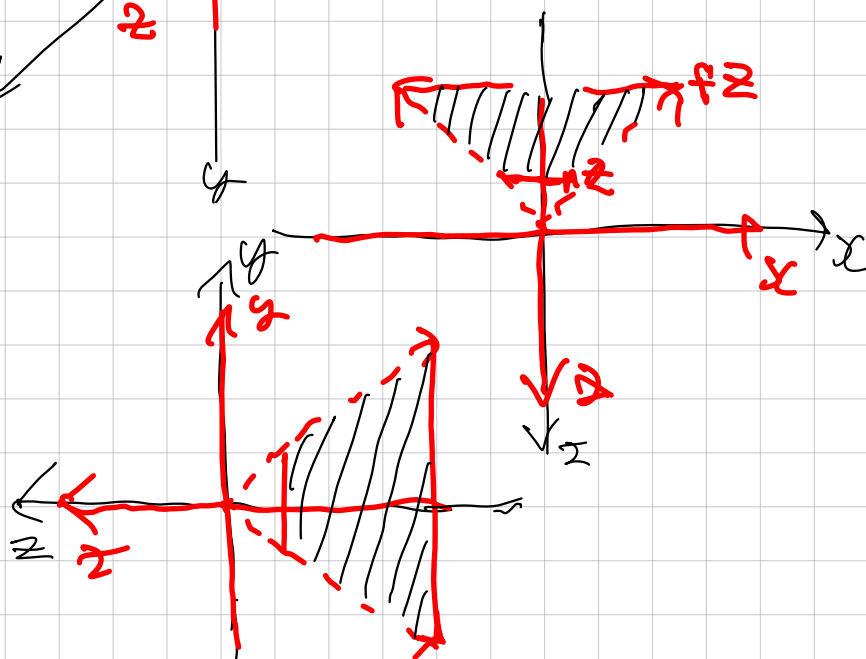
RANGE_CUBE



CLIPPING



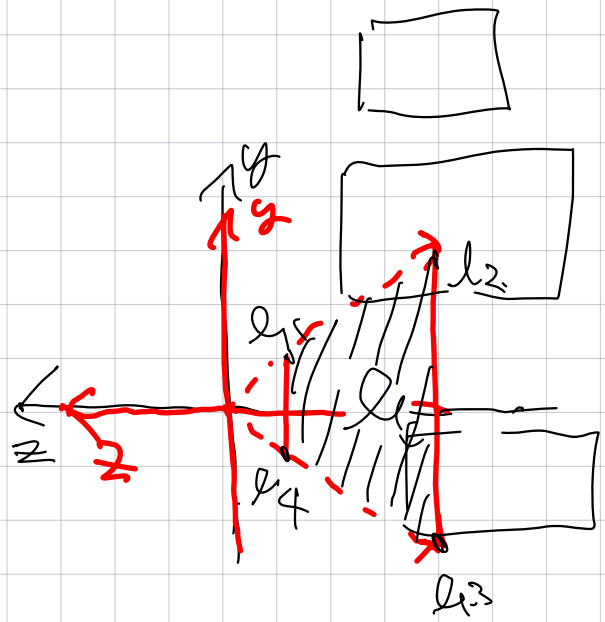
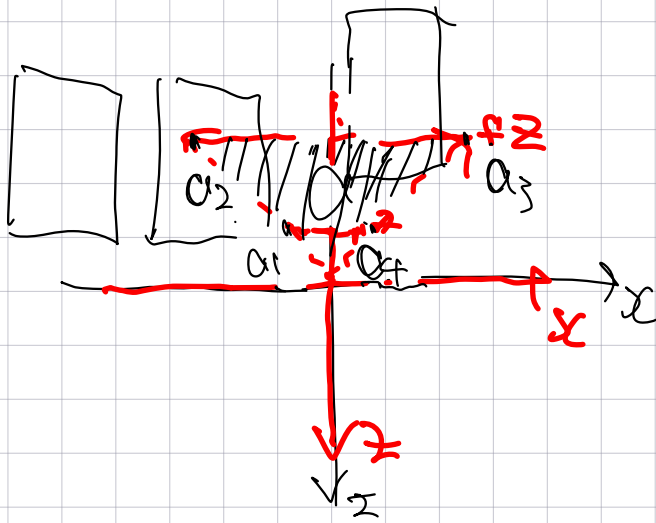
7/11... 7/12... は
7-14... 座標で
行っている
2次元向き



＜処理順＞

1. xz平面での交差判定
2. yz平面での交差判定
3. 1及び2が真の場合、交差判定は真となり、
一方のみの場合、偽となる

<交差判定>



・ $x \geq 車道$ の l_1, l_2 の z 領域を α 、 $y \geq 車道$ の l_1, l_2 を z とする
 $(x, y_1), (x_2, y_2)$

2点を通る直線の方程式は

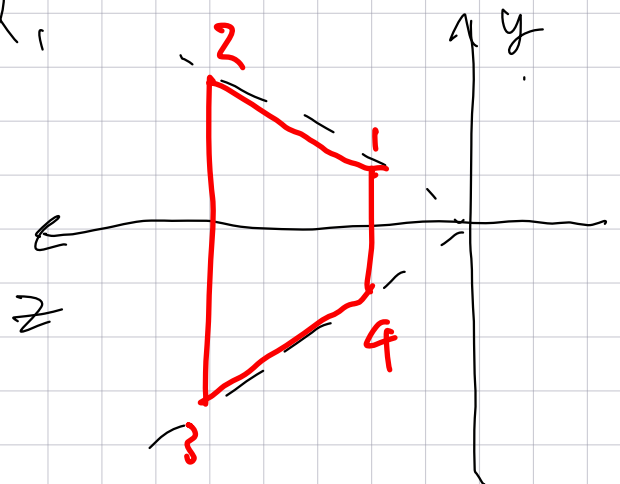
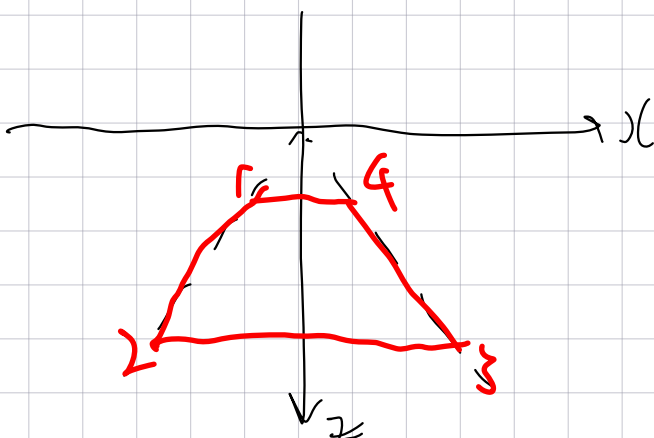
$$y - y_1 = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} (x - x_1) \Leftrightarrow y = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} (x - x_1) + y_1$$

$x \geq 車道$ 、 $y \geq 車道$ の z 領域の $車道$ は $z \geq 車道$ である $x, y \in \alpha$ 、 z とし上の式を代入して

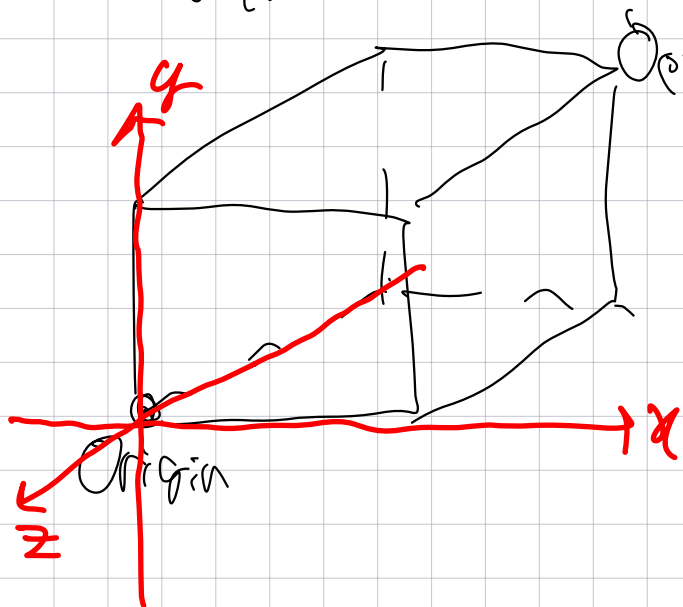
$$z = \frac{z_2 - z_1}{x_2 - x_1} (x - x_1) + z_1$$

二点の座標を使用(24)の式で α 、 z 領域の $車道$ を決定(24)の式で判定する。

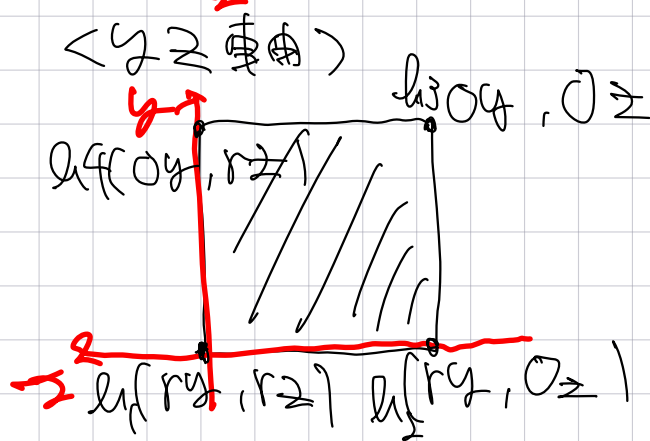
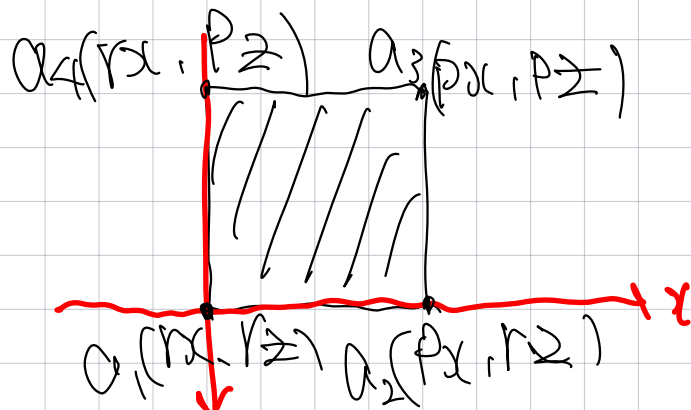
$$\alpha = \frac{x_2 - x_1}{z_2 - z_1} (z - z_1) + x_1$$



CRANGE_CUBE αz z 軸での領域



Origin $\rightarrow r$, Opposite $\rightarrow p$
 Opposite $\rightarrow (z$ 軸)



$$z = \frac{z_2 - z_1}{\alpha_2 - \alpha_1} (\alpha - \alpha_1) + z_1, \quad \alpha \text{ 不変 } \alpha \in [\alpha_1, \alpha_2] \text{ 領域で変換}$$

<Range cube の回転による値の変化>

- ・ Origin, Opposite などなく長方形の8頂点の座標を格納する必要がある。
- ・ 8頂点の移動、回転後、新たに Origin, Opposite を決める
(オブジェクトのアーキテクチャ処理はゴニゴニですか?)

・ その後、領域の重なりによる判定を行う。

<ポリゴンの表裏判定でリル・ヒンク>

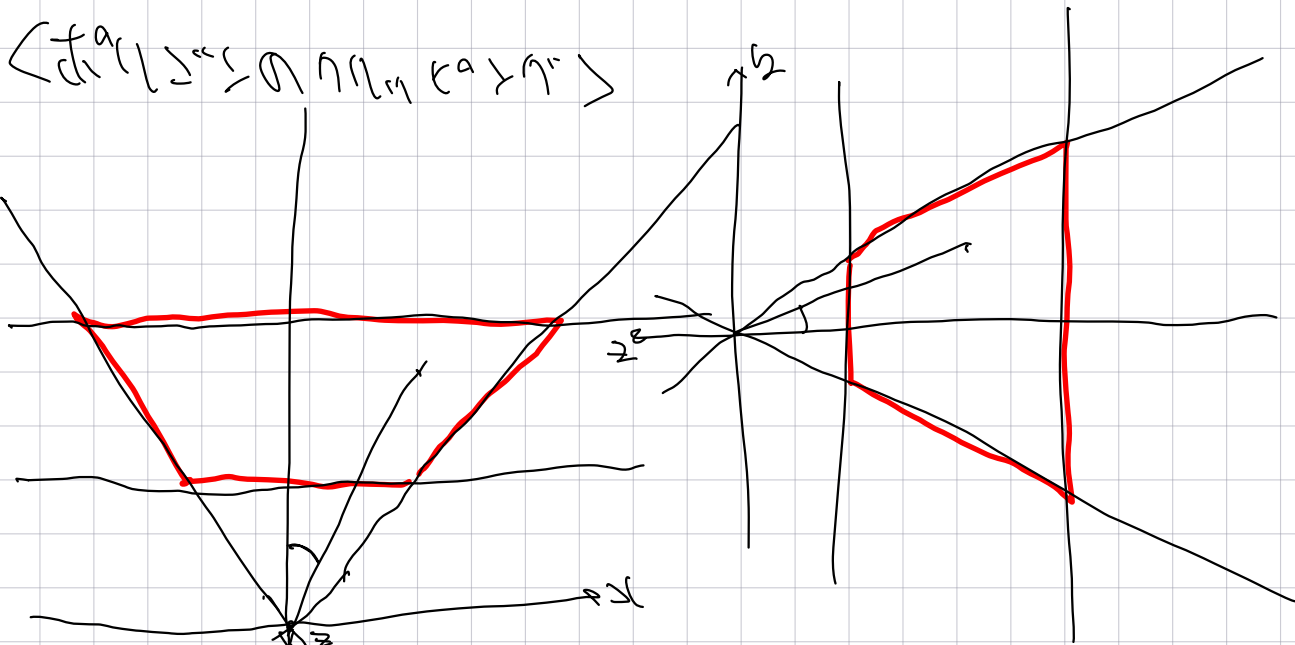
<表裏判定>

ポリゴンの法線ベクトル (3点の点のベクトルはすべて等しいことが前提) で、カメラから面へ向かうベクトルとの内積を行い、その値が正の場合にのみ面は表を向いているとする

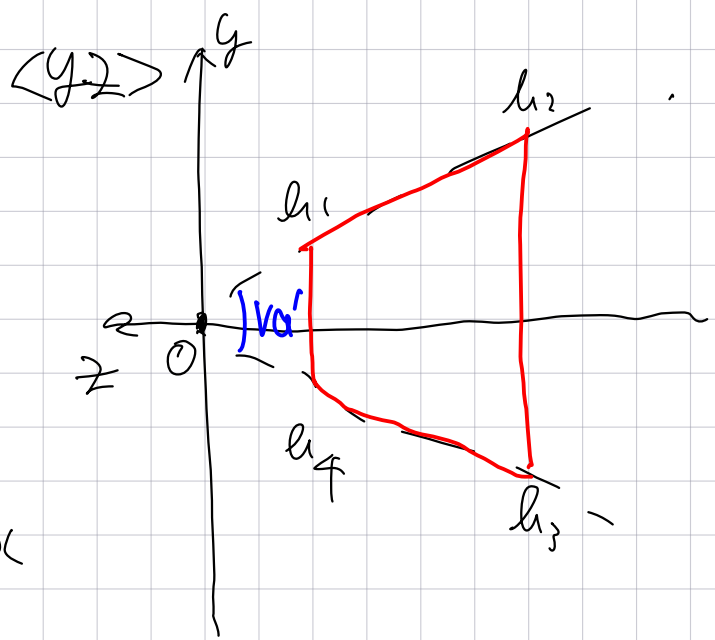
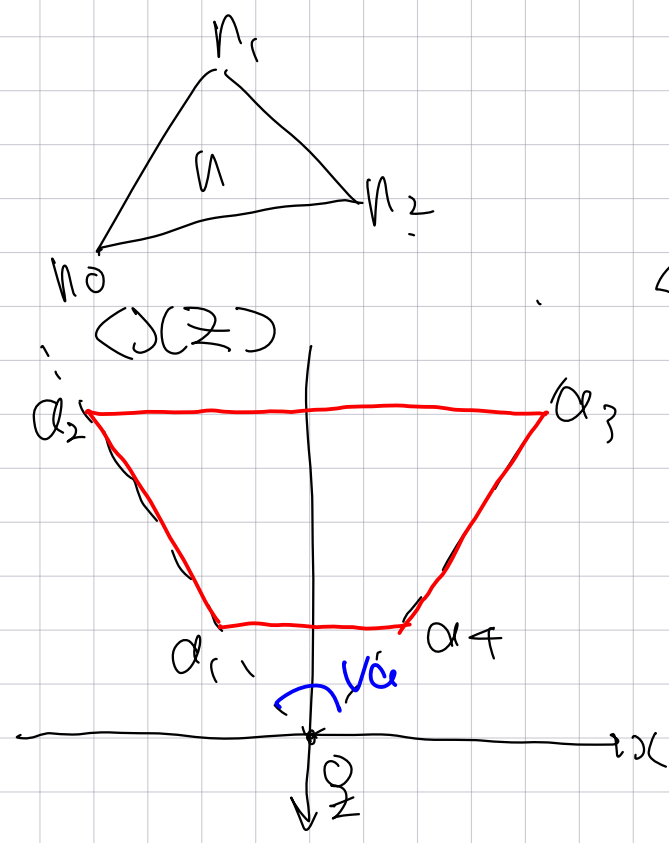
$$\vec{a} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \cdot \vec{b} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3 \quad \text{で内積が求まる}$$

① 3x1 行列と 3x1 行列の^{内積の}値を求め正負の結果を西2列に保存する
GPU 関数が必要

<ポリゴンのリル・ヒンク>



<ポリゴンと直線の交点>



処理手順

→ 2行目

1. ポリゴンの頂点と原点Oとの角度をx軸、y軸それぞれに対して求める
2. ポリゴンの頂点と直線a1-a2の交点を求め、交点の1つでも存在する場合、ポリゴンは直線a1-a2の内側に一部でも存在することになる(逆x,y,zの符号で領域判定)
(もしはva, va', n2, fを角度で判定) → 2行目
3. 2で交点が無かった場合に於いて直線a1-a2の内部を渡る点と交点を求めその1つ1つの交点がポリゴン内部の点であるものはポリゴンは直線a1-a2の内側に一部でも存在することになる

→ 2行目でなくwidthとheightでそれぞれ(本質)を判定する

<計算量比較>

1 角度の場合

- すべてのポリゴンの (num1 番) 頂点に対して角度を求める計算をする
- 1 個も角度内でもなく 2 範囲にないポリゴンに付き、ポリゴンの辺と、ビューボリュームの平面との交点を求め、その直が面の値の正負で決まる
- ポリゴンの辺とビューボリュームの平面のどちらでも範囲外のポリゴンに付き、ビューボリュームの平面とポリゴンの交点も求め、それがビューボリュームの辺の辺上にあるかどうか判定も行う

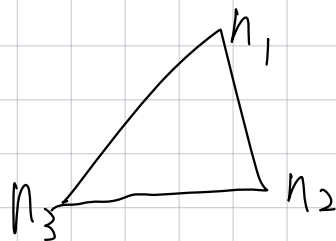
① 最初から交点を求める場合 (交点取得法で可)

① ポリゴンの辺とビューボリュームの 6 面の平面との交点を求め、それが正負、4 面内、それ以外が辺上にあるか判定する

② 判定でポリゴンの辺のどちらでも false の場合

ポリゴンの辺とビューボリュームの平面のどちらでも範囲外のポリゴンに付き、ビューボリュームの平面とポリゴンの交点も求め、それがビューボリュームの辺の辺上にあるかどうか判定も行う

<交点取得法①>



□直線の方程式

ポリゴンの頂点を n_1, n_2, n_3 とするとき直線は

n_1n_2, n_2n_3, n_3n_1 の3つ

ここでは1つの直線を $A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, B \begin{pmatrix} l \\ m \\ n \end{pmatrix}$ で表すこと

□平面の方程式

・平面上の1点は必ずしも2-4の対角の2点の座標から求められる
2点を α, β とすると

$$\alpha \begin{pmatrix} x \geq VP1 \\ y \geq VP4 \\ x \geq VP1 \end{pmatrix}, \beta \begin{pmatrix} x \geq VP3 \\ y \geq VP2 \\ x \geq VP3 \end{pmatrix} \text{ とする}$$

各面の法線ベクトルは $\vec{n} \begin{pmatrix} p \\ q \\ r \end{pmatrix}$ とし、各面の1点を $A \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix}$

とすると

$$p(x - x_0) + q(y - y_0) + r(z - z_0) = 0$$

$$px - px_0 + qy - qy_0 + rz - rz_0 = 0$$

$$px + qy + rz - px_0 - qy_0 - rz_0 = 0$$

各成分を a, b, c, d とすると

$$a = p, b = q, c = r, d = -px_0 - qy_0 - rz_0$$

(つづ)

<直線と平面の交点の取得>

・式の変形 $x = x + tl, y = y + tm, z = z + tn$

各直線の法線ベクトルは $\vec{n} \begin{pmatrix} p \\ q \\ r \end{pmatrix}$ とし、各直線の点を $A \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix}$

$$a = p, b = q, c = r, d = -px_0 - qy_0 - rz_0 \quad \text{①}$$

$$p(x + tl) + q(y + tm) + r(z + tn) + d = 0$$

$$px + ptl + qy + qtm + rz + rtn + d = 0$$

$$t(pl + qm + rn) = -px - qy - rz - d$$

$$t = \frac{-px - qy - rz + px_0 + qy_0 + rz_0}{pl + qm + rn}$$

$$= \frac{p(-x + x_0) + q(-y + y_0) + r(-z + z_0)}{pl + qm + rn}$$

tを直線の方程式に代入することで交点の座標が求まる
交点をIとすると以下の式になる

$$I \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + tl \\ y + tm \\ z + tn \end{pmatrix}$$

<交点取得法②>

□直線 (ビューポートの4辺) の方程式

4辺は $x \geq 2711 - 2$ 面 と $x \leq 2711 - 2$ 面 の頂点をそれぞれ
「よこ」4辺とする
viewpoint の番号で直線を表す