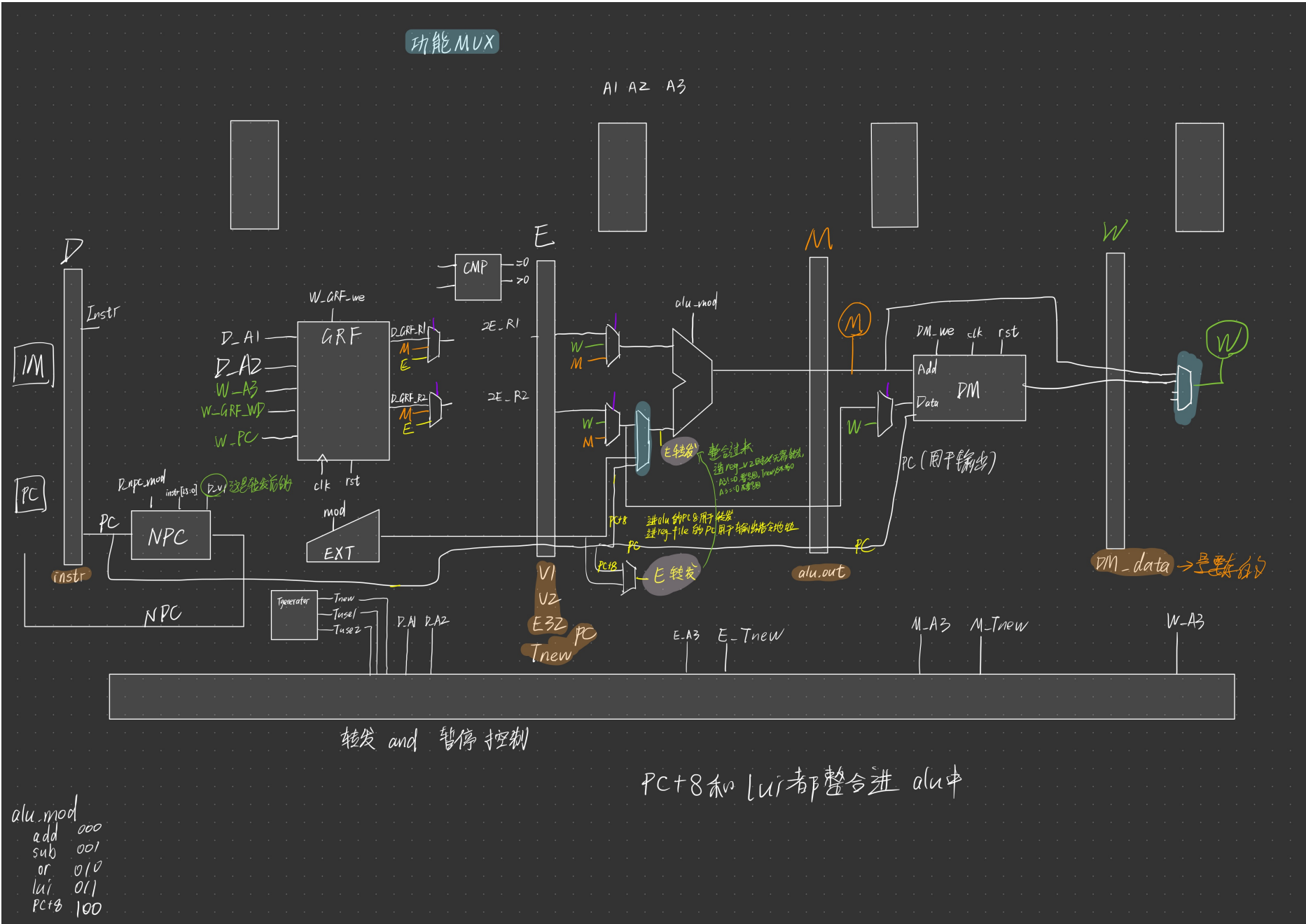


P5设计文档

顶层设计



设计:

Datapath:

I, D, E, M, W 5 模块 转发 MUX

ID IE IM IW 4 个流水寄存器

→ 允许有多的无用寄存器
不考虑性能, 仅考虑简单 + 功能

Control:

分布式指令译码 (内含跳转控制信号, PC+8 的问题)

D 级有自级的 AT 控制器, 其它级 AT + 即可

冒险控制信号 (Stall and bypass)

编码注意:

用一个宏头文件专门来写宏定义, 如果仅是一个, V 中用的话 local parameter 也行

→ 仅 local 用就不要用宏了, 避免重名

命名上: 流水级 - 元件 - 方向 (i/o) (定义写在使用的后面 ok 吗?)

addu subu
ori lui
lw sw
beq j jal jr
nop

转发

若无需读数据, 如何处理? \Rightarrow A1 A2 置 0, 0 寄存器必不转发

无需处理是否应转发, 直接转发即可

若是要读 reg 的情况, 满足条件当然转

若无需读 reg 的情况, 后面还有一个 MUX, 转了不影响 (此时默认转发 MUX 信号为 0)

优选新的那一条指令

转发条件: 编号相同 且不为 0 (可能有错误指令)
已产生正确结果 $T_{new} = 0$
~~grf we = 1~~ 不需要

D级: 需分析与 $E M W$ 级的数据转发问题 \rightarrow GRF 内部转发

A1: $D_A1 == M_A3 \&\& M_A3 != 5'd0 \&\& M_Tnew == 0$
 $D_A1 == E_A3 \&\& E_A3 != 5'd0 \&\& E_Tnew == 0$

$D_mux_A1_mod = 2'd1$ else = 0
 $D_mux_A1_mod = 2'd2$

A2: $D_A2 == M_A3 \&\& M_A3 != 5'd0 \&\& M_Tnew == 0$
如上 A1

$D_mux_A2_mod = 1$ else = 0

E级: 仅需分析与 $M W$ 级的数据转发问题

A1: $E_A1 == W_A3 \&\& W_A3 != 5'd0 \&\& W_Tnew \neq 0$
 $E_A1 == M_A3 \&\& M_A3 != 5'd0 \&\& M_Tnew == 2'd0$

$E_mux_A1_mod = 2'd1$
 $E_mux_A1_mod = 2'd2$

A2 与 A1 一样

M级: 仅需分析与 W 级的数据转发问题

A2: $M_A2 == W_A3 \&\& W_A3 != 5'd0$

跳转

用了延迟槽, base 变为 $PC + 8$

jal, jalR 的回写都视为普通的回写来做,

control 多一个输出信号: is_branch

beq $PC + 8$ or $PC + 8 + \boxed{} \ll 2$

jr reg

jal P

j

暂停

仅在D级有暂停的可能

行为

冻结D

清除E \Rightarrow 插入 NOP

\rightarrow rstill stall

禁PC (PC要有这个功能)

(想想寄存器中哪些要改?)

指令在队列的 竞争

编译优化, 加延迟槽
可用于 load 指令处

方法

仅D级暂停, D级会有2个 T_{use}

T_{use}

两个 $T_{use} \rightarrow$ 没必要流水, 仅D级使用

T_{use-1} 与 A1 对应

T_{use-2} 与 A2 对应

T_{new}

一个 $T_{new} \rightarrow$ W级 T_{new} 必为0

每个环节都有分并译码器译出 X-grf-A3

已确定是同一寄存器时 (不为 \$0) or 将寄存器置0

若 $T_{new} > T_{use}$ 暂停 \rightarrow 若用不上, 则将 T_{use} 置0, 反正必不停

若 $T_{new} \leq T_{use}$ 转发解决

看转发需要的东西

E: $D_{A1} == E_{A3} \&\& E_{A3} != \$d0 \&\& T_{use-1} < E - T_{new}$

$D_{A2} == E_{A3} \&\& E_{A3} != \$d0 \&\& T_{use-2} < E - T_{new}$

T_{use-1} 和 T_{use-2}
默认取3

M: M_{A3}

蕴含了 $grf-we=1$

$M - T_{new}$

有可能满足条件, 但
 D_{A2} 是 imm 的一个值, 因此
也要给 A2 加限制, 不读就为0

为0或1

Stop 行为

	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L
1	input											
2	instr[31:0]											
3	cmp_is0											
4	cmp_g0											
5												
6	output											
7		addu	subu	ori	lui	lw	sw	beq	j	jal	jr	nop
8	grf_a1	aa1[25:21]	aa1	aa1		aa1	aa1	aa1			aa1	
9	grf_a2	aa2[20:16]	aa2				aa2	aa2				
10	grf_a3	aa3[15:11]	aa3	aa2	aa2	aa2	0	0	0	31	0	0
11	grf_we	1	1	1	1	1				1		
12												
13	ext_mod			ext_0(00)	ext_lui(10)	ext_sign(01)	ext_sign(01)					
14	npc_mod	npc_add4 (000)	npc_add4 (000)	npc_add4 (000)	npc_add4 (000)	npc_add4 (000)	npc_add4 (000)	npc_add4 (000) npc_brch (001)	npc_j (010)	npc_j (010)	npc_jr (011)	
15												
16	alu_mod	alu_add(000)	alu_sub(001)	alu_or (010)	alu_in2 (011)	alu_add(000)	alu_add(000)			alu_in2(011)(输入pc8)		
17	mux_alu_in2	000 (v2)	000 (v2)	001 (ext_out)	001 (ext_out)	001 (ext_out)	001 (ext_out)			010 (pc8)		
18												
19	DM_we						1					
20												
21	mux_W_wd	00 (alu_out)	00 (alu_out)	00 (alu_out)	00 (alu_out)	01 (DM_out)				00 (alu_out)		
22												
23												
24		alu_add(000)		ext_0(00)		npc_add4 (000)						
25		alu_sub (001)		ext_sign(01)		npc_brch (001)						
26		alu_or (010)		ext_lui(10)		npc_j (010)						
27		alu_in2 (011)				npc_jr (011)						
28												
29	直接将alu的第二个输入放到输出处，用于lui和jal。整合进alu之后M级的转发、W级的写入就很方便了											
30	转发时会对A3进行判断，如果A3为0则不进行转发。无论tnew， A3默认为0而不是instr[15:11]											
31												

P5思考题

流水线冒险

Q1:在采用本节所述的控制冒险处理方式下，PC 的值应当如何被更新？请从数据通路和控制信号两方面进行说明。

- 对于顺序处理，PC+4。
- 对于跳转指令，
 - 对于brch类，将base置为PC+4再进行操作。
 - 对于 j 类，直接使用位拼接运算符计算

Q2:对于 jal 等需要将指令地址写入寄存器的指令，为什么需要回写 PC+8 ？

- 编译时会对指令进行优化，保证跳转指令后的一条指令可以直接顺序执行，无需考虑当前跳转指令的情况。
- 因此，当使用jr跳回时应该跳过这一条指令，因此需要写回PC+8

数据冒险的分析

Q：为什么所有的供给者都是存储了上一级传来的各种数据的**流水级寄存器**，而不是由 ALU 或者 DM 等部件来提供数据？

- 1.** 使用流水寄存器的优点：在一个时间周期内，转发回去的数据都是稳定的。相比之下如果连接部件，可将电路视为逻辑电路，其信号不稳定。
- 2.** 原理上看直接连接部件来转发是可行的，但是这样意味着需要延长时钟周期的长度。例如从M级转发回E级，需要等M级处理完以后将数据转发回ALU的输入端口让ALU再跑一次，此时单个时钟周期时长翻倍。得不偿失。

AT 法处理流水线数据冒险

Q1: think1-4

- Thinking 1：**如果不采用已经转发过的数据，而采用上一级中的原始数据，会出现怎样的问题？试列举指令序列说明这个问题。

- 例如
- add \$t1, \$t1, \$t2
- add \$t3, \$t1, \$t2
- 第一条add还没有将结果写入寄存器中，add就已经读了\$t1

2. **Thinking 2**：我们为什么要对 GPR 采用内部转发机制？如果不采用内部转发机制，我们要怎样才能解决这种情况下的转发需求呢？

- 1

采用内部转发机制是因为**GPR**本身既可以视为是**D**级部件，也可以视为**W**级部件，而**W**级行为可能会对**D**级行为产生影响，使用内部转发可以消除这种影响，使得读取**GRF**值的时候可以读出正确的值，是对**GRF**的优化。
- 2

如果不采用内部转发，需要在寄存器外部放置一个**MUX**来对"**GRF输出信号**"和"**GRF写入信号**"进行选择，选择方式与内部转发方法一致。或者，在发生**GRF**冲突时，强制将流水线暂停一个周期。

3. **Thinking 3**：为什么 0 号寄存器需要特殊处理？选择信号的生成规则是：只要**当前位点的读取寄存器地址和某转发输入来源的写入寄存器地址相等且不为 0**

- 1

原因有两个：
- 2

1. 0号寄存器无需转发，可以直接读取值0
- 3

2. 利用0号寄存器不可写入的特点，对于无需写入的情况，可以直接将**A3**置为0，表示其无需转发。

4. **Thinking 4**：什么是“最新产生的数据”？

- 1

对**E**级而言，**M**级和**W**级都有可能需要向**E**级进行转发，此时应该选择“最新”的结果即**M**级的信息来转发。

Q2：在 AT 方法讨论转发条件的时候，只提到了“供给者需求者的A相同，且不为 0”，但在 CPU 写入 GRF 的时候，是有一个 we 信号来控制是否要写入的。为何在 AT 方法中不需要特判 we 呢？为了**用且仅用** A 和 T 完成转发，在翻译出 A 的时候，要结合 we 做什么操作呢？

- 1

AT法中，**A**表示需要写入的寄存器编号。对0号寄存器，无需转发，其值一定为0。对于不需要写入寄存器的指令而言，可以将**A3**置为0，表示无需转发。此时，只要**A!=0**，说明其必然是需要写入寄存器的，**x_grf_we**必定为1。在翻译**A**时，如果**grf_we**不为0，则置**A**为0。