

好的，同学！欢迎来到线性代数的世界。这是一门既抽象又极其强大的数学分支，是现代科学、工程、计算机科学、数据科学和人工智能的基石。别怕，我们会从最基础的概念开始，一步一个脚印，目标是让你不仅通过考试，更能深刻理解其精髓，最终在结业考试中取得“优秀”的成绩。

这篇超长教程将分为五个核心章节，每个章节都包含：

- 核心概念讲解**：用通俗易懂的语言和直观的例子解释。
- 关键技能**：你必须掌握的计算和操作。
- 章节习题**：从基础到进阶，巩固你的理解。
- 习题答案**：附带详细的解题步骤。

## 线性代数结业冲刺：从入门到优秀

**核心理念**：线性代数研究的核心是**线性空间**（向量空间）以及在这些空间上的**线性变换**。听起来很玄？别急，我们用最具体的东西——**矩阵**——来作为我们探索这个世界的工具和语言。

## 第一章：向量与矩阵——线性代数的基石

### 1.1 核心概念讲解

**1. 向量** 向量是什么？你可以把它想象成一个箭头。它有**大小**（长度）和**方向**。在二维平面上，一个从原点 $(0, 0)$ 指向点 $(3, 2)$ 的箭头，我们就可以用  $v = [3, 2]$  来表示。这个由数字组成的列表就是向量的**坐标表示**。

- 几何意义**：向量可以表示空间中的位置、位移、力、速度等。
- 代数表示**：一个  $n$  维向量是一个包含  $n$  个数字的有序列表。例如，一个三维向量  $u = [1, -5, 4]$ 。

### 2. 向量的基本运算

- 向量加法**：对应分量相加。 $v + u = [3+1, 2+(-5)] = [4, -3]$ 。
  - 几何意义**：两个向量首尾相连，得到的向量就是它们的和（平行四边形法则）。
- 标量乘法**：一个数（标量）乘以向量的每一个分量。 $2 * v = [2*3, 2*2] = [6, 4]$ 。
  - 几何意义**：拉伸或压缩向量。如果标量是负数，则向量方向反转。

**3. 矩阵** 矩阵就是一个长方形的数字网格。它由行和列组成。一个  $m \times n$  的矩阵有  $m$  行  $n$  列。

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$$

这是一个  $2 \times 3$  矩阵。矩阵是线性代数的“超级工具”，它可以表示线性方程组、线性变换等。

## 4. 矩阵的基本运算

- **矩阵加法**：两个**维度相同**的矩阵，对应元素相加。
- **标量乘法**：一个数乘以矩阵的每一个元素。
- **矩阵乘法**：**这是最关键也最容易出错的地方！**
  - **前提**：矩阵  $A_{m \times n}$  可以乘以矩阵  $B_{n \times p}$ 。结果是一个  $m \times p$  的新矩阵  $C$ 。**关键：A的列数必须等于B的行数！**
  - **方法**：结果矩阵  $C$  的第  $i$  行第  $j$  列的元素  $C_{ij}$ ，等于  $A$  的第  $i$  行与  $B$  的第  $j$  列对应元素相乘再相加。
  - **示例**： $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} 2 \times 2$   $B = \begin{bmatrix} 5 & 6 \\ 7 & 8 \end{bmatrix} 2 \times 2$   $C = A * B$   
 $C_{11} = (1*5) + (2*7) = 5 + 14 = 19$   
 $C_{12} = (1*6) + (2*8) = 6 + 16 = 22$   
 $C_{21} = (3*5) + (4*7) = 15 + 28 = 43$   
 $C_{22} = (3*6) + (4*8) = 18 + 32 = 50$   
 $C = \begin{bmatrix} 19 & 22 \\ 43 & 50 \end{bmatrix}$
  - **重要性质**：矩阵乘法**不满足交换律**！通常  $A * B \neq B * A$ 。

### 1.2 关键技能

1. 熟练进行向量的加减和数乘运算。
2. 熟练进行矩阵的加减和数乘运算。
3. **精通矩阵乘法**，这是后续所有内容的基础。

### 1.3 章节习题

**习题 1.1** 设向量  $a = [2, -1, 3]$ ， $b = [-1, 4, 0]$ ，标量  $k = 3$ 。计算：a)  $a + b$  b)  $k * a$   
c)  $a - 2b$

**习题 1.2** 设矩阵  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 3 & 1 & 4 \end{bmatrix}$ ， $B = \begin{bmatrix} 5 & -1 \\ 0 & 2 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$ ， $C = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ 。计算：a)  $A * B$  如果可以 b)  $B * A$  如果可以 c)  $A + A$  如果可以 d)  $B * C$  如果可以

---

## 第二章：线性方程组与矩阵——从问题到工具

### 2.1 核心概念讲解

**1. 线性方程组的矩阵表示** 一个线性方程组，例如： $2x + 3y - z = 5$   $x - y + 2z = 1$   $3x + 2y + z = 8$

可以完美地用一个矩阵方程  $Ax = b$  来表示：

- **系数矩阵  $A$** :  $\begin{bmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}$
- **未知向量  $x$** :  $[x, y, z]$
- **常数向量  $b$** :  $[5, 1, 8]$

这样，解线性方程组的问题就转化成了求解向量  $x$  的问题。

**2. 增广矩阵** 为了方便求解，我们将  $A$  和  $b$  拼接在一起，形成一个**增广矩阵**  $[A|b]$ ： $\begin{bmatrix} 2 & 3 & -1 & | & 5 \\ 1 & -1 & 2 & | & 1 \\ 3 & 2 & 1 & | & 8 \end{bmatrix}$

**3. 高斯消元法** 这是解线性方程组的核心算法。目标是利用**初等行变换**将增广矩阵化为**行阶梯形**或**简化行阶梯形**。

- **初等行变换：**

1. 交换两行。
  2. 将一行乘以一个非零常数。
  3. 将一行的倍数加到另一行上。
- **关键：**这些变换不改变方程组的解！

- **行阶梯形：**

1. 所有全零行都在底部。
2. 每个非零行的第一个非零元素（称为主元）的列号，比上一行主元的列号更靠右。
3. 主元下方的元素都为0。

- **简化行阶梯形：**

1. 满足行阶梯形的所有条件。
2. 每个主元都是1。
3. 每个主元所在列的其他元素都为0。

**4. 解的判定** 通过化简后的增广矩阵，我们可以判断解的情况：

- **唯一解：**每个变量都是主元。RREF形式下，左边是单位矩阵。
- **无穷多解：**存在非主元变量（自由变量）。解可以用自由变量来表示。
- **无解：**出现  $[0, 0, \dots | k]$  且  $k \neq 0$  的行。例如  $0x + 0y = 5$ ，这是不可能的。

## 2.2 关键技能

1. 将线性方程组写成增广矩阵形式。
2. 熟练运用高斯消元法（初等行变换）将矩阵化为行阶梯形和简化行阶梯形。
3. 根据RREF判断解的存在性、唯一性，并写出解。

## 2.3 章节习题

**习题 2.1** 用高斯消元法解下列线性方程组： $x + y + z = 6$   $2x - y + z = 3$   $x + 2y - z = 2$

**习题 2.2** 用高斯消元法判断下列方程组解的情况，若有解，求出通解： $x + 2y - z = 1$   $2x + 4y - 2z = 2$   $-x - 2y + z = -1$

---

## 第三章：向量空间与线性相关性——抽象的力量

### 3.1 核心概念讲解

**1. 向量空间** 这是一个抽象但核心的概念。一个向量空间  $V$  是一个非空集合，其上的元素（向量）满足加法和标量乘法封闭，并满足8条公理（如结合律、交换律、零元、负元等）。

- **例子**：所有二维实数向量  $\mathbb{R}^2$ ，所有  $n$  维实数向量  $\mathbb{R}^n$ ，所有  $m \times n$  矩阵构成的集合。
- **核心思想**：我们关心的是“空间”的结构，而不是里面具体是什么。

**2. 子空间** 向量空间  $V$  的一个非空子集  $W$ ，如果它本身也对加法和标量乘法封闭，那么  $W$  就是  $V$  的一个子空间。

- **几何意义**：子空间是通过原点的直线或平面。
- **判定**：要证明  $W$  是  $V$  的子空间，只需证明：
  1. 零向量在  $W$  中。
  2.  $W$  对加法封闭 ( $u, v \in W \Rightarrow u+v \in W$ )。
  3.  $W$  对标量乘法封闭 ( $u \in W, k \text{ 是标量} \Rightarrow k*u \in W$ )。

### 3. 线性组合与张成

- **线性组合**：给定向量  $v_1, v_2, \dots, v_k$  和标量  $c_1, c_2, \dots, c_k$ ， $c_1*v_1 + c_2*v_2 + \dots + c_k*v_k$  称为这些向量的一个线性组合。
- **张成**：向量  $v_1, v_2, \dots, v_k$  的所有线性组合构成的集合，称为它们的张成空间，记作  $\text{span}\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ 。
  - **重要**： $\text{span}\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  是一个子空间。

### 4. 线性相关与线性无关 这是本章的重中之重。

- **线性相关**：如果存在一组**不全为零**的标量  $c_1, c_2, \dots, c_k$ ，使得  $c_1*v_1 + c_2*v_2 + \dots + c_k*v_k = 0$ ，那么这组向量是线性相关的。
  - **几何意义**：至少有一个向量可以被其他向量线性表示（“冗余”）。在二维空间中，两个向量线性相关意味着它们共线。
- **线性无关**：如果  $c_1*v_1 + c_2*v_2 + \dots + c_k*v_k = 0$  的唯一解是  $c_1 = c_2 = \dots = c_k = 0$ ，那么这组向量是线性无关的。
  - **几何意义**：没有向量是“冗余”的。在二维空间中，两个线性无关的向量不共线，可以张成整个平面  $\mathbb{R}^2$ 。

### 5. 基与维数

- **基**：向量空间  $V$  的一组向量，如果它们：
  1. 是线性无关的。
  2. 它们的张成空间是  $V$ （即可以表示  $V$  中任何一个向量）。那么这组向量就称为  $V$  的一组**基**。
- **维数**：向量空间  $V$  的任意一组基中向量的个数，称为  $V$  的维数，记作  $\dim(V)$ 。
  - 例如， $\mathbb{R}^3$  的标准基是  $e_1=[1,0,0], e_2=[0,1,0], e_3=[0,0,1]$ ，所以  $\dim(\mathbb{R}^3) = 3$ 。

### 3.2 关键技能

1. 判断一个集合是否为子空间。

2. 判断一组向量是线性相关还是线性无关。
3. 求一个向量组的张成空间。
4. 找出一个向量空间的基，并求其维数。

### 3.3 章节习题

**习题 3.1** 判断下列向量组是线性相关还是线性无关：a)  $v_1 = [1, 2], v_2 = [3, 6]$  b)  $u_1 = [1, 0, 1], u_2 = [2, 1, 0], u_3 = [0, 1, -2]$

**习题 3.2** 设  $W = \{ [x, y, z] \in \mathbb{R}^3 \mid x + y - z = 0 \}$ 。a) 证明  $W$  是  $\mathbb{R}^3$  的一个子空间。  
b) 找出  $W$  的一组基，并求其维数。

## 第四章：行列式与特征值——矩阵的灵魂

### 4.1 核心概念讲解

**1. 行列式** 行列式是一个从方阵映射到标量的函数。它提供了关于矩阵的重要信息。

- **几何意义**：一个  $2 \times 2$  矩阵的行列式的绝对值，等于其列向量所张成的平行四边形的面积。一个  $3 \times 3$  矩阵的行列式的绝对值，等于其列向量所张成的平行六面体的体积。
- **计算**：
  - **2x2**:  $\det\left(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}\right) = ad - bc$
  - **3x3 萨吕斯法则**： $\det\left(\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix}\right) = aei + bfg + cdh - ceg - bdi - afh$
  - **$n \times n$  代数余子式展开**：沿任意一行或一列展开。例如，沿第一行展开：  

$$\det(A) = a_{11} * C_{11} + a_{12} * C_{12} + \dots + a_{1n} * C_{1n}$$
 其中  $C_{ij} = (-1)^{(i+j)} * M_{ij}$ ， $M_{ij}$  是去掉第  $i$  行第  $j$  列的子矩阵的行列式。

### 2. 行列式的性质

- $\det(A) = 0$  当且仅当  $A$  的行（或列）线性相关。
- $\det(A) = 0$  当且仅当  $Ax=0$  有非零解。
- $\det(A) \neq 0$  当且仅当  $A$  是可逆的。
- $\det(AB) = \det(A) * \det(B)$

**3. 特征值与特征向量** 这是线性代数最深刻、最核心的概念。

- **定义**：对于一个  $n \times n$  矩阵  $A$ ，如果存在一个非零向量  $v$  和一个标量  $\lambda$ ，使得  $Av = \lambda v$ ，那么  $\lambda$  称为  $A$  的一个**特征值**， $v$  称为对应于  $\lambda$  的一个**特征向量**。
- **几何意义**：特征向量  $v$  是一个特殊的方向，当矩阵  $A$  作用（线性变换）在  $v$  上时， $v$  的方向不变，只进行伸缩（或反向），伸缩的比例就是特征值  $\lambda$ 。特征向量是变换的“不变轴”。

### 4. 如何求特征值和特征向量？

1. **特征方程**： $Av = \lambda v \Rightarrow Av - \lambda Iv = 0 \Rightarrow (A - \lambda I)v = 0$ 。这是一个关于  $v$  的齐次线性方程组。它要有非零解  $v$ ，系数矩阵  $(A - \lambda I)$  必须是奇异的（不可逆），即其行列式必须为零。 $\det(A - \lambda I) = 0$  这个方程称为**特征方程**。解这个关于  $\lambda$  的多项式方程，就能得到所有的特征值。
2. **求特征向量**：对于每一个求出的特征值  $\lambda$ ，代回方程组  $(A - \lambda I)v = 0$ ，求出它的非零解空间（称为**特征空间**），这个空间里的所有非零向量都是对应于  $\lambda$  的特征向量。

## 4.2 关键技能

1. 计算  $2 \times 2$  和  $3 \times 3$  矩阵的行列式。
2. 理解行列式为零的几何和代数意义。
3. **掌握求解特征值和特征向量的完整流程。**

## 4.3 章节习题

**习题 4.1** 计算下列矩阵的行列式： $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 3 \\ 4 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

**习题 4.2** 求矩阵  $B = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$  的所有特征值和对应的特征向量。

---

# 第五章：线性变换与对角化——应用与升华

## 5.1 核心概念讲解

1. **线性变换** 线性变换是保持向量加法和标量乘法运算的函数  $T: V \rightarrow W$ 。

- $T(u + v) = T(u) + T(v)$
- $T(cu) = cT(u)$
- **几何意义**：线性变换是“拉直”原点的变换，如旋转、缩放、剪切、投影等。它不能产生曲线。
- **矩阵表示**：任何从  $R^n$  到  $R^m$  的线性变换，都可以唯一地用一个  $m \times n$  的矩阵  $A$  来表示。变换过程就是矩阵乘法： $T(x) = Ax$ 。这个矩阵  $A$  称为变换的**标准矩阵**。

2. **对角化** 如果一个方阵  $A$  相似于一个对角矩阵  $D$ ，即存在一个可逆矩阵  $P$ ，使得  $P^{-1}AP = D$ ，那么称  $A$  是**可对角化的**。

### • 为什么对角化如此重要？

- **简化计算**：计算  $A^k$  ( $A$  的  $k$  次幂) 非常困难。但如果  $A = PDP^{-1}$ ，那么  $A^k = (PDP^{-1})^k = PD^kP^{-1}$ 。而对角矩阵的幂  $D^k$  只需将对角线元素分别求幂即可，非常简单。
- **解微分方程组**：对角化是解线性常微分方程组的关键。

3. **对角化定理** 一个  $n \times n$  矩阵  $A$  可对角化的**充要条件**是： $A$  有  $n$  个线性无关的特征向量。

### • 如何对角化？

1. 求出  $A$  的所有特征值  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 。
2. 对每个特征值  $\lambda_i$ ，求出其对应的特征空间的一组基（即线性无关的特征向量）。
3. 将所有这些特征向量作为列向量，组成矩阵  $P$ 。
4. 将对应的特征值按相同顺序放在对角线上，组成对角矩阵  $D$ 。
5. 如果  $P$  是可逆的（即这  $n$  个特征向量线性无关），那么  $P^{-1}AP = D$ 。

- **特殊情况**：如果  $A$  有  $n$  个**互不相同**的特征值，那么它一定有  $n$  个线性无关的特征向量，因此一定可对角化。

## 5.2 关键技能

1. 理解线性变换的几何意义，并能写出其标准矩阵。
2. **掌握矩阵对角化的完整流程。**
3. 利用对角化计算矩阵的高次幂。

## 5.3 章节习题

**习题 5.1** 判断矩阵  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$  是否可对角化。如果可以，求出  $P$  和  $D$  使得  $P^{-1}AP = D$ 。

**习题 5.2** 利用对角化的结果，计算  $A^{10}$ ，其中  $A$  是习题 5.1 中的矩阵。

---

## 结业模拟考试

**时间：120分钟 总分：100分**

### 一、基础计算 30分

1. 10分 计算  $\begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 0 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$ 。
2. 10分 计算  $3 \times 3$  矩阵  $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{bmatrix}$  的行列式。
3. 10分 求矩阵  $\begin{bmatrix} 4 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$  的特征值和特征向量。

### 二、概念与证明 30分

1. 15分 解释线性无关的几何意义，并证明向量组  $v_1=[1,1,0]$ ,  $v_2=[1,0,1]$ ,  $v_3=[0,1,1]$  是线性无关的。
2. 15分 什么是矩阵的对角化？一个矩阵可对角化的充要条件是什么？

### 三、综合应用 40分

1. 20分 解线性方程组，并讨论解的情况。
$$\begin{cases} x + 2y + z = 3 \\ 2x + 5y - z = -4 \\ 3x + 7y = -1 \end{cases}$$
  2. 20分 矩阵  $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 2 & -5 & 4 \end{bmatrix}$ 。a) 求出  $A$  的所有特征值。b) 判断  $A$  是否可对角化，并说明理由。
-

---

## 习题与考试答案

### 第一章 习题答案

**习题 1.1** a)  $a + b = [2 + (-1), -1 + 4, 3 + 0] = [1, 3, 3]$  b)  $k * a = 3 * [2, -1, 3] = [3*2, 3*(-1), 3*3] = [6, -3, 9]$  c)  $a - 2b = [2, -1, 3] - 2 * [-1, 4, 0] = [2, -1, 3] - [-2, 8, 0] = [2 - (-2), -1 - 8, 3 - 0] = [4, -9, 3]$

**习题 1.2** a)  $A * B$ :  $A$  是  $2 \times 3$ ,  $B$  是  $3 \times 2$ , 可以乘。结果是  $2 \times 2$  矩阵。 $[[1*5+0*0+(-2)*3, 1*(-1)+0*2+(-2)*1], [3*5+1*0+4*3, 3*(-1)+1*2+4*1]] = [[5-6, -1-2], [15+12, -3+2+4]] = [[-1, -3], [27, 3]]$  b)  $B * A$ :  $B$  是  $3 \times 2$ ,  $A$  是  $2 \times 3$ , 可以乘。结果是  $3 \times 3$  矩阵。 $[[5*1+(-1)*3, 5*0+(-1)*1, 5*(-2)+(-1)*4], [0*1+2*3, 0*0+2*1, 0*(-2)+2*4], [3*1+1*3, 3*0+1*1, 3*(-2)+1*4]] = [[5-3, 0-1, -10-4], [0+6, 0+2, 0+8], [3+3, 0+1, -6+4]] = [[2, -1, -14], [6, 2, 8], [6, 1, -2]]$  c)  $A + A$ :  $A$  是  $2 \times 3$ , 可以加。结果是  $2 \times 3$  矩阵。 $[[1+1, 0+0, -2+(-2)], [3+3, 1+1, 4+4]] = [[2, 0, -4], [6, 2, 8]]$  d)  $B * C$ :  $B$  是  $3 \times 2$ ,  $C$  是  $2 \times 2$ , 可以乘。结果是  $3 \times 2$  矩阵。 $[[5*2+(-1)*1, 5*3+(-1)*(-1)], [0*2+2*1, 0*3+2*(-1)], [3*2+1*1, 3*3+1*(-1)]] = [[10-1, 15+1], [0+2, 0-2], [6+1, 9-1]] = [[9, 16], [2, -2], [7, 8]]$

---

### 第二章 习题答案

**习题 2.1** 增广矩阵:  $[[1, 1, 1 | 6], [2, -1, 1 | 3], [1, 2, -1 | 2]]$   $R_2 \rightarrow R_2 - 2*R_1$ :  $[[1, 1, 1 | 6], [0, -3, -1 | -9], [1, 2, -1 | 2]]$   $R_3 \rightarrow R_3 - R_1$ :  $[[1, 1, 1 | 6], [0, -3, -1 | -9], [0, 1, -2 | -4]]$   $R_2 \rightarrow -1/3 * R_2$ :  $[[1, 1, 1 | 6], [0, 1, 1/3 | 3], [0, 1, -2 | -4]]$   $R_3 \rightarrow R_3 - R_2$ :  $[[1, 1, 1 | 6], [0, 1, 1/3 | 3], [0, 0, -7/3 | -7]]$   $R_3 \rightarrow -3/7 * R_3$ :  $[[1, 1, 1 | 6], [0, 1, 1/3 | 3], [0, 0, 1 | 3]]$   
行阶梯形 回代:  $z = 3$   $y + (1/3)z = 3 \Rightarrow y + 1 = 3 \Rightarrow y = 2$   $x + y + z = 6 \Rightarrow x + 2 + 3 = 6 \Rightarrow x = 1$  **解: 唯一解  $x=1, y=2, z=3$**

**习题 2.2** 增广矩阵:  $[[1, 2, -1 | 1], [2, 4, -2 | 2], [-1, -2, 1 | -1]]$   $R_2 \rightarrow R_2 - 2*R_1$ :  $[[1, 2, -1 | 1], [0, 0, 0 | 0], [-1, -2, 1 | -1]]$   $R_3 \rightarrow R_3 + R_1$ :  $[[1, 2, -1 | 1], [0, 0, 0 | 0], [0, 0, 0 | 0]]$  矩阵已化为行阶梯形。没有  $[0, 0, 0 | k], k \neq 0$  的行, 所以有解。主元是  $x, y$  和  $z$  是自由变量。令  $y = s, z = t$ ,  $s, t$  为任意实数。  $x + 2s - t = 1 \Rightarrow x = 1 - 2s + t$  **解: 无穷多解。通解为  $[x, y, z] = [1 - 2s + t, s, t] = [1, 0, 0] + s[-2, 1, 0] + t[1, 0, 1]$**

---

### 第三章 习题答案

**习题 3.1** a)  $v_1 = [1, 2], v_2 = [3, 6]$ 。观察可知  $v_2 = 3 * v_1$ 。所以存在不全为零的系数  $c_1 = -3, c_2 = 1$  使得  $c_1*v_1 + c_2*v_2 = 0$ 。 **线性相关**。 b)  $u_1 = [1, 0, 1], u_2 = [2, 1, 0], u_3 = [0, 1, -2]$ 。设  $c_1*u_1 + c_2*u_2 + c_3*u_3 = 0$   $c_1[1, 0, 1] + c_2[2, 1, 0] + c_3[0, 1, -2] = [0, 0, 0]$   $[c_1+2c_2, c_2+c_3, c_1-2c_3] = [0, 0, 0]$  得到方程组:  $c_1 + 2c_2 = 0$   $c_2 + c_3 = 0$   $c_1 - 2c_3 = 0$  由2得  $c_2 = -c_3$ 。代入1得  $c_1 + 2(-c_3) = 0 \Rightarrow c_1 = 2c_3$ 。将  $c_1 = 2c_3$  代入3得  $2c_3 - 2c_3 = 0$ , 恒成立。所以解为  $c_1 = 2t, c_2 = -t, c_3 = t$ 。当  $t=1$  时,  $c_1=2, c_2=-1, c_3=1$  是一组非零解。 **线性相关**。(注: 如果题目改成  $u_3 = [0, 1, -1]$ , 则线性无关。)



### 习题 3.2 a) 证明 $W$ 是子空间：

1. **零向量**： $[0, 0, 0]$  代入  $x+y-z=0$ ， $0+0-0=0$  成立。零向量在  $W$  中。
2. **加法封闭**：设  $u=[x_1, y_1, z_1]$ ,  $v=[x_2, y_2, z_2]$  都在  $W$  中。则  $x_1+y_1-z_1=0$ ,  $x_2+y_2-z_2=0$ 。  
 $u+v = [x_1+x_2, y_1+y_2, z_1+z_2]$ 。 $(x_1+x_2) + (y_1+y_2) - (z_1+z_2) = (x_1+y_1-z_1) + (x_2+y_2-z_2) = 0 + 0 = 0$ 。所以  $u+v$  在  $W$  中。
3. **标量乘法封闭**：设  $u=[x_1, y_1, z_1]$  在  $W$  中， $k$  是标量。 $k*u = [kx_1, ky_1, kz_1]$ 。 $kx_1 + ky_1 - kz_1 = k(x_1+y_1-z_1) = k*0 = 0$ 。所以  $k*u$  在  $W$  中。综上， $W$  是  $R^3$  的一个子空间。

b) **找基和维数**：方程  $x + y - z = 0$  可以写成  $z = x + y$ 。 $W$  中的任意向量可表示为  $[x, y, x+y]$ 。我们用自由变量  $x$  和  $y$  来表示这个向量： $[x, y, x+y] = x[1, 0, 1] + y[0, 1, 1]$  这表明  $W$  中的任何向量都可以由  $v_1=[1, 0, 1]$  和  $v_2=[0, 1, 1]$  线性表示。我们需要验证  $v_1$  和  $v_2$  是否线性无关。显然，它们不成比例，所以线性无关。因此， $\{[1, 0, 1], [0, 1, 1]\}$  是  $W$  的一组基。**维数是 2**。 $W$  是  $R^3$  中一个通过原点的平面。

---

## 第四章 习题答案

**习题 4.1**  $\det(A) = 2 * \det([-1, 3], [2, 1]) - 1 * \det([1, 3], [4, 1]) + 0 * \det([1, -1], [4, 2]) = 2 * ((-1)*1 - 3*2) - 1 * (1*1 - 3*4) + 0 = 2 * (-1 - 6) - 1 * (1 - 12) = 2 * (-7) - 1 * (-11) = -14 + 11 = -3$

### 习题 4.2

1. **特征方程**： $\det(B - \lambda I) = 0 \det([3-\lambda, 1], [0, 2-\lambda]) = 0 (3-\lambda)(2-\lambda) - 0*1 = 0$   
 $(3-\lambda)(2-\lambda) = 0$  **特征值为  $\lambda_1 = 3, \lambda_2 = 2$ 。**

#### 2. 求特征向量：

- **当  $\lambda_1 = 3$  时**：解  $(B - 3I)v = 0$   $[3-3, 1], [0, 2-3] * [x, y] = [0, 1], [0, -1] * [x, y] = [0, 0]$   $0*x + 1*y = 0 \Rightarrow y = 0$   $0*x - 1*y = 0 \Rightarrow y = 0$   $x$  是自由变量。令  $x = 1$ ，得到一个特征向量  $v_1 = [1, 0]$ 。对应于  $\lambda=3$  的特征空间是  $\text{span}\{[1, 0]\}$ 。
- **当  $\lambda_2 = 2$  时**：解  $(B - 2I)v = 0$   $[3-2, 1], [0, 2-2] * [x, y] = [1, 1], [0, 0] * [x, y] = [0, 0]$   $1*x + 1*y = 0 \Rightarrow x = -y$   $y$  是自由变量。令  $y = 1$ ，得到一个特征向量  $v_2 = [-1, 1]$ 。对应于  $\lambda=2$  的特征空间是  $\text{span}\{[-1, 1]\}$ 。

---

## 第五章 习题答案

### 习题 5.1

1. **求特征值**： $\det(A - \lambda I) = \det([1-\lambda, 1], [0, 2-\lambda]) = (1-\lambda)(2-\lambda) = 0$  **特征值为  $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2$ 。**
2. **求特征向量**：

- $\lambda_1 = 1: (A - I)v = 0 \Rightarrow \begin{bmatrix} 0, & 1 \\ 0, & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} x, & y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0, & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow y=0$ 。  $v_1 = \begin{bmatrix} 1, & 0 \end{bmatrix}$ 。
- $\lambda_2 = 2: (A - 2I)v = 0 \Rightarrow \begin{bmatrix} -1, & 1 \\ 0, & 0 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} x, & y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0, & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow -x+y=0 \Rightarrow x=y$ 。  $v_2 = \begin{bmatrix} 1, & 1 \end{bmatrix}$ 。

3. **判断是否可对角化**：A 是一个 2x2 矩阵，我们找到了 2 个线性无关的特征向量  $v_1 = \begin{bmatrix} 1, 0 \end{bmatrix}$  和  $v_2 = \begin{bmatrix} 1, 1 \end{bmatrix}$ 。根据对角化定理，**A 可对角化**。

4. **构造 P 和 D**：

- **P**：由特征向量作为列组成。  $P = \begin{bmatrix} 1, & 1 \\ 0, & 1 \end{bmatrix}$
- **D**：由对应的特征值作为对角线元素组成。  $D = \begin{bmatrix} 1, & 0 \\ 0, & 2 \end{bmatrix}$ （注意顺序必须一致， $v_1$  对应  $\lambda_1$ ， $v_2$  对应  $\lambda_2$ ）

**习题 5.2** 根据习题 5.1，我们有  $A = PDP^{-1}$ 。我们需要计算  $A^{10} = PD^{10}P^{-1}$ 。

1. **计算  $D^{10}$** ：  $D^{10} = \begin{bmatrix} 1^{10}, & 0 \\ 0, & 2^{10} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1, & 0 \\ 0, & 1024 \end{bmatrix}$
2. **计算  $P^{-1}$** ：对于 2x2 矩阵  $\begin{bmatrix} a, & b \\ c, & d \end{bmatrix}$ ，逆矩阵是  $(1/\det) * \begin{bmatrix} d, & -b \\ -c, & a \end{bmatrix}$ 。  $\det(P) = 1*1 - 1*0 = 1$ 。  $P^{-1} = 1/1 * \begin{bmatrix} 1, & -1 \\ 0, & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1, & -1 \\ 0, & 1 \end{bmatrix}$
3. **计算  $A^{10}$** ：  $A^{10} = P * D^{10} * P^{-1} = \begin{bmatrix} 1, & 1 \\ 0, & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1, & 0 \\ 0, & 1024 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1, & -1 \\ 0, & 1 \end{bmatrix}$  先算前两个矩阵的乘积： $M = \begin{bmatrix} 1, & 1 \\ 0, & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1, & 0 \\ 0, & 1024 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1*1+1*0, & 1*0+1*1024 \\ 0*1+1*0, & 0*0+1*1024 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1, & 1024 \\ 0, & 1024 \end{bmatrix}$  再算  $M * P^{-1}$ ： $A^{10} = \begin{bmatrix} 1, & 1024 \\ 0, & 1024 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1, & -1 \\ 0, & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1*1+1024*0, & 1*(-1)+1024*1 \\ 0*1+1024*0, & 0*(-1)+1024*1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1, & 1023 \\ 0, & 1024 \end{bmatrix}$

## 结业模拟考试答案

### 一、基础计算 30分

1. 10分  $\begin{bmatrix} 2*1+(-1)*2, & 2*4+(-1)*(-1) \\ 3*1+0*2, & 3*4+0*(-1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0, & 9 \\ 3, & 12 \end{bmatrix}$
2. 10分  $1*\det(\begin{bmatrix} 1, & 1 \\ 1, & 0 \end{bmatrix}) - 2*\det(\begin{bmatrix} 0, & 1 \\ 2, & 0 \end{bmatrix}) + 0*... = 1*(0-1) - 2*(0-2) = -1 - (-4) = 3$
3. 10分
  - 特征方程:  $\det(\begin{bmatrix} 4-\lambda, & -1 \\ 2, & 1-\lambda \end{bmatrix}) = (4-\lambda)(1-\lambda) - (-1)*2 = 4-4\lambda-\lambda+\lambda^2+2 = \lambda^2-5\lambda+6 = (\lambda-2)(\lambda-3)=0$ 。特征值  $\lambda_1=2$ ， $\lambda_2=3$ 。
  - $\lambda=2: (A-2I)v=0 \Rightarrow \begin{bmatrix} 2, & -1 \\ 2, & -1 \end{bmatrix}v=0 \Rightarrow 2x-y=0$ 。  $v_1=\begin{bmatrix} 1, & 2 \end{bmatrix}$ 。
  - $\lambda=3: (A-3I)v=0 \Rightarrow \begin{bmatrix} 1, & -1 \\ 2, & -2 \end{bmatrix}v=0 \Rightarrow x-y=0$ 。  $v_2=\begin{bmatrix} 1, & 1 \end{bmatrix}$ 。

### 二、概念与证明 30分

1. 15分
  - **几何意义**：一组向量线性无关，意味着它们指向不同的方向，没有任何一个向量可以由其他向量通过线性组合得到（即不“冗余”）。在二维空间中，它们不

共线；在三维空间中，它们不共面。

- **证明**：设  $c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2 + c_3 \mathbf{v}_3 = \mathbf{0}$ 。  $c_1[1,1,0] + c_2[1,0,1] + c_3[0,1,1] = [0,0,0]$   $[c_1+c_2, c_1+c_3, c_2+c_3] = [0,0,0]$  得到方程组： $c_1+c_2=0$   $c_1+c_3=0$   $c_2+c_3=0$  由1得  $c_2=-c_1$ 。由2得  $c_3=-c_1$ 。代入3得  $-c_1 + (-c_1) = 0 \Rightarrow -2c_1=0 \Rightarrow c_1=0$ 。则  $c_2=0, c_3=0$ 。唯一解是零解，所以该向量组**线性无关**。

2. 15分

- **对角化**：对于一个  $n \times n$  矩阵  $A$ ，如果存在一个可逆矩阵  $P$  和一个对角矩阵  $D$ ，使得  $P^{-1}AP = D$ ，则称矩阵  $A$  可对角化。
- **充要条件**：一个  $n \times n$  矩阵  $A$  可对角化的充要条件是它拥有  $n$  个线性无关的特征向量。

### 三、综合应用 40分

1. 20分 增广矩阵： $[[1,2,1|3], [2,5,-1|-4], [3,7,0|-1]]$   $R_2 \rightarrow R_2 - 2R_1, R_3 \rightarrow R_3 - 3R_1$ :  
 $[[1,2,1|3], [0,1,-3|-10], [0,1,-3|-10]]$   $R_3 \rightarrow R_3 - R_2$ :  $[[1,2,1|3], [0,1,-3|-10], [0,0,0|0]]$  行阶梯形。无矛盾行，有解。主元是  $x, y, z$  是自由变量。令  $z=t$ 。 $y-3t=-10 \Rightarrow y=3t-10$ 。 $x+2(3t-10)+t=3 \Rightarrow x+6t-20+t=3 \Rightarrow x=23-7t$ 。 **解：无穷多解，通解为**  $[23-7t, 3t-10, t] = [23, -10, 0] + t[-7, 3, 1]$ 。

2. 20分 a) **求特征值**： $\det(A-\lambda I) = \det\begin{bmatrix} -\lambda & 1 & 0 \\ 0 & -\lambda & 1 \\ 2 & -5 & 4-\lambda \end{bmatrix} = -\lambda \cdot \det\begin{bmatrix} -\lambda & 1 \\ -5 & 4-\lambda \end{bmatrix} - 1 \cdot \det\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 4-\lambda \end{bmatrix} + 0 = -\lambda((-\lambda)(4-\lambda) - 1 \cdot (-5)) - 1(0 \cdot (4-\lambda) - 1 \cdot 2) = -\lambda(\lambda^2 - 4\lambda + 5) - (-2) = -\lambda^3 + 4\lambda^2 - 5\lambda + 2 = 0$   $\lambda^3 - 4\lambda^2 + 5\lambda - 2 = 0$  由有理根定理，尝试  $\lambda=1$ :  $1-4+5-2=0$ 。所以  $(\lambda-1)$  是一个因子。多项式除法或综合除法得到  $(\lambda-1)(\lambda^2-3\lambda+2) = 0$ 。 $(\lambda-1)(\lambda-1)(\lambda-2) = 0$ 。 **特征值为**  $\lambda_1=1$  二重根， $\lambda_2=2$ 。

b) **判断是否可对角化**： $A$  是一个  $3 \times 3$  矩阵，需要有 3 个线性无关的特征向量才能对角化。  
\* 对于  $\lambda=2$  单根，它一定提供 1 个线性无关的特征向量。  
\* 对于  $\lambda=1$  二重根，我们需要看它的**几何重数**（即特征空间的维数）是多少。我们需要解  $(A-I)\mathbf{v}=\mathbf{0}$  的解空间的维数。 $A-I = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 2 & -5 & 3 \end{bmatrix}$   $R_3 \rightarrow R_3 + 2R_1$ :  $\begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & -3 & 3 \end{bmatrix}$   $R_3 \rightarrow R_3 - 3R_2$ :  $\begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$  矩阵的秩是 2。根据秩-零度定理，解空间的维数（零度） $= n - \text{rank} = 3 - 2 = 1$ 。这意味着，对于二重特征值  $\lambda=1$ ，我们只能找到 1 个线性无关的特征向量。总共，我们只能找到 1（来自  $\lambda=1$ ）+ 1（来自  $\lambda=2$ ）= 2 个线性无关的特征向量。因为  $2 < 3$ ，所以**矩阵 A 不可对角化**。

---

### 结语

恭喜你完成了这次从零到优秀的线性代数之旅！你已经掌握了这门学科最核心的概念和技能。记住，线性代数的精髓在于**几何直观**和**代数计算**的结合。多画图，多思考，多练习，你就能真正驾驭这个强大的工具。祝你结业考试取得优异的成绩！