

数据结构选讲

线性基 简洁的代码实现与本质

前后缀线性基 [Ivan and Burgers](#) code : [from\\_yixiuge777](#)

[P5607 更优秀的做法\\_chenxinyang2006](#)

平衡树

scapegoat 优雅的暴力

treap 随机的艺术

splay 旋转

fhq\_treap 分裂与合并

《浅谈Splay与Treap的性质及其应用》 董炜隽 国家集训队2018论文

Finger Search 时间其实与树上两个特定节点距离有关 则 splay 和 treap 合并时间复杂度为  $O(n \log n)$ 。

平衡树维护序列翻转

线段树

维护的信息的特点

[线段树维护分治信息略解](#) 铃悬

《范围修改查询问题》 李欣隆

楼房重建 二次递归更新

《区间最值操作与历史最值问题》 吉如一 国家集训队2016论文

线段树优化建图 线段树合并 动态开点线段树

分块 平衡复杂度 莫队

扫描线方向

[区间加区间 sin 和](#)

序列。维护区间加，区间  $\sum_{i=l}^r \sin(a_i)$ 。  $n \leq 200000$ 。

为了让信息封闭能够合并还需要维护  $\cos$  和。

code : [from\\_yixiuge777](#)

## 幻梦 | Dream with Dynamic

序列。维护区间加，区间每个数变成自己的 popcount，单点询问。 $n \leq 300000, q \leq 1000000, a_i, x \leq 10^9$ 。

popcount 操作的特点是进行之后值域变成  $O(\log v)$ 。则在线段树上维护加法标记和 popcount 标记，第一次 popcount 操作之后值域变成  $O(\log v)$ ，维护这些值经过之后操作的答案的函数。函数复合封闭，标记可以下传。时间复杂度  $O(n \log n \log v)$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

统一省选 (bad) 2023sd 一轮省集d3t2

游戏中有一个人，其具有生命值  $H$ 。初始时， $H$  的值为  $H_0$ 。游戏包含  $n$  个关卡，每个关卡可能有三种类型。

- 1  $a_i$ : 这是一个难度为  $a_i$  的 1 类关卡。如果你当前的生命值  $H$  小于等于  $a_i$ ，则你会死亡。否则，你将失去  $a_i$  点生命值。形式化地，如果  $H \leq a_i$ ，那么你死亡。否则  $H := H - a_i$ 。
- 2  $a_i$ : 这是一个难度为  $a_i$  的 2 类关卡。如果你当前的生命值  $H$  小于  $a_i$ ，则你会死亡。否则，你的生命值将变为  $a_i$ 。形式化地，如果  $H < a_i$ ，那么你死亡。否则  $H := a_i$ 。
- 3  $a_i$ : 这是一个难度为  $a_i$  的 3 类关卡。由于发生了不可描述的事件，你很有精神，因此如果你的生命值  $H$  不足  $a_i$ ，则你的生命值将变为  $a_i$ 。形式化地， $H := \max(H, a_i)$ 。

给你  $n$  个关卡的信息，你要支持  $q$  次以下操作：

- 1  $x_i t_i a_i$ : 修改第  $x_i$  个关卡的类型为  $t_i$ ，难度为  $a_i$ 。
- 2  $l_i$ : 现在假设关卡  $1, 2, \dots, l_{i-1}$  全部消失，从关卡  $l_i$  进行一次游戏，并按照顺序依次进行关卡  $l_i, l_{i+1}, \dots, n$ 。你想要知道最大的  $r$ ，使得在第  $r$  个关卡结束时你还活着。特别地，如果你在完成了关卡  $l_i$  后便死亡，则输出一行  $-1$ 。

$n, q \leq 10^6, H, a_i \leq 10^{12}$ 。

发现三种函数的复合封闭，都可以写成如下形式：

$$f(x) = \begin{cases} -\infty & x \leq a \\ y & a < x \leq b \\ x - b + y & b < x \end{cases}$$

信息可合并。线段树维护。时间复杂度  $O(n \log n)$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

[\[Ynoi2013\] 对数据结构的爱](#)

以下错误程序段：

```
Function ModAdd(x,y,p)
    if x+y<p return x+y
    return x+y-p
Function Sum(A,l,r,p)
    ans=0
    for i from l to r do
        ans=ModAdd(ans,a[i],p)
    return ans
```

当  $x, y$  过大时  $\text{ModAdd}$  函数会出现错误。多次询问以上错误程序  $\text{Sum}(A, l, r, p)$  的返回值。 $n \leq 1000000, m \leq 200000, p \leq 10^9$ 。

只需要计算  $-p$  的次数。对于一段长为  $len$  的区间，只有  $len$  种结果。并且初始输入数字越大，次数越多。维护每个  $-p$  次数对应的最小输入值。这个信息满足半群性质可以合并。时间复杂度  $O(n \log n + m \log^2 n)$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

[\[C.E.L.U-02\] 苦涩](#)

维护  $n$  个初始为空的 **可重集**。

- $[l, r]$  的可重集都加入  $k$  数字。
- $[l, r]$  中的每个可重集，如果其最大值等于区间可重集最大值，删去该集合内一个最大值，有多个只删除一个。
- 查询  $[l, r]$  中数字最大值。

$n, m \leq 200000$ 。

用堆维护最大值。有区间操作，线段树，每一个结点都是一个大根堆。插入的时候找到插入区间分成的线段树上对应的小区间，插入到对应的堆里。但是注意这里的标记很难下传，使用标记永久化，表示子树里的所有结点实际上都有这个值，询问的时候只需要把路径上所有的最大值都取最大值即可。

麻烦的是删除操作。先找到这一段的最大值，暴力的想法是依次移除每个标记，但是一个区间的最大值小于要删除的值的时候就不操作了。

这样就是对了了。首先线段树上的元素个数是线性对数级别的，只要删除操作能够快速找到应该被删除的元素在哪里，时间就是对的。如果整体的最大值比要删除的值小了就推出，这样找到每个要被删除的元素的时间是对数级别的，所以均摊删除操作是线性对数平方级别的。

但是对于一个区间可能会对其部分删除，多删的一部分还需要加回来。只有在区间两端的两个线段树节点需要进行这样的操作，增加的元素数量是线性对数级别的。总时间复杂度  $O((n + m) \log^2 n)$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

### [CERC2017]Intrinsic Interval

一个排列上的好区间为将区间内的数排序之后其为连续正整数。多次询问一个包含一个区间的最短好区间。 $n \leq 100000$ 。

把值域连续的区间叫做好区间。关键性质：两个好区间的交也是好区间。因为序列上是两个区间，值域上也是两个区间，交起来也是好区间。

对于一个询问  $[l, r]$ ，一个暴力想法是从  $r$  开始往大找所有能包含的候选答案区间，选一个最小的。而第一个找到的就是最小的！如果第一个找到的区间是  $[L, R]$ ，后面又找到了一个更短的区间  $[L', R']$ ，其中  $R' > R, L' > L$ ，那么区间  $[L', R]$  是两个区间的交也一定是一个好区间，而且一定非空。这与从  $R$  处找到的最小的包含的区间  $[L, R]$  矛盾。所以第一个找到的  $[L, R]$  就是答案。换句话说， $R$  最小的那个就是最短的好区间。

看另外一个问题：如何快速判断好区间？值域连续太难以维护。因为是排列，值域连续等价于：有  $r - l$  个二元组  $(v, v + 1)$ 。于是我们只需要维护  $r - l$  二元组的数量，看这个值是否为0，即可判断这不是一个好区间。

离线扫描线右端点，询问按右端点排序。线段树维护  $[l, i]$  的上述的值，同时维护区间最小值和区间最小值出现的最右的位置。每次扩展一个右端点，更新线段树，然后将所有  $r \leq i$  的询问拿出来，按  $l$  从大到小依次寻找对应的答案。如果一个询问找到了答案，这就是最终答案。如果没找到，那么  $l$  更小的询问也一定找不到。用线段树和优先队列维护。时间复杂度  $O(n \log n)$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

### [THUPC2022 决赛] rsraogps

给序列  $a_1, \dots, a_n, b_1, \dots, b_n, c_1, \dots, c_n$ , 定义区间  $[l, r]$  的值为  $a_l, \dots, a_r$  按位与,  $b_l, \dots, b_r$  按位或,  $c_l, \dots, c_r$  的最大公因数, 这三者的乘积;  $m$  次查询, 每次查询给出区间  $[l, r]$ , 查询满足  $l \leq l' \leq r' \leq r$  的  $[l', r']$  的价值之和。  $n \leq 1000000, m \leq 5000000$ 。

右端点从左到右扫描线。对于每个位置维护  $s_i$  表示  $l \leq i$  的所有  $[l, r]$  的答案和。扫描线扫描到询问的时候答案即为  $s_r - s_{l-1}$ 。考虑右端点向后移动一位  $s_i$  的变化情况。此时有部分后缀的区间答案发生改变, 由位运算和最大公约数的性质这样的改变只有  $O(n \log v)$ 。暴力处理这些改变。对于前面没有改变的位置, 其  $s_i$  应加上一个值, 值为  $l \leq i, r$  为右端点的区间的价值和。则其可以表示为  $s_i + k_i \cdot (T - last_i)$ ,  $last_i$  表示上次修改的时间。时间复杂度  $O(n \log v + m)$ 。

我去年写的题解:

离线扫描线  $r$ 。每次只会有最多  $\log n$  个  $[l, r]$  的权值会变。维护  $s_i$  表示  $l$  的前缀和, 为所有  $l \leq i$ , 所有已经处理过的  $r$  的组成的所有区间的和, 那么一个询问的答案即在扫描到  $r$  处时  $s_r - s_{l-1}$  的值。注意这里  $s_i$  的定义类似于二维前缀和。

观察如何维护  $s_i$  的值。每次扩展  $r$  只会有靠近  $r$  的几个  $l$  对应的  $[l, r]$  的权值变化, 前面的大多数  $[l, r]$  的权值都没有变化, 那么可以维护  $pre_i$  表示当前  $r$  时,  $l \leq i, [l, r]$  的权值和。注意这里  $pre_i$  是一维的前缀和。如果  $i$  位置的答案不变, 前面的答案也不会变, 每次  $s_i$  增加的量就一直是  $pre_i$ 。将  $s_i$  比作一次函数,  $s_i = pre_i * (T - lat_i) + B_i$ , 其中  $lat_i$  为上次更新此处答案的时间。由此每次扩展  $r$  只需要  $O(1)$  更改  $O(\log v)$  个  $l$  位置的值就可以了。查询  $O(1)$ 。总时间复杂度  $O(n \log v + m)$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

## [HEOI2016/TJOI2016] 排序

排列。进行若干次局部排序, 排序一个区间内的数升序或降序排列。最终问  $a_{pos}$  的值。  $n, m \leq 100000$ 。

二分答案。变成查询区间和和区间覆盖操作。时间复杂度  $O(n \log^2 n)$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

## 「C.E.L.U-02」划分可重集

长度为  $n$  的数列  $\{v\}$  划分成两个可重集  $a$  和  $b$ , 每个数必须至少被划分进一个可重集中。

一个数  $v_i$  可以被划分进  $a$  当且仅当  $j < i$  and  $v_j \leq v_i - k$  的  $v_j$  都没有被划分进  $a$ 。一个数  $v_i$  可以被划分进  $b$  当且仅当  $j < i$  and  $v_j \geq v_i + k$  的  $v_j$  都没有被划分进  $b$ 。同时给出了  $m$  组关系, 每组关系代表  $u$  和  $v$  不能划分进同一个可重集里。求能使划分成功的最小的  $k$  或无解。  $n \leq 20000$ 。

二分答案。优化建图 + 2-sat。

对于二维偏序形式，可以使用 cdq 分治每次前缀后缀优化跨过分治中心的边，也可以使用可持久化线段树优化建图。时间复杂度  $O(n \log n \log v)$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#) 使用可持久化线段树实现。

[Ynoi2019 模拟赛] Yuno loves sqrt technology I

排列静态在线区间逆序对。  $n \leq 100000$ 。

序列分块。预处理所有块边界之间的答案。预处理每个数在块内与前缀和后缀的贡献。预处理前  $i$  个数与第  $j$  块的的数的贡献。

询问时，若两数在同一块内，对每个数用预处理的块内前缀答案累加，减去多算的区间与块左端点到区间左端点的答案。后者可以归并排序。若两数不在同一块内，中间整块已经预处理好了答案，散块之间可以使用预处理的块内前缀后缀贡献，散块对整块使用前  $i$  个数与第  $j$  块的的数的贡献。散块归并排序。每个块预处理排序好的数组省去排序。时间复杂度  $O(n\sqrt{n})$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

[Ynoi2019 模拟赛] Yuno loves sqrt technology III

序列静态在线区间众数。  $n \leq 500000$ 。

预处理块间答案。对于散块数，每出现一个最多使答案加一。维护相同数字的出现位置，寻找散块数相同的后  $ans$  个数在不在区间内，在则更新答案。时间复杂度  $O(n\sqrt{n})$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

Jumping Through the Array

序列  $a_i$  和排列  $p_i$ 。

- 求  $\sum_{i=l}^r a_i$ 。
- 在  $i - > p_i$  组成的图上，给所有  $u$  能到达的点的  $a_x$  加  $C$ 。
- $\text{swap}(p_i, p_j)$ 。

$n \leq 200000$ 。

操作时间分块。

对于操作2和3的点组成关键点，从一个关键点的下一个点开始，到再一个关键点结束，所有的点缩起来，在一块操作中这些点的修改等价，操作3可以直接改，操作2在块上整体修改。如果一个环上没有关键点，这么多操作与这个环没关系，直接不用管。对于操作1，首先预处理没有处理这些操作前的前缀和，然后找每个块在这个区间的出现次数乘上这个块的加的值。所有操作完了之后暴力每个点修改其权

值，并且重新处理前缀和。唯一的问题是怎么找一个块里在一个区间中出现的数的个数。每个询问查分，变成前缀，这样的区间只有根号。对每个点加到其块的贡献上，前缀和。

总时间复杂度  $O(n\sqrt{n})$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)

### [省选联考 2023] 人员调度

树上每个节点有一个集合的数。可以将一个集合中的一个数下放到子树中某点的集合中。树的权值是所有集合中数最大值的和，如果某一集合空则无贡献。每次更改会加入一个数到某点的集合中，或是删除一个数。求每次更改后经过若干次下放操作后树的最大权值。下放操作不会实际改变树上数的位置。

$q, n \leq 100000$ 。

尝试静态问题如何处理。对于叶节点保留最大值，对于内部节点，将其集合中多的数尽可能下放到子树中。如果子树中全满了，则选择其中小的一些数扔掉腾出位置。换句话说，每个点维护了一个子树贡献答案的集合，从下往上合并，每次答案集合不能超过子树大小。可并堆维护，时间复杂度  $O(qn \log n)$ 。

如果只有加点如何处理。如果其到根的路径上所有点的答案集合都没有顶到子树上界，则这个数可以被顺利插入到到根的所有点的答案集合内。否则，遇到第一个到根路径上答案集合顶到子树大小上界的节点，其需要与集合内最小值比较大小。如果更小则无影响，如果比其大则成功替换掉。并且因为该点在答案集合内，其在之后的道路上也一定没有被淘汰，不需再考虑后续过程。

线段树分治变删除为撤销。需要支持链加链 min , 查询子树最小值。树剖加线段树实现。时间复杂度  $O(n \log^3 n)$ 。

code : [from\\_yixiuge777](#)