

Magnetostatics

ELECTROMAGNETICS

9E EECU103

14

- Biot-Savart Law
- Ampère's Law
- Magnetic Potential & Dipole
- Magnetic fields in matter & Boundary Conditions
- Inductances & Inductors
- Magnetic Energy
- Magnetic forces & torques

Magnetic Field Intensity \vec{H} [A/m]

$$\bullet \text{Magnetic Flux Density } \vec{B} = \mu_0 \vec{H} [\text{T}]$$

Permeability of free space: $\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \text{ H/m}$

$$\rightarrow \text{Magnetic Flux: } \Phi = \int_S \vec{B} \cdot d\vec{s} [\text{Wb}]$$

Revise...

$$\begin{aligned} \vec{a}_x &\rightarrow \vec{a}_y \rightarrow \vec{a}_z \\ \vec{a}_r &\rightarrow \vec{a}_\theta \rightarrow \vec{a}_z \\ \vec{a}_R &\rightarrow \vec{a}_\phi \rightarrow \vec{a}_z \end{aligned}$$

$$\nabla \times \vec{A} = \frac{1}{h_1 h_2 h_3} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

Biot-Savart law

Find circuit element $d\vec{A}$

- line current: $I d\ell$ [A/m]
- Surface current: $K_s d\ell$ [A/m]
- volume current: $J dV$ [A/m]

circuit element $d\vec{A}$ (current element) $\times \vec{dR}$

Resulting \vec{R} in element: $d\vec{B} = \mu_0 (\text{current element}) \times \vec{dR} / 4\pi R^2$

Resultant line current: $\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int d\ell \times \vec{dR} / R^2$ [T]

④ Find the magnetic flux density at a point on the axis of a circular loop of radius b that carries a direct current I .

Soln:

$$\begin{aligned} \text{Proj. } d\vec{A}' - b d\theta' \vec{a}_\theta &\quad \left| \begin{array}{c} \vec{a}_r \\ \vec{a}_\theta \\ \vec{a}_z \end{array} \right. \\ \vec{R} &= \vec{a}_z - b \vec{a}_r \\ d\vec{A}' \times \vec{R} &= z b d\theta' \vec{a}_r + b^2 d\theta' \vec{a}_z \\ d\vec{B} &= \frac{\mu_0 I}{4\pi} d\ell \times \vec{R} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \frac{2\pi b^2}{(z^2+b^2)^{3/2}} d\theta' \vec{a}_z \\ \vec{B} &= \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int_0^{2\pi} \frac{2\pi b^2}{(z^2+b^2)^{3/2}} d\theta' = \frac{\mu_0 I b^2}{2(z^2+b^2)^{1/2}} \vec{a}_z \end{aligned}$$

④ Find the magnetic flux density at a point on the axis of a circular disk of radius b that carries a surface charge density ρ_s , the disk rotates with an angular velocity of ω (CCW).

Soln:

$$\begin{aligned} \text{circuit element: } K_s d\ell - \rho_s \vec{u} \cdot d\ell &= \rho_s w \vec{a}_\theta r dr d\theta \\ \vec{R} &= z \vec{a}_z - r \vec{a}_r \\ d\vec{A} \times \vec{R} &= \rho_s w^2 r dr d\theta \vec{a}_r + \rho_s w^2 r dr d\theta \vec{a}_z \\ \text{Ansatz: } \omega \vec{a}_r \rightarrow 0 & \\ \therefore \vec{B} &= \frac{\mu_0}{4\pi} \int_0^{\infty} \int_0^b \frac{\rho_s w^2 r dr d\theta}{(r^2+b^2)^{3/2}} \vec{a}_z = \frac{\mu_0 \rho_s w h}{2} \frac{(eb^2/h^2 - 2)}{b(b^2/h^2)} \vec{a}_z \end{aligned}$$

Ampère's law

Boundary line

Surface current: $\int \nabla \times \vec{B} \cdot d\ell = \mu_0 \int \vec{J} \cdot d\ell$

$$\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J}$$

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0$$

$$\oint \vec{B} \cdot d\ell = \mu_0 I_{\text{enc}}$$

Right-hand Ampere loop

line integral in Amperian loop

Helmholtz's Coil

$$\begin{aligned} \vec{B}_{\text{total}} &= \vec{B}_{\text{left}} + \vec{B}_{\text{right}} \\ &= \frac{\mu_0 I a^2}{2(\vec{z}^2 + a^2)^{3/2}} \vec{a}_z + \frac{\mu_0 I a^2}{2((2b-a)^2 + a^2)^{3/2}} \vec{a}_z \\ \vec{B} &= \frac{\mu_0 I a^2}{2} \left\{ \frac{1}{(\vec{z}^2 + a^2)^{3/2}} + \frac{1}{((2b-a)^2 + a^2)^{3/2}} \right\} \vec{a}_z \end{aligned}$$

Long straight line

$\oint \vec{B} \cdot d\ell = H(2\pi r) = I$

$H = \frac{I}{2\pi r}$ (assuming I)

Coaxial line

ex: $I_{\text{enc}} = 0 \Rightarrow \vec{H} = \vec{0}$

$\nabla \times \vec{B} = \frac{1}{2\pi r} \vec{a}_\theta$

$b \gg c: I_{\text{enc}} = I \cdot I \left(\frac{\pi(r^2-b^2)}{\pi(c^2-b^2)} \right)$

$\therefore \vec{H} = \frac{I(c^2-r^2)}{2\pi(c^2-b^2)} \vec{a}_\theta$

$r \gg c: I_{\text{enc}} = 0 \Rightarrow \vec{H} = \vec{0}$

Solenoid

Amperean loop: $\oint \vec{B} \cdot d\ell = I_{\text{enc}}$

$H = nI$

Toroid

$b \gg r: I_{\text{enc}} = N I$

$H = \frac{NI}{2\pi r}$

* Special case: $b \gg a: r \gg b \Rightarrow H = \frac{NI}{2\pi b}$

Infinite sheet of current

uniform surface current: $K_s = K_s \vec{a}_x$

$\oint \vec{B} \cdot d\ell = K_s \vec{a}_x$

$H = \frac{K_s}{2}$

Vector Magnetic Potential

$$\vec{B} = \nabla \times \vec{A}$$

vector magnetic potential [Wb/m]

Ampère's law: $\nabla \times (\nabla \times \vec{A}) = \mu_0 \vec{J}$

$$\nabla^2 \vec{A} = \mu_0 \vec{J}$$

$$\nabla^2 \vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{\vec{J}}{R} dV$$

$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{\vec{J}}{R} dV$$

$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{K_s}{R} dS$$

Magnetic dipole

Multipole expansion of the vector potential

$\vec{A} = \frac{1}{R} \left(\vec{a}_r^2 - \vec{a}_\theta^2 \right) \vec{a}_\theta$

$\vec{A} = \frac{1}{R} \left(\frac{1}{R} \int d\ell \right) \vec{a}_\theta = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int \frac{1}{R} \vec{a}_\theta d\ell$

$\vec{A} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \left[\frac{1}{R} \int d\ell^2 + \frac{1}{R} \int \vec{r} \cos \theta d\ell^2 + \frac{1}{R^3} \int (r^2 - R^2) \cos \theta d\ell^2 \right] + \dots$

monopole term dipole term quadrupole term

$\int d\ell^2 = 0$ \Rightarrow $\vec{A}_{\text{dipole}} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \vec{r} \cos \theta \vec{a}_\theta = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \vec{r} (\vec{a}_R + \vec{a}^\perp)$

$\int \vec{r} \cdot \vec{a}_\theta d\ell^2 = -\vec{a}_R \times \int d\ell^2 \rightarrow \vec{A}_{\text{dipole}} = \frac{\mu_0 I}{4\pi R^2} \vec{a}_\theta$

$m = I d\ell^2$ vector area vec current loop

$\text{magnetic dipole moment [Am]}$

for $R \gg r$: $\vec{B} = \frac{\mu_0 m}{4\pi r^3} \vec{a}_\theta$

magnetic dipole moment: $m = IR^2 \vec{a}_\theta = m_d \vec{a}_\theta$

vector magnetic potential: $\vec{A}_{\text{dipole}} = \frac{\mu_0 m}{4\pi R^2} \vec{a}_\theta$

$\vec{A}_{\text{dipole}} = \mu_0 m (\cos \theta \vec{a}_R - \sin \theta \vec{a}_\theta)$

Magnetic flux density: $\vec{B} = \nabla \times \vec{A}$

$$\therefore \vec{B}_{\text{dipole}} = \frac{\mu_0 m}{4\pi R^3} \int 2 \cos \theta \vec{a}_\theta + \sin \theta \vec{a}_\theta$$

electric dipole

magnetic dipole

④ A spherical shell of radius b , carrying a uniform surface charge ρ_s , is set spinning at angular velocity ω . Find the vector potential it produces at point \vec{R} .

$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{\rho_s b^2 \sin \theta}{R^2} d\theta d\phi \vec{a}_\theta$

$\vec{a} = \vec{a}_R + \vec{a}_\theta + \vec{a}_\phi$

$\vec{a} = \omega \vec{a}_\theta = \omega b \sin \theta \vec{a}_\theta$

$\vec{a} = \omega b \left[-\cos \theta \vec{a}_R + \sin \theta \sin \phi \vec{a}_\theta + \sin \theta \cos \phi \vec{a}_\phi \right]$

$\int \sin \theta d\theta = 0 \Rightarrow \int \cos \theta d\theta = 0 \Rightarrow \vec{a} = \vec{0}$

$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{\rho_s b^2 (-\sin \theta \cos \phi)}{R^2} d\theta d\phi \vec{a}_\theta$

$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{\rho_s b^2 (-\sin \theta \cos \phi)}{R^2} d\theta d\phi \vec{a}_\theta$

④ Find the exact magnetic field a distance z above the center of a square loop of side w , carrying a current I . Verify that it reduces to the field of a dipole with the appropriate dipole moment, when $z \gg w$.

Biot-Savart: $\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int \frac{d\ell \times \vec{a}_R}{R^2}$

$\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int \frac{w}{(z^2 + (w/2)^2)} \vec{a}_R \times \vec{a}_R$

$\vec{B} = \frac{\mu_0 I w}{4\pi} \int \frac{1}{(z^2 + (w/2)^2)} \vec{a}_R$

$\vec{B} = \frac{\mu_0 I w}{4\pi} \frac{w}{z^2 + (w/2)^2} \vec{a}_R$

$\therefore \vec{B} = \frac{\mu_0 I w^2}{2\pi (z^2 + (w/2)^2)^{3/2}} \vec{a}_R$

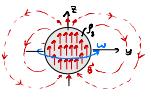
$\vec{B} \approx \frac{\mu_0 I w^2}{2\pi z^3} \vec{a}_R$

Ansatz: $m = Iw^2$

$\vec{B}_{\text{dipole}} = \frac{\mu_0 m}{4\pi R^3} \int 2 \cos \theta \vec{a}_\theta + \sin \theta \vec{a}_\theta$

$\vec{B}_{\text{dipole}} = \frac{\mu_0 I w^2}{4\pi R^3} \vec{a}_R$

$\vec{B} \approx \vec{B}_{\text{dipole}}$



Magnetostatics

Scalar Magnetic Potential

current-free region: $\vec{J} = \vec{0}$

$$\nabla \times \vec{B} = \vec{0} \rightarrow \vec{B} = -\mu_0 \nabla V_m \quad \text{scalar magnetic potential [A/m]}$$

Scalar magnetic potential difference

$$V_m = \frac{1}{\mu_0} \int_{\text{path}} \vec{B} \cdot d\vec{l}$$

+ សម្រាប់ 9 ឯកសារ ដែលមាន \vec{B} នៃ magnetic charge ជាអង់គ្លេស ρ_m [A/m²]

ដើម្បី $V_m = \frac{1}{\mu_0} \int_{\text{path}} \vec{B} \cdot d\vec{l}$

* បីទីមុននៅចិត្តនៃ 1 អំពី magnetic charges (1 អំពី magnetic monopole) → ដើម្បី "សង្គម" នៃការសែរសោរណ៍នៅក្នុង ឯកសារ magnetic dipole ដែលមានដំឡើង magnetic charge $\pm q_m$ នៃខ្លួន

$$\vec{m} = q_m \vec{a}_n = I S \vec{n}$$

សំរាប់ 9 ឯកសារ electrodynamics
 $V_m = \frac{\vec{m} \cdot \vec{a}_n}{\mu_0 \pi R^2}$

$$\vec{M} = \frac{\vec{m} \times \vec{a}_n}{4\pi R^3}$$

សំរាប់ 9 ឯកសារ magnetic dipole 1^2

សំរាប់ 9 ឯកសារ magnetic dipole 1^2

▶ Magnetic fields in matter

សំរាប់ 9 ឯកសារ ដែលមានដំឡើង \vec{B} នៃការសែរសោរណ៍ → ដើម្បីកើតការ magnetic dipole moment (\vec{m}_e)
 ទៅនៅក្នុង \vec{m}_e នៃការសែរសោរណ៍ សំរាប់ 9 ឯកសារ dipole moment នៃការសែរសោរណ៍ នៅក្នុង ឯកសារ magnetic polarization law
 ដែលកើតឡើងដោយការសែរសោរណ៍ នៃការសែរសោរណ៍ នៃការសែរសោរណ៍

Magnetization [A/m]
 = magnetic dipole moment per volume

$$\vec{M} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\sum \vec{m}_e}{\Delta V}$$

Magnetization នៃការសែរសោរណ៍ $\vec{J} = \nabla \times \vec{B}$ (នៃការសែរសោរណ៍ free currents)

$$\vec{H} = \frac{1}{\mu_0} (\vec{B} - \vec{M})$$

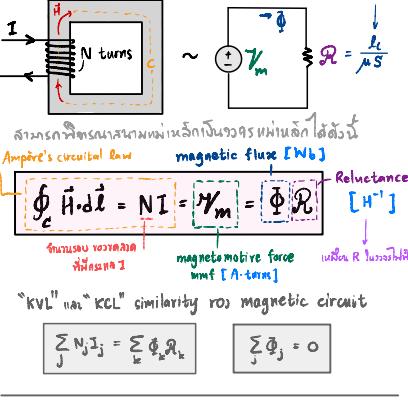
$$\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M})$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$$

Analogous relations between electrostatic and magnetostatic quantities.

Electrostatics	Magnetostatics
E	\vec{B}
D	\vec{H}
ϵ	$1/\mu$
P	$-\vec{M}$
ρ	\vec{J}
V	\vec{A}
.	x
x	.

• Magnetic Circuits



Diamagnetic: $\mu_s \approx 1$ (Xm មិនធ្វើឡើង)

Paramagnetic: $\mu_s > 1$ (Xm មិនធ្វើឡើង)

Ferromagnetic: $\mu_s \gg 1$ (Xm មិនធ្វើឡើង)

(*) Determine the magnetic flux density on the axis of a uniformly magnetized circular cylinder of a magnetic material. The cylinder has a radius b , length L , and axial magnetization $\vec{M} = M_0 \vec{a}_z$ → M_0 is constant: $\vec{J}_b = \nabla \times \vec{M} = 0$

Bound surface current: $I_{sb} = M_0 \vec{a}_x \times \vec{a}_z = M_0 \vec{a}_y$

\Rightarrow in $r < b$: $d\vec{B}_r = \frac{\mu_0}{4\pi} \left(\frac{I_{sb}}{r^2} \right) \vec{a}_z$ (induction into r)

\Rightarrow in $r > b$: $d\vec{B}_r = \frac{\mu_0}{4\pi} \left(\frac{I_{sb}}{(r-b)^2} \right) \vec{a}_z$ (induction into r)

$$d\vec{B}_r = \frac{\mu_0 M_0 b^2 \vec{a}_z}{2 \pi (r^2 - b^2)} \vec{a}_z$$

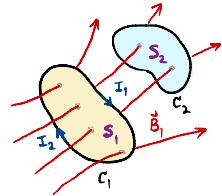
$$\vec{B}_r = \frac{\mu_0 M_0 b^2 \vec{a}_z}{2 \pi (r^2 - b^2)} \vec{a}_z$$

$$\vec{B}_r = \frac{\mu_0 M_0 b^2}{2 \pi r^2} \vec{a}_z$$

$$\vec{B}_r = \frac{\mu_0 M_0}{2 \pi r} \vec{a}_z$$

<math display="block

► Inductances & Inductors



หากเราตั้งให้กระแส I_1 ไหลในวงจร C_1 , ทำให้เกิด \vec{B}_1 , เกิดขึ้นที่เดียว พลังแม่เหล็ก C_1 ซึ่งบันทึก S_2 (วงจร C_2) ได้

$$\Phi_{12} = \int_{S_2} \vec{B}_1 \cdot d\vec{S}_2$$

ก้านทางวิธี C_2 มีเนื้อหัวใจเป็น N_2 รอบๆ ดังนี้

$$\text{flux linkage: } \Delta_{12} = N_2 \Phi_{12} \quad [\text{Wb}]$$

ก้านทางวิธี C_1 มีเนื้อหัวใจเป็น N_1 รอบๆ ดังนี้

$$\text{General case: } \Delta_{12} = L_{12} I_1 \quad \text{for } \vec{B}_1 \parallel \vec{B}_2$$

$$\text{mutual inductance } [H] : L_{12} = \frac{\Delta_{12}}{I_1} = \frac{d\Delta_{12}}{dI_1}$$

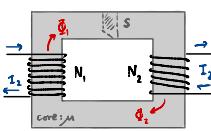
ใน linear media

$$\Delta_{12} = N_1 \Phi_{12} \quad \text{General case}$$

$$\text{self inductance } [H] : L_{11} = \frac{\Delta_1}{I_1} = \frac{d\Delta_1}{dI_1}$$

ใน linear media

$$\begin{aligned} \text{Mutual flux: } L_{12} &= \frac{N_2}{I_1} \int_{S_2} \vec{B}_1 \cdot d\vec{S}_2 \\ &= \frac{N_2}{I_1} \int_{S_2} (\nabla \times \vec{A}) \cdot d\vec{S}_2 \\ &= \frac{N_2}{I_1} \int_{S_2} \vec{A} \cdot d\vec{S}_2 \\ &= \frac{N_2}{I_1} \int_{S_2} (\oint_C \vec{A} \cdot d\vec{l}) \cdot d\vec{S}_2 \\ &= \frac{N_2}{I_1} \int_{C_2} \vec{A} \cdot d\vec{l} \\ &= \frac{N_2}{I_1} \int_{C_2} \frac{H_0}{4\pi} \oint_{C_1} \vec{A} \cdot d\vec{l} \cdot d\vec{l} \\ &\quad \text{(Neumann formula)} \end{aligned}$$



การคำนวณ leakage flux

ในกรณี magnetic circuit:

$$\mathcal{V}_{M1} = N_1 I_1, \mathcal{V}_{M2} = N_2 I_2$$

$$\Phi = \frac{N_1 I_1}{R} + \frac{N_2 I_2}{R} = \Phi_1 + \Phi_2$$

$$\Delta_1 = N_1 \Phi_1 = N_1 \left(\frac{N_1 I_1}{R} + \frac{N_2 I_2}{R} \right)$$

$$\Delta_2 = N_2 \Phi_2 = N_2 \left(\frac{N_1 I_1}{R} + \frac{N_2 I_2}{R} \right)$$

$$\text{self inductance: } L_1 = \frac{1}{I_1} \int_A \vec{B} \cdot d\vec{l}$$

$$L_1 = \frac{N_1^2}{R} + \frac{N_1 N_2}{R}$$

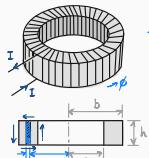
$$L_2 = \frac{N_2^2}{R} + \frac{N_1 N_2}{R}$$

Mutual inductance
self inductance

$$L_{12} = L_{21} = \sqrt{L_{11} L_{22}}$$

$$\begin{aligned} \text{General case: } \Delta_{12} &= L_{12} I_1 \quad \text{for } \vec{B}_1 \parallel \vec{B}_2 \\ \text{mutual inductance } [H] : L_{12} &= \frac{\Delta_{12}}{I_1} = \frac{d\Delta_{12}}{dI_1} \\ \text{in linear media} & \\ \Delta_{12} &= N_1 \Phi_1 \quad \text{General case} \\ \text{self inductance } [H] : L_{11} &= \frac{\Delta_1}{I_1} = \frac{d\Delta_1}{dI_1} \\ \text{in linear media} & \end{aligned}$$

- (*) Assume that N turns of wire are tightly wound on a toroidal frame of a rectangular cross section with dimensions as shown in a figure. Assuming the permeability of the medium to be μ_0 , find the self-inductance of the toroidal coil.



$$\begin{aligned} \text{Ampère's law: } \oint \vec{B} \cdot d\vec{l} &= \frac{\mu_0 N}{2\pi} I \\ \text{flux linkage: } \Delta &= N \left(\frac{\mu_0 N}{2\pi} \right) I \ln \left(\frac{R}{r} \right) \\ \Delta &= \frac{\mu_0 N^2}{2\pi} I \ln \left(\frac{R}{r} \right) \\ L &= \frac{\Delta}{I} \rightarrow L = \frac{\mu_0 N^2}{2\pi} \ln \left(\frac{R}{r} \right) \end{aligned}$$

- (*) Two coils of N_1 and N_2 turns are wound concentrically on a straight cylindrical core of radius a and permeability μ . The windings have lengths l_1 and l_2 , respectively. Find the mutual inductance between the coils.

$$\begin{aligned} \text{Solenoid} \quad \vec{B} &= \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \hat{z} \\ \text{magnetic flux per turn} & \text{for turn } 1 \\ \Phi_1 &= \frac{\mu_0 N_1}{2\pi r} I l_1 \hat{z} \\ \Delta_1 &= \frac{\mu_0}{2\pi} N_1 N_1 I l_1 \hat{z}^2 \\ \therefore L_{11} &= \frac{\mu_0 N_1^2}{2\pi} l_1 \hat{z}^2 \end{aligned}$$

$$\text{magnetic flux per turn} \text{ for turn } 2$$

$$\Phi_2 = \frac{\mu_0 N_2}{2\pi r} I l_2 \hat{z}$$

$$\Delta_{12} = \frac{\mu_0}{2\pi} N_1 N_2 I l_1 l_2 \hat{z}^2$$

$$\therefore L_{12} = \frac{\mu_0}{2\pi} N_1 N_2 l_1 l_2 \hat{z}^2$$

- (*) Determine the mutual inductance between a conducting triangular loop and a very long straight wire as shown in a figure.

$$\begin{aligned} \text{Solenoid} \quad \vec{B} &= \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \hat{z} \\ \text{flux linkage: } \Delta_1 &= \frac{\mu_0}{2\pi} \int_0^{R_1} \left[-\frac{1}{r} (b-a) \ln \left(\frac{b}{a} \right) \right] dr = \frac{\mu_0}{2\pi} \int_0^{R_1} \frac{1}{r} \left[\ln \left(\frac{b}{a} \right) - \frac{1}{r} \right] dr \\ \Delta_2 &= \frac{\mu_0}{2\pi} \int_0^{R_2} \left[-\frac{1}{r} (b-a) \ln \left(\frac{b}{a} \right) \right] dr = \frac{\mu_0}{2\pi} \int_0^{R_2} \frac{1}{r} \left[\ln \left(\frac{b}{a} \right) - \frac{1}{r} \right] dr \\ \therefore L_{12} &= \frac{\mu_0}{2\pi} \left[(b-a) \ln \left(\frac{R_2}{R_1} \right) \right] \end{aligned}$$

► Magnetic Energy

พัฒนาการใช้สูงในสภาวะทางแม่เหล็ก

$$W_m = \frac{1}{2} \int_V \vec{H} \cdot \vec{B} dV = \frac{1}{2} \int_V \vec{A} \cdot \vec{J} dV$$

• Energy density
(energy per unit volume)

$$w_m = \frac{1}{2} \vec{H} \cdot \vec{B} = \frac{1}{2} \vec{A} \cdot \vec{J}$$

พัฒนาการใช้สูงใน inductor

$$W_m = \frac{1}{2} L I^2 = \frac{1}{2} \Phi I$$

$$W_m = \frac{1}{2} \sum_j \sum_k L_{jk} I_j I_k$$

$$L = \frac{2W_m}{I^2}$$

$$\Phi = \frac{2W_m}{I}$$

- (*) Determine the inductance per unit length of an air coaxial transmission line that has a solid inner conductor of radius a and a very thin outer conductor of a radius b .

$$\begin{aligned} \text{in Ampère's law: } \oint \vec{B} \cdot d\vec{l} &= \text{fence} \\ \text{for } a: H_2 \pi r = I \left(\frac{r^2}{a^2} \right) & \rightarrow B_2 = \frac{\mu_0 I r}{2\pi a^2} \\ \text{for } b: H_2 \pi r = I & \rightarrow B_2 = \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \\ \text{พัฒนาการใช้สูง} & \text{พัฒนาการใช้สูง} \\ W_m &= \frac{\mu_0}{8\pi} \left\{ \int_0^a \left(\frac{\mu_0^2}{4\pi^2} \frac{r^2}{a^2} \right) r dr + \int_a^b \left(\frac{\mu_0^2}{4\pi^2} \frac{r^2}{a^2} \right) r dr \right\} = \frac{\mu_0^2}{8\pi} \left\{ \frac{1}{4} \left[\frac{r^4}{a^2} \right]_0^a + \left[\frac{1}{4} \ln \frac{b}{a} \right]_a^b \right\} \\ L' &= \frac{2W_m}{I^2} \quad \therefore L' = \frac{\mu_0}{8\pi} \left(\frac{\mu_0^2}{4\pi^2} \frac{b^2 - a^2}{a^2} \right) \end{aligned}$$

พัฒนาการใช้สูง
พัฒนาการใช้สูง

การคำนวณ inductance :

สมมติว่ากระแส I ไหลในหนึ่งในสองแม่เหล็ก (หนึ�นี้เรียกว่า J)

หาค่าของ \vec{H}, \vec{B} ให้ถูกต้อง

นำเข้าลง \vec{H}, \vec{B} ไปใช้ในสูตร

นำเข้าลง \vec{B} ให้ถูกต้อง

Magnetostatics

▶ Magnetic forces & torques

เนื่องจากมีแม่เหล็กไฟฟ้า \vec{B} ทำให้เกิดความต้านทานต่อการเคลื่อนที่ของชาร์จ q ที่ผ่านทางแม่เหล็กไฟฟ้า \vec{B}

$$\vec{F}_m = q\vec{v} \times \vec{B} \quad [\text{N}]$$

ผลลัพธ์ที่ได้คือ $\vec{F}_m = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$ (Lorentz' force equation)

$$\Rightarrow \vec{F}_c = q\vec{E}$$

เมื่อเราดูรูปที่ 1 ดูว่า ดิบลังก์ที่มีส่วนที่ต้องการจะเคลื่อนที่ไปทางซ้ายที่ \vec{B} แต่ \vec{B} กำลังหันมาทางขวา ดังนั้น \vec{F}_c จึงหันไปทางขวา

$d\vec{F}_m = NIdl d\vec{l} \times \vec{B}$ (สำหรับดิบลังก์ที่ยาว l)

 $d\vec{F}_m = Idl \times \vec{B}$ (สำหรับดิบลังก์ที่กว้าง l)

รวมกันเป็น $\vec{F}_m = I\oint_c d\vec{l} \times \vec{B}$ [N]

ต่อไปนี้เราใช้ Biot-Savart's Law คำนวณห้องแม่เหล็ก \vec{B}_1 , \vec{B}_2 ที่ได้จากการ流 I_1 , I_2 ที่อยู่ในวงแหวน C_1 , C_2 ตามรูปด้านบน

$$\vec{B}_{21} = I_1 \oint_{C_1} dl_1 \times \vec{B}_2 = I_1 \oint_{C_1} dl_1 \times \frac{\mu_0 I_2}{4\pi r_1^2} \frac{dl_1 \times \vec{a}_{R21}}{r_1^2}$$

\vec{B}_{21} คือ \vec{B}_2 ที่หันไปทางขวา

$$\therefore \vec{F}_{21} = \frac{\mu_0}{4\pi} I_1 I_2 \oint_{C_1} \oint_{C_2} d\vec{l}_1 \times (d\vec{l}_2 \times \vec{a}_{R21})$$
 (Ampere's law of force)

Forces in terms of stored magnetic energy

กฎของพลังงานแม่เหล็ก (Principle of virtual displacement)

(1) System of circuits with constant flux linkages.

flux linkage คงที่ $\rightarrow \epsilon = \frac{d\Phi}{dt} = 0 \rightarrow$ ไม่มีการเปลี่ยนแปลงแม่เหล็ก

∴ Mechanical work : $\vec{F}_m \cdot d\vec{l} = -dW_m = -(\nabla W_m) \cdot d\vec{l}$

constant $\Delta \rightarrow \vec{F}_m = -\nabla W_m$ [N]

(2) System of circuits with constant currents.

flux linkage คงที่ \rightarrow ไม่สามารถนำเข้ามาในรูปของ Φ ได้

∴ Mechanical work : $\vec{F}_m \cdot d\vec{l} = dW_m = (\nabla W_m) \cdot d\vec{l}$

constant $I \rightarrow \vec{F}_m = \nabla W_m$ [N]

(2) Consider the electromagnetic in the figure, in which a current I in N -turn coil produces a flux Φ in the magnetic circuit. The cross-sectional area of the core is S . Determine the lifting force on the armature.

Def'n virtual virtual displacement = \vec{y}

(i) and (ii) :

ห้องแม่เหล็กที่มีช่องว่างอากาศ (Δh) ที่ Φ

$$W_m = 2 \left(\frac{\Phi^2}{2\mu_0} \right) S = \frac{\Phi^2}{2\mu_0} S$$

กรณีที่ $\vec{F}_m = -\nabla W_m = -\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\Phi^2}{2\mu_0} S \right)$

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{\Phi^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

$$\vec{F}_m = -\vec{a}_y \frac{I^2}{2\mu_0 S}$$

กรณีที่ I คงที่ \rightarrow ห้องแม่เหล็กคงที่

