



Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова  
Факультет вычислительной математики и кибернетики  
Кафедра системного анализа

Отчет по практикуму

# «Вычисление опорных функций некоторых множеств»

*Студент 315 группы*  
М. В. Миловидов

*Руководитель практикума*  
к.ф.-м.н., доцент П. А. Точилин

Москва, 2024

## 1 Постановка задачи

Даны 3 множества:

1. Эллипс с полуосями  $a$ ,  $b$  и центром в точке  $z_0 = (x_0, y_0)$ , заданный уравнением

$$\frac{(x - x_0)^2}{a^2} + \frac{(y - y_0)^2}{b^2} = 1$$

2. Прямоугольник со сторонами  $2a$ ,  $2b$ , параллельными осям координат, и центром в точке  $z_0$
3. Ромб с диагоналями  $2a$ ,  $2b$ , параллельными осям координат, и центром в точке  $z_0$

Требуется аналитически вывести опорную функцию для каждого из этих множеств.

## 2 Вывод опорных функций

$$z = (x, y) \quad l = (l_1, l_2)$$

Определение опорной функции:

$$\rho(l|Z) = \sup_{z \in Z} \langle l, z \rangle = \sup_{(x, y) \in Z} (l_1 x + l_2 y)$$

Нам понадобится следующее свойство опорной функции:

$$\rho(l|\{z_0\} + Z) = \langle l, z_0 \rangle + \rho(l|Z) \quad (1)$$

### 2.1 Эллипс

Сведем к эллипсу с центром в точке 0 по свойству (1):

$$\rho(l) = \langle l, z_0 \rangle + \rho(l|Z - \{z_0\})$$

Для нахождения супремума воспользуемся методом множителей Лагранжа:

$$\begin{aligned} L &= l_1 x + l_2 y + \lambda \left( \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1 \right) \\ L_x &= l_1 + \frac{2\lambda x}{a^2} = 0 \quad L_y = l_2 + \frac{2\lambda y}{b^2} = 0 \quad L_\lambda = \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1 = 0 \\ x &= \frac{-l_1 a^2}{2\lambda} \quad y = \frac{-l_2 b^2}{2\lambda} \\ \frac{l_1^2 a^2}{4\lambda^2} + \frac{l_2^2 b^2}{4\lambda^2} &= 1 \quad \lambda = -\frac{1}{2} \sqrt{l_1^2 a^2 + l_2^2 b^2} \\ \rho(l|Z - \{z_0\}) &= \frac{l_1^2 a^2}{\sqrt{l_1^2 a^2 + l_2^2 b^2}} + \frac{l_2^2 b^2}{\sqrt{l_1^2 a^2 + l_2^2 b^2}} = \sqrt{l_1^2 a^2 + l_2^2 b^2} \\ \rho(l|Z) &= \langle l, z_0 \rangle + \sqrt{l_1^2 a^2 + l_2^2 b^2} \end{aligned}$$

## 2.2 Квадрат

Сведем к квадрату с центром в точке 0 и гранью 2 по свойству (1):

$$\rho(l|Z) = \langle l, z_0 \rangle + \rho(l|Z - \{z_0\})$$

Геометрически при  $\|l\| = 1$  опорная функция является расстоянием до опорной гиперплоскости, то есть до самой дальней плоскости с нормалью  $l$ , касающейся исходного множества. В плоском случае это прямая. Из этого для квадрата и ромба получаем, что опорный вектор (на котором достигается супремум) является одной из вершин квадрата. Таким образом,

$$\begin{aligned} \rho(l|Z - \{z_0\}) &= \max\{\langle l, \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \rangle, \langle l, \begin{bmatrix} a \\ -b \end{bmatrix} \rangle, \langle l, \begin{bmatrix} -a \\ b \end{bmatrix} \rangle, \langle l, \begin{bmatrix} -a \\ -b \end{bmatrix} \rangle\} = \\ &= \max\{al_1 + bl_2, al_1 - bl_2, -al_1 + bl_2, -al_1 - bl_2\} = a|l_1| + b|l_2| \\ \rho(l|Z) &= \langle l, z_0 \rangle + a|l_1| + b|l_2| \end{aligned}$$

## 2.3 Ромб

Рассуждаем аналогично предыдущему случаю:

$$\begin{aligned} \rho(l|Z) &= \langle l, z_0 \rangle + \rho(l|Z - \{z_0\}) \\ \rho(l|Z - \{z_0\}) &= \max\{\langle l, \begin{bmatrix} a \\ 0 \end{bmatrix} \rangle, \langle l, \begin{bmatrix} 0 \\ b \end{bmatrix} \rangle, \langle l, \begin{bmatrix} -a \\ 0 \end{bmatrix} \rangle, \langle l, \begin{bmatrix} 0 \\ -b \end{bmatrix} \rangle\} = \\ &= \max\{al_1, bl_2, -al_1, -bl_2\} = \max\{a|l_1|, b|l_2|\} \\ \rho(l|Z) &= \langle l, z_0 \rangle + \max\{a|l_1|, b|l_2|\} \end{aligned}$$

## 3 Вывод

Для рассмотренных множеств были получены простые представления опорной функции, которые можно использовать, например, для кусочно-линейной аппроксимации границы множества.

## Список литературы

- [1] Чистяков И.В., Паршиков М.В. Лекции по Оптимальному Управлению