

LABORATÓRIO DE MATEMÁTICA E FÍSICA

VETORES

Autor: Me. Talita Druziani Marchiori

Revisor: Rosalvo Miranda

INICIAR

introdução

Introdução

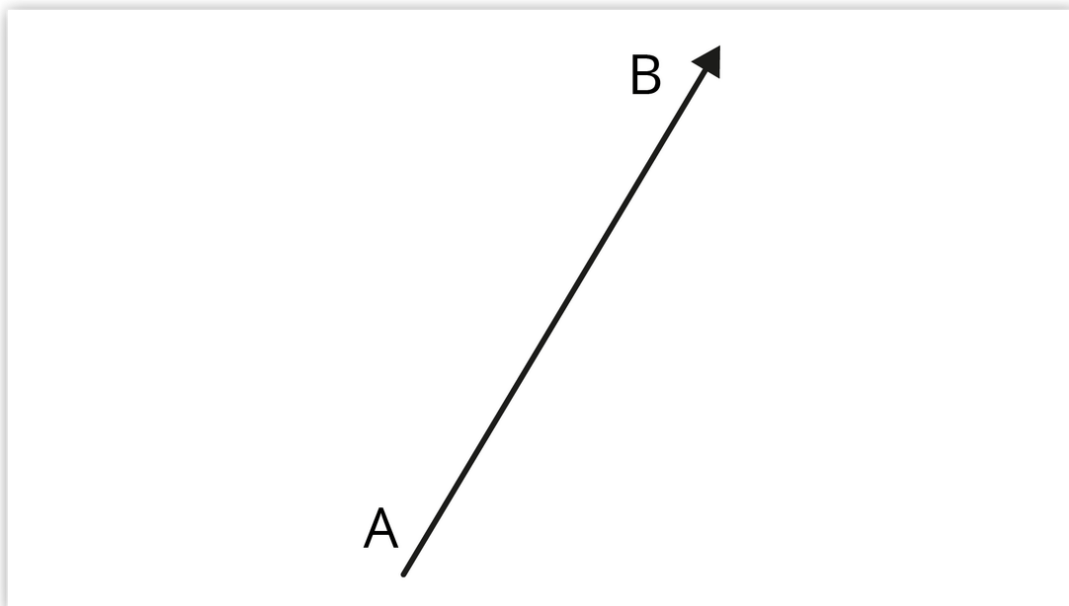
Algumas grandezas são determinadas apenas por um número, por exemplo 5 kg. Denominamos essas grandezas de escalares. Assim, as grandezas de: comprimento, área, massa, volume, temperatura, energia etc. são grandezas escalares. Outras grandezas precisam de uma direção e de um sentido para serem determinadas, como o deslocamento. Estas são chamadas de grandezas vetoriais. Outros exemplos de grandezas vetoriais são a velocidade, a aceleração, a força, o campo elétrico etc.

Nesta unidade trabalharemos noções básicas sobre os vetores e suas operações. Com isso, estaremos aptos para trabalhar com conceitos geométricos e físicos que envolvem esses elementos.

Bons estudos!

Notação Geométrica

Começamos nossos estudos com as noções geométricas dos vetores. Considere um segmento orientado (A, B) , ou seja, um par de pontos no espaço em que A é a origem do segmento e B a extremidade, como na figura a seguir:



*Figura 4.1 - Segmento orientado (A, B)
Fonte: Elaborada pela autora.*

O módulo ou norma de um segmento orientado é sua medida e é representado por $|AB|$. Note que os segmentos orientados (A, B) e (B, A) possuem o mesmo módulo, a mesma direção e sentidos opostos. Dois segmentos orientados são equivalentes se possuem a mesma direção, o mesmo sentido e o mesmo módulo. Chamamos de vetor determinado por um segmento orientado (A, B) a classe de equivalência de todos os segmentos orientados equivalentes a (A, B) e representamos por \vec{AB} . Logo, qualquer segmento orientado (X, Y) equivalente a (A, B) é um representante do vetor \vec{AB} .

Observações:

- Também podemos representar um vetor por letras minúsculas encimadas por uma seta, por exemplo \vec{v} , \vec{a} , \vec{b} . Para simplificar a notação, quando não houver ambiguidade, denotaremos os vetores apenas por letras minúsculas v , a , b .
- Vamos representar o vetor nulo por 0 . Ele é determinado pelo segmento nulo.
- Dado um vetor $v = \vec{AB}$, o vetor \vec{BA} é o oposto de \vec{AB} e é representado por $-v$ $-\vec{AB}$. *melhor forma de representar*
- Um vetor que possui norma igual a 1 é chamado de unitário.
- Dois vetores u e v são paralelos se seus representantes são paralelos. Como o vetor nulo não possui direção, é paralelo a qualquer vetor. No próximo tópico veremos a representação algébrica dessa condição.

Como os vetores são elementos matemáticos, é natural nos perguntarmos se podemos realizar operações com eles. A resposta é: sim!

Considere o representante (A, B) do vetor u e o representante (B, C) do vetor v . Como a extremidade do vetor u coincide com a origem do vetor v , a soma entre os vetores u e v é determinada pelo segmento orientado (A, C) . Logo, o

vetor soma tem a origem igual do primeiro vetor e extremidade igual ao segundo vetor. Geometricamente, o vetor $u + v$ fecha o triângulo, como podemos observar na imagem a seguir.

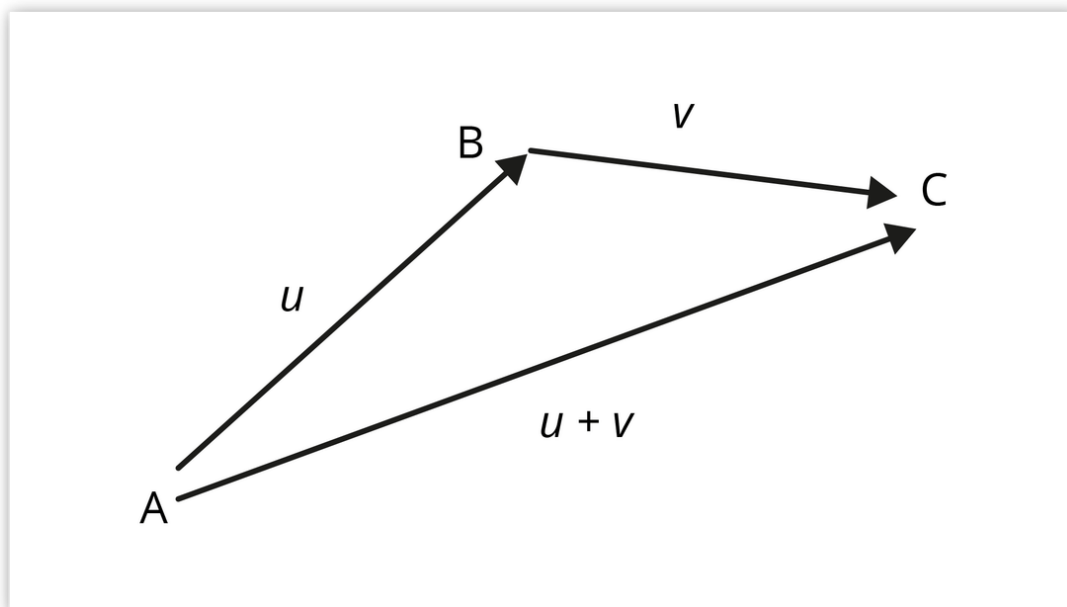


Figura 4.2 - Soma entre vetores

Fonte: Elaborada pela autora.

reflita

Reflita

Para os números reais, a soma é uma operação comutativa. Isso é, dados dois números reais quaisquer a e b , temos que:

$$a + b = b + a.$$

Também, sabemos que essa operação possui o elemento neutro e que todo número real possui um simétrico. O elemento neutro é o número 0 , pois qualquer número adicionado ao 0 continua sendo o próprio número. E o simétrico de qualquer número é seu oposto, pois $a + (-a) = 0$, para qualquer número real a .

Considerando a soma entre vetores, ela é comutativa? Qual é o elemento neutro dessa operação? Dado um vetor, qual vetor será seu simétrico?

A subtração entre u e v representados respectivamente por (A, B) e (A, C) é dada pela soma do vetor u com o oposto do vetor v . Se construirmos o paralelogramo $ABCD$, como na Figura 4.3, vemos que o vetor $u - v = u + (-v) = CB$. Nesse caso, como ambos os vetores possuem a mesma origem, $u + v = AD$.

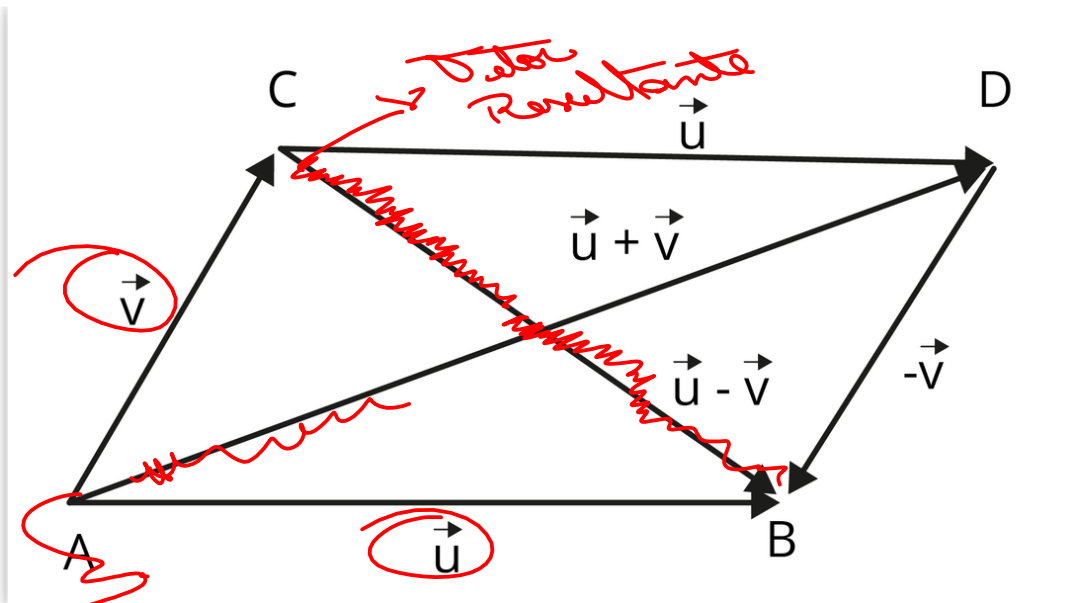


Figura 4.3 - Subtração entre vetores

Fonte: Elaborada pela autora.

Agora vamos considerar um vetor $v \neq 0$ e um número real k não nulo. A multiplicação de um vetor por um número real é um novo vetor $u = k \cdot v$, onde:

- i) $|u| = |k| \cdot |v|$, onde $|k|$ representa o valor absoluto de k ;
- ii) u possui a mesma direção de v ;
- iii) u possui o mesmo sentido de v se $k > 0$ e u possui o sentido oposto de v se $k < 0$.




v	
$-1.v = -v$	
$2.v = 2 v$	

Figura 4.4 - Multiplicação de vetor por escalar

Fonte: Elaborada pela autora.

A Figura 4.4 apresenta um exemplo da multiplicação de vetor por escalar.

praticar

Vamos Praticar

Como acabamos de aprender, as características de um vetor \vec{AB} são as mesmas de qualquer um de seus representantes. Em outras palavras, o módulo, a direção e o sentido de um vetor coincidem com o módulo, a direção e o sentido de qualquer representante. Logo, quando precisamos operar vetores, podemos utilizar outro vetor quando conveniente. Observe o cubo a seguir e assinale a alternativa correta.

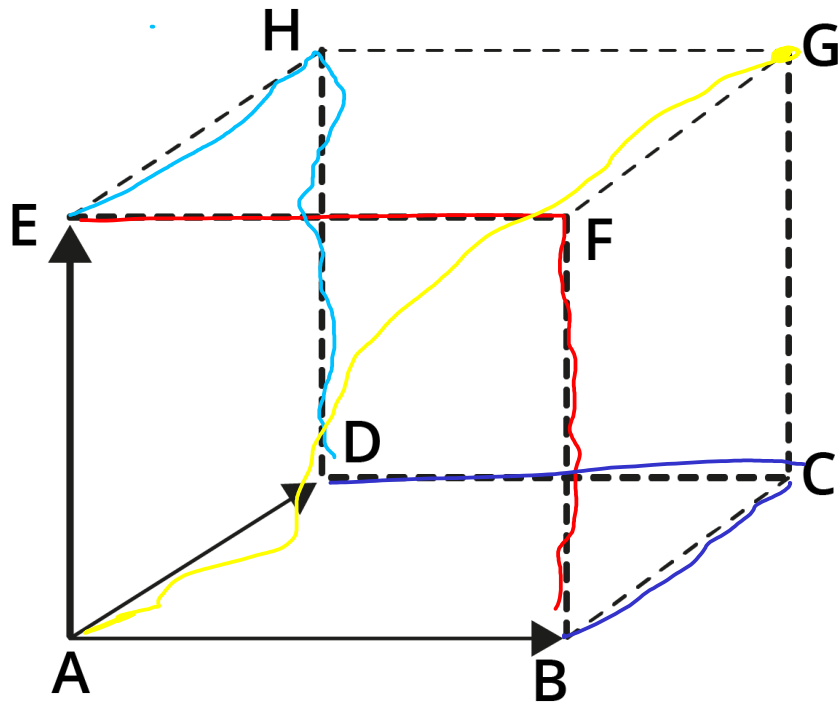


Figura 4.5 - Cubo
Fonte: Elaborada pela autora.

☐ a) $AB + AD = DB$

— — —

☐ b) $AC + CB = CB$

— — —

☐ c) $AD - AB = AB$

— — —

☐ d) $AB + AD + AE = AG.$

— — — —

☐ e) $AD + AE + AB = AH$

— — — —

Notação Algébrica

Neste tópico trataremos dos vetores na forma algébrica. Com isso, estaremos representando algebricamente fatos geométricos. Isso auxilia a aplicação do conceito de vetores em diversas áreas. Os conceitos apresentados para vetores no plano são estendidos para vetores no espaço.

A base ortonormal formada pelos vetores $i = (1, 0)$ e $j = (0, 1)$ determina o plano cartesiano. Então, dado qualquer vetor v no plano existe uma única dupla de números reais x e y satisfazendo: $v = x i + y j$.

Nesse caso, também podemos representar o vetor v por: $v = (x, y)$ e chamamos os números x e y de coordenadas do vetor v .

Como as coordenadas são determinadas de maneira única, dois vetores u e v são iguais, se e somente se, suas coordenadas são iguais. Então, se $u = (x + 1, 2y - 3)$ e $v = (-3, 11)$ são iguais, para determinar os valores de x e y , devemos igualar as coordenadas, ou seja,

$$\begin{aligned} x + 1 &= -3 & \text{e} & & 2y - 3 &= 11 \\ x &= -4 & & & y &= 7 \end{aligned}$$

Disso , obtemos:

$$x = -4 \text{ e } y = 7.$$

O vetor nulo possui coordenadas iguais a $O = (0, 0)$.

→ zero + zero

Dados dois vetores $u = (a, b)$ e $v = (c, d)$ e k um número real, temos que:

- o oposto do vetor u é dado por:

$$-u = (-a, -b)$$

- a soma dos vetores u e v é dada por:

$$u + v = (a + c, b + d);$$

→ Uma nova coordenada surgirá.

- a subtração dos vetores u e v é dada por:

$$u - v = (a - c, b - d);$$

→ nova coordenada

- a multiplicação do vetor u e do número real k é dada por:

$$k u = (ka, kb);$$

- a norma do vetor u é dada por:

$$|u| = \sqrt{a^2 + b^2};$$

→ módulo do vetor

- os vetores u e v serão paralelos se existe $c \in \mathbb{R}$ tal que:

$\vec{u} = a + b$ Paralelos se
 $\vec{v} = c + d$ $\vec{u} = \vec{v} \cdot c$

$$u = c \cdot v$$

Dados os vetores $u = (-3, 2)$ e $v = (4, -1)$, vejamos alguns exemplos:

a) $u + v = (-3, 2) + (4, -1) = (-3 + 4, 2 + (-1)) = (1, 1)$

b) $u - v = (-3, 2) - (4, -1) = (-3 - 4, 2 - (-1)) = (-7, 3);$

c) $2u - 3v = 2(-3, 2) - 3(4, -1) = (2 \cdot (-3), 2 \cdot 2) - (3 \cdot 4, 3 \cdot (-1)) = (-6, 4) - (12, -3)$
 $= (-6 - 12, 4 - (-3)) = (-18, 7);$

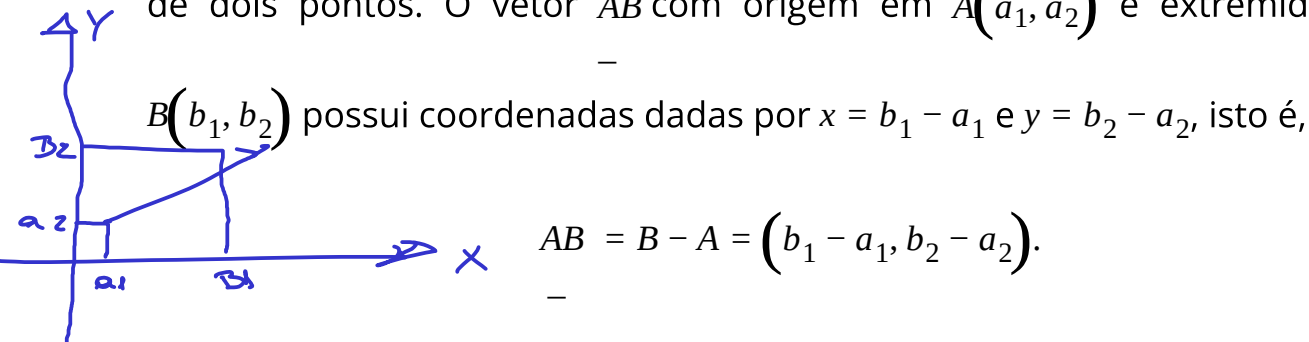
$$d) |-2v| = [-2]|v| = 2\sqrt{4^2 + (-1)^2} = 2\sqrt{16 + 1} = 2\sqrt{17};$$

e) O vetor $w = (-9, 6)$ é paralelo ao vetor u , pois

$$w = (-9, 6) = 3(-3, 2) = 3u,$$

Ou seja, existe um número real $c = 3$ tal que $w = c \cdot u$.

Também podemos definir as coordenadas de um vetor através da diferença de dois pontos. O vetor AB com origem em $A(a_1, a_2)$ e extremidade em



Por exemplo, sendo $A(-1, 3)$, $B = (5, 2)$ temos que o vetor $AB = (6, -1)$, uma vez que:

$$AB = (5 - (-1), 2 - 3) = (6, -1).$$

As coordenadas do AB serão:

$$AB = (x_2 - x_1, y_2 - y_1)$$

$$AB = (5 - (-1), 2 - 3)$$

$$AB = (6, -1)$$

Vamos Praticar

Como já mencionamos neste tópico, os conceitos trabalhados no plano podem ser estendidos para o espaço. Logo, se temos dois pontos $A(x_1, y_1, z_1)$ e $B(x_2, y_2, z_2)$ temos que o vetor AB é dado por $AB = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$ e seu módulo é

determinado através de $|AB| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$. Então, sendo $A(1, 0, 2)$ e $B(3, 2, 1)$, assinale a alternativa correta.

☐ a) $BA = (2, 2, -1)$

—

☐ b) $v = (0, -2, 1)$ é paralelo ao vetor AB .

— módulo = $|AB| =$

☒ c) $|AB| = 3.$

$|AB| = \sqrt{2^2 + 2^2 + (1)^2}$
 $|AB| = 3$

☐ d) $|AB| = \sqrt{7}.$

☐ e) $3AB = (-6, -6, 3)$

—

Multiplicação Entre Vetores

Neste tópico, vamos tratar da multiplicação entre dois vetores. A primeira multiplicação que apresentaremos é o produto escalar de dois vetores. Como o nome indica, o resultado dessa operação é um escalar, um número. Depois, trabalharemos com o produto vetorial de dois vetores e, como veremos, o resultado do produto vetorial é um novo vetor. Por fim, estudaremos o produto misto entre vetores, que combina o produto escalar e o produto vetorial. No que segue, trabalharemos com vetores no espaço. Sejam $u = x_1i + y_1j + z_1k = (x_1, y_1, z_1)$ e $v = x_2i + y_2j + z_2k = (x_2, y_2, z_2)$, dois vetores.

O produto escalar entre u e v é representado por $\langle u, v \rangle$ e é determinado por:

$$\langle u, v \rangle = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2.$$

Por exemplo, se considerarmos os vetores $u = (2, 3, 1)$ e $v = (3, -1, -1)$ temos que o produto escalar entre u e v é dado por:

$$\langle u, v \rangle = 2.3 + 3.(-1) + 1.(-1) = 6 - 3 - 1 = 2.$$

Saiba mais

Podemos definir geometricamente o produto escalar entre dois vetores u e v como:

$$\langle u, v \rangle = |u||v| \cos \theta, \quad \text{cosseno do ângulo}$$

Onde θ representa o ângulo entre os vetores u e v . Essa definição geométrica do produto escalar nos auxilia a analisar como o ângulo entre os dois vetores se comporta. Por exemplo, se $\langle u, v \rangle = 0$ concluímos que $\theta = 90^\circ$, ou seja, os vetores u e v formam um ângulo de 90° . Nesse caso, dizemos que os vetores u e v são ortogonais.

ACESSAR

O produto vetorial entre os vetores u e v é um vetor representado por $u \times v$ com coordenadas x , $(-y)$ e z , ou seja, $u \times v = x i + (-y) j + z k = (x, -y, z)$, onde coordenadas são determinadas por:

$$x = \det \begin{pmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{pmatrix}; \quad y = \det \begin{pmatrix} x_1 & z_1 \\ x_2 & z_2 \end{pmatrix}; \quad z = \det \begin{pmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{pmatrix}$$

Utilizando o cálculo de determinantes, concluímos que o produto vetorial entre dois vetores $u = x_1 i + y_1 j + z_1 k = (x_1, y_1, z_1)$ e $v = x_2 i + y_2 j + z_2 k = (x_2, y_2, z_2)$ pode ser determinado por:

$$u \times v = (y_1 z_2 - y_2 z_1) i - (x_1 z_2 - x_2 z_1) j + (x_1 y_2 - x_2 y_1) k$$

$$= (y_1z_2 - y_2z_1, - (x_1z_2 - x_2z_1), x_1y_2 - x_2y_1).$$

Então, sendo $u = (2, 3, 1)$ e $v = (-1, 0, 3)$ temos que:

$$u \times v = (3 \cdot 3 - 0 \cdot 1, - (2 \cdot 3 - (-1) \cdot 1), 2 \cdot 0 - (-1) \cdot 3) = (9 - 0, - (6 + 1), 0 + 3) = (9, -7, 3).$$

Geometricamente, o módulo do produto vetorial representa a área do paralelogramo determinado por u e v . Esta é uma das aplicações dos vetores.

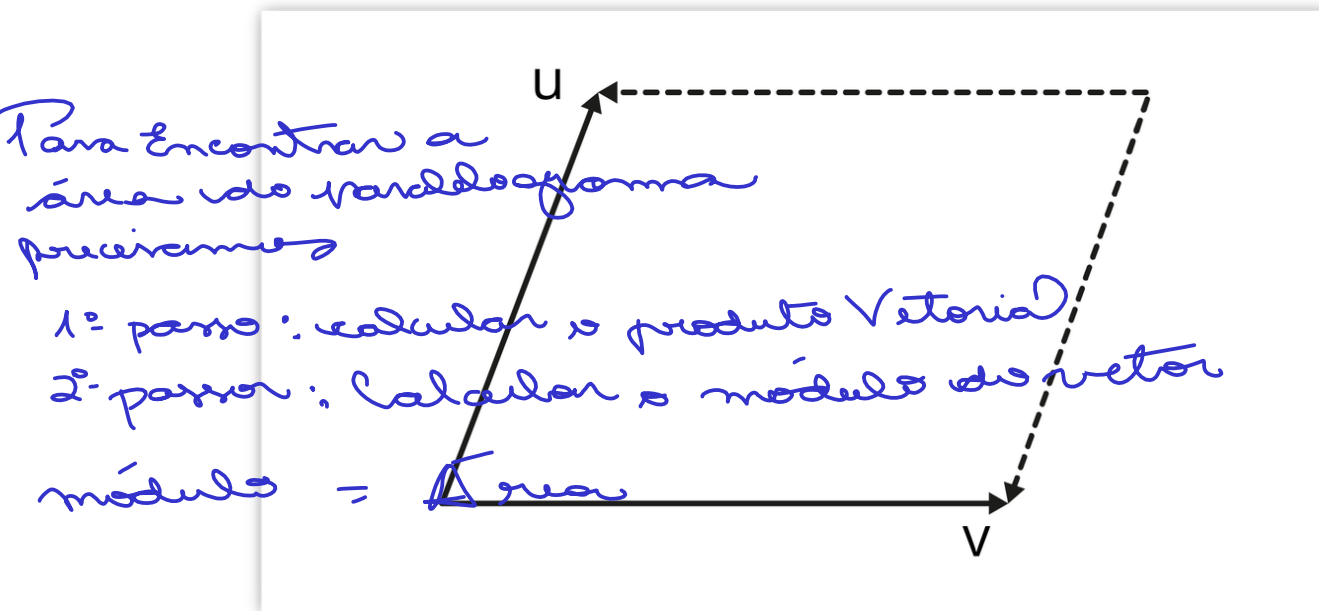


Figura 4.6 - Paralelogramo formado pelos vetores u e v

Fonte: Elaborada pela autora.

Exemplificando, se desejarmos calcular a área do paralelogramo formado pelos vetores $u = (3, 1, 2)$ e $v = (4, -1, 0)$, devemos iniciar pelo cálculo do produto vetorial desses vetores:

$$u \times v = (0 - (-2), - (0 - 8), -3 - 4) = (2, 8, -7). \text{ Feito isso, precisamos determinar o módulo do vetor encontrado: } |u \times v| = \sqrt{2^2 + 8^2 + (-7)^2} = \sqrt{117}.$$

Então, a área do paralelogramo formado pelos vetores u e v é igual a $\sqrt{117} \text{ u. a.}$

Para finalizarmos este tópico, vamos falar sobre o produto misto. Além dos vetores $u = x_1i + y_1j + z_1k = (x_1, y_1, z_1)$ e $v = x_2i + y_2j + z_2k = (x_2, y_2, z_2)$ utilizados até aqui, vamos considerar o vetor $w = x_3i + y_3j + z_3k = (x_3, y_3, z_3)$. O

produto misto entre os vetores u, v e w é igual ao produto escalar de u pelo vetor resultante do produto vetorial entre os vetores v e w , ou seja,

$$\langle u, v \times w \rangle$$

Logo, o resultado do produto misto é um número. Utilizando as fórmulas apresentadas para o cálculo do produto escalar e o produto vetorial, concluimos que:

$$\langle u, v \times w \rangle = \det \begin{pmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{pmatrix} = x_1(y_2z_3 - y_3z_2) - y_1(x_2z_3 - x_3z_2) + z_1(x_2y_3 - x_3y_2).$$

Então, sendo $u = 2i + 3j + 5k$, $v = -i + 3j + 3k$ e $w = 4i - 3j + 2k$ temos que o produto misto dos vetores u, v e w é dado por:

$$\begin{aligned} \langle u, v \times w \rangle &= 2(3 \cdot 2 - (-3) \cdot 3) - 3(-1 \cdot 2 - 4 \cdot 3) + 5(-1 \cdot (-3) - 4 \cdot 3) \\ &= 2(6 + 9) - 3(-2 - 12) + 5(3 - 12) = 2 \cdot 15 - 3 \cdot (-14) + 5 \cdot (-9) = 27 \end{aligned}$$

Seja A, B, C e D pontos que não estão num mesmo plano e considere o tetraedro formado por eles.

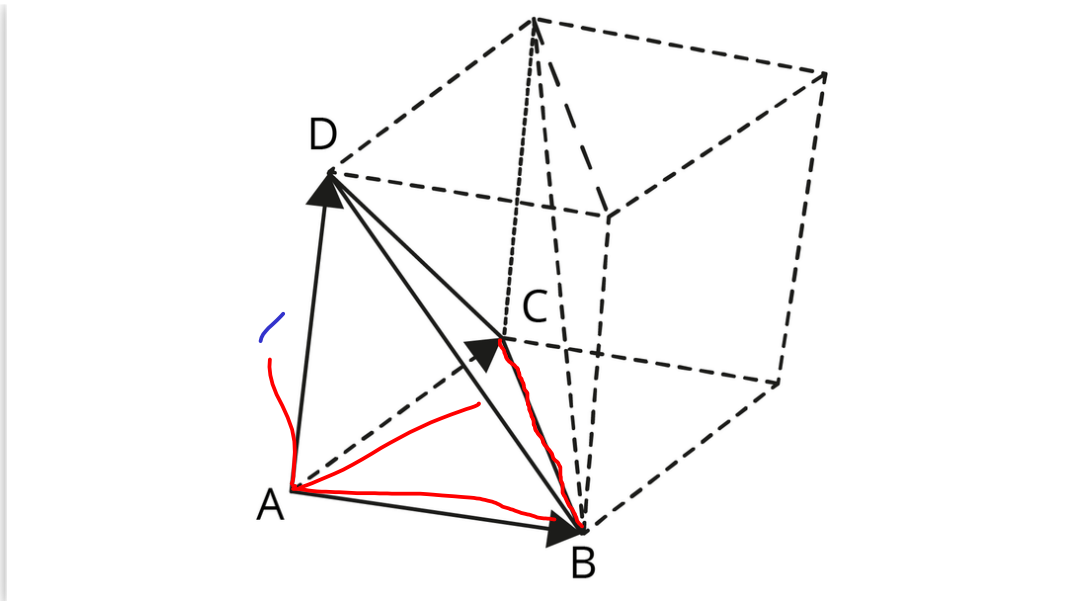


Figura 4.7 - Tetraedro formado pelos pontos A, B, C e D e paralelepípedo formado pelos vetores \vec{AB} , \vec{AC} e \vec{AD}

Fonte: Elaborada pela autora.

O valor absoluto do produto misto entre os vetores \vec{AB} , \vec{AC} e \vec{AD} é igual ao volume do paralelepípedo formado por eles. Essa é a interpretação geométrica para o produto misto e outra aplicação dos vetores.

praticar

Vamos Praticar

O cálculo do produto misto entre vetores auxilia a determinar o volume do paralelepípedo, que é um sólido geométrico. Porém, como o volume do tetraedro formado pelos pontos A, B, C e D é igual a um sexto do volume formado pelos vetores \vec{AB} , \vec{AC} e \vec{AD} , também podemos utilizar o produto misto para determinar o

— — —

volume do tetraedro. Sabendo que $\vec{AB} = (2, -1, 1)$, $\vec{AC} = (1, 0, -1)$ e $\vec{AD} = (2, -1, 4)$,

qual é o volume do tetraedro formado pelos pontos A, B, C e D? Assinale a alternativa correta.

*Para encontrar volume
 $(|\vec{u}|, |\vec{v}|) \cdot |\vec{w}| = \text{Volume}$*

☐ a) 9 unidades de volume.

☐ b) 5 unidades de volume.

☐ c) 3 unidades de volume.

☐ d) 1 unidade de volume.

☒ e) 0,5 unidades de volume.

*ou
 Determinante dos Vetores = Volume*

$$\begin{vmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 2 & -1 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= (0 + 2 - 1) - (0 + 2(-4))$$

$$= 1 - (-2)$$

$$3/6 = 0,5$$

*módulo
 desses valores
 foi 3*

Vetores na Física

Como já pudemos perceber, os vetores estão presentes na Física quando precisamos representar grandezas que possuem módulo, direção e sentido como por exemplo o deslocamento, a velocidade, a aceleração, a força, dentre outras.

Na Física, podemos utilizar o produto escalar para determinar o trabalho realizado por uma força no decorrer de um deslocamento.

O produto vetorial também possui aplicações na Física, como obter o torque. O torque é um vetor e significa a possibilidade de um corpo alterar seu movimento de rotação ou de sofrer uma torção. Um exemplo cotidiano de torque é quando abrimos uma porta ou quando usamos uma chave de fenda.

Esse vetor pode ser determinado pelo produto vetorial entre os vetores força e distância, ou seja,

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$$

Torque
↳ distância
↳ força

Onde τ representa o torque, $|\vec{r}|$ a distância do ponto de aplicação da força ao eixo e F denota a força.

Se o produto vetorial dos vetores força e distância for nulo, dizemos que o corpo se encontra em equilíbrio rotacional. Pelo Sistema Internacional de medidas, a unidade do torque é o Newton vezes metro, representada por $N \cdot m$.

Por exemplo, considere uma com origem em A e extremidade em B, onde o vetor $AB = 2j$, com unidade de medida em metros e uma força $F = 10i$, com unidade de medida em Newtons. Sendo Oz o eixo de rotação, qual o valor do torque sobre a barra?

Pelo que mencionamos anteriormente,

$$\tau = r \times F = (0, 2, 0) \times (10, 0, 0) = (2 \cdot 0 - 0 \cdot 0, -(0 \cdot 0 - 10 \cdot 0), 0 \cdot 0 - 10 \cdot 2) = (0, 0, -20) N \cdot m$$

ou, equivalentemente

$$\tau = -20 \text{ k N} \cdot \text{m}.$$

praticar

Vamos Praticar

Em um experimento, o pesquisador considera uma força, em newtons, dada por $F = 5i + 10j$ e, aplica essa força em uma posição dada em metros definida por $r = 0,2i + 0,1j$. Ao fazer isso, o pesquisador provoca uma rotação ao redor do eixo Oz . Assinale a alternativa que indica o valor do torque produzido.

☒ a) $\tau = -1,5 \text{ k N} \cdot \text{m}$

☐ b) $\tau = -0,5 \text{ k N} \cdot \text{m}$

☐ c) $\tau = 1,5 \text{ k N} \cdot \text{m}$

$$\begin{vmatrix} 5 & 10 & 0 \\ 0,2 & 0,1 & 0 \end{vmatrix} = 5 \cdot 0,1 - 10 \cdot 0,2 = 0,5 - 2 = -1,5$$

$$(0,5 + 2) - (2 + 0,5 + 2) = -1,5$$

3 - 4 15
- 1,5 Nm

- ☐ d) $\tau = 2,5 \text{ k N.m}$
 - ☐ e) $\tau = 5 \text{ k N.m}$
-

indicações

Material Complementar



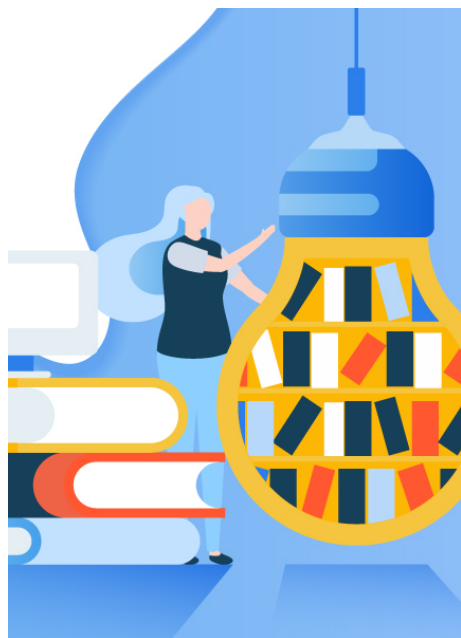
FILME

A teoria de tudo

Ano: 2015

Comentário: Esse filme é baseado na história do astrofísico Stephen Hawking e mostra sua carreira científica, além de sua vida pessoal. Stephen é considerado um dos físicos de mente mais brilhante do mundo e nem mesmo uma doença degenerativa como a esclerose o fez parar de produzir ciência.

TRAILER



LIVRO

Geometria analítica: um tratamento vetorial

Editora: Pearson

Autores: Paulo Boulos e Ivan de Carvalho

ISBN: 9788587918918

Comentário: Esse livro aborda a teoria de vetores de forma detalhada contando com diversos exemplos resolvidos e exercícios propostos.

conclusão

Conclusão

Nesta unidade estudamos os vetores, ferramenta presente em muitos conteúdos da Matemática e da Física. Como tais disciplinas são bases de diversos conceitos em outras áreas, tais como a Engenharia, o uso dos vetores se expande para outras áreas.

Inicialmente, o conceito de vetor pode ser abstrato e de difícil compreensão. Porém, quando conseguirmos perceber que vários eventos em nossa volta, como o deslocamento, são descritos através das grandezas vetoriais, começaremos a nos familiarizar com esses elementos.

Esperamos que você tenha aproveitado esta unidade ao máximo. Caso algum conceito não tenha ficado claro, revise-o. Para que conteúdos futuros sejam compreendidos sem dificuldade, lembre-se: sua dedicação faz a diferença, até breve!

referências

Referências Bibliográficas

BOULOS, P.; CAMARGO, I. **Geometria analítica** : um tratamento vetorial. 3. ed. São Paulo: Pearson, 2005.

DIAS, C. C.; DANTAS, N. M. **Geometria analítica e números complexos** . Natal: EDUFRN, 2006. Disponível em: <http://professor.luzerna.ifc.edu.br/daniel-ecco/wp-content/uploads/sites/42/2017/08/Aula-11-Geo.pdf> . Acesso em: fev. 2020.

HELERBROCK, R. Torque. **Brasil Escola** . [s.d.]. Disponível em: <https://brasilecola.uol.com.br/fisica/torque-uma-forca.htm> . Acesso em: 9 fev. 2020.

WINTERLE, P. **Vetores e Geometria analítica** . São Paulo: Makron Books, 2000.

