Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Licence ST-A, USTL - API2

28 septembre 2009

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

ntroduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

1 Introduction

- Motivation
- Objectifs
- Exemple 1
- Exemple 2
- 2 Le pire, le meilleur et le moyen
- 3 Classes de complexité
 - Les principaux ordres de grandeur
 - Taux de croissance

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

L'exécution d'un programme a toujours un *coût*. On distingue habituellement deux coûts :

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

L'exécution d'un programme a toujours un *coût*. On distingue habituellement deux coûts :

 le temps d'exécution : la complexité temporelle (point sensible)

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

L'exécution d'un programme a toujours un *coût*. On distingue habituellement deux coûts :

- le temps d'exécution : la complexité temporelle (point sensible)
- l'espace mémoire requis : la complexité spatiale

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

L'exécution d'un programme a toujours un *coût*. On distingue habituellement deux coûts :

- le temps d'exécution : la complexité temporelle (point sensible)
- l'espace mémoire requis : la complexité spatiale

Historique	Vitesse μ processeur	Mémoire
Fin 70	10 MHz	16 ko
	× 40	× 4000
Fin 90	400 MHz	64 Mo
	× 2.5	× 16
Fin 00	1 GHz	1 Go
Fin 04	3 GHz	1 Go

Influence de la taille des données

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

FIdII

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

Ces coûts c dépendent de la taille n des données à traiter

$$c = f(n)$$

f étant une fonction de $\mathbb N$ dans $\mathbb R$

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plai

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

■ Proposer des méthodes pour

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

- Proposer des méthodes pour
 - estimer le coût d'un algorithme

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

- Proposer des méthodes pour
 - estimer le coût d'un algorithme
 - comparer deux algorithmes sans avoir à les programmer

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- Proposer des méthodes pour
 - estimer le coût d'un algorithme
 - comparer deux algorithmes sans avoir à les programmer
- Estimer l'influence de la *taille des données n* sur les ressources nécessaires *c*.

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

■ Proposer des méthodes pour

- estimer le coût d'un algorithme
- comparer deux algorithmes sans avoir à les programmer
- Estimer l'influence de la *taille des données n* sur les ressources nécessaires *c*.

$$c = f(n)$$

```
Complexité
              // Donnee: un tableau d'entiers A indexe de 1 a n
   des
 algorithmes
              // Sortie: \sum_{i=1}^{n} A[i]
              Somme (A):
Nour-Eddine
               s := 0
Oussous, Éric
             \{s = \sum_{k=1}^{0} A[k]\}
Wegrzynowski
               pour i variant de 1 a n faire
                s := s + A[i]
                    \{s = \sum_{k=1}^{i} A[k]\}
Introduction
                 fin pour
meilleur et le 10
                 \{s = \sum_{k=1}^{n} A[k]\}
```

En retirant les commentaires :

```
Somme(A):

s := 0

pour i variant de 1 a n faire

s := s + A[i]

fin pour
```

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexit

Le temps de calcul de la somme dépend évidemment

1 de la taille *n* du tableau

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- 1 de la taille *n* du tableau
- 2 et du nombre d'opérations élémentaires effectuées

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- 1 de la taille *n* du tableau
- 2 et du nombre d'opérations élémentaires effectuées
 - affectations

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- 1 de la taille *n* du tableau
- 2 et du nombre d'opérations élémentaires effectuées
 - affectations
 - additions d'entiers

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- 1 de la taille *n* du tableau
- 2 et du nombre d'opérations élémentaires effectuées
 - affectations
 - additions d'entiers
 - accès à un élément du tableau

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

En notant

■ t_{:=} le temps d'une affectation d'entiers

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexite

- t_{:=} le temps d'une affectation d'entiers
- \blacksquare t_+ le temps d'une addition de deux entiers

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- $t_{:=}$ le temps d'une affectation d'entiers
- \bullet t_+ le temps d'une addition de deux entiers
- lacktriangle $t_{[]}$ le temps d'un accès à un élément du tableau

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- $t_{:=}$ le temps d'une affectation d'entiers
- \bullet t_+ le temps d'une addition de deux entiers
- lacksquare $t_{[\,]}$ le temps d'un accès à un élément du tableau
- lacksquare a(n) le nombre d'affectations pour un tableau de taille n

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- $t_{:=}$ le temps d'une affectation d'entiers
- \blacksquare t_+ le temps d'une addition de deux entiers
- lacksquare $t_{[]}$ le temps d'un accès à un élément du tableau
- lacksquare a(n) le nombre d'affectations pour un tableau de taille n
- $lackbox{\bullet} b(n)$ le nombre d'additions pour un tableau de taille n

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- $t_{:=}$ le temps d'une affectation d'entiers
- \blacksquare t_+ le temps d'une addition de deux entiers
- lacksquare $t_{[]}$ le temps d'un accès à un élément du tableau
- lacksquare a(n) le nombre d'affectations pour un tableau de taille n
- $lackbox{b}(n)$ le nombre d'additions pour un tableau de taille n
- c(n) le nombre d'accès pour un tableau de taille n

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

En notant

- $t_{:=}$ le temps d'une affectation d'entiers
- \blacksquare t_+ le temps d'une addition de deux entiers
- lacksquare $t_{[]}$ le temps d'un accès à un élément du tableau
- a(n) le nombre d'affectations pour un tableau de taille n
- $lackbox{\bullet} b(n)$ le nombre d'additions pour un tableau de taille n
- c(n) le nombre d'accès pour un tableau de taille n

le temps T(n) de calcul s'exprime par

$$T(n) = a(n) \cdot t_{:=} + b(n) \cdot t_{+} + c(n) \cdot t_{[]}$$

```
Complexité des algorithmes (1)
```

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

```
Plan
```

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexit

```
Somme (A):

s := 0

pour i variant de 1 a n faire

s := s + A[i]

fin pour
```

■ La ligne 4 de l'algorithme montre que

$$b(n) = c(n)$$

```
Complexité des algorithmes (1)
```

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

```
Plan
```

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

```
Somme (A):

s := 0

pour i variant de 1 a n faire

s := s + A[i]

fin pour
```

■ La ligne 4 de l'algorithme montre que

$$b(n)=c(n)$$

et en tenant compte de la ligne 2

$$a(n) = 1 + b(n)$$

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

```
Somme (A):

s := 0

pour i variant de 1 a n faire

s := s + A[i]

fin pour
```

■ La ligne 4 de l'algorithme montre que

$$b(n)=c(n)$$

et en tenant compte de la ligne 2

$$a(n) = 1 + b(n)$$

donc

$$T(n) = b(n) \cdot (t_{:=} + t_{+} + t_{[]}) + t_{:=}$$

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexit

```
Somme (A):

s := 0

pour i variant de 1 a n faire

s := s + A[i]

fin pour
```

■ La ligne 4 de l'algorithme montre que

$$b(n) = c(n)$$

et en tenant compte de la ligne 2

$$a(n) = 1 + b(n)$$

donc

$$T(n) = b(n) \cdot (t_{:=} + t_{+} + t_{[]}) + t_{:=}$$

Il suffit donc de déterminer b(n).

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

f A chaque étape i de la boucle pour, il y a une addition

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

À chaque étape *i* de la boucle pour, il y a une addition

 \blacksquare donc pour les n étapes il y a

$$b(n) = \sum_{i=1}^{n} 1 = n$$

additions

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexit

■ À chaque étape *i* de la boucle pour, il y a une addition

 \blacksquare donc pour les n étapes il y a

$$b(n) = \sum_{i=1}^{n} 1 = n$$

additions

Le coût de l'algorithme Somme est donc

$$T(n) = n \cdot (t_{:=} + t_{+} + t_{[]}) + t_{:=}$$

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

À chaque étape *i* de la boucle pour, il y a une addition

donc pour les *n* étapes il y a

$$b(n) = \sum_{i=1}^{n} 1 = n$$

additions

Le coût de l'algorithme Somme est donc

$$T(n) = n \cdot (t_{:=} + t_{+} + t_{[]}) + t_{:=}$$

soit de la forme

$$T(n) = \alpha \cdot n + \beta$$

 α et β ne dépendant pas de n, mais uniquement du coût des opérations élémentaires.

Insertion d'un élément dans un tableau trié (algo)

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

10

Données : un tableau A[1..MAX], un indice n > 1

CU: la tranche A[1..n-1] est triée

But : placer l'élément A[n] à sa place dans la tranche A[1..n]

Var. locales : i

```
inserer (A, n):

i := n

\{A[1..i-1] \ trie, \ A[i] < A[i+1..n], \ A[i+1..n] \ trie\}

tant que i > 1 et A[i] < A[i-1] faire

echanger (A[i], A[i-1])

dec (i)

\{A[1..i-1] \ trie, \ A[i] < A[i+1..n], \ A[i+1..n] \ trie\}

fin tant que

\{A[1..i-1] \ trie, \ A[i] < A[i+1..n], \ A[i+1..n] \ trie\}

et (i = 1 \ ou \ A[i] \ge A[i-1])
```

```
Complexité
des
algorithmes
(1)
```

Nour-Eddine
Oussous, Éric
Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et l moyen

Classes de complexit

Sans les commentaires :

```
inserer(A,n):
    i := n
    tant que i > 1 et A[i] < A[i-1] faire
    echanger(A[i], A[i-1])
    dec(i)
    fin tant que
```

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le

Classes de

Le coût de l'insertion dépend

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

Le coût de l'insertion dépend

1 de la taille n-1 de la tranche triée du tableau

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le

Classes de

Le coût de l'insertion dépend

- 1 de la taille n-1 de la tranche triée du tableau
- 2 de la valeur de l'élément A[n]

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

Le coût de l'insertion dépend

- 1 de la taille n-1 de la tranche triée du tableau
- **2** de la valeur de l'élément A[n]
- 3 du coût des opérations de décrémentation et comparaison d'indices, d'accès à un élément du tableau, et enfin d'échange et de comparaison d'éléments du tableau.

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

Le coût de l'insertion dépend

- **1** de la taille n-1 de la tranche triée du tableau
- 2 de la valeur de l'élément A[n]
- 3 du coût des opérations de décrémentation et comparaison d'indices, d'accès à un élément du tableau, et enfin d'échange et de comparaison d'éléments du tableau.

Nous ne nous intéressons qu'à ces deux dernières opérations

- \bullet e(n) = nombre d'échanges
- ullet c(n) = nombre de comparaisons d'éléments de A

dans l'insertion de A[n] dans A[1..n-1]

```
Complexité des algorithmes (1)
```

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plai

Introduction

6

meilleur et

Classes de complexit

```
Pour insérer l'élément d'indice n dans la tranche A[1..n-1]:
```

```
\begin{array}{l} \text{inserer} (A,n): \\ i := n \\ \text{tant que } i > 1 \text{ et } A[i] < A[i-1] \text{ faire} \\ \text{echanger} (A[i],A[i-1]) \\ \text{dec}(i) \\ \text{fin tant que} \end{array}
```

```
Complexité des algorithmes (1)
```

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plai

Introduction

6

meilleur et l

Classes de complexit Pour insérer l'élément d'indice n dans la tranche A[1..n-1]:

```
inserer(A,n):
    i := n
    tant que i > 1 et A[i] < A[i-1] faire
    echanger(A[i], A[i-1])
    dec(i)
    fin tant que
```

■ Meilleur des cas : $A[n] \ge A[1..n-1]$ (le tableau est trié)

```
Complexité des algorithmes (1)
```

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

6

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

Pour insérer l'élément d'indice n dans la tranche A[1..n-1]:

```
inserer(A, n):
    i := n
    tant que i > 1 et A[i] < A[i-1] faire
    echanger(A[i], A[i-1])
    dec(i)
    fin tant que
```

- Meilleur des cas : $A[n] \ge A[1..n-1]$ (le tableau est trié)
 - nombre échanges :

$$e(n) = 0$$

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

6

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

Pour insérer l'élément d'indice n dans la tranche A[1..n-1]:

```
inserer (A, n):

i := n

tant que i > 1 et A[i] < A[i-1] faire

echanger (A[i], A[i-1])

dec(i)

fin tant que
```

- Meilleur des cas : $A[n] \ge A[1..n-1]$ (le tableau est trié)
 - nombre échanges :

$$e(n) = 0$$

nombre comparaisons :

$$c(n)=1$$

```
Complexité des algorithmes (1)
```

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plai

Introduction

6

meilleur et

Classes de complexit

```
Pour insérer l'élément d'indice n dans la tranche A[1..n-1]:
```

```
\begin{array}{l} \text{inserer} (A,n): \\ i := n \\ \text{tant que } i > 1 \text{ et } A[i] < A[i-1] \text{ faire} \\ \text{echanger} (A[i],A[i-1]) \\ \text{dec}(i) \\ \text{fin tant que} \end{array}
```

```
Complexité des algorithmes (1)
```

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

6

meilleur et l

Classes de

Pour insérer l'élément d'indice n dans la tranche A[1..n-1]:

```
inserer(A,n):
    i := n
    tant que i > 1 et A[i] < A[i-1] faire
    echanger(A[i], A[i-1])
    dec(i)
    fin tant que
```

■ Pire des cas : A[n] < A[1..n-1]

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plai

Introduction

6

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexit

Pour insérer l'élément d'indice n dans la tranche A[1..n-1]:

```
inserer (A, n):

i := n

tant que i > 1 et A[i] < A[i-1] faire

echanger (A[i], A[i-1])

dec(i)

fin tant que
```

- Pire des cas : A[n] < A[1..n-1]
 - nombre échanges :

$$e(n) = n - 1$$

Plai

Introduction

6

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

Pour insérer l'élément d'indice n dans la tranche A[1..n-1]:

```
inserer (A, n):

i := n

tant que i > 1 et A[i] < A[i-1] faire

echanger (A[i], A[i-1])

dec (i)

fin tant que
```

- Pire des cas : A[n] < A[1..n-1]
 - nombre échanges :

$$e(n) = n - 1$$

nombre comparaisons :

$$c(n) = n - 1$$

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

Pour une taille donnée n, le coût d'un algorithme peut dépendre de la donnée. On distingue alors trois cas :

■ le *pire des cas* : c'est celui qui donne un coût maximal

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de

Pour une taille donnée n, le coût d'un algorithme peut dépendre de la donnée. On distingue alors trois cas :

- le *pire des cas* : c'est celui qui donne un coût maximal
- le *meilleur des cas* : c'est celui qui donne un coût minimal

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

rian

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

Pour une taille donnée n, le coût d'un algorithme peut dépendre de la donnée. On distingue alors trois cas :

- le *pire des cas* : c'est celui qui donne un coût maximal
- le *meilleur des cas* : c'est celui qui donne un coût minimal
- le *coût moyen* : c'est la moyenne des coûts sur l'ensemble de toutes les données de taille *n*

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

Pour une taille donnée n, le coût d'un algorithme peut dépendre de la donnée. On distingue alors trois cas :

- le *pire des cas* : c'est celui qui donne un coût maximal
- le *meilleur des cas* : c'est celui qui donne un coût minimal
- le coût moyen : c'est la moyenne des coûts sur l'ensemble de toutes les données de taille n

En analyse de complexité, on étudie souvent le pire cas ce qui donne une *majoration de la complexité* de l'algorithme.

Remarques

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

Lorsqu'on étudie la complexité d'un algorithme, on ne s'intéresse pas au temps de calcul exact mais à un ordre de grandeur.

Remarques

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Pian

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de

- Lorsqu'on étudie la complexité d'un algorithme, on ne s'intéresse pas au temps de calcul exact mais à un ordre de grandeur.
- Pour une complexité polynomiale, par exemple, on ne s'intéresse qu'au terme de plus haut degré.

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le

Classes de complexité

Lors de l'analyse de complexité, on essaie de situer un coût c=f(n) par rapport aux ordres de grandeur suivants (donnés dans l'ordre croissant) :

logarithmique

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

- Iogarithmique
- 2 linéaire

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

- Iogarithmique
- 2 linéaire
- 3 quasi-linéaire

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

- Iogarithmique
- 2 linéaire
- 3 quasi-linéaire
- 4 polynomial (quadratique, cubique, ...)

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

- Iogarithmique
- 2 linéaire
- 3 quasi-linéaire
- 4 polynomial (quadratique, cubique, . . .)
- 5 exponentiel

Logarithmique

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

f(n) est logarithmique en n (en $\log n$)

Logarithmique

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

f(n) est logarithmique en n (en $\log n$)

■ Exemple : recherche dichotomique dans un tableau trié A[1..n]

Linéaire

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plai

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

f(n) est linéaire par rapport à n (de type αn)

Linéaire

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

f(n) est linéaire par rapport à n (de type αn)

■ Exemple : calcul du produit scalaire de deux vecteurs de \mathbb{R}^n

Comparaison linéaire/logarithmique

Complexité des algorithmes (1)

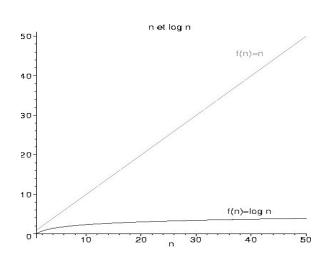
Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité



Complexité quasi-linéaire

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

f(n) est de la forme $\alpha(n \log n)$

Complexité quasi-linéaire

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

f(n) est de la forme $\alpha(n \log n)$

■ Exemple : Tri par fusion

Comparaison quasi-linéaire/linéaire

Complexité des algorithmes (1)

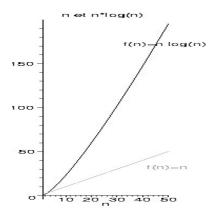
Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le

Classes de complexité



Complexité polynomiale

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

f(n) est un polynôme dont le monôme dominant est de la forme αn^k

Complexité polynomiale

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

f(n) est un polynôme dont le monôme dominant est de la forme αn^k

■ Exemple : Multiplication de deux matrices carrées d'ordre n par la méthode usuelle : α n³

Complexité polynomiale

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

f(n) est un polynôme dont le monôme dominant est de la forme αn^k

■ Exemple : Multiplication de deux matrices carrées d'ordre n par la méthode usuelle : α n³

Lorsque k = 2 ou 3, on parle d'ordre de grandeur *quadratique* ou *cubique*

Comparaison polynomial/quasi-linéaire

Complexité des algorithmes (1)

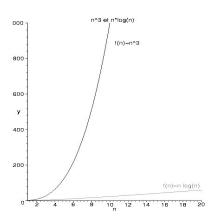
Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité



Complexité exponentielle

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité

f(n) est de la forme αa^n avec a > 1

Complexité exponentielle

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

Introductio

Le pire, le meilleur et le moyen

Classes de complexité

f(n) est de la forme αa^n avec a>1

Exemple : *Tours de Hanoï* : $\Theta(2^n)$

Comparaison exponentiel/polynomial

Complexité des algorithmes (1)

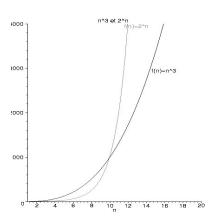
Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plar

Introduction

Le pire, le meilleur et le moven

Classes de complexité



Comparaison

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

Plan

troductio

meilleur et le

Classes de complexité

T(n)	n = 10	n = 20	n = 30	n = 40	n = 50	n = 60
log n	$1 \mu s$	$1,3\mu s$	$1,5\mu s$	$1,6\mu s$	$1,7\mu s$	$1,8\mu$ s
n	$10 \mu s$	20 μs	30 μs	40 μs	50 μs	$60\mu \mathrm{s}$
n log n	$10 \mu s$	26 μs	44 μs	64 μs	85 μs	107μ s
n^2	$100\mu s$	$400\mu s$	$900\mu s$	1,6 ms	2,5 <i>ms</i>	3, 6 ms
n ³	1 ms	8 <i>ms</i>	27 ms	64 ms	125 ms	216 ms
n ⁵	0,1 <i>s</i>	3 <i>s</i>	24 s	1,7 mn	5 mn	13 mn
2 ⁿ	1 ms	1 s	18 mn	13 jours	36 ans	366
						siècles
3 ⁿ	60 ms	1 heure	6 ans	3900	2×10^8	$1,3\times10^{13}$
				siècles	siècles	siècles

Effet d'une amélioration technologique

Complexité des algorithmes (1)

Nour-Eddine Oussous, Éric Wegrzynowski

rian

troductio

meilleur et le

Classes de complexité

Taille des données traitées à temps constant

T(n)	Aujourd'hui	$100\mathrm{fois}+\mathrm{rapide}$	$1000\mathrm{fois}+\mathrm{rapide}$
log n	N	N^{100}	N^{1000}
n	N	100 N	1000 N
n ²	N	10 N	32 N
n ³	N	4,6 <i>N</i>	10 N
n ⁵	N	2,5 N	4 N
2 ⁿ	N	N + 7	N + 10
3 ⁿ	N	N + 4	N + 6