# SfM-Net: Learning of Structure and Motion from Video :Implementation

120170157 안권환 120170162 이시영

Dept. of Electronic Engineering
Sogang University

## Representation of SfM-net

- Implementation: Tensorflow 1.0.1, Keras 2, Jupyter Notebok
- Using "Tensorboard"

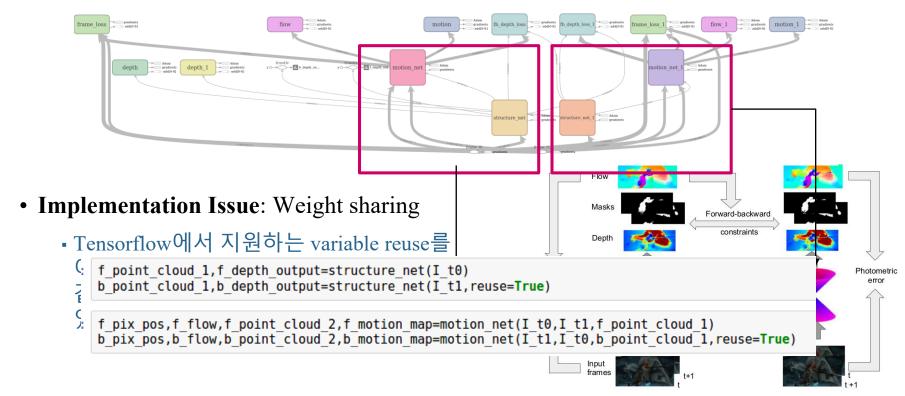


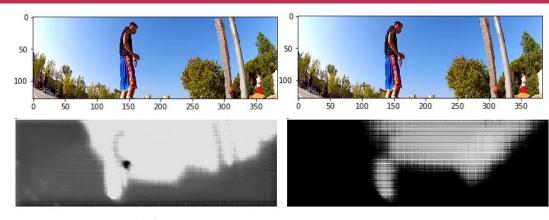
Figure 1: Concept of SfMnet





### Problem #1

- SfM-net 수렴 불안정 문제
  - 학습에 실패하는 경우가 많음.
  - Learning rate: 0.0003
  - Self-teaching
- Loss 변화 추이



Forward frame

Backward frame

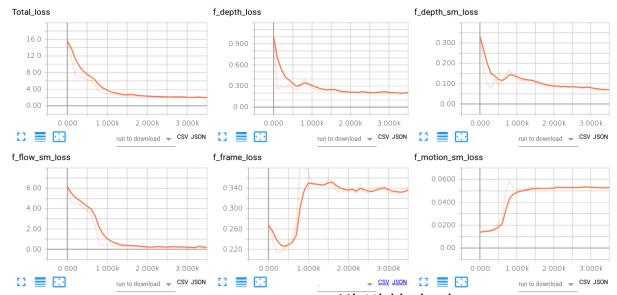


Figure 2: Loss 별 변화 추이



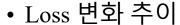


### How to train well

- Tip
  - Learning rate:  $0.00001 \rightarrow Time!$
  - Batch normalization or Guiding
  - Depth Map: Bias 1, max Depth 100
- Forward frame

0 50 100 150 200 250 300 350

Backward frame



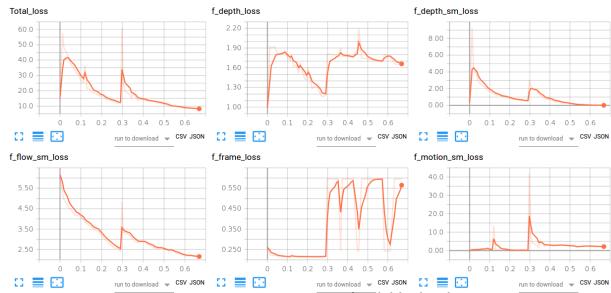


Figure 3: Loss 별 변화 추이



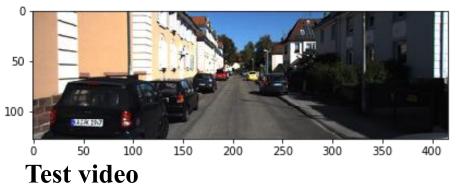


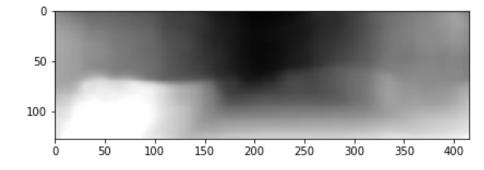
### Problem #2

• 학습시킨 동영상과 성격이 다른 동영상을 Input으로 넣었을 때, Depth map 자체의 생성 실패

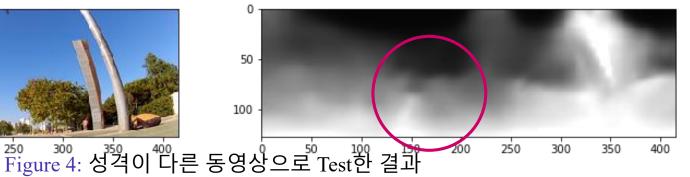
• Iteration: 190532

#### Train video





100 - 50 100 153 200 250 300 350 400







### **Conclusions**

- Network Input / Output
  - Input: a pair of input frame  $I_t$ ,  $I_{t+1}$
  - Output: Depth map, Flow map, Camera motion
- Output 관련 Problem: 상대적 Depth
  - 정확한 Depth map을 추출하기 위해서는, camera intrinsic matrix가 필요
  - 추론 Data의 신뢰성 문제
- Neural Network 학습시의 문제점
  - 학습과정의 불안정
    - Fine tuning에서의 hyper-parameter 조정 필요
    - Filter 및 학습과정을 실시간으로 관찰할 필요가 있음
  - 학습 시 사용한 동영상과 성격이 다른 동영상의 결과
    - 학습시킨 weight를 바로 사용하는 것은 어려움
    - 하지만, self-teaching이 가능하므로, Warm-up 후 사용할 수 있을 것으로 판단



