

PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DE CHILE FACULTAD DE MATEMÁTICAS DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA

Profesor: Mauricio Bustamante – Estudiante: Benjamín Mateluna

Topología Algebraica - MAT2850 Apuntes $05~{\rm de~agosto~de~2025}$

${\rm \acute{I}ndice}$

M	tivación		
1.	Homología Simplicial	ţ.	١
	1.1. Complejos de Cadenas	Ę	
	1.2. Complejos Simpliciales	8	٤
	1.3. Homología Simplicial	1.	1

Motivación

Dados dos espacios topológicos X e Y ¿Cuando son homeomorfos?. Decimos que dos espacios son **homeomorfos** si existe $f: X \to Y$ continua, biyectiva y con inversa constinua. La topología algebraica ataca esta pregunta de la siguiente forma:

- (1) Asigna a cada espacio topológico X un objeto algebraico G(X).
- (2) Aigna a cada función continua $f: X \to Y$ un homomorfismo $G(f): G(X) \to G(Y)$ tal que
 - (a) $G(f \circ g) = G(f) \circ G(g)$
 - (b) $G(id_X) = id_{G(X)}$

Observación: Ambas condiciones implican que si $f: X \to Y$ es homeomorfismo, entonces $G(f): G(X) \to G(Y)$ es isomorfismo. A veces los G que se construyen satisfacen la propiedad extra que si X se puede "deformar continuamente" en Y entonces $G(X) \cong G(Y)$.

Decimos que G es un **invariante homotópico**.

Ejemplos:

(1) Tenemos los espacios



Mas adelante veremos que la homología le asigna a la esfera el grupo $\{e\}$ y al toro \mathbb{Z}^2 . En general, una superficie de genero q tendrá el grupo \mathbb{Z}^{2g} .

- (2) ¿Cuando \mathbb{R}^n y \mathbb{R}^m son homeomorfos? Si $n \neq$, el grupo de homología de \mathbb{R}^n será $\{e\}$ y por el contrario, para \mathbb{R}^m va a ser \mathbb{Z} y por lo tanto \mathbb{R}^n y \mathbb{R}^m son homeomorfos si y solo si n = m.
- (3) Un ejemplo particular, para el circulo se tiene que $\pi_1(\mathbb{S}^1) = \mathbb{Z}$ pero $\pi_1(\mathbb{S}^2) = \{e\}$ y por lo tanto los espacios no son homeomorfos.

Definición: Una homotopía entre dos funciones continuas $f, g: X \to Y$ es una función continua $H: X \times [0,1] \to Y$ tal que H(x,0) = f(x) y H(x,1) = g(x) para todo $x \in X$.

Notación: La función $H_t: X \to Y$ esta dada por $H_t(x) := H(x,t)$. Una homotopía de f a g se denota por $f \sim g$.

Proposición 0.1: Ser homotópico es una relación de equivalencia en C(X,Y).

Demostración. Debemos probar tres cosas

(1) La relación es reflexiva. Sea $f: X \to Y$, consideramos la homotopía constante, esto es H(x,t) := f(x) es continua ya que

$$X \times [0,1] \xrightarrow{\pi_X} X \xrightarrow{f} Y$$

(2) Simetría. Supongamos que $f \sim g$, consideramos H'(x,t) = H(x,1-t) y es continua por que

$$X \times [0,1] \xrightarrow{id \times (1-t)} X \times [0,1] \xrightarrow{H} Y$$

(3) Por último, la transitividad. Sean $f \sim g \ y \ g \sim h$, Definimos $H * G : X \times [0,1] \to Y$ dada por

$$H * G(x,t) := \begin{cases} H(x,2t) & \text{si } 0 \le t \le \frac{1}{2} \\ G(x,2t-1) & \text{si } \frac{1}{2} \le t \le 1 \end{cases}$$

que resulta continua por el lema del pegado.

Definición: Decimos que $f: X \to Y$ es una equivalencia homotópica, si existe $g: Y \to X$ tal que $g \circ f \sim id_X$ y $f \circ g \sim id_Y$ En tal caso, X e Y se dicen homotópicamente equivalentes o que tienen el mismo tipo de homotopía y se denota por $X \sim Y$.

Ejemplo:

- (1) Sea $f: X \to Y$ un homeomorfismo, en particular, tomando $g = f^{-1}$, se sigue que es equivalencia homotópica.
- (2) Se tiene que $\{0\} \sim \mathbb{R}^n$, consideremos la inclusión $i : \to \{0\} \to \mathbb{R}^n$, afirmamos que es i es equivalencia homotópica. En efecto, se verifica que $\pi : \mathbb{R}^n \to \{0\}$ es una inversa homotópica. Por un lado $\pi \circ i = id_{\{0\}}$ y por otro $i \circ \pi = 0$. Notamos que H(x,t) = tx con $t \in [0,1]$ es una homotopía entre 0 y $id_{\mathbb{R}^n}$.
- (3) Veamos que $\mathbb{R}^n \setminus \{0\} \sim \mathbb{S}^{n-1}$. Probaremos que la función $i: \mathbb{S}^{n-1} \to \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ es equivalencia homotópica. En efecto,

$$\pi: \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \to \mathbb{S}^{n-1}$$
$$x \to \frac{x}{|x|}$$

es inversa homotópica. Es claro que $\pi \circ i = id_{s^{n-1}}$. Definimos

$$H(x,t) := t \frac{x}{|x|} + (1-t)x$$

Notamos que H(x,0)=x y $H(x,1)=\frac{x}{|x|}$, es decir, H es una homotopia entre $i\circ\pi$ e $id_{\mathbb{R}^n\setminus\{0\}}$. Además, se verifica que $im(H)\subseteq\mathbb{R}^n\setminus\{0\}$.

1. Homología Simplicial

Queremos asignarle a un espacio topológico X arbitrario, grupos abelianos $H_0(X), H_1(X), \cdots$ tal que si $X \sim Y$, entonces $H_i(X) \cong H_i(Y)$ para todo i. Ituitivamente, $H_k(X)$ estará generado por ciertos subespacios de X de dimensión k.

Habrá una relación de equ
valencia, $A, B \subseteq X$ de dimensión k serán equivalentes si hay un subespacio de X de dimensión k+1
cuyo borde es $A \cup B$.

Hay que restringir la clase de espacios a una con nociones de dimensión, borde, etc. Estos serán los complejos simpliciales. Necesitamos, adicionalmente, un objeto algebraico que capture esas nociones, esto corresponde a los complejos de cadenas.

1.1. Complejos de Cadenas

Definición: Un complejo de cadenas es una sucesión de grupos abelianos y homomorfismos

$$\cdots \longrightarrow C_3 \xrightarrow{\partial_3} C_2 \xrightarrow{\partial_2} C_1 \xrightarrow{\partial_1} C_0 \longrightarrow 0$$

tal que $\partial_i \circ \partial_{i+1} = 0$ para todo i. Se denota por $(C_{\bullet}, \partial_{\bullet})$.

Observación: Notemos que $im \ \partial_{i+1} \subseteq ker \ \partial_i \subseteq C_i$. Dado que los grupos son abelianos, esta observación permite definir el siguiente objeto.

Definición: El i-ésimo grupo de homología de $(C_{\bullet}, \partial_{\bullet})$ se define por

$$H_i(C_i) := \frac{\ker \partial_i}{im \ \partial_{i+1}}$$

Ejemplos:

• Si A un grupo abeliano, entonces

$$\cdots \longrightarrow 0 \longrightarrow 0 \longrightarrow A \longrightarrow 0 \longrightarrow \cdots \longrightarrow 0$$

es un complejo de cadenas donde $C_i = A$. Entonces

$$H_j(C_{\bullet}) = \begin{cases} 0 & \text{si } j \neq i \\ A & \text{si } j = i \end{cases}$$

■ Consideremos la cadena exacta

$$\cdots \longrightarrow 0 \longrightarrow \mathbb{Z} \xrightarrow{\cdot 2} \mathbb{Z} \xrightarrow{\pi} \mathbb{Z}_2 \longrightarrow 0$$

entonces $H_i(C_{\bullet}) = 0$ para todo i.

Veamos que

$$\cdots \longrightarrow \mathbb{Z} \xrightarrow{\cdot 2} \mathbb{Z} \xrightarrow{\cdot 0} \mathbb{Z} \longrightarrow 0$$

es un complejo de cadenas. La homología asociadas son $H_0(C_{\bullet}) = \mathbb{Z}, H_1(C_{\bullet}) = \mathbb{Z}_2$ y $H_k(C_{\bullet}) = 0$.

Definición: Sean $(C_{\bullet}, \partial_{\bullet})$ y $(D_{\bullet}, \partial_{\bullet})$ dos complejos de cadenas. Un **mapeo de cadenas** es una colección de homomorfismos $f_n : C_n \to D_n$ tal que $\partial_n f_n = f_{n-1}\partial_n$ para todo n, es decir, el siguiente diagrama conmuta

$$\begin{array}{ccc} C_n & \xrightarrow{\partial_n} & C_{n-1} \\ & & & \downarrow^{f_{n-1}} \\ D_n & \xrightarrow{\partial_n} & D_{n-1} \end{array}$$

y se denota por $f_{\bullet}: C_{\bullet} \to D_{\bullet}$.

Lema 1.1: Si $f_{\bullet}: C_{\bullet} \to D_{\bullet}$ es un mapeo de cadenas, entonces la asignación $f_{*}: H_{n}(C_{\bullet}) \to H_{n}(D_{\bullet})$ dada por

$$f_*([x]) = [f_n(x)]$$

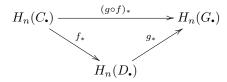
esta bien definida y es un homomorfismo de grupos.

Demostración. Sea $x \in ker\partial_n$ entonces $\partial_n f_n(x) = f_{n-1}\partial_n(x) = f_{n-1}(0) = 0$. Así, $f_n(x) \in ker \partial_n$ y por tanto la expresión tiene sentido. Si [x] = [y] entonces $x - y = \partial_n(z)$ para $z \in C_{n+1}$, se sigue que $f_n(x) - f_n(y) = f_n\partial_{n+1}(z) = \partial_{n+1}f_{n+1}(z)$. Concluimos que $[f_n(x)] = [f_n(y)]$.

Ejemplo: Consideremos la siguiente situación

Entonces $f_*: H_2(C_{\bullet}) = 0 \to H_2(D_{\bullet}) = \mathbb{Z}$ es el morfismo trivial. Mientras que $\pi_*: H_1(C_{\bullet}) = \mathbb{Z}_3 \to H_1(D_{\bullet}) = \mathbb{Z}_3$ es la identidad.

Observación: Sea $g_{\bullet}: D_{\bullet} \to G_{\bullet}$ un mapeo de cadenas, entonces $(g \circ f)_{\bullet}: C_{\bullet} \to G_{\bullet}$ es un mapeo de cadenas y el siguiente diagrama conmuta



Notemos que $\partial_n g_n f_n = g_{n-1} \partial_n f_n = g_{n-1} f_{n-1} \partial_n$. Por otro lado, tenemos que $(g \circ f)_*([x]) = [(g \circ f)(x)] = g_*([f(x)]) = (g_* \circ f_*)([x])$, lo que prueba la afirmación.

Definición: Sean $i_{\bullet}: A_{\bullet} \to B_{\bullet}$ y $j_{\bullet}: B_{\bullet} \to C_{\bullet}$ dos mapeos de cadenas. Decismo que forman una sucesión exacta corta si la secuencia

$$0 \longrightarrow A_n \xrightarrow{i_n} B_n \xrightarrow{j_n} C_n \longrightarrow 0$$

es exacta y corta de grupos abelianos libres para todo $n \in \mathbb{N}$. Lo anotamos como $0 \to A_{\bullet} \to B_{\bullet} \to C_{\bullet} \to 0$.

Teorema 1.2 (Lema de la serpiente): Sea $0 \to A_{\bullet} \to B_{\bullet} \to C_{\bullet} \to 0$ una secuencia de complejos de cadenas, entonces existen morfismos

$$\delta_n: H_n(C_{\bullet}) \to H_{n-1}(A_{\bullet})$$

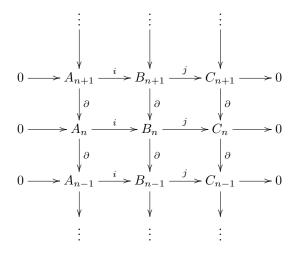
tal que

$$\xrightarrow{\delta_{n+1}} H_n(A_{\bullet}) \xrightarrow{i_*} H_n(B_{\bullet}) \xrightarrow{j_*} H_n(C_{\bullet})$$

$$\xrightarrow{\delta_n} H_{n-1}(A_{\bullet}) \xrightarrow{i_*} H_{n-1}(B_{\bullet}) \xrightarrow{j_*} H_{n-1}(C_{\bullet}) \xrightarrow{\longrightarrow} \cdots$$

$$\cdots \longrightarrow H_0(B_{\bullet}) \longrightarrow H_0(C_{\bullet}) \longrightarrow 0$$

Demostración. Vamos a hacer un cacería de diagramas (:D). Consideremos el diagrama



Primero debemos definir $\delta_n: H_n(C_{\bullet}) \to H_{n-1}(A_{\bullet})$. Sea $[c] \in H_n(C_{\bullet})$ entonces $c \in \ker \partial \subseteq C_n$. Como j es sobre, existe $b \in B_n$ tal que j(b) = c. Consideramos ∂b y notamos que

$$j\partial(b) = \partial j(b) = \partial c = 0$$

entonces existe un único $a \in A_{n-1}$ tal que $i(a) = \partial b$. Verificamos que $i\partial(a) = \partial i(a) = \partial^2 b = 0$ y como i es inyectiva vemos que $\partial a = 0$. Afirmamos que $\delta_n : H_n(C_{\bullet}) \to H_{n-1}(A_{\bullet})$ por

$$\delta_n([c]) = [a]$$

cumple lo buscado. Debemos demostrar lo siguiente

(1) No depende de la elección de b. Sea b' tal que j(b') = c entonces j(b'-b) = c - c = 0, existe único a_0 tal que $i(a_0) = b' - b$. Por otro lado, existe a' tal que

$$i(a') = \partial b' = \partial b + \partial i(a_0) = \partial b + i\partial(a_0)$$

entonces $i(a' - \partial a_0) = \partial b = i(a)$, por inyectividad, $a' - \partial a_0 = a$, lo que implica que [a] = [a'].

- (2) No depende de la elección del representante de [c]. Sea $c' = c + \partial c'' = j(b) + \partial j(b'') = j(b) + j\partial(b'')$, diremos $b' = b + \partial b''$, notemos que $\partial b' = \partial b + \partial^2 b'' = \partial b$. El mismo $a \in A_{n-1}$ satisface $i(a) = \partial b'$. Entonces $\delta_n[c] = [a] = \delta_n[c']$.
- (3) La función δ_n es morfismo, es decir

$$\delta_n([c] + [c']) = \delta_n[c] + \delta_n[c']$$

Notar que si j(b) = c y j(b') = c' entonces j(b + b') = c + c', existen únicos $a, a' \in A_{n-1}$ tales que $i(a + a') = \partial(b + b'')$ y así

$$\partial_n([c+c']) = [a+a'] = [a] + [a']$$

(4) Exactitud en $H_n(C_{\bullet})$ y $H_n(A_{\bullet})$. Veamos que $im \ j_* \subseteq ker \ \delta_n$. Sea $j_*[b]$ con $\partial b = 0$. Entonces

$$\delta_n j_*[b] = \delta_n[j(b)]$$

Existe único $a \in A_{n-1}$ tal que $i(a) = \partial b = 0$, entonces a = 0 y por lo tanto $\delta_n j_*[b] = [a] = 0$. Queda ver que $\ker \delta_n \subseteq \operatorname{im} j_*$. Sea $[c] \in \ker \delta_n$ con $\partial c = 0$. Por definición de δ_n , para cada b tal que j(b) = c hay un único $a \in A_{n-1}$ tal que $i(a) = \partial b$.

Como $\delta_n[c] = [a] = 0$ se sigue que $a = \partial a'$ y entonces $\partial b = i(a) = i\partial(a') = \partial i(a')$, así $b - i(a') \in \ker \partial$, es decir b - i(a') representa una clase de homología.

Ahora j(b-i(a'))=j(b)=c, por ende, $j_*[b-i(a')]=[c]$. Para $H_n(A_{\bullet})$ la demostración es similar.

(5) Exactitud en $H_n(B_{\bullet})$. Sea $[a] \in im \ i_* \text{ con } \partial a = 0$, entonces

$$j_*i_*[a] = [j_ni_n(a)] = 0$$

y por lo tanto $im\ i_* \subseteq ker\ j_*$. Sea $[b] \in ker\ j_*$ con $\partial b = 0$, entonces $j_*[b] = [j(b)] = 0$, lo que implica que $j(b) = \partial c' = \partial j(b') = j\partial(b')$, existe único $a \in A_{n-1}$ tal que $b - \partial b' = i(a)$, además

$$i\partial(a) = \partial i(a) = \partial b + \partial^2 b' = 0$$

entonces $\partial a = 0$. Luego $i_*[a] = [b]$. Concluimos que $imi_* = ker j_*$.

Lo que concluye el teorema.

Nuestro objetivo será asociar un complejo de cadenas a un espacio topológico X arbitrario, lo que nos dara un grupo de homología para cada dimensión, además dada $f: X \to Y$ una función continua, nos gustaría obtener un mapeo de cadenas y por tanto un homomorfismo entre los grupos de homología de cada espacio.

1.2. Complejos Simpliciales

Definición: Dados n+1 puntos $\{v_0, \dots, v_n\} \in \mathbb{R}^{\omega}$ son **afínmente independientes**, si generan un n-plano afín, es decir, $\{v_1 - v_0, \dots, v_n - v_0\}$ es un conjunto linealmente independiente, esto es

$$\sum_{i=0}^{n} t_i v_i = 0 \quad y \quad \sum_{i=0}^{n} t_i = 0 \quad entonces \quad t_i = 0 \quad para \ todo \ i$$

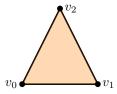
Ejemplo: Dos puntos son afínmente independientes. Tres puntos son afínmente independientes si y solo si no son colineales.

Definición: Si $\{v_0, \dots, v_n\}$ son afinmente independientes, ellos definen el n-simplejo

$$\sigma = \langle v_0, \cdots, v_n \rangle = \left\{ x = \sum_{i=0}^n t_i v_i, \sum_{i=0}^n t_i = 1 \quad y \quad t_i \ge 0 \right\}$$

Decimos que σ es el n-simplejo generado por v_0, \dots, v_n . Los puntos v_i se llaman **vértices** de σ . Una **cara** de un simplejo σ es un simplejo τ generado por un subconjunto de $\{v_0, \dots, v_n\}$ y lo denotamos por $\tau \leq \sigma$. Si el subconjunto es propio, se dice que τ es una **cara propia**.

La frontera de un n-simplejo σ es la unión de todas sus caras propias, se denota por $\partial \sigma$, el interior de σ es $int(\sigma) := \sigma \setminus \partial \sigma$.

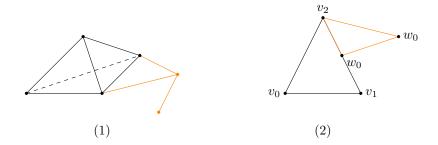


Definición: Un complejo simplicial (geométrico) K es un conjunto de simplejos tales que

- (1) $Si \ \sigma \in K \ y \ \tau \leq \sigma \ entonces \ \tau \in K$.
- (2) Si $\sigma, \tau \in K$ entonces $\sigma \cap \tau = \emptyset$ ó $\sigma \cap \tau$ es una cara de σ y de τ .

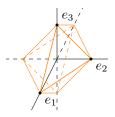
El **poliedro** asociado a un complejo simplicial K es $|K| := \bigcup_{\sigma \in K} \sigma$. Un espacio topológico X se llama un poliedro si existe un complejo simplicial K y un homeomorfismo $f : |K| \to X$. Al par (K, f) se le llama una **triangulación** de X. Denotamos por V_K al conjunto de vértices de los simplices.

Observación: Si X es triangulable, entonces es Hausdorff por que |K| lo es.



La figura (1) corresponde a un complejo simplicial, mientras que la figura (2) no es un complejo simplicial ya que los simplices que la componen no se pegan bien.

Ejemplo: Consideremos el complejo simplicial K formado por los simplices $\sigma = \langle \pm e_1, \pm e_2, \pm e_3 \rangle$ y sus respectivas caras. Consideremos $f: |K| \to \mathbb{S}^2$ por f(x) := x/|x|, entonces (K, f) es una triangulación de la 2-esfera.



Definición: Sean K y L complejos simpliciales. Un **mapeo simplicial** de K a L es una función $f: V_K \to V_L$ tal que si $\sigma = \langle v_{\alpha_0}, \cdots, v_{\alpha_n} \rangle$ es un simplejo en K entonces

$$\{f(v_{\alpha_0}), \cdots, f(v_{\alpha_n})\}\$$

genera un simplice en L, al cual llamamos $f(\sigma)$. Notación $f: K \to L$.

Ejemplo: Sea $\triangle^n = \langle e_1, \dots, e_{n+1} \rangle \subseteq \mathbb{R}^{n+1} \subseteq \mathbb{R}^{\infty}$. Entonces las funciones $f : \triangle^1 \to \triangle^2$ y $g : \triangle^2 \to \triangle^1$ dadas por $f(e_i) = e_i$ y $g(e_1) = g(e_3) = e_1$, $g(e_2) = e_2$ son mapeos simpliciales.

Lema 1.3: Sea $f: K \to L$ un mapeo simplicial. Entonces induce una función continua $|f|: |K| \to |L|$.

Demostración. Sea $\sigma \in K$, digamos que $\sigma = \langle v_{\alpha_0}, \cdots, v_{\alpha_n} \rangle$ y Definimos

$$f_{\sigma}: \sigma \to |L|$$

$$\sum_{i=0}^{k} t_{i} v_{i} \to \sum_{i=0}^{k} t_{i} f(v_{i})$$

que es continua por que es lineal en los t_i . Se observa que si $\tau \leq \sigma$ entonces $f_{\tau} = f_{\sigma}|_{\tau}$. Ahora tomamos σ y σ' , entonces

$$f_{\sigma}\big|_{\sigma\cap\sigma'} = f_{\sigma\cap\sigma'} = f_{\sigma'}\big|_{\sigma\cap\sigma'}$$

entonces $|f| := \bigcup_{\sigma \in K} f_{\sigma}$ es una función continua de |K| en |L|.

Sea $g: L \to J$ un mapeo simplicial, entonces $g \circ f$ es mapeo simplicial, ya que f mapea vértices de un simplice a vértices de un simplice y del mismo modo lo hace g, además se tiene lo siguiente

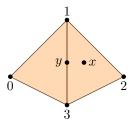
$$|g \circ f|(x) = |g \circ f|\left(\sum t_i v_{\alpha_i}\right) = \sum t_i (g \circ f)(v_{\alpha_i}) = \sum t_i g(f(v_{\alpha_i})) = (|g| \circ |f|)(x)$$

es decir, $|g \circ f| = |g| \circ |f|$. Un mapeo simplicial puede ser definido también como una función continua $f : |K| \to |L|$ que manda vértices en vértices y es lineal en sus caras.

Daremos un par de definiciones útiles para mas adelante, que están relacionadas con la noción de aproximar una función continua por un mapeo simplicial.

Definición: Sea $x \in |K|$. El **portador** de x es el simplejo de K mas pequeño (en términos de inclusión) que contiene a x. Se denota por carr(x).

Ejemplo: Veamos el siguiente complejo



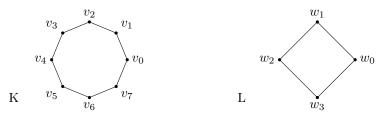
Entonces $carr(y) = \langle 1, 3 \rangle$, $carr(x) = \langle 1, 2, 3 \rangle$ y $carr(4) = \langle 4 \rangle$.

Observación: Notemos que $y \in carr(x)$ si y solo si $carr(y) \subseteq carr(x)$.

Definición: Sea $f:|K| \to |L|$ una función continua. Una **aproximación simplicial** a f es un mapeo simplicial $g:K \to L$ tal que

$$g(x) \in carr(f(x))$$
 para todo $x \in |K|$

Ejemplo:



El poliedro asociado a cada complejo es \mathbb{S}^1 , consideramos la función continua $f(z)=z^2$, una aproximación simplicial es $g(v_i)=g(v_{i+4})=w_i$ para $0\leq i\leq 3$.

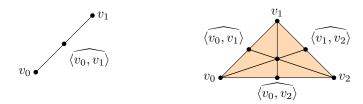
Definición: Sea K un complejo simplicial. La primera subdivisión baricéntrica K' de K es el complejo simplicial K' cuyos

- Vértices son los baricentros $\hat{\sigma}$ de los simpleces σ de K.
- Un n-simplice de K' es $\langle \hat{\sigma_0}, \hat{\sigma_1}, \cdots, \hat{\sigma_n} \rangle$ si $\sigma_0 < \sigma_1 < \cdots < \sigma_n$ (Son caras propias).

Una r-ésima división baricéntrica se define recursivamente $K^{(r)} := (K^{(r-1)})'$. Recordemos que si $\sigma = \langle v_0, \cdots, v_n \rangle$ entonces $\hat{\sigma} = \frac{1}{n+1} \sum v_i$.

Proposición 1.4: Sea K un complejo simplicial entonces |K'| = |K|.

Ejemplo: Algunos ejemplos de división baricéntrica de dos simplices.



donde el punto central del segundo ejemplo es $\langle v_0, v_1, v_2 \rangle$.

1.3. Homología Simplicial

Dado K un complejo simplicial finito, esto es, que tiene un número finito de vértices. Elegimos un orden total en el conjunto de vértices, digamos $v_0 < v_1 < \cdots < v_n$.

Definición: (Complejo de cadenas simplicial) Consideremos los grupos abelianos

$$C_n(K) := \left\{ \sum n_{\sigma}\sigma : \sigma = \langle v_{\alpha_0}, \cdots, v_{\alpha_n} \rangle \ \ tal \ que \ \ v_{\alpha_0} < \cdots < v_{\alpha_n} \ \ y \ \ n_{\sigma} \in \mathbb{Z} \ \ nulo \ salvo \ finitos \ casos \right\}$$

y los diferenciales $\partial_n: C_n(K) \to C_{n-1}(K)$ se define en la base por

$$\partial_n \langle v_{\alpha_0}, \cdots, v_{\alpha_n} \rangle = \sum_{i=0}^n (-1)^i \langle v_{\alpha_0}, \cdots, \widehat{v_{\alpha_i}}, \cdots, v_{\alpha_n} \rangle$$

 $donde\ \langle v_{\alpha_0}, \cdots, \widehat{v_{\alpha_i}}, \cdots, v_{\alpha_n} \rangle := \langle v_{\alpha_0}, \cdots, v_{\alpha_{i-1}}, v_{\alpha_{i+1}}, \cdots, v_{\alpha_n} \rangle. \ Se\ extiende\ linealmente\ al\ resto\ del\ grupo.$

Teorema 1.5: La tupla $(C_{\bullet}(K), \partial_{\bullet})$ es un complejo de cadenas, además, la homología del complejo no depende del orden en el conjunto de vértices.

Definición: Sea K un complejo simplicial finito. El i-ésimo grupo de homología simplicial de K es

$$H_i(K) := H_i(C_{\bullet}(K)) = \frac{\ker \partial_i}{im \ \partial_{i+1}}$$

Ejemplos:

(1) Sea $K = \{\langle v_0, v_1 \rangle, \{v_0\}, \{v_1\}\}\$ y consideramos el orden $v_0 < v_1$. El complejo corresponde a un segmento de recta, notemos que $3v_0 - 5v_1 \in C_0(K)$, con la identificación $v_0 = (1,0)$ y $v_1 = (0,1)$ vemos que $C_0(K) \cong \mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}$, esta identificación no es canónica, es decir, depende de la base que escojamos y sus imagenes correspondientes.

Por otro lado, $C_1(K) \cong \mathbb{Z}$ con la identificación $\langle v_0, v_1 \rangle = 1$. Adicionalmente, se tiene que $C_i(K) = 0$ para i > 1. Luego,

$$0 \longrightarrow C_1(K) \xrightarrow{\partial_1} C_0(K) \xrightarrow{0} 0$$

donde $\partial_1 \langle v_0, v_1 \rangle = v_1 - v_2 \in C_0(K)$. Con las identificaciones que hicimos resulta que $\partial_1(1) = (-1, 1)$. De este modo queda la cadena

$$0 \longrightarrow \mathbb{Z} \xrightarrow{\partial_1} \mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z} \xrightarrow{0} 0$$

Así $H_0(K) \cong \mathbb{Z}$, $H_1(K) = 0$, $H_i(K) = 0$ para i > 0.

(2) Sean v_0, v_1, v_2 puntos no colineales. Consideramos $\sigma = \langle v_0, v_1, v_2 \rangle$ y $K := \{\tau \leq \sigma\}$ definimos el orden $v_0 < v_1 < v_2$. Notemos que

$$\begin{split} C_0(K) &= \mathbb{Z}\{v_0, v_1, v_2\} \\ C_1(K) &= \mathbb{Z}\{\left\langle v_0, v_1 \right\rangle, \left\langle v_1, v_2 \right\rangle, \left\langle v_0, v_2 \right\rangle\} \\ C_2(K) &= \mathbb{Z}\{\left\langle v_0, v_1, v_2 \right\rangle\} \end{split}$$

Entonces $\partial_0 = 0$,

$$\partial_{1} = \begin{cases} \partial \langle v_{0}, v_{1} \rangle = v_{1} - v_{0} \\ \partial \langle v_{1}, v_{2} \rangle = v_{2} - v_{1} \\ \partial \langle v_{0}, v_{3} \rangle = v_{3} - v_{0} \end{cases} \quad \text{y} \quad \partial_{2} \langle v_{0}, v_{1}, v_{2} \rangle = \langle v_{1}, v_{2} \rangle - \langle v_{0}, v_{2} \rangle + \langle v_{0}, v_{1} \rangle$$

Realizando las identificaciones $v_i = e_{i+1}$ para $i = 0, 1, 2, \langle v_0, v_1, v_2 \rangle = 1, \langle v_0, v_1 \rangle = e_1, \langle v_1, v_2 \rangle = e_2$ y $\langle v_0, v_2 \rangle = e_3$ resulta que $C_0(K) \cong \mathbb{Z}^3, C_1(K) \cong \mathbb{Z}^3$ y $C_2(K) \cong \mathbb{Z}$. Tenemos

$$\cdots \longrightarrow 0 \longrightarrow C_2(K) \xrightarrow{\partial_2} C_1(K) \xrightarrow{\partial_1} C_0(K) \longrightarrow 0$$

donde

$$\partial_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{y} \quad \partial_1 = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Claramente $H_i(K) = 0$ para i > 2. Además, $ker \partial_2$, entonces $H_2(K) = 0$. Notemos que $im \partial_2 \cong \mathbb{Z}$ y $ker \partial_1 \cong \mathbb{Z}$, luego $H_1(K) = 0$. Por otro lado, $im \partial_1 \cong \mathbb{Z}^2$. Por ende $H_0(K) \cong \mathbb{Z}$.

Comentario: Se invita a calcular la homología de un n-simplejo. Hasta ahora hemos definido todo respecto a \mathbb{Z} , pero se puede definir homología simplicial de manera análoga para cualquier anillo R.

Lema 1.6: Sea $f: K \to L$ un mapeo simplicial, entonces las funciones

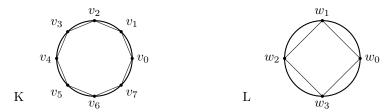
$$f_n: C_n(K) \to C_n(L)$$

$$\langle v_{\alpha_0}, \cdots, v_{\alpha_n} \rangle \to \begin{cases} \langle f(v_{\alpha_0}), \cdots, f(v_{\alpha_n}) \rangle & \text{si son distintos} \\ 0 & \text{si no lo son} \end{cases}$$

forman un mapeo de cadena.

Por lo tanto, f induce un morfismo entre los grupos de homología de los complejos simpliciales

Ejemplo: Definimos los siguientes complejos simpliciales



Para cada complejo se da el orden que sigue $v_0 < v_1 < \cdots < v_7$ y $w_0 < w_1 < w_2 < w_3$ y definimos $f: K \to L$ por $f(v_i) = f(v_{i+4}) = w_i$ para i = 0, 1, 2, 3. Veamos quien es $f_*: H_1(K) \to H_1(L)$. En primer lugar, sabemos que

$$H_1(K) = ker(C_1(K) \to C_0(K)) = ker \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle \cong \mathbb{Z}$$

Similarmente $H_1(K) \cong \mathbb{Z}$. Entonces

$$f_*(\langle v_0, v_1 \rangle + \dots + \langle v_6, v_7 \rangle - \langle v_0, v_7 \rangle) = 2(\langle w_0, w_1 \rangle + \langle w_1, w_2 \rangle + \langle w_2, w_3 \rangle - \langle w_0, w_3 \rangle)$$

luego $f_*: H_1(K) \xrightarrow{\cdot 2} H_1(L)$. Por otro lado, notemos que $H_0(K) \cong H_0(L) \cong \mathbb{Z}$, ya que todo par de vértices en el complejo esta conectado por una secuencia de aristas, luego $f_*([v_0]) = [w_0]$, entonces $f_*: H_0(K) \to H_0(L)$ es isomorfismo.

Teorema 1.7 (Mayer-Vietoris): Sea K un complejo simplicial y M, N subcomplejos de K que cubren a K, es decir, $M \cup N = K$. Se tienen los mapeos

$$M \cap N \xrightarrow{i_N} N$$

$$\downarrow^{i_M} \qquad \downarrow^{j_N}$$

$$M \xrightarrow{j_M} K$$

Existen morfismos $\delta_n: H_n(K) \to H_{n-1}(K)$ tales que la secuencia

$$\xrightarrow{\delta_{n+1}} H_n(M \cap N) \xrightarrow{i_{M*} \oplus i_{N*}} H_n(M) \oplus H_n(N) \xrightarrow{j_{M*} - j_{N*}} H_n(K)$$

$$\xrightarrow{\delta_n} H_{n-1}(M \cap N) \xrightarrow{i_{M*} \oplus i_{N*}} H_{n-1}(M) \oplus H_{n-1}(N) \xrightarrow{j_{M*} - j_{N*}} H_{n-1}(K) \longrightarrow \cdots$$

$$\cdots \longrightarrow H_0(M) \oplus H_0(N) \xrightarrow{j_{M*}-j_{N*}} H_0(K) \longrightarrow 0$$

 $es\ exacta.$

Demostración. Verificaremos que

$$0 \longrightarrow C_n(M \cap N) \xrightarrow{i_M \oplus i_N} C_n(M) \oplus C_n(N) \xrightarrow{j_M - j_N} C_n(K) \longrightarrow 0$$

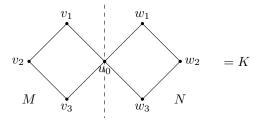
es una secuencia exacta corta de grupos abelianos para todo $n \in \mathbb{N}$. En efecto, como C_n es libremente generado por los n-simplices e i es inyectiva, entonces $i_{M*} \oplus i_{N*}$ es inyectiva. Además, $j_{M*} - j_{N*}$ es sobreyectiva por hipotesis y es directo

que $im\ i_{M*} \oplus i_{N*} \subseteq ker\ j_{M*} - j_{N*}$. Resta ver que

$$ker j_{M*} - j_{N*} \subseteq im i_{M*} \oplus i_{N*}$$

Sea $(x,y) \in \ker j_{M*} - j_{N*}$ entonces $j_{M*}(x) = j_{N*}(y)$, es decir, $x \in y$ se escriben como suma de simplices en $N \in M$ respectivamente, entonces $(x,y) \in \operatorname{im} i_{M*} \oplus i_{N*}$. Así, usando el lema de la serpiente, concluimos.

Ejemplo: Consideremos la siguiente situación



Notemos que $H_1(M) \cong \mathbb{Z}$ y $H_1(N) \cong \mathbb{Z}$, además $M \cap N = \{u_0\}$, entonces usando mayer vietoris nos queda que

$$0 \longrightarrow 0 \longrightarrow \mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z} \longrightarrow H_1(K)$$

$$\longrightarrow \mathbb{Z} \xrightarrow{\varphi} \mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z} \xrightarrow{\phi} H_0(K) \longrightarrow 0$$

Para i > 2 notamos que $H_i(K) = 0$, por otro lado el morfismo $\varphi(1) = (1,1)$ ya que manda generador en generador, esto por que todo par de puntos en M y N estan relacionados por un camino de aristas. De este modo,

$$H_0(K) \cong \frac{\mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}}{\ker \phi} = \frac{\mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}}{im \ \varphi} \cong \frac{\mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}}{\mathbb{Z}} \cong \mathbb{Z} \quad \text{y} \quad H_1(K) \cong \mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}$$

donde el último isomorfismo se da por que φ es inyectiva, es decir, el morfismo $H_1(K) \to \mathbb{Z}$ es trivial.

Teorema 1.8: Sea $f: |K| \to |L|$ una función continua. Entonces f induce un homomorfismo

$$f_*: H_*(K) \to H_*(L)$$

 $tal\ que\ (g\circ f)_*=g_*\circ f_*\ e\ id_*=id_{H_*(K)},\ donde\ g:|L|\to |M|\ es\ continua.$

Observación: Con esto se tendría que $H_*(K)$ es invariante topológico. Se probara en dos pasos. Veremos que toda función f continua se puede .aproximar.a una función g simplicial, también hay que comprobar que $f_* := g_*$ es independiente de la función simplicial escogida.

Teorema 1.9 (Aproximación Simplicial): Sean K, L complejos simpliciales finitos y $f: |K| \to |L|$ una función continua. Entonces existe $r \in \mathbb{N}$ y una aproximación simplicial a f

$$g:K^{(r)}\to L$$

A partir de esta aproximación simplicial, se cumplen dos propiedades importantes, que son

(1) f es homotópica a g. Notemos que $g(x), f(x) \in carr(f(x))$, entonces el segmento entre g(x) y f(x) está en carr(f(x)) porque es un conjunto convexo. Definimos

$$|K| \times [0,1] \rightarrow |L|$$

 $(x,t) \rightarrow tg(x) + (1-t)f(x)$

(2) Sean $f_1: |K| \to |L|$, $f_2: |L| \to |M|$ continuas y $g_1: K \to L$, $g_2: L \to M$ aproximaciones simpliciales de f_i , entonces $g_2 \circ g_1$ es aproximación simplicial de $f_2 \circ f_1$.

Se tiene que

$$g_2g_1(x) \in g_2(carr(f_1(x))) = carr(g_2f_1(x)) \subseteq carr(f_2f_1(x))$$

Proposición 1.10: Sea $id: |K'| \to |K|$, la función $a: V_{K'} \to V_K$ dada por $a(\hat{\sigma}) = v \in V_{\sigma}$ cumple que

- (1) Define una aproximación simplicial de la identidad.
- (2) Toda aproximación simplicial $q: K' \to K$ de la identidad es de esta forma.

 $\label{eq:definition} \begin{array}{l} \textit{Demostraci\'on}. \text{ Veamos que } a \text{ es un mapeo simplicial. Sea } \sigma = \langle \hat{\sigma_0}, \cdots, \hat{\sigma_n} \rangle \in K', \text{ entonces } a(\hat{\sigma_i}) = v_i \in V_{\sigma_i}. \text{ Sabemos que } \sigma_i < \sigma_{i+1} \text{ para } 0 \leq i \leq n-1, \text{ lo que implica que } V_i \subset V_{i+1}, \text{ en particular, } V = \{v_0, \cdots, v_n\} \subseteq V_{\sigma_n}, \text{ luego, } V \text{ genera una cara de } \sigma_n, \text{ es decir, un simplice en } |K|. \end{array}$

Sea $x \in |K'|$, debemos probar que $a(x) \in carr(id(x))$. En efecto,