STŘEDOŠKOLSKÁ ODBORNÁ ČINNOST

LORRIS TOOLBOX Sada nástrojů pro vývoj a řízení robotů

Vojtěch Boček

STŘEDOŠKOLSKÁ ODBORNÁ ČINNOST

Obor SOČ: 18. Informatika

LORRIS TOOLBOX Sada nástrojů pro vývoj a řízení robotů

Autor: Vojtěch Boček

Škola: SPŠ a VOŠ technická,

Sokolská 1 602 00 Brno

Konzultant: Jakub Streit

Prohlášení

Prohlašuji, že jsem svou práci vypracoval samostatně, použil jsem pouze podklady (literaturu, SW atd.) citované v práci a uvedené v přiloženém seznamu a postup při zpracování práce je v souladu se zákonem č. 121/2000 Sb., o právu autorském, o právech souvisejících s právem autorským a o změně některých zákonů (autorský zákon) v platném znění.

V Brně dne: 6.3.2013 podpis:

Poděkování

Děkuji Jakubu Streitovi za rady, obětavou pomoc, velkou trpělivost a podnětné připomínky poskytované během práce na tomto projektu, Martinu Vejnárovi za informace o programátoru Shupito, panu profesorovi Mgr. Miroslavu Burdovi za velkou pomoc s prací a v neposlední řadě Bc. Martinu Foučkovi za rady a pomoc při práci s Qt Frameworkem. Dále děkuji organizaci DDM Junior za poskytnutí podpory.

Tato práce byla vypracována za finanční podpory JMK a JCMM.





Anotace

Tato práce popisuje sadu nástrojů pro vývoj a ovládání libovolného zařízení schopného komunikovat po sériové lince nebo TCP socketu.

Aplikace zastřešuje několik modulů. Každý modul je určen pro specifickou činnost – parsování a zobrazování dat, programování mikročipů atd.

Hlavním přínosem tohoto softwaru je, že výrazně urychluje, zpřehledňuje a zjednodušuje vývoj a testování aplikací pro mikročipy, typicky programování a řízení různých druhů robotů.

Klíčová slova: analýza dat, počítačový program, robot, grafické zobrazení, vývoj a testování aplikací

Annotation

This work describes a toolbox designed for developement and control of any device capable of connecting to serial port or TCP socket.

The application contains several modules. Each module is designed for one particular function – parsing and displaying data, programming microcontrollers etc.

Main asset of this software is quick, well arranged and simple developement and testing of applications for microcontrollers – typically programming and controlling various kinds of robots.

Key words: data analysis, computer program, robot, graphical interface, development and testing of applications

Obsah

Ú	vod		3								
	Poža	davky na aplikaci	3								
	Exist	tující programy	3								
	Poro	vnání aplikací	4								
1	Pop	is rozhraní	5								
	1.1	Web a repozitář programu	5								
	1.2	Struktura aplikace	6								
	1.3	Sezení	8								
	1.4	Automatická aktualizace	8								
2	Mod	lul: Analyzér	10								
	2.1	Filtrování dat	13								
	2.2	Widget: číslo	14								
	2.3	Widget: sloupcový bar	16								
	2.4	Widget: barva	16								
	2.5	Widget: graf	17								
	2.6	Widget: script	18								
	2.7	Widget: kolo	20								
	2.8	Widget: plátno	20								
	2.9	Widgety tlačítko a slider	21								
	2.10		22								
		Widget: status	23								
		Widget: terminál	24								
3	Modul: Proxy mezi sériovým portem a TCP socketem 26										
	3.1	Proxy tunel	26								
4	Mod	lul: Programátor	27								
	4.1	Programátor Shupito	28								
		4.1.1 UART tunel	29								
	4.2	Bootloader avr232boot	29								
	4.3	Bootloader AVROSP	29								
5	Mod	dul. Torminál	ያ በ								

6	Příklady použití	31
	6.1 Testování barevného senzoru	31
	6.2 Testování enkodérů	32
	6.3 Ladění PID regulátoru	33
	6.4 Vývoj robota pro soutěž Eurobot 2011	34
7	Podpora joysticku	37
8	Aplikace pro Android	38
	8.1 Programátor	40
	8.2 Terminál	41
Zá	ávěr	42
ΡÌ	ŘÍLOHA A: Reference k widgetu script	44
	Základní script	45
	Základní funkce	46
	Vytvoření widgetu	48
	Dostupné funkce widgetů	49
	Widget číslo	50
	Widget sloupcový bar	50
	Widget barva	51
	Widget graf	52
	Widget vstup	53
	Widget kolo	56
	Widget plátno	56
	Widget status	57
	Widget tlačítko	58
	Widget slider	60
	Ukládání dat scriptu	62
	Přístup k joysticku	64
ΡÌ	ŘÍLOHA B: Knihovny třetích stran	66
ΡÌ	ŘÍLOHA C: Licence	66
ΡÌ	ŘÍLOHA D: Reference	67
рi	ŘÍLOHA E: Seznam obrázků	71

Úvod

Při stavbě robotů na robotické soutěže jsem se setkal s problémem zpracovávání dat z poměrně velkého množství senzorů (několik ultrazvukových dálkoměrů, enkodéry, které měří ujetou vzdálenost, tlačítka hlídající náraz do mantinelu, ...), které robot obsahuje, a jejich přehledného zobrazování.

Požadavky na aplikaci

Od programu vyžaduji tyto vlastnosti:

- 1. Možnost zpracovávat data přicházející ze zařízení a přehledně je zobrazovat
- 2. Podpora co nejvíce formátů příchozích dat
- 3. Snadné a rychlé používání
- 4. Možnost běhu i na jiných systémech než je MS Windows
- 5. Co možná nejnižší cena
- 6. Snadná rozšířitelnost (ideálně otevřený zdrojový kód)
- 7. Nezávislost na další aplikaci (např. MS Office Excel)

Existující programy

Aplikací, které mají podobné určení (tj. vyčítání dat ze sériového portu a jejich zobrazování), jsem našel pouze několik. K dispozici jsou buď komerční aplikace, které stojí poměrně velké množství peněz (a přesto nesplňují všechny požadavky), anebo aplikace, které dokáží zobrazovat data pouze v jednom formátu – typicky graf.

- SerialChart[1] je open-source program¹ pro parsování a zobrazování dat přicházející ze sériového portu. Je jednoduchý a přehledný, dokáže však zobrazovat pouze graf a nastavení je třeba ručně napsat.
- WinWedge[2] je komerční program který dokáže zpracovávat data přicházející sériovým portem a zobrazovat je jako graf v MS Excel nebo ve webové stránce. Dokáže také posílat příkazy zpět do zařízení, má však horší ovládání a užší možnosti použití (hlavně kvůli nutnosti použít další program pro zobrazování). Je dostupný pouze pro MS Windows a základní verze stojí \$ 259.
- Advanced Serial Data Logger[3] je zaměřený primárně na export dat ze sériové linky do souboru, data dokáže zobrazovat pouze přeposláním do jiné aplikace (např. MS Office Excel), podobně jako WinWedge.
- StampPlot Pro[4] dokáže zobrazovat příchozí data ve widgetech zvolených uživatelem, má však komplikované ovládání, nemá otevřený zdrojový kód, je dostupný pouze pro MS Windows a pod verzí 7 nefunguje.

Porovnání aplikací

Následující tabulka shrnuje funkce a vlastnosti jednotlivých programů. Číslování požadavků odpovídá seznamu v kapitole "Požadavky na aplikaci".

Požadavky:	1	2	3	4	5	6	7
SerialChart	1	X	1	X	1	1	V
WinWedge	X	V	•	X	X	X	X
Advanced Serial Data Logger	X	V	•	X	X	X	X
StampPlot Pro	1	V	X	X	1	X	V

 $^{^{1}\}mathrm{Program}$ s otevřeným zdrojovým kódem

Z těchto důvodů jsem se rozhodl napsat vlastní aplikaci, která bude všechny výše uvedené požadavky splňovat.

1 Popis rozhraní

Svůj program jsem pojmenoval "Lorris", je vytvořený v C++ a využívá Qt Framework[5], což je multiplatformní framework, který mimo jiné umožňuje spustit aplikaci na více operačních systémech – testoval jsem na Debian Linux[6] (Wheezy, 64bit) a Windows 7.

1.1 Web a repozitář programu

GIT² repozitář programu jsem vytvořil na serveru GitHub[7], který kromě hostingu repozitáře poskytuje i několik dalších služeb, mezi nimi i hosting webu projektu. Na webu, který jsem vytvořil, jsou odkazy ke stažení spustitelných souborů pro Windows, popis programu, video s představením programu (6 min.), ukázky z programu (screenshoty) a návod ke zkompilování pro MS Windows a Linux.

- Repozitář: https://github.com/Tasssadar/Lorris
- Web (česká verze):
 http://tasssadar.github.com/Lorris/cz/index.html
- Web (anglická verze): http://tasssadar.github.com/Lorris/index.html
- Prezentace práce: http://www.sokolska.cz/soc-2012/bocek-vojtech-lorris-sada-nastroju-pro-robotiku/

V repozitáři nadále probíhá aktivní vývoj.

² GIT – distribuovaný systém správy verzí

1.2 Struktura aplikace

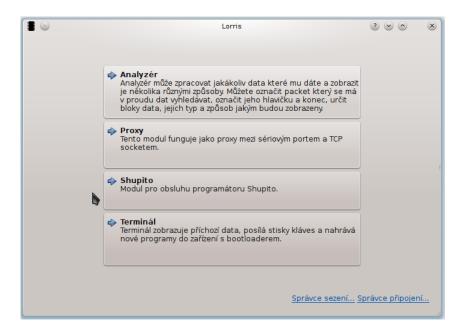
Program je navrhnutý jako modulární aplikace, aby mohl zastřešit několik samostatných částí, které však mají podobnou oblast použití. Základní část programu poskytuje připojení k zařízení (např. robot, deska s čipem) a ukládání nastavení aplikace, samotné zpracování dat probíhá v modulech, které jsou otevírány v panelech – podobně jako stránky ve webovém prohlížeči. Lorris umí otevřít několik oken zaráz a dokáže také rozdělit okno na několik částí, na obrázku 2 je nalevo modul analyzér a napravo terminál.

Možnosti připojení k zařízení:

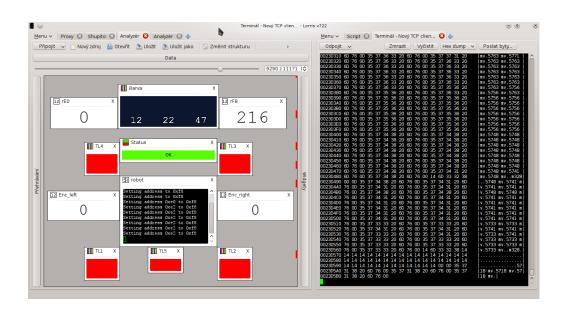
- Sériový port
- Shupito Tunel (virtuální sériový port, viz kapitola 4.1.1)
- TCP socket³
- Načtení dat ze souboru

Je možné mít připojeno více různých modulů na jedno zařízení.

³ Transmission Control Protocol – připojení přes internet.



Obrázek 1: Dialog vytvoření panelu



Obrázek 2: Ukázka rozdělení okna na více částí

1.3 Sezení

Lorris dokáže uložit vše, co má uživatel aktuálně otevřené (záložky, jejich uspořádání, informace o připojení, data jednotlivých záložek atd.), jako tzv. sezení (anglicky session). Sezení je možné později načíst a tímto se vrátit k předchozí práci. Lorris automaticky ukládá sezení před svým ukončením, takže když uživatel program znovu otevře, vše je ve stejném stavu jako když aplikaci opouštěl.

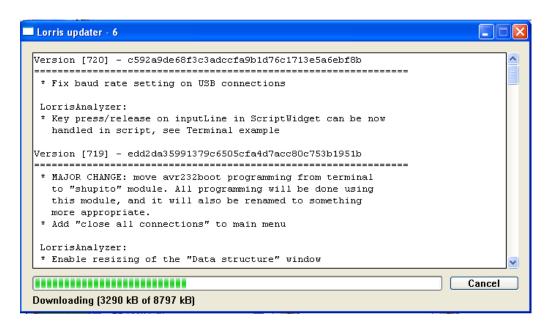
1.4 Automatická aktualizace

Lorris se pod Windows dokáže sama aktualizovat. Při spuštění kontroluje zda je dostupná nová verze a pokud ano, zobrazí uživateli malé upozornění:



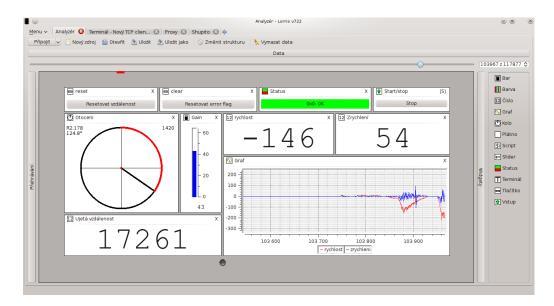
Obrázek 3: Upozornění o dostupné aktualizaci

V případě, že uživatel aktualizaci potvrdí, se Lorris ukončí a spustí se malý pomocný program, který stáhne novou verzi a nainstaluje ji. Zobrazuje při tom seznam změn oproti staré verzi.



Obrázek 4: Probíhající aktualizace

2 Modul: Analyzér



Obrázek 5: Modul analyzér

Tento modul parsuje data (strukturované do packetů) přicházející ze zařízení a zobrazuje je v grafických "widgetech". Zpracovaná data si aplikace ukládá do paměti – listování packety je možné pomocí posuvníku a boxu v horní části okna. Data (přijatá data, struktura packetů a rozestavení a nastavení widgetů) je také možné uložit do souboru a později zase v programu otevřít.

Struktura dat se nastavuje v samostatném dialogu (viz obrázek 7), kde je možno nastavit délku packetu, jeho endianness⁴, přitomnost hlavičky a její obsah – statická data ("start bajt"), délka packetu (pokud je proměnná), příkaz a ID zařízení. Podle příkazu a ID zařízení je možno později data filtrovat.

 $^{^4}Endianness$ – pořadí uložení bajtů v paměti počítače

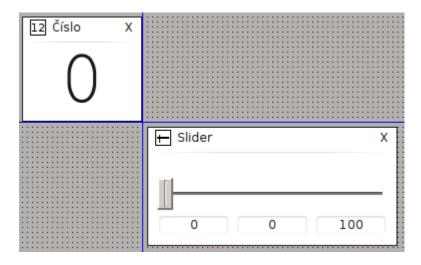
Po nastavení struktury se přijatá data začnou po packetech zobrazovat v horní části okna, a v pravé části se zobrazí sloupeček s dostupnými zobrazovacími widgety. Widgety se dají pomocí drag&drop principu "vytahat" na plochu v prostřední části okna. Data se k widgetu přiřadí taktéž pomocí drag&drop, tentokrát přetažení prvního bajtu dat na widget.

Poté widget zobrazuje data tohoto bajtu, nebo tento bajt bere jako první, pokud jsou data delší. Aby bylo možné zpětně poznat, který bajt je k widgetu přiřazen, je po najetí myši na widget červeně zvýrazněn.

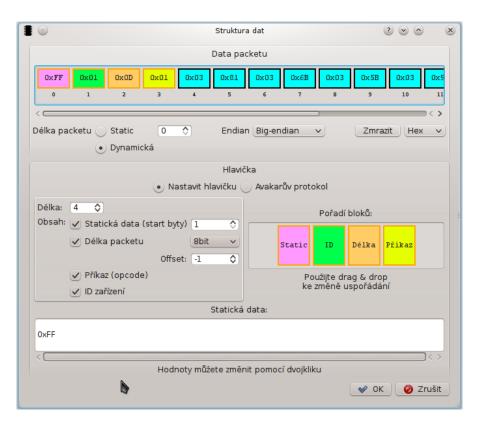
Nastavení widgetu jsou přistupná v kontextovém menu po pravém kliknutí myší na widget. Nastavit lze jméno a další parametry podle typu widgetu – podrobněji jsou možnosti nastavení popsány u jednotlivých widgetů. Widgety je taktéž možné "uzamknout", aby nebylo možné je zavřít, měnit jejich pozici a velikost.

Widgety je možné přesně rozmisťovat pomocí "přichytávání" k síti anebo k ostatním widgetům pomocí zarovnávacích čar (viz obrázek 6). Lze je také jednoduše a rychle duplikovat – stačí přemístit widget se stiknutou klávesou control.

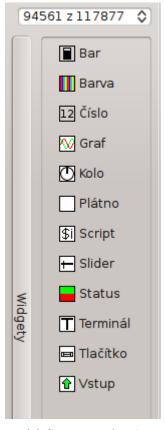
U některých widgetů se může hodit následující funkce: widgety je možné rychle zvětšit tak, aby zabraly celou viditelnou plochu pomocí gesta myšístačí widget chytit jako při přesouvání a "zatřepat" s ním zleva doprava. Při přesunutí se pak widget změnší na svoji původní velikost.

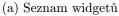


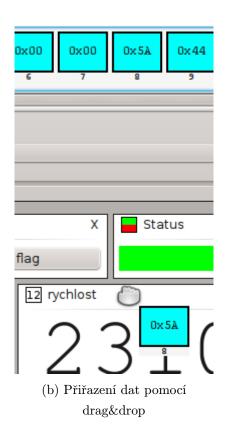
Obrázek 6: Zarovnávání widgetů pomocí sítě a čar



Obrázek 7: Dialog nastavení struktury dat



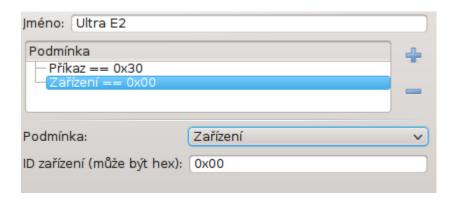




Obrázek 8: Widgety

2.1 Filtrování dat

Analyzér umí příchozí data filtrovat, přičemž každý filtr může obsahovat několik podmínek podle kterých se určí, zda příchozí packet projde nebo ne.



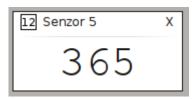
Obrázek 9: Nastavení filtrů

Podmínka může kontrolovat buďto příkaz nebo zařízení z hlavičky packetu, hodnotu bajtu v packetu nebo může spustit jednoduchý uživatelský script. Díky scriptu je možné napsat takřka jakoukoliv podmínku pro filtrování.

```
// Vraci true pokud ma projit, false pokud ne
function dataPass(data, dev, cmd) {
    return false;
}
```

Příklad 1: Script pro podmínku filtru

2.2 Widget: číslo



Obrázek 10: Widget: číslo

Tento widget dokáže zobrazovat celá čísla (se znaménkem i bez, 8 až 64

bitů dlouhé) a desetinná čisla (single-precision⁵, 32bit a 64bit). Widget dále dokáže zarovnat číslo na maximální délku jeho datového typu a formátovat ho těmito způsoby:

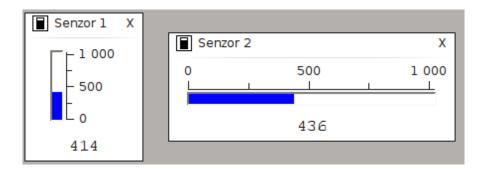
- Desítkový číslo v desítkové soustavě
- Desítkový s exponentem použije exponent pro zapsaní velkých čísel.
 Dostupné pouze pro desetinná čísla.
- Hexadecimální výpis v šestnáctkové soustavě. Dostupné pouze pro přirozená čísla.
- Binární zobrazí číslo ve dvojkové soustavě. Dostupné pouze pro přirozená čísla.

Další funkcí je přepočítávání hodnoty pomocí výrazu. Toto se hodí například u infračervených senzorů vzdálenosti, kdy se hodnota, kterou na senzoru naměří AD převodník, musí přepočítat pomocí určité rovnice abychom dostali hodnotu v centimetrech. Výraz může vypadat například takto:

kde %n je zástupná sekvence pro číslo, které by se jinak ve widgetu zobrazilo. Tento výraz je pro přepočítání vzdálenosti na centimetry podle hodnoty přečtené z infračerveného senzoru vzdálenosti Sharp GP2Y0A41.

 $^{^5\}mathrm{Standardn}$ í formát uložení desetinných čísel v jazyku C a dalších (standard IEEE 754-2008).

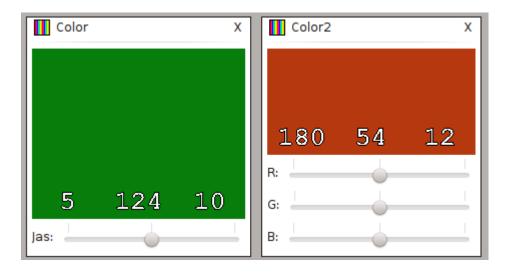
2.3 Widget: sloupcový bar



Obrázek 11: Widget: sloupcový bar

Widget zobrazuje hodnotu ve sloupcovém baru. Lze nastavit datový typ vstupních dat (stejně jako u čísla), orientaci (vertikální nebo horizontální) a rozmezí zobrazovaných hodnot. Stejně jako widget číslo také dokáže přepočívat hodnotu podle výrazu.

2.4 Widget: barva



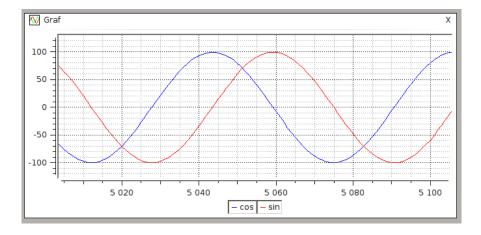
Obrázek 12: Widget: barva

Tento widget dokáže zobrazit příchozí hodnoty jako barevný obdélník. Podporované formáty:

- RGB (8b/kanál, 3x uint8)
- **RGB** (10b/kanál, 3x uint16)
- **RGB** (10b/kanál, 1x uint32)
- Odstíny šedé (8b/kanál, 1x uint8)
- Odstíny šedé (10b/kanál, 1x uint16)

Widget také dokáže provést korekci jasu všech barev zaráz nebo každé z barev RGB zvlášť.

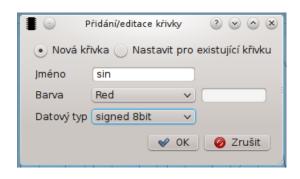
2.5 Widget: graf



Obrázek 13: Widget: graf

Widget graf zobrazuje hodnoty v grafu – na osu x se vynáší pořadí dat a na osu y hodnoty dat. Lze nastavovat jméno, barvu a datový typ křivky grafu, automatické posouvání grafu, velikost vzorku, měřítko os grafu a zobrazení legendy. Kliknutí na křivku grafu v legendě tuto křivku skryje.

Měřítko osy se ovládá otáčením kolečka myši po najetí kurzoru nad osu, po najetí do prostoru grafu se podobně ovládá měřítko celého grafu.



Obrázek 14: Dialog pro nastavení parametrů křivky grafu

2.6 Widget: script

Obrázek 15: Widget: script

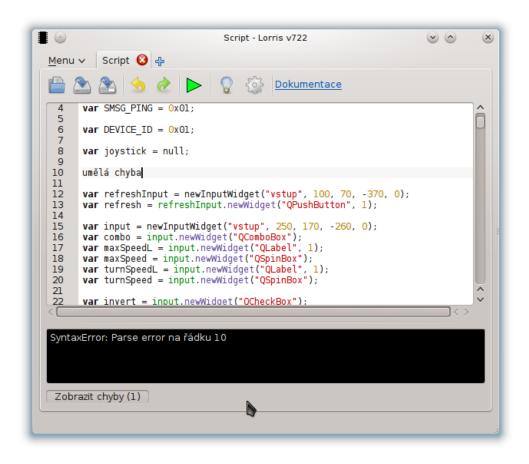
Tento widget umožňuje zpracovávání dat pomocí scriptu, který si napíše sám uživatel. Může při tom použít buďto Python nebo QtScript[8] (jazyk založený na standardu ECMAScript⁶, stejně jako JavaScript⁷, díky tomu jsou tyto jazyky velmi podobné). Script může zpracovávat příchozí data, reagovat na stisky kláves a posílat data do zařízení. Základní výstup může

 $^{^6}ECMAScript$ – scriptovací jazyk stadartu ECMA-262 a ISO/IEC 16262

⁷ JavaScript – objektově orientovaný skriptovací jazyk, používaný hlavně na webu

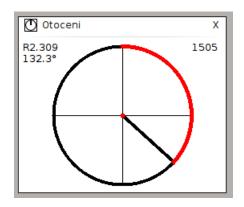
být zobrazen v terminálu (viz obrázek 15), je však možné využít ke zobrazování také ostatní widgety (číslo, bar, ...) – script si je vytvoří jako objekt a nastavuje do nich data. Reference k vestavěným funkcím, které lze použít ve scriptu, je v příloze A.

Editor scriptu má v sobě vestavěné ukázky kódu, například jak nastavit hodnotu existujícího widgetu *číslo*, jak odeslat data nebo jak reagovat na stisknutí klávesy (na obrázku 16 jsou skryté pod ikonkou žárovky). Je v něm také odkaz na automaticky generovanou dokumentaci, která je na adrese http://technika.junior.cz/docs/Lorris/.



Obrázek 16: Dialog pro nastavení zdrojového scriptu

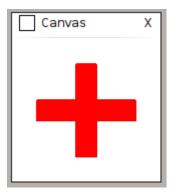
2.7 Widget: kolo



Obrázek 17: Widget: kolo

Widget kolo zobrazuje příchozí hodnotu jako úhel v kruhu, což se hodí například při zobrazování natočení kola robota. Dokáže zobrazit data přicházející jako úhel ve stupních, radiánech nebo jako číslo v určitém rozmezí (například enkodér s rozlišením 12 bitů vrací číslo od 0 do 4095).

2.8 Widget: plátno



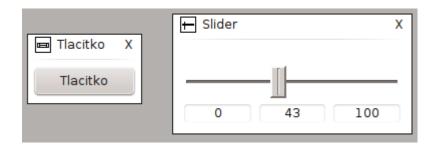
Obrázek 18: Widget: plátno

Plátno je widget který lze ovládat pouze ze scriptu a je určen ke kreslení 2D grafiky. Dokáže zobrazit čáry, obdélníky, kruhy a elipsy. V následujícím příkladu je kód pro nakreslení červeného kříže uprosřed widgetu.

```
Canvas.setLineColor("red");
Canvas.setFillColor("red");
// x, y, sirka, vyska
Canvas.drawRect(55, 10, 20, 110);
Canvas.drawRect(10, 55, 110, 20);
```

Příklad 2: Ovládání widgetu plátno

2.9 Widgety tlačítko a slider



Obrázek 19: Widgety tlačítko a slider

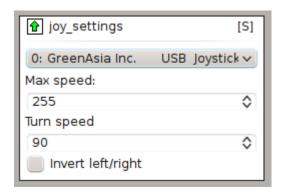
Tyto dva widgety pouze umožňují interakci se scriptem – po stisknutí tlačítka se zavolá metoda ve scriptu, ve které může uživatel například poslat příkaz do robota, při posunutí slideru se ve scriptu zavolá metoda, ve které může uživatel například změnit rychlost robota a podobně. Tlačítku lze nastavit klávesovou zkratku a slideru zkratku pro "zaostření", aby ho uživatel poté mohl posouvat pomocí šipek na klávesnici.

```
function Slider_valueChanged() {
    appendTerm("Hodnota slideru " + Slider.getValue() + "\n");
}

function Tlacitko_clicked() {
    appendTerm("Tlacitko stisknuto\n");
}
```

Příklad 3: Metody volané widgety slider a tlačítko

2.10 Widget: vstup



Obrázek 20: Widget vstup s nastavením joysticku

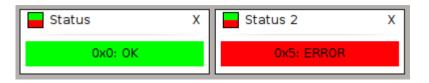
Tento widget je také určený k interakci se scriptem (tj. vstupu uživatele), přičemž script také určuje prvky rozhraní – widget je v základu prázdný a až script do něj přidá například tlačítko nebo textové pole. Tento widget je mírně složitější na obsluhu, ale lze díky němu použít všechny prvky UI, které Qt Framework obsahuje – tlačítka, posuvníky, textová pole, vysouvací seznamy a podobně. V příkladu 5 je script pro vytvoření prvků jako v obrázku 20.

```
// parametry: jmeno Qt widgetu, "stretch" hodnota
var joyList = joy_settings.newWidget("QComboBox");
var maxSpdLabel = joy_settings.newWidget("QLabel", 1);
var maxSpd = joy_settings.newWidget("QSpinBox");
var turnSpdLabel = joy_settings.newWidget("QLabel", 1);
var turnSpd = joy_settings.newWidget("QSpinBox");
var invert = input.newWidget("QCheckBox");

// Nastaveni textu do QLabel
maxSpdLabel.text = "Max speed:";
```

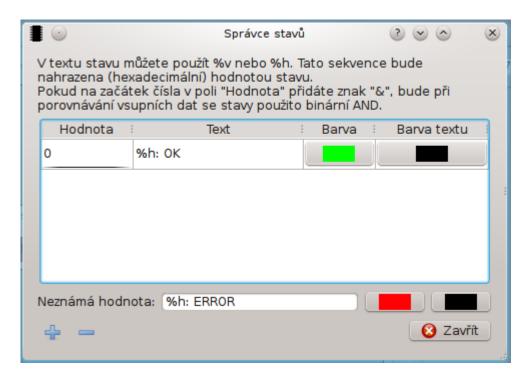
Příklad 4: Přidání prvků do widgetu vstup

2.11 Widget: status



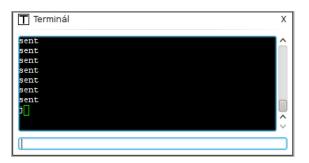
Obrázek 21: Widget status

Widget status je určený k zobrazování stavu například tlačítka (stisknuté/nestisknuté) nebo chybového stavu z enkodéru (0 = vše je v pořádku, ostatní čísla je možné dohledat v datasheetu enkodéru). Uživatel k příchozím hodnotám přiřadí jednotlivé stavy (text a barvu, viz obrázek 22) a widget je poté zobrazuje. Lze nastavit i "neznámou hodnotu", která se zobrazí pokud žádný z nadefinovaných stavů neodpovídá příchozí hodnotě.



Obrázek 22: Nastavení stavů

2.12 Widget: terminál

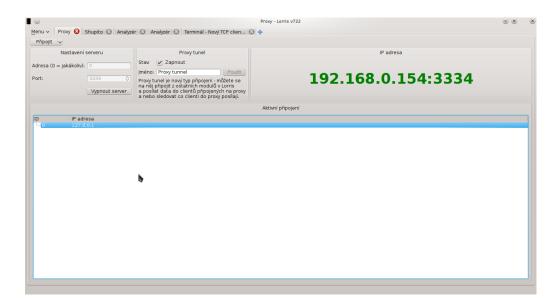


Obrázek 23: Widget terminál

Tento widget je zde pouze pro pohodlí uživatele, jedná se totiž o widget script ve kterém je přednastavený kód díky kterému se tento widget chová stejně jako terminál. Uživatel může script tohoto widgetu libovolně upravo-

vat.

3 Modul: Proxy mezi sériovým portem a TCP socketem



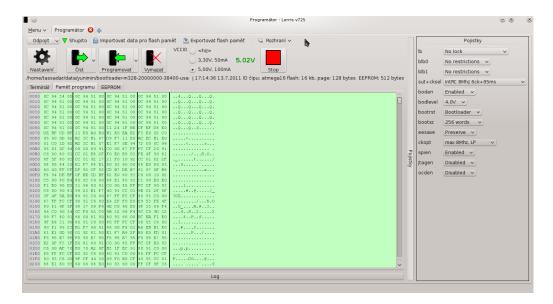
Obrázek 24: Proxy mezi sériovým portem a TCP socketem

Jednoduchá proxy mezi sériovým portem a TCP socketem. Vytvoří server, na který je možné se připojit z Lorris nebo jiného programu na jiném počítači. Po připojení se přeposílají data ze sériového portu připojeným klientům a naopak.

3.1 Proxy tunel

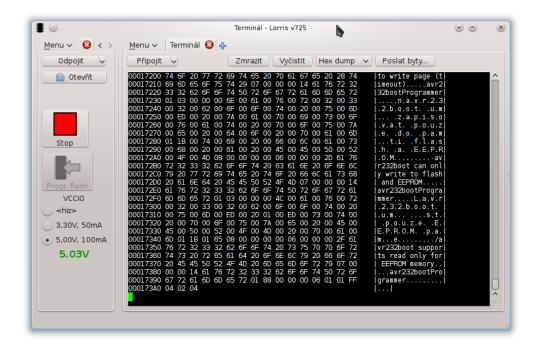
Tento modul také přidává nové virtuální připojení - "proxy tunel". Pokud toto připojení použije nějáký z dalších modulů v Lorris, tak může posílat a přijímat data od všech TCP klientů připojených na proxy. Toto je možné využít například tak, že v modulu analyzér je script, který generuje data a přes proxy tunel je pak odesílá všem klientům připojeným na proxy.

4 Modul: Programátor



Obrázek 25: Modul Programátor

Tento modul funguje jako grafické rozhraní pro několik typů programátorů a bootloaderů. Podporuje dva typy rozhraní – plné (obrázek 25) a zmenšené (obrázek 26). Plné rozhraní obsahuje tlačítka a nastavení pro programování všech pamětí čipu, zmenšené rozhraní pak obsahuje pouze tlačítko na programování hlavní paměti a zastavení čipu. Zmenšený mód je vhodný při rozdělení okna na více částí protože obsahuje pouze nejpoužívanější prvky a nezabírá zbytečně místo.



Obrázek 26: Zmenšené UI modulu programátor (nalevo) s otevřeným termin'alem

4.1 Programátor Shupito

Shupito je programátor mikročipů vytvořený Martinem Vejnárem, který dokáže programovat mikrokontroléry pomocí ISP⁸, PDI⁹ a JTAG¹⁰ rozhraní.

Modul programátor v mojí práci slouží jako oficiální rozhraní pro Shupito. Převážná část komunikace s programátor je napsána samotným Martinem Vejnárem.

 $^{^8 {\}it In-system~programming}$ – rozhraní, které umožňuje programovat čipy přímo na desce plošného spoje.

 $^{^9} Program \ and \ Debug \ Interface$ – rozhraní firmy Atmel umožňující programování čipů přímo na desce, podobně jako ISP

 $^{^{10}} Joint\ Test\ Action\ Group$ – rozhraní podle standardu IEEE 1149.1 umožňující mimo jiné programování a debugování čipů

4.1.1 UART tunel

Shupito dokáže vytvořit tunel¹¹ pro UART linku z programovaného čipu do počítače. Lorris umí této funkce využít – aktivní tunel se zobrazí jako další typ připojení a je možné se na něj připojit v ostatních modulech.

4.2 Bootloader avr232boot

Autorem tohoto bootloaderu je také Martin Vejnár. Avr232boot je pouze pro čipy Atmel ATmega a je inspirovaný referenčním bootloaderem pro tyto mikrokontroléry, je však napsaný tak, aby zabíral v čipu co nejméně místa. Původně uměl pouze programovat flash paměť čipu (ta, ve které je uložen program), já jsem do něj přidal podporu čtení a zapisování paměti EEPROM¹².

Lorris dokáže pomocí tohoto bootloaderu programovat flash paměť a číst a programovat EEPROM.

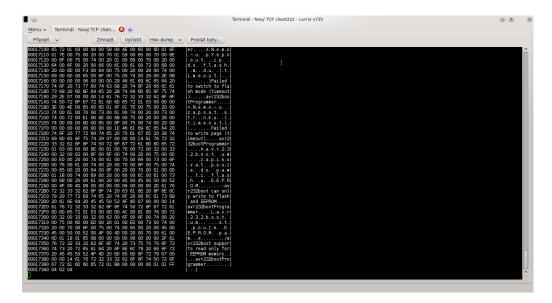
4.3 Bootloader AVROSP

AVR Open Source Programmer je protokol používaný několika bootloadery firmy Atmel pro čipy ATmega a ATxmega. Lorris dokáže pomocí toho bootloaderu programovat a číst flash i EEPROM paměť čipu.

¹¹Přímé spojení programovaného čipu a počítače přes programátor.

 $^{^{12}\}mathrm{Typ}$ paměti, která udrží data i bez proudu. V čipech se používá na uložení např. nastavení

5 Modul: Terminál



Obrázek 27: Modul terminál

Základní pomůcka při práci s mikrokontroléry, klasický terminál – zobrazuje data přijatá přes sériový port a posílá stisky kláves. Kromě klasického textového módu dokáže příchozí data zobrazovat jako hexadecimální hodnoty všech příchozích bajtů.

Terminálu je možné nastavit barevné schéma, velikost a font textu, jaká sekvence kontrolních znaků se má odeslat při stisknutí klávesy enter a chování některých kontrolních znaků (například jestli má znak \n vytvořit nový řádek nebo ne).

6 Příklady použití

6.1 Testování barevného senzoru

Situace: Stavím robota do soutěže (Eurobot, RobotChallange, ...), ve které je možné se na herním poli orientovat podle barvy. Chci barevný senzor otestovat, proto jsem na nepájivém poli postavil jednoduchý obvod s čipem, na který je senzor připojený. Čip bude dávat senzoru pokyny k měření a vyčítat z něj RGB hodnoty, které následně pošle do RS232 linky.

Řešení: Program, který bude ze senzoru číst hodnoty naprogramuji do čipu pomocí programátoru Shupito, který také poskytne tunel pro RS232 linku. Na tento tunel se připojím modulem Analyzér, ve kterém díky widgetu "barva" mohu vidět barvu, kterou senzor rozpoznal.



Obrázek 28: Barva v modulu Analyzér

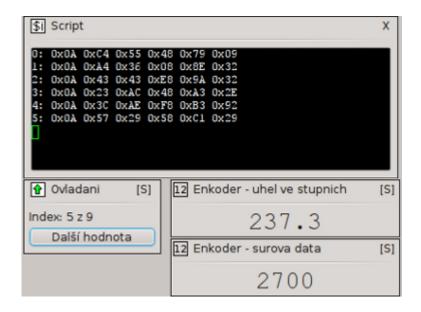
6.2 Testování enkodérů

Situace: Potřebuji otestovat přesnost magnetických enkodérů, které však odesílají data o úhlu natočení rozdělené v několika bajtech v takovém formátu, který znemožňuje použití např. terminálu.

Řešení: Nechci za tímto účelem stavět a programovat novou desku s dalším mikročipem, připojím tedy enkodér k počítači. V Lorris otevřu modul analyzér a ve widgetu "script" napíši jednoduchý script, který složí úhel do jednoho čísla a zobrazí ho ve widgetu "číslo".

```
000000000 0A C4 55 48 79 09 0A A4 36 08 8E 32 0A 43 43 E8 | ..UHy...6..2.CC.|
000000010 9A 32 0A 23 AC 48 A3 2E 0A 3C AE F8 B3 92 0A 57 | .2.#.H...<....W|
00000020 29 58 C1 29 0A 34 FD B8 DC 23 0A 47 21 08 E2 FC | )X.).4...#.G!...|
000000030 0A 23 CF 49 04 32 | ..#.I.2|
```

Obrázek 29: Surová data z enkodérů s vyznačenými bajty, které obsahují úhel natočení



Obrázek 30: Data z enkodérů zpracovaná analyzérem

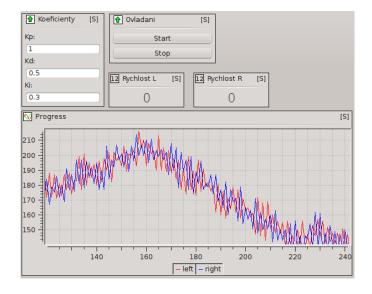
6.3 Ladění PID regulátoru

Situace: Robot kvůli rozdílnému výkonu motorů nejede rovně. Tento problém jsem se rozhodl řešit pomocí PID regulátoru, pro jehož správnou funkci je potřeba nastavit několik konstant.

Řešení: Program v robotovi mi posílá aktualní výkon motorů a nastavení konstant PID regulátoru a umožňuje přenastavení těchto konstant a ovládání robota. Tento program do robota nahrávám přes bluetooth pomocí modulu Terminál, protože čip má v sobě bootloader – díky tomu nemusím mít připojený programátor.

V modulu analyzér si zobrazím aktuální hodnoty PID regulátoru (jako číslo) a výkon motorů (jako graf či číslo). Do widgetu script napíši jednoduchý script, který po stisku kláves změní nastavení konstant regulátoru nebo rozjede/zastaví robota.

Tento postup jsem použil při ladění PID regulátoru robota 3pi[10] během přípravy na soutěž *Line Follower Standard*, která je součástí Robotického dne 2012[11].



Obrázek 31: Ladění PID regulátoru

6.4 Vývoj robota pro soutěž Eurobot 2011

V minulém roce jsem se zúčastnil soutěže Eurobot[12]. Cíl soutěže je každý rok jiný, v minulém ročníku bylo cílem hrát něco jako zjednodušené šachy. Herní hřiště bylo rozděleno na barevnou šachovnici a leželi na něm "pěšci" (žluté disky), které měli roboti posouvat na políčka svojí barvy, případně z nich stavět věže. Vyhrával robot s největším počtem bodů, které získával za pěšce na polích svojí barvy a postavené věže. Roboti navíc musí mít vyřešenou detekci soupeře, aby do sebe nenaráželi (např. pomocí ultrazvukových dálkoměrů). Kompletní pravidla, výsledková listina a další informace jsou na webu ročníku 2011[13].

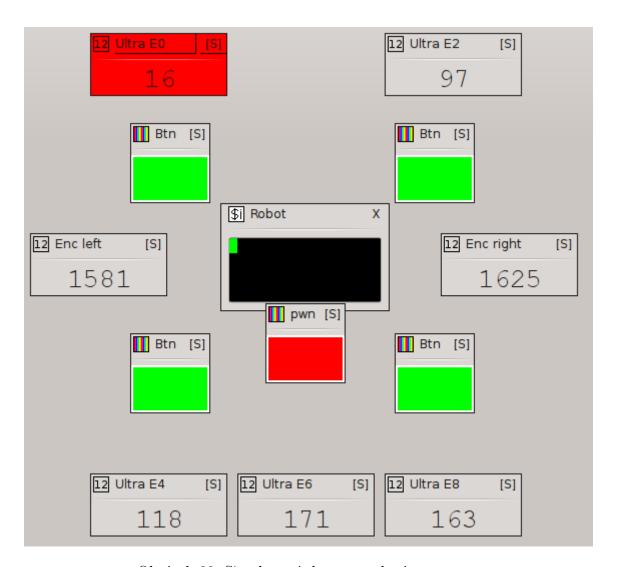
Robot našeho týmu byl poměrně jednoduchý, přesto však obsahoval 5 ultrazvukových dálkoměrů, dva enkodéry a 5 tlačítek (detekce nárazu na mantinel a pěšce, kterého mohl robot převážet). Tyto senzory produkují poměrně značné množství dat, které se v terminálu zobrazuje nepřehledně.

```
Odpojit Stop Flash

[12:28:50] Encoder event 13 setted
[12:28:50] Sending packet SMSG_SET_MOVEMENT lenght 2
[12:28:50] Button adr 2 status 1
[12:28:50] range e6 105
[12:28:50] set motor pwr left 127 right 127
[12:28:50] range e8 233
[12:28:50] range f8 124
[12:28:51] range e2 112
[12:28:51] range e4 106
[12:28:51] range e6 105
```

Obrázek 32: Data z robota v terminálu

Zkušenost s programováním a laděním robota byla jedním z hlavních důvodů pro výběr zvoleného tématu práce. S použitím programu Lorris by se mohla tato data zobrazovat například takto:



Obrázek 33: Simulovaná data v analyzéru

Všechny widgety jsou rozmístěné stejně jako na robotovi – 2 ultrazvuky měří vzdálenost vepředu, 3 vzadu; tlačítka pro detekci mantinelu jsou na každém rohu, tlačítko uvnitř robota ověřuje, zda robot nabral pěšce a enkodéry na obou kolech měří ujetou vzdálenost.

Widget script s názvem "Robot" uprostřed reprezentuje tělo robota. Widgety číslo s názvy "Ultra E0...8" ukazují vzdálenost z ultrazvukových dálkoměrů. Ve widgetu "Ultra E0" je vzdálenost menší než 25 cm, což je

hraniční vzdálenost, po které se robot zastaví, aby nevrazil do soupeře – aby widget na tuto skutečnost upozornil, má červené pozadí.

Widgety barva s názvy "btn" jsou tlačítka značící náraz do mantinelu a "pwn" je tlačítko, které se stiskne, pokud je v robotovi pěšec. Tlačítko, které má zelenou barvu, není stisklé, tlačítko s červenou barvou stisklé je.

Poslední widgety $\check{c}islo$ s názvy "Enc left" a "Enc right" vypisují ujetou vzdálenost z enkodérů pravého a levého kola.



Obrázek 34: Náš robot Davidskončil na 4. místě v celostátním kole soutěže Eurobot 2011

7 Podpora joysticku

Lorris podporuje použití joysticku v modulu analyzér například k řízení robota. Nejdříve jsem k přístupu k joysticku používal knihovnu SDL[14], která však pro moje použití nebyla příliš vhodná – její předpokládané použijí je v počítačových hrách, a podpora joysticku je jen jedna z mnoha částí které knihovna obsahuje. Její architektura se také nehodila ke zbytku Lorris.

Při hledání náhrady jsem ale nenašel žádnou vhodnou knihovnu, jejíž funkce by byla pouze přistupování k joysticku a neměla žádné zbytečné funkce které bych v Lorris nepoužil, a tak jsem si napsal vlastní knihovnu.

Jmenuje se **libenjoy**, funguje pod Windows a Linuxem a je velmi malá a jednoduchá. Oproti SDL si dokáže zapamatovat připojené joysticky, a když joystick odpojíte a zase ho připojíte zpět (například kvůli přeskládání kabelů u počítače nebo se joystick odpojí sám kvůli špatnému kontaktu), tak není třeba ho znovu vybírat jako aktivní – sám se připojí bez jakékoliv interakce uživatele.

Libenjoy je vydána pod licencí GNU LGPLv2.1[22].

• GIT repozitář: https://github.com/Tasssadar/libenjoy

8 Aplikace pro Android

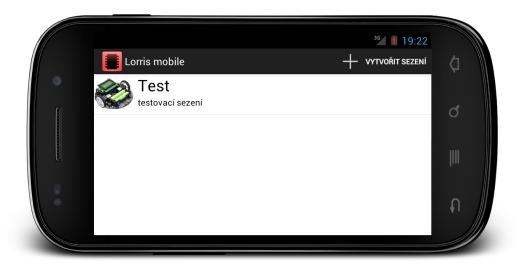


Obrázek 35: Lorris mobile

Aplikace **Lorris mobile** pro operační systém Google Android tm slouží jako přenosný doplněk k počítačové verzi Lorris – nemusí nutně obsahovat všechny funkce dekstopové aplikace ale má pomoci zejména když je v terénu potřeba rychle něco přenastavit či poupravit.

Aplikace funguje na telefonech a tabletech s OS Android ve verzi 2.2 a vyšší, je optimalizována i pro větší obrazovky tabletů a je dostupná v oficiálním distribučním kanále Android aplikací – v obchodě Google Play[17], stačí hledat heslo "Lorris".

Lorris mobile má podobnou architekturu jako desktopová verze Lorris. Začíná se vytvořením sezení, do kterého se ukládá vše, co uživatel v aplikaci otevře (obrázek 36). Po vytvoření a otevření sezení se uživatel dostane na hlavní obrazovku programu, kde si může otevřít jednotlivé moduly v záložkách podobně jako v desktopové aplikaci (obrázek 37).



Obrázek 36: Lorris mobile - výběr sezení



Obrázek 37: Lorris mobile - přepínání záložek

8.1 Programátor



Obrázek 38: Lorris mobile - programátor

Modul programátor dokáže programovat čipy pomocí bootloaderů **avr232boot** a **AVROSP** a také pomocí programátoru Shupito. Tato část Lorris mobile používá části nativního kódu z desktopové verze Lorris, díky tomu se kód lépe spravuje a je rychlejší.

8.2 Terminál



Obrázek 39: Lorris mobile - terminál

Klasický terminál. Umí většinu funkcí terminálu v desktopové verzi Lorris – zobrazuje data (jako text nebo hexadecimální hodnoty bajtů), odesílá stisky kláves, lze nastavit velikost a barva textu, barvu pozadí a jaké kontrolní znaky se mají odeslat při stisknutí klávesy enter.

Závěr

Vytvořená aplikace splňuje všechny stanovené požadavky:

- ✓ 1. Možnost zpracovávat data přicházející ze zařízení a přehledně je zobrazovat
- ✓ 2. Podpora co nejvíce formátů příchozích dat
- 3. Snadné a rychlé používání
- ✓ 4. Možnost běhu i na jiných systémech než je MS Windows
- ✓ 5. Co možná nejnižší cena program je dostupný zdarma
- ✓ 6. Snadná rozšířitelnost (ideálně otevřený zdrojový kód)
- ✓ 7. Nezávislost na další aplikaci (např. MS Office Excel)

Program navíc výrazně přesáhl původní cíle – mimo zobrazování dat dokáže posílat data i zpět do zařízení, programovat mikročipy a vytvořit proxy mezi sériovým portem a TCP socketem. Ve srovnání s nalezenými programy s podobným zaměřením (viz úvod) je také jediný, který umožňuje uživateli napsat vlastní script pro parsování dat.

Přestože se jedná o zcela nový software, byl již použit při testování barevného senzoru, ladění PID regulátoru pro robota na sledování čáry a je používán pro ovládání programátoru Shupito. Další možnosti použití jsou uvedeny v kapitole 6.

Aplikace je nadále vyvíjena, mohu prakticky donekonečna přídávat buďto další typy widgetů do modulu Analyzér (například kompas, směrový kříž, ...) nebo celé nové moduly (například ovládání robota pomocí joysticku). Program má v současné době (19.4.2012) asi 15 a půl tisíce řádků kódu (bez knihoven třetích stran). Zdrojové kódy a instruktážní video jsou přiloženy na CD.

tassadar@tass-ntb:~/Lorris\$ 166 text files. 166 unique files. 18 files ignored.	cloc sr	С		
http://cloc.sourceforge.net	v 1.55	T=1.0 s (148.0	files/s, 23142.0	lines/s)
Language	files	blank	comment	code
C++ C/C++ Header	73 75	2857 1147	1800 1663	11997 3678
SUM:	148	4004	3463	15675

Obrázek 40: Počet řádků spočítaný programem CLOC[15]

Kromě přidávání dalších vlastností do tohoto programu bych v budoucnu rád vytvořil podobný program (hlavně vlastnosti modulu Analyzér) pro přenosná zařízení (chytrý mobilní telefon či tablet), protože pro tato zařízení žádná taková aplikace v současné době neexistuje a chtěl bych vyzkoušet programování pro tyto platformy (zejména pro Google Android[16]).

PŘÍLOHA A:

Reference k widgetu script

Widget *script* umožňuje parsování dat pomocí scriptu, který se píše v Qt-Scriptu, který je založený na standardu ECMAScript, na kterém je založený JavaScript. Jazyk je hodně podobný JavaScriptu a většinou můžete použít jeho referenci. Tento text předpokládá alespoň základní znalost JavaScriptu nebo podobného programovacího jazyku.

- http://en.wikipedia.org/wiki/ECMAScript
- https://qt-project.org/doc/qt-4.8/scripting.html
- http://www.w3schools.com/jsref/default.asp JS reference

Online dokumentace

Ke scriptu je dostupná automaticky generovaná dokumentace, který obsahuje všechny dostupné metody a příklady scriptů:

• http://technika.junior.cz/docs/Lorris

Základní script

Script by může obsahovat následující funkce (ale nemusí, pokud je nepoužívá):

```
function onDataChanged(data, dev, cmd, index) {
       return "";
   }
   function onKeyPress(key) {
   }
   function onRawData(data) {
   }
10
   function onWidgetAdd(widget, name) {
   }
12
13
   function onWidgetRemove(widget, name) {
   }
15
16
   function onScriptExit() {
   }
19
   function onSave() {
20
   }
21
```

Příklad 5: Základní script

onDataChanged(data, dev, cmd, index) je volána při změně pozice v datech (tj. když přijdou nová data nebo uživatel pohne posuvníkem historie). Může vracet string, který se přidá do terminálu.

- data pole s Integery obsahující příchozí data
- dev Integer s ID zařízení (může být definováno v hlavičce packetu
 pokud není, dev se rovná -1)
- cmd Integer s ID příkazu (může být definováno v hlavičce packetu
 pokud není, cmd se rovná -1)
- index Integer s indexem packetu v příchozích datech.

onKeyPress(key) je volána po stisku klávesy v terminálu.

• key – String se stisknutou klávesou

onRawData(data) je volána kdykoliv příjdou nějáká data.

• data – pole s bajty obsahují nenaparsovaná data

```
onWidgetAdd(widget, name)
onWidgetRemove(widget, name)
jsou volány při přidání/odebrání widgetu z plochy
```

- widget objekt widgetu
- name String se jménem widgetu

onScriptExit() – tato funkce je volána při ukončení scriptu. Je určena pro ukládání nastavení scriptu.

onSave() – tato funkce je volána těsně prěd uložením dat analyzéru. Je určena pro ukládání nastavení scriptu.

Základní funkce

Jsou dostupné základní javascriptové knihovny (Math, Date, ...) a samotná Lorris poskytuje další rozšiřující funkce.

• appendTerm(String) – přidá do terminálu text.

```
function onKeyPress(key) {
    appendTerm(key); // vypise _key_ do terminalu
}
```

Příklad 6: Vypsání stisknutých kláves do terminálu

• clearTerm() – vyčistí terminál.

```
function onKeyPress(key) {
    if(key == "c")
        clearTerm(); // vycisti terminal
    else
        appendTerm(key); // vypise _key_ do terminalu
}
```

Příklad 7: Vypsání stisknutých kláves do terminálu a jeho vyčištění po stisku klávesy C

sendData(pole Integerů)
 sendData(String) – pošle data do zařizení

```
function onKeyPress(key) {
    sendData(key);
}
```

Příklad 8: Poslání ASCII kódu stisknuté klávesy

• throwException(String) – zobrazí vyskakovací okno s hláškou

- moveWidget(widget, int x, int y)
 resizeWidget(widget, int sirka, int vyska)
 Tyto funkce přesunou/změní velikost widgetu. X a Y jsou absolutní hodnoty na ploše widgetů.
- newWidget() tato funkce potřebuje o něco obsáhlejší popis, který je v následující kapitole

Vytvoření widgetu

Script může vytvořit všechny ostatní typy widgetů a posílat do nich data.

```
newWidget(typ, "jméno");
newWidget(typ, "jméno", šířka, výška);
newWidget(typ, "jméno", šířka, výška, Xoffset, Yoffset);
```

• typ – konstanta, typ widgetu. Používají se tyto konstanty:

```
WIDGET_NUMBER, WIDGET_BAR, WIDGET_COLOR, WIDGET_GRAPH, WIDGET_SCRIPT, WIDGET_INPUT, WIDGET_TERMINAL, WIDGET_BUTTON, WIDGET_CIRCLE, WIDGET_SLIDER, WIDGET_CANVAS, WIDGET_STATUS
```

- jméno String, jméno widgetu, zobrazí se v titulku
- šířka Integer, šířka widgetu v pixelech. Může být 0, poté se zvolí minimální velikost.
- výška Integer, výška widgetu v pixelech. Může být 0, poté se zvolí minimální velikost.
- Xoffset Integer, vodorovná vzdálenost v pixelech od levého horního rohu mateřského ScriptWidgetu. Pokud není tento paramter zadán, vytvoří se nový widget v levém horním rohu aktuálně viditelné plochy.

 Yoffset – Integer, svislá vzdálenost v pixelech od levého horního rohu mateřského ScriptWidgetu. Pokud není tento paramter zadán, vytvoří se nový widget v levém horním rohu aktuálně viditelné plochy.

Příklad 9: Vytvoření widgetu *číslo* a nastavení jeho hodnoty z příchozích dat

Dostupné funkce widgetů

Objekt widgetu je podtřídou třídy z Qt Frameworku QWidget – díky tomu může používat jeho vlastnosti a sloty. Popis vlastností najdete v Qt referenci¹³ v kapitole "Properties" a ve scriptu se používají takto:

Příklad 10: Vytvoření widgetu *číslo* a nastaveni vlastnosti "visible"

Popis slotů je taktéž v Qt referenci, tentokrát pod kapitolou "Public slots". Používají se jako metody:

¹³http://qt-project.org/doc/qt-4.7/qwidget.html#propertySection

Příklad 11: Vytvoření widgetu číslo a použití slotu

Kromě těchto zděděných vlastností a funkcí má každý typ widgetu své vlastní.

Widget číslo

- setValue(Integer nebo double) Nastaví hodnotu widgetu
- setFormula(String) nastaví výraz pro přepočítávání hodnoty
- setDataType(konstanta) Nastaví typ vstupu. Konstanty:

```
NUM_UINT8, NUM_UINT16, NUM_UINT32, NUM_UINT64,
NUM_INT8, NUM_INT16, NUM_INT32, NUM_INT64,
NUM_FLOAT, NUM_DOUBLE
```

Příklad 12: Nastavení hodnoty widgetu číslo

Widget sloupcový bar

• setValue(Integer) – Nastaví hodnotu widgetu

- setRange(Integer min, Integer max) Nastaví minimální a maximální hodnotu widgetu
- setRotation(Integer) Nastaví rotaci sloupce. 0 pro svislou, 1 pro vodorovnou
- setFormula(String) nastaví výraz pro přepočítávání hodnoty
- getMin(), getMax(), getValue() vrací minimální, maximální a aktualní hodnotu

```
var bar = newWidget(WIDGET_BAR, "test bar");
bar.setRange(0, 100); // rozmezi hodnot 0 az 100
bar.setValue(45); // nastaveni hodnoty na 45
bar.setRotation(1); // otoceni na vodorovno
```

Příklad 13: Nastavení hodnot widgetu sloupcový bar

Widget barva

- setValue(Integer r, Integer g, Integer b)
 setValue(String barva)
 setValue(Integer rgb)
 setValueAr(pole integerů)
 - Nastaví barvu ve widgetu.
- setColorType(konstanta) Nastavý formát vstupu. Konstanty:

```
COLOR_RGB_8, COLOR_RGB_10, COLOR_RGB_10_UINT, COLOR_GRAY_8, COLOR_GRAY_10
```

```
var clr = newWidget(WIDGET_COLOR, "test barva");
clr.setValue(255, 255, 0);
clr.setColorType(COLOR_RGB_10);
clr.setValue(543, 1023, 200);
```

Příklad 14: Nastavení hodnot widgetu barva

Widget graf

Tento widget se od ostatních poměrně výrazně liší – je třeba nejdříve vytvořit křivku až té nastavovat hodnoty. Funkce samotného widgetu graf jsou tyto:

- addCurve(String jméno, String barva) Vytvoří a vrátí novou křivku. barva může být buďto html název (např. red, blue) nebo HTML hex zápis (např. #FF0000)
- removeCurve(String jméno)
 removeAllCurves()
 Odebrání jedné nebo všech křivek
- setAxisScale(bool proX, double min, double max) Nastaví měřítko
 os. proX je true pokud nastavujete měřítko osy x
- updateVisibleArea() Přesune pohled na nejvyšší hodnotu osy x addCurve(String jméno, String barva) vrátí křivku, která má tyto funkce:
 - addPoint(Integer index, double hodnota) Vloží bod křivky. index určuje pořadí bodů (bod s indexem 0 bude vždy před bodem s indexem 50, i když bude vložen až po něm). Pokud bod se stejným indexem už existuje, je jeho hodnota změněna
 - clear() Smaže všechny body křivky

```
var graf = newWidget(WIDGET_GRAPH, "graf", 400, 250, -420, 0);
graf.setAxisScale(false, -105, 105); // meritko osy y
graf.setAxisScale(true, 0, 200); // meritko osy x

// vytvoreni krivky sin
var sin = graf.addCurve("sin", "blue");

// pridani bodu do krivky sin
var sinVal = 0;
for(var i = 0; i < 500; ++i) {
    sin.addPoint(i, Math.sin(sinVal)*100);
    sinVal += 0.1;
}
// presunuti na posledni hodnotu krivky
graf.updateVisibleArea();</pre>
```

Příklad 15: Zobrazení křivky funkce sinus ve widgetu graf

Widget vstup

Tento widget lze vytvořit pouze ze scriptu a umí zobrazit a ovládat většinu Qt widgetů¹⁴, například tlačítko (QPushButton), zaškrtávací políčko (QCheckBox) či textové políčko (QLineEdit). Dokumentace k těmto widgetům je v Qt referenci, opět můžete používat vlastnosti ("Properties") a funkce ("Public slots").

Funkce widgetu vstup:

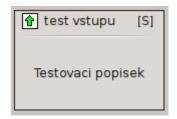
• newWidget(String jméno, Integer roztahování = 0) – Vytvoří a vrátí nový QWidget. jméno musí být jméno třídy widgetu, například QPushButton, QCheckBox nebo QLineEdit. roztahování značí jak moc se bude widget roztahovat oproti ostatním.

 $^{^{14}}$ http://qt-project.org/doc/qt-4.7/widgets-and-layouts.html

- removeWidget(Objekt widget) Odstraní widget vrácený voláním newWidget.
- clear() Odstraní všechny widgety.
- setHorizontal (bool horizontal) Nastaví způsob uspořádání widgetů (vedle sebe nebo pod sebou).

Příklad 16: Widget vstup – vytvoření QLabel

Widget vytvořený tímto příkladem vypadá takto:

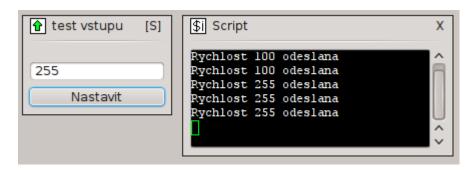


Obrázek 41: Widget *vstup* – vytvoření QLabel

QtScript podporuje i využití principu signálů a slotů, díky tomu lze ve scriptu reagovat například na stisknutí tlačítka.

```
var vstup = newWidget(WIDGET_INPUT,
                    "test vstupu", 150, 100, -160, 0);
3
   var rychlost = vstup.newWidget("QLineEdit");
   rychlost.text = "100";
   var btn = vstup.newWidget("QPushButton", 1);
   btn.text = "Nastavit";
   function posliRychlost() {
10
       var speed = parseInt(rychlost.text);
11
       sendData(new Array(speed));
       appendTerm("Rychlost " + speed + "odeslana\n");
   }
14
   // Pripojeni signalu "clicked" na slot posliRychlost()
   btn.clicked.connect(posliRychlost);
```

Příklad 17: Widget vstup – tlačítko



Obrázek 42: Widget vstup – tlačítko

Widget kolo

- setValue(číslo) Nastaví zobrazený úhel
- setClockwise(bool clockwise) Nastaví jestli se úhel počítá po nebo proti směru hodinových ručiček
- setAngType(konstanta, min, max Nastavý vstupní formát. Konstanty: ANG_RAD, ANG_DEG, ANG_RANGE

```
var c = newWidget(WIDGET_CIRCLE, "kolo", 200, 200, -210, 0);

c.setAngType(ANG_DEG); // nastaveni vstupu na stupne
c.setValue(270);
```

Příklad 18: Nastavení hodnot widgetu kolo

Widget plátno

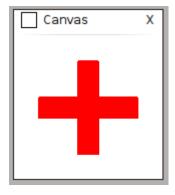
- clear() Vymaže vše, co je ve widgetu namalované
- setBackground(String barva) Nastaví barvu pozadí
- drawLine(int x1, int y1, int x2, int y2) Nakreslí čáru.
- drawLine(int x, int y) Nakreslí čáru. Začátek je v bodě, kde končí předchozí nakreslená čára (nebo v [0,0] pokud ještě nebyla žádná nakreslená).
- drawRect(int x, int y, int sirka, int vyska) Nakreslí obdélník.
- drawEllipse(int x, int y, int sirka, int vyska) Nakreslí elipsu
- drawEllipse(int x, int y, int polomer) Nakreslí kruh
- setLineSize(int tloušťka) Tloušťka čáry, kterou se prvky kreslí.

- setLineColor(String barva) Barva čáry, kterou se prvky kreslí.
- setFillColor(String barva) Barva výplně obdélníků, elips a kruhů

```
var c = newWidget(WIDGET_CANVAS, "Canvas", 140, 170, -150, 0);
c.setLineColor("red");
c.setFillColor("red");

c.drawRect(55, 10, 20, 110);
c.drawRect(10, 55, 110, 20);
```

Příklad 19: Nakreslení kříže ve widgetu plátno



Obrázek 43: Nakreslení kříže ve widgetu plátno

Widget status

• addStatus(int id, bool bitMaska, String text String barvaPozadí, String barvaTextu)

Přidá nový status. bitMask určuje, zda se má použít přímé porovnání s hodnotou id nebo bitový operátor AND.

• removeStatus(int id, bool bitMaska - Odebere status

- setValue(Integer) Nastaví vstupní hodnotu
- getValue() Vrátí aktuální hodnotu
- showStatusManager() Vyvolá dialog pro správu stavů ve widgetu

```
var s = newWidget(WIDGET_STATUS, "stav", 0, 0, 200, 0);

s.addStatus(2, false, "Porucha", "orange", "black");
s.setValue(2);
```

Příklad 20: Ovládání widgetu status ze scriptu



Obrázek 44: Ovládání widgetu status ze scriptu

Widget tlačítko

Kromě funkcí, které tento widget má je také možné nastavit metodu která se provede po kliknutí, stačí ve scriptu vytvořit metodu JménoWidgetu_clicked().

- setButtonName(String text) Nastaví text na tlačítku
- setShortcut(String zkratka) Nastaví klávesovou zkratku pro tlačítko
- setColor(String barva) Nastaví barvu tlačítka
- setTextColor(String barva) Nastaví barvu textu na tlačítku

```
var t = newWidget(WIDGET_BUTTON, "tlacitko", 0, 0, 200, 0);

t.setButtonName("Pokus");

t.setShortcut("Ctrl+H");

t.setColor("white");

function tlacitko_clicked() {
   appendTerm("Tlacitko stisknuto!\n");
}
```

Příklad 21: Nastavení widgetu *tlačítko* ze scriptu

Widget slider

Kromě funkcí, které tento widget má je také možné nastavit metodu která se provedou při různých změnách stavu slideru. Mají tvar JménoWidgetu_jmenoZmeny(), v následujícím příkladě má widget jméno Slider.

```
function Slider_valueChanged() {
       appendTerm("hodnota: " + Slider.getValue() + "\n");
   }
3
   function Slider_minimumChanged() {
       appendTerm("nove minimum: " + Slider.getMin() + "\n");
   }
   function Slider_maximumChanged() {
       appendTerm("nove maximum: " + Slider.getMax() + "\n");
10
   }
11
   function Slider_typeChanged() {
13
       appendTerm("Typ vstupu zmene na " +
14
           (Slider.isInteger() ? "Integer" : "Double") + "\n");
15
   }
17
   function Slider_orientationChanged() {
18
       appendTerm("orientace zmenena na " +
           Slider.getOrientation() + "\n");
20
   }
```

Příklad 22: Funkce, ktere jsou volány při změně stavu widgetu slider

• setType(bool double) – Nastaví typ hodnot které widget nastavuje (celá nebo desetinná čísla).

- setMin, setMax, setValue (číslo) Nastaví minimální, maximální a aktuální hodnotu
- getMin(), getMax(), getValue() Vrátí minimální, maximální a aktální hodnotu

```
var s = newWidget(WIDGET_SLIDER, "Slider", 0, 0, 300, 0);

s.setType(true); // desetinna cisla
s.setMax(6.28);
s.setValue(3.14);

function Slider_valueChanged() {
   appendTerm("value changed: " + Slider.getValue() + "\n");
}
```

Příklad 23: Ovládání wigetu slider ze scriptu

Ukládání dat scriptu

Na uložení hodnot použitých ve scriptu (například nastavení) je připravena třída ScriptStorage. Ve scriptu je dostupná jako objekt storage a má tyto funkce:

- clear() Vymaže všechna uložená dataPass
- exists(String klíč) Vrátí true pokud hodnota s tímto klíčem existuje.
- setXXXX(String klíč, XXXX hodnota)
 getXXXX(String klíč, XXXX pokudKlíčNeexistuje)
 setYYYYArray(String klíč, PoleYYYY hodnota)
 getYYYYArray(String klíč, PoleYYYY pokudKlíčNeexistuje)
 Funkce pro uložení a načtení hodnoty.

XXX typy mohou být Bool, UInt32, Int32, Float nebo String. Pole YYYY může být s prvky typu UInt32, Int32 nebo Float. Druhý parametr u getXXXX metod je výchozí hodnota, která se vrátí pokud klíč neexistuje.

```
var s = newWidget(WIDGET_SLIDER, "Slider", 0, 0, 300, 0);
   s.setType(true); // desetinna cisla
   s.setMax(6.28);
   // Nacte hodnotu, ktera byla pred tim ulozena v metode save()
   var ulozene = storage.getFloat("hodnotaPosuvniku", 3.14);
   s.setValue(ulozene);
   // Nacte pokusne pole cisel ulozene v metode save()
   var pokus = storage.getInt32Array("pokusnePole", new Array());
10
   appendTerm("Ulozene pole: " + pokus + "\n");
11
12
   function onSave() {
13
       save();
14
   }
15
16
   function onScriptExit() {
17
       save();
   }
19
20
   function save() {
       storage.setFloat("hodnotaPosuvniku", Slider.getValue());
22
23
       var pokus = new Array(4, 8, 15, 16, 23, 42);
       storage.setInt32Array("pokusnePole", pokus);
25
  }
26
```

Příklad 24: Ukládání dat scriptu

Přístup k joysticku

Nejříve několik globálních metod pro práci s joysticky:

- getJoystickNames() Vráti pole Stringů se jmény přípojených joysticků.
- getJoystickIds() Vráti pole Integerů s ID připojených joysticků.
 Indexy v tomto poli korespondují s polem z funkce getJoystickNames(),
 tj. ID na pozici 0 patří ke jménu na pozici 0.
- getJoystick(int id) Otevře joystick s daným ID a vrací object
 Joystick neno NULL pokud nebylo možné joystick otevřit.
- closeJoystick(Joystick) Zavře a uvolní objekt joysticku

Objekt joystick pak má následující metody:

- getId() Vrátí ID joysticku
- getNumAxes()
 getNumButtons() Vrátí počet os nebo tlačítek
- getAxisVal(int osa) Vrátí aktuální hodnotu osy joysticku jako číslo mezi -32768 a 32767. Parametr osa je číslo od 0 do getNumAxes()-1.
- getButtonVal(int tlačítko) Vrátí aktuální hodnotu tlačítka jako číslo 0 (uvolněno) nebo 1 (stisknuto). Parametr tlačítko je číslo od 0 do getNumButtons()-1.

Kromě toho má joystick také dva signály, na které se můžete ve scriptu napojit:

- axesChanged(Pole integerů) Volá se když se hodnota některé z
 os změní. V poli jsou indexy os které se změnily.
- buttonChanged(int tlačítko, int stav) Volá se když se zmení stav tlačítka. Parametr tlačítko je index tlačítka a stav je číslo 0 nebo 1.

```
// Pokusi se otevrit prvni dostupny joystick
   var ids = getJoystickIds();
   var joy = getJoystick(ids[0]);
   if(joy) {
       // pripojeni na signaly
       joy.axesChanged.connect(axesChanged);
       joy.buttonChanged.connect(buttonChanged);
       appendTerm("ID joysticku: " + joy.getId() + "\n");
10
       appendTerm("Pocet os: " + joy.getNumAxes() + "\n");
11
       appendTerm("Pocet tlacitek: " +
12
                joy.getNumButtons() + "\n");
13
   }
14
15
   function axesChanged(axes) {
16
       for(var i = 0; i < axes.length; ++i) {</pre>
17
           var hodnota = joy.getAxisVal(axes[i]);
           appendTerm("Osa " + axes[i] + ": " + hodnota + "\n");
19
       }
20
   }
21
22
   function buttonChanged(id, state) {
23
       appendTerm("Tlacitko " + id + ", stav: " + state + "\n");
   }
25
```

Příklad 25: Otevření joysticku a čtení jeho hodnot

PŘÍLOHA B:

Knihovny třetích stran

- Qwt[18] je knihovna pro Qt Framework obsahující tzv. widgety pro
 aplikace technického charakteru grafy, sloucové ukazatele, kompasy
 a podobně. Ve svojí práci zatím z této knihovny používám pouze graf
 (v modulu analyzéru).
- **QExtSerialPort**[19] poskytuje připojení k sériovému portu a také dokáže vypsat seznam nalezených portů v počítačí.
- QHexEdit2[20] je hex editor použitý v modulu programátoru Shupito na zobrazování obsahu paměti. V této knihovně jsem upravoval několik málo drobností, týkajících se především vzhledu.

PŘÍLOHA C:

Licence

Lorris je dostupný pod licencí GNU GPLv3[21], licence použitých programů a knihoven jsou následující:

- Qt Framework je distribuován pod licencí GNU LGPLv2.1[22]
- Qwt je distribuováno pod Qwt license[23], která je založená na GNU LGPLv2.1
- QExtSerialPort je distribuován pod The New BSD License[24]
- QHexEdit2 je distribuován pod licencí GNU LGPLv2.1
- avr232client je distribuován pod licencí Boost Software License v1.0[25]

Všechny tyto licence umožňují svobodné používání a šíření kódu.

PŘÍLOHA D:

Reference

```
[1] SerialChart – Analyse and chart serial data from RS-232 COM ports 
http://code.google.com/p/serialchart/
(Stav ke dni 6.3.2012)
```

- [2] WinWedge RS232 data collection software http://www.taltech.com/products/winwedge/ (Stav ke dni 6.3.2012)
- [3] Advanced Serial Data Logger http://www.aggsoft.com/serial-data-logger.htm (Stav ke dni 6.3.2012)
- [4] StampPlot Pro Graphical Data Acquisition and Control http://www.selmaware.com/stampplot/index.htm (Stav ke dni 6.3.2012)
- [5] Qt Cross–platform application and UI framework http://qt.nokia.com/ (Stav ke dni 6.3.2012)
- [6] Debian Linux The Universal Operating System http://www.debian.org/(Stav ke dni 6.3.2012)
- [7] GitHub Social Coding https://github.com (Stav ke dni 6.3.2012)
- [8] Making Applications Scriptable http://qt-project.org/doc/qt-4.8/scripting.html (Stav ke dni 13.3.2012)

```
[9] avr232client
    http://technika.junior.cz/trac/wiki/avr232client
    (Stav ke dni 6.3.2012)
[10] Pololu 3pi Robot
    http://www.pololu.com/catalog/product/975
    (Stav ke dni 18.4.2012)
[11] Robotický den 2012
    http://www.roboticday.org/cz/
    (Stav ke dni 18.4.2012)
[12] Eurobot
    http://www.eurobot.cz/
    (Stav ke dni 6.3.2012)
[13] Eurobot 2011
    http://www.eurobot.cz/eurobot2011.php
    (Stav ke dni 6.3.2012)
[14] SDL – Simple Directmedia Layer
    http://www.libsdl.org/
    (Stav ke dni 13.2.2013)
[15] CLOC – Count Lines of Code
    http://cloc.sourceforge.net/
    (Stav ke dni 8.3.2012)
[16] Google Android – Operační systém pro chytré telefony
    http://www.android.com/
    (Stav ke dni 8.3.2012)
[17] Google Play Store – Obchod s aplikacemi pro OS Android
    http://play.google.com/store
    (Stav ke dni 14.2.2013)
```

```
[18] Qwt - Qt Widgets for Technical Applications
http://qwt.sourceforge.net/
(Stav ke dni 6.3.2012)
```

- [19] QExtSerialPort Qt interface class for old fashioned serial ports http://code.google.com/p/qextserialport/ (Stav ke dni 6.3.2012)
- [20] QHexEdit2 Binary Editor for Qt http://code.google.com/p/qhexedit2/ (Stav ke dni 6.3.2012)
- [21] GNU General Public License v3 http://gplv3.fsf.org/ (Stav ke dni 6.3.2012)
- [22] GNU Lesser General Public License v2.1 http://www.gnu.org/licenses/lgpl-2.1.html (Stav ke dni 6.3.2012)
- [23] Qwt license http://qwt.sourceforge.net/qwtlicense.html (Stav ke dni 6.3.2012)
- [24] The New BSD License http://www.opensource.org/licenses/bsd-license.php (Stav ke dni 6.3.2012)
- [25] The Boost Software License http://www.boost.org/users/license.html (Stav ke dni 6.3.2012)

PŘÍLOHA E:

Seznam obrázků

1	Dialog vytvoření panelu	7
2	Ukázka rozdělení okna na více částí	7
3	Upozornění o dostupné aktualizaci	8
4	Probíhající aktualizace	9
5	Modul analyzér	10
6	Zarovnávání widgetů pomocí sítě a čar	12
7	Dialog nastavení struktury dat	12
8	Widgety	13
9	Nastavení filtrů	14
10	Widget: číslo	14
11	Widget: sloupcový bar	16
12	Widget: barva	16
13	Widget: graf	17
14	Dialog pro nastavení parametrů křivky grafu	18
15	Widget: script	18
16	Dialog pro nastavení zdrojového scriptu	19
17	Widget: kolo	20
18	Widget: plátno	20
19	Widgety tlačítko a slider	21
20	Widget $vstup$ s nastavením joysticku	22
21	Widget status	23
22	Nastavení stavů	24
23	Widget terminál	24
24	Proxy mezi sériovým portem a TCP socketem	26
25	Modul Programátor	27
26	Zmenšené UI modulu $program \acute{a}tor$ (nalevo) s otevřeným ter -	
	$min\'alem$	28

27	Modul terminál	30
28	Barva v modulu Analyzér	31
29	Surová data z enkodérů s vyznačenými bajty, které obsahují	
	úhel natočení	32
30	Data z enkodérů zpracovaná analyzérem	32
31	Ladění PID regulátoru	33
32	Data z robota v terminálu	34
33	Simulovaná data v analyzéru	35
34	Náš robot $David$ skončil na 4. místě v celostátním kole sou-	
	těže Eurobot 2011	36
35	Lorris mobile	38
36	Lorris mobile - výběr sezení	39
37	Lorris mobile - přepínání záložek	39
38	Lorris mobile - programátor	40
39	Lorris mobile - terminál	41
40	Počet řádků spočítaný programem $CLOC[15]$	43
41	Widget $vstup$ – vytvoření QLabel	54
42	Widget $vstup$ – tlačítko	55
43	Nakreslení kříže ve widgetu <i>plátno</i>	57
44	Ovládání widgetu status ze scriptu	58